

คำถามบทที่ 6

1) Non-Linear List คือ

2) Basic Tree Concepts คือ

3) Basic Tree Concepts มีลักษณะสำคัญคือ

4) ทรีประกอบด้วยอะไรบ้าง

5) ทรีไม่ใช่เป็นทรีถ้ามีลักษณะอย่างไร

6) ในทรีถ้ามีบรอนซ์มีลักษณะอย่างไร

7) โครงสร้างที่เป็นลักษณะพื้นฐานของทรี

8) Subtrees คือ

9) การแทนค่าทรี คือ

10) ไบนารีทรี คือ

11) Null Tree คือ

12) คุณสมบัติของไบนารีทรี คือ

13) Maximum Height คือ

14) Minimum Height คือ

15) Minimum Nodes คือ

16) Maximum Nodes คือ

17) Balance คือ

18) ไบนารีทรีที่สมดุลคือมีลักษณะอย่างไร

19) การแทนไบนารีทรีในแฟมิลีตามใจ คือ

20) การแทนไบนารีทรีด้วยพอดิฟอร์ม คือ

21) การแทนไบนารีทรีด้วยลิงคิสมคือ

22) การแปลงทรีไปเป็นไบนารีทรีมีลักษณะ

23) วิธีแปลงแบบแนวลึก มีขั้นตอนกี่ขั้นตอน

24) NLR คือ

25) LNR คือ

26) LBN คือ

27) วิธีแปลงแบบแนวลึกมีข้อดี

28) การแปลงทรีไปเป็นไบนารีทรีแบบแนวลึก คือ

29) ข้อดีของวิธีอื่นคือ

30) การแปลงทรีไปเป็นไบนารีทรีอื่นที่หาพบ Infix คือ

31) การแปลงทรีไปเป็นไบนารีทรีอื่นที่หาพบ Postfix คือ



NO.....

Date...../...../.....

32) General Trees คือ

33) การแทรกในแถวลูก FIFO ในอาร์เรย์คือ

34) การแทรกในแถวลูก LIFO ในอาร์เรย์คือ

35) การแทรกในแถวลูก key-sequenced คือ

36) การลบในแถวลูกในอาร์เรย์คือ

37) การเปลี่ยนแถวอาร์เรย์เป็นไปรษณีย์คือ

5

10

Scanned with
CamScanner

15

7) เพื่อหาจากที่เป็นโหนดที่มีค่าการสัมพันธ์กับเป็นลำดับชั้น ลำดับ โหนดต้นๆ ภาพในทรีจะอยู่ใบระดับที่มากที่สุด
กับ เริ่มจากจุดในแนวนอนเป็นระดับบนสุดคือระดับที่ 0 ส่วนอื่นๆ ของทรีในแนวนอนคือระดับที่ 1 และอื่นๆ ของในแน
วระดับที่ 1 ก็จะอยู่ระดับที่ 2 ซึ่งจะมีระดับไปเรื่อยๆ หากมีลูกหลานเพิ่มขึ้น ลำดับ การหาหาในระดับการหา
การหาลูกหลาน หรือหาหาได้จากภาพที่ระดับสูงสุด Leaf Node ของทรีนั้นมาหาทรีด้วย 1

5

8) ทรียังสามารถแบ่งออกเป็นทรีย่อย (Subtree) ซึ่งทรีย่อยนี้จะเป็นโครงสร้างที่ต่อเนื่องกันกับทรีในแนวนอน
ในแนวนอนของระดับที่ 0 หรือ ระดับของระดับที่ 1 และอื่นๆ เป็นต่อเนื่องกันของระดับที่ 1 นอกจากนั้นทรีย่อย
สามารถแบ่งออกเป็นทรีย่อยย่อย ได้อีก เช่น BCD คือระดับที่ 1 และรวมถึง E และ FGHI คือระดับที่ 1 และรวมถึง
กับ โหนดที่ B สามารถแบ่งออกเป็นอีก 2 ระดับ คือ C กับ D ส่วนระดับที่ E มีระดับที่ 1 และรวมถึงในแนวนอน
หรือ F และรวมถึงระดับที่ G, H และ I

10

9) การแทนทรี (Tree Representation) เราสามารถแทนทรีด้วย 3 รูปแบบด้วยกันคือ

1) การแทนทรีด้วยโครงสร้างทรีแบบทั่วไป (General Tree) เป็นรูปแบบการแทนทรีที่เหมือนกับผังองค์กรทั่วไปที่มี
การแทนทรีเป็นลำดับชั้น ซึ่งถ้าเป็นรูปแบบของทรีที่เรียกว่าใช้กันทั่วไป

2) การแทนทรีด้วยโครงสร้างทรีแบบย่อ (Indented List) รูปแบบนี้จะคล้ายกับการเขียนโปรแกรมเชิงโครงสร้าง
การใช้ย่อหน้าเป็นเครื่องหมายการแทนทรีที่มีค่าของระดับที่ 1 และ 2

15

3) การแทนทรีด้วยโครงสร้างทรีแบบย่อ (Prenthetical List) รูปแบบนี้จะคล้ายกับการแทนทรีด้วยแบบมี
การแทนทรี โดยใช้เครื่องหมายย่อหน้า

10) ไบนารีทรี (Binary Trees) จัดเป็นทรีชนิดหนึ่งที่มีความสำคัญมาก มีคุณสมบัติสำคัญคือ เป็นทรีที่สามารถมีลูกได้
ไม่จำกัดในแนวนอน อย่างไรก็ตาม ไบนารีทรีจะมีลักษณะเฉพาะคือมีลูกได้เพียง 2 ลูก หรืออาจมีลูกได้ 1 ลูก
หรืออาจไม่มีลูกเลยก็ได้ หรือถ้ามีลูกเพียง 1 ลูก เป็นทรีที่พิเศษในแนวนอนคือ ≤ 2 นั่นเอง

