

SERVIÇO WEB PARA A VISUALIZAÇÃO DE CANAIS DISPONÍVEIS NO ESPECTRO DE FREQUÊNCIA DE ACORDO COM O RELEVO

Kayan Turazzi Almeida

Projeto de Graduação apresentado ao Curso de Computação e Informação da Escola Politécnica da Universidade Federal do Rio de Janeiro como parte dos requisitos necessários para a obtenção do grau de Engenheiro de Computação e Informação.

Orientadores: José Ferreira de Rezende Marcel William Rocha da Silva

Rio de Janeiro Fevereiro de 2014

SERVIÇO WEB PARA A VISUALIZAÇÃO DE CANAIS DISPONÍVEIS NO ESPECTRO DE FREQUÊNCIA DE ACORDO COM O RELEVO

Kayan Turazzi Almeida

PROJETO SUBMETIDO AO CORPO DOCENTE DO CURSO DE COMPUTAÇÃO E INFORMAÇÃO DA ESCOLA POLITÉCNICA DA UNIVERSIDADE FEDERAL DO RIO DE JANEIRO COMO PARTE DOS REQUISITOS NECESSÁRIOS PARA A OBTENÇÃO DO GRAU DE ENGENHEIRO DE COMPUTAÇÃO E INFORMAÇÃO.

Examinadores:	
	Prof. José Ferreira de Rezende, Dr.
	Prof. Marcel William Rocha da Silva, D.Sc.
	Prof. Aloysio de Castro Pinto Pedroza, Dr.
	Prof Ricardo Guerra Marroquim D Sc

RIO DE JANEIRO, RJ – BRASIL FEVEREIRO DE 2014

Almeida, Kayan Turazzi

Serviço Web para a Visualização de Canais Disponíveis no Espectro de Frequência de acordo com o Relevo/Kayan Turazzi Almeida. – Rio de Janeiro: UFRJ/POLI – COPPE, 2014.

XI, 32 p.: il.; 29,7cm.

Orientadores: José Ferreira de Rezende

Marcel William Rocha da Silva

Projeto (graduação) – UFRJ/ Escola Politécnica/ Curso de Computação e Informação, 2014.

Referências Bibliográficas: p. 31 – 32.

- 1. Rádios Cognitivos. 2. Banco de Dados. 3. REST.
- 4. HTMl. 5. Web. 6. Javascript. 7. CSS. I. de Rezende, José Ferreira *et al.* II. Universidade Federal do Rio de Janeiro, Escola Politécnica/ Curso de Computação e Informação. III. Título.

Agradecimentos

Agradeço aos meus pais, que sempre me apoiaram e acompanharam o meu desenvolvimento com conselhos de grande sabedoria e ternura. Agradeço ao meu irmão, sempre solícito e à minha irmã com sua animação contagiante, ambos vitais em momentos de dificuldade. Agradeço aos meus amigos pela paciência. Agradeço aos meus orientadores, Rezende e Marcel. Agradeço à UFRJ pelo aprendizado e pelas pessoas que pude conhecer ao fazer parte desta instituição.

Resumo do Projeto de Graduação apresentado à Escola Politécnica/COPPE/UFRJ como parte dos requisitos necessários para a obtenção do grau de Engenheiro de

Computação e Informação.

SERVIÇO WEB PARA A VISUALIZAÇÃO DE CANAIS DISPONÍVEIS NO ESPECTRO DE FREQUÊNCIA DE ACORDO COM O RELEVO

Kayan Turazzi Almeida

Fevereiro/2014

Orientadores: José Ferreira de Rezende

Marcel William Rocha da Silva

Curso: Engenharia de Computação e Informação

Rádios Cognitivos são dispositivos capazes de escutar o meio e escolher frequências disponíveis para a transmissão de dados. A escolha do canal depende da disponibilidade do mesmo. O rádio realiza uma consulta à um servidor, que retorna os canais que estão livres naquela localização. Diferentes modelos de propagação do sinal são implementados no servidor, para realização do cálculo dos canais livres. O trabalho consiste em desenvolver um servidor Web ilustrando o espectro no Estado do Rio de Janeiro, implementar um novo modelo de propagação que considere o relevo, garantir a persistência dos dados calculados anteriormente e permitir uma melhor interação do usuário com o servidor.

Palavras-Chave: Rádios Cognitivos, Banco de Dados, REST, HTMl, Web,

Javascript, CSS.

v

Abstract of the Undergraduate Project presented to Poli/COPPE/UFRJ as a partial

fulfillment of the requirements for the degree of Computer and Information Engineer.

WEB SERVICE FOR AVAILABLE CHANNELS IN FREQUENCY SPECTRUM VISUALIZATION ACCORDING TO RELIEF

Kayan Turazzi Almeida

February/2014

Advisors: José Ferreira de Rezende

Marcel William Rocha da Silva

Course: Computer and Information Engineering

Cognitive Radios are devices capable of listening to the environment and select available frequencies for data transmission. The channel choice depends on its availability. The radio makes a query to a server, which returns the channels that are available on that location. Different signal propagation models are implemented on the server, for the available channels calculation. This work aims to develop a Web server showing the spectrum in the State of Rio de Janeiro, implement a note propagation model that considers the relief, guarantee the previous data calculation and allow a better user interaction with the server.

Keywords: Cognitive Radios, Data Base, REST, HTMl, Web, Javascript, CSS.

vi

Sumário

Li	sta d	le Figu	uras	ix
Li	sta d	le Tab	elas	x
Li	sta d	le Abr	reviaturas	xi
1	Inti	roduçã	άο	1
	1.1	Motiv	<i>r</i> ação	. 3
	1.2	Objet	ivo	. 4
		1.2.1	Metodologia	. 4
2	Imp	olemen	ntação do Sistema	5
	2.1	Cálcu	lo dos Canais Disponíveis	. 5
	2.2	Exten	são dos modelos	. 11
		2.2.1	Longley-Rice	. 11
	2.3	Tecno	ologias Utilizadas	. 18
	2.4	Banco	o de Dados	. 18
		2.4.1	Obtenção dos dados	. 18
		2.4.2	Confiabilidade dos Dados	. 21
		2.4.3	Base de Dados	. 22
	2.5	Web S	Service	. 22
		2.5.1	REST	. 23
		2.5.2	Classes	. 24
		2.5.3	API	. 26
3	Ext	ensão	das funcionalidades	28
	3.1	Front	end	. 28
		3.1.1	HTML	. 28
		3.1.2	JavaScript	. 29
		3.1.3	CSS	. 29
		3 1 4	Implementação	30

Lista de Figuras

1.1	Estimativa de tráfego diário de dados na Internet	1
1.2	Comportamento do rádio cognitivo em função do tempo	į
2.1	Modelo de propagação Free Space.	8
2.2	Modelo de propagação Two Ray Ground	Ĝ
2.3	Refratividade média da superfície reduzida ao nível do mar	15
2.4	Geometria de um caminho transhorizonte	16
2.5	Estrutura da base de dados	23
2.6	Arquitetura cliente servidor	24
2.7	Factories.	25

Lista de Tabelas

2.1	Valores para o parâmetro de irregularidade do terreno	12
2.2	Intervalos válidos para os parâmetros de entrada	12
2.3	Valores para a permissividade relativa e condutividade do solo	13
2.4	Refratividade da superfície em função do clima da região	14
2.5	Informações sobre os canais de transmissão	19
2.6	Tipos de dispositivos para Usuários Secundários	22
2.7	Código dos modelos de Propagação no Servidor	25

