

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ «Информатика и системы управления»

КАФЕДРА «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

Отчёт по лабораторной работе №6 по дисциплине "Методы машинного обучения"

Тема Классификатор на базе многослойного персептрона
Студент Варламова Е. А.
Группа <u>ИУ7-23М</u>
Оценка (баллы)
Преполаватели Сололовников Владимир Игоревич

СОДЕРЖАНИЕ

1	Teo	ретическая часть		
	1.1	Постановка задачи		
	1.2	Основные понятия нейронной сети		
	1.3	Обучение нейросети		
	1.4	Функция активации ReLU		
	1.5	Сигмоидная функция активации		
2	Практическая часть			
	2.1	Выбор средств разработки		
	2.1	Bhoop epederb paspaooran		

1 Теоретическая часть

Многослойный персептрон — это тип нейронной сети, состоящей из нескольких слоев нейронов, которые взаимодействуют друг с другом. Он является одним из наиболее распространенных видов искусственных нейронных сетей и широко применяется в области машинного обучения и глубокого обучения. Многослойный персептрон состоит из входного слоя, скрытых слоев и выходного слоя, причем каждый слой содержит нейроны, которые передают сигналы друг другу и выполняют сложные вычисления. Благодаря способности обучаться на основе данных и корректировать свои веса, многослойный персептрон способен решать разнообразные задачи, такие как классификация, регрессия и распознавание образов.

Целью данной лабораторной работы является применение многослойного персептрона для решения задачи классификации областей признакового пространства. Для этого необходимо решить следующие задачи:

- формализовать задачу;
- описать алгоритм работы многослойного персептрона;
- привести особенности реализации ПО, решающего поставленную задачу;
- оценить точность, полноту, F-меру классификатора; построить матрицу ошибок; построить графики изменения среднеквадратических ошибок на обучающей и тестовой выборках.
- провести исследование работы нейросети в зависимости от выбранной функции активации.

1.1 Постановка задачи

Осуществить генерацию исходных данных, которые представляют собой двумерное признаковое пространство, сгруппированное в 6 или более областей, отнесенных не менее чем к 4 классам. В каждой области содержится не менее 50 примеров, и данные распределены по нормальному закону распределения.

В ходе выполнения работы:

- 1. Визуализировать сгенерированные данные на плоскости.
- 2. Для сгенерированного датасета осуществить построение классификатор на базе многослойного персептрона.
- 3. Обосновать выбор числа слоев и нейронов в каждом слое.
- 4. Сравнить работу нейросети в зависимости от выбранной функции активации (сигмоида с разными значениями параметра, определяющего крутизну (b=1,b=100), ReLU).
- 5. В процессе обучения визуализировать разделяющие поверхности промежуточного слоя.
- 6. В процессе обучения построить графики изменения среднеквадратических ошибок на обучающей и тестовой выборках. Обосновать момент остановки процесса обучения. Оценить точность, полноту, F-меру. Построить матрицу ошибок.
- 7. Предусмотреть дополнительную возможность ввода пользователем новых, не входящих в сгенерированный датасет данных. Визуализировать их совместно с обучающей выборкой и разделяющими поверхностями, осуществить их классификацию.

1.2 Основные понятия нейронной сети

Перечислим основные понятия, используемые в нейросетях.

- Нейрон (или узел): Нейрон это базовый элемент нейронной сети, имитирующий функцию биологического нейрона. Он принимает входные сигналы, обрабатывает их и генерирует выходной сигнал. Каждый нейрон обычно имеет несколько входов, каждый из которых соответствует весу (степени важности) исходного сигнала.
- Веса: Веса представляют собой параметры, которые определяют степень важности входной информации для каждого нейрона. Они отражают силу связей между нейронами и являются ключевыми для эффективного обучения нейронной сети.

- Функция активации: Функция активации определяет выходное значение нейрона на основе его взвешенного входа и возможно добавления смещения. Различные функции активации, такие как ReLU, сигмоида, tanh, используются для введения нелинейности в нейронные сети.
- Структура и связи: Нейронные сети могут быть организованы в различные архитектуры, такие как многослойные перцептроны, сверточные нейронные сети, рекуррентные нейронные сети и другие. Связи между нейронами формируют слои и определяют поток информации в сети.
- Функция потерь: Функция потерь измеряет разницу между предсказанными значениями модели и фактическими значениями. Во время обучения нейронная сеть минимизирует эту функцию, чтобы улучшить качество своих прогнозов.
- Оптимизатор: Оптимизатор используется для коррекции весов нейронов в ходе обучения, с целью минимизации функции потерь. Примером может служить алгоритм градиентного спуска.
- Слои: Нейронные сети состоят из различных слоев, таких как входной, скрытый и выходной слои. Каждый слой выполняет определенные вычисления и обработку данных.
- Обучающие данные и цели: Нейронные сети обучаются на основе обучающих данных и их соответствующих целей (или меток). Эти данные используются для корректировки весов нейронов в процессе обучения.