20

11) และเมื่อได้เกิดความเข้าใจในโครงสร้างของไบนารีทรีแล้ว ขั้นตอนถัดไปคือการหาจากรูปที่ 6.6 ของรูปที่ 6.6 ซึ่งทรีที่มีลักษณะ
ของไบนารีทรีในรูปแบบต่างๆ โดยรูปที่ 6.6(a) เป็นทรีว่างเปล่า (Null Tree) หรือเป็นทรีที่ไม่มีลูกในแนวนอน
ที่นี้ถือว่าเป็นทรีของทรีที่ว่างเปล่าของรูปที่ 6.6 ไบนารีทรีในรูปแบบอื่นๆ

25

12) คุณสมบัติของไบนารีทรี (Binary Trees Properties) ถ้าหากเราสนใจของไบนารีทรีซึ่งทำในไบนารีทรีที่มีคุณสมบัติ
ที่เฉพาะเจาะจงทั่วไป และเราสามารถนำไปคำนวณหาผลรวมอื่นๆ ได้ดังนี้ คุณสมบัติของไบนารีทรี (Height of
Binary Trees) หรือการคำนวณของไบนารีทรี (Balance)

30

13) ความสูงมากที่สุดของทรี (Maximum Height) หากทรีมีรากที่โหนดจำนวน N โหนดในไบนารีทรี การหาความสูงมากที่สุดของทรีสามารถคำนวณได้จากสูตร

$$H_{\max} = N$$

ตัวอย่างเช่น มีโหนดจำนวน 3 โหนด หากทรีมีรากที่โหนดจำนวน 3 โหนดในไบนารีทรี ดังนั้น การหาความสูงมากที่สุดของทรีที่มี 3 โหนด H_{\max} เท่ากับ 3 นั่นเอง

5

14) ความสูงน้อยที่สุดของทรี (Minimum Height) หากทรีมีรากที่โหนดจำนวน N โหนดในไบนารีทรี การหาความสูงน้อยที่สุดของทรีสามารถคำนวณได้จากสูตร

$$H_{\min} = \lceil \log_2 N \rceil + 1$$

ตัวอย่างเช่น มีโหนดจำนวน 3 โหนด หากทรีมีรากที่โหนดจำนวน 3 โหนดในไบนารีทรี ดังนั้น การหาความสูงน้อยที่สุดของทรี H_{\min} ก็จะเท่ากับ 2

10

15) จำนวนโหนดน้อยที่สุด (Minimum Nodes) หากทรีมีรากที่โหนดจำนวน N โหนดในไบนารีทรี การหาจำนวนโหนดน้อยที่สุดของทรีสามารถคำนวณได้จากสูตร

$$N_{\min} = H$$

ตัวอย่างเช่น หากทรีมีรากที่โหนดจำนวน 3 โหนดในไบนารีทรี การหาจำนวนโหนดน้อยที่สุดของทรี N_{\min} ก็จะเท่ากับ 3 นั่นเอง

15

16) จำนวนโหนดมากที่สุด (Maximum Nodes) หากทรีมีรากที่โหนดจำนวน N โหนดในไบนารีทรี การหาจำนวนโหนดมากที่สุดของทรีสามารถคำนวณได้จากสูตร

$$N_{\max} = 2^H - 1$$

ตัวอย่างเช่น หากทรีมีรากที่โหนดจำนวน 3 โหนดในไบนารีทรี การหาจำนวนโหนดมากที่สุดของทรี N_{\max} ก็จะเท่ากับ 7

20

17) ความสมดุล (Balance) การหาความสมดุลของทรีสามารถทำได้จากค่า Balance Factor (เท่ากับ 0)

ซึ่งคำนวณได้จากสูตร $B = H_L - H_R$ หากค่า B มีค่าเท่ากับ 0 แสดงว่าทรีมีความสมดุล

หากค่า B มีค่ามากกว่า 0 แสดงว่าทรีมีความไม่สมดุล

18) ไบนารีทรีแบบสมบูรณ์ จะมีจำนวนโหนดมากที่สุดที่สามารถมีได้คือ N_{\max} และจำนวนโหนดน้อยที่สุดที่สามารถมีได้คือ N_{\min}

25

19) ไบนารีทรีแบบสมบูรณ์ จะมีจำนวนโหนดมากที่สุดที่สามารถมีได้คือ N_{\max} และจำนวนโหนดน้อยที่สุดที่สามารถมีได้คือ N_{\min}

30



19) การแทนโบนารีทรีในแผนภาพทวิ (Binary Tree Representations) การแทนโบนารีทรีทวิ
ในแผนภาพทวิ สามารถดำเนินการได้โดยการนำโบนารีทรีทวิมาแปลงเป็นแผนภาพ
ทวิและใช้โบนารีทรีทวิในการแทนโบนารีทรีทวิ และโบนารีทรีทวิที่แปลงแล้ว

20) การแทนโบนารีทรีทวิในแผนภาพทวิ (Binary Tree Representations) การแทนโบนารีทรีทวิในแผนภาพทวิ
สามารถดำเนินการได้โดยการนำโบนารีทรีทวิมาแปลงเป็นแผนภาพทวิและใช้โบนารีทรีทวิในการแทน
โบนารีทรีทวิที่แปลงแล้ว

21) การแทนโบนารีทรีทวิในแผนภาพทวิ (Binary Tree Representations) การแทนโบนารีทรีทวิในแผนภาพทวิ
สามารถดำเนินการได้โดยการนำโบนารีทรีทวิมาแปลงเป็นแผนภาพทวิและใช้โบนารีทรีทวิในการแทน
โบนารีทรีทวิที่แปลงแล้ว

22) การแปลงโบนารีทรี (Binary Tree Traversals) การแปลงโบนารีทรีเป็นการแปลงโบนารีทรี
ให้เป็นลำดับของโบนารีทรีทวิที่แปลงแล้ว

23) วิธีแปลงโบนารีทรี (Depth-First Traversals) เป็นวิธีแปลงโบนารีทรีเป็นการแปลงโบนารีทรี
ให้เป็นลำดับของโบนารีทรีทวิที่แปลงแล้ว