Lista de Abreviaturas

ANATEL Agência Nacional de Telecomunicações, p. 1

API Application Programming Interface, p. 18

BDWS Bases de Dados de WhiteSpace, p. 5

CSS Cascading Style Sheets, p. 18

ECC Electronic Communications Committee, p. 2

FCC Federal Communications Commission, p. 2

HTML HyperText Markup Language, p. 18

IETF Internet Engineering Task Force, p. 3

ITM Irregular Terrain Model, p. 11

PAWS Protocol to Access White Space database, p. 3

SGBD Sistema de Gerenciamento de Banco de Dados, p. 18

UHF High Frequency, p. 11

UP Usuário Primário, p. 2

URI Uniform Resource Identifier, p. 23

US Usuários Secundários, p. 2

VHF Very High Frequency, p. 11

WS WhiteSpaces, p. 2

Capítulo 1

Introdução

O espectro de frequências utilizado para a transmissão de dados é um bem finito. De acordo com estimativas da empresa de redes e telecomunicações Cisco [1], estimase que em 2018, 20,6 bilhões de dispositivos de rede estarão em funcionamento e o tráfego de dispositivos móveis e sem fio serão maiores do que os dispositivos cabeados. O tráfego de dados na Internet atingirá a marca de 102,2 Exabytes por mês. Esse crescimento rápido tem como consequencia o congestionamento do meio de transmissão dos dados. Como as frequências são limitadas, torna-se necessária a otimização do uso dos canais.

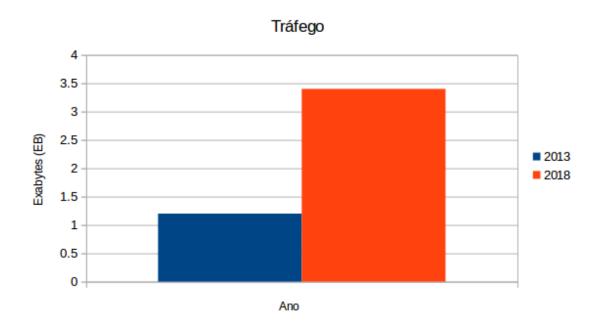


Figura 1.1: Estimativa de tráfego diário de dados na Internet

O uso desses canais é regulamentado por agências governamentais, uma para cada país. No Brasil existe a Agência Nacional de Telecomunicações (ANATEL), nos Estados Unidos são regulamentadas pela Federal Communications Commission

 $(\mathrm{FCC}),$ na Europa o licenciamento fica a cargo da Electronic Communications Committee (ECC) .

As entidades podem comprar o direito de uso de um determinado canal de frequencia para uma determinada região. Com isso, tornam-se "Usuários Primários"(UP) daquele canal. Porém, observa-se uma sub-utilização do canal, pois a entidade que o comprou não utiliza em toda a extensão da região. Esses espaços não utilizados, mas com UP, ou seja, com o direito de uso comprado por uma entidade, são chamados de WhiteSpaces (WS).

Esses WSs poderiam ser utilizados efetivamente por outros dispositivos, porém não são detentores da licença, gerando um desperdício de canal.

Pela definição do IEEE [2], rádios cognitivos são dispositivos móveis que podem mudar a frequência de transmissão que utilizam. Esses dispositivos se aproveitam do WS podendo utilizar as frequências licenciadas que não estão em uso pelos UPs. Para isso os dispositivos não licenciados, ou "Usuários Secundários" (US) devem ser capazes de determinar as frequências disponíveis.

Com isso, um rádio cognitivo é capaz de avaliar o espectro de frequencia e escolher um canal livre para transmissão de dados, esse canal não pode estar sendo usado naquela região pelos UPs, senão geraria interferência. Não é do escopo desse trabalho o modo como o rádio cognitivo realiza a troca de canais. É assumido que os rádios cognitivos modificam sua frequência de transmissão de acordo com o canal que for selecionado.

Caso ocorra uma interferência, ou seja, quando um UP e um US estão compartilhando o canal, o rádio cognitivo deve interromper a transmissão imediatamente e buscar por outros canais livres.

Um rádio cognitivo pode utilizar dois modelos diferentes para escolha de um canal livre no espectro.

A primeira é pelo sensoriamento. O Rádio Cognitivo deve possuir um hardware específico para ser capaz de analisar as diferentes frequências em utilzação no espectro. Sua implementação é complexa e aumenta o custo de produção do Rádio, por conta do hardware específico. Os métodos de sensoriamento do espectro não fazem parte do escopo desse trabalho.

A segunda forma é a criação de uma base de dados com a disponibilidade do espectro de frequencia em uma dada localização. Com isso, o rádio cognitivo precisa apenas consultar essa base para saber quais canais estão livres naquele momento no seu local. No entanto, para consultar essa base, o rádio precisa estar conectado à rede previamente, limitando sua implementação.

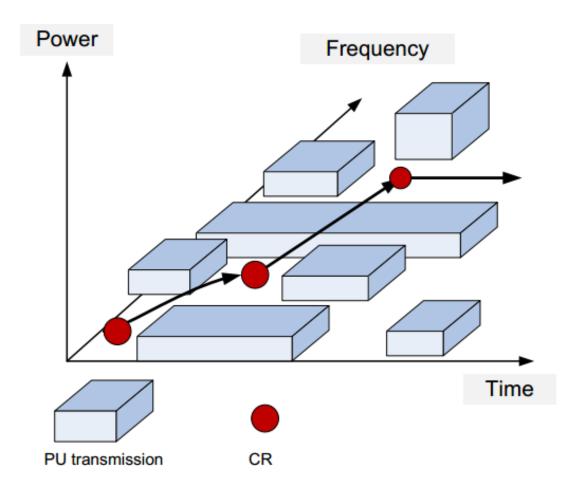


Figura 1.2: Comportamento do rádio cognitivo em função do tempo

1.1 Motivação

Utilizando o modelo de base de dados, todas as informações são centralizadas e controladas pelas agências reguladoras, o que é uma grande vantagem em cima do modelo de sensoriamento, pois caso fosse utilizado, o rádio não teria a necessidade de consultar a base da agência reguladora. Outra grande vantagem é a manutenibilidade, caso alguma resolução mude, basta aplicar essa regra na base que todos os rádios cognitivos seguirão, já que dependem da resposta da base. Caso seja via sensoriamento, seria necessário uma reprogramação dos rádios, o que seria custoso e demorado.

Atualmente, os Estados Unidos, Reino Unido já possuem essa base e outros países estão desenvolvendo, como o Canada. Também está em fase de desenvolvimento o Protocol to Access White Space database (PAWS), protocolo para comunicação entre os dispositivos e as bases de WSs [3], pelo Internet Engineering Task Force (IETF).

1.2 Objetivo

A base de dados foi implementada anteriormente e um servidor é responsável pela comunicação com dispositivos que queiram consultar a base. O objetivo desse trabalho foi dar continuidade ao desenvolvimento dessa base, adicionando tabelas e um novo modelo de propagação do sinal, que leve em consideração o relevo. Também criou-se um servidor Web para visualização do espectro em um mapa de calor, consulta de canais livres e visualização dos alcances das antenas.

1.2.1 Metodologia

No trabalho realizado foi tentado reproduzir as capacidades de sites já existentes, como o Spectrum Database, do Google [4]. Para isso, pesquisou-se bibliotecas para exibição de mapas geográficos em páginas Web e exibição de mapas de calor. Em seguida, foi modelado uma aplicação Web que servia uma página e permite a interação com a base dados, visualização dos dados e análise do espectro de frequência. Em seguida foi implementado também a visualização das antenas no Estado do Rio de Janeiro e seus respectivos alcances. Por fim, um novo modelo foi adicionado ao servidor, levando em conta o relevo do estado do Rio de Janeiro.

