### Message Passing Interface (MPI) – II Communications point-à-point

**Amal KHABOU** 

amal.khabou@lri.fr

## Aperçu

 Les fonctions disponibles pour les communications point-à-point

C'est quoi le statut d'un message?

Les communications non-bloquantes

# Ce qu'on a appris jusqu'ici

 Six fonctions MPI sont suffisantes pour programmer des machines à mémoire distribuée

```
MPI Init(int *argc, char ***argv);
MPI Finalize ();
MPI Comm rank (MPI Comm comm, int *rank);
MPI Comm size (MPI Comm comm, int *size);
MPI Send (void *buf, int count, MPI Datatype dat,
int dest, int tag, MPI Comm comm);
MPI Recv (void *buf, int count, MPI Datatype dat,
int source, int tag, MPI Comm comm, MPI Status
*status);
```

## Les communications point-à-point

- Échange de données entre deux processus
  - Les deux processus participent dans l'échange des données
     => communication bilatérale
- Un large ensemble de fonctions définies dans MPI-1 (50+)

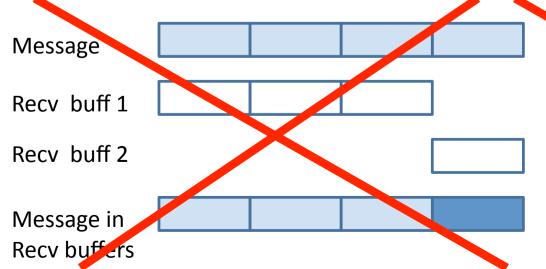
	Blocking	Non-blocking	Persistent
Standard	MPI_Send	MPI_Isend	MPI_Send_init
Buffered	MPI_Bsend	MPI_Ibsend	MPI_Bsend_init
Ready	MPI_Rsend	MPI_Irsend	MPI_Rsend_init
Synchronous	MPI_Ssend	MPI_Issend	MPI_Ssend_init

## Un message contient ...

- les données à envoyer par l'expéditeur au correspondant, décrites par
  - Le début du buffer d'envoi
  - le type des données
  - Le nombre de données du type précisé
- l'enveloppe du message (message header)
  - rang du processus expéditeur
  - rang du processus receveur
  - le communicateur
  - un tag

# Règles pour les communications point-à-point

- Fiabilité: MPI garantie qu'aucun message n'est perdu
- Dépassement interdit: MPI garantie que 2 messages postés du processus A au processus B arrivent dans le même ordre que l'envoi
- MPI spécifie qu'un message donné ne peut pas être reçu par plus d'une fonction Recv (par opposition aux sockets!)



```
if ( rank == 0 ) {
    MPI_Send ( buf, 4, ...);
    }
    if ( rank == 1 ) {
        MPI_Recv(buf, 3, ...);
        MPI_Recv(& (buf[3]), 1,
        ...);
}
```

# Appariement des messages (I)

- Comment le processus effectuant la réception peut savoir si le message qu'il vient de recevoir est celui qu'il attendait?
  - l'expéditeur du message reçu doit correspondre à l'expéditeur du message attendu
  - le tag du message reçu doit correspondre au tag du message attendu
  - le communicateur du message reçu doit correspondre au communicateur du message attendu

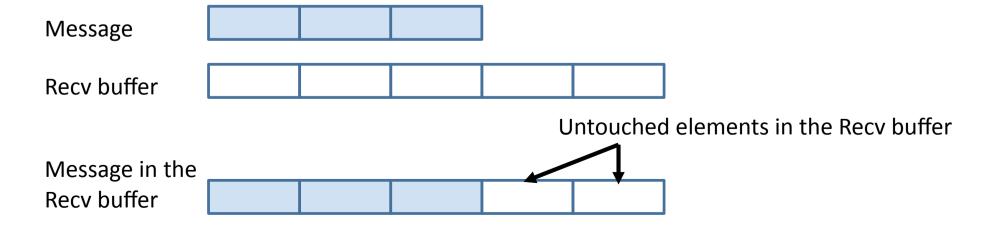
# Appariement des messages (II)

