第6回 数理統計 レポート

小森 一輝

2020年11月6日

定義 3.2. 可測関数, ボレル関数

可測空間 (Ω_1, A_1) から, 可測空間 (Ω, A_2) への写像 $T: \Omega_1 \to \Omega_2$ が,

$$T^{-1}(B) \in \mathcal{A}_1 \qquad (B \in \mathcal{A}_2)$$

を満たすとき,Tは (A_1, A_2) 上の**可測な写像**であるという。特に, $(\Omega_2, A_2) = (\mathbb{R}, \mathcal{B})$ のとき,Tを (Ω_1, A_1) 上の**可測関数**という。また, $(\Omega_1, A_1) = (\Omega_2, A_2) = (\mathbb{R}, \mathcal{B})$ のとき,T をボレル関数という。

定理 3.4. X を (Ω, A, P) 上の確率変数とし、関数 $h: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ とする.

定理 3.5. 確率空間 (Ω, A, P) における,確率変数 X に対して,

$$P_X(B) = P(X^{-1}(B))$$
 $(B \in \mathcal{B})$ $(\mathcal{B}: ボレルセット, B: 区間, P(X^{-1}(B)): 確率)$

によって, $(\mathbb{R}, \mathcal{B})$ 上の確率速度 P_X が定義され, 確率空間 $(\mathbb{R}, \mathcal{B}, P_X)$ が導かれる. P_X が確率空間であることを示す.

Proof. P_X が確率になることを示す.

- i) $0 \le P_X(B) = P(X^{-1}(B)) \le 1$ が成り立つ.
- ii) $P_X(\mathbb{R}) = P(X^{-1}(\mathbb{R})) = P(\Omega) = 1$ となり,成り立つ. $(P(\Omega) = 1)$
- iii) $B_i \in B(i = 1, 2, ...), B_i \cap B_j = \phi(i \neq j)$

$$P_X(\bigcup_{i=1}^{\infty} B_i) = P(X^{-1}(\bigcup_{i=1}^{\infty} B_i)) = P(\bigcup_{i=1}^{\infty} X^{-1}(B_i))$$
 (∵ 逆像)
$$= \sum_{i=1}^{\infty} P(X^{-1}(B_i)) = \sum_{i=1}^{\infty} P_X(B_i)$$
 となり、成り立つ.

定義 3.3. 確率分布

定理 3.5 によって定義された (\mathbb{R},\mathcal{B}) 上の確率測度 P_X は確率変数 X の確率分布と呼ばれる. このとき, X は確率分布 P_X に従うといい, X P_X と記す.

定義 3.4. 分布関数

確率空間 (Ω, A, P) における確率変数 X に対して,

$$F_X(x) = P_X((-\infty, x]) = P(\{\omega \mid X(\omega) \le x\}) \qquad (x \in \mathbb{R})$$

で定義される \mathbb{R} 上の実数値関数 F_X をXの分布関数とよぶ.

定理 3.6. 分布関数の性質

確率変数 X の分布関数 F_X は次の性質を満たす.

- i) F_X は単調非減少である.すなわち, $x < y \rightarrow F_X(x) \le F_Y(y)$ である.
- ii) F_X は右連続である.すなわち, $\lim_{y \to x+0} F_X(y) = F_X(x)$ である.
- iii) $F_X(-\infty) = \lim_{x \to -\infty} F_X(x) = 0$, $F_X(\infty) = \lim_{x \to \infty} F_X(x) = 1$ である. (階段関数も OK)

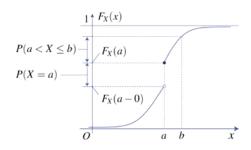


図 1: 分布関数

定義 3.5. 離散型確率変数

確率空間 (Ω, \mathcal{A}, P) における確率変数 X に対して、有限または可算無限集合 $E=\{x_i\mid i=1,2,\dots\}$ が存在して、 $P(X\in E)=1$ を満たすとき、X を**離散型確率変数**とよぶ、以下、X が離散型確率変数であるとき、 $x_i\in E(i=1,2,\dots)$ に対して、 $p_i=P_X(\{x_i\})=P(\{\omega\mid X(\omega)=x_i\})$ と定める.このとき、

$$\sum_{i=1}^{\infty} p_i = 1, \qquad F_X(x) = \sum_{x_i < x} p_i$$

が成り立つ.

