

# Classification Binaire & Perceptron

Jour 2 — Matin

Julien Rolland

Formation M2 Développement Fullstack

Jour 2

# Plan du module

- 1 Classification Binaire
- 2 L'Impasse du Gradient
- 3 ReLU & Loss du Perceptron
- 4 Algorithme de Rosenblatt
- 5 Régression Logistique
- 6 Architecture d'un Neurone
- 7 Classification Multi-Classes
- 8 Vers le Deep Learning

# De la Régression à la Classification

**Régression (J1)** : sortie **continue**  $\hat{y}_i \in \mathbb{R}$

**Classification (J2)** : classe **discrète**  $\hat{t}_n \in \{+1, -1\}$

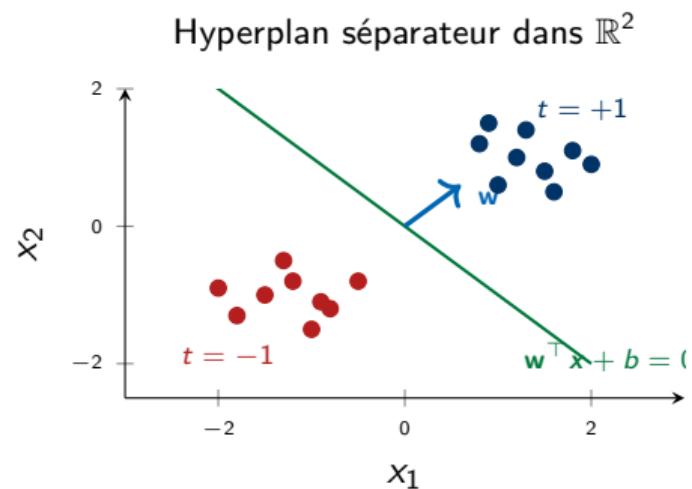
**Exemples :**

- Email → spam / ham
- Image → chat / chien
- Tumeur → maligne / bénigne

## Modèle & Prédiction

$$f_{\Theta}(x_n) = \mathbf{w}^\top \mathbf{x}_n + b \in \mathbb{R}$$

$\hat{t}_n = \text{sign}(f) \in \{+1, -1\}$     Encodage  $t_n \in \{+1, -1\}$  : crucial pour la loss (pas  $\{0, 1\}$  !).



# Pourquoi le Gradient Échoue

Pour optimiser  $\Theta$  par descente de gradient :

$$\mathbf{w} \leftarrow \mathbf{w} - \alpha \nabla_{\mathbf{w}} \mathcal{L}$$

**Problème** : le readout  $\text{sign}(z)$  est **non-différentiable** en 0, dérivée **nulle** ailleurs.

## Conséquences

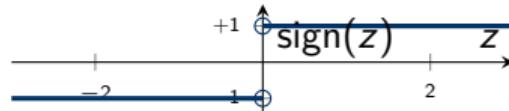
- $\text{sign}$  dans la loss  $\Rightarrow \nabla_{\mathbf{w}} \mathcal{L} = 0$  presque partout.
- Le gradient ne transporte **aucune information**.
- GD est **bloqué mathématiquement**.

## Solution

Ne **pas** mettre le readout dans la loss.

Utiliser une fonction **différentiable** à la place.

Readout : sign



Dérivée : nulle partout (infinie en 0)



# ReLU — La Fonction Clé

## Définition

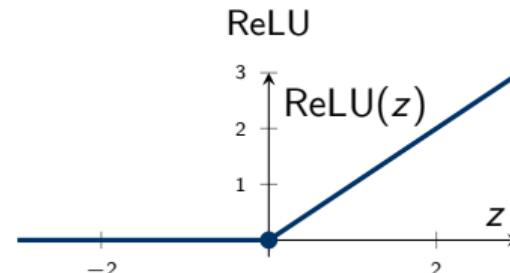
$$\text{ReLU}(z) = \max(0, z)$$

## Dérivée

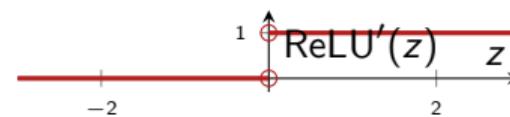
$$\text{ReLU}'(z) = \mathbf{1}[z > 0] = \begin{cases} 1 & z > 0 \\ 0 & z \leq 0 \end{cases}$$

## Pourquoi c'est le standard :

- Gradient **constant** ( $= 1$ ) pour  $z > 0$  — l'information circule.
- Ultra-rapide : pas d'exponentielle.
- Atténue le *Vanishing Gradient* (Deep Learning, J3).



