



## Экзаменационный лист

« 16 » июня 2021 г. дисциплина Компьютерная графика  
начало : билет № 8 группа ИУ7-41Б  
окончание : студент Варламова Екатерина Алексеевна  
оценка : экзаменатор Кузов Андрей Владимирович подпись

### 1. Заполнение многоугольников

#### - Алгоритм заполнения по ребрам:

Для каждой сканируемой строки, пересекающей ребро многоугольника в точке  $(x, y)$ , заполнить все пиксели, лежащие справа от этой точки. К каждому ребру алгоритм применяется отдельно. Под заполнением имеется в виду, что цвет заполнения имеется на ровной и гладкой. Пересечение со строкой сканирования имеет такой формат: первая точка является началом ребра, а далее  $x$  и  $y$  вычисляются по формулам  $x = x + \Delta x$ ,  $y = y + 1$ ,  $\Delta x = \frac{x_k - x_n}{|y_n - y_k|}$

Оценка: обрабатываются пиксели, лежащие все одинаки, пиксель изменяет свой цвет столько раз, сколько ребер лежит выше

#### - Алгоритм заполнения с помощью

Перегорода - вертикальный отрезок, который не проводит для заполнения количества пикселей, у которых изменяется цвет. Перегородку обычно ставят по середине, то есть берут минимальный и максимальный  $x$  и удерживают его:  $y_{min} + x_{max}$ . Минимум при таком расположении достигается эффективность алгоритма в сравнении со следующим. Весь алгоритм таков:

найти каждого ребра сканируемой строки

- заполнить пиксели, лежащие правее точки пересечения со строкой с ребром мин-ма, но левее перегородки, если пересечение расположено левее перегородки.

- если точка пересечения расположена правее перегородки, то заполнить пиксели, расположенные слева или на пересечении сканир. строки с ребром многоугольника и справа от перегородки.

Оценка: обрабатываются пиксели, лежащие все одинаки, пиксель изменяет свой цвет несколько раз, количество цвета ощущается еще многократно; Пересечение имеет так же, как в предыдущем алгоритме

#### - Алгоритм со сканом ребер и цветом

Скан - признак принадлежности пикселя области внутри или снаружи многоугольника. Алгоритм звукматовой на основе скана охватывает границы многоугольника, на основе этого происходит заполнение. Точка пересечения имеет характер

#### Первоначал:

Охватывает границу

Цикл по всем строкам, пересекающим многоугольник

план = левый

Цикл по всем пикселям строки





## Экзаменационный лист

« 16 » июля 2021 г. дисциплина Компьютерная графика  
начало 09 : 00 билет № 8 группа УХ7-415  
окончание 10 : 00 студент Варламова Екатерина Алексеевна  
оценка \_\_\_\_\_ экзаменатор Куриб Андрей Владимирович подпись \_\_\_\_\_

если цвет текущего пикселя = цвет границы  
инвертировать флаг  
если флаг = истина  
цвет(пикселя) = цвет заданной  
клетки  
цвет(пикселя) = цвет фона

Концы пикселя по строке

Концы пикселя по столбцу

Оценка: цвет каждого пикселя изменяется один раз, обработка  
каждого пикселя вне области многоугольника

Примечание: все алгоритмы работают в прямоугольной оболочке,  
ограничиваемой многоугольником

Определение нормалей к поверхности и вектора отклонения в алгоритмах  
построения растровых изображений

Важно: Если известно аналитическое описание поверхности,  
то нормаль вычисляется непосредственно:  $\text{grad}(F(x, y, z))$

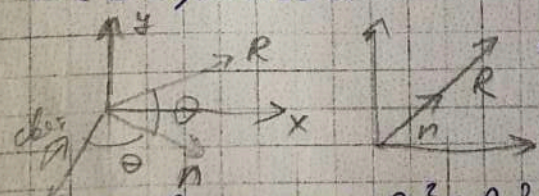
Если задано уравнение плоскости, то  
нормаль равна <sup>вектору</sup> среднему значению нормалей ко всем многоугольникам, сходящимся в вершине

