# IMD0030 – LINGUAGEM DE PROGRAMAÇÃO I

Aula 10 – Gerenciamento de Memória (material baseado nas notas de aula do Prof. Silvio Sampaio)





## Objetivo

- Introduzir os conceitos de alocação dinâmica e gerenciamento de memória em C++
- Para isso, estudaremos:
  - Alocação estática x alocação dinâmica
  - Comandos básicos de gerenciamento de memória
- Ao final da aula espera-se que o aluno seja capaz de:
  - Distinguir a alocação estática da alocação dinâmica
  - Desenvolver programas capazes de gerenciar dinamicamente a memória do computador

## Alocação estática x dinâmica

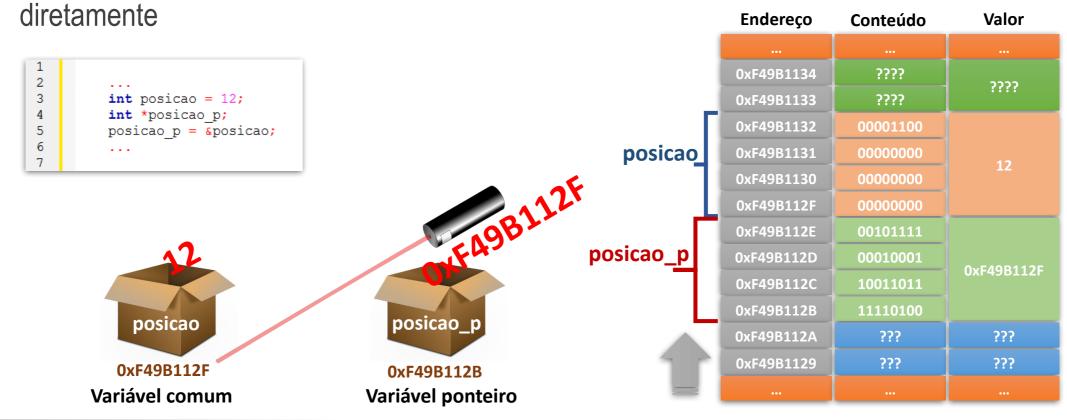
- As linguagens de programação **C** e **C++** permitem dois tipos de alocação de memória:
  - Estática
  - Dinâmica
- Na alocação estática, o espaço de memória para as variáveis é reservado no início da execução, não podendo ser alterado depois

```
int numero;
int pontuacao[20];
4
5
```

- Na alocação dinâmica, o espaço de memória para as variáveis pode ser alocado dinamicamente durante a execução do programa
  - Ponteiros se fazem necessários

#### **Ponteiros**

• Tipo especial de variável que armazena endereços de memória e permite acessá-los



#### **Ponteiros**

- Operadores utilizados para manipular ponteiros
  - Operador de acesso à memória & (referenciamento)
    - retorna o endereço de uma variável
  - Operador de indireção \* (desreferenciamento)
    - retorna o conteúdo do endereço de uma variável apontada
    - \* de indireção ≠ \* de multiplicação ≠ \* do tipo ponteiro



int posicao = 12; int \*posicao p = &posicao; int nova posicao = \*posicao p; 6

Conteúdo da posição apontada por

## Alocação dinâmica

- A alocação dinâmica de memória é um mecanismo bastante útil na solução de problemas que exigem grandes conjuntos de dados
  - Meio pelo qual um programa pode obter memória enquanto está em execução, sendo gerenciado pelo próprio programador
- Ela pode oferecer grandes benefícios em termos de desempenho e de utilização de recursos
  - A memória alocada dinamicamente é obtida através do segmento HEAP, onde apenas o espaço de memória necessário em um dado momento é efetivamente utilizado

Segmento de Pilha (Stack)

Segmento Heap (memória Livre)

Memória alocada dinamicamente

**Segmento de Dados** 

Segmento de Código

## Alocação Dinâmica

- As linguagens C e C++ permitem que o programador tenha um alto grau de controle sobre a máquina através da alocação dinâmica
- Elas possuem ambas dois comandos básicos para gerenciamento de memória
  - Comandos da linguagem C++:
    - new aloca memória
    - delete libera memória alocada
  - Comandos da linguagem C:
    - malloc aloca memória
    - free libera memória alocada