Dérivée — toujours calculable



## Loss de Rosenblatt

Idée : mesurer l'erreur par le produit  $f \cdot t_n$ .

- $f \cdot t > 0$  : bonne classe  $\Rightarrow$  perte = 0.
- $f \cdot t < 0$  : mauvaise classe  $\Rightarrow$  pénalité.

### Loss de Rosenblatt

$$\mathcal{L} = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N \text{ReLU}(-f_\Theta(\mathbf{x}_n) \cdot t_n)$$

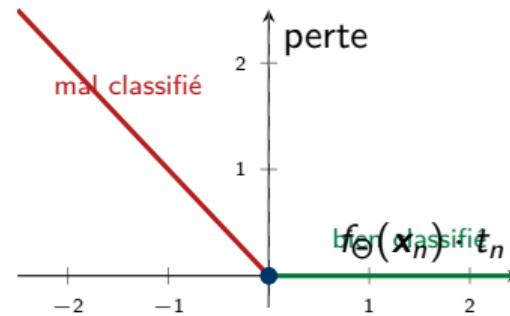
Gradient pour un exemple **mal classifié** ( $f \cdot t < 0$ ) :

$$\nabla_{\mathbf{w}} \text{ReLU}(-f \cdot t) = -t_n \mathbf{x}_n$$

### Règle de mise à jour

Si  $\hat{t}_n \neq t_n$  :  $\mathbf{w} \leftarrow \mathbf{w} + \alpha t_n \mathbf{x}_n$

$$\text{Loss} = \text{ReLU}(-f \cdot t)$$

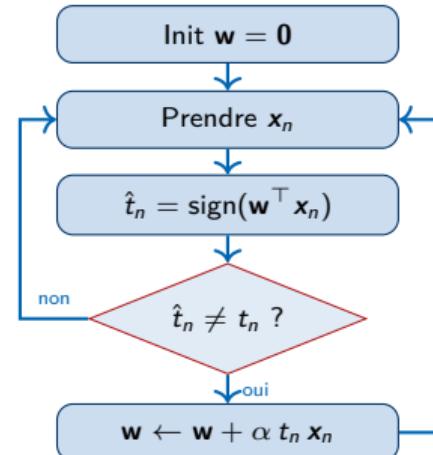


### Encodage $\pm 1$ crucial

Avec  $t \in \{0, 1\}$ , le produit  $f \cdot t$  serait nul pour la classe 0 — la loss ne fonctionnerait pas.

# Algorithme Online de Rosenblatt

```
1 def rosenblatt(X, t, lr=0.1, n_epochs=50):
2     N, D = X.shape
3     ones = np.ones((N, 1))
4     X_aug = np.hstack([ones, X]) # (N, D+1)
5     w = np.zeros(D + 1)
6
7     for epoch in range(n_epochs):
8         for n in range(N):
9             score = X_aug[n] @ w
10            t_hat = np.sign(score)
11            if t_hat != t[n]:
12                w += lr * t[n] * X_aug[n]
13
return w
```



« Online » = un exemple à la fois

Traite les données comme un **flux**, pas comme un lot statique. Instable sur données **bruitées**.

# Online vs Batch Gradient Descent

Stratégie	Gradient sur	Stabilité
Online (SGD pur)	1 exemple	Très instable
Mini-Batch	$B$ exemples (32–256)	Bon équilibre
Batch (full)	Tout le dataset ( $N$ )	Très stable

Avantage clé : vectorisation

Un batch  $(X_b, t_b)$  de taille  $B$  permet de calculer le gradient en un seul produit matriciel.

Exploitable par **NumPy** et les **GPU**.

## Mini-Batch GD — Pratique moderne

- ➊ Mélanger le dataset.
- ➋ Découper en batches de taille  $B$ .
- ➌ Pour chaque batch : gradient → update  $\mathbf{w}$ .
- ➍ Répéter sur toutes les époques.

## Convergence

Si les données sont **linéairement séparables**, le perceptron converge.  
Sinon : il oscille  $\Rightarrow$  utiliser une loss différentiable.

## Régression Logistique — Sigmoïde & Probabilités

Remplacer sign par une fonction **lisse** qui retourne une **probabilité**.

