Министерство науки и высшего образования Российской Федерации



Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение

высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ «<u>Информатика и системы управления»</u>

КАФЕДРА «<u>Программное обеспечение ЭВМ и информационные</u> технологии»

Лабораторная работа № 5

Тема <u>Построение и программная реализация алгоритмов численного интегрирования.</u>

Студент Варламова Е.А.
Группа <u>ИУ7-41Б</u>
Оценка (баллы)
Преподаватель Градов В.М.

Цель работы. Получение навыков построения алгоритма вычисления двукратного интеграла с использованием квадратурных формул Гаусса и Симпсона.

1. Исходные данные

Функция, значение которой необходимо найти при фиксированном τ :

$$\varepsilon(\tau) = \frac{4}{\pi} \int_0^{\pi/2} d\varphi \int_0^{\pi/2} [1 - \exp(-\tau \frac{l}{R})] \cos\theta \sin\theta \ d\theta \ ,$$
 где
$$\frac{l}{R} = \frac{2\cos\theta}{1 - \sin^2\theta \cos^2\varphi},$$

 θ , φ - углы сферических координат.

Применяется метод последовательного интегрирования. По одному направлению используется формула Гаусса, а по другому - формула Симпсона.

2. Код программы

```
from math import pi, cos, sin, exp
from numpy import arange
import matplotlib.pyplot as plt
# умножает полиномы, заданные в виде коэффициентов,
# \pi.e. x^2 - 1 === [-1, 0, 1]
def mul_polynomes(src, mult):
    dst = []
    for i in range(len(src) + len(mult) - 1):
        dst.append(0)
    for i in range (len(src)):
        for j in range (len(mult)):
            dst[i + j] += src[i] * mult[j]
    return dst
# вычисляет производную полинома
def derivative(pol):
    dst = []
    for i in range(1, len(pol)):
        dst.append(pol[i] * i)
    return dst
# находит полином Лежандра Pn по определению
def find_leg(n):
    st = 1
    fact = 1
    pol = [1]
    mult = [-1, 0, 1]
    for i in range (1, n + 1):
        st *= 2
        fact *= i
        pol = mul_polynomes(pol, mult)
    for i in range(n):
        pol = derivative(pol)
    for i in range(len(pol)):
        pol[i] *= 1 / (st * fact)
    return pol
# Вычисляет значение полинома
def get_pol_value(pol, arg):
    val = 0
    for i in range(len(pol)):
        val += pol[i] * (arg ** i)
    return val
```

```
# находит все отрезки, на которых есть корни, и вычисляет корни
# с помощью метода половинного деления
def find_roots(pol):
    n = len(pol) - 1
    k = 0
    if get_pol_value(pol, -1) * get_pol_value(pol, 0) > 0:
    else:
        k = 1
    segments = [[-1, 0]]
    t = n - n / 2
    while (k < t):
        seg\_tmp = []
        k = 0
        for i in range(len(segments)):
            mid = (segments[i][1] + segments[i][0]) / 2
            seg_tmp.append( [segments[i][0], mid] )
            seg_tmp.append( [mid, segments[i][1]] )
            if get_pol_value(pol, mid) == 0:
                k += 1
            else:
                if get_pol_value(pol, segments[i][0]) *
                    get_pol_value(pol, mid) <= 0:</pre>
                    k += 1
                if get_pol_value(pol, segments[i][1]) *
                    get_pol_value(pol, mid) <= 0:</pre>
                    k += 1
        segments = seg_tmp
    roots = []
    for seg in segments:
        left = get_pol_value(pol, seg[0])
        right = get_pol_value(pol, seg[1])
        if left == 0:
            roots.append(seg[0])
        if right == 0:
            continue
        if get_pol_value(pol, seg[0]) < 0 and
           get_pol_value(pol, seg[1]) > 0:
                                                                   seg[1],
            roots.append(half_division_method(pol,
                                                      seg[0],
True))
        if get_pol_value(pol, seg[0]) > 0 and
           get_pol_value(pol, seg[1]) < 0:</pre>
            roots.append(half_division_method(pol,
                                                        seg[0],
                                                                   seg[1],
False))
    if get_pol_value(pol, segments[len(segments) - 1][1]) == 0:
        roots.append(segments[len(segments) - 1][1])
    t = int(n / 2)
    for i in range (t):
        roots.append(-roots[i])
    print(roots)
    return roots
```

```
# метод половинного деления, работает корректно только тогда,
# когда на концах отрезка значения функции разного знака
def half_division_method(pol, left, right, grad):