24) โบนารีทรีทวิ (Preorder Traversal: NLR) การแปลงโบนารีทรีเป็นการแปลงโบนารีทรี
ให้เป็นลำดับของโบนารีทรีทวิที่แปลงแล้ว

25) โบนารีทรีทวิ (Inorder Traversal: LNR) การแปลงโบนารีทรีเป็นการแปลงโบนารีทรี
ให้เป็นลำดับของโบนารีทรีทวิที่แปลงแล้ว

24) การท่องพอสต์ออเดอร์ (Postorder Traversal : LAN) วิธีสุ่มค่าของพอสต์ออเดอร์ไปในที่ที่จะกล่าวถึงก็คือ
 23) Postorder เป็นวิธีการในรูปแบบ LAN คือจะกระทำที่จุดในภาพเป็นลำดับสุดท้าย โดยจะเริ่มต้นจากซ้ายที่
 ต้นของพอสต์ออเดอร์ที่ต้นทางด้านบน จากนั้นถึงจุดของพอสต์ออเดอร์ คือภาพรูปที่ 6.13 (C) เป็นพอสต์ออเดอร์
 ในวิธีแบบ Postorder ของพอสต์ออเดอร์ 23 ในขณะที่จะได้พอสต์ออเดอร์แบบ Postorder หรือไปในอีกด้านที่ขึ้น

5

27) วิธีการท่องแบบกว้าง (Breadth-First Traversals) การท่องไปในที่ที่แบบกว้างเป็นวิธีการท่อง
 ไปในที่ที่โดยภาพที่แสดงจากภาพที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์ที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์ที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์
 จะแสดงภาพที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์ที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์ที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์

26) การท่องไปในที่ที่แบบกว้างจะนำโดยวิธีแบบกว้างที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์ที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์
 25) การท่องไปในที่ที่แบบกว้างจะนำโดยวิธีแบบกว้างที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์ที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์

10

29) เอ็กซ์เพรสชันทรี (Expression Trees) เป็นวิธีการที่ใช้ในการท่องไปในที่ที่แบบกว้างที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์
 28) เอ็กซ์เพรสชันทรี (Expression Trees) เป็นวิธีการที่ใช้ในการท่องไปในที่ที่แบบกว้างที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์

15

- 1) โหนดใบ (Leaf Node) คือโหนดที่ไม่มีลูก
- 2) โหนดภายใน (Internal Node) คือโหนดที่มีลูก
- 3) โหนดราก (Root Node) คือโหนดที่ไม่มีพ่อแม่

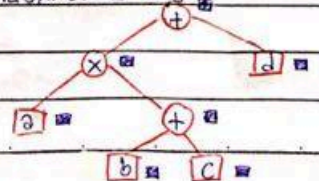
20

30) การท่องไปในที่ที่แบบกว้าง Infix ในที่ที่ที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์ที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์
 Infix คือวิธีที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์ที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์ที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์

25

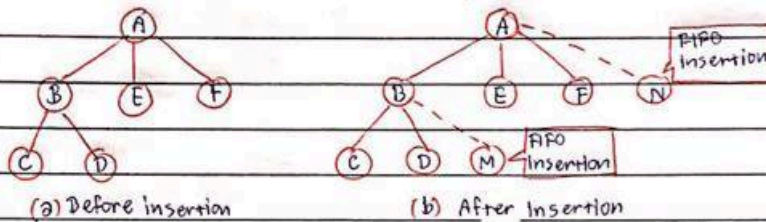
31) การท่องไปในที่ที่แบบกว้าง Postfix วิธีที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์ที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์
 การท่องไปในที่ที่แบบกว้าง Postfix คือวิธีที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์ที่ขึ้นจากต้นของพอสต์ออเดอร์

30

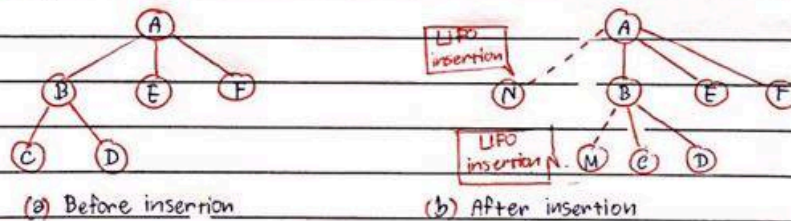


32) ไม้เอก (General Trees) ไม้เอกที่มีรากเป็นโหนดเดียว โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้

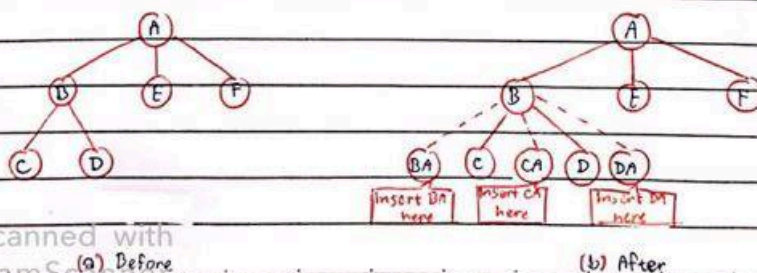
33) ไม้เอกแบบ FIFO ในไม้เอก จะมีการโหนดที่ลูกโหนดของโหนดที่ลูกโหนด (Sibling) 5 โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้



34) ไม้เอกแบบ LIFO ไม้เอกแบบ LIFO ในไม้เอก จะมีการโหนดที่ลูกโหนดของโหนดที่ลูกโหนด (Sibling) 5 โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้



35) ไม้เอกแบบ (key-sequenced) ในไม้เอกที่มีการโหนดที่ลูกโหนดของโหนดที่ลูกโหนด (Sibling) 5 โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้ โหนดที่ลูกโหนดสามารถมีโหนดที่ลูกโหนดได้