### Modèle & Loss (BCE)

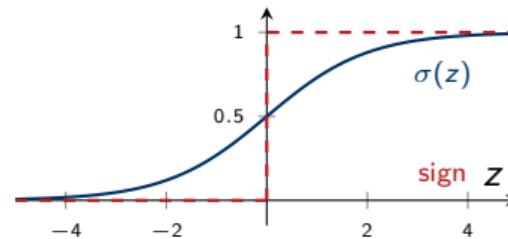
$$\sigma(z) = \frac{1}{1+e^{-z}}, \quad f_{\Theta}(x_n) = \sigma(\mathbf{w}^\top \mathbf{x}_n) \approx P(t_n=1 \mid \mathbf{x}_n)$$

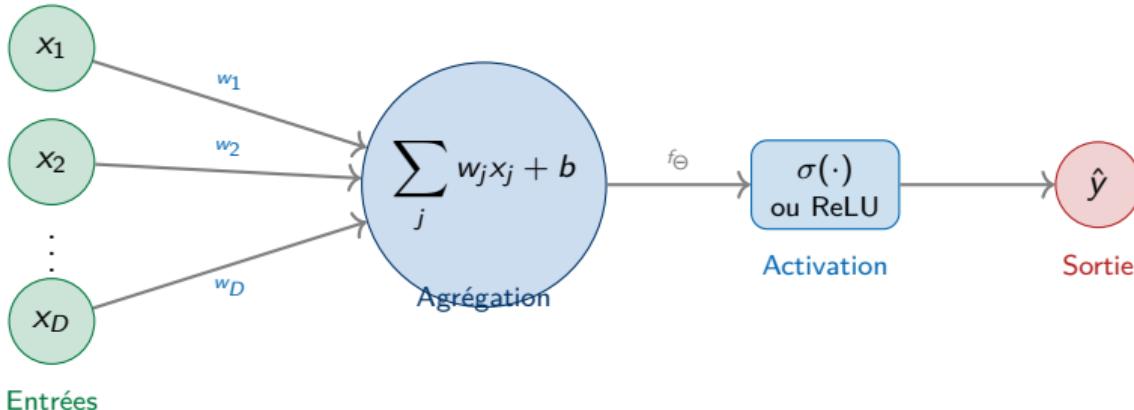
$$\mathcal{L}_{\text{BCE}} = -\frac{1}{N} \sum_n \left[ t_n \log f_n + (1 - t_n) \log(1 - f_n) \right]$$

### Avantage

$\sigma$  diff. partout — pénalise lourdement les erreurs confiantes ( $\mathcal{L} \rightarrow +\infty$ ).

Sigmoïde vs sign





Perceptron = réseau à 0 couche cachée

Entrées → agrégation → readout.

Premier réseau de neurones (Rosenblatt, 1958).

Readout vs Activation

**Activation** : dans le réseau (ReLU, tanh,  $\sigma$ ) — différentiable.

**Readout** : décision finale (sign, arg max).

# Un Perceptron par Classe

Idée :  $K$  perceptrons indépendants, un par classe.

Score de la classe  $k$

$$f_k(\mathbf{x}_n) = \mathbf{w}_k^\top \mathbf{x}_n + b_k \in \mathbb{R}, \quad \mathbf{w}_k \in \mathbb{R}^D, \quad b_k \in \mathbb{R}$$

Softmax → probabilités

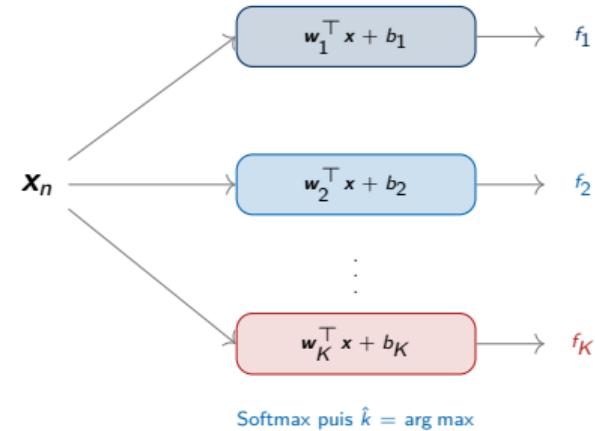
$$p_k = \frac{e^{f_k}}{\sum_j e^{f_j}} \in (0, 1), \quad \sum_k p_k = 1$$

Lisse et différentiable : adaptée à GD.

Encodage & Prédiction

$\mathbf{t}_n \in \{0, 1\}^K$  (one-hot), une composante à 1.

Readout :  $\hat{k} = \arg \max_k p_k(\mathbf{x}_n)$ .