- Que se passe t-il si la taille du message reçu ne correspond pas à la taille du message attendu?
  - la taille du message n'est pas un critère de correspondance
  - si elle est plus petite, pas de problème
  - si elle est plus grande
    - une erreur (MPI\_ERR\_TRUNC) sera renvoyée
    - l'application s'arrête
    - l'application se bloque
    - un core-dump

# Appariement des messages (III)

• Exemple 1: exemple correcte

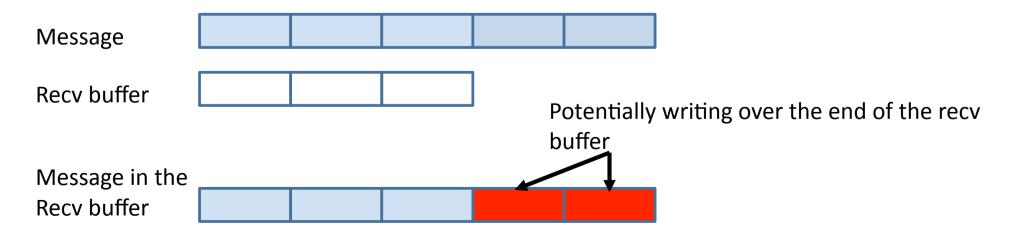
```
if (rank == 0 ) {
   MPI_Send(buf, 3, MPI_INT, 1, 1, MPI_COMM_WORLD);
   }
   else if ( rank == 1 ) {
   MPI_Recv(buf, 5, MPI_INT, 0, 1, MPI_COMM_WORLD,
   &status);
}
```



# Appariement des messages (IV)

• Exemple 2: exemple erroné

```
if (rank == 0 ) {
   MPI_Send(buf, 5, MPI_INT, 1, 1, MPI_COMM_WORLD);
   }
   else if ( rank == 1 ) {
   MPI_Recv(buf, 3, MPI_INT, 0, 1, MPI_COMM_WORLD,
   &status);
}
```



# Blocage (I)

- Question: Comment deux processus peuvent s'échanger des données en même temps sans problèmes?
- Possibilité 1

Process 0

```
MPI_Send(buf,...)
MPI_Recv(buf,...)
```

#### Process 1

```
MPI_Send(buf,...)
MPI_Recv(buf,...)
```

 Peut causer un blocage, ça dépend de la taille des messages et la capacité de la bibliothèque MPI à bufferiser les messages

# Blocage (II)

 Possibilité 2: reordonner les fonctions MPI d'un seul processus

#### Process 0

```
MPI_Recv(rbuf,...)
MPI_Send(buf,...)
```

#### Process 1

```
MPI_Send(buf,...)
MPI_Recv(rbuf,...)
```

- Autres possibilitiés:
  - communications asynchrones
    détail plus tard
  - un envoi bufferisé (MPI\_Bsend) pas de détails ici
  - utiliser MPI\_Sendrecvpas de détails ici

## Exemple

- Implémentation d'un anneau en utilisant Send/Recv
  - Le processus de rang 0 commence l'anneau

```
MPI Comm rank (comm, &rank);
MPI Comm size (comm, &size);
if (rank == 0)
MPI Send(buf, 1, MPI INT, rank+1, 1, comm);
MPI Recv(buf, 1, MPI INT, size-1, 1, comm, &status);
else if ( rank == size-1 ) {
MPI Recv(buf, 1, MPI INT, rank-1, 1, comm, &status);
MPI Send(buf, 1, MPI INT, 0, 1, comm);
else {
MPI Recv(buf, 1, MPI INT, rank-1, 1, comm, & status);
MPI Send(buf, 1, MPI INT, rank+1, 1, comm);
```

# Les jokers

 Question: Est ce qu'il est possible d'utiliser des arguments jockers dans les fonctions Send/Recv?

#### • Réponse:

– Pour Send: non

– Pour Recv:

• tag: oui, MPI\_ANY\_TAG

• source: oui, MPI\_ANY\_SOURCE

• communicator: non

# Statut d'un message (I)

- le MPI status contient des informations directement accessibles
  - qui envoie le message
  - c'était quoi le tag
  - c'est quoi le type d'erreur du message
- … d'autres informations accessibles à travers des appels de fonctions
  - la taille du message
  - Est ce que le message a été annulé?