$\vec{n}_i = (a_0 + a_1 + a_2)\vec{i} + (b_0 + b_1 + b_2)\vec{j} + (c_0 + c_1 + c_2)\vec{k}$   
 $a_0, a_1, a_2, b_0, b_1, b_2, c_0, c_1, c_2$  — коэф-ты уравнений

Если уравнение плоскости не задано, то  
нормаль к вершине определяется сложением векторов  
произведений пересекающихся в вершине

Определение вектора отклонения

Если свет падает вдоль  $Z$  (или вдоль нормали) и если  
перенести начало световых координат в точку поверхности,  
то проекции нормали и вектора отклонения будут лежать  
на  $1$  прямой



видно, что  $\frac{R_x}{R_y} = \frac{n_x}{n_y}$   
 $n_z = \cos \theta$   
 $R_z = \cos 2\theta = 2n_z^2 - 1$

Известно, что  $R_x^2 + R_y^2 + R_z^2 = 1 \Rightarrow R_y^2 \left( \frac{R_x^2}{R_y^2} + 1 \right) = 1 - \cos^2 2\theta$   
 $n_x^2 + n_y^2 + n_z^2 = 1 \Rightarrow \frac{R_x^2}{n_y^2} (n_x^2 + n_y^2) = \frac{R_y^2}{n_y^2} (1 - n_z^2) = 1 - \cos^2 2\theta$

В итоге:  $R_y = 2n_z n_y$   $R_x = 2n_z n_x$





## Экзаменационный лист

«16» июля 2021 г. дисциплина Компьютерная графика  
начало 09 : 00 билет № 8 группа ИУ7-415  
окончание 10 : 00 студент Варламова Екатерина Алексеевна  
оценка \_\_\_\_\_ экзаменатор Кузов Андрей Владимирович подпись \_\_\_\_\_

2. Если свет падает не по оси  $Z$  (например, есть много источников), то перевернуть и поворачивать все и так и так. Нужно перевернуть нормаль  $N$ , чтобы ось  $Z$  была параллельна  $Z$ , а тогда поверхность примет вид  $z = \text{const}$ . Тогда  $z$  будет направлением к поверхности, а  $x$  и  $y$  составят единичный вектор  $L$  и  $O$  и  $Y$  будут разными  $Z$  и  $Z$ ,  $Z$  составлен  $Z$  будут равно  $Z$   $R_x = L_x$ ,  $R_y = L_y$ ,  $R_z = L_z$ .  
Отсюда к получению вектора  $R$  применить обратное преобразование

3.  $L = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$   $R = \begin{pmatrix} R_x \\ R_y \\ R_z \end{pmatrix}$

Представим  $R$  как линейную комбинацию:

$$R = \alpha L + \beta N$$

$$\cos \theta = (L, N)$$

$$\cos \theta = (N, R)$$

$$N(\alpha L + \beta N) = \cos \theta$$

$$(\alpha L + \beta N)^2 = \alpha^2 + 2\alpha\beta(-\cos \theta) + \beta^2 = 1 \quad (1)$$

$$\alpha(1 - \cos^2 \theta) + \beta = \cos \theta \Rightarrow \beta = \cos \theta(1 + \alpha) \quad (2)$$

из (1) и (2):

$$\alpha^2 + 2\alpha(1 + \alpha)\cos \theta(-\cos \theta) + \cos^2 \theta(1 + \alpha)^2 = 1$$

$$\alpha^2(1 - \cos^2 \theta) = 1 - \cos^2 \theta \Rightarrow \alpha^2 = 1 \Rightarrow \alpha = \pm 1$$

$$\alpha = 1; \beta = 2\cos \theta$$

Далее решается система из 2 уравнений и находится  $\alpha$  и  $\beta$

4) Кроме того, можно использовать равенство векторов и скалярных произведений  
 $\begin{cases} n \cdot L = R \cdot n \\ n \cdot L = n \cdot R \end{cases}$   
 $n$  - нормаль  
 $R$  - отраженный  
 $L$  - падающий