$$P_i = P_X(\{x_i\}) \quad (区間 \, (一点)) = P(\{\omega \mid X(\omega) = x_i\}) \quad (事象)$$

定義 3.6. 確率関数

離散型確率変数 Xに対して、 \mathbb{R} 上の実数値関数 f_X を

$$f_X(x) = \begin{cases} p_i = P(\{x_i\}) & (x = x_i \in E(i = 1, 2, \dots)) \\ 0 & (x \notin E) \end{cases}$$

で定義する (定義域を \mathbb{R} にするため) とき, f_X をXの確率関数とよぶ.

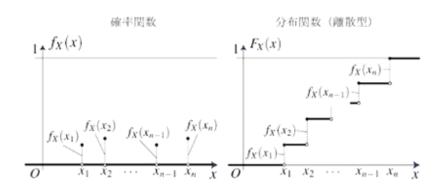


図 2: 確率関数と分布関数 (離散型)

例 (サイコロ)
$$E = \{1, 2, 3, 4, 5, 6\}$$

$$f_X(x) = \begin{cases} \frac{1}{6} & (x = 1, 2, 3, 4, 5, 6) \\ 0 & (other) \end{cases}$$

命題 3.9. 確率関数の性質

離散型確率変数 X に対する確率変数 f_X は次の性質をもつ.

$$f_X(x) > 0,$$
 $\sum_{i=1}^{\infty} f_X(x_i) = 1,$ $F_X(x) = \sum_{x_i \le x} f_X(x_i)$

命題 3.10. 離散型確率変数 X に対して,以下が成り立つ.

$$P(X=x_i)=f_X(x_i)$$
 (離散型の特徴)
$$P(a < x \le b) = \sum_{a < x_i \le b} f_X(x) \quad (区間の確率は和で書ける)$$

定義 3.7. 連続型確率変数, 確率密度関数

確率空間 (Ω, A, P) における確率変数 X に対して、 \mathbb{R} 上の非負値関数 f_X が存在し、確率分布 P_X が、

$$P_X(B) = \int_B f_X(x) dx \qquad (B \in \mathcal{B})$$

によって表されるとき, f_X は X の連続型確率変数とよばれ, f_X は X の確率密度関数とよばれる.

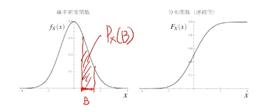


図 3: 確率関数と分布関数 (連続型)

命題 3.11. 確率密度関数の性質

連続型確率変数 X に対する確率密度関数 f_X は次の性質を持つ.

$$f_X(x) > 0 \quad (x \in \mathcal{R}), \qquad \int_{-\infty}^{\infty} f_X(x) = 1$$

命題 3.12. 連続型確率変数 X について以下が成り立つ.

$$P(X = x) = 0 (x \in \mathcal{R})$$
$$P(a < X \le b) = \int_{a}^{b} f_X(t)dt$$

命題 3.13. 確率変数の関数の分布関数

確率変数 X のボレル関数 $h: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ による変数変換 Y = h(X) の分布関数 F_Y は次式で与えられる.

$$F_Y(y) = \begin{cases} \sum_{x_i \in h^{-1}((-\infty, y])} f_X(x_i) & (X が離散型) \\ \int_{h^{-1}((-\infty, y])} f_X(x) dx & (X が連続型) \end{cases}$$

命題 3.14. 確率変数の関数の確率密度関数

連続型確率変数 X のボレル関数 $h:\mathbb{R}\to\mathbb{R}$ による変数変換 Y=h(X) の分布関数 F_Y は \mathbb{R} において微分可能であり、かつ、その導関数 dF_Y/f_Y が \mathbb{R} において積分可能であれば、確率変数 Y の確率密

度関数は

$$f_Y(y) = \frac{d}{dy} F_Y(y) \mid_{y=y} \qquad (y \in \mathbb{R})$$

で与えられる.