    mid = (left + right) / 2
    if abs(left - right) < 1e-5:
        return mid
    test = get_pol_value(pol, mid)
    if grad:
        if test > 0:
            return half_division_method(pol, left, mid, grad)
        elif test < 0:
            return half_division_method(pol, mid, right, grad)
    else:
        if test < 0:
            return half_division_method(pol, left, mid, grad)
        elif test > 0:
            return half_division_method(pol, mid, right, grad)
    return mid
# решение СЛАУ с помощью метода Гаусса
def solve_slau_Gauss(matrix, n):
    for k in range(n):
        for i in range(k + 1, n):
            coeff = -(matrix[i][k] / matrix[k][k])
            for j in range(k, n + 1):
                matrix[i][j] += coeff * matrix[k][j]
    a = [0 for i in range(n)]
    for i in range(n - 1, -1, -1):
        for j in range(n - 1, i, -1):
            matrix[i][n] -= a[j] * matrix[i][j]
        a[i] = matrix[i][n] / matrix[i][i]
    return a
# находит коэффициенты в основной системе (узлы найдены с помощью полиномов
Лежандра)
def find_coefs(nodes):
    matrix = []
    for i in range(len(nodes)):
        array = []
        for j in range(len(nodes)):
            array.append(nodes[j] ** i)
        if i % 2 == 0:
            array.append(2 / (i + 1))
        else:
            array.append(0)
        matrix.append(array)
    res = solve_slau_Gauss(matrix, len(nodes))
    return res
```

```
# функция из задания
def main_function(param):
    subfunc = lambda x, y: 2 * cos(x) / (1 - (sin(x) ** 2) * (cos(y) **
2))
    func = lambda x, y: (4 / pi) * (1 - exp(-param * subfunc(x, y))) *
cos(x) * sin(x)
    return func
# метод Симпсона
def simpson(func, a, b, num_of_nodes):
    if (num_of_nodes < 3 or num_of_nodes & 1 == 0):
        raise ValueError
    h = (b - a) / (num\_of\_nodes - 1)
    x = a
    res = 0
    for _ in range((num_of_nodes - 1) // 2):
        res += func(x) + 4 * func(x + h) + func(x + 2 * h)
        x += 2 * h
    return res * (h / 3)
def t_{t_0}x(t, a, b):
    return (b + a) / 2 + (b - a) * t / 2
# интегрирование с использованием формул Гаусса
def gauss(func, a, b, num_of_nodes):
    leg = find_leg(num_of_nodes)
    args = find_roots(leg, -1, 1)
    coeffs = find_coefs(args)
    res = 0
    for i in range(num_of_nodes):
        res += (b - a) / 2 * coeffs[i] * func(t_to_x(args[i], a, b))
    return res
def func_2_to_1(func2, value):
    return lambda y: func2(value, y)
# вычисление двукратного интеграла
def integrate(func, limits, num_of_nodes, integrators):
    inner = lambda x: integrators[1](func_2_to_1(func, x), limits[1][0],
limits[1][1], num_of_nodes[1])
    return
              integrators[0](inner, limits[0][0], limits[0][1],
num_of_nodes[0])
# отрисовка графика
def tao_graph(integrate_func, ar_params, label):
    X = list()
    Y = list()
    for t
            in arange(ar_params[0], ar_params[1] + ar_params[2],
ar_params[2]):
        X.append(t)
        Y.append(integrate_func(t))
    plt.plot(X, Y, label=label)
```

```
def generate_label(n, m, func1, func2):
    res = "nodes for 1st method = " + str(n) + "\nnodes for 2nd method =
" + str(m) + "\nmethods = "
    res += "Simpson" if func1 == simpson else "Gauss"
    res += "-Simpson" if func2 == simpson else "-Gauss"
    return res
# main
end = False
while not end:
    param = float(input("Enter param (tao): "))
    mode = bool(int(input("Enter external method (0 - Gauss; 1 -
Simpson): ")))
    func1 = simpson if mode else gauss
    mode = bool(int(input("Enter internal method (0 - Gauss; 1 -
Simpson): ")))
    func2 = simpson if mode else gauss
    N = int(input("Enter number of nodes for 1st method: "))
    M = int(input("Enter number of nodes for 2nd method: "))
    param_integrate = lambda tao: integrate(main_function(tao), [[0, pi
/ 2], [0, pi / 2]], [N, M], [func1, func2])
    print("Result with your parameter:", param_integrate(param))
    try:
        tao_graph(param_integrate, [0.05, 5, 0.05], generate_label(N, M,
func1, func2))
    except ValueError:
        print("in simpson method argument should be > 2 and not even;")
    end = bool(int(input("End? (0 - No, 1 - Yes): ")))
plt.legend()
plt.ylabel("Result")
plt.xlabel("Tao")
plt.show()
```

