

# Semilinear elliptic equations with a critical Sobolev exponent and a non-homogeneous term

Kazune Takahashi \*

24 January 2015

## 概要

以下の非斉次半線形楕円型方程式のディリクレ境界条件下の正値解を考察する。

$$-\Delta u + au = bu^p + \lambda f \quad \text{in } \Omega.$$

ここで  $\Omega \subset \mathbb{R}^N$  は有界領域、 $f \in H^{-1}(\Omega)$ 、 $f \geq 0$  in  $\Omega$ 、 $a, b \in L^\infty(\Omega)$  とし、 $\lambda > 0$  はパラメータである。この方程式が正値解を複数個持つか否かが、次元  $N$  と  $a$  により変化する。特に、 $b$  が内点  $x_0$  で最大値をとり、 $x_0$  のある近傍上  $b$  は連続かつ  $a$  が  $a = m|x - p|^{q'} + o(|x - p|^{q'})$  と表されるとき、 $3 \leq N < 6 + 2q'$  において、方程式は正値解を複数個を持つ。本論文の証明は、解の存在は変分法、解の非存在はポホザエフ式の議論による。

## 1 はじめに

$N$  を 3 以上の自然数とする。 $\Omega \subset \mathbb{R}^N$  を有界領域とする。境界  $\partial\Omega$  は  $C^\infty$  級とする。 $p = (N+2)/(N-2)$  とする。 $f \in H^{-1}(\Omega)$  は、 $f \geq 0$ 、 $f \not\equiv 0$  をみたすとする。 $a, b \in L^\infty(\Omega)$  とする。 $\kappa_1$  を  $-\Delta$  の  $\Omega$  におけるディリクレ境界条件下の第 1 固有値とする。 $\kappa > -\kappa_1$  が存在して、 $a \geq \kappa$  となると仮定する。また、 $b \geq 0$ 、 $b \not\equiv 0$  と仮定する。 $\lambda > 0$  をパラメータとする。以下の方程式を考察する。

$$\begin{cases} -\Delta u + au = bu^p + \lambda f & \text{in } \Omega, \\ u > 0 & \text{in } \Omega, \\ u = 0 & \text{on } \partial\Omega. \end{cases} \quad (\spadesuit)_\lambda$$

$u \in H_0^1(\Omega)$  が  $(\spadesuit)_\lambda$  の弱解であるとは、任意の  $\psi \in H_0^1(\Omega)$  に対し、

$$\int_{\Omega} (Du \cdot D\psi + au\psi) dx = \int_{\Omega} bu^p\psi dx + \lambda \int_{\Omega} f\psi dx$$

が成立することをいう。

### 1.1 先行研究

$p = (N+2)/(N-2)$  はソボレフ臨界指数と呼ばれる。ソボレフ臨界指数  $p$  については、ソボレフ埋め込み  $H_0^1(\Omega) \subset L^{p+1}(\Omega)$  はコンパクトではないことがよく知られている。そのため、ソボレフ臨界指数を持つ半線形楕円型偏微分方程式は、次元  $N$  や領域の形状により、解の存在・非存在が細かく異なる。本小節では、特に次元  $N$  に注目し、正値解についての主要な先行研究を取り上げる。

まずは、以下の斉次方程式を取り上げる。

$$\begin{cases} -\Delta u + \kappa u = u^p & \text{in } \Omega, \\ u > 0 & \text{in } \Omega, \\ u = 0 & \text{on } \partial\Omega. \end{cases} \quad (1.1)$$

---

\* Graduate School of Mathematical Sciences, The University of Tokyo. Email: [kazune@ms.u-tokyo.ac.jp](mailto:kazune@ms.u-tokyo.ac.jp)

ポホザエフの等式 [Poh65] を用いると、 $\kappa \geq 0$  においては (1.1) は非自明な弱解を持たないことが従う。一方で、 $\kappa < 0$  の場合は複雑である。ブレジス – ニレンベルグは [BN83] において、以下を示した。

1.  $N \geq 4$  の場合は、 $-\kappa_1 < \kappa < 0$  であることが (1.1) は非自明な弱解を持つことと同値である。
2.  $N = 3$  かつ  $\Omega$  が球である場合は、 $-\kappa_1 < \kappa < -\kappa_1/4$  であることが (1.1) は非自明な弱解を持つことと同値である。

この例は、ソボレフ臨界指数を持つ楕円型偏微分方程式は、領域の次元  $N$  により解の存在・非存在が異なりうることを示している。

(1.1) では、自明解と、ある 1 つの非自明解の存在が議論された。一方で、自明解を持たない方程式として、[BN83] においては、次の方程式も議論されている。

$$\begin{cases} -\Delta u = \lambda(1+u)^p & \text{in } \Omega, \\ u > 0 & \text{in } \Omega, \\ u = 0 & \text{on } \partial\Omega. \end{cases} \quad (1.2)$$

(1.2) の弱解  $\underline{u}_\lambda$  が minimal solution であるとは、(1.2) の任意の弱解  $u$  に対し、 $u \geq \underline{u}_\lambda$  in  $\Omega$  をみたすことをいう。(1.2) の minimal solution については、[BN83] より前に、次の条件 (i) – (iii) をみたす  $0 < \bar{\lambda} < \infty$  の存在が知られている。

- (i)  $0 < \lambda < \bar{\lambda}$  において、(1.2) は minimal solution を持つ。
- (ii)  $\lambda = \bar{\lambda}$  において、(1.2) は唯一の弱解を持つ。
- (iii)  $\lambda > \bar{\lambda}$  において、(1.2) は弱解を持たない。

弱解の存在する  $\lambda$  の上限  $\bar{\lambda}$  は一般に extremal value と呼ばれる。この事実は、キーナー – ケラー [KK74] により一般的な枠組みで示され、克蘭デル – ラビノビッツ [CR75] においてより簡潔な仮定のものに緩和された。さて minimal solution 以外の弱解は、便宜上 second solution と呼ばれる。[BN83] は、second solution について以下の結果を与えた。すなわち、任意の  $N \geq 3$  に対し、 $0 < \lambda < \bar{\lambda}$  において、(1.2) は second solution を持つ。この事実は、[BN83] 以前より、 $\Omega$  が球である場合に限っては、ジョゼフ – ラングレン [JL73] により証明がなされていた。方法は、球対称性から常微分方程式の議論に持ち込むというものであった。しかし、[BN83] では  $\Omega$  の形状を限定しなかった。道具として、(PS) 条件を課さない峠の定理 [AR73] とソボレフ最良定数とタレンティー関数の関係 [Tal76] を用いており、この部分が [BN83] の新しいところであった。任意の  $N \geq 3$  に対し (1.2) の second solution の結果は同一である。しかし、[BN83] の証明においては、(1.1) と同様、領域の次元  $N$  が鍵となっている。 $N = 3$ 、 $N = 4$ 、 $N \geq 5$  では、それぞれ議論が異なっている。

以上は斉次方程式の例であった。以下ではパラメータ  $\lambda$  が非斉次項につく先行研究を取り上げる。 $(\spadesuit)_\lambda$  において、 $a = 0$ 、 $b = 1$  としたものは、以下の方程式である。

$$\begin{cases} -\Delta u = u^p + \lambda f & \text{in } \Omega, \\ u > 0 & \text{in } \Omega, \\ u = 0 & \text{on } \partial\Omega \end{cases} \quad (1.3)$$

タランテッロは [Tar92] において、(1.3) に少なくとも 2 つの弱解が存在することが示された。ここでも (PS) 条件を課さない峠の定理およびソボレフ最良定数とタレンティー関数の関係が道具として用いられている。(1.3) の方程式に  $u^p$  よりも、適切な意味で  $p$  より「低い」オーダーを持つ項  $g(x, u)$  を加えた

$$\begin{cases} -\Delta u = u^p + g(x, u) + \lambda f & \text{in } \Omega, \\ u > 0 & \text{in } \Omega, \\ u = 0 & \text{on } \partial\Omega \end{cases} \quad (1.4)$$

についても、曹 – 周 [CZ96] により少なくとも 2 つの弱解が存在することが示された。

$(\spadesuit)_\lambda$  において、 $a = \kappa$ 、 $b = 1$  としたものは、以下の方程式である。

$$\begin{cases} -\Delta u + \kappa u = u^p + \lambda f & \text{in } \Omega, \\ u > 0 & \text{in } \Omega, \\ u = 0 & \text{on } \partial\Omega \end{cases} \quad (1.5)$$

内藤 – 佐藤 [NS12] は、(1.5) について以下の事実を示した。

1. 全ての  $N \geq 3$ 、 $\kappa > -\kappa_1$  に対し、(1.5) の extremal value  $\bar{\lambda}$  は有限であり、 $0 < \lambda < \bar{\lambda}$  において (1.5) の minimal solution が存在する。
2.  $-\kappa_1 < \kappa \leq 0$  のとき、全ての  $N \geq 3$  に対し、 $0 < \lambda < \bar{\lambda}$  において (1.5) の second solution が存在する。
3.  $\kappa > 0$  のとき、 $N = 3, 4, 5$  については、 $0 < \lambda < \bar{\lambda}$  において (1.5) の second solution が存在する。一方、 $N \geq 6$  については、 $\Omega$  が球のときは十分小さい  $\lambda > 0$  に対しては、(1.5) の second solution は存在しない。

特に 3. は、領域の次元  $N$  により (1.5) の解の存在・非存在が異なることを主張しており、目を引くところである。

## 1.2 主要な結果と証明の方針

本論文は、内藤 – 佐藤 [NS12] の議論を踏襲し、 $(\spadesuit)_\lambda$  を考察する。

**定理 1.1.** 1. 以下の (i) – (ii) をみたす  $0 < \bar{\lambda} < \infty$  が存在する。

- (i)  $0 < \lambda < \bar{\lambda}$  において、 $(\spadesuit)_\lambda$  は minimal solution を持つ。
- (ii)  $\lambda > \bar{\lambda}$  において、 $((\spadesuit)_\lambda)$  は弱解を持たない。
2. 正の数  $\lambda_1, \lambda_2$  が  $\lambda_1 < \lambda_2 < \bar{\lambda}$  をみたすと仮定する。 $\lambda = \lambda_1, \lambda_2$  に対応する minimal solution  $\underline{u}_{\lambda_1}, \underline{u}_{\lambda_2}$  について、 $\underline{u}_{\lambda_1} < \underline{u}_{\lambda_2}$  in  $\Omega$  が成立する。
3.  $\lambda \searrow 0$  のとき、 $\underline{u}_\lambda \rightarrow 0$  in  $H_0^1(\Omega)$  が成立する。

$\lambda = \bar{\lambda}$  における弱解を extremal solution という。 $(\spadesuit)_\lambda$  の extremal solution について、以下が従う。

**定理 1.2.**  $(\spadesuit)_\lambda$  には extremal solution が存在する。とくに、 $\lambda = \bar{\lambda}$  における  $(\spadesuit)_\lambda$  の minimal solution が存在する。また、 $b > 0$  in  $\Omega$  ならば、 $(\spadesuit)_\lambda$  の extremal solution は、 $\lambda = \bar{\lambda}$  における  $(\spadesuit)_\lambda$  の minimal solution に限る。

続けて second solution の結果を述べる。まずは内藤 – 佐藤 [NS12] の結果を述べる。

**定理 1.3** ([NS12] Theorem 1.3).  $0 < \lambda < \bar{\lambda}$  とする。 $\Omega$  上  $a = \kappa$ 、 $b = 1$  は定数とする。以下の (i), (ii) のいずれかの成立を仮定する。

- (i)  $\kappa_1 < \kappa \leq 0$  かつ  $N \geq 3$ 。
- (ii)  $\kappa > 0$  かつ  $N = 3, 4, 5$ 。

このとき、 $(\spadesuit)_\lambda$  は、minimal solution  $\underline{u}_\lambda$  以外の弱解  $\bar{u}_\lambda \in H_0^1(\Omega)$  を持ち、 $\bar{u}_\lambda > \underline{u}_\lambda$  in  $\Omega$  が成立する。

$(\spadesuit)_\lambda$  の second solution について、本論文では、以下の定理を証明する。

**定理 1.4.**  $0 < \lambda < \bar{\lambda}$  とする。 $b$  は  $\Omega$  上のある点  $x_0$  で最大値  $M_1 = \|b\|_{L^\infty(\Omega)} > 0$  を達成するものと仮定する。 $r_0 > 0$  が存在し、 $\{|x - x_0| < 2r_0\} \subset \Omega$ 、かつ、 $\{|x - x_0| < r_0\}$  上、 $b$  は連続で  $a$  は

$$a(x) = m_1 + m_2|x - x_0|^{q'} + o(|x - x_0|^{q'}) \quad (1.6)$$

であると仮定する。ここで  $q' > 0$ 、 $M_2 > 0$ 、 $m_1 > \kappa$ 、 $m_2 \neq 0$  は定数である。さらに、以下の (i) – (iv) のいずれかの成立を仮定する。

- (i)  $m_1 < 0$ 、かつ、 $N \geq 3$ 。
- (ii)  $m_1 > 0$ 、かつ、 $N = 3, 4, 5$ 。
- (iii)  $m_1 = 0$ 、かつ、 $m_2 < 0$ 、かつ、 $N \geq 3$ 。
- (iv)  $m_1 = 0$ 、かつ、 $m_2 > 0$ 、かつ、 $3 \leq N < 6 + 2q'$ 。

このとき、 $(\spadesuit)_\lambda$  は、minimal solution  $\underline{u}_\lambda$  以外の弱解  $\bar{u}_\lambda \in H_0^1(\Omega)$  を持ち、 $\bar{u}_\lambda > \underline{u}_\lambda$  in  $\Omega$  が成立する。

本論文の定理 1.4 の意義は大きく 2 つあると思われる。1 つは、second solution の存在が、 $b$  の最大点を達成する近傍での性質で決定されていることを示している点である。もう 1 つは、解の存在・非存在が変化する次元  $N$  が、 $a$  に由

来するパラメータで変化しうる点ことを示している点である。特に後者は目新しい点であると思われる。内藤 – 佐藤の定理 1.3 では、 $a = \kappa$  および  $b = 1$  であるとき、 $\kappa$  が非正から正へと変化すると、 $(\spadesuit)_\lambda$  の second solution が存在する次元  $N \geq 3$  が、 $N < \infty$  から  $N < 6$  へと変化することを示している。この観点から本論文の定理 1.4.4 を見ると、 $a = m_2|x - p|^{q'} + o(|x - x_0|^{q'})$  ( $m_2 > 0$ ) は、定数  $a = \kappa$  が非正から正へと変化する、いわば「中間部分」と見ることができる。 $N < 6 + 2q'$  で  $(\spadesuit)_\lambda$  の second solution が存在するという結果は、「 $N < \infty$ 」と「 $N < 6$ 」の「中間部分」の結果に相当すると考えられる。しかもこの  $q' > 0$  は  $a$  に由来するパラメータであり、 $6 + 2q'$  は 6 より大きい値を全てとり得る。いわば「 $N < \infty$ 」と「 $N < 6$ 」の「中間部分」の例を全て与えているとも言える。