## Alocação dinâmica em C++

- Operador new
  - O Aloca uma área de memória do tamanho correspondente à representação do tipo declarado
  - Retorna um ponteiro do tipo declarado apontando para o início da área alocada, ou NULL caso não seja possível alocar a memória requisitada
- Sintaxe para alocação de uma variável ponteiro do tipo T

```
1
2
3
    T *p = new T;
4
5

1
2
3
    int *p = new int;
4
    float *q = new float;
5
    Ponto *umPonto = new Ponto;
6
7
```

## Alocação dinâmica em C++

• Exemplo:

```
#include <iostream>
      int main()
          int *p = new int; // alocação de variável ponteiro do tipo inteiro
 6
          /* IMPORTANTE: convém sempre verificar se a alocação ocorreu corretamente,
             ou seja, se o retorno do operador new é diferente de NULL */
 9
10
          if(p)
11
12
              std::cout << "Memoria alocada" << std::endl;</pre>
              std::cout << p << std::endl; // imprime o endereço de p</pre>
13
              std::cout << *p << std::endl; // imprime o conteúdo de p</pre>
14
15
              *p = 10;
              std::cout << *p << std::endl; // imprime o conteúdo de p</pre>
16
17
18
          else
              std::cout << "Alocacao impossivel" << std::endl;</pre>
19
20
          return 0;
21
22
```

## Alocação dinâmica em C++

- Operador delete
  - Libera a área de memória previamente alocada no sistema utilizando o seu endereço inicial como parâmetro
  - O sistema operacional se encarrega de gerenciar lacunas do heap
- Exemplo:

## Erros comuns da alocação dinâmica

- Não alocar memória antes de acessar o conteúdo do ponteiro
  - Para acessar o conteúdo, sempre deve ser verificado se o ponteiro é válido
- Copiar o conteúdo do ponteiro ao invés do conteúdo da variável apontada
- Não liberar memória alocada previamente quando ela passar a ser desnecessária
- Tentar acessar o conteúdo de um ponteiro depois da sua memória já ter sido liberada
- O valor nulo deve ser sempre atribuído ao ponteiro após à sua liberação de memória

• O que está errado neste programa?

```
#include <iostream>
int main()

int a, b, *p;
    a = 2;
    *p = 3;
    b = a + (*p);
    std::cout << a << std::endl;
    return 0;
}</pre>
```

O que está errado neste programa?

```
#include <iostream>
int main()

int main()

int a, b, *p;
    a = 2;
    *p = 3;
    b = a + (*p);
    std::cout << a << std::endl;
    return 0;
}</pre>
```

• Resposta: A variável p (tipo ponteiro para inteiro) foi criada, porém não inicializada, ou seja, não aponta para nenhuma posição de memória válida (pode estar a apontar para "algum lugar" na memória, por causa do "lixo" deixado na posição onde p foi alocada). Assim, a instrução da linha 7 poderá causar um erro de acesso à memória!!!

• O que será impresso no seguinte programa?

```
#include <iostream>
      int main()
 3
           double a, *p, *q;
           a = 3.14;
           std::cout << a << std::endl;</pre>
           p = &a;
           *p = 2.718;
           std::cout << a << std::endl;</pre>
10
           a = 5;
           std::cout << *p << std::endl;
11
12
           p = NULL;
           p = new double;
13
14
           *p = 20;
15
           q = p;
           std::cout << *p << std::endl;</pre>
16
17
           std::cout << a << std::endl;</pre>
18
           delete p;
19
           std::cout << *q << std::endl;</pre>
20
           return 0;
21
22
```

• O que será impresso no seguinte programa?

```
#include <iostream>
      int main()
 3
           double a, *p, *q;
          a = 3.14;
           std::cout << a << std::endl;</pre>
          p = &a;
           *p = 2.718;
           std::cout << a << std::endl;</pre>
10
           a = 5;
           std::cout << *p << std::endl;</pre>
11
12
           p = NULL;
13
           p = new double;
14
           *p = 20;
15
           q = p;
           std::cout << *p << std::endl;
16
17
           std::cout << a << std::endl;
18
           delete p;
           std::cout << *q << std::endl;</pre>
19
20
           return 0;
21
22
```

#### Resposta:

#> 3.14 #> 2.718 #> 5 #> 20 #> 5 #> LIXO

## Alocação dinâmica de vetores

- Vetores são ponteiros em linguagem C/C++
- A liberação de memória de vetores deve ser efetuada com o comando delete []

```
#include <iostream>
int main()

int a[10] = {1,2,3,4,5,6,7,8,9,0};
int *b;
b = a;

b[5] = 100;
std::cout << a[5] << std::endl;
std::cout << b[5];
return 0;

14</pre>
```

