



# Comunicação Ponto a Ponto

 $Peer-to-Peer = P_2P$ 

- Comandos
  - Configuração da Porta Serial

```
// configura a porta serial do Arduino
Serial.begin(9600);
```

Qtde de bytes disponíveis para leitura na Porta Serial

```
// bytes disponíveis para leitura
n = Serial.available();
```

5

#### Comandos de Entrada de Dados

• Leitura de um byte na entrada da Porta Serial (remove o primeiro byte do buffer de entrada da porta serial)

```
// lê um byte da porta serial
carac = Serial.read();
// carac == -1 se não existir byte a ser lido
```

 Leitura de um byte na entrada da Porta Serial (não remove o byte do buffer de entrada da porta serial)

```
// retorna o primeiro byte do buffer serial
carac = Serial.peek();
// chamadas sucessivas a essa função retorna
// o mesmo byte, o primeiro do buffer
```

6

Clf...i. A El....

#### Comandos de Saída de Dados

• Gravação de um byte "binário" na saída da Porta Serial

```
// escrita de um byte binário na porta serial
Serial.write(byte);
int bytesEnv = Serial.write("Arduino");
```

Gravação de um byte "ASCII" na saída da Porta Serial

```
// escrita de um byte ASCII na porta serial
Serial.print(carac);
// idem, porém com <CR/LF> ao final da escrita
Serial.println(string);
Serial.print(78)
                      // envia "78"
Serial.print(1.23456) // envia "1.23"
                     // envia 'N'
Serial.print('N')
Serial.print("Olá!") // envia "Olá!"
```

# Exemplo

```
// Timer Regressivo Fixo (5'15") com exibição na porta serial // Prof. Cláudio - Out/2014
long tempo;
int minu = 5, segu = 15;
void setup() {
   Serial.begin(9600);
   tempo = millis();
void loop() {
     tempo = millis();
     Serial.print("Timer: ");
     Serial.print(minu); Serial.print(":"); Serial.println(segu);
atualizaTempo();
void atualizaTempo(void) {
 if(--segu < 0) {
    segu = 59;
    if(--minu < 0) {</pre>
        Serial.println("Tempo esgotado!");
        while (1);
 }
```

## Exercício 1

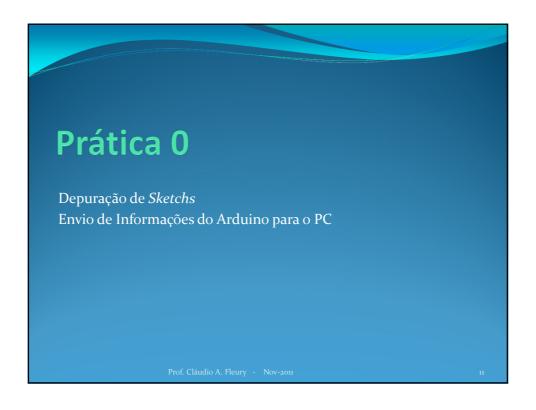
 Considerando o Timer Regressivo do exemplo anterior, o usuário deverá informar o intervalo de temporização desejado (minutos e segundos, dois bytes cada) no monitor serial do Arduino, antes de iniciar a contagem regressiva de tempo.

dica: use os comandos

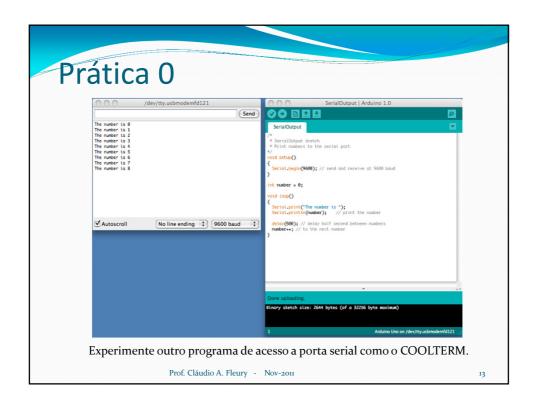
Serial.read()
Serial.available()

## Exercício 2

- Acrescentar ao Timer do exercício anterior as seguintes funções:
  - Pausa ('P') interrompe a temporização momentaneamente, até que o comando 'C' seja recebido pela porta serial.
  - Continua ('C') continua a temporização a partir do ponto em que havia sido interrompida pelo comando 'P'.
  - Reprogramação ('R') reprograma o tempo, reiniciando a temporização.