$(0, \bar{\lambda})$  上一様に second solution が存在しない例として、以下の定理が従う。

**定理 1.5.**  $N \geq 6$  とする。

1.  $a$  は  $a > 0$  in  $\Omega$  をみたすとする。 $b$  は  $\Omega$  上のある点  $x_0$  で最大値  $M_1 = \|b\|_{L^\infty(\Omega)} > 0$  を達成し、 $r_0 > 0$  が存在し、 $\{|x - x_0| < r_0\}$  上、 $b$  は連続と仮定する。このとき、 $0 < \lambda^* < \bar{\lambda}$  が存在し、任意の  $\lambda^* \leq \lambda < \bar{\lambda}$  に対し、 $(\spadesuit)_\lambda$  は minimal solution  $\underline{u}_\lambda$  以外の弱解  $\bar{u}_\lambda$  を持ち、 $\bar{u}_\lambda > \underline{u}_\lambda$  in  $\Omega$  が成立する。
2.  $R > 0$  とし、 $\Omega = \{x \in \mathbb{R}^N \mid |x| < R\}$  と仮定する。 $a = a(|x|)$ 、 $b = a(|x|)$ 、 $f = f(|x|)$  は  $\Omega$  上球対称とする。また、 $0 < \alpha < 1$  とし、 $a, b \in C^1(\Omega)$ 、 $f \in C^\alpha([0, R])$  であり、 $a$  は  $[0, R]$  上単調増加、 $b, f$  は  $[0, R]$  上単調減少と仮定する。また、 $a(0), b(0) > 0$  と仮定する。このとき、 $0 < \lambda_*$  が存在し、任意の  $0 < \lambda < \lambda_*$  に対し、 $(\spadesuit)_\lambda$  は minimal solution  $\underline{u}_\lambda$  以外の弱解を持たない。

定理 1.1 を証明するために、まず陰関数定理を用い、 $\lambda > 0$  が十分小さいときに、 $H_0^1(\Omega)$  の原点付近で  $(\spadesuit)_\lambda$  の弱解が存在することを示す。次に、既に得られた  $\lambda = \bar{\lambda}$  における  $(\spadesuit)_\lambda$  の解を  $\lambda < \bar{\lambda}$  における  $(\spadesuit)_\lambda$  の優解とみなし、 $(\spadesuit)_\lambda$  の minimal solution  $\underline{u}_\lambda$  をある点列の極限として得る。最後に、 $\lambda$  によらない  $g_0 \in \Omega$  と  $\underline{u}_\lambda$  を比較し、minimal solution が存在する  $\lambda$  が定数で抑えられることを示す。

定理 1.2 を証明するために、 $(\spadesuit)_\lambda$  の minimal solution における線形化固有値問題

$$-\Delta\phi + a\phi = \mu pb(\underline{u}_\lambda)^{p-1}\phi \text{ in } \Omega, \quad \phi \in H_0^1(\Omega)$$

を考察する。特に、第 1 固有値  $\mu_1(\lambda)$  の値を詳しく調べる。 $0 < \lambda < \bar{\lambda}$  では  $\mu_1(\lambda) > 1$  であることが効き、extremal solution の存在が従う。また、 $\lambda = \bar{\lambda}$  においては  $\mu_1(\lambda) = 1$  であることが効いて、extremal solution の一意性が従う。

$(\spadesuit)_\lambda$  の second solution  $\bar{u}_\lambda$  を見出すために、以下の方程式  $(\heartsuit)_\lambda$  を考察する。

$$\begin{cases} -\Delta v + av = b((v + \underline{u}_\lambda)^p - (\underline{u}_\lambda)^p) & \text{in } \Omega, \\ v > 0 & \text{in } \Omega, \\ v = 0 & \text{on } \partial\Omega \end{cases} \quad (\heartsuit)_\lambda$$

定理 1.4 を証明するために、まず、 $(\heartsuit)_\lambda$  の「エネルギー」を表す汎関数  $I_\lambda$  を定義する。 $I_\lambda$  に (PS) 条件を課さない峠の定理を用いる。このとき、峠における「エネルギー」 $c$  が  $0 < c < S^{N/2}/NM_1^{(N-2)/2}$  をみたすことをタレンティー関数を用いることで示す。ここで  $S$  はソボレフ最良定数である。ここで峠の定理を用いると、 $H_0^1(\Omega)$  のある列  $\{v_n\}$  が得られる。 $I_\lambda$  が  $(PS)_c$  条件をみたすことを足がかりに、 $\{v_n\}$  がある  $v \in H_0^1(\Omega)$  に収束することを示す。そして  $v$  が  $(\heartsuit)_\lambda$  弱解であることを示す。この  $v$  を用いて、second solution を  $\bar{u}_\lambda = v + \underline{u}_\lambda$  と構成する。

定理 1.5.1 も、おおよそ上記の方法で従うが、峠における「エネルギー」 $c$  の条件は、 $(\spadesuit)_\lambda$  の minimal solution における線形化固有値問題の第 1 固有関数を考察することで得られる。定理 1.5.2 は、以下の通りに証明される。[GNN79] より  $(\spadesuit)_\lambda$  も  $(\heartsuit)_\lambda$  も、解は全て球対称であることから、方程式  $(\heartsuit)_\lambda$  は、動径  $r$  についての常微分方程式に帰着する。その解  $v$  が存在するならば、ポホザエフ式の議論から従うある等式をみたす必要がある。しかし  $\lambda > 0$  が十分小さい時は、 $C^{2+\alpha}(\Omega)$  の原点付近に minimal solution  $\underline{u}_\lambda$  が存在すること、それゆえに  $\lambda \searrow 0$  のとき  $\|\underline{u}_\lambda\|_{L^\infty(\Omega)} \rightarrow 0$  となることから、 $\lambda$  が十分小さいとき  $v$  は前述の等式をみたさなくなる。こうして解の非存在が従う。

### 1.3 本論文の構成

§ 2 では、minimal solution について論じ、定理 1.1 を証明する。§ 3 では、extremal solution について論じ、定理 1.2 を証明する。§ 4、§ 5 では、定理 1.4 を 2 つの命題に分割して証明する。このうち § 4 は、(PS) 条件を課さない峠の定理に関係する部分であり、§ 5 は、タレンティエ関数を用いて峠の「エネルギー」を抑える部分である。§ 6 では、定理 1.5.1 を、§ 7 では、定理 1.5.2 を証明する。

### 1.4 記号

ルベグ空間を  $L^q(\Omega)$  ( $1 \leq q \leq \infty$ ) と表記する。ソボレフ空間  $W^{1,2}(\Omega)$  を  $H^1(\Omega)$  と表記する。トレースの意味で  $u|_{\partial\Omega} = 0$  が成立する  $u \in H^1(\Omega)$  全体を  $H_0^1(\Omega)$  と表記する。ヘルダー空間を  $C^{k+\alpha}(\Omega)$  ( $k \in \mathbb{N}$ ,  $0 < \alpha < 1$ ) と表記する。コンパクト台を持つ  $\Omega$  上の  $C^\infty$  級関数全体を  $C_c^\infty(\Omega)$  と表記する。

ノルム空間  $X$  のノルムを  $\|\cdot\|_X$  と表記する。ノルム空間  $X$  の双対空間を  $X^*$  と表記する。 $H_0^1(\Omega)^*$  を  $H^{-1}(\Omega)$  と表記する。 $f \in H^{-1}$  の  $u \in H_0^1(\Omega)$  への作用を  $\langle f, u \rangle$  と表記する。 $H_0^1(\Omega)$  上のノルム  $\|\cdot\|_\kappa$  を、 $w \in H_0^1(\Omega)$  に対し、

$$\|w\|_\kappa = \left( \int_{\Omega} (|Dw|^2 + \kappa w^2) dx \right)^{1/2}$$

と定める。 $\kappa > -\kappa_1$ 、 $\Omega$  が有界領域であることにより、ポアンカレの不等式から  $\|\cdot\|_\kappa$  は  $\|\cdot\|_{H_0^1(\Omega)}$  と同値なノルムである。また、 $H_0^1(\Omega)$  上のノルム  $\|\cdot\|$  を、 $w \in H_0^1(\Omega)$  に対し、

$$\|w\| = \left( \int_{\Omega} |Dw|^2 dx \right)^{1/2}$$

と定める。やはりポアンカレの不等式から  $\|\cdot\|$  は  $\|\cdot\|_{H_0^1(\Omega)}$  と同値なノルムであることがしたがう。

$\alpha \in \mathbb{R}$  に対し、 $\alpha_+ = \max\{\alpha, 0\}$  と定める。文字  $C$  および  $C$  に飾りをつけたものは重要でない正の定数を表す、行によって断りなしに取りかえることがありうる。

## 2 minimal solution の存在と性質

本節では、 $(\spadesuit)_\lambda$  の解のうち、minimal solution について取り扱う。まずは minimal solution を定義する。

**記号 2.1.**  $\lambda > 0$  に対し、

$$S_\lambda = \{u \in H_0^1(\Omega) \mid u \text{ は } (\spadesuit)_\lambda \text{ の弱解である}\}$$

と定める。

**定義 2.2.**  $u_\lambda \in S_\lambda$  が **minimal solution** であるとは、任意の  $u \in S_\lambda$  に対し、 $u_\lambda \leq u$  in  $\Omega$  が成立することをいう。

**記号 2.3.**  $(\spadesuit)_\lambda$  の minimal solution を  $u_\lambda$  と表記する。

### 2.1 $H_0^1(\Omega)$ の原点付近における様子

minimal solution を調べる第一歩として、 $\lambda > 0$  が十分小さいときに、 $(\spadesuit)_\lambda$  が弱解を持つことを、陰関数定理を用いて示す。

**補題 2.4.** 1.  $\lambda_0 > 0$  と  $H_0^1(\Omega)$  の原点の近傍  $U$  が存在して、 $0 < \lambda \leq \lambda_0$  に対し、 $(\spadesuit)_\lambda$  は  $U$  内の唯一の弱解  $u_\lambda$  をもつ。また、次が成立する。

$$\|u_\lambda\|_{H_0^1(\Omega)} \rightarrow 0 \quad (\lambda \searrow 0).$$

2. さらに、 $f \in C^\alpha(\overline{\Omega})$  を仮定する。このとき、1. の弱解  $u_\lambda$  は、 $u_\lambda \in C^{2+\alpha}(\Omega)$  をみたし、次が成立する。

$$\|u_\lambda\|_{C^{2+\alpha}(\Omega)} \rightarrow 0 \quad (\lambda \searrow 0).$$

**証明.** 1.  $\Phi: [0, \infty) \times H_0^1(\Omega) \rightarrow H^{-1}(\Omega)$  を

$$\Phi(\lambda, u) = -\Delta u + au - b(u_+)^p - \lambda f \quad (2.1)$$

とする。 $\Phi$  の  $u$  についてのフレッシュエ微分は、 $w \in H_0^1(\Omega)$  に対し、

$$\Phi_u(\lambda, u): w \mapsto -\Delta w + aw - bp(u_+)^{p-1}w. \quad (2.2)$$

と書かれる。特に、

$$\Phi_u(0, 0)w = -\Delta w + aw.$$

が成立する。 $a > -\kappa_1$  により、 $\Phi_u(0, 0): H_0^1(\Omega) \rightarrow H^{-1}(\Omega)$  は可逆である。ゆえに、陰関数定理より、 $\lambda_0 > 0$  と  $H_0^1(\Omega)$  の原点の近傍  $U$  が存在して、 $0 < \lambda \leq \lambda_0$  に対し、 $\Phi(\lambda, u_\lambda) = 0$  をみたす  $u_\lambda \in U$  が唯一つ存在し、次をみたす。

$$\lim_{\lambda \searrow 0} \|u_\lambda\|_{H_0^1(\Omega)} = 0.$$

つまり、 $u_\lambda$  は、以下の方程式の弱解である。

$$\begin{cases} -\Delta u + au = b(u_+)^p + \lambda f & \text{in } \Omega, \\ u = 0 & \text{on } \partial\Omega. \end{cases} \quad (2.3)$$

ここで  $b(u_+)^p + \lambda f \geq 0$  であり、 $a > -\kappa_1$  であるから、強最大値原理により、 $u_\lambda > 0$  in  $\Omega$  が成立する。よって、 $u_\lambda$  は  $(\spadesuit)_\lambda$  の  $U$  における唯一の弱解である。

2.  $f \in C^\alpha(\overline{\Omega})$  のとき、 $\Phi: [0, \infty) \times C^{2+\alpha}(\overline{\Omega}) \rightarrow C^\alpha(\overline{\Omega})$  を、(2.1) で定義する。以下、1. の証明と同様にすると、 $u_\lambda \in C^{2+\alpha}(\Omega)$  と  $\|u_\lambda\|_{C^{2+\alpha}(\Omega)} \rightarrow 0$  ( $\lambda \searrow 0$ ) が示される。 ■

以下では基本的に、1. の結果を使用し、弱解の枠組みで議論する。2. の結果は、§ 7 で使用する。

## 2.2 優解との関係

続いて、ある  $\lambda = \widehat{\lambda}$  で  $(\spadesuit)_\lambda$  が優解をもつときに、 $0 < \lambda \leq \widehat{\lambda}$  で minimal solution が存在することを示す。

**補題 2.5.**  $\widehat{\lambda} > 0$  とする。以下をみたす  $\widehat{u} \in H_0^1(\Omega)$  が存在すると仮定する。

$$\begin{cases} \Delta \widehat{u} + a\widehat{u} \geq b\widehat{u}^p + \widehat{\lambda}f & \text{in } \Omega, \\ \widehat{u} > 0 & \text{in } \Omega \end{cases} \quad (2.4)$$

このとき、 $\lambda \in (0, \widehat{\lambda}]$  に対し、 $(\spadesuit)_\lambda$  の minimal solution  $\underline{u}_\lambda$  が存在する。また、 $\underline{u}_\lambda < \widehat{u}$  in  $\Omega$  が成立する。

**証明.**  $H_0^1(\Omega)$  の点列  $\{u_n\}_{n=0}^\infty$  を、次の通りに帰納的に定める。 $u_0 \equiv 0$  とする。 $u_n$  が定まっているときに、線形方程式

$$\begin{cases} -\Delta u_{n+1} + au_{n+1} = bu_n^p + \lambda f & \text{in } \Omega, \\ u_{n+1} = 0 & \text{on } \partial\Omega \end{cases} \quad (2.5)$$

