Mehrfachintegrale

- Masse eines Quaders: $M = \rho \cdot V$
- wenn der Quader inhomogen ist: $\rho = \rho(x, y, z)$

$$\Rightarrow \Delta V_i = \Delta x_i \cdot \Delta y_i \cdot \Delta z_i$$

$$\Rightarrow \Delta M_i \approx \rho(x_i, y_i, z_i) \Delta x_i \cdot \Delta y_i \cdot \Delta z_i$$

$$M \approx \sum_{i=1}^{N} \Delta M_i = \sum_{i=1}^{N} \rho(x_i, y_i, z_i) \Delta x_i \cdot \Delta y_i \cdot \Delta z_i$$

$$M = \lim_{N \to \infty} \sum_{i=1}^{N} \rho(x_i, y_i, z_i) \Delta x_i \cdot \Delta y_i \cdot \Delta z_i = \iiint_{V} \rho(x, y, z) dx \cdot dy \cdot dz$$

Integral der Funktion $\rho = \rho(x, y, z)$ über das Volumen V .

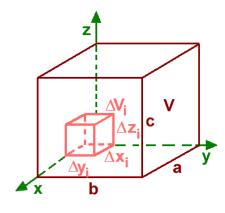
Mehrfachintegrale mit konstanten Integrationsgrenzen

- Integration mehrfach nacheinander entsprechend bekannter Regeln
 ⇒ mehrfache Berechnung bestimmter Integrale
- Beispiel:

Berechnung der Masse eines Quaders

$$\int_{z=0}^{c} \int_{y=0}^{b} \int_{x=0}^{a} \rho(x, y, z) dx dy dz$$

inneres Integral
mittleres Integral
äußeres Integral



Rechenanweisung:

- Berechnung des inneren Integrals (y,z werden als konstant angenommen)
 - ⇒ Ergebnis eine Funktion von y und z
- Berechnung des mittleren Integrals (z wird als konstant angenommen)
 - ⇒ Ergebnis eine Funktion von z
- 3. Berechnung des äußeren Integrals
 - ⇒ Ergebnis eine Funktion der Grenzen a,b,c

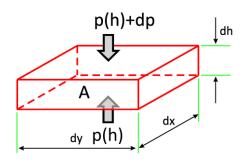
Bei konstanten Integrationsgrenzen kann die Reihenfolge der Integrationen vertauscht werden.

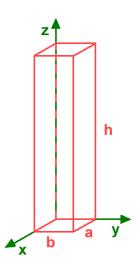
Beispiel: Masse einer Luftsäule

- die Luftsäule habe die Höhe h und die Grundfläche $a \cdot b$
- die Dichte ist $\rho = \rho_0 \cdot e^{-\alpha z}$ mit $\alpha = \frac{\rho_0}{p_0} g$

woher das? Dazu etwas Physik:

- \Rightarrow wir betrachten die Grundfläche $A = a \cdot b$
- \Rightarrow darüber sei ein Volumen der Dicke dh





- \Rightarrow auf das kleine Volumen wirkt von unten die Kraft $p \cdot A$ und von oben $(p+dp) \cdot A$ (dp ist hier offensichtlich negativ); das Volumen selbst wirkt mit seiner Schwerkraft $\rho \cdot g \cdot A \cdot dh$
- \Rightarrow im Gleichgewicht gilt: $p \cdot A = (p + dp) \cdot A + \rho \cdot g \cdot A \cdot dh$ also $dp = -\rho \cdot g \cdot dh$
- ⇒ Die Zustandsgleichung idealer Gase liefert uns

$$\begin{aligned} p\cdot V &= m\cdot R'\cdot T\;; & p &= \rho\cdot R'\cdot T & \text{mit } R' \text{ der speziellen Gaskonstante} \\ p_0\cdot V_0 &= m\cdot R'\cdot T\;; & p_0 &= \rho_0\cdot R'\cdot T & \text{am Erdboden} \end{aligned}$$

und damit
$$\frac{p}{p_0} = \frac{\rho}{\rho_0}; \qquad \rho = \frac{p}{p_0} \rho_0$$

$$\Rightarrow \qquad dp = -\frac{p}{p_0} \rho_0 \cdot g \cdot dh; \quad \frac{dp}{p} = -\frac{\rho_0}{p_0} \cdot g \cdot dh$$