Capítulo 2

Implementação do Sistema

Um protótipo de uma Base de Dados de WhiteSpace (BDWS) foi implementado anteriormente por Marcelo Machado em seu trabalho de conclusão de curso [5]. Essa base é capaz de indicar a um US os canais livres no espectro de frequência, permitindo sua utilização. Para isso, a base possui informações sobre todos os UPs presentes. É passado como parâmetro de entrada a localização do US e a base retorna uma resposta com a lista de canais disponíveis para uso.

O espectro de frequência é extenso e utilizado para várias finalidades, como Transmissão de dados para satélites, rádio navegação e transmissão de TV. Atualmente, a base implementada possui apenas informações referentes ao espectro de transmissão de TV, que vai de 54 Mhz até 806Mhz [6] .

A base possui as informações referentes às antenas de televisão que operam na região do Estado do Rio de Janeiro. Esses dados foram obtidos da ANATEL [7]. Certos dados oriundos da agência reguladora estão incompletos e inconsistentes, o que acarreta erros de cálculo na base. Torna-se necessária uma maior cooperação entre a agência reguladora com a base, para aumentar a confiabilidade das respostas às requisições dos USs.

2.1 Cálculo dos Canais Disponíveis

O servidor consulta o banco de dados e coleta as informações das antenas presentes no Estado do Rio de Janeiro. A partir de sua altura e potência, calcula-se o alcance máximo para cada antena, dependendo do modelo de propagação do sinal. O alcance máximo é definido como: "A distância máxima da base da antena que um dispositivo pode estar para receber o sinal transmitido por ela com uma relação sinal/ruído mínima. Assume-se que o dispositivo não sofre nenhuma interferência além de duas vezes ruído de fundo". Os dispositivos que possuírem uma distância menor que o raio da antena, receberão o sinal com qualidade suficiente. Já os dispositivos com distancia da antena maior que seu raio, estarão fora do alcance da mesma, podendo

utilizar esse canal para transmissão de seus dados. Essa condição é necessária para que um US possa transmitir dados nessa frequência sem causar interferências.

Assumindo um Usuário Primário P com alcance p e um Usuário Secundário S com alcance s. Sendo D a distância entre P e S. O US S poderá transmitir dados utilizando o canal de P somente se:

$$p + s > D \tag{2.1}$$

Os alcances p e s são obtidos através dos modelos de propagação implementados na base. Os modelos que foram implementados anteriormente são:

- Free Space
- Two Ray Ground
- Log Distance

Modelos de Propagação Implementados

Cada modelo retorna um valor de atenuação, no qual a relação sinal/ruído se torna igual a 10dB. Esse modelo é aplicado tanto para o UP quanto para o US, e com isso, encontra-se a distância máxima do alcance de um dispositivo. Para isso, é necessário encontrar a relação sinal/ruído, definida:

$$SINR = \frac{P}{I+N} \tag{2.2}$$

Onde P é a potência do sinal, I é a interferência e N é o ruído de fundo.

Como é assumido que a única interferência no ambiente será o ruído de fundo, tem-se então que:

$$SINR = \frac{P}{N} \tag{2.3}$$

O ruído de fundo, em Watts, é definido como:

$$Noise = kTB (2.4)$$

Aonde k é a constante de Boltzman, T é a temperatura do ambiente e B é a banda em hertz.

Assim, pelas equações 2.3 e 2.4 tem-se que a potência mínima do receptor é:

$$P_r = SINR \cdot kTB \tag{2.5}$$

O valor da relação sinal/ruído deve ser convertido para W de forma a facilitar os cálculos. Dessa forma:

$$10 = 10loq_{10}(SINR_W) (2.6)$$

De modo que a potência do sinal emitido pela antena em seu alcance máximo será:

$$P_a = 10kTB \tag{2.7}$$

No entanto, o dispositivo que utiliza o WS não pode interferir com os receptores da antena. Dessa forma, seu sinal deve ser atenuado até atingir o valor do ruído de fundo. Assim sendo, a relação sinal/ruído deve ser de 0dB. De modo que podemos determinar a potência no alcance máximo do dispositivo como sendo:

$$P_d = kTB (2.8)$$

Free Space

O modelo de propagação Free Space assume que o transmissor e o receptor possuem um caminho em linha reta, sem obstáculos próximos que possam causar os fenômenos de difração ou interferência. Esse modelo raramente é utilizado exclusivamente, normalmente faz parte de um modelo maior, como o Longley-Rice. Por desconsiderar as irregularidades do solo e assumir que o meio é sem obstrução, os alcances acabam sendo muito maiores do que a realidade. O modelo é ilustrado na figura abaixo 2.1.

A potência recebida pelo receptor quando o transmissor se encontra a uma distância d é definida [8] como:

$$P_r(d) = \frac{P_t G_t G_r \lambda^2}{(4\pi)^2 d^2 L} \tag{2.9}$$

 G_t e G_r são os ganhos do transmissor e receptor respectivamente. Foi assumido que a potência indicada pela ANATEL é, na verdade, P_tG_t , enquanto G_r foi

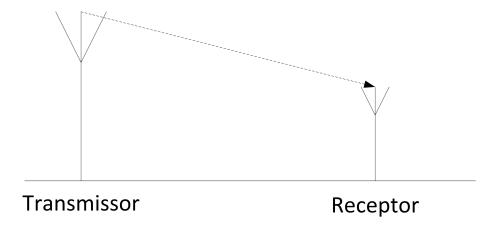


Figura 2.1: Modelo de propagação Free Space.

desconsiderado.

$$G_r = 1 (2.10)$$

L representa o fator de perda não relacionado ao modelo de propagação. L também foi desconsiderado.

$$L = 1 \tag{2.11}$$

 λ é referente a frequência utilizada para transmissão, onde c é a velocidade da luz em m/s e f é a frequência utilizada em Hz.

$$\lambda = \frac{c}{f} \tag{2.12}$$

Assim sendo, determina-se o alcance de uma antena no modelo de Free Space pelas equações 2.9 e 2.7:

$$d_1 = \sqrt{\frac{P_t \lambda^2}{10kTBL(4\pi)^2}} \tag{2.13}$$

De maneira análoga, o alcance de um US pode ser determinado pelas equações 2.9 e 2.8:

$$d_2 = \sqrt{\frac{P_t \lambda^2}{kTBL(4\pi)^2}} \tag{2.14}$$

Two Ray Ground

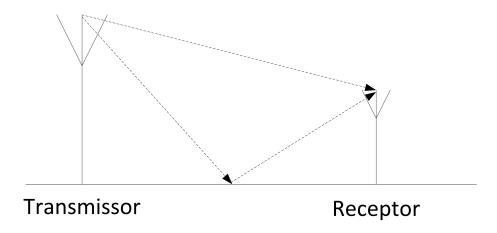


Figura 2.2: Modelo de propagação Two Ray Ground.

O modelo Two Ray Ground leva em consideração dois caminhos: O primeiro é equivalente ao Free Spaces, ou seja, um caminho direto do transmissor ao receptor e o segundo é um caminho que incide no solo e é refletido para o receptor. Um exemplo é ilustrado na figura 2.2.