の唯一の弱解を  $u_{n+1} \in H_0^1(\Omega)$  と定める。

(2.5) が唯一の弱解であることを確かめる。ソボレフ埋め込みにより、 $u_n \in H_0^1(\Omega) \subset L^{p+1}(\Omega)$  だから、 $u_n^p \subset L^{(p+1)/p}(\Omega) = L^{2N/(N+2)}(\Omega) \subset H^{-1}(\Omega)$  である。 $b \in L^\infty(\Omega)$ 、 $f \in H^{-1}(\Omega)$  より、 $bu_n^p + \lambda f \in H^{-1}(\Omega)$  である。 $a > -\kappa_1$  と合わせて、(2.5) には唯一の弱解が存在する。

ここで、次の事実を、 $n$  についての数学的帰納法を用いて証明する。

$$0 = u_0 < u_1 < \cdots < u_n < \widehat{u} \text{ in } \Omega. \quad (2.6)$$

$n = 0$  のときは、 $\widehat{u} > 0$  in  $\Omega$  であることから、(2.6) が成立する。 $n \in \mathbb{N}$  とする。 $n$  における (2.6) の成立を仮定し、 $n+1$  における (2.6) の成立を示す。

$$\begin{aligned} -\Delta u_{n+1} + au_{n+1} &= bu_n^p + \lambda f, \\ -\Delta u_n + au_n &= bu_{n-1}^p + \lambda f \end{aligned}$$

の両辺を引くと、次が成立する。

$$-\Delta(u_{n+1} - u_n) + a(u_{n+1} - u_n) = b(u_n^p - u_{n-1}^p).$$

右辺は仮定により 0 以上である。ゆえに強最大値原理より、 $u_{n+1} > u_n$  in  $\Omega$  である。また、

$$\begin{aligned} -\Delta\hat{u} + a\hat{u} &> b\hat{u}^p + \lambda f, \\ -\Delta u_{n+1} + a u_{n+1} &= b u_n^p + \lambda f \end{aligned}$$

の両辺を引いて同様にすると、 $\hat{u} > u_{n+1}$  in  $\Omega$  もしたがう。以上により、(2.6) は  $n+1$  でも正しい。数学的帰納法により、任意の  $n \in \mathbb{N}$  について (2.6) の成立が示された。

続いて、 $\{u_n\}$  が  $H_0^1(\Omega)$  における有界列であることを示す。 $u_{n+1}$  は (2.5) の弱解であるから、任意の  $\psi \in H_0^1(\Omega)$  に対し、次が成立する。

$$\int_{\Omega} (Du_{n+1} \cdot D\psi + a u_{n+1} \psi) dx = \int_{\Omega} b u_n^p \psi dx + \lambda \int_{\Omega} f \psi dx \quad (2.7)$$

$\psi = u_{n+1}$  とすると、次が成立する。

$$\int_{\Omega} (|Du_{n+1}|^2 + a|u_{n+1}|^2) dx = \int_{\Omega} b u_n^p u_{n+1} dx + \lambda \int_{\Omega} f u_{n+1} dx.$$

ここで、右辺は、次の通りに評価される。

$$(\text{右辺}) \leq \int_{\Omega} b \hat{u}^{p+1} dx + \lambda \int_{\Omega} f \hat{u} dx < \infty. \quad (2.8)$$

ここで  $\hat{u} \in H_0^1(\Omega) \subset L^{p+1}(\Omega)$  に注意した。また左辺について、

$$(\text{左辺}) \geq \int_{\Omega} (|Du_{n+1}|^2 + \kappa |u_{n+1}|^2) dx = \|u_{n+1}\|_{H_0^1(\Omega)}^2 \quad (2.9)$$

もわかる。 $\|\cdot\|_{\kappa}$  は  $\|\cdot\|_{H_0^1(\Omega)}$  と同値なノルムである。したがって、(2.8) および (2.9) より、 $\{u_n\}$  は  $H_0^1(\Omega)$  の有界列である。

ゆえに、必要ならば部分列をとることにより、 $u \in H_0^1(\Omega)$  が存在して、 $n \rightarrow \infty$  とすると、以下が成立する。

$$u_n \rightharpoonup u \text{ weakly in } H_0^1(\Omega), \quad (2.10)$$

$$\begin{aligned} u_n &\rightarrow u \text{ in } L^q(\Omega) \quad (q < p+1), \\ u_n &\rightarrow u \text{ a.e. in } \Omega. \end{aligned} \quad (2.11)$$

ここで  $u$  が  $(\spadesuit)_{\lambda}$  の弱解であることを示す。(2.10) により、次が成立する。

$$\int_{\Omega} (Du_{n+1} \cdot D\psi + a u_{n+1} \psi) dx \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \int_{\Omega} (Du \cdot D\psi + a u \psi) dx.$$

また、 $b \in L^{\infty}(\Omega)$ 、 $\hat{u}, \psi \in H_0^1(\Omega) \subset L^{p+1}(\Omega)$  より、

$$|b u_n \psi| \leq b \hat{u}^p |\psi| \text{ a.e. in } \Omega$$

の右辺は可積分である。(2.11) より、優収束定理から、次を得る。

$$\int_{\Omega} b u_n^p \psi dx \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \int_{\Omega} b u^p \psi dx.$$

したがって、(2.7) で  $n \rightarrow \infty$  とすると次を得る。

$$\int_{\Omega} (Du \cdot D\psi + a u \psi) dx = \int_{\Omega} b u^p \psi dx + \lambda \int_{\Omega} f \psi dx. \quad (2.12)$$

$\psi \in H_0^1(\Omega)$  は任意であるから、 $u \in H_0^1(\Omega)$  は  $(\spadesuit)_{\lambda}$  の弱解である。

最後に、 $u$  は  $(\spadesuit)_{\lambda}$  の minimal solution であることを示す。 $\tilde{u} \in H_0^1(\Omega)$  を  $(\spadesuit)_{\lambda}$  の弱解とする。このとき、(2.6) と同様の議論により、 $\tilde{u} > u_n$  in  $\Omega$  が数学的帰納法で示される。 $n \rightarrow \infty$  として、 $\tilde{u} \geq u$  in  $\Omega$  となる。よって  $u$  は  $(\spadesuit)_{\lambda}$  の minimal solution である。 ■

補題 2.5 から、次の事実がしたがう。

- 補題 2.6.** 1.  $\lambda_0 > 0$  が存在して、 $S_{\lambda_0} \neq \emptyset$  とする。このとき、 $0 < \lambda < \lambda_0$  に対し、 $S_\lambda \neq \emptyset$  となる。  
 2.  $\lambda > 0$  とする。 $S_\lambda \neq \emptyset$  ならば、 $(\spadesuit)_\lambda$  には minimal solution  $\underline{u}_\lambda \in S_\lambda$  が存在する。  
 3.  $0 < \lambda_1 < \lambda_2$  とする。 $S_{\lambda_1} \neq \emptyset$ 、 $S_{\lambda_2} \neq \emptyset$  ならば、 $\underline{u}_{\lambda_1} \in S_{\lambda_1}$ 、 $\underline{u}_{\lambda_2} \in S_{\lambda_2}$  について、 $\underline{u}_{\lambda_1} < \underline{u}_{\lambda_2}$  in  $\Omega$  が成立する。  
 4. 補題 2.4 における  $(\spadesuit)_\lambda$  の弱解を  $u_\lambda$  とする。このとき、 $u_\lambda = \underline{u}_\lambda$  である。

- 証明.** 1.  $u_{\lambda_0} \in S_{\lambda_0}$  とする。 $\hat{u} = u_{\lambda_0}$  とし補題 2.5 を適用すると結論が得られる。  
 2.  $u_\lambda \in S_\lambda$  とする。 $\hat{u} = u_\lambda$  として補題 2.5 を適用すると、 $(\spadesuit)_\lambda$  の minimal solution  $\underline{u}_\lambda$  が得られる。  
 3.  $\hat{u} = \underline{u}_{\lambda_2}$  として、補題 2.5 (2.6) を適用すると、 $\underline{u}_{\lambda_1} \leq \underline{u}_{\lambda_2}$  in  $\Omega$  が得られる。

$$\begin{aligned} -\Delta \underline{u}_{\lambda_1} + a \underline{u}_{\lambda_1} &= b \underline{u}_{\lambda_1}^p + \lambda_1 f, \\ -\Delta \underline{u}_{\lambda_2} + a \underline{u}_{\lambda_2} &= b \underline{u}_{\lambda_2}^p + \lambda_2 f \end{aligned}$$

の両辺を引くと、次が成立する。

$$-\Delta(\underline{u}_{\lambda_2} - \underline{u}_{\lambda_1}) + a(\underline{u}_{\lambda_2} - \underline{u}_{\lambda_1}) = b(\underline{u}_{\lambda_2}^p - \underline{u}_{\lambda_1}^p) + (\lambda_2 - \lambda_1)f.$$

右辺が 0 以上であること、および、 $a > -\kappa_1$  により、強最大値原理を用いると、 $\underline{u}_{\lambda_1} < \underline{u}_{\lambda_2}$  in  $\Omega$  がしたがう。

4.  $u_\lambda \in S_\lambda$  より、 $S_\lambda \neq \emptyset$  である。したがって、2. より、 $(\spadesuit)_\lambda$  は minimal solution  $\underline{u}_\lambda$  をもつ。よって、(2.12) で  $u = \psi = \underline{u}_\lambda$  とおくと、以下が得られる。

$$\int_{\Omega} (|D\underline{u}_\lambda|^2 + a|\underline{u}_\lambda|^2) dx = \int_{\Omega} b \underline{u}_\lambda^p dx + \lambda \int_{\Omega} f \underline{u}_\lambda dx. \quad (2.13)$$

ここで、minimal solution の  $H_0^1(\Omega)$  ノルムが、 $\lambda \searrow 0$  のとき、0 に収束することを示す。

$$((2.13) \text{ の左辺}) \geq \int_{\Omega} (|D\underline{u}_\lambda|^2 + \kappa |\underline{u}_\lambda|^2) dx \geq C \|\underline{u}_\lambda\|_{H_0^1(\Omega)}^2.$$

中辺は  $\|\underline{u}_\lambda\|_{\kappa}^2$  であり、 $\|\cdot\|_{\kappa}$  は  $\|\cdot\|_{H_0^1(\Omega)}$  と同値であるから、 $C > 0$  は  $\|\cdot\|_{H_0^1(\Omega)}$  の中身によらない定数であることに注意されたい。また、 $\underline{u}_\lambda \leq u_\lambda$  in  $\Omega$  より、次がしたがう。

$$\begin{aligned} ((2.13) \text{ の右辺}) &\leq \int_{\Omega} b \underline{u}_\lambda^{p+1} dx + \lambda \int_{\Omega} f \underline{u}_\lambda dx \\ &\leq \|b\|_{L^\infty(\Omega)} \|u_\lambda\|_{L^{p+1}(\Omega)}^{p+1} + \lambda \|f\|_{H^{-1}(\Omega)} \|u_\lambda\|_{L^2(\Omega)} \\ &\leq C' \|u_\lambda\|_{H_0^1(\Omega)}^{p+1} + C'' \|u_\lambda\|_{H_0^1(\Omega)} \end{aligned}$$

ここで、 $C', C'' > 0$  は、 $\|\cdot\|_{H_0^1(\Omega)}$  の中身によらない定数である。以上より、以下が成立する。

$$C \|u\|_{H_0^1(\Omega)} \leq C' \|u_\lambda\|_{H_0^1(\Omega)}^{p+1} + C'' \|u_\lambda\|_{H_0^1(\Omega)}.$$

補題 2.4 より、 $\lambda \searrow 0$  のとき、 $\|u_\lambda\|_{H_0^1(\Omega)} \searrow 0$  が成立する。ゆえに、 $\|\underline{u}_\lambda\|_{H_0^1(\Omega)} \searrow 0$  となる。再び補題 2.4 によると、 $\lambda > 0$  が十分小さいとき、 $u_\lambda$  は  $(\spadesuit)_\lambda$  の唯一の弱解であった。したがってこのことは  $u_\lambda = \underline{u}_\lambda$  を示している。 ■

## 2.3 解が存在する $\lambda$ の有界性

補題 2.4 により、 $\lambda > 0$  が存在して、 $(\spadesuit)_\lambda$  の解が存在する。補題 2.6 により、 $(\spadesuit)_\lambda$  の解が存在する  $\lambda$  が見つければ、それより小さい  $\lambda$  については、 $(\spadesuit)_\lambda$  の解が存在する。そこで、 $(\spadesuit)_\lambda$  の解が存在する  $\lambda$  がどこまで大きくなるのかを調べる。そのために次の記号を置く。

**記号 2.7.**  $\bar{\lambda} = \sup\{\lambda \geq 0 \mid S_\lambda \neq \emptyset\}$  と定める。

ここから先は、 $\bar{\lambda} < \infty$  を示すことを目標に議論を進める。その準備として、 $\lambda > 0$  によらない  $H_0^1(\Omega)$  の元  $g_0$  を用意する。



**記号 2.8.**  $g_0 \in H_0^1(\Omega)$  を

$$\begin{cases} -\Delta g_0 + a g_0 = f & \text{in } \Omega, \\ g_0 = 0 & \text{on } \partial\Omega \end{cases} \quad (2.14)$$

の唯一の弱解と定める。

$g_0$  について、次の補題を示す。

**補題 2.9.** 固有値問題

$$-\Delta \phi + a \phi = \mu b(g_0)^{p-1} \phi \text{ in } \Omega, \quad \phi \in H_0^1(\Omega)$$

の第1固有値を  $\mu_1$  とする。このとき、 $\mu_1 > 0$  である。また、 $\mu_1$  に付随する固有関数  $\phi_1$  のうち、 $\phi_1 > 0$  in  $\Omega$  をみたすものがある。

**証明.**  $\mu_1$  はレーリッヒ商により、

$$\mu_1 = \inf_{\psi \in H_0^1(\Omega), \psi \neq 0} \frac{\int_{\Omega} (|D\psi|^2 + a|\psi|^2) dx}{\int_{\Omega} b(g_0)^{p-1} \psi^2 dx} \quad (2.15)$$

と特徴付けられる。また、(2.15) の右辺の下限を達成する関数  $\phi \in H_0^1(\Omega)$  があるとすれば、 $\phi$  が  $\mu_1$  に付随する固有関数である。

(2.15) より、以下が成立する  $H_0^1(\Omega)$  の点列  $\{\psi_n\}$  が存在する。

$$\int_{\Omega} b(g_0)^{p-1} \psi_n^2 dx = 1, \quad (2.16)$$

$$\int_{\Omega} (|D\psi_n|^2 + a|\psi_n|^2) dx \searrow \mu_1. \quad (2.17)$$

$a > \kappa$  であるから、(2.17) の左辺は  $\|\psi_n\|_{\kappa}^2$  以下である。 $\|\cdot\|_{\kappa}$  は  $\|\cdot\|_{H_0^1(\Omega)}$  と同値なノルムであるから、 $\{\psi_n\}$  は  $H_0^1(\Omega)$  の有界列である。