Softmax puis  $\hat{k} = \arg \max$

## $K$ Perceptrons = 1 Matrice

$K$  équations séparées, une par classe :

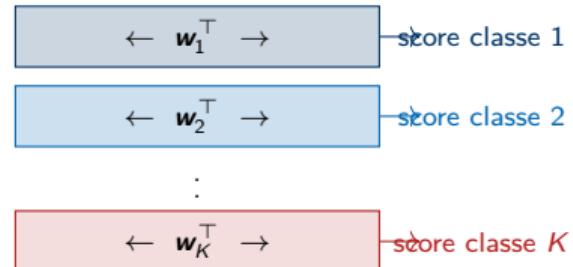
$$f_k(\mathbf{x}_n) = \mathbf{w}_k^\top \mathbf{x}_n + b_k, \quad k = 1, \dots, K$$

Empilement  $\Rightarrow$  1 équation matricielle

$$\mathbf{f}_n = \underbrace{\mathbf{W}}_{\mathbb{R}^{K \times D}} \mathbf{x}_n + \underbrace{\mathbf{b}}_{\mathbb{R}^K}, \quad W_{k,\cdot} = \mathbf{w}_k^\top$$

La ligne  $k$  de  $\mathbf{W}$  est le perceptron de classe  $k$ .

Matrice  $\mathbf{W} \in \mathbb{R}^{K \times D}$



1 ligne = 1 perceptron

Forme batch (tout le dataset)

$$\mathbf{F} = \mathbf{X}\mathbf{W}^\top + \mathbf{1}_N \mathbf{b}^\top, \quad \mathbf{X} \in \mathbb{R}^{N \times D}, \mathbf{F} \in \mathbb{R}^{N \times K}.$$

1 seul produit matriciel pour les  $N$  exemples.

## Cross-Entropy Catégorielle (CCE)

$$\mathcal{L} = -\frac{1}{N} \sum_n \sum_k t_{n,k} \log(p_{n,k})$$

Seul le log de la **vraie classe** contribue ( $t_{n,k} = 0$  pour les autres).

## Gradient w.r.t. les logits

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial f_{n,k}} = p_{n,k} - t_{n,k}$$

Erreur = proba prédictée – label one-hot.

Résultat **élégant** : Softmax + log + CCE.

## Gradients pour $\mathbf{W}$ et $\mathbf{b}$

Par règle de chaîne ( $f_{n,k} = \mathbf{w}_k^\top \mathbf{x}_n + b_k$ ) :

$$\nabla_{\mathbf{w}} \mathcal{L} = \frac{(\mathbf{P} - \mathbf{T})^\top \mathbf{X}}{N} \in \mathbb{R}^{K \times D}$$

$$\nabla_{\mathbf{b}} \mathcal{L} = \frac{1}{N} \sum_n (\mathbf{p}_n - \mathbf{t}_n) \in \mathbb{R}^K$$

$\mathbf{P}, \mathbf{T} \in \mathbb{R}^{N \times K}$  : probas et labels du batch.

## Mise à jour & PyTorch

$$\mathbf{W} \leftarrow \mathbf{W} - \alpha \nabla_{\mathbf{w}} \mathcal{L} \quad \mathbf{b} \leftarrow \mathbf{b} - \alpha \nabla_{\mathbf{b}} \mathcal{L}$$

**PyTorch** : `nn.CrossEntropyLoss()`

Softmax intégré — passer les **logits  $f$**  directement.

# Limite du Perceptron : le Problème XOR

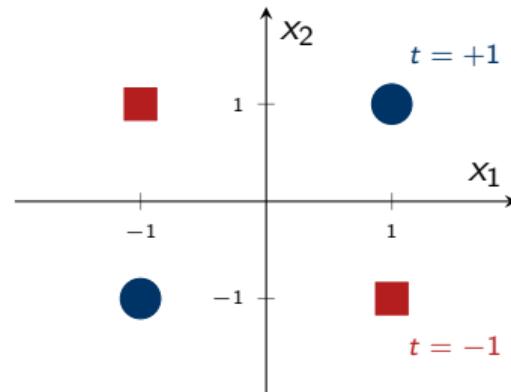
## Limite fondamentale

Un perceptron (couche linéaire unique) ne peut séparer que des données **linéairement séparables**.

## Exemple : XOR

$x_1$	$x_2$	$t$
-1	-1	+1
+1	+1	+1
-1	+1	-1
+1	-1	-1

XOR — non linéairement séparable



Aucun hyperplan ne peut séparer ces 4 points.