A potência recebida pelo receptor quando o transmissor se encontra a uma distância d é definida [8] como:

$$P_r(d) = P_t G_t G_r \frac{h_t^2 h_r^2}{d^4}$$
 (2.15)

Onde h_t é a altura da antena transmissora e h_r é a altura da antena do receptor em metros. Foi assumida uma altura de 2 metros para casos onde não foi possível determinar a altura do dispositivo.

Assim, assumindo a equação 2.10, temos, pelas equações 2.15 e 2.7 o alcance de uma antena no modelo Two Ray Ground:

$$d_1 = \sqrt[4]{\frac{P_t h_t^2 h_r^2}{10kTB}} \tag{2.16}$$

De maneira análoga, o alcance de um US pode ser determinado pelas equações 2.9 e 2.8:

$$d_2 = \sqrt[4]{\frac{P_t h_t^2 h_r^2}{kTB}} \tag{2.17}$$

Log Distance

O modelo de propagação Log Distance é bastante utilizado para longas distâncias e assume que a potência transmitida por uma antena decai logaritmicamente em relação à distância. Dois fatores principais entram em cena, a perda ocorrida a uma distância muito pequena, e a taxa de decaimento.

 L_0 determina a perda ocorrida a uma distância muito pequena. Foi considerado a distância d_0 como sendo 1 metro. Essa perda foi calculada no modelo Free Space:

$$L_0 = \left(\frac{4\pi w}{c}\right)^2 \tag{2.18}$$

Onde w é o comprimento de onda da freqência utilizada e c é a velocidade da luz em metros.

O modelo foi simplificado de forma que o alcance de uma antena é representado por:

$$d_1 = \sqrt[\gamma]{\frac{d_0^{\gamma} 10^{\frac{-L_0}{10}} P_t}{10kTB}} \tag{2.19}$$

De maneira análoga, o alcance de um US é representado por:

$$d_2 = \sqrt[\gamma]{\frac{d_0^{\gamma} 10^{\frac{-L_0}{10}} P_t}{kTB}} \tag{2.20}$$

 γ representa um fator de perda que geralmente recebe valores de 2 a 6. Foi escolhido 3 como sendo valor padrão.

Constantes

As seguintes constantes foram assumidas para os cálculos descritos:

- $d = 1380 \cdot 10^{-23} \text{ mW}$
- T = 290 K
- B = 6 MHz
- c = 299792458 m/s

2.2 Extensão dos modelos

Os modelos implementados não levam em conta a perda causada pelo relevo, o que pode gerar resultados menos acurados, podendo causar interferências ou subutilização de canais no espectro. Um novo modelo de propagação foi desenvolvido nesse trabalho, levando em contra outras variáveis para determinar a atenuação do sinal de um dispositivo.

2.2.1 Longley-Rice

Também conhecido como Irregular Terrain Model (ITM), este modelo foi proposto para frequências entre 20 MHz a 20GHz, para alturas distintas de antenas transmissoras e receptoras. Dada a frequência, altura das antenas e uma estimativa da irregularidade do terreno, o modelo retorna um valor de referência para a atenuação do sinal. Foi bastante utilizado no auxílio de instalação de redes de telecomunicações, em especial os sistemas de televisão e rádiodifusão na alocação de canais de transmissão Very High Frequency(VHF) e Ultra High Frequency(UHF).

Publicado em 1968 por Anita Longley e Phil Rice, esse modelo foi proposto para ser utilizado em um computador e foi criado de forma a abranger diversas combinações de frequências, distâncias, terrenos e climas para ambas polarizações - vertical e horizontal- de uma antena [9].

O Longley-Rice é capaz de predizer a atenuação de dois modos diferentes: o modo área e o modo ponto-a-ponto. O modo área utiliza informações médias de um perfil do terreno para realizar o cálculo da atenuação. Já o modo ponto-a-ponto utiliza informações específicas do caminho entre o transmissor e o receptor para realização o cálculo da atenuação.

Parâmetros de Entrada

Para ambos os modos, os parâmetros listados abaixo são necessários:

- d Distância entre os dispositivos
- \bullet k Número de onda
- h_{g1}, h_{g2} Altura estrutural das antenas
- Δh Parâmetro de irregularidade do terreno
- N_s Refratividade da Superfície
- γ_e Curvatura efetiva da terra
- Z_g Impedância da superfície

• clima Expresso qualitativamente com um número para denotar um tipo de clima discreto

Para obtermos o número de onda, basta aplicarmos a fórmula:

$$k = 2\pi/\lambda = f/f_0$$
 sendo $f_0 = 47.70 \text{ MHz}$. m

O parâmetro de irregularidade do terreno pode ser obtido na tabela 2.1.

Tabela 2.1: Tabela obtida no relatório de Longley, Rice e Kissick [10]

	Δ h (metros)
Plano ou sobre a água	0
Planícies	30
Colinas	90
Serras	200
Montanhas	500

O valor do parâmetro de irregularidade varia em função da distância, seguindo a equação abaixo:

$$\Delta h(s) = (1 - 0.8e^{-s/D})\Delta h \quad \text{com } D = 50 \text{ km e } s \text{ a distância}$$

No artigo original do modelo [9], um programa foi apresentado e as previsões da atenuação do sinal foram testadas para um certo intervalo de valores de entrada, onde o modelo provou-se eficiente. Os parâmetros e seus respectivos intervalos estão listados na tabela 2.2:

Tabela 2.2: Intervalos válidos para os parâmetros de entrada.

Parâmetros	Intervalo
Frequência	20 a 40,000 MHz
Altura das Antenas	$0.5 \ a \ 3,000 \ m$
Distância	$1~\mathrm{a}~2,000~\mathrm{km}$
Refratividade da Superfície	250 a 400 N-unidades

A polarização da antena pode ser horizontal ou vertical e afeta o valor da impedância da superfície Z_g , ibtida pela análise da permissividad e condutividade do solo em relação à polarização das ondas. A impedância característica do solo em relação a sua polarização é apresentada a seguir:

$$Z_g = \begin{cases} \sqrt{\epsilon_r' - 1} & \text{Polarização horizontal} \\ \frac{\sqrt{\epsilon_r' - 1}}{\epsilon_r'} & \text{Polarização vertical} \end{cases}$$

onde ϵ_r' é a Permissividade relativa complexa, definida por:

$$\epsilon_r' = \epsilon_r + iZ_0\sigma/k$$

$$Z_0 = 376.62$$
 ohm.

A condutividade do solo σ é expressa em siemens por metro. Seus possíveis valores podem são apresentados na tabela 2.3

Tabela 2.3: Valores para a permissividade relativa e condutividade do solo.

	Permissividade Relativa	Condutividade (Siemens por metro)
Solo médio	15	0.005
Solo pobre	4	0.001
Solo bom	25	0.020
Água fresca	81	0.010
Água do mar	81	5.0

A curvatura efetiva da terra γ_e pode ser obtida através da fórmula:

$$\gamma_e = \gamma_a / K$$

Onde γ_a é a curvatura real da terra e K é o fator de raio efetivo da Terra. O valor normalmente é obtido através de sua formúla empírica:

$$\gamma_e = \gamma_a (1 - 0.04665 e^{N_s/N_1})$$

onde

$$N_1 = 179.3 \text{ N-unidades}, \text{ e } \gamma_a = 157.10^-9 \text{ m}^-1 = 157 \text{ N-unidades/km}.$$

A refratividade da superfície N_s é obtida a partir da análise das condições atmosféricas, como a temperatura, pressão e umidade relativa. Esse valor determina quantidade de sinal que é refratado pela atmosfera. Para simplificar a sua representação, a refratividade da superfície é definida em termos de N_0 , a refratividade da superfície reduzida ao nível do mar.

$$N_s = N_0 e^{-z_s/z_1}$$
 sendo $z_1 = 9.46 \text{ km}$

Onde z_s é a elevação geral da região envolvida. Para o modo ponto-a-ponto, esse valor é a média aritmética das elevações no caminho entre o transmissor e o receptor. Ao reduzirmos a refratividade da superfície ao nível do mar, podemos utilizar o

mapa presente no relatório [10] para obter um valor válido para N_s . Os valores são apresentados na figura. 2.3 Esses dados podem ser resumidos em função do clima da região em estudo, listados na tabela 2.4.