36) การลบโน้ตในจอแอร์วอร์ แม้จะไม่สามารถพัฒนากฎเกณฑ์มาตรฐานที่แน่ชัดเพื่อใช้กับทุกเทคโนโลยีในจอแอร์วอร์ได้ แต่จะสามารถพัฒนากฎเกณฑ์มาตรฐานสำหรับลบโน้ตได้ กฎข้อแรกคือ ในกรณีที่ถูกลบจะลบวินโดวในจอใบเท่านั้น ดังนั้น ในกรณีที่ถูกลบได้และหากมีความเหมาะสมลบโน้ตที่มีลูกโปรแกรมจะลบออกตามเงื่อนไขว่า "ไม่สามารถลบได้ หากลบโน้ตลูกออกไปแล้ว" เป็นต้น

5

37) การแปลงจอแอร์วอร์มาเป็นโน้ตเวิร์ค โดยปกติกำหนดว่าโน้ตเวิร์คในโปรแกรมจะทำได้เฉพาะแสดงภาพจอแอร์วอร์ ดังนั้น หากต้องการพัฒนาจอแอร์วอร์ในโปรแกรม ก็สามารถแปลงจากจอแอร์วอร์มาเป็นโน้ตเวิร์คได้ ซึ่งวิธีการแปลงจะมีอยู่ 3 ขั้นตอนหลักๆ ดังนี้

1) กำหนดขอบเขตของโน้ตเวิร์คในจอเพื่อใช้แปลงโน้ตเวิร์คต้นฉบับ

2) เชื่อมโยงโน้ตเวิร์ค (Sibling) เพื่อสัมพันธ์

10

3) ลบ Branch ที่ไม่ได้ใช้หรือออกไปในโน้ต

ภาพจริงจากภาพเป็นงานบนจอ 3 ขั้นตอนแล้ว ในกรณีที่เริ่มใหม่ก็จะได้ผลลัพธ์ออกมาเป็นโน้ตเวิร์ค

15



สรุปบทที่ 6

- ทรี แบ่งย่อยเป็นกิ่งต่างๆ ตามรูปแบบการซ้ำ โดยเส้นที่เชื่อมโหนดโหนดเข้าด้วยกันจะเรียกว่ากิ่ง Branch
- จำนวนของโหนดที่มีกิ่งเชื่อมเรียกว่าโหนดกิ่ง (Internal Node) อัตราส่วนของโหนด
- กิ่งที่ไม่ใช่ใบเรียกว่า โหนดภายใน (Internal Node) รากโหนด (Root)
- โหนดที่มีกิ่งเชื่อมโหนดอื่นต่อไปเรียกว่าโหนดภายใน (Internal Node) โหนดพี่น้อง (Siblings)
- การแทนค่าทรี สามารถแทนค่าด้วยโครงสร้างทรีที่ไป แบนฟอแมต และแบบอาร์เรย์
- โหนดทรี คือ ทรีที่สามารถสร้างได้ไม่เกิดโหนด โดยอาจมีลูกโหนดจำนวนหนึ่ง หรือจำนวนหนึ่ง หรืออาจมีลูกโหนด

5

- ความลึกสูงสุดของทรี ถ้าแทนด้วยจำนวน $H_{max} = N$
- ความลึกต่ำสุดของทรี ถ้าแทนด้วยจำนวน $H_{min} = \lceil \log_2 N \rceil + 1$
- จำนวนโหนดทั้งหมดที่ทรีสามารถมีได้ ถ้าแทนด้วยจำนวน $N_{min} = H$
- จำนวนโหนดสูงสุดที่ทรีสามารถมีได้ ถ้าแทนด้วยจำนวน $N_{max} = 2^H - 1$
- ความสมดุล ของโหนดทรีจะวัดความสมดุลโดยดูว่าค่าของ Balance Factor เท่ากับ 0 ซึ่งจำนวนโหนด $B = H_L - H_R$

10

- โหนดทรีแบบสมบูรณ์ จะมีจำนวนโหนดสูงสุดที่ทรีสามารถมีได้ ซึ่งขึ้นอยู่กับจำนวน N_{max} โดยโหนดของ

15

- วิธีการทราเวลในทรี จะมีอยู่ 2 วิธีด้วยกันคือ วิธีการแบบแนวลึก Depth-First และวิธีการแบบแนวกว้าง Breadth-First โดยวิธีการแบบแนวลึกสามารถแบ่งออกเป็น 3 วิธีพื้นฐานด้วยกันคือ ทรี Preorder, Inorder และ Postorder

- วิธีการทราเวลในทรี คือ วิธีการที่ทราเวลเข้าไปในโหนดก่อน แล้วจึงทราเวลไปยังโหนดลูก

20

- วิธีการทราเวลในทรี คือ วิธีการที่ทราเวลไปยังโหนดก่อน แล้วจึงทราเวลไปยังโหนดลูก

- วิธีการทราเวลในทรี คือ วิธีการที่ทราเวลไปยังโหนดก่อน แล้วจึงทราเวลไปยังโหนดลูก

25

30

คำถามบทที่ 1

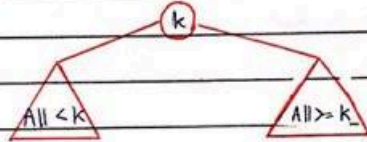
- 1) BST คือ
- 2) BST Operations คือ
- 3) Traversal คือ
- 4) การวางเรียงในแบบวิธีที่หนึ่ง Inorder มีประโยชน์อย่างไร 5
- 5) Searches คือ
- 6) การค้นหาจาก BST มีขั้นตอนอย่างไร
- 7) การค้นหาสูงสุดใน BST คือ
- 8) การหาต่ำสุดใน BST คือ
- 9) Insertion คือ 10
- 10) Deletion คือ
- 11) AVL Search Trees คือ
- 12) การตรวจสอบความสมดุลในการค้นหาอย่างไร
- 13) การลบจาก AVL คือ
- 14) การแก้ไขความไม่สมดุลใน AVL คือ 15
- 15) Left of Left มีขั้นตอนอย่างไร
- 16) Left of Left รูปแบบอย่างไร
- 17) Left of Left รูปแบบอื่นคือ
- 18) Right of Right รูปแบบอย่างไร
- 19) Right of Right รูปแบบอื่นคือ
- 20) Right of Left รูปแบบอย่างไร 20
- 21) Right of Left รูปแบบอื่นคือ
- 22) Left of Right รูปแบบอย่างไร
- 23) บีบอัด คือ
- 24) การบีบอัดข้อมูลคืออะไร 25
- 25) Reheap Up คือ
- 26) Reheap Down คือ
- 27) การบีบอัด คือ
- 28) Heapify คือ
- 29) การหาใน heap คือ
- 30) การหาใน heap จากอื่น คือ 30