⇒ Le perceptron **échoue** sur XOR.

⇒ Il faut des couches **non-linéaires**.

# Vers le Multi-Layer Perceptron (MLP)

**Solution :** empiler des couches avec des activations **non-linéaires**.

Architecture MLP ( $L$  couches)

$$h^{(1)} = \text{ReLU}(\mathbf{W}^{(1)} \mathbf{x} + \mathbf{b}^{(1)})$$

$$\mathbf{h}^{(\ell)} = \text{ReLU}(\mathbf{W}^{(\ell)} \mathbf{h}^{(\ell-1)} + \mathbf{b}^{(\ell)})$$

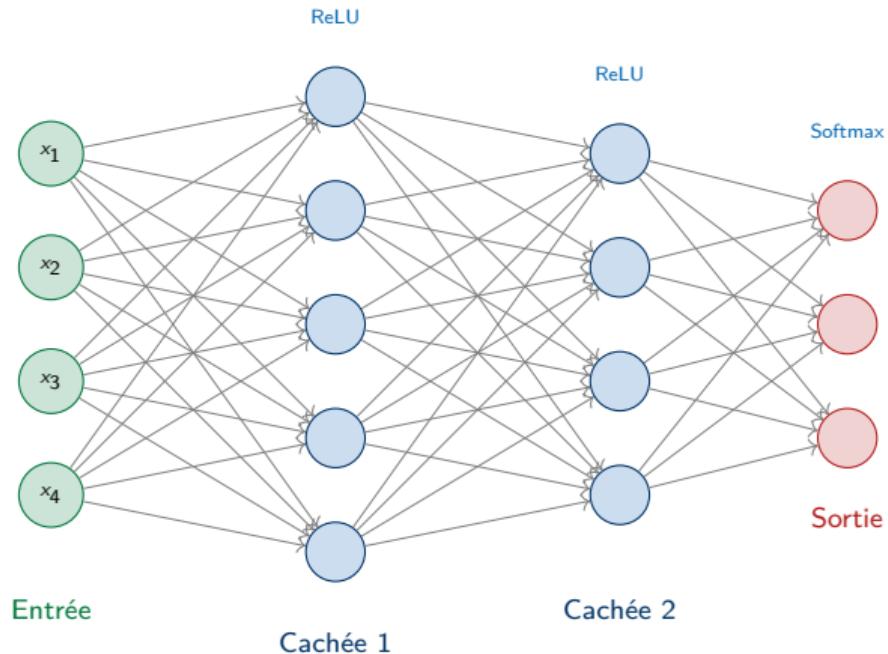
$$\hat{\mathbf{y}} = \text{softmax}(\mathbf{W}^{(L)} \mathbf{h}^{(L-1)} + \mathbf{b}^{(L)})$$

Le réseau apprend des frontières de décision **courbes et complexes**.

J3 — Autograd & PyTorch

Comment différencier automatiquement toutes ces couches ?

⇒ **Rétropropagation** & Autograd.



## Classification Binaire

- Labels  $t_n \in \{+1, -1\}$ , hyperplan  $\mathbf{w}^\top \mathbf{x} + b = 0$
- Readout  $\text{sign}(f)$  : hors de la loss
- $\nabla \text{sign} = 0 \Rightarrow \text{GD bloqué}$

## Régression Logistique

- $\sigma(z) = 1/(1 + e^{-z})$  : lisse,  $\in (0, 1)$
- $f_\Theta(\mathbf{x}) = \sigma(\mathbf{w}^\top \mathbf{x}) \approx P(t = 1 | \mathbf{x})$
- Loss : Binary Cross-Entropy, encodage  $t \in \{0, 1\}$

## ReLU & Perceptron de Rosenblatt

- $\text{ReLU}(z) = \max(0, z)$  : dérivée 0/1
- $\mathcal{L} = \frac{1}{N} \sum \text{ReLU}(-f \cdot t)$
- Update :  $\mathbf{w} \leftarrow \mathbf{w} + \alpha t_n \mathbf{x}_n$  si mal classifié
- Converge  $\Leftrightarrow$  données lin. séparables

## Multi-Classes & Vers le MLP

- $K$  sorties, encodage one-hot
- Softmax  $\rightarrow$  distribution de probabilité
- CCE :  $\nabla_{f_k} = p_k - t_k$
- Couches cachées + activations  $\rightarrow$  **MLP** (J3)