Tabela 2.4: Refratividade da superfície em função do clima da região.

Clima	Refratividade da superfície (N-unidades)
Deserto	280
Continental Temperado	301
Continental Sub-tropical	320
Marítimo Temperado	320
Marítimo temperado sobre o mar	350
Equatorial	360
Marítimo Sub-tropical	370

Parâmetros adicionais para o modo ponto-a-ponto

Cada modo depende de diferentes parâmetros de entrada. Nos modo ponto-a-ponto, informações detalhadas do terreno para o caminho entre o transmisso e receptor estão disponíveis, as variáveis adicionais de entrada utilizados pelo algoritmo nesse modo são:

- h_{e1}, h_{e1} Alturas efetivas das antenas
- d_{L1}, d_{L2} Distância de cada dispositivo ao seu horizonte
- θ_{e1}, θ_{e2} Ângulos de elevação dos horizontes de cada dispositivo na altura das antenas

No modo área, esses valores são aproximados utilizando uma fórmula empírica na qual Δh influencia fortemente, pois não há informações específicas do caminho a ser percorrido pelas ondas.

A altura efetiva de uma antena é a altura acima de um plano refletor, os valores podem ser encontrados na figura 2.4 [9],

O ângulo θ é obtido da seguinte forma:

$$\theta = max(\theta_{e1} + \theta e2, -d_L \gamma e)$$

onde

$$d_L = d_{L1} + d_L L2$$

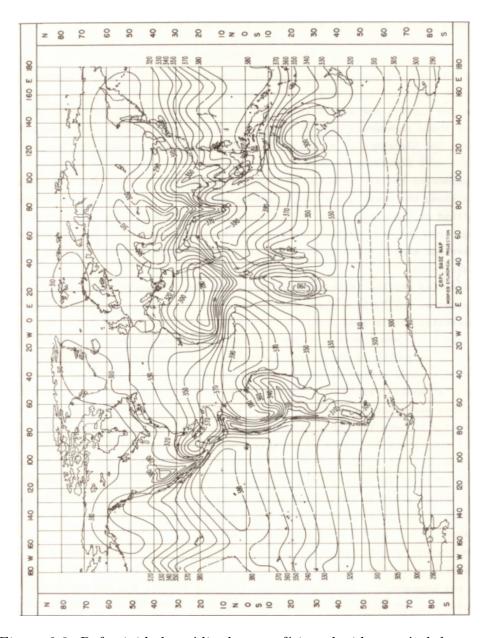


Figura 2.3: Refratividade média da superfície reduzida ao nível do mar.

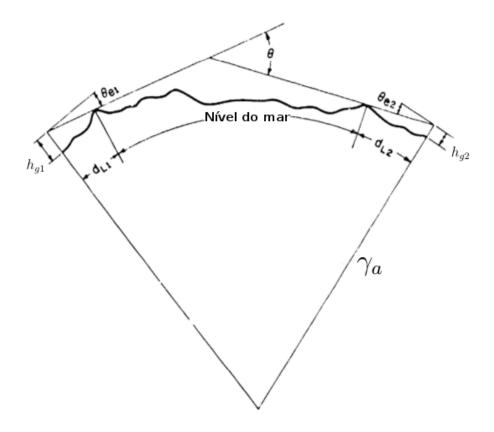


Figura 2.4: Geometria de um caminho transhorizonte.

Parâmetros adicionais para o modo área

O modo área realiza a predição com menos informações sobre o terreno. Portanto, apenas um parâmetro é levado em consideração: o critério de localização do receptor, que pode assumir apenas três valores: Aleatório, com cautela ou com muita cautela.

Os parâmetros h_{ei} , d_{Li} , θ_{ei} , j=1,2 não são parâmetos de entrada nesse modo, porque nem sempre as informações específicas do terreno estão disponíveis. No modo área, eles são calculados empiricamente e o critério de localização é utilizado para determinar a altura efetiva da seguinte forma:

 $h_{ei} = h_{gi}$ Se o dipositivo está localizado aleatoriamente

Se não, assuma que

$$B_i = \begin{cases} 5 \text{ m} & \text{Se o dispositivo est\'a localizado com cautela} \\ 10 \text{ m} & \text{Se o dispositivo est\'a localizado com grande cautela} \end{cases}$$

e

$$B'_{i} = (B_{i} - H_{1})sen(\frac{\pi}{2}min(h_{g}1/H_{2}, 1)) + H_{1}$$
, sendo $H_{1} = 1$ m, $H_{2} = 5$ m,

com isso, a altura efetiva é calculada a partir da seguinte equação

$$h_{ei} = h_{qi} + B_i' e^{-2h_{gi}/\Delta h}$$

Em seguida, utilizamos os valores das alturas para determinar d_{Lsi} , i = 1, 2, que são as distâncias do horizonte assumindo a Terra como perfeitamente esférica:

$$d_{Lsi} = \sqrt{2h_{ei}/\gamma_e}$$

Com isso, as distâncias do horizonte são obtidas

$$d_{Li} = d_{Lsi}e^{-0.07\sqrt{\Delta h/max(h_{ei}, H_3)}}$$
 com $H_3 = 5$ m

Por fim, os ângulos efetivos θ_{ei} , i = 1, 2 são calculados através da fórmula:

$$\theta_{ei} = \frac{0.65\Delta h (d_{Lsi}/d_{Li} - 1)}{d_{Lsi}}$$

Retorno do algoritmo

Os parâmetros citados anteriormente são utilizados para computar a perda da transmissão. O resultado é um valor de atenuação calculado através do somatório de duas atenuações: A primeira é utilizando o Free-Spaces citado anteriormente enquanto a segunda é uma atenuação de referência, que pode ser calculada de diferentes maneiras, dependendo da distância entre os dispositivos.

Sejam A_{lr} , A_{fs} , A_{ref} as atenuações do Longley-Rice, Free Spaces e de referência, respectivamente, o valor da atenuação retornada pelo modelo é:

$$A_{lr} = A_{fs} + A_{ref}$$

Para calcular a atenuação (em dB) do Free Spaces, utiliza-se uma fórmula diferente da equação 2.9:

$$A_{fs} = 32.45 + 20 \log_{10} f + 20 \log_{10} d$$

Com a frequência f em MHz e a distância d em metros.

Atenuação de Referência A_{ref}

A atenuação de referência é calculada usando metódos baseados em diferentes modelos de propagação, para três intervalos de distâncias distintas. Na região onde a superfície da terra não interrompe a propagação do sinal, chamada de linha de visada (Line of Sight), o modelo utilizado é o Two Ray, somado ao Free Spaces mencionado anteriormente.

Na região entre d_{L1} e d_{L2} , o modelo que prevalece é o de difração[11]. Nele, são utilizadas dois modelos para calcular a atenuação: A atenuação de goma dupla de faca e atenuação desenvolvida por Vogler para uma região de difração distante, assumindo a terra perfeitamente esférica [12].

Quando a distância entre os dispositivos ou θ é muito grande, calcula-se a atenuação na região de dispersão.