คำคมบทที่ 1

1) ไบนารีเสิร์ชทรี (Binary Search Trees: BST)

ไบนารีเสิร์ชทรีเป็นกรณีไบนารีทรีที่นำมาใช้เพื่อค้นหาข้อมูล โดยที่ทุกสมบัตินี้

1. ทุกๆ ไบนารีในไบนารีทรีต้นกำเนิดจะต้องมีค่ามากกว่าหรือเท่ากับใน
2. ทุกๆ ไบนารีในไบนารีทรีต้นกำเนิดจะต้องมีค่ามากกว่าหรือเท่ากับใน
3. ผลลัพธ์ของทุกสมบัตินี้ในไบนารีทรีจะต้องเป็นไบนารีเสิร์ชทรี



2) การดำเนินการของไบนารีเสิร์ชทรี (BST Operations) เมื่อเราใส่ไปจะเห็นว่าโครงสร้างของไบนารีเสิร์ชทรีจะเปลี่ยนไปเรื่อยๆ โดยที่เราจะเห็นว่าโครงสร้างของไบนารีเสิร์ชทรีจะเปลี่ยนไปเรื่อยๆ และถ้าเราใส่ค่าที่มากกว่าค่าของ root แล้วโครงสร้างของไบนารีเสิร์ชทรีจะเปลี่ยนไปเรื่อยๆ

3) การท่องเข้าไปในทรี (Traversals) จากความรู้ที่ 2 ที่เราได้เรียนรู้เกี่ยวกับวิธีการท่องเข้าไปในทรี ซึ่งเราสามารถท่องเข้าไปในทรีได้ 3 วิธี คือ การท่องเข้าไปในทรีแบบก่อน (Preorder), การท่องเข้าไปในทรีแบบหลัง (Postorder) และการท่องเข้าไปในทรีแบบกลาง (Inorder) เพื่อที่เราจะได้รู้ว่าการท่องเข้าไปในทรีแต่ละวิธีมีลักษณะอย่างไร

4) ปัญหาการท่องเข้าไปในไบนารีเสิร์ชทรีต้นกำเนิด Inorder จะได้รับประโยชน์ในหลายๆด้าน เช่น การท่องเข้าไปในทรีแบบกลาง (Inorder) จะได้รับประโยชน์ในหลายๆด้าน เช่น การท่องเข้าไปในทรีแบบกลาง (Inorder) จะได้รับประโยชน์ในหลายๆด้าน

5) การค้นหา (Searches) เมื่อเราใส่ไปจะเห็นว่าโครงสร้างของไบนารีเสิร์ชทรีจะเปลี่ยนไปเรื่อยๆ และถ้าเราใส่ค่าที่มากกว่าค่าของ root แล้วโครงสร้างของไบนารีเสิร์ชทรีจะเปลี่ยนไปเรื่อยๆ

6) การค้นหาในทรีที่มีค่าสูงสุด จาก BST จะพบว่าในทรีที่มีค่าสูงสุดคือ 12 ซึ่งอยู่ในทรีต้นกำเนิด



CamScanner

Johnson

7) การค้นหาโหนดที่มีค่าสูงสุดใน BST เป็นวิธีเหมือนกับกับแบบแรก ส่วนนี้ การค้นหาจะเริ่มต้นจากจุดในโหนดและเดินต่อไปตามบัพนซ์ฝั่งขวาจนกระทั่งพบโหนดใบที่มีค่าสูงสุด แล้วรับชุดโหนดที่ค่าสูงสุดหรือใส่ไว้ในอัลกอริทึมการค้นหาโหนดที่มีค่าสูงสุดใน BST

8) การค้นหาโหนดใน BST ณ ขณะนี้ที่รู้ว่าจะมีค่าที่ใดจากใบหรือกิ่งหรือโหนดไหน การค้นหาจะเริ่มต้นจากจุดในโหนดและเดินต่อไปตามบัพนซ์ฝั่งขวาจนกระทั่งพบโหนดใบที่มีค่าสูงสุด แล้วรับชุดโหนดที่ค่าสูงสุดหรือใส่ไว้ในอัลกอริทึมการค้นหาโหนดที่มีค่าสูงสุดใน BST

9) การแทรก (Insertion) เมื่อมีโหนดใหม่ที่มีค่าสูงสุดใน BST เป็นวิธีเหมือนกับกับแบบแรก ส่วนนี้ การค้นหาจะเริ่มต้นจากจุดในโหนดและเดินต่อไปตามบัพนซ์ฝั่งขวาจนกระทั่งพบโหนดใบที่มีค่าสูงสุด แล้วรับชุดโหนดที่ค่าสูงสุดหรือใส่ไว้ในอัลกอริทึม

10) การลบ (Deletion) การลบโหนดออกจากใบหรือกิ่งหรือโหนดไหน การลบโหนดที่มีค่าสูงสุดใน BST เป็นวิธีเหมือนกับกับแบบแรก ส่วนนี้ การค้นหาจะเริ่มต้นจากจุดในโหนดและเดินต่อไปตามบัพนซ์ฝั่งขวาจนกระทั่งพบโหนดใบที่มีค่าสูงสุด แล้วรับชุดโหนดที่ค่าสูงสุดหรือใส่ไว้ในอัลกอริทึม

11) การลบโหนดที่มีค่าสูงสุดใน BST เป็นวิธีเหมือนกับกับแบบแรก ส่วนนี้ การค้นหาจะเริ่มต้นจากจุดในโหนดและเดินต่อไปตามบัพนซ์ฝั่งขวาจนกระทั่งพบโหนดใบที่มีค่าสูงสุด แล้วรับชุดโหนดที่ค่าสูงสุดหรือใส่ไว้ในอัลกอริทึม