1.3 Обучение нейросети

Обучение нейросети состоит из нескольких эпох (итераций). В течение одной эпохи обучения нейронной сети происходит несколько этапов, которые повторяются для каждого обучающего примера:

1. прямое распространение:

- входные данные подаются на входной слой нейронов;
- данные передаются через скрытые слои, взвешиваются с использованием соответствующих весов и агрегируются;
- агрегированные значения проходят через функции активации каждого нейрона в скрытых слоях и выходном слое, что приводит к формированию выходов сети;

- 2. оценка ошибки : вычисляется ошибка между выходами сети и ожидаемыми значениями (целевыми метками/метками классов);
- 3. обратное распространение ошибки:
 - ошибка распространяется обратно через сеть, начиная с последнего слоя и двигаясь к входному слою;
 - для каждого слоя вычисляется градиент функции потерь по весам и смещениям сети;
- 4. обновление весов, чтобы уменьшить ошибку модели: используя градиент ошибки, веса сети обновляются с использованием метода оптимизации, такого как стохастический градиентный спуск или его модификации;

Эти этапы повторяются для каждой эпохи обучения с тем, чтобы постепенно корректировать веса сети и уменьшать ошибку прогноза. Процесс обучения заключается в том, чтобы минимизировать ошибку модели и достичь желаемой производительности в решении конкретной задачи.

1.4 Функция активации ReLU

Функция ReLU – это популярная функция активации в нейронных сетях, которая обладает нелинейными свойствами. Ее формула определяется следующим образом:

$$f(x) = \max(\alpha * x, x) \tag{1.1}$$

Таким образом, ReLU функция активации принимает следующие значения:

$$f(x) = \begin{cases} x, & \text{if } x > 0\\ \alpha * x, & \text{if } x \le 0 \end{cases}$$
 (1.2)

ReLU функция подходит для использования в нейронных сетях по нескольким причинам, включая то, что она обеспечивает нелинейность (что важно для изучения сложных функций) и простоту вычисления.

1.5 Сигмоидная функция активации

Сигмоидная функция активации используется для преобразования взвешенной суммы входов нейрона в диапазоне от 0 до 1. Это позволяет моделировать нелинейные зависимости и обеспечивает гладкое изменение выхода нейрона.

Формула сигмоидной функции активации выглядит следующим образом:

$$\sigma(x) = \frac{1}{1 + e^{-\alpha x}} \tag{1.3}$$

где

- x входное значение нейрона
- $-\sigma(x)$ выходное значение после применения функции активации
- $-\alpha$ параметр функции активации.

Сигмоидная функция активации широко используется в задачах классификации, так как ее выход можно интерпретировать как вероятность принадлежности к определенному классу. Однако, она имеет недостатки, такие как проблема затухания градиента при обратном распространении ошибки. В связи с этим, сегодня более популярными являются другие функции активации, такие как ReLU и их модификации.

2 Практическая часть

2.1 Выбор средств разработки

В качестве языка программирования был использован язык Python, поскольку этот язык кроссплатформенный и для него разработано огромное количество библиотек и модулей, решающих разнообразные задачи.

В частности, имеются библиотеки, включающие в себя алгоритм многослойного персептрона в библиотеке [1].

2.2 Исследование ПО

В листинге 2.1 представлен код классификации.