2.3 Tecnologias Utilizadas

O sistema foi desenvolvido utilizando a linguagem de programação orientada a objetos Java, com o Sistema de Gerenciamento de Banco de Dados MYSQL para armazenamento dos dados. O protocolo utilizado para o desenvolvimento da Application Programming Interface (API) foi o REST, para isso, foi utilizada uma biblioteca Java chamada Restlet [13]. As respostas do sistema são no formato XML ou no formato JSON. O desenvolvimento da base foi realizado no ambiente Eclipse.

A aplicação Web utilizou HyperText Markup Language(HTML) para produção das páginas Web, em conjunto com a linguagem script Javascript para dinamização. Para customizar o layout da página, foi utilizado Cascading Style Sheets(CSS) como linguagem de estilo. Para realização de requisições assíncronas ao servidor, utilizouse o AJAX. Por fim, para renderização do mapa geográfico na página Web, foi utilizada a API em Javascript de mapas HERE [14].

2.4 Banco de Dados

2.4.1 Obtenção dos dados

Os dados foram obtidos diretamente do site da ANATEL [7], de forma manual. Foi baixado um arquivo com as informações de todas as antenas de televisão instaladas no Brasil. No arquivo, estão presentes os seguintes dados:

- Estado
- Cidade
- Dono
- Tipo
- Canal
- Complemento do Canal

- Campo Vazio
- Latitude
- Longitude
- Potência
- Informações de Antenas Direcionais

Altura

Direcionamento

Potência

Desse arquivo foram extraídas informações das antenas cujo campo Estado era "RJ".

Para identificar qual o canal que uma antena operava, foram utilizados os campos Canal e Complemento do Canal.

Os campos *Latitude* e *Longitude* informam a posição da antena no planeta, no formato grau-minuto-segundo, com uma letra indicando a direção da bússola. Essas informações foram convertidas para o formato decimal, para o caso do Estado do Rio de Janeiro, assumiram valores negativos pois o estado está localizado à Oeste e Sul do globo.

O campo Potência está em kW e é utilizado como potência da antena.

No arquivo, assume-se que as antenas são multidirecionais, porém, algumas antenas irradiam a uma dada potência apenas em um cone direcionado. Chamadas Antenas Direcionais, essas antenas são descritas no arquivo com os campos Altura, Direcionamento (em Azimuth) e Potência, dentro de Informações de Antenas Direcionais.

Canais de transmissão

As informações referentes aos canais de transmissão utilizados pelas antenas também foram retiradas do site da ANATEL, e incluídas na base. Na tabela 2.5, estão as informações de frequência para cada canal.

Tabela 2.5: Tabela obtida do site da ANATEL

Canal	Frequência Mínima	Frequência Média	Frequência Máxima
2	54	57	60
3	60	63	66
4	66	69	72

 ${\bf Tabela~2.5-continuação}$

Canal	Frequência Mínima	Frequência Média	Frequência Máxima
5	76	79	82
6	82	85	88
7	174	177	180
8	180	183	186
9	186	189	192
10	192	195	198
11	198	201	204
12	204	207	210
13	210	213	216
14	470	473	476
15	476	479	482
16	482	485	488
17	488	491	494
18	494	497	500
19	500	503	506
20	506	509	512
21	512	515	518
22	518	521	524
23	524	527	530
24	530	533	536
25	536	539	542
26	542	545	548
27	548	551	554
28	554	557	560
29	560	563	566
30	566	569	572
31	572	575	578
32	578	581	584
33	584	587	590
34	590	593	596
35	596	599	602
36	602	605	608
38	614	617	620
39	620	623	626
40	626	629	632
41	632	635	638
42	638	641	644

Tabela 2.5 – continuação

Canal	Frequência Mínima	Frequência Média	Frequência Máxima
43	644	647	650
44	650	653	656
45	656	659	662
46	662	665	668
47	668	671	674
48	674	677	680
49	680	683	686
50	686	689	692
51	692	695	698
52	698	701	704
53	704	707	710
54	710	713	716
55	716	719	722
56	722	725	728
57	728	731	734
58	734	737	740
59	740	743	746
60	746	749	752
61	752	755	758
62	758	761	764
63	764	767	770
64	770	773	776
65	776	779	782
66	782	785	788
67	788	791	794
68	794	797	800
69	800	803	806

2.4.2 Confiabilidade dos Dados

Para o funcionamento apropriado da base, os dados oriundos da ANATEL devem ser consistentes. No entando, após análise dos mesmo, nota-se que o arquivo possui diversos erros. Algumas antenas estão localizadas em São Paulo, porém o campo *Estado* possui valor "RJ". Além disso, no campo *Elevação*, utilizado para definir a altura de determinada antena, possuía valores muito grandes, acima de 1.5km e

valores abaixo de zero, o que é impossível fisicamente. Outro problema é a pouca precisão nos valores de *Latitude* e *Longitude* das antenas.

Essa ausência de confiabilidade acaba prejudicando os modelos de propagação do sinal da antena, portanto é necessária uma cooperação com a ANATEL para melhorar a qualidade desses dados.

2.4.3 Base de Dados

A partir do arquivo da ANATEL, foi modelado um banco de dados que armazenasse as informações das antenas, dos canais e foram criados três tipos diferentes de USs.

Para os USs, foram criados três tipos de dispositivos:

Tabela 2.6: Tipos de dispositivos para Usuários Secundários.

Tipo de Dispositivo	Potência (mW)
INTERNO BAIXO	10
INTERNO ALTO	50
EXTERNO	100

São três classes de dispositivos com potências pré-definidas. Se o dispositivo for utilizado dentro de alguma construção, será do tipo "INTERNO", enquanto dispositivos de uso externo, no tipo "EXTERNO".

Com essas informações, foram implementadas cinco tabelas no banco.

Na tabela Channels, temos informações sobre o número do canal e as frequências mínima, média e máxima de transmissão nesse canal.

As tabelas *Antenas* e *Ws_Devices* apontam para um determinado canal, através da coluna *channel_id* e dentro de ambas as tabelas temos a sua localização.

Nas *Antenas*, existem informações da sua potência e elevação. Foi criada também uma tabela para antenas direcionais a *Directed_Antenas*.

Na tabela de dispositivos secundários, Ws_Devices, existe uma coluna que referencia o tipo de dispositivo device_class_id. Os tipos de dispositivos são armazenados em uma tabela separada, denominada Device_Class.

O design do banco de dados pode ser observado na figura 2.5.

2.5 Web Service

Como citado na seção anterior, o servidor realiza a consulta ao banco de dados e obtém as informações dos UPs, em seguida aplica um dos modelos de propagação implementados e retorna uma lista com os canais livres baseada na posição geográfica do US.

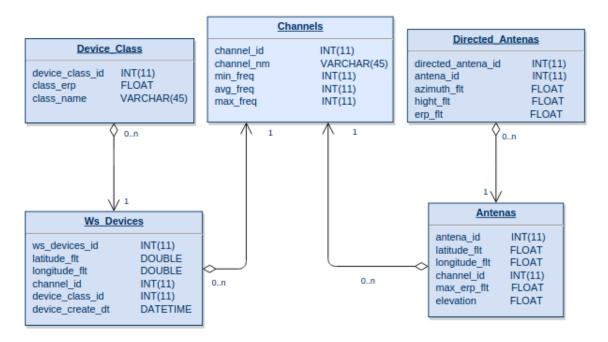


Figura 2.5: Estrutura da base de dados.