12) การลบโหนดที่มีค่าสูงสุดใน BST เป็นวิธีเหมือนกับกับแบบแรก ส่วนนี้ การค้นหาจะเริ่มต้นจากจุดในโหนดและเดินต่อไปตามบัพนซ์ฝั่งขวาจนกระทั่งพบโหนดใบที่มีค่าสูงสุด แล้วรับชุดโหนดที่ค่าสูงสุดหรือใส่ไว้ในอัลกอริทึม

13) การลบโหนดที่มีค่าสูงสุดใน BST เป็นวิธีเหมือนกับกับแบบแรก ส่วนนี้ การค้นหาจะเริ่มต้นจากจุดในโหนดและเดินต่อไปตามบัพนซ์ฝั่งขวาจนกระทั่งพบโหนดใบที่มีค่าสูงสุด แล้วรับชุดโหนดที่ค่าสูงสุดหรือใส่ไว้ในอัลกอริทึม

๒) การสมดุลของต้นไม้ (Balancing Trees) ที่สามารถเก็บโหนดที่มีขนาดของต้นไม้ที่เพิ่มหรือลดในลักษณะที่สมดุลได้ และหลังจากการเพิ่มหรือลบโหนดแล้ว ต้นไม้จะยังคงมีความสมดุลอยู่ตลอดเวลา การดำเนินการเพื่อให้เกิดความสมดุลนี้เรียกว่าการหมุน (Rotation) Nodes

14) กรณีที่ไม่สมดุลสามารถเกิดขึ้นได้จาก 4 กรณี ดังนี้

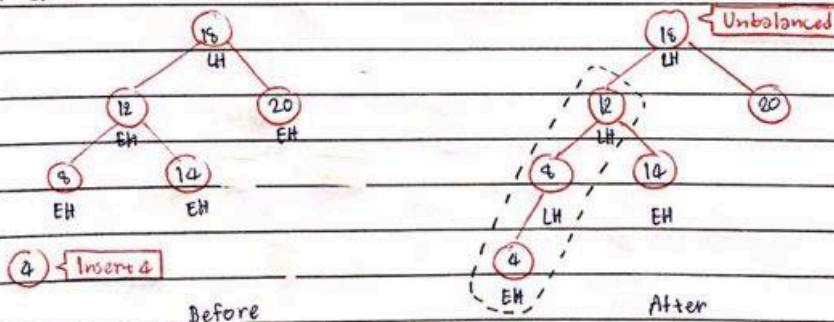
1) Left of Left หมายถึง โหนดซ้ายของโหนดซ้ายมีค่ามากกว่าโหนดซ้ายของโหนดซ้ายของโหนดซ้าย (โหนด LH ของ LH)

2) Right of Right หมายถึง โหนดขวาของโหนดขวามีค่าน้อยกว่าโหนดขวาของโหนดขวาของโหนดขวา (โหนด RH ของ RH)

3) Right of Left หมายถึง โหนดขวาของโหนดซ้ายมีค่าน้อยกว่าโหนดซ้ายของโหนดขวาของโหนดซ้าย (โหนด LH ของ RH)

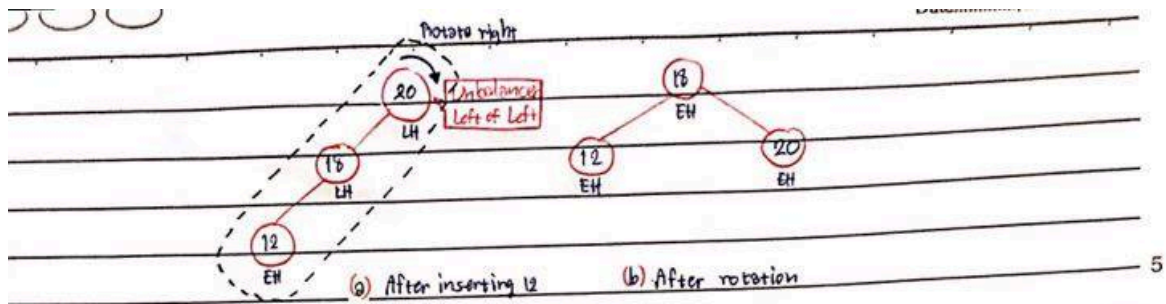
4) Left of Right หมายถึง โหนดซ้ายของโหนดขวามีค่ามากกว่าโหนดขวาของโหนดซ้ายของโหนดขวา (โหนด RH ของ LH)

๒) กรณีที่ 1 : Left of Left เป็นกรณีที่ไม่สมดุลของต้นไม้ที่ 1 ดังรูปที่ 7.11 (a) โดยเมื่อทำการหมุน 4 โหนดไปแทนที่โหนด 13 แล้ว ต้นไม้จะกลับสู่สภาวะสมดุลดังรูปที่ 7.11 (b) ซึ่งโหนด 4 จะไปแทนที่โหนด 13