Листинг 2.1: Код классификации

```
import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 from sklearn.datasets import make blobs
4 import imageio
5 import tensorflow as tf
6 from sklearn model selection import train test split
 from sklearn.metrics import accuracy score, precision score, recall score,
     fl score, confusion matrix
 import seaborn as sns
 from sklearn.metrics import mean squared error
10 from tensorflow.keras import utils
 import pandas as pd
 EPOCHS COUNT = 50
  def draw line(
          x_data: np.ndarray,
14
          w 1: float,
15
          w 2: float,
          w c: float):
      y_{arr} = -(w_1 * x_data + w_c) / w_2
18
      plt.plot(x data, y arr, linestyle='-')
 def show lines(x min: float, x max: float, neurons: np.ndarray, bias: np.
     ndarray):
      line data x = np.arange(x min, x max, (x min + x max) / 4)
22
```

```
\# w 1*x + w 2*y + w c = 0
23
      \# y = -(w \ 1*x + w \ c) / w \ 2
24
      for w_1, w_2, w_c in zip(neurons[0], neurons[1], bias):
25
           draw line (line data x, w 1, w 2, w c)
26
      return
27
  def gen data():
28
      n samples = 300
29
      n features = 2
30
      n classes = 4
31
      X, y = make blobs(n samples = [300, 250, 200, 150], n features = n features,
32
           centers=None, cluster_std=1, random_state=42)
      X additional, y additional = make blobs(n samples=[150, 300], n features
33
          =n features, centers=None, cluster std=1, random state=45)
      X = np.vstack([X, X additional])
34
      y = np.hstack([y, y additional])
35
      return X, y
36
  def draw data(X, y):
37
      plt.figure(figsize=(8, 6))
38
      plt.scatter(X[:, 0], X[:, 1], c=y, cmap='viridis', edgecolors='k')
39
       plt.title(
40
      plt.xlabel('
                                     1')
41
                                     2')
       plt.ylabel('
42
       plt.savefig("data_viz.png")
43
44
  def custom activation (alpha=1.0):
45
      def activation(x):
46
           return 1 / (1 + tf.exp(-alpha * x))
47
      return activation
48
  def plot layer (model, X, y, name graph):
49
      x \min_{x \in A} x \max_{x \in A} = X[:, 0].\min_{x \in A} (x) - 1, X[:, 0].\max_{x \in A} (x) + 1
50
      y_{min}, y_{max} = X[:, 1].min() - 1, X[:, 1].max() + 1
51
      xx, yy = np.meshgrid(np.arange(x_min, x_max, 0.1), np.arange(y_min, x_max, 0.1))
52
          y \max, 0.1)
      grid _ points = np.c_[xx.ravel(), yy.ravel()]
53
54
      Z = model.predict(grid points)
55
      Z = np.argmax(Z, axis=1).reshape(xx.shape)
56
57
      plt.figure(figsize = (8, 6))
58
       plt.contourf(xx, yy, Z, alpha=0.8)
59
       plt.scatter(X[:, 0], X[:, 1], c=y, cmap='viridis', edgecolors='k')
60
      plt.title('
61
                                                    ')
      plt.xlabel('
                                     1')
62
                                     2')
       plt.ylabel('
63
      plt.xlim(xx.min(), xx.max())
64
      plt.ylim(yy.min(), yy.max())
65
      show lines(x min, x max, model.layers[0].get weights()[0], model.layers
66
          [0].get weights()[1])
67
```

```
plt.savefig(name graph)
68
       plt.clf()
69
70
  X, y = gen data()
71
  draw data(X, y)
73
74
  X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(X, y, test_size=0.2,
75
      random state=42)
  model names = ['relu 1', "relu 100", "sigmoid 1", "sigmoid 5"]
76
77
  models = [
78
       tf. keras. models. Sequential ([
79
           tf.keras.layers.Dense(6, activation=tf.keras.layers.LeakyReLU(alpha
80
              =1), input dim=2),
           tf.keras.layers.Dense(4, activation='softmax')]), #|#,#|#,
81
       tf. keras. models. Sequential ([
82
           tf.keras.layers.Dense(6, activation=tf.keras.layers.LeakyReLU(alpha
83
              =100), input dim=2),
           tf.keras.layers.Dense(4, activation='softmax')]),
84
       tf.keras.models.Sequential([
85
           tf.keras.layers.Dense(6, activation=custom activation(alpha=1.0),
86
              input dim=2),
           tf.keras.layers.Dense(4, activation='softmax')]),
87
       tf.keras.models.Sequential([
88
           tf.keras.layers.Dense(6, activation=custom activation(alpha=5),
89
              input dim=2),
           tf.keras.layers.Dense(4, activation='softmax')])
  model num = 0
  for model in models:
92
       model.compile(optimizer='adam', loss='sparse categorical crossentropy',
93
          metrics = ['accuracy'])
       name = model names [model num]
94
       epochs ctr = 0
95
96
       images = ||
       errs train = []
98
       errs test = []
99
       layers = np.arange(1, EPOCHS COUNT + 1)
100
       def plot_intermediate_layer(model, X):
101
           global epochs ctr
102
           epochs_ctr += 1
103
           plot layer(model, X, y test, f"img {name} {epochs ctr}.png")
104
           y train pred = model.predict(X train)
105
           y train pred = np.argmax(y train pred, axis=1)
106
           y test pred = model.predict(X test)
107
           y test pred = np.argmax(y test pred, axis=1)
108
           errs_train.append(mean_squared_error(y_train, y_train_pred))
109
           errs test.append(mean squared error(y test, y test pred))
110
111
```

```
history = model.fit(X train, y train, batch size=5, epochs=EPOCHS COUNT,
112
           validation data=(X test, y test), callbacks=[tf.keras.callbacks.
          LambdaCallback (on _epoch _end=lambda epoch , logs :
          plot intermediate layer(model, X test))])
113
                                                                                  ')
       plt.plot(layers, errs train, label='
114
       plt.plot(layers, errs test, label='
115
          ')
       plt.legend()
116
       plt.title('
117
       plt.savefig(f"std_{name}.png")
118
       plt.clf()
119
120
       for i in range (1, EPOCHS COUNT+1):
121
           images.append(imageio.imread(f"img {name} {i}.png"))
122
       imageio.mimsave(f'{name}_training_history.gif', images, duration=1000)
123
124
      y pred = model.predict(X test)
125
       y pred = np.argmax(y pred, axis=1)
126
127
       accuracy = accuracy score(y test, y pred)
128
       precision = precision score(y test, y pred, average='weighted')
129
       recall = recall score(y test, y pred, average='weighted')
130
       f1 = f1_score(y_test, y_pred, average='weighted')
131
       conf_matrix = confusion_matrix(y_test, y_pred)
132
133
       sns.heatmap(conf_matrix, annot=True)
134
       plt.title(f'acc={accuracy:.2f}, prec={precision:.2f}, Recall={recall:.2f}
135
          f1=\{f1:.2f\}'
136
       plt.savefig(f"matrix errors {name}.png")
137
       plt.clf()
138
       model num += 1
139
140
       plot_layer(model, X_test, y_test, f"before_{name}.png")
141
       want = "0"
       u = 0
143
       while want == "1":
144
                                                          ? (1 — )")
           print("
145
           want = input()
146
           if want == "1":
147
               x1 = float(input("x1: "))
148
               x2 = float(input("x2:"))
               cluster = int(input("cluster: (0, 1, 2, 3): "))
150
151
152
                plot_layer(model, np.vstack([X_test, [x1, x2]]), np.append(
153
                   y_test, cluster), f"after_{name}_{u}.png")
               u += 1
154
```