3. Результат работы программы

1. Описать алгоритм вычисления п корней полинома Лежандра n-ой степени Pn (x) при реализации формулы Гаусса.

Для вычисления коэффициентов полинома Лежандра n-ой степени была использована формула из определения:

$$P_n(x) = \frac{1}{2^n n!} \frac{d^n}{dx^n} [(x^2 - 1)^n], \quad n = 0,1,2,...$$

Из свойств полиномов Лежандра известно, что полином $P_n(x)$ имеет п различных и действительных корней, расположенных на интервале [-1;1]. Однако заметим, что функция $(x^2 - 1)^n$ чётная, следовательно, её n-ая производная будет чётной или нечётной функцией, а тогда достаточно найти корни на отрезке [-1;0] (на отрезке [0;1] они будут равны по модулю найденным и иметь противоположный знак).

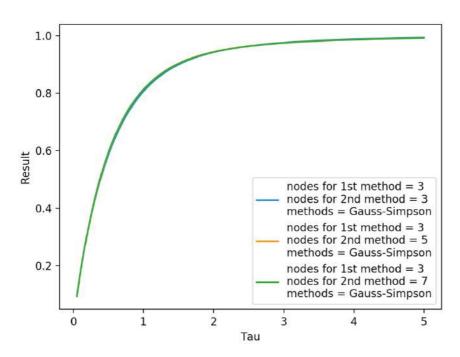
К отрезку [-1;0] применяется следующий метод: пока не будет найдено n / 2 корней, все текущие отрезки разбиваются пополам. Изначально текущим является отрезок [-1; 0]. Тогда в некоторый момент будут найдены все отрезки, на каждом из которых ровно один корень, далее к каждому отрезку применяется метод половинного деления.

Идея метода половинного деления состоит в следующем: если на концах отрезка значения функции имеют разный знак, то корень находится внутри этого отрезка. Изначально мы точно знаем, что отрезок содержит корень, поэтому делим отрезок пополам и проверяем, какой половине принадлежит корень. Таким образом мы итеративно уточняем значение корня.

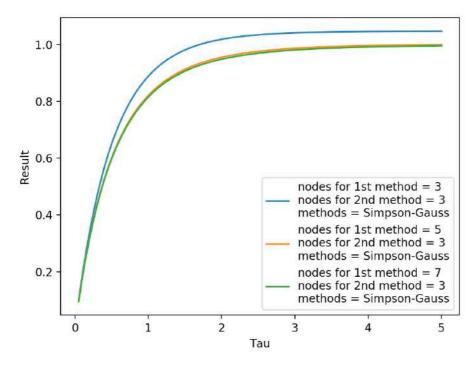
2. Исследовать влияние количества выбираемых узлов сетки по каждому направлению на точность расчетов.