ゆえに、必要ならば部分列をとることにより、 $\phi_1 \in H_0^1(\Omega)$  が存在して、 $n \rightarrow \infty$  とすると、以下が成立する。

$$\psi_n \rightharpoonup \phi_1 \text{ weakly in } H_0^1(\Omega), \quad (2.18)$$

$$\psi_n \rightarrow \phi_1 \text{ in } L^q(\Omega) \quad (q < p+1), \quad (2.19)$$

$$\psi_n \rightarrow \phi_1 \text{ a.e. in } \Omega. \quad (2.20)$$

(2.18) より、 $H_0^1(\Omega)$  ノルムの弱下半連続性から、次が成立する。

$$\liminf_{n \rightarrow \infty} \|\psi_n\|_{H_0^1(\Omega)} \geq \|\phi_1\|_{H_0^1(\Omega)}.$$

ゆえに、(2.19) と合わせて、以下が成立する。

$$\mu_1 \geq \int_{\Omega} (|D\phi_1|^2 + a|\phi_1|^2) dx. \quad (2.21)$$

また、ソボレフ埋め込み  $H_0^1(\Omega) \subset L^{p+1}(\Omega)$  より、 $H_0^1(\Omega)$  の有界列  $\{\psi_n\}$  は  $L^{p+1}(\Omega)$  の有界列である。したがって、 $\{\psi_n^2\}$  は  $L^{N/(N-2)}(\Omega)$  の有界列である。よって、必要ならば部分列をとると、 $\{\psi_n^2\}$  は  $L^{N/(N-2)}(\Omega)$  の弱収束列となる。一方 (2.20) から、 $\{\psi_n^2\}$  は  $\phi_1^2$  に  $\Omega$  上ほとんどいたるところ収束する。したがって、次が成立する。

$$\psi_n^2 \rightharpoonup \phi_1^2 \text{ weakly in } L^{N/(N-2)}(\Omega).$$

$g_0 \in L^{p+1}(\Omega)$  より、 $b(g_0)^{p-1} \in L^{N/2}(\Omega)$  である。 $(L^{N/(N-2)}(\Omega))^* \cong L^{N/2}(\Omega)$  より、次が成立する。

$$\int_{\Omega} b(g_0)^{p-1} \psi_n^2 dx \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \int_{\Omega} b(g_0)^{p-1} \phi_1^2 dx. \quad (2.22)$$

(2.22) の証明は、[Wil96] の Lemma 2.13 によった。(2.21) と (2.22) により、次がしたがう。

$$\mu_1 \geq \frac{\int_{\Omega} (|D\phi_1|^2 + a|\phi_1|^2) dx}{\int_{\Omega} b(g_0)^{p-1} \phi_1^2 dx}. \quad (2.23)$$

(2.15) により、(2.23) の不等号は実際には等号が成立する。すなわち、(2.15) の右辺の下限は  $\phi_1 \in H_0^1(\Omega)$  により達成される。よって  $\mu_1 > 0$  である。

(2.15) の右辺の形から、 $\phi_1$  が (2.15) の右辺の下限を達成するならば、 $|\phi_1|$  も下限を達成する。すなわち、 $\phi_1 \geq 0$  in  $\Omega$  となる第 1 固有関数がある。この  $\phi_1$  について、次が成立する。

$$-\Delta\phi_1 + a\phi_1 = \mu_1 b(g_0)^{p-1} \phi_1 \geq 0 \text{ in } \Omega.$$

ゆえに、強最大値原理により、 $\phi_1 > 0$  in  $\Omega$  となる。 ■

$g_0$  を用いて、次の命題を証明する。

**命題 2.10.**  $\bar{\lambda}$  を記号 2.7 のものとする。 $0 < \bar{\lambda} < \infty$  である。

**証明.** 補題 2.4 により、 $\lambda_0 > 0$  が存在し、 $0 < \lambda < \lambda_0$  に対して、 $(\spadesuit)_{\lambda}$  の解が存在する。ゆえに  $\bar{\lambda} > 0$  である。そこで、 $\bar{\lambda} < \infty$  を示せば証明が完了する。

$\lambda > 0$  は、 $S_{\lambda} \neq \emptyset$  をみたすものとする。 $u \in S_{\lambda}$  とし、 $v = u - \lambda g_0$  とする。このとき、次が成立する。

$$-\Delta v + av = bu^p \geq 0$$

したがって、強最大値原理より、 $v > 0$  in  $\Omega$  である。つまり、 $u > \lambda g_0$  in  $\Omega$  がしたがう。よって、以下が成立する。

$$-\Delta u + au \geq bu^p \geq b\lambda^{p-1}(g_0)^{p-1}u \text{ in } \Omega. \quad (2.24)$$

一方、補題 2.9 により、以下が成立する  $\mu_1 > 0$ 、 $\phi_1 \in H_0^1(\Omega)$ 、 $\phi_1 > 0$  in  $\Omega$  が存在する。

$$-\Delta\phi_1 + a\phi_1 = \mu_1 b(g_0)^{p-1} \phi_1 \text{ in } \Omega. \quad (2.25)$$

そこで、(2.24)  $\times \phi_1$  - (2.25)  $\times u$  を  $\Omega$  上積分すると、次を得る。

$$0 \geq (\lambda^{p-1} - \mu_1) \int_{\Omega} b(g_0)^{p-1} u \phi_1 dx.$$

ここで、 $b \geq 0$  in  $\Omega$ 、 $b \not\equiv 0$ 、 $g_0, u, \phi_1 > 0$  in  $\Omega$  であるから、右辺の積分は正である。ゆえに、 $\lambda^{p-1} - \mu_1 \leq 0$  である。つまり、 $\lambda \leq \mu_1^{1/(p-1)}$  となる。 $\lambda > 0$  は  $S_{\lambda} \neq \emptyset$  をみたす任意の正の数であるから、 $\bar{\lambda} \leq \mu_1^{1/(p-1)} < \infty$  がしたがう。 ■

**証明 (定理 1.1).** 命題 2.10 により、

## 2.4 minimal solution に関する線形化固有値問題

$(\spadesuit)_{\lambda}$  の minimal solution についての線形化固有値問題

$$-\Delta\phi + a\phi = \mu p b(\underline{u}_{\lambda})^{p-1} \phi \text{ in } \Omega, \quad \phi \in H_0^1(\Omega) \quad (2.26)$$

を考察する。特に第 1 固有値、第 1 固有関数について論ずる。

**記号 2.11.**  $(\spadesuit)_{\lambda}$  の minimal solution  $\underline{u}_{\lambda} \in S_{\lambda}$  に関する線形化固有値問題 (2.26) の第 1 固有値を  $\mu_1(\lambda)$  とかく。

**補題 2.12.**  $0 < \lambda < \bar{\lambda}$  とする。このとき、以下が成立する。

1.  $\mu_1(\lambda) > 0$  である。また、 $\mu_1(\lambda)$  に付随する固有関数  $\phi_1$  のうち、 $\phi_1 > 0$  in  $\Omega$  をみたすものが存在する。

2. 任意の  $\psi \in H_0^1(\Omega)$  に対し、次が成立する。

$$\int_{\Omega} (|D\psi|^2 + a|\psi|^2) dx \geq \mu_1(\lambda) \int_{\Omega} pb(\underline{u}_{\lambda})^{p-1}\psi^2 dx. \quad (2.27)$$

**証明.** 1. 補題 2.9 と同様である。

2.  $\mu_1(\lambda)$  のレーリッヒ商による特徴付け

$$\mu_1(\lambda) = \inf_{\psi \in H_0^1(\Omega), \psi \neq 0} \frac{\int_{\Omega} (|D\psi|^2 + a|\psi|^2) dx}{\int_{\Omega} pb(\underline{u}_{\lambda})^{p-1}\psi^2 dx} \quad (2.28)$$

から (2.27) が成立する。 ■

補題 2.12 から即座に、 $0 < \lambda < \bar{\lambda}$  ならば  $\mu_1(\lambda) > 0$  であることがわかる。次の補題では、方程式  $(\spadesuit)_{\lambda}$  に着目し、 $\mu_1(\lambda)$  についてより多くの情報を引き出す。

**補題 2.13.**  $0 < \lambda < \bar{\lambda}$  とする。このとき、 $\mu_1(\lambda) > 1$  である。

**証明.**  $\hat{\lambda}$  を  $0 < \lambda < \hat{\lambda} < \bar{\lambda}$  をみたすものとする。 $z = \underline{u}_{\hat{\lambda}} - \underline{u}_{\lambda}$  とおく。補題 2.6.3 より、 $z > 0$  in  $\Omega$  である。

$$\begin{aligned} -\Delta \underline{u}_{\hat{\lambda}} + a\underline{u}_{\hat{\lambda}} &= b\underline{u}_{\hat{\lambda}}^p + \hat{\lambda}f, \\ -\Delta \underline{u}_{\lambda} + a\underline{u}_{\lambda} &= b\underline{u}_{\lambda}^p + \lambda f \end{aligned}$$

の両辺を引いて、次を得る。

$$-\Delta z + az = b(\underline{u}_{\hat{\lambda}}^p - \underline{u}_{\lambda}^p) + (\hat{\lambda} - \lambda)f.$$

$x \geq 0$  に対し、 $x \mapsto x^p$  は下に凸であるから、次がしたがう。

$$\underline{u}_{\hat{\lambda}}^p - \underline{u}_{\lambda}^p > p\underline{u}_{\lambda}^{p-1}(\underline{u}_{\hat{\lambda}} - \underline{u}_{\lambda}) = p\underline{u}_{\lambda}^{p-1}z.$$

$(\hat{\lambda} - \lambda)f \geq 0$  と合わせて、次を得る。

$$-\Delta z + az > bp\underline{u}_{\lambda}^{p-1}z \quad \text{in } \Omega. \quad (2.29)$$

$\mu_1 = \mu_1(\lambda)$  とする。補題 2.12 より、 $\phi_1 > 0$  in  $\Omega$  があって、

$$-\Delta \phi_1 + a\phi_1 = \mu_1 pb\underline{u}_{\lambda}^{p-1}\phi_1 \quad \text{in } \Omega \quad (2.30)$$

(2.29)  $\times \phi_1$  - (2.30)  $\times z$  を  $\Omega$  上積分すると、

$$0 > (1 - \mu_1)p \int_{\Omega} b\underline{u}_{\lambda}^{p-1}\phi_1 z dx$$

となる。ここで、 $b \geq 0$  in  $\Omega$ 、 $b \not\equiv 0$ 、 $\underline{u}_{\lambda}, z, \phi_1 > 0$  in  $\Omega$  であるから、右辺の積分は正である。ゆえに、 $1 - \mu_1 < 0$  である。つまり  $\mu_1 > 1$  である。 ■

### 3 extremal solution の存在と一意性

本節では、 $(\spadesuit)_{\lambda}$  の extremal solution について考察する。 $\lambda = \bar{\lambda}$  における  $(\spadesuit)_{\lambda}$  を考察する。

**定義 3.1.**  $\bar{\lambda}$  を記号 2.7 のものとする。 $\lambda = \bar{\lambda}$  における  $(\spadesuit)_{\lambda}$  の弱解を  $(\spadesuit)_{\lambda}$  の **extremal solution** という。

### 3.1 extremal solution の存在

本小節では、 $(\spadesuit)_\lambda$  の extremal solution が存在することを示す。このために、まず以下の集合を考察する。

$$K = \{\underline{u}_\lambda \in H_0^1(\Omega) \mid 0 < \lambda < \bar{\lambda}\}. \quad (3.1)$$

**補題 3.2.** (3.1) の  $K$  は  $H_0^1(\Omega)$  の有界集合である。

**証明.**  $g_0 \in H_0^1(\Omega)$  を記号 2.8 のものとする。 $v_\lambda = \underline{u}_\lambda - \lambda g_0$  と定める。すると、次が成立する。

$$-\Delta v_\lambda = \underline{u}_\lambda - \lambda g_0 \quad \text{in } \Omega.$$

ゆえに、 $\psi \in H_0^1(\Omega)$  とすると、次が成立する。

$$\int_{\Omega} (Dv_\lambda \cdot D\psi + av_\lambda \psi) dx = \int_{\Omega} b(v_\lambda + \lambda g_0)^p \psi dx.$$

$\psi = v_\lambda$  とおくと、次を得る。

$$\int_{\Omega} (|Dv_\lambda|^2 + a|v_\lambda|^2) dx = \int_{\Omega} b(v_\lambda + \lambda g_0)^p v_\lambda dx. \quad (3.2)$$

ここで、次の事実を示す。任意の  $\epsilon > 0$  に対し、 $C > 0$  が存在し、任意の  $s, t \geq 0$  に対し、次式が成立する。

$$(t+s)^p \leq (1+\epsilon)(t+s)^{p-1}t + Cs^p. \quad (3.3)$$

まず、 $(t+s)^{p-1}s$  にヤングの不等式を用いる。 $q, r > 1$  は、 $q^{-1} + r^{-1} = 1$  をみたすものとする。任意の  $0 < \tilde{\epsilon} < 1$  に対し、 $\tilde{C} > 0$  が存在し、次が成立する。

$$(t+s)^{p-1}s \leq \tilde{\epsilon}((t+s)^{p-1})^q + \tilde{C}s^r.$$

ここで  $q = p/(p-1)$  とおくと、 $r = p$  である。ゆえに、以下が成立する。

$$\begin{aligned} (t+s)^{p-1}s &\leq \tilde{\epsilon}(t+s)^p + \tilde{C}s^p \\ &= \tilde{\epsilon}(t+s)^{p-1}t + \tilde{\epsilon}(t+s)^{p-1}s + \tilde{C}s^p, \\ (t+s)^{p-1}s &\leq \frac{\tilde{\epsilon}}{1-\tilde{\epsilon}}(t+s)^{p-1}t + \frac{\tilde{C}}{1-\tilde{\epsilon}}s^p. \end{aligned}$$

任意の  $\epsilon > 0$  に対し、 $\epsilon = \tilde{\epsilon}/(1-\tilde{\epsilon})$  となる  $0 < \tilde{\epsilon} < 1$  は存在する。この  $\tilde{\epsilon}$  に対し、 $C = \tilde{C}/(1-\tilde{\epsilon})$  とすると、次が成立する。

$$(t+s)^{p-1}s \leq \epsilon(t+s)^{p-1}t + Cs^p.$$

$(t+s)^p = (t+s)^{p-1}s + (t+s)^{p-1}t$  より、(3.3) が得られる。以上の (3.3) の証明は [NS07] の Lemma 4.1 によった。

(3.2) の左辺を  $I$  とおく。(3.3) より、次式が成立する。

$$\int_{\Omega} b(v_\lambda + \lambda g_0)^p v_\lambda dx \leq (1+\epsilon) \int_{\Omega} b\underline{u}_\lambda^{p-1} v_\lambda^2 dx + C\lambda^p \int_{\Omega} bg_0^p v_\lambda dx. \quad (3.4)$$