Были сгенерированы входные данные, показанные на рисунке 2.1.

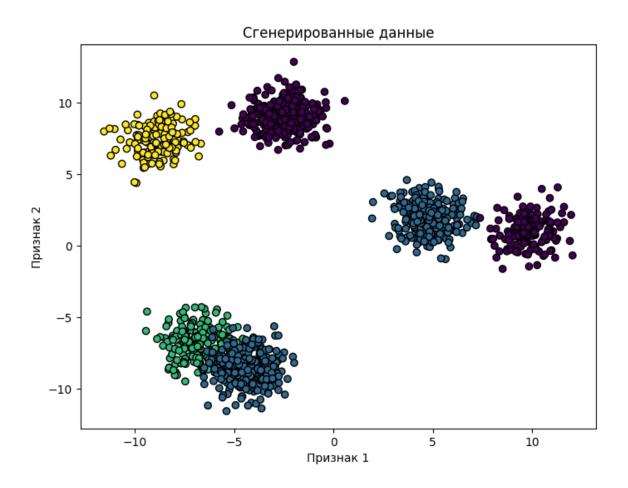


Рис. 2.1: Входные данные

Были использованы 4 функции активации для обучения 4 классификаторов на основе многослойного персептрона:

- 1. ReLU со значением $\alpha = 1$;
- 2. ReLU со значением $\alpha = 100$;
- 3. сигмоидная со значением $\alpha = 1$;
- 4. сигмоидная со значением $\alpha = 5$.