 \Rightarrow wir integrieren von 0...h bzw. $p_0...p$

$$\ln \frac{p}{p_0} = -\frac{\rho_0}{p_0} \cdot g \cdot h$$

$$\text{und mit } \frac{p}{p_0} = \frac{\rho}{\rho_0}$$

$$\Rightarrow \qquad \rho = \rho_0 e^{-\frac{\rho_0}{p_0} \cdot g \cdot h}$$

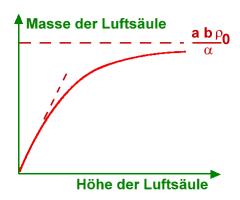
Zur Berechnung der Masse der Luftsäule integrieren wir

$$M = \int_{0}^{h} \int_{0}^{b} \rho_{0} \cdot e^{-\alpha z} dx dy dz$$

$$M = \int_{0}^{h} \int_{0}^{b} \rho_0 e^{-\alpha z} [x]_0^a dy dz = \int_{0}^{h} \int_{0}^{b} \rho_0 a e^{-\alpha z} dy dz$$

$$M = \int_{0}^{h} \rho_{0} a e^{-\alpha z} [y]_{0}^{h} dz = \int_{0}^{h} \rho_{0} abe^{-\alpha z} dz$$

$$M = \int_{0}^{h} \rho_{0} abe^{-\alpha z} dz = ab\rho_{0} \left[-\frac{1}{\alpha} e^{-\alpha z} \right]_{0}^{h} = \frac{ab}{\alpha} \rho_{0} \left(1 - e^{-\alpha h} \right)$$



Mit wachsendem h wächst die Masse nicht beliebig an, sondern nähert sich einem Grenzwert; für kleine h steigt die Masse praktisch linear.

Zerlegung eines Mehrfachintegrals in ein Produkt von Integralen

• ist der Integrand zerlegbar in ein Produkt: $f(x,y,z)=g(x)\cdot h(y)\cdot m(z)$, lässt sich auch die Integration als Produkt von Integralen auffassen; die Berechnung erfolgt als Berechnung einfacher Integrale

$$\iiint f(x, y, z) dx dy dz = \int g(x) dx \int h(y) dy \int m(z) dz$$

- Beispiele: Berechnung von Volumen, Masse, Trägheitsmoment, Ladungsverteilung
- Leider sind die Integrale für solche Berechnungen oft nicht vom Typ mit konstanten Integrationsgrenzen.
- Das lässt sich aber in manchen günstigen Fälle durch Transformation in ein anderes Koordinatensystem ändern;
- Vereinfachung bringen können

Polarkoordinaten / Zylinderkoordinaten / Kugelkoordinaten

Mehrfachintegrale mit konstanten Integrationsgrenzen

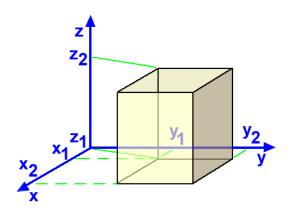
Beispiel 1: Volumenberechnung am Quader

 hier lässt sich das Integral sehr einfach in ein Produkt aus einfachen Integralen schreiben

$$V = \int_{z_1}^{z_2} \int_{y_1}^{y_2} \int_{x_1}^{x_2} dx \, dy \, dz = \int_{z_1}^{z_2} \int_{y_1}^{y_2} \int_{y_1}^{y_2} \int_{x_1}^{x_2} dx$$