ここで、補題 2.12.2、補題 2.13 から、次式を得る。

$$I \leq \mu_1 p \int_{\Omega} b(\underline{u}_\lambda)^{p-1} \underline{v}_\lambda^2 dx > p \int_{\Omega} b(\underline{u}_\lambda)^{p-1} \underline{v}_\lambda^2 dx.$$

すなわち、次を得る。

$$\int_{\Omega} b(\underline{u}_\lambda)^{p-1} v_\lambda^2 dx < \frac{I}{p} \quad (3.5)$$

また、 $g_0, v_\lambda \in H_0^1(\Omega) \subset L^{p+1}(\Omega)$ 、及び、ヘルダーの不等式、ソボレフの不等式から、次式を得る。

$$\int_{\Omega} bg_0^p v_\lambda dx \leq \|b\|_{L^\infty(\Omega)} \|g_0\|_{L^{p+1}(\Omega)}^p \|v_\lambda\|_{L^{p+1}(\Omega)} \leq C \|v_\lambda\|_{H_0^1(\Omega)} \leq C' \|v_\lambda\|_\kappa. \quad (3.6)$$

ここで  $C, C' > 0$  は  $\lambda$  によらない。

(3.2)、(3.5)、(3.6) から、次式がしたがう。

$$I \leq \frac{1+\epsilon}{p} I + \bar{\lambda}^p C \|v_\lambda\|_\kappa.$$

$\epsilon > 0$  を  $(1+\epsilon)/p < 1$  となるよう小さくとれば、 $I \leq C \|v_\lambda\|_\kappa$  となる。ここで  $I \geq \|v_\lambda\|_\kappa^2$ 、 $v_\lambda \neq 0$  であるから、 $\|v_\lambda\|_\kappa \leq C$  である。 $\|\cdot\|_\kappa$  と  $\|\cdot\|_{H_0^1(\Omega)}$  は同値であるから、 $\{v_\lambda \in H_0^1(\Omega) \mid 0 < \lambda < \bar{\lambda}\}$  は  $H_0^1(\Omega)$  の有界集合である。 $v_\lambda$  の定め方から  $\underline{u}_\lambda = v_\lambda + \lambda g_0$  であるため、次の式が成立する。

$$\|\underline{u}_\lambda\|_{H_0^1(\Omega)} \leq \|v_\lambda\|_{H_0^1(\Omega)} + \bar{\lambda} \|g_0\|_{H_0^1(\Omega)}.$$

右辺は  $\lambda$  によらない定数で抑えられる。従って、(3.1) の  $K$  は、 $H_0^1(\Omega)$  の有界集合である。■

$\lambda \nearrow \bar{\lambda}$  のときの  $\underline{u}_\lambda$  の極限をとることで、 $(\spadesuit)_\lambda$  の extremal solution を構成する。

- 命題 3.3.** 1.  $(\spadesuit)_\lambda$  の extremal solution が存在する。とくに、 $\lambda = \bar{\lambda}$  における  $(\spadesuit)_\lambda$  の minimal solution  $\underline{u}_{\bar{\lambda}}$  が存在する。
2.  $\lambda > 0$  とする。 $\lambda \nearrow \bar{\lambda}$  のとき、 $\underline{u}_\lambda \nearrow \underline{u}_{\bar{\lambda}}$  a.e. in  $\Omega$  となる。

**証明.** 1. 正の数の列  $\{\lambda_n\}_{n=0}^\infty$  は、 $\lambda_n \nearrow \bar{\lambda}$  をみたすものとする。 $u_n = \underline{u}_{\lambda_n}$  とかく。 $u_n$  は  $\lambda = \lambda_n$  における  $(\spadesuit)_\lambda$  の弱解であるから、任意の  $\psi \in H_0^1(\Omega)$  に対し、次が成立する。

$$\int_\Omega (Du_n \cdot D\psi + au_n \psi) dx = \int_\Omega bu_n^p \psi dx + \lambda \int_\Omega f \psi dx. \quad (3.7)$$

補題 3.2 より、 $\{u_n\}$  は  $H_0^1(\Omega)$  の有界列である。ゆえに、必要ならば部分列をとることにより、 $u \in H_0^1(\Omega)$  が存在して、 $n \rightarrow \infty$  とすると、以下が成立する。

$$u_n \rightharpoonup u \text{ weakly in } H_0^1(\Omega), \quad (3.8)$$

$$u_n \rightarrow u \text{ in } L^q(\Omega) \quad (q < p+1),$$

$$u_n \rightarrow u \text{ a.e. in } \Omega. \quad (3.9)$$

$u$  が  $(\spadesuit)_\lambda$  の extremal solution であることを示す。(3.8) により、次が成立する。

$$\int_\Omega (Du_n \cdot D\psi + au_n \psi) dx \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \int_\Omega (Du \cdot D\psi + au \psi) dx.$$

補題 2.6.3 と (3.9) により、 $u_n \leq u$  in  $\Omega$  となる。とくに、 $u > 0$  in  $\Omega$  である。また、 $b \in L^\infty(\Omega)$ 、 $u, \psi \in H_0^1(\Omega) \subset L^{p+1}(\Omega)$  より、

$$|bu_n^p \psi| \leq b \widehat{u}^p |\psi| \text{ a.e. in } \Omega$$

の右辺は可積分である。(3.9) より、優収束定理から、次を得る。

$$\int_\Omega bu_n^p \psi dx \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \int_\Omega bu^p \psi dx.$$

したがって、(3.7) で  $n \rightarrow \infty$  とすると次を得る。

$$\int_\Omega (Du \cdot D\psi + au \psi) dx = \int_\Omega bu^p \psi dx + \bar{\lambda} \int_\Omega f \psi dx.$$

$\psi \in H_0^1(\Omega)$  は任意であるから、 $u \in H_0^1(\Omega)$  は  $(\spadesuit)_\lambda$  の extremal solution である。すなわち、 $(\spadesuit)_\lambda$  の extremal solution が存在する。補題 2.5.2 より、特に  $\lambda = \bar{\lambda}$  における  $(\spadesuit)_\lambda$  の minimal solution  $\underline{u}_{\bar{\lambda}}$  が存在する。

2. 補題 2.5.3 より、 $u_n = \underline{u}_{\lambda_n} < \underline{u}_{\bar{\lambda}}$  in  $\Omega$  である。 $n \rightarrow \infty$  とすると、 $u \leq \underline{u}_{\bar{\lambda}}$  in  $\Omega$  を得る。 $u \in S_{\bar{\lambda}}$  であり、 $\underline{u}_{\bar{\lambda}}$  は  $\lambda = \bar{\lambda}$  における  $(\spadesuit)_\lambda$  の minimal solution であるから、 $u = \underline{u}_{\bar{\lambda}}$  である。したがって、 $n \rightarrow \infty$  のとき、 $\underline{u}_{\lambda_n} \nearrow \underline{u}_{\bar{\lambda}}$  a.e. in  $\Omega$  となる。 $\{\lambda_n\}$  の任意性により、 $\lambda \nearrow \bar{\lambda}$  のとき、 $\underline{u}_\lambda \nearrow \underline{u}_{\bar{\lambda}}$  a.e. in  $\Omega$  となる。■

## 3.2 extremal solution の一意性

前小節では、 $(\spadesuit)_\lambda$  の extremal solution の存在を示した。本小節では、 $(\spadesuit)_\lambda$  の extremal solution が  $b > 0$  in  $\Omega$  のときは唯一つに限ることを示す。

鍵となるのは、(2.26) の第 1 固有値  $\mu_1(\lambda)$  である。補題 2.13 では、 $0 < \lambda < \bar{\lambda}$  において  $\mu_1(\lambda) > 1$  となることを示した。 $b > 0$  in  $\Omega$   $\lambda = \bar{\lambda}$  において、この不等式が成立しなくなることを示す。

**補題 3.4.**  $\lambda_1, \lambda_2$  は、

**補題 3.5.** 1.  $\lambda \nearrow \bar{\lambda}$  のとき、 $\mu_1(\lambda) \searrow \mu_1(\bar{\lambda})$  である。

2.  $b > 0$  in  $\Omega$  ならば、 $\mu_1(\bar{\lambda}) = 1$  である。

**証明.** 1.  $\phi_1 \in H_0^1(\Omega)$  を、 $\mu_1(\bar{\lambda})$  に付随する  $\phi_1 > 0$  in  $\Omega$  をみたす固有関数とする。正の実数列  $\{\lambda_n\}_{n=0}^\infty$  を  $\lambda_n$  を、 $\lambda_n \nearrow \bar{\lambda}$  をみたすものとする。単調収束定理より、次式が成立する。

$$\int_{\Omega} bp(\underline{u}_{\lambda_n})^{p-1} \phi_1^2 dx \nearrow \int_{\Omega} bp(\underline{u}_{\bar{\lambda}})^{p-1} \phi_1^2 dx \quad (n \rightarrow \infty).$$

$\{\lambda_n\}$  の任意性より、次式が成立する。

$$\int_{\Omega} bp(\underline{u}_{\lambda})^{p-1} \phi_1^2 dx \nearrow \int_{\Omega} bp(\underline{u}_{\bar{\lambda}})^{p-1} \phi_1^2 dx \quad (\lambda \nearrow \bar{\lambda}). \quad (3.10)$$

$\epsilon > 0$  とする。(3.10) より、 $\delta > 0$  が存在し、 $0 < \bar{\lambda} - \lambda < \delta$  ならば、

$$0 < \frac{\int_{\Omega} (|D\phi_1|^2 + a\phi_1^2) dx}{\int_{\Omega} bp(\underline{u}_{\bar{\lambda}})^{p-1} \phi_1^2 dx} - \frac{\int_{\Omega} (|D\phi_1|^2 + a\phi_1^2) dx}{\int_{\Omega} bp(\underline{u}_{\lambda})^{p-1} \phi_1^2 dx} < \epsilon \quad (3.11)$$

が成立する。ここで、 $\tilde{\mu}(\lambda)$  を

$$\tilde{\mu}(\lambda) = \frac{\int_{\Omega} (|D\phi_1|^2 + a\phi_1^2) dx}{\int_{\Omega} bp(\underline{u}_{\lambda})^{p-1} \phi_1^2 dx}$$

と定めると、(3.11) は  $0 < \tilde{\mu}(\lambda) - \mu_1(\bar{\lambda}) < \epsilon$  と書き直される。(2.28) より、 $\mu_1(\lambda) \leq \tilde{\mu}(\lambda)$  である。補題 3.4 より  $\mu_1(\bar{\lambda}) \leq \mu_1(\lambda)$  である。したがって、 $0 < \bar{\lambda} - \lambda < \delta$  ならば、 $0 \leq \mu_1(\lambda) - \mu_1(\bar{\lambda}) \leq \tilde{\mu}(\lambda) - \mu_1(\bar{\lambda}) < \epsilon$  となる。以上より、 $\lambda \nearrow \bar{\lambda}$  のとき、 $\mu_1(\lambda) \searrow \mu_1(\bar{\lambda})$  である。

2. 補題 2.13 および 1. より、 $\mu_1(\bar{\lambda}) \geq 1$  である。 $\mu_1(\bar{\lambda}) = 1$  を背理法を用いて示す。

$\mu_1(\bar{\lambda}) > 1$  であると仮定する。 $\Phi: [0, \infty) \times H_0^1(\Omega) \rightarrow H^{-1}(\Omega)$  を (2.1) の通りに定める。(2.2) より、 $w \in H_0^1(\Omega)$  に対し

$$\Phi_u(\bar{\lambda}, \underline{u}_{\bar{\lambda}})w = -\Delta w + aw - bp(\underline{u}_{\bar{\lambda}})^{p-1}w. \quad (3.12)$$

となる。

ここで、 $\Phi_u(\bar{\lambda}, \underline{u}_{\bar{\lambda}})$  が可逆であることを示す。 $f \in H^{-1}(\Omega)$  とする。 ■

**命題 3.6.**  $b > 0$  in  $\Omega$  と仮定する。 $(\spadesuit)_\lambda$  の extremal solution は、 $\lambda = \bar{\lambda}$  における  $(\spadesuit)_\lambda$  の minimal solution  $\underline{u}_{\bar{\lambda}}$  に限る。

**証明 (定理 1.2).** 命題 3.3.1 と命題 3.6 からしたがう。 ■

## 4 second solution の存在 1 — 命題 4.4 の証明

### 4.1 second solution を求めるための方針

本節と次節で、定理 1.4 を証明する。本節と次節を通し、 $0 < \lambda < \bar{\lambda}$  とする。方程式  $(\heartsuit)_\lambda$  を考察するために、以下の記号をおく。

**記号 4.1.** 1.  $\mathbb{R} \times \mathbb{R} \times \Omega$  を定義域とする実数値関数  $g, G$  を以下の通りに定める。

$$g(t, s, x) = b(x) ((t_+ + s)^p - s^p) - at_+, \quad (4.1)$$

$$\begin{aligned} G(t, s, x) &= \int_0^{t_+} g(t, s, x) dt \\ &= b(x) \left( \frac{1}{p+1} (t_+ + s)^{p+1} - \frac{1}{p+1} s^{p+1} - s^p t_+ \right) - \frac{1}{2} a(x) t_+^2. \end{aligned} \quad (4.2)$$

$g(v, \underline{u}_\lambda, x)$  を  $g(v, \underline{u}_\lambda)$  と表記する。 $G(v, \underline{u}_\lambda, x)$  を  $G(v, \underline{u}_\lambda)$  と表記する。

2.  $I_\lambda: H_0^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$  を以下の通りに定める。

$$I_\lambda(v) = \frac{1}{2} \int_\Omega |Dv|^2 dx - \int_\Omega G(v, \underline{u}_\lambda) dx. \quad (4.3)$$

$I_\lambda$  のフレッシュエ微分を  $I'_\lambda$  と表記する。

$(\heartsuit)_\lambda$  の考察を始める前に、 $(\spadesuit)_\lambda$  と  $(\heartsuit)_\lambda$  の関係、および、 $(\heartsuit)_\lambda$  と  $I_\lambda$  の関係を明らかにする。

**補題 4.2.** 1. 以下の (1), (2) は同値である。

(1)  $(\spadesuit)_\lambda$  の minimal solution  $\underline{u}_\lambda$  以外の弱解  $\bar{u}_\lambda \in H_0^1(\Omega)$  が存在する。

(2)  $(\heartsuit)_\lambda$  の弱解  $v \in H_0^1(\Omega)$  が存在する。

2.  $v \in H_0^1(\Omega)$  は (4.3) で定まる  $I_\lambda$  の臨界点であると仮定する。このとき、 $v$  は  $(\heartsuit)_\lambda$  の弱解である。