Для каждого классификатора было необходимо оценить точность, полноту, F-меру классификатора; построить матрицу ошибок; построить графики изменения среднеквадратических ошибок на обучающей и тестовой выборках. Соответствующие значения приведены на рисунках 2.2-2.9.

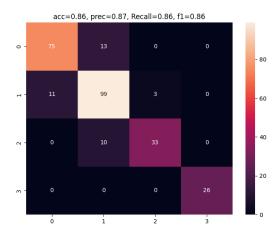


Рис. 2.2: матрица ошибок и оценки точности для ReLU, alpha=1

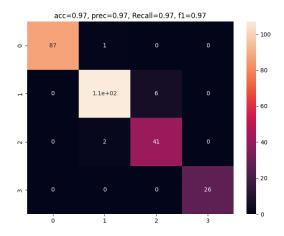


Рис. 2.3: матрица ошибок и оценки точности для ReLU, alpha=100

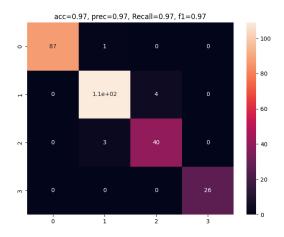


Рис. 2.4: матрица ошибок и оценки точности для сигмоидной, alpha =1

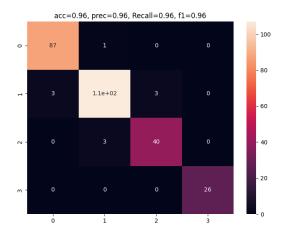


Рис. 2.5: матрица ошибок и оценки точности для сигмоидной, alpha =5

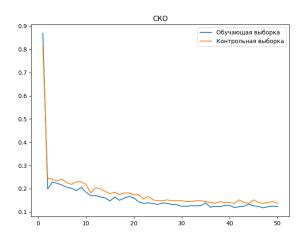


Рис. 2.6: среднеквадратические ошибки для $\mathrm{ReLU},\,\mathrm{alpha}=1$

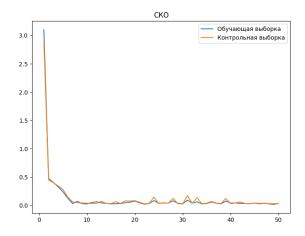


Рис. 2.7: среднеквадратические ошибки для ReLU, alpha=100

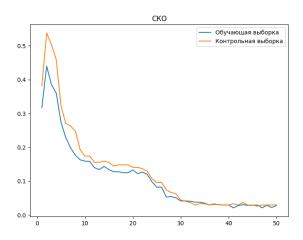


Рис. 2.8: среднеквадратические ошибки для сигмоидной, alpha = 1

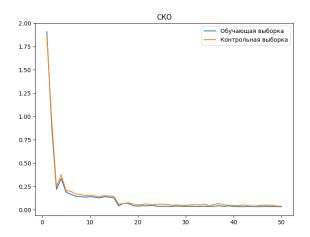


Рис. 2.9: среднеквадратические ошибки для сигмоидной, alpha = 5

Для обучения классифкатора был выбран один промежуточный слой нейронов и 6 нейронов в нем. Определение оптимального числа нейронов было осуществлено из геометрических соображений после оценки сгенерированных данных.

Правильность выбора 6 нейронов промежуточного слоя может быть проилюстрирована следующим образом. Построим прямые с помощью весов и смещений промежуточного слоя.

На рисунках 2.10-2.11 видим, что прямые проходят по границам областей на моделях с сигмоидной функцией активации.

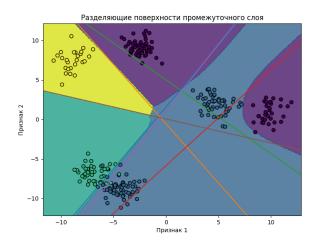


Рис. 2.10: разделяющие поверхности промежуточного слоя для сигмоидной, alpha = 1

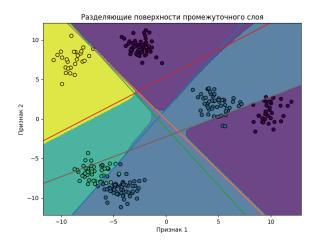


Рис. 2.11: разделяющие поверхности промежуточного слоя для сигмоидной, alpha=5

СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

1. Virtanen P., Gommers R., Oliphant T. E. SciPy: Fundamental Algorithms for Scientific Computing in Python. — 2020. — DOI: 10.1038/s41592-019-0686-2.