# Statut d'un message (II) – C

```
MPI Status status;
MPI Recv (buf, cnt, MPI INT, ..., &status);
/*directly access source, tag, and error */
src = status.MPI SOURCE;
tag = status.MPI TAG;
err = status.MPI ERROR;
/*determine message length and whether it has been
cancelled */
MPI Get count (status, MPI INT, &rcnt);
MPI Test cancelled (status, &flag);
```

# Statut d'un message (III)

- Si vous n'êtes pas interessé par le statut, vous pourriez passer en argument
  - MPI\_STATUS\_NULL
  - MPI\_STATUSES\_NULL

pour MPI\_Recv et toutes les autres fonctions MPI qui retournent un statut

# Communications non-bloquantes (I)

- La fonction MPI\_Send est finalisée (returns) quand les données sont stockées ailleurs en toute sécurité
- La fonction MPI\_Recv est finalisée (returns), quand toutes les données sont disponibles dans le buffer de réception
- Les communications non-bloquantes initialisent les opérations Send et Receive mais n'attendent pas leur achèvement
- Les fonctions qui vérifient ou attendent l'achèvement d'une communication initialisée doivent être appelées explicitement
- Les opérations non-bloquantes "return" *immédiatement,* toutes les fonctions MPI correspondantes commencent par le préfixe *I* (e.g. MPI *I*send or MPI *I*recv).

## Communications non-bloquantes (II)

```
MPI_Isend (void *buf, int cnt, MPI_Datatype
dat, int dest, int tag, MPI_Comm comm,
MPI_Request *req);

MPI_Irecv (void *buf, int cnt, MPI_Datatype
dat, int src, int tag, MPI_Comm comm,
MPI_Request *reqs);
```

# Communications non-bloquantes (III)

- Aprés l'initialisation d'une communication nonbloquante, on ne peut pas toucher au buffer avant son achècement i.e. on ne peut pas faire de supposition sur l'instant à partir duquel le message a été réellement transfèré
- Toutes les fonctions non-bloquantes ont un argument supplémentaire: un request
- Un request identifie d'une façon unique une communication en cours, il est utiliser pour vérifier ou attendre l'achèvement d'une communication en cours

# Fonctions du contrôle de la fin (I)

```
MPI_Wait (MPI_Request *req, MPI_Status *stat);
MPI_Waitall (int cnt, MPI_Request *reqs,
MPI_Status *stats);
MPI_Waitany (int cnt, MPI_Request *reqs, int
*index,
MPI_Status *stat);
MPI_Status *stat);
MPI_Waitsome (int cnt, MPI_Request *reqs, int
*outcnt, int *indices, MPI_Status *stats);
```

- Fonctions d'attente d'achèvement
  - MPI\_Wait attend la fin d'une communication
  - MPI\_Waitall attend la fin de toutes les commud'une liste
  - MPI\_Waitany attend la fin d'une comm dans une liste
  - MPI\_Waitsome attend la fin d'au moins une comm dans une liste
- Le contenu du statut n'est pas défini pour la fonction Send

# Fonctions du contrôle de la fin (II)

Les fonctions de test vérifient si une communication non-bloquante est arrivée à terme ou pas

- MPI Test
- MPI\_Testall
- MPI\_Testany
- MPI Testsome

# Problème du blocage revisité

- **Question**:Comment deux processus peuvent s'échanger des données en même temps sans problèmes?
- Possibilité 3: utilisation des communications nonbloquantes

#### Process 0

```
MPI_Irecv(rbuf,...,&req);
MPI_Send (buf,...);
MPI_Wait (req,
&status);
```

#### **Process 1**

```
MPI_Irecv(rbuf,...,&req);
MPI_Send (buf,...);
MPI_Wait (req,
&status);
```

- remarque:
  - il faut utiliser 2 buffers différents!
  - plusieurs façons pour formuler ce scenario
  - le même code pour les deux processus