2.5.1 REST

Representational State Transfer(REST) é um padrão de arquitetura de software. Consiste em diretrizes para criação de Web Services escaláveis e é amplamente utilizado na Web, por ser uma alternativa mais simples ao Simple Object Access Protocol (SOAP) e Web Services Description Language (WSDL), criado em 2000, na tese doutorado de Roy T. Fielding [15].

Além de simplificar as interfaces, esse padrão é performático e escalável.

Sistemas REST tipicamente utilizam o protocolo HTTP com os mesmos métodos (GET,POST,PUT E DELETE) utilizado pelos browsers para carregar páginas e enviar dados à servidores.

Ele assume que a base consiste de recursos, que podem ser acessados via URL. Cada recurso tem seu próprio identificador, denominado *Unified Resource Identi-* fier(URI).

Esse recursos, por sua vez, são acessados por requisições HTTP, divididos em quatro tipos citados anteriormente:

- GET realiza a busca de um recurso
- POST utilizado para alterar o valor de um recurso
- PUT utilizado para alterar o valor de um recurso
- DELETE utilizado para excluir um recurso

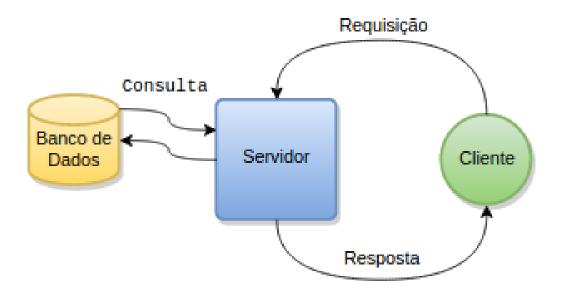


Figura 2.6: Arquitetura cliente servidor.

O POST e o PUT são bastante semelhantes, mas segundo a especificação do HTTP [16], o método POST deve ser utilizado na criação de um novo recurso, enquanto o PUT somente para a alteração de recursos criados anteriormente. No entando, o POST também é utilizado para alteração de recursos já existentes na base e foi utilizado dessa forma também no desenvolvimento do Web Service deste trabalho.

Não existe uma forma padrão para a resposta do servidor ao cliente. Entretanto, isso muitas vezes é feito via JSON ou XML, já que estes formatos apresentam uma forma mais estruturada. No servidor desenvolvido o formato de resposta escolhido foi o XML e posteriormente algumas respostas foram modificadas para JSON, visando uma melhor comunicação com a interface Web.

Um possível fluxo de uma requisição pode ser seguinte maneira:

- O cliente faz um pedido HTTP através de uma URL ao servidor
- Baseado na URI da URL, o servidor localiza o recurso no banco
- O servidor processa o pedido e retorna o recurso
- O cliente recebe a resposta do servidor no formato XML ou JSON

2.5.2 Classes

A linguagem utilizada para a implemetanção do servidor foi Java, uma linguagem orientada a objetos onde todos os arquivos são classes. O padrão de desenvolvimento adotado por Machado [5] foi o de Fábricas.

Esse padrão de desenvolvimento consiste em definir interfaces nas quais os objetos devem estender. Existem também objetos Fábrica, que são responsáveis pela instanciação dos objetos que implementam as interfaces citadas anteriormente. Dessa forma, nenhum objeto é referenciado diretamente.

As classes Factories implementadas são representadas na figura abaixo 2.7

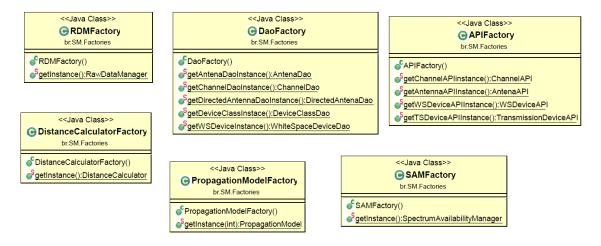


Figura 2.7: Diagrama de classe das - Factories [5]

Cada fábrica é responsável por instanciar um componente que será utilizado no servidor.

A fábrica *PropagationModelFactory* possui um método chamado *getModelInstance()*, que recebe como parâmetro de entrada um inteiro referente ao modelo de propagação desejado. Os modelos estão mapeados no servidor conforme a tabela 2.7.

O último modelo não foi implementado na versão inicial do servidor, sendo implementada nesse trabalho. O modelo é explicado na seção 2.2.1.

A *DaoFactory* é a fábrica responsável pela comunicação com o banco de dados. Cada objeto que ela instancia está relacionado à uma tabela do banco.

A APIFactory é responsável pelo mapeamento das requisições oriundas do Cliente em métodos do servidor e retorna a resposta no formato JSON ou XML.

A *DistanceCalculatorFactory* é responsável pelo cálculo das distâncias entre os pontos no globo, essa classe é importante para determinar se há interferência ou não, conforme demonstrado na equação 2.1.

Tabela 2.7: Código dos modelos de Propagação no Servidor.

Modelo de Propagação	Valor
Free Spaces	0
Log Distance	1
Two Ray Ground	2
Longley-Rice	3

As Fábricas citadas acima foram modificadas para implementação do novo algoritmo e suas alterações são especificadas no próximo capítulo.

2.5.3 API

A comunicação com o servidor é realizada via API, onde uma URL é enviada através de um dos métodos HTTP citados anteriormente. A seguir, a lista das possíveis URLs implementadas no projeto de Machado [5].

- http://servidor/SAM/devices
 - GET Busca todos os dispositivos de transmissão presentes na base;
- http://servidor/SAM/devices/location
 - GET Busca todos os dispositivos de transmissão presentes na base dada uma localização;
- http://servidor/SAM/devices/channel
 - GET Busca todos os dispositivos de transmissão presentes na base dado um canal;
- http://servidor/SAM/devices/antennas
 - GET Busca todas as antenas presentes na base;
- http://servidor/SAM/devices/antennas/location
 - GET Busca todas as antenas presentes na base dada uma localização;
- http://servidor/SAM/devices/antennas/channel
 - GET Busca todas as antenas presentes na base dado um canal;
- http://servidor/SAM/devices/ws
 - GET Busca todos os dispositivos secundários presentes na base;
 - PUT Cadastra um dispositivo secundário na base;
 - DELETE Remove um dispositivo secundário na base;
- http://servidor/SAM/devices/ws/location
 - GET Busca todos os dispositivos secundários na base dada uma localização;
- http://servidor/SAM/devices/ws/channel

- GET Busca todos os dispositivos secundários na base dado um canal;
- http://servidor/SAM/devices/ws/classes
 - GET Busca todos os tipos de dispositivos secundários cadastrados na base;
- http://servidor/SAM/channels
 - GET Busca todos os canais cadastrados na base;
- http://servidor/SAM/channels/available
 - GET Busca os canais disponíveis para uso por um determinado dispositivo;

Uma descrição mais detalhada do funcionamento da API e as classes relacionadas, parâmetros de entrada e o formato da resposta do servidor pode ser encontrada na tese de Machado [5].

Capítulo 3

Extensão das funcionalidades

No capítulo anterior, foi apresentada uma visão geral do sistema e alguns de seus principais componentes. Esse capítulo tem como objetivo descrever as implementações da extensão realizada.

As extensões foram realizadas em diferentes componentes da base. Novas tabelas foram adicionadas ao banco de dados para apresentação dos dados em tempo real. Uma nova interface foi acoplada ao servidor e o novo modelo de propagação foi implementado, visando aumentar a acurácia da resposta do servidor referente à quantidade de canais livres no espectro de frequência.