**証明.** 1. (1)⇒(2):  $v = \bar{u}_\lambda - \underline{u}_\lambda$  とする。 $\underline{u}_\lambda$  は  $(\spadesuit)_\lambda$  の minimal solution であるから、 $v \geq 0$  in  $\Omega$  である。そこで、

$$\begin{aligned} -\Delta \bar{u}_\lambda + a \bar{u}_\lambda &= b \bar{u}_\lambda^p + \lambda f, \\ -\Delta \underline{u}_\lambda + a \underline{u}_\lambda &= b \underline{u}_\lambda^p + \lambda f \end{aligned}$$

の両辺を引くと、

$$-\Delta v + av = b((\underline{u}_\lambda + v)^p - \underline{u}_\lambda^p)$$

が得られる。この右辺は非負である。 $a \geq \kappa > -\kappa_1$  であるから、強最大値原理より、 $v > 0$  in  $\Omega$  である。以上より、 $v \in H_0^1(\Omega)$  は  $(\heartsuit)_\lambda$  の弱解である。

(2)⇒(1):  $\bar{u}_\lambda = v + \underline{u}_\lambda$  とすれば、 $\bar{u}_\lambda$  は  $(\spadesuit)_\lambda$  の弱解である。

2.  $I_\lambda$  は  $C^1$  級であり、そのフレッシュエ微分は、 $u \in H_0^1(\Omega)$ 、 $\psi \in H_0^1(\Omega)$  として、

$$I'_\lambda(u)\psi = \int_\Omega (Dv \cdot D\psi - g(v, \underline{u}_\lambda)\psi) dx.$$

と表される。 $v \in H_0^1(\Omega)$  は  $I_\lambda$  の臨界点であるから、 $I'_\lambda(v) = 0$  である。すなわち、

$$\int_\Omega (Dv \cdot D\psi - g(v, \underline{u}_\lambda)\psi) dx = 0 \quad (4.4)$$

が成立する。この  $\psi \in H_0^1(\Omega)$  は任意であるから、 $v \in H_0^1(\Omega)$  は

$$\begin{cases} -\Delta v + av = b((v + \underline{u}_\lambda)^p - (\underline{u}_\lambda)^p) & \text{in } \Omega, \\ v = 0 & \text{on } \partial\Omega \end{cases} \quad (4.5)$$

の弱解である。 $(v + \underline{u}_\lambda)^p - (\underline{u}_\lambda)^p \geq 0$  in  $\Omega$ 、 $a \geq \kappa > -\kappa_1$  より、強最大値原理から、 $v > 0$  in  $\Omega$  が従う。ゆえに  $v \in H_0^1(\Omega)$  は  $(\heartsuit)_\lambda$  の弱解である。 ■

ここで次の記号を置く。

**記号 4.3.**  $V \subset \mathbb{R}^N$  を領域とする。

$$S = \inf_{u \in H_0^1(V), u \neq 0} \frac{\|Du\|_{L^2(V)}^2}{\|u\|_{L^{p+1}(V)}^2} \quad (4.6)$$

と定める。

$S$  は  $V$  には依存しないことが知られている。例えば [田中 08] の定理 2.31 (i) を参照されたい。

次の 2 つの命題を証明することにより、定理 1.4 を証明する。

**命題 4.4.**  $0 < \lambda < \bar{\lambda}$  とする。 $v \geq 0$  in  $\Omega$ 、 $v_0 \neq 0$ 、かつ、

$$\sup_{t>0} I_\lambda(tv_0) < \frac{1}{NM_1^{(N-2)/2}} S^{N/2} \quad (4.7)$$

をみたす  $v_0 \in H_0^1(\Omega)$  が存在することを仮定する。このとき、 $(\heartsuit)_\lambda$  の弱解  $v \in H_0^1(\Omega)$  が存在する。

**命題 4.5.** 定理 1.4 の仮定のもとで、 $v_0 \geq 0$  in  $\Omega$ 、 $v_0 \neq 0$ 、および、(4.7) をみたす  $v_0 \in H_0^1(\Omega)$  が存在する。

命題 4.4 の証明は本節、命題 4.5 の証明は次節でおこなう。

## 4.2 命題 4.4 の証明

本小節では、命題 4.4 の証明を与える。

まずは、以降の議論で使用する積分の極限について議論する。

**記号 4.6.** 関数  $H, h, H', h', G', g'$  を以下の通りに定める。

$$\begin{aligned} H(t, s, x) &= G(t, s, x) - \frac{1}{p+1} b(x) t_+^{p+1}, \\ h(t, s, x) &= g(t, s, x) - b(x) t_+^p, \\ H'(t, s, x) &= H(t, s, x) + \frac{1}{2} a(x) t_+^2, \\ h'(t, s, x) &= h(t, s, x) + a(x) t_+, \\ G'(t, s, x) &= G(t, s, x) + \frac{1}{2} a(x) t_+^2, \\ g'(t, s, x) &= g(t, s, x) + a(x) t_+. \end{aligned}$$

$H(v, \underline{u}_\lambda, x)$  を  $H(v, \underline{u}_\lambda)$  と表記する。 $h(v, \underline{u}_\lambda)$ 、 $H'(v, \underline{u}_\lambda)$ 、 $h'(v, \underline{u}_\lambda)$ 、 $G'(v, \underline{u}_\lambda)$ 、 $g'(v, \underline{u}_\lambda)$  も全て同様である。

**補題 4.7.**  $v \in H_0^1(\Omega)$  とし、 $\{v_k\}_{k=0}^\infty$  を  $H_0^1(\Omega)$  の有界列とする。 $k \rightarrow \infty$  のとき、 $v_k \rightarrow v$  a.e. in  $\Omega$  と仮定する。このとき、 $k \rightarrow \infty$  とすると、以下が成立する。

$$\int_\Omega H(v_k, \underline{u}_\lambda) dx \longrightarrow \int_\Omega H(v, \underline{u}_\lambda) dx, \quad (4.8)$$

$$\int_\Omega h(v_k, \underline{u}_\lambda) v_k dx \longrightarrow \int_\Omega h(v, \underline{u}_\lambda) v dx. \quad (4.9)$$

また、任意の  $\psi \in H_0^1(\Omega)$  に対し、

$$\int_\Omega g(v_k, \underline{u}_\lambda) \psi dx \longrightarrow \int_\Omega g(v, \underline{u}_\lambda) \psi dx \quad (4.10)$$

が成立する。



**証明.** まず、(4.8) を証明する。 $\{v_k\}$  は  $H_0^1(\Omega)$  の有界列で、 $v$  に  $\Omega$  上ほとんどいたるところ収束するから、必要ならば部分列をとることにより、 $k \rightarrow \infty$  とすると、以下が成立する。

$$v_k \rightharpoonup v \text{ weakly in } H_0^1(\Omega), \quad (4.11)$$

$$v_k \rightarrow v \text{ in } L^q(\Omega) \quad (q < p+1), \quad (4.12)$$

$$v_k \rightarrow v \text{ a. e. in } \Omega. \quad (4.13)$$

(4.12) より、

$$\int_{\Omega} \frac{1}{2} a v_k^2 dx \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \int_{\Omega} \frac{1}{2} a v^2 dx$$

がわかるので、(4.8) を示すためには、

$$\int_{\Omega} H'(v_k, \underline{u}_{\lambda}) dx \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \int_{\Omega} H'(v, \underline{u}_{\lambda}) dx \quad (4.14)$$

を示せば十分である。以下 (4.14) を示す。 $t, s \geq 0$  のとき、次式が成立する。

$$\begin{aligned} H'(t, s, x) &= b(x) \left( \frac{1}{p+1} (t+s)^{p+1} - \frac{1}{p+1} s^{p+1} - s^p t - \frac{1}{p+1} t^{p+1} \right) \\ &\leq b(x) \left( \frac{1}{p+1} (t+s)^{p+1} - \frac{1}{p+1} s^{p+1} - \frac{1}{p+1} t^{p+1} \right) \\ &\leq b(x) \int_0^t ((\tau+s)^p - \tau^p) d\tau. \end{aligned} \quad (4.15)$$

ここで、 $x \geq 0$  に対し、 $x \mapsto x^p$  は下に凸であるから、 $(\tau+s)^p - \tau^p \leq p(\tau+s)^{p-1} s$  である。さらに、

$$(\tau+s)^{p-1} \leq (2 \max\{\tau, s\})^{p-1} = 2^{p-1} \max\{\tau^{p-1} + s^{p-1}\} \leq C(\tau^{p-1} + s^{p-1}) \quad (4.16)$$

であるから、次が得られる。

$$H'(t, s, x) \leq C b \int_0^t (\tau^{p-1} + s^{p-1}) s d\tau \leq C b (t^{p-1} s + s^{p-1} t). \quad (4.17)$$

(4.17) の証明は、[NS07] の Lemma C.4 を参考にした。さらにヤングの不等式を適用すると、任意の  $\epsilon > 0$  に対し、 $C > 0$  が存在し、 $s, t \geq 0$  に対し、 $H'(t, s, x) \leq b(\epsilon t^{p+1} + C s^{p+1})$  が成立する。ゆえに、次式が得られる。

$$|H'(v_k, \underline{u}_{\lambda}) - H'(v, \underline{u}_{\lambda})| \leq b \left( \epsilon (v_{\epsilon})_+^{p+1} + \epsilon v_+^{p+1} + C \underline{u}_{\lambda}^{p+1} \right). \quad (4.18)$$

そこで、

$$W_{\epsilon, k} = \left( |H'(v_k, \underline{u}_{\lambda}) - H'(v, \underline{u}_{\lambda})| - \epsilon b (v_k)_+^{p+1} \right)_+ \quad (4.19)$$

とおくと、 $k \rightarrow \infty$  のとき、 $W_{\epsilon, k} \rightarrow 0$  a. e. in  $\Omega$  である。また、(4.18) より、 $|W_{\epsilon, k}| \leq b \left( \epsilon v_+^{p+1} + C \underline{u}_{\lambda}^{p+1} \right)$  であり、この右辺は可積分である。したがって、優収束定理により、

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \int_{\Omega} W_{\epsilon, k}(x) dx = 0$$

である。さて、 $\{v_k\}$  は  $H_0^1(\Omega)$  の有界列であった。 $H_0^1(\Omega) \subset L^{p+1}(\Omega)$  のソボレフ不等式も考慮すると、

$$\int_{\Omega} b(v_k)_+^{p+1} dx \leq C$$

をみたす  $k$  によらない  $C > 0$  が存在する。(4.19) より、

$$\int_{\Omega} |H(v_k, \underline{u}_{\lambda}) - H(v, \underline{u}_{\lambda})| dx \leq \int_{\Omega} W_{\epsilon, k}(x) dx + \epsilon \int_{\Omega} b(v_k)_+^{p+1} dx$$

であるから、 $k \rightarrow \infty$  の上極限をとると、次式が得られる。

$$\limsup_{k \rightarrow \infty} \int_{\Omega} |H(v_k, \underline{u}_{\lambda}) - H(v, \underline{u}_{\lambda})| dx \leq C \epsilon$$

$C > 0$  は  $k, \epsilon$  にらず、 $\epsilon > 0$  は任意であるから、このことは

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \int_{\Omega} |H(v_k, \underline{u}_\lambda) - H(v, \underline{u}_\lambda)| dx = 0$$

と同値である。ゆえに (4.8) が成立する。以上の証明は、直接は [NS12] の Lemma 3.1 を参考にしているが、[BL83] のアイデアを参考にした。

(4.9) も (4.8) と同様に証明される。(4.9) を示すためには、やはり

$$\int_{\Omega} h'(v_k, \underline{u}_\lambda) v_k dx \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \int_{\Omega} h'(v, \underline{u}_\lambda) v dx$$

を示せば十分である。 $t, s \geq 0$  に対し、

$$h(t, s, x) t \leq Cb(x)(t^p s + s^p t)$$

がしたがうため、(4.9) と同様に (4.8) も得られる。

最後に (4.10) を証明する。(4.11) より、

$$\int_{\Omega} av_k \psi dx \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \int_{\Omega} av \psi dx$$

であるから、(4.10) を示すためには、

$$\int_{\Omega} g'(v_k, \underline{u}_\lambda) \psi dx \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \int_{\Omega} g'(v, \underline{u}_\lambda) \psi dx$$

を示せば十分である。(4.15)、(4.16) と同様にすれば、 $s, t, r \geq 0$  に対し、次式がしたがう。

$$g'(t, s, x) r = b(x) ((t + s)^p - s^p) r \leq Cb(x) (t^p r + s^p r).$$

ヤングの不等式を 2 回使用すると、 $\epsilon > 0$  に対し、 $C, C' > 0$  が存在し、 $s, t, r \geq 0$  に対し、

$$t^p r + s^p r \leq \epsilon t^{p+1} + C r^{p+1} + s^p r \leq \epsilon t^{p+1} + C' (r^{p+1} + s^{p+1})$$

が成立する。ゆえに、 $g'$  は

$$g'(t, s, x) r \leq b(\epsilon t^{p+1} + C(r^{p+1} + s^{p+1}))$$

と評価される。したがって、次式が成立する。

$$|g'(v_k, \underline{u}_\lambda) \psi - g'(v, \underline{u}_\lambda) \psi| \leq b(\epsilon(v_\epsilon)_+^{p+1} + \epsilon v_+^{p+1} + C(\underline{u}_\lambda^{p+1} + |\psi|^{p+1})).$$

そこで、 $\widetilde{W}_{\epsilon, k}$  を

$$\widetilde{W}_{\epsilon, k} = \left( |g'(v_k, \underline{u}_\lambda) \psi - g'(v, \underline{u}_\lambda) \psi| - \epsilon b(v_k)_+^{p+1} \right)_+$$

と定める。以降は、(4.8) の証明と同様に、(4.10) が示される。 ■

命題 4.4 を証明には、(PS) 条件を課さない峠の定理 [AR73] を使用する。その後、 $I_\lambda$  の (PS)<sub>c</sub> 条件が必要となる。 $I_\lambda$  の (PS)<sub>c</sub> 条件を調べる準備として、 $I_\lambda$  についてのパレ・スメイル列が  $H_0^1(\Omega)$  の有界列であることを証明する。

**補題 4.8.**  $\{v_k\}_{k=0}^\infty$  は、 $I_\lambda$  についてのパレ・スメイル列であると仮定する。すなわち、

- (i)  $\{I_\lambda(v_k)\}$  は有界列。
- (ii)  $I'_\lambda(v_l) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0$  in  $H^{-1}(\Omega)$ 。

と仮定する。このとき、 $\{v_k\}$  は  $H_0^1(\Omega)$  の有界列である。

**証明.** (i) より、

$$\frac{1}{2} \|v_k\|^2 - \int_{\Omega} G(v_k, \underline{u}_\lambda) dx \leq M \tag{4.20}$$