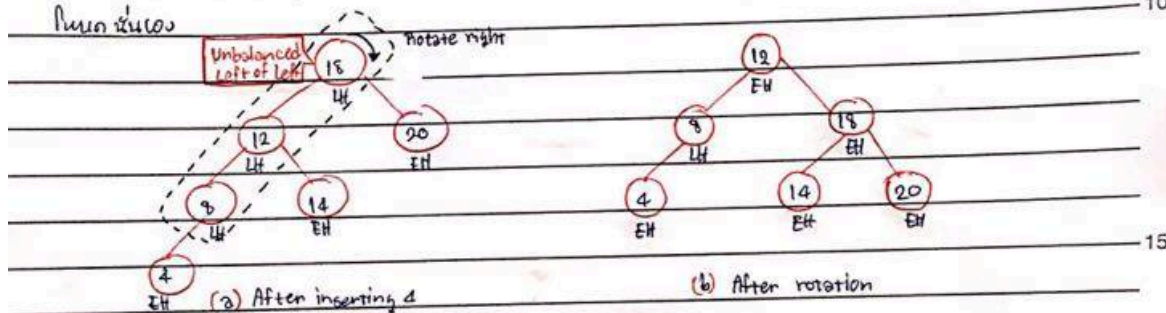


รูปที่ 7.11 (a) กรณีที่ 1: Left of Left

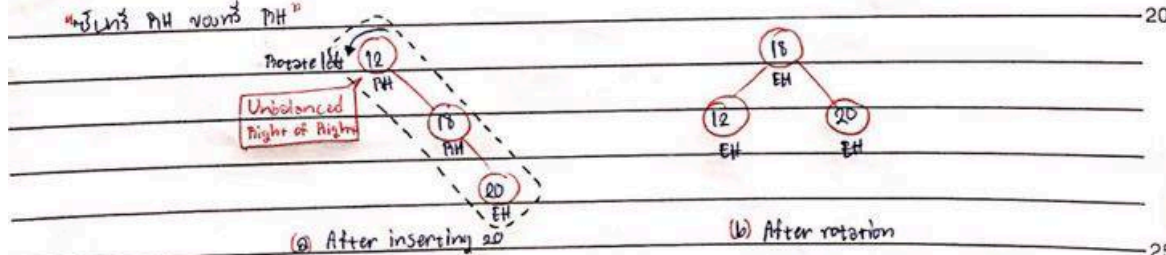
๒) เมื่อต้นไม้ไม่สมดุลของต้นไม้เกิดขึ้นกับกรณีดังกล่าว การแก้ไขให้ต้นไม้กลับมาสู่สภาวะสมดุลสามารถทำได้โดยการหมุนโหนดที่ไม่สมดุลไปแทนที่โหนดที่ 13 ในรูปที่ 7.12 เป็นโหนดที่สมดุลในลักษณะที่โหนด 13 จะไปแทนที่โหนด 4 และโหนด 4 จะไปแทนที่โหนด 13



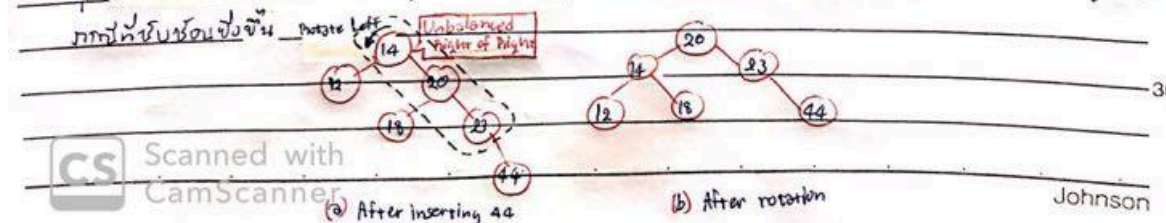
17) การที่สมดุลของต้นไม้ที่ซับซ้อนขึ้นเรื่อยๆ ค่าของ 6 เมื่อใดก็ตามที่ได้สมดุลแล้วจะซับซ้อนขึ้นเรื่อยๆ 12 ไปในทางเดียวกันจึงทำให้ซับซ้อนขึ้นเรื่อยๆ ของต้นไม้ 18 19 12 13 14 15 16 17 18 19 20 21 22 23 24 25 26 27 28 29 30 31 32 33 34 35 36 37 38 39 40 41 42 43 44 45 46 47 48 49 50 51 52 53 54 55 56 57 58 59 60 61 62 63 64 65 66 67 68 69 70 71 72 73 74 75 76 77 78 79 80 81 82 83 84 85 86 87 88 89 90 91 92 93 94 95 96 97 98 99 100



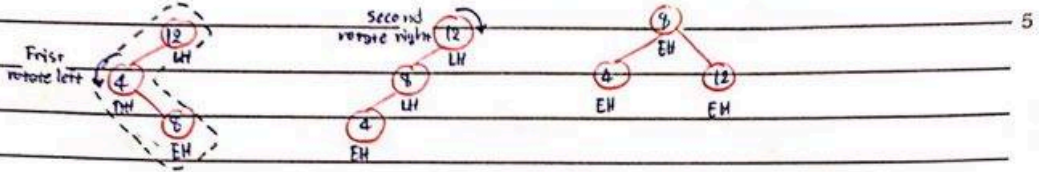
18) กรณีที่ 2: Right of Right เป็นกรณีที่สมดุลของต้นไม้ที่ 7 ตัวอย่าง 6 ซึ่งสมดุลกับสมดุลโดยสมดุลของต้นไม้ 44 12 13 14 15 16 17 18 19 20 21 22 23 24 25 26 27 28 29 30 31 32 33 34 35 36 37 38 39 40 41 42 43 44 45 46 47 48 49 50 51 52 53 54 55 56 57 58 59 60 61 62 63 64 65 66 67 68 69 70 71 72 73 74 75 76 77 78 79 80 81 82 83 84 85 86 87 88 89 90 91 92 93 94 95 96 97 98 99 100



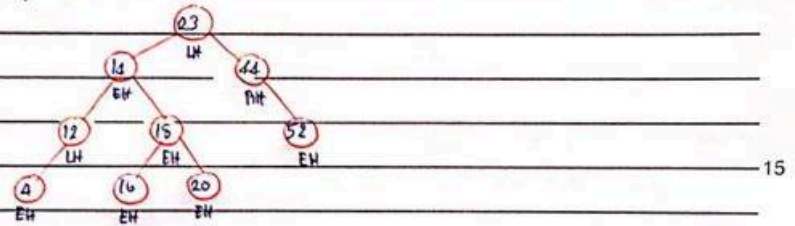
19) เมื่อต้นไม้ไม่สมดุลของต้นไม้ที่ 12 13 14 15 16 17 18 19 20 21 22 23 24 25 26 27 28 29 30 31 32 33 34 35 36 37 38 39 40 41 42 43 44 45 46 47 48 49 50 51 52 53 54 55 56 57 58 59 60 61 62 63 64 65 66 67 68 69 70 71 72 73 74 75 76 77 78 79 80 81 82 83 84 85 86 87 88 89 90 91 92 93 94 95 96 97 98 99 100