• mit den konstanten Integrationsgrenzen

$$\Rightarrow V = (x_2 - x_1) \cdot (y_2 - y_1) \cdot (z_2 - z_1)$$



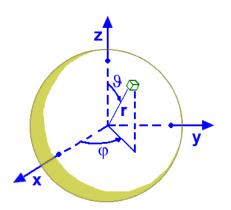
Beispiel 2: Volumenberechnung an der Kugel

 das Integral lässt sich nur durch Transformation in Kugelkoordinaten so gestalten, dass die Integration mit konstanten Grenzen erfolgt und wir das Integral aufspalten können

$$V = \int_{0}^{R} \int_{0}^{\pi} \int_{0}^{2\pi} r^{2} \sin \vartheta d\varphi d\vartheta dr =$$

$$= \int_{0}^{R} r^{2} dr \int_{0}^{\pi} \sin \vartheta d\vartheta \int_{0}^{2\pi} d\varphi$$

$$V = 2 \cdot 2\pi \frac{R^{3}}{3} = \frac{4\pi}{3} R^{3}$$



Beispiel 3: Trägheitsmoment Zylinder (bezüglich geom. Rotationsachse)

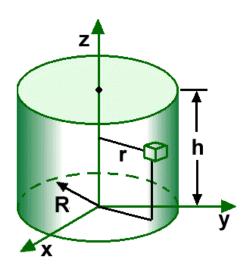
 das Integral lässt sich nur durch Transformation in Zylinderkoordinaten so gestalten, dass die Integration mit konstanten Grenzen erfolgt und wir das Integral aufspalten können

$$J = \int_{V} r^2 dm = \int_{V} r^2 \cdot \rho \, dV = \rho \int_{V} r^2 \, dV$$

in Zylinderkoordinaten:
$$dV = r d\varphi dr dz$$

•
$$J = \rho \int_{0}^{h} \int_{0}^{R} \int_{0}^{2\pi} r^{3} d\varphi dr dz = \rho \int_{0}^{h} dz \int_{0}^{R} r^{3} dr \int_{0}^{2\pi} d\varphi$$

 $J = \rho \frac{R^{4} \cdot \pi \cdot h}{2} = \frac{m \cdot R^{2}}{2}$



Mehrfachintegrale mit nicht konstanten Grenzen

Erläuterung am Beispiel: Flächenberechnung

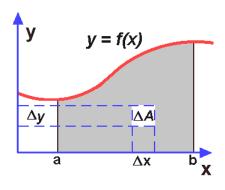
•
$$A = \sum \Delta A$$

 $A = \iint dA = \iint dx \, dy$

• Das Problem besteht in der Berücksichtigung der begrenzenden Kurven!

- Grenzen für y:
$$y=0$$
 $y=f(x)$
$$A=\int\limits_{y=0}^{f(x)}dx\,dy$$
 - Grenzen für x: $x=a$ $x=b$
$$A=\int\limits_{y=0}^{f(x)}\int\limits_{x=a}^{b}dx\,dy$$

Grenzen für x:
$$x = a$$
 $x = b$
$$A = \int_{y=0}^{f(x)} \int_{x=a}^{b} dx dy$$

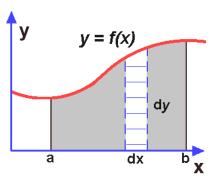


- Reihenfolge der Abarbeitung nicht mehr beliebig!

- Zuerst Integral mit variabler Grenze lösen (entspricht Bestimmung der Fläche eines Streifens im Bild)

$$A = \int_{a}^{b} [f(x) - 0] dx = \int_{a}^{b} f(x) dx$$

- führt auf bestimmtes Integral



Beispiel 2: Fläche zwischen 2 Funktionen

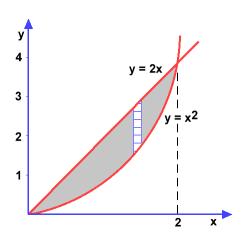
• untere Grenze:
$$y = x^2$$

$$A = \int_{x=0}^{2} \int_{y=x^2}^{2x} dx \, dy$$
• obere Grenze: $y = 2x$

obere Grenze: y = 2x

Integration des Integrals mit variablen Grenzen:

$$A = \int_{0}^{2} (2x - x^{2}) dx = \left[x^{2} - \frac{x^{3}}{3} \right]_{0}^{2} = 4 - \frac{8}{3} = 1,333$$



Übertragung auf den allgemeinen Fall:

- Mehrfachintegral muss mindestens für eine Variable feste Grenzen haben.
- Mehrfachintegral wird umgeordnet und schrittweise gelöst.