となる  $k \in \mathbb{N}$  によらない  $M > 0$  が存在する。 $\epsilon > 0$  とする。(ii) より、 $K \in \mathbb{N}$  が存在し、 $k \geq K$ 、 $\psi \in H_0^1(\Omega)$  に対し、

$$\int_{\Omega} (Dv_k \cdot D\psi) dx - \int_{\Omega} g(v_k, \underline{u}_{\lambda}) \psi dx \leq \epsilon \|\psi\|_{H_0^1(\Omega)}$$

が成立する。 $\psi = v_k$  とすると、次式が得られる。

$$\|v_k\|^2 \geq \int_{\Omega} g(v_k, \underline{u}_{\lambda}) v_k dx - \epsilon \|v_k\|_{H_0^1(\Omega)}. \quad (4.21)$$

$\alpha > 0$  とする。(4.20)、(4.21) より、以下がしたがう。

$$\begin{aligned} \alpha M &\geq \frac{\alpha}{2} \|v_k\|^2 - \alpha \int_{\Omega} G(v_k, \underline{u}_{\lambda}) dx \\ &\geq \frac{\alpha-2}{2} \|v_k\|^2 + \int_{\Omega} (g(v_k, \underline{u}_{\lambda}) v_k - \alpha G(v_k, \underline{u}_{\lambda})) dx - \epsilon \|v_k\|_{H_0^1(\Omega)}. \end{aligned} \quad (4.22)$$

右辺の積分の中身を考察する。 $t, s \geq 0$  に対し、

$$g(t, s)t - \alpha G(t, s) = b \left( (t+s)^p t - s^p t - \frac{\alpha}{p+1} (t+s)^{p+1} + \frac{\alpha}{p+1} s^{p+1} + \alpha s^p t \right) - a \left( t^2 - \frac{\alpha}{2} t^2 \right)$$

である。ここで

$$F(t) = (t+s)^p t - \frac{\alpha}{p+1} (t+s)^{p+1}$$

の  $t=0$  のまわりの 2 次のテイラー多項式は、

$$s^p t + p s^{p-1} t^2 - \frac{\alpha}{p+1} s^{p+1} - \alpha s^p t - \frac{\alpha p}{2} s^{p-1} t^2$$

と計算される。 $F$  の 3 階の導関数は、

$$F'''(t) = p(p-1)(p-2)(t+s)^{p-3} t + (3-\alpha)p(p-1)(t+s)^{p-2}$$

と計算される。テイラーの定理より、3 次の剰余項  $R_3$  は、 $0 < \theta < 1$  を用いて、

$$R_3 = \frac{F'''(\theta t)}{3!} t^3 = \frac{t^3}{6} (p(p-1)(p-2)(\theta t + s)^{p-3} \theta t + (3-\alpha)p(p-1)(\theta t + s)^{p-2})$$

とかける。以下では、 $\alpha$  を  $p$  に応じて定め、 $R_3 \geq 0$  となるようにする。 $p$  の値に応じて場合分けをする。

$p \geq 2$  のとき： $\alpha = 3$  とすると、 $R_3 \geq 0$  が従う。

$1 < p \geq 2$  のとき： $\alpha = p+1$  とすると、以下の通り  $R_3 \geq 0$  が従う。

$$\begin{aligned} R_3 &= \frac{t^3}{6} p(p-1)(\theta t + s)^{p-3} ((p-2)\theta t + (2-p)(\theta t + s)) \\ &= \frac{t^3}{6} p(p-1)(2-p)s(\theta t + s)^{p-3} \geq 0. \end{aligned}$$

以上より、

$$\begin{aligned} g(t, s, x)t - \alpha G(t, s, x) &= b \left( p s^{p-1} t^2 - \frac{\alpha p}{2} s^{p-1} t^2 + R_3 \right) - a \left( t^2 - \frac{\alpha}{2} t^2 \right) \\ &\geq b \left( p s^{p-1} t^2 - \frac{\alpha p}{2} s^{p-1} t^2 \right) - a \left( t^2 - \frac{\alpha}{2} t^2 \right) \\ &= \left( \frac{\alpha}{2} - 1 \right) (a t^2 - b p s^{p-1} t^2) \end{aligned}$$

と下から評価される。これを (4.22) に適用すると、 $a > \kappa$ 、及び、 $\|\cdot\|_{\kappa}$  と  $\|\cdot\|_{H_0^1(\Omega)}$  が同値であることから、以下の式変形が進む。

$$\begin{aligned} \alpha M &\geq \frac{\alpha-2}{2} \left( \|v_k\|^2 - \int_{\Omega} b p \underline{u}_{\lambda}^{p-1} v_k^2 dx + \int_{\Omega} a v_k^2 dx \right) - \epsilon \|v_k\|_{H_0^1(\Omega)} \\ &= \frac{\alpha-2}{2} \left( 1 - \frac{1}{\mu_1(\lambda)} \right) \left( \|v_k\|^2 + \int_{\Omega} a v_k^2 dx \right) \\ &\geq \frac{\alpha-2}{2} \left( 1 - \frac{1}{\mu_1(\lambda)} \right) \|v_k\|_{\kappa}^2 \\ &\geq \frac{\alpha-2}{2} \left( 1 - \frac{1}{\mu_1(\lambda)} \right) C \|v_k\|_{H_0^1(\Omega)}^2 - \epsilon \|v_k\|_{H_0^1(\Omega)}. \end{aligned}$$

$C > 0$  はポアンカレの不等式から決まる  $k$  によらない定数である。 $\alpha$  の定め方から  $\alpha > 2$ 、補題 2.13 から  $1 - 1/\mu_1(\lambda) > 0$  であるから、結局  $k \geq K$  に対し、

$$\alpha M \geq C' \|v_k\|_{H_0^1(\Omega)}^2 - \epsilon \|v_k\|_{H_0^1(\Omega)}$$

が成立する。ゆえに、 $\{v_k\}$  は  $H_0^1(\Omega)$  の有界列である。 ■

補題 4.8 を用いて、 $I_\lambda$  の  $(PS)_c$  条件を調べる。

**補題 4.9.**  $0 < c < S^{N/2}/NM_1^{(N-2)/2}$  とする。このとき、 $I_\lambda$  は  $(PS)_c$  条件をみたす。すなわち、次の条件 (i), (ii) をみたす  $H_0^1(\Omega)$  の点列  $\{v_k\}_{k=0}^\infty$  は、収束する部分列をもつ。

$$(i) \quad \lim_{k \rightarrow \infty} I_\lambda(v_k) = c.$$

$$(ii) \quad I'_\lambda(v_k) \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0 \text{ in } H^{-1}(\Omega).$$

**証明.** 仮定 (i), (ii) と補題 4.8 より、 $\{v_k\}$  は  $H_0^1(\Omega)$  の有界列である。したがって、必要ならば部分列をとることにより、 $v \in H_0^1(\Omega)$  が存在し、 $k \rightarrow \infty$  とすると、以下が成立する。

$$v_k \rightharpoonup v \text{ weakly in } H_0^1(\Omega), \quad (4.23)$$

$$v_k \rightarrow v \text{ in } L^q(\Omega) \quad (q < p+1), \quad (4.24)$$

$$v_k \rightarrow v \text{ a. e. in } \Omega. \quad (4.25)$$

(ii) より、任意の  $\psi \in H_0^1(\Omega)$  に対し、

$$\int_{\Omega} (Dv_k \cdot D\psi) dx - \int_{\Omega} g(v_k, \underline{u}_\lambda) \psi dx = o(1) \quad (k \rightarrow \infty)$$

が成り立つ。(4.23) と補題 4.7 より、 $k \rightarrow \infty$  とすると、次式がしつがう。

$$\int_{\Omega} (Dv \cdot D\psi) dx - \int_{\Omega} g(v, \underline{u}_\lambda) \psi dx = 0. \quad (4.26)$$

つまり、 $v \in H_0^1(\Omega)$  は、 $I_\lambda$  の臨界点である。よって補題 4.2.2 により、 $v$  は  $(\heartsuit)_\lambda$  の弱解である。

ここで、

$$I_\lambda(v) \geq 0 \quad (4.27)$$

であることを示す。(4.26) で  $\psi = v$  とすると、

$$\int_{\Omega} |Dv| dx = \int_{\Omega} g(v, \underline{u}_\lambda) dx$$

という関係式が導かれる。ゆえに、

$$I_\lambda(v) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} g(v, \underline{u}_\lambda) v dx - \int_{\Omega} G(v, \underline{u}_\lambda) dx \quad (4.28)$$

とわかる。そこで、 $t, s \geq 0$ 、 $x \in \Omega$  に対し、

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} g(t, s, x) t - G(t, s, x) &= \frac{1}{2} (b((t+s)^p - s^p) at) t - \left( b \left( \frac{1}{p+1} (t+s)^{p+1} - \frac{1}{p+1} s^{p+1} - s^p t - \frac{1}{2} at^2 \right) \right) \\ &= b \left( \frac{1}{2} ((t+s)^p t - s^p t) - \left( \frac{1}{p+1} (t+s)^{p+1} - \frac{1}{p+1} s^{p+1} - s^p t \right) \right). \end{aligned}$$

を考える。

$$\alpha(t) = \frac{1}{2} (t+s)^p t - \frac{1}{p+1} (t+s)^{p+1}$$

の 1 次のテイラー多項式は、

$$\frac{1}{2} s^p t - \frac{1}{p+1} s^{p+1} - s^p t$$

である。 $\alpha$  の 2 階の導関数は、

$$\alpha''(t) = \frac{p(p-1)}{2} (t+s)^{p-2} t$$

と計算されるから、2 次の剰余項は、 $0 < \theta < 1$  を用いて、

$$\frac{\alpha''(\theta t)}{2}t^2 = \frac{p(p-1)}{2}(\theta t + s)^{p-2}\theta t^3$$

と表すことができる。ゆえに、

$$\frac{1}{2}g(t, s, x)t - G(t, s, x) = b(x)\frac{p(p-2)}{2}(\theta t + s)^{p-2}\theta t^3 \geq 0$$

とわかる。(4.28) と合わせ、(4.27) が得られる。(4.27) は、本証明の最後で重要な役割を担う。

以下では、 $k \rightarrow \infty$  のとき  $v_k \rightarrow v$  in  $H_0^1(\Omega)$  であることを示す。これが示されれば、証明が完了する。 $w_k = v_k - v$  とおく。 $H_0^1(\Omega)$  の点列  $\{w_k\}_{k=0}^\infty$  について、以下が成立する。

$$w_k \rightharpoonup 0 \text{ weakly in } H_0^1(\Omega), \quad (4.29)$$

$$w_k \rightarrow 0 \text{ in } L^q(\Omega) \quad (q < p+1), \quad (4.30)$$

$$w_k \rightarrow 0 \text{ a. e. in } \Omega. \quad (4.31)$$

(4.29) より、以下が成立する。

$$\int_{\Omega} |Dv_k|^2 dx = \int_{\Omega} |Dw_k^D v|^2 dx = \int_{\Omega} |Dv|^2 dx + \int_{\Omega} |Dw_k|^2 dx + o(1).$$

ここで、 $\tilde{w}_k = (v_k)_+ - v$  とおく。 $v > 0$  in  $\Omega$  より、 $|\tilde{w}_k| \leq |w_k|$  in  $\Omega$  である。また、 $k \rightarrow \infty$  とすると、 $\tilde{w}_k \rightarrow 0$  a. e. in  $\Omega$  となる。ゆえに、ブレジス・リーブの補題 [BL83] より、次式が成立する。

$$\int_{\Omega} (v_k)_+^{p+1} dx = \int_{\Omega} v^{p+1} dx + \int_{\Omega} |\tilde{w}_k|^{p+1} dx + o(1) \quad (k \rightarrow \infty). \quad (4.32)$$

(4.32) と補題 4.7 より、次式が成立する。

以上より、 $k \rightarrow \infty$  のとき、 $w_k \rightarrow 0$  in  $H_0^1(\Omega)$  である。すなわち、 $v_k \rightarrow v$  in  $H_0^1(\Omega)$  である。これが示すべきことであった。

続いて、(PS) 条件を課さない峠の定理の仮定がみたされていることを確認する。

**補題 4.10.** 以下の条件をみたす  $\delta > 0$ 、 $\rho > 0$  が存在する。

$$\|v\|_{H_0^1(\Omega)} \text{ をみたす } v \in H_0^1(\Omega) \text{ に対し、} I_{\lambda}(v) \geq \rho \text{ が成立する。} \quad (4.33)$$

**証明.**  $v \in H_0^1(\Omega)$  は任意のものとする。

$$\begin{aligned} I_{\lambda}(v) &= \frac{1}{2} \|v\|^2 - \int_{\Omega} G(v, \underline{u}_{\lambda}) dx \\ &= \frac{1}{2} \left( \int_{\Omega} (|Dv|^2 + av^2) dx - \int_{\Omega} pb \underline{u}_{\lambda}^{p-1} v^2 dx \right) - \int_{\Omega} b \left( \frac{1}{p+1} (v + \underline{u}_{\lambda})^{p+1} - \frac{1}{p+1} \underline{u}_{\lambda}^{p+1} - \underline{u}_{\lambda}^p v - \frac{p}{2} \underline{u}_{\lambda}^{p-1} v^2 \right) dx. \end{aligned}$$

第 1 項を  $J_1$  とおき、第 2 項の積分を  $J_2$  とおく。補題 2.12.2 より、

$$J_1 \geq \frac{1}{2} \left( 1 - \frac{1}{\mu_1(\lambda)} \right) \int_{\Omega} (|Dv|^2 + av^2) dx \quad (4.34)$$

と下から評価される。補題 2.13 より、この括弧の中は正である。次に、 $t, s \geq 0$  に対し、 $\alpha(t) = (t+s)^{p+1}/(p+1)$  と定めると、 $\alpha$  の  $t=0$  の周りの 2 次のテイラー多項式は、

$$\frac{1}{p+1} (t+s)^{p+1} + s^p t + \frac{p}{2} s^{p-1} t^2$$

である。 $\alpha$  の 3 階の導関数は  $\alpha'''(t) = p(p-1)(t+s)^{p-2}$  であるから、3 次の剰余項

$$R_3 = \frac{1}{p+1} (t+s)^{p+1} - \frac{1}{p+1} (t+s)^{p+1} - s^p t - \frac{p}{2} s^{p-1} t^2 \quad (4.35)$$

は、テイラーの定理より、 $0 < \theta < 1$  を用いて、

$$R_3 = \frac{\alpha'''(\theta t)}{3!} t^3 = \frac{p(p-1)}{6} (\theta t + s)^{p-2} t^3$$

とかける。この  $R_3$  は、

$$R_3 \geq C(2 \max\{t, s\})^{p-2} t^3 = C 2^{p-2} (\max\{t^{p-2}, s^{p-2}\}) t^3 \geq C(t^{p-2} + s^{p-2}) t^3 = C(t^{p+1} + s^{p-2} t^3)$$