 Mostra mensagens e/ou valores de variáveis no Monitor Serial do IDE do Arduino





- SerialEvent() é chamada depois de uma passada do loop() se existir algum byte disponível no buffer de entrada da Porta Serial
- Quando novos dados seriais chegam, o sketch adiciona-os numa String
- Quando um caracter ASCII 'linhanova' (LF linefeed '\n')
  é recebido, o laço envia o conteúdo da string para a saída da
  porta serial, e limpa a variável para iniciar um novo ciclo
- Um bom teste desse sketch seria usá-lo com um receptor GPS que envia sentenças NMEA 0183

15

## Prática 1

```
Prática 1

/*

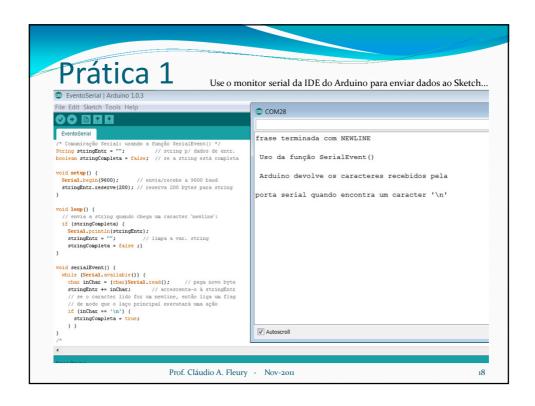
SerialEvent ocorre sempre que chegam novos dados entrada serial (pino RECEPTOR). Esta rotina é executada após cada loop() → o uso de delay() no loop() pode atrasar a resposta. Vários bytes de dados podem estar disponíveis.

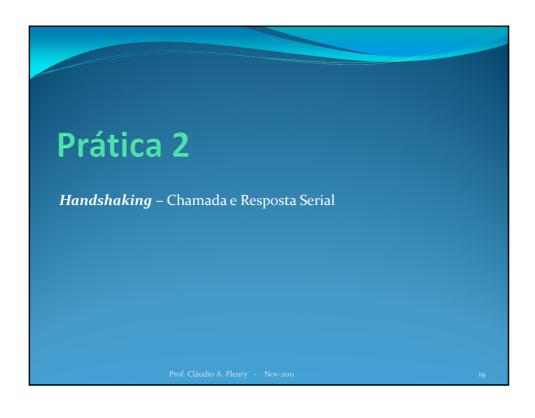
*/

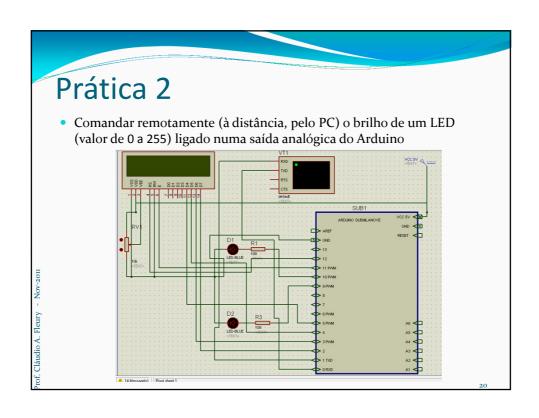
void serialEvent() {

while (Serial.available()) {

char inChar = (char)Serial.read(); // pega novo byte stringEntr += inChar; // acrescenta-o à stringEntr // se o caracter lido for um newline, então liga um flag // de modo que o laço principal executará uma ação if (inChar == '\n') stringCompleta = true;
}
}
}
```







 Comandar remotamente o acendimento proporcional de um LED ligado a uma porta de saída analógica

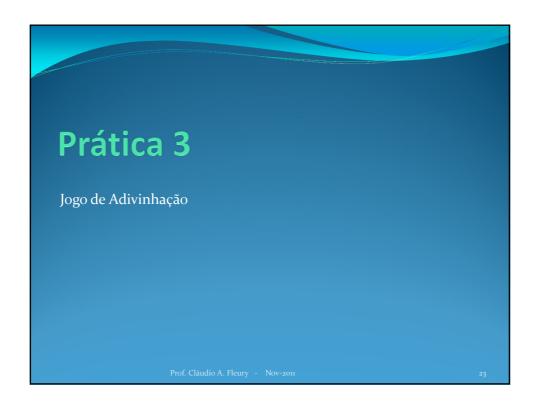
```
#include <LiquidCrystal.h>
// inicia LCD com os números dos pinos da interface
LiquidCrystal lcd(12,11,5,4,3,2); // RS, E, D4, D5, D6, D7
const int pinoLed = 9; // o pino no qual o LED está ligado
int pos = 0; // posição de armazenamento do caracter rxdo

void setup() {
    Serial.begin(9600); // inicia a comunicação serial
    pinMode(pinoLed, OUTPUT); // inicia o ledPin como saída
    pinMode(10, OUTPUT); // número de linhas e colunas do LCD: 16 x 2
    lcd.println("Aguardando CMD: "); lcd.print("999<ENTER>");
    Serial.println("Aguardando Comando Remoto (999<ENTER>): ");
}

int decodifica(char *s) { // int decodifica(char s[])
    int soma, i;
    for(soma=i=0; (s[i]!=0) && (i<pos); i++)
        soma = soma*10 + (s[i]-48);
    return soma;
}
```

#### Prática 2

 Comandar remotamente o acendimento proporcional de um LED ligado a uma porta de saída analógica (continuação)





• Voce escolhe um número entre 0 e 100 e o Arduino advinhará...

#### Prática 3

• Comandar remotamente o brilho de um LED... (continuação)