Alocação Estática

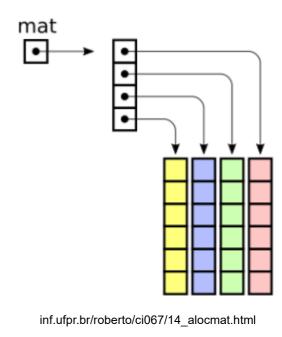
```
#include <iostream>
      int main()
         // b = a não é permitido aqui
          int a[10] = \{1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 0\};
           int *b;
           b = new int[10];
           b[5] = 100;
           std::cout << a[5] << std::endl;</pre>
10
           std::cout << b[5];
11
           delete[] b;
12
13
           return 0;
14
15
```

Alocação Dinâmica

## Alocação dinâmica de matrizes

- Alocação de matrizes se faz da mesma forma que para vetores, incrementada do conceito de indireção múltipla (ponteiro de ponteiros)
- Ponteiro de ponteiros se aplica a qualquer dimensão desejada

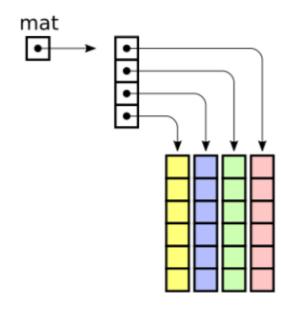
```
#include <iostream>
      int main()
 3
                            // ponteiro de ponteiros para a matriz
          float **matriz;
          int linhas = 10, colunas = 15;
          matriz = new float*[linhas]; // aloca as linhas da matriz
          if( matriz != NULL )
              for( int i = 0; i < linhas; i++ )</pre>
 9
10
                  matriz[i] = new float[colunas]; // aloca as colunas da matriz
11
12
                   if( matriz[i] == NULL ) {
13
                       std::cout << "Memoria Insuficiente" << std::endl;</pre>
14
                       break;
15
16
17
          return 0;
18
19
```



## Alocação dinâmica de matrizes

 A liberação de memória das matrizes deve ser efetuada para todos os ponteiros da indireção múltipla

```
#include <iostream>
      int main()
          float **matriz; // ponteiro de ponteiros para a matriz
          int linhas = 10, colunas = 15;
 6
          ... // Considerando a alocação de memória efetuada
          if( matriz != NULL )
10
11
              for( int i = 0; i < linhas; i++ )</pre>
12
                  delete [] matriz[i]; // libera as colunas da matriz
13
              delete [] matriz;
14
15
          return 0;
16
17
```



## Use nullptr ao invés de NULL

```
#include <iostream>
int main(int argc, char const *argv[])
    int * x = nullptr;
    int a = 89;
    x = &a;
    std::cout << "Endereco de x = " << &x << std::endl;</pre>
    std::cout << "Valor de x = " << x << std::endl;</pre>
    std::cout << "Endereco de a = " << &a << std::endl;</pre>
    std::cout << "Valor apontado por x = " << *x << std::endl;</pre>
    return 0;
```

- Em C++11, variáveis do tipo ponteiro devem ser inicializados com o valor especial *nullptr*
- A palavra reservada *nullptr* foi introduzida no C++ para representar o endereço 0
- Exemplo de declaração e inicialização de um ponteiro com o valor *nullptr*:

## Ponteiros para constantes

- Se quisermos armazenar o endereço de uma constante em um ponteiro, precisamos usar um ponteiro para constante
- Exemplo:

```
const int SIZE = 6;
const double taxas[SIZE] = { 18.55, 17.45, 12.85, 14.97, 10.35, 18.89 };

void mostraTaxas(const double *taxas, int size) {
    for (int count = 0; count < size; ++count) {
        cout << "Taxa" << (count + 1) << " é " << *(taxas + count) << "%." << endl;
    }
}</pre>
```

#### Trabalho – Unidade 1

- Implementar a classe "Imaginario" (números imaginários) baseado no código fornecido.
- Obrigatório
  - Código deve compilar com "make". Portanto, criem corretamente o makefile.
  - Implementar os métodos e sobrecargas dos operadores (no código está como "Definição base")
- A nota será dada fazendo diversos casos de teste utilizando todos os métodos obrigatórios
- Nota 0 em casos de:
  - Plágio
  - Código não compila

#### Trabalho – Unidade 1

$$a + bi$$

$$i = \sqrt{-1}$$