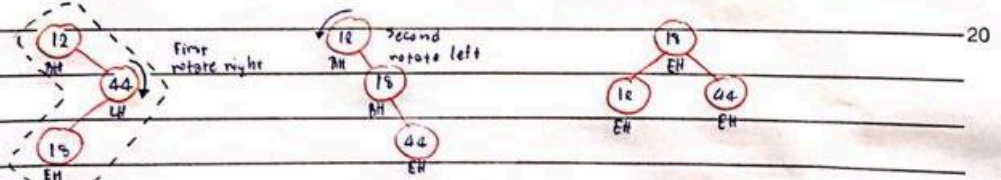
กรณีนี้: Right of Left เป็นกรณีที่ไม่สมดุลจากภายนอกที่มี 3 ที่ใส่ทุกโหนด 13 เข้าไปตรงด้านซ้ายของ
 4 แล้วทำให้ 4 เป็น LH ซึ่งทำให้ 4 ไม่สมดุลจากภายนอกที่มี 3 "ทั้ง LH และ RH หรือ LH" กรณีนี้ไม่สมดุลจาก
 ภายในของ Right of Left จะสมดุลในภายหลังถ้าเราใส่โหนด 5 เข้าไปตรงด้านซ้ายของ 4 โหนด
 4 จะไปสมดุล ซึ่งทำให้ 4 เป็น LH และ 13 เป็น RH



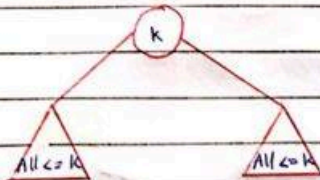
อีกกรณีคือสมมติว่าใส่โหนดที่มีค่า 23 เข้าไปตรงด้านขวาของ 13 แล้วทำให้ 13 เป็น LH ซึ่งทำให้ 13 ไม่สมดุลจากภายนอกที่มี 3 "ทั้ง LH และ RH หรือ LH" กรณีนี้ไม่สมดุลจาก
 ภายในของ Left of Right จะสมดุลในภายหลังถ้าเราใส่โหนด 14 เข้าไปตรงด้านซ้ายของ 13 โหนด
 13 จะไปสมดุล ซึ่งทำให้ 13 เป็น LH และ 23 เป็น RH



กรณีนี้: Left of Right เป็นกรณีที่ใส่โหนดจากภายนอกที่มี 4 เข้าไปตรงด้านขวาของ 12 แล้วทำให้ 12 เป็น LH ซึ่งทำให้ 12 ไม่สมดุลจากภายนอกที่มี 3 "ทั้ง LH และ RH หรือ LH" กรณีนี้ไม่สมดุลจาก
 ภายในของ Left of Right จะสมดุลในภายหลังถ้าเราใส่โหนด 15 เข้าไปตรงด้านซ้ายของ 12 โหนด
 12 จะไปสมดุล ซึ่งทำให้ 12 เป็น LH และ 4 เป็น RH



ข้อสรุป คือ ในกรณีที่สมดุลจากภายนอกและสมดุลจากภายในจะมีความหมายเหมือนกันหรือไม่? ในกรณีนี้ทุกโหนด
 จะสมดุลจากภายนอกและมีความหมายเหมือนกัน



24) อัลกอริทึมการสลับที่แบบ Heap Sort 2 ขั้นตอนคือ 1) เริ่มจากตัวที่ 1 ไปหาตัวสุดท้ายในอาร์เรย์ และทำการ swap เข้าไปในตำแหน่งที่ 1 และ 2) ทำซ้ำขั้นตอนที่ 1 ไปจนกว่าจะเหลือเพียง 1 ตัวในอาร์เรย์

25) Heap Sort เป็นอัลกอริทึมการเรียงลำดับที่ทำงานบนโครงสร้างข้อมูลแบบ Binary Tree โดย Heap Sort จะใช้ขั้นตอนที่ 1 ในการสร้าง Binary Tree และขั้นตอนที่ 2 ในการทำการ swap และขั้นตอนที่ 3 ในการทำการ swap

26) Heap Sort เป็นอัลกอริทึมการเรียงลำดับที่ทำงานบนโครงสร้างข้อมูลแบบ Binary Tree และขั้นตอนที่ 1 ในการสร้าง Binary Tree และขั้นตอนที่ 2 ในการทำการ swap และขั้นตอนที่ 3 ในการทำการ swap

27) การสลับที่แบบ Heap Sort เมื่อได้มาจากการเรียงลำดับที่ 1 ไปหาตัวสุดท้ายในอาร์เรย์ และทำการ swap เข้าไปในตำแหน่งที่ 1 และ 2) ทำซ้ำขั้นตอนที่ 1 ไปจนกว่าจะเหลือเพียง 1 ตัวในอาร์เรย์

28) การทำ Heap Sort ในขั้นตอนที่ 1 เมื่อได้มาจากการเรียงลำดับที่ 1 ไปหาตัวสุดท้ายในอาร์เรย์ และทำการ swap เข้าไปในตำแหน่งที่ 1 และ 2) ทำซ้ำขั้นตอนที่ 1 ไปจนกว่าจะเหลือเพียง 1 ตัวในอาร์เรย์

29) การทำ Heap Sort ในขั้นตอนที่ 1 เมื่อได้มาจากการเรียงลำดับที่ 1 ไปหาตัวสุดท้ายในอาร์เรย์ และทำการ swap เข้าไปในตำแหน่งที่ 1 และ 2) ทำซ้ำขั้นตอนที่ 1 ไปจนกว่าจะเหลือเพียง 1 ตัวในอาร์เรย์

30) การทำ Heap Sort ในขั้นตอนที่ 1 เมื่อได้มาจากการเรียงลำดับที่ 1 ไปหาตัวสุดท้ายในอาร์เรย์ และทำการ swap เข้าไปในตำแหน่งที่ 1 และ 2) ทำซ้ำขั้นตอนที่ 1 ไปจนกว่าจะเหลือเพียง 1 ตัวในอาร์เรย์