1. Schritt: Variable suchen, die nicht in den Integrationsgrenzen vorkommt

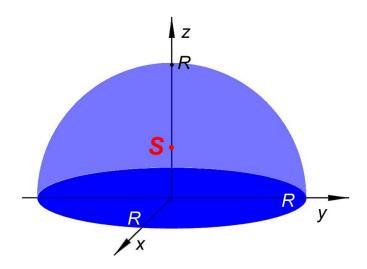
- Integral lösen.

2. Schritt: Prozedur wiederholen ...

letzter Schritt: Lösen des verbliebenen Integrals mit festen Grenzen.

Beispiel: Schwerpunkt einer Halbkugel

Gesucht ist der Schwerpunkt $S(x_s;y_s;z_s)$ einer Halbkugel mit konstanter Dichte und einer begrenzenden Fläche $x^2+y^2+z^2=R^2$ im Halbraum für $z\geq 0$.



Lösung:

Wie leicht zu erkennen müssen aus Gründen der Symmetrie sowohl die x-Koordinate, als auch die y-Koordinate des Schwerpunktes bei Null liegen.

Die z-Koordinate des Schwerpunktes muss berechnet werden:

$$z_{s} = \frac{\int\limits_{K} z \cdot dm}{\int\limits_{K} dm} = \frac{\rho \cdot \iiint\limits_{K} z \cdot dx dy dz}{\rho \cdot V} = \frac{\iiint\limits_{K} z \cdot dx dy dz}{V}$$

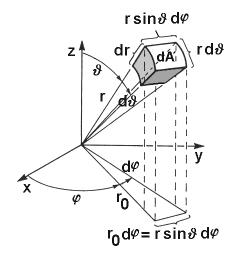
Das Volumen einer Halbkugel mit dem Radius R ist bekannt(?)

$$V = \frac{2}{3}\pi R^3$$

Für die Lösung des Problems bietet sich die Verwendung von Zylinderkoordinaten an.

$$\begin{split} z_s &= \frac{1}{V} \int_{\varphi=0}^{2\pi} \int_{r=0}^{\sqrt{R^2 - z^2}} \int_{z=0}^{R} z \cdot r \cdot dz dr d\varphi = \frac{2\pi}{V} \int_{z=0}^{R} \int_{r=0}^{\sqrt{R^2 - z^2}} z \cdot r \cdot dz dr = \\ &= \frac{2\pi}{V} \int_{0}^{R} z \frac{r^2}{2} \bigg|_{0}^{\sqrt{R^2 - z^2}} dz = \frac{2\pi}{V} \int_{0}^{R} z \frac{R^2 - z^2}{2} dz = \frac{\pi}{V} \int_{0}^{R} (zR^2 - z^3) dz = \\ &= \frac{\pi}{V} \left[\frac{z^2}{2} R^2 - \frac{z^4}{4} \right] \bigg|_{0}^{R} = \frac{3\pi}{2\pi R^3} \cdot \frac{R^4}{4} = \frac{3}{8} R \end{split}$$

Gleichfalls geeignet für die Berechnung sind Kugelkoordinaten:



$$\begin{split} x_s &= 0; \quad y_s = 0 \\ z_s &= \frac{1}{V} \int_{\varphi=0}^{2\pi} \int_{\vartheta=0}^{\pi/2} \int_{r=0}^{R} r \cdot \cos \vartheta \cdot r^2 \cdot \sin \vartheta \ dr \ d\vartheta \ d\varphi = \\ &= \frac{2\pi}{V} \int_{\vartheta=0}^{\pi/2} \int_{r=0}^{R} r \cdot \cos \vartheta \cdot r^2 \cdot \sin \vartheta \ dr \ d\vartheta = \\ &= \frac{2\pi}{V} \int_{\vartheta=0}^{\pi/2} \frac{R^4}{4} \sin \vartheta \cos \vartheta \ d\vartheta = \frac{2\pi}{V} \frac{R^4}{4} \cdot \left[-\frac{\cos^2 \vartheta}{2} \right]_0^{\pi/2} = \\ &= \frac{\pi R^4}{4V} = \frac{3}{8} R \end{split}$$