57 29

18 48 48

55 12 42 37

65

35

22

7 68 9 52 59 Trajectory estinaed using KabscHRM inlier Х У 1115 50766 Z 17 1.5 **46** 33 1.0 0.5 **5**3 **6**0 0.0 69626 40 -0.5 **€**8 <u>2</u>3و -1.0 10 -1 1.5 1.0 0.5 -0.5 -1.0 .5 -1.5 **3**1 64 -1.5 -1.0 <sub>-0.5</sub> 0.0 0.5 1.0 67 1.5 -1.5 56 8 41 19 124 32 47 36 49

51