3.1 Frontend

O termo frontend se refere à camada de apresentação dos dados e interação com o usuário final. No trabalho atual, visando facilitar a interação do usuário com o servidor e exibir as informações presentes na resposta das requisições em um formato mais apresentável, foi implementada uma página Web responsiva, na qual o usuário é capaz, através de um mapa, de consultar a base e obter a quantidade de canais livres. Também é apresentado um mapa de calor representando a distribuição de canais livres em uma porção região sudeste do Brasil. Para o desenvolvimento da página Web, foi necessário o uso de um conjuno de tecnologias, apresentadas a seguir.

3.1.1 HTML

Considerada a linguagem de marcação da World Wide Web [17], o *HyperText Markup Language* (HTML) é a base do *frontend*, servindo como o esqueleto da página. Todas as outras tecnologias implementadas trabalham sobre os elementos inicialmente criados nessa linguagem.

Foi criada pelo físico britânico Tim Berners-Lee, também criador do HTTP, na década de 90. Inicialmente, Tim tinha a intenção de resolver um problema no laboratório onde trabalhava, o European Organization for Nuclear Research, também chamado de CERN. Diversos artigos científicos citavam outros, que por sua vez citavam outros artigos relacionados. Essa distribuição de conhecimento dificultava o acesso rápido e prático às informações, pois era necessário saber em qual máquina estava armazenado fisicamente determinado artigo para acessá-lo, acessá-la e salvar o arquivo em uma unidade de armazenamento externa.

Com isso, Tim buscou criar documentos estruturados, baseados em *tags*, que estariam interconectados. Com isso, bastaria um click para acessar um documento relacionado, formando uma rede de documentos. Surge então, o primeiro protótipo da Web.

Atualmente, o HTML é mantido pela World Wide Web Consortium (W3C) . Após um longo período sem a publicação de novas versões, sua última versão, visando acompanhar o desenvolvimento da Web nas últimas duas décadas, foi lançado em 2008, o HTML5 [17].

Um documento HTML é estruturado por *tags*, de diferentes tipos, para determinar que os dados que estão entre essas *tags* são texto puro, imagem, arquivo de áudio, entre outros formatos possíveis.

3.1.2 JavaScript

Javascript é uma linguagem de programação dinâmica, amplamente utilizada em conjunto com o documento HTML. Ela é utilizada para dinamizar o funcionamento da página Web, através de scripts que podem ser escritos diretamente no arquivo HTML (Através da tag), ou em arquivos externos, que são importados pelo HTML.

Atualmente, a linguagem é utilizada não só para melhorar a experiência do usuário nas páginas Web, mas como linguagem de programação dos servidores, com o surgimento de tecnologias como Node.js.

3.1.3 CSS

Com o desenvolvimento da Web, notou-se que as tags do HTML estavam ficando muito grandes, com muitos atributos, o que acabava dificultando a manutenção do código. Com isso, visando extrair do HTML os parâmetros referentes ao estilo da página, surgiu o Cascading Style Sheets (CSS), linguagem utilizada na formatação do estilo da página. Atualmente, sua versão é o CSS3, com suporte à animação de elementos do HTML.

3.1.4 Implementação

Com a utilzação das linguagens citadas anteriormente, foi criada uma página Web, onde o usuário é capaz de observar um mapa de calor representando a ocupação das faixas de frequência no intervalo da Tv analógica, e consultar a base para obter em um ponto específico, a quantidade de canais livres e as informações de frequência dos mesmos.

Alterações no Servidor

Para a implementação do Longley-Rice, foram necessárias diversas alterações no servidor previamente desenvolvido.

Para a criação de um novo objeto modelo, foi necessária a criação de uma classe que herdasse de *PropagationModel*, classe utilizada pelos outros modelos implementados anteriormente. A nova classe *LongleyRice* implementa os métodos *interferes()* e *maxDistance()*. O método *maxDistance()* determina o alcance máximo do dispositivo, enquanto o método *interferes()* determina se a soma dos raios dos alcances dos dispositivos primário e secundários supera a distância física entre eles.

Estrutura da Página

Ao carregar a página, o mapa é apresentado na direita, e quatro opções na esquerda. Essas opções consistem no modelo a ser exibido. Dentro do mapa, há um marcador que pode ser movido e em seguida uma consulta é enviada ao servidor, passando como parâmetro a localização do marcador e o modelo selecionado, em seguida uma lista é apresentada, com os canais livres e sua frequência.

Referências Bibliográficas

- [1] CISCO. "Cisco Visual Networking Index: Forecast and Methodology, 2013—2018". http://www.cisco.com/c/en/us/solutions/collateral/service-provider/ip-ngn-ip-next-generation-network/white_paper_c11-481360.html, jun. 2014.
- [2] INSTITUTE OF ELECTRICAL AND ELECTRONICS ENGINEERS (IEEE). Functional Requirements for IEEE 802.22 WRAN Standard, 802.22/05-0007r46. Relatório técnico, set. 2005.
- [3] INTERNET ENGINEERING TASK FORCE (IETF). "Protocol to Access White-Space (PAWS) Databases: Use Cases and Requirements". http://www.ietf.org/rfc/rfc6953.txt, may 2013.
- [4] GOOGLE. "Spectrum Database". https://www.google.com/get/spectrumdatabase/channel/. Acessado em fevereiro de 2014.
- [5] MARCELO ROCHA MACHADO. Banco de Dados de Disponibilidade de Espectro para Radios Cognitivos. Relatório técnico, Apr. 2013.
- [6] FEDERAL COMMUNICATIONS COMMISSION (FCC). "FCC ONLINE TABLE OF FREQUENCY ALLOCATIONS". http://transition. fcc.gov/oet/spectrum/table/fcctable.pdf. Acessado em fevereiro de 2013.
- [7] ANATEL. "Consulta de Canais". http://sistemas.anatel.gov.br/siscom/consplanobasico/default.asp?SISQSmodulo=2605. Acessado em Fevereiro de 2014.
- [8] RAPPAPORT, T. S. Wireless Communications: Principles and Practice. 2 ed., Prentice Hall, 2001. ISBN: 9780130422323.
- [9] A. G. LONGLEY, P. L. RICE. Prediction of tropospheric radio transmission loss over irregular terrain. A computer method-1968. Relatório técnico, jul. 1968. Acessado em Fevereiro de 2015.

- [10] HUFFORD, G., LONGLEY, A., KISSICK, W. A Guide to the Use of the ITS Irregular Terrain Model in the Area Prediction Mode. Relatório técnico, abr. 1982.
- [11] G. A. RUFFORD. "The ITS Irregular Terrain Model, version 1.2.2, the Algorithm"., 1995. Acessado em Fevereiro de 2015.
- [12] VOGLER, L. E. Calculation of Groundwave Attenuation in the Far Diffraction Region. Relatório técnico, jan. 1964.
- [13] "Restlet". http://restlet.org/. Acessado em fevereiro de 2013.
- [14] HERE. "Javascript API". https://developer.here.com/javascript-apis.

 Acessado em Fevereiro de 2014.
- [15] ROY THOMAS FIELDING. Architectural Styles and the Design of Network-based Software Architectures. Relatório técnico, 2000.
- [16] INTERNET ENGINEERING TASK FORCE (IETF). "Hypertext Transfer Protocol HTTP/1.1". http://www.ietf.org/rfc/rfc2616.txt, jun. 1999.
- [17] INTERNET ENGINEERING TASK FORCE (IETF). "HTML5 A vocabulary and associated APIs for HTML and XHTML W3C Recommendation". http://www.w3.org/TR/html/, out. 2014.