定理 3.15. 連続型確率変数 X が確率密度関数 f_X をもつとする.このとき,以下が成り立つ

i) 関数 y = h(x) が区間 (a,b) で微分可能であり、かつ、単調増加または単調減少であるとする. このとき、確率変数 Y = h(X) の確率密度関数は、以下で与えられる.

$$f_Y(y) = f_X(h^{-1}(y)) \mid \frac{d}{dy} h^{-1}(y) \mid (\alpha < y < \beta)$$

ただし, $\alpha = min(h(a), h(b)), \beta = max(h(a), h(b))$ である.

ii) 関数 y=h(x) を区分的に連続な確率変数 $h_i(x)$ で $y=h_i(x)$ $(x\in I_i)$ と分割する. ただし $,I_i=(a_i,a_{i+1}]$ であり, $I_i\cap I_j=\phi(i\neq j), \bigcup_{i=1}^\infty I_i=(a,b)$ とする. h_i を区間 I_i で微分可能であり, かつ, 単調減少であるとし, 区間 I_i での h_i の逆関数を h_i^{-1} で表す. このとき, $y\in\bigcup_{i=1}^\infty h_i(I_i)$ を満たす y に対して, 確率変数 Y=h(X) の確率密度関数は, 以下で与えられる.

$$f_Y(y) = \sum_{i=1}^{\infty} f_X(h_i^{-1}(y)) \mid \frac{d}{dy} h_i^{-1}(y) \mid$$

例 3.2. X を連続型確率変数とする.X の変数変換 $Y=aX+b(a,b\in\mathbb{R},a\neq0)$ 確率密度関数 f_Y は X の確率密度関数 f_X を用いて、以下のように表される.

$$f_Y(y) = \frac{1}{|a|} f_X\left(\frac{y-b}{a}\right)$$

例 3.3. X を連続型確率変数とする.X の変数変換 $Y_1=e^X,Y_2=logX,Y_3=|X|,Y_4=X^2$ の確率密度関数 $f_{Y_1},f_{Y_2},f_{Y_3},f_{Y_4}$ は X の確率密度関数 f_X を用いて、以下のように表される.

$$\begin{split} f_{Y_1}(y) &= \frac{1}{y} f_X(logy) & (y > 0) \\ f_{Y_2}(y) &= e^y f_X(e^y) \\ f_{Y_3}(y) &= \begin{cases} f_X(y) + f_X(-y) & (y \ge 0) \\ 0 & (y < 0) \end{cases} \\ f_{Y_4}(y) &= \begin{cases} \frac{1}{2\sqrt{y}} (f_X(\sqrt{y}) + f_X(-\sqrt{y})) & (y \ge 0) \\ 0 & (y < 0) \end{cases} \end{split}$$

(1) $y = e^x$

$$x = h^{-1}(y) = logy \quad (y > 0)$$
$$\frac{d}{dy}h^{-1}(y) = \frac{1}{y}$$

- (2) $y \cdot log X$ $x = h^{-1}(y) = e^y$, $\frac{d}{dy} h^{-1}(y) = e^y$
- (3) y = |x| $I_1 = (-\infty, 0], I_2 = (0, \infty]$ h, y, I_1 で単調減少, I_2 で単調増加 $y \ge 0$ のとき,

$$h^{-1}(y) = \begin{cases} -y & (x \in I_1) \\ y & (x \in I_2) \end{cases}$$

$$\frac{d}{dy}h^{-1}(y) = \begin{cases} -1 & (x \in I_1) \\ 1 & (x \in I_2) \end{cases}$$

$$f_Y(y) + f_X(-y) = \begin{cases} f_X(y) & (y \ge 0) \\ 0 & (y < 0) \end{cases}$$