Исследование метода Симпсона

1. Внешний – Гаусс; Внутренний - Симпсон



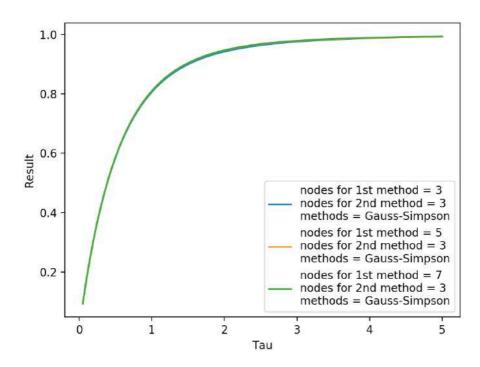
2. Внешний – Симпсон; Внутренний - Гаусс



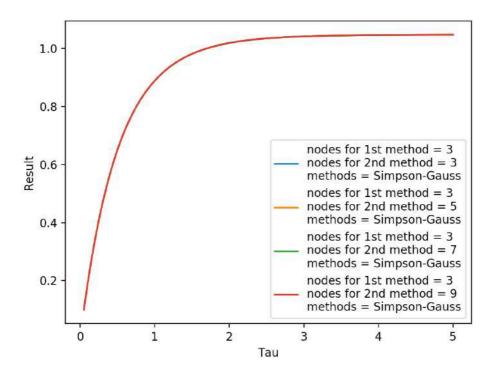
Из полученных зависимостей очевидно, что метод Симпсона даёт неточные результаты при небольшом количестве узлов (при этом результат интегрирования наиболее заметен на внешнем направлении).

Исследование метода Гаусса

3. Внешний – Гаусс; Внутренний - Симпсон



4. Внешний – Симпсон; Внутренний - Гаусс

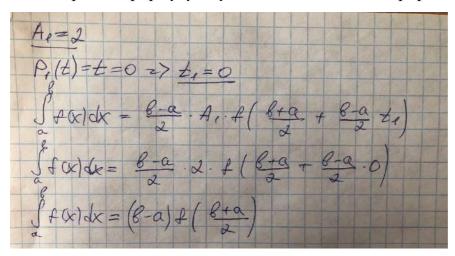


Из полученных зависимостей очевидно, что как на внешнем, так и на внутреннем направлениях при любом количестве узлов метод Гаусса остаётся достаточно точным.

1. В каких ситуациях теоретический порядок квадратурных формул численного интегрирования не достигается.

Если подинтегральная функция не имеет соответствующих производных, то теоретический порядок точности не достигается. Так, если на отрезке интегрирования не существуют 3-я и 4-я производные, то порядок точности формулы Симпсона будет только 2-ой.

2. Построить формулу Гаусса численного интегрирования при одном узле.



3. Построить формулу Гаусса численного интегрирования при двух узлах.

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{\sqrt{3}}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{\sqrt{3}}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{\sqrt{3}}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{2}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{2}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{2}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{2}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{2}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{2}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{2}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{2}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{2}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{2}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{2}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{2}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{2}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac{1}{2}$$

$$P_{a}(t) = \frac{1}{2}(3t^{2} - \ell) = 0 \Rightarrow t_{\ell} = \frac$$

4. Получить обобщенную кубатурную формулу для вычисления двойного интеграла методом последовательного интегрирования на основе формулы трапеций с тремя узлами по каждому направлению.

$$\begin{cases}
\int_{a}^{b} \int_{a}^{b} f(x,y) dx dy = h_{x} \left(\int_{a}^{b} (F_{0} + F_{0}) + F_{0} \right) = \\
= h_{x} h_{y} \int_{a}^{b} \int_{a}^{b} \left(f(x_{0}, y_{0}) + f(x_{0}, y_{0}) + f(x_{0}, y_{0}) + f(x_{0}, y_{0}) \right) + f(x_{0}, y_{0}) + f(x_{0},$$