と評価される。 $C > 0$  は  $s, t \geq 0$  によらない。さらに、ヤングの不等式より、任意の  $\epsilon > 0$  に対し、 $C > 0$  が存在し、 $s, t \geq 0$  に対し、 $s^{p-2} t^3 \leq \epsilon s^{p-1} t^2 + C t^{p+1}$  となる。ゆえに、 $R_3$  は

$$R_3 \leq \epsilon s^{p-1} t^2 + C t^{p+1} \quad (4.36)$$

と評価される。(4.35) と (4.36) より、 $J_2$  の評価

$$J_2 \leq \epsilon \int_{\Omega} b \underline{u}_{\lambda}^{p-1} v^2 dx + C \int_{\Omega} b v^{p+1} dx \quad (4.37)$$

が得られる。(4.37) の 2 つの項は、それぞれ補題 2.12.2、ソボレフ不等式より、

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} b \underline{u}_{\lambda}^{p-1} v^2 dx &\leq \frac{1}{p\mu_1(\lambda)} \int_{\Omega} (|Dv|^2 + av^2) dx, \\ \int_{\Omega} b v^{p+1} dx &\leq \|b\|_{L^\infty(\Omega)} \|v\|_{L^{p+1}(\Omega)}^{p+1} \leq C \|v\|_{H_0^1(\Omega)}^{p+1} \end{aligned}$$

と更に評価が進む。これらと (4.34) より、 $I_{\lambda}(v)$  は

$$I_{\lambda}(v) = J_1 - J_2 \geq C \int_{\Omega} (|Dv|^2 + av^2) dx - \epsilon C' \int_{\Omega} (|Dv|^2 + av^2) dx - C'' \|v\|_{H_0^1(\Omega)}^{p+1}$$

と下から評価される。必要ならば  $\epsilon > 0$  を小さくすれば、次式が得られる。

$$I_{\lambda}(v) \geq C \int_{\Omega} (|Dv|^2 + av^2) dx - C' \|v\|_{H_0^1(\Omega)}^{p+1} \leq C \|v\|_{\kappa}^p - C' \|v\|_{H_0^1(\Omega)}^{p+1}.$$

$\|\cdot\|_{\kappa}$  と  $\|\cdot\|_{H_0^1(\Omega)}$  が同値なノルムであることを考慮すると、

$$I_{\lambda} \geq C'' |v|_{H_0^1(\Omega)}^2 - C' |v|_{H_0^1(\Omega)}^{p+1}$$

と導かれる。 $C'', C' > 0$  は  $v$  によらない。 $2 < p+1$  であるから、 $\delta > 0$  を十分小さくとれば、 $\rho = C''\delta^2 - C'\delta^{p+1} > 0$  とできる。つまり、(4.33) が成立する。 ■

命題 4.4 を証明する最後の準備として、次の補題を証明する。

**補題 4.11.**

**証明.**

(PS) 条件を課さない峠の定理を用いて、命題 4.4 を証明する。

**証明 (命題 4.4).**

## 5 second solution の存在 2 — 命題 4.5 の証明

本節では、命題 4.5 を証明する。本節を通し、定理 1.4 の仮定をおく。必要ならば  $\Omega$  を平行移動することにより、 $x_0 = 0$  としてよい。以降  $x_0 = 0$  とする。

## 5.1 タレンティー関数の考察

本小節では、命題 4.5 の証明の鍵となるタレンティー関数を考察する。命題 4.5 の  $v_0$  は、タレンティー関数を加工することにより得られる。そこで本小節では、次小節で必要となる具体的計算を実行する。

まずは、タレンティー関数を定義する。

**定義 5.1.** タレンティー関数  $U: \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$  を

$$U(x) = \frac{1}{(1 + |x|^2)^{(N-2)/2}}$$

と定める。

$U$  について、以下の事実が知られている。

**補題 5.2** ([Tal76]). タレンティー関数  $U$  について、次式が成立する。

$$S = \frac{\|DU\|_{L^2(\mathbb{R}^N)}^2}{\|U\|_{L^{p+1}(\mathbb{R}^N)}^2}. \quad (5.1)$$

すなわち、(4.6) の右辺の下限は、 $V = \mathbb{R}^N$  のとき、 $U$  により達成される。

**記号 5.3.**  $\Omega$  上の cut off function  $\eta$  を、 $\eta \in C_c^\infty(\Omega)$ 、 $0 \leq \eta \leq 1$  in  $\Omega$ 、 $\{|x| \leq r_0\}$  上  $\eta \equiv 1$ 、 $\{|x| \geq 2r_0\}$  上  $\eta \equiv 0$  となるものとする。 $\epsilon > 0$  とする。 $\Omega$  上の関数  $u_\epsilon, v_\epsilon$  を、

$$u_\epsilon(x) = \frac{\eta(x)}{(\epsilon + |x|^2)^{(N-2)/2}}, \quad (5.2)$$

$$v_\epsilon(x) = \frac{u_\epsilon(x)}{\|b^{1/(p+1)}u_\epsilon\|_{L^{p+1}(\Omega)}} \quad (5.3)$$

と定める。

さて、[BN83] の p. 444 より、次式が成立する。

$$\|Du_\epsilon\|_{L^2(\Omega)}^2 = \|DU\|_{L^2(\mathbb{R}^N)}^2 \epsilon^{-(N-2)/2} + O(1). \quad (5.4)$$

次に、 $\|b^{1/(p+1)}u_\epsilon\|_{L^{p+1}(\Omega)}^2$  を考察する。

$$\int_{\Omega} b u_\epsilon^{p+1} dx = \int_{\Omega} \frac{b(x)\eta(x)^{p+1}}{(\epsilon + |x|^2)^N} dx = O(1) + \int_{\{|x| < r_0\}} \frac{b(x)}{(\epsilon + |x|^2)^N} dx.$$

最左辺の積分を  $I$  とおく。ここで  $q$  と  $N$  の大小により場合分けをする。

$q < N$  のとき：変数変換により、

$$I = \int_{\{|x| < r_0\}} \frac{M_1 - M_2|x|^q}{(\epsilon + |x|^2)^N} dx = \frac{M_1}{\epsilon^{N/2}} \int_{\{|x| < r_0/\sqrt{\epsilon}\}} \frac{1}{(1 + |x|^2)^N} dx - \frac{M_2}{\epsilon^{(N-q)/2}} \int_{\{|x| < r_0/\sqrt{\epsilon}\}} \frac{|x|^q}{(1 + |x|^2)^N} dx$$

である。第 1 項の積分を  $I_1(\epsilon)$ 、第 2 項の積分を  $I_2(\epsilon)$  とおく。 $\epsilon \searrow 0$  のとき、 $I_1(\epsilon) \rightarrow \|U\|_{L^{p+1}(\Omega)}^{p+1}$  である。 $q < N$  であるから、 $I_2(\epsilon)$  は有限の値に収束する。

$$\left\| b^{1/(p+1)}u_\epsilon \right\|_{L^{p+1}(\Omega)}^2 = \frac{M_1^{2/(p+1)}}{\epsilon^{(N-2)/2}} I_1(\epsilon)^{1/(p+1)} - \frac{M_2^{2/(p+1)}}{\epsilon^{(N-2)(N-q)/2N}} I_2(\epsilon)^{1/(p+1)} + O(1)$$

であるから、(5.4) および (5.1) より、

$$\lim_{\epsilon \searrow 0} \frac{\|Du_\epsilon\|_{L^2(\Omega)}^2}{\left\| b^{1/(p+1)}u_\epsilon \right\|_{L^{p+1}(\Omega)}^2} = \frac{\|DU\|_{L^2(\mathbb{R}^N)}^2}{M_1^{2/(p+1)} \|U\|_{L^{p+1}(\mathbb{R}^N)}^2} = \frac{S}{M_1^{2/(p+1)}} \quad (5.5)$$

と計算される。すなわち、次式がしたがう。

$$\|v_\epsilon\|^2 = \|Dv_\epsilon\|_{L^2(\Omega)}^2 = \frac{S}{M^{2/(p+1)}} + O(\epsilon^{(N-2)/2}). \quad (5.6)$$

$q = N$  のとき：極座標変換をすると、次式が得られる。

$$\int_{\{|x| < r_0\}} \frac{|x|^q}{(\epsilon + |x|^2)^N} dx = \text{vol}(S^{N-1}) \int_0^{r_0} \frac{r^N}{(\epsilon + r^2)^N} r^{N-1} dr = O(|\log \epsilon|).$$

ここで  $\text{vol}(S^{N-1})$  は半径 1 の  $(N-1)$  次元球面の体積である。ゆえに、(5.5)、(5.6) が同様にしたがう。

$q > N$  のとき：

$$\int_{\{|x| < r_0\}} \frac{|x|^q}{(\epsilon + |x|^2)^N} dx < \int_{\{|x| < r_0\}} |x|^{q-2N} dx < \infty$$

であるから、最右辺は  $O(1)$  である。ゆえに、やはり (5.5)、(5.6) がしたがう。いずれの場合でも、

$$\left\| b^{1/(p+1)} u_\epsilon \right\|_{L^{p+1}(\Omega)}^2 = O(\epsilon^{-(N-2)/2}) \quad (5.7)$$

である。

次に、

$$\int_{\Omega} a u_\epsilon^2 dx = O(1) + \int_{\{|x| < r_0\}} \frac{m_1 + m_2 |x|^{q'}}{(\epsilon + |x|^2)^{N-2}} dx$$

を考察する。 $I_1, I_2$  を

$$I_1 = \int_{\{|x| < r_0\}} \frac{1}{(\epsilon + |x|^2)^{N-2}} dx,$$

$$I_2 = \int_{\{|x| < r_0\}} \frac{|x|^{q'}}{(\epsilon + |x|^2)^{N-2}} dx$$

とおく。[BN83] の p. 444 より、次式が成立する。

$$I_1 = \begin{cases} O(\epsilon^{-(N-4)/2}) & (n \geq 5), \\ O(|\log \epsilon|) & (n = 4), \\ O(1) & (n = 3). \end{cases}$$

$I_2$  を、 $N$  と  $q' + 4$  の大小で場合分けして計算する。

$N > q' + 4$  のとき：変数変換により、

$$I_2 = \frac{1}{\epsilon^{(N-q'-4)/2}} \int_{\{|x| < r_0/\sqrt{\epsilon}\}} \frac{|x|^{q'}}{(1 + |x|^2)^{N-2}} dx$$

である。右辺の積分を  $I(\epsilon)$  とおく。 $N > q' + 4$  であるから、 $\epsilon \searrow 0$  のとき、 $I(\epsilon)$  は収束する。よって、 $I_1 = O(\epsilon^{-(N-q'-4)/2})$  である。

$N = q' + 4$  のとき：極座標変換により、

$$I_2 = \text{vol}(S^{N-1}) \int_0^{r_0} \frac{|x|^{N-4}}{(\epsilon + |x|^2)^{N-2}} r^{N-1} dr = O(|\log \epsilon|)$$

と計算される。

$N < q' + 4$  のとき：

$$I_2 < \int_{\{|x| < r_0\}} |x|^{q'-2(N-2)} dx < \infty$$

であるから、 $I_2 = O(1)$  である。



よって、 $\epsilon \searrow 0$  のときの  $I_2$  の挙動は次の通りにまとめられる。

$$I_2 = \begin{cases} O(\epsilon^{-(N-q'-4)/2}) & (N > q' + 4), \\ O(|\log \epsilon|) & (N = q' + 4), \\ O(1) & (N < q' + 4). \end{cases}$$

以上の結果と、(5.7) より、以下が成立する。

$$\left\{ \begin{array}{l} \int_{\Omega} av_{\epsilon}^2 dx = O(1) + m_1 I'_1 + m_2 I'_2, \\ I'_1 = \begin{cases} O(\epsilon) & (N \geq 5), \\ O(\epsilon |\log \epsilon|) & (N = 4), \\ O(\epsilon^{1/2}) & (N = 3), \end{cases} \\ I'_2 = \begin{cases} O(\epsilon^{1+q'/2}) & (N > q' + 4), \\ O(\epsilon^{(N-2)/2} |\log \epsilon|) & (N = q' + 4), \\ O(\epsilon^{(N-2)/2}) & (N < q' + 4). \end{cases} \end{array} \right. \quad (5.8)$$

## 5.2 命題 4.5 の証明

本小節では、補題を積み重ね、命題 4.5 に証明を与える。

**補題 5.4.**  $\tau_{\epsilon} = \|v_{\epsilon}\|^{2/(p-1)}$  とする。このとき、次式が成立する。

$$\lim_{\epsilon \searrow 0} I_{\lambda}(\tau_{\epsilon} v_{\epsilon}) = \frac{1}{NM_1^{(N-2)/2}} S^{N/2}. \quad (5.9)$$

**証明.** (5.3) より、

$$\int_{\Omega} bv_{\epsilon}^{p+1} dx = 1$$

であるから、 $t \geq 0$  に対し、次式が得られる。

$$I_{\lambda}(tv_{\epsilon}) = \frac{1}{2} t^2 \|v_{\epsilon}\|^2 - \frac{1}{p+1} t^{p+1} - \int_{\Omega} H(tv_{\epsilon}, \underline{u}_{\lambda}) dx.$$

したがって、次式が成立する。

$$I_{\lambda}(\tau_{\epsilon} v_{\epsilon}) = \frac{1}{N} \left( \|v_{\epsilon}\|^2 \right)^{N/2} - \int_{\Omega} H(\tau_{\epsilon} v_{\epsilon}, \underline{u}_{\lambda}) dx.$$

(5.6) より、以下がしたがう。

$$\begin{aligned} \lim_{\epsilon \searrow 0} \tau_{\epsilon} &= \frac{S^{1/(p-1)}}{M_1^{2/(p+1)(p-1)}}, \\ \lim_{\epsilon \searrow 0} \frac{1}{N} \left( \|v_{\epsilon}\|^2 \right)^{N/2} &= \frac{1}{NM_1^{(N-2)/2}} S^{N/2}. \end{aligned}$$

$\epsilon \searrow 0$  のとき、 $\tau_{\epsilon} v_{\epsilon} \rightarrow 0$  a. e. in  $\Omega$  である。ゆえに、補題 4.7 より、次式が成立する。

$$\lim_{\epsilon \searrow 0} \int_{\Omega} H(\tau_{\epsilon} v_{\epsilon}, \underline{u}_{\lambda}) dx = 0.$$

以上より、(5.9) を得る。 ■

**補題 5.5.**  $\sup_{t>0} I_{\lambda}(tv_{\epsilon})$  を達成する  $t > 0$  が存在する。

**証明.** 補題 4.11 より、 $t \rightarrow \infty$  のとき、 $I_{\lambda}(tv_{\epsilon}) \rightarrow -\infty$  となる。したがって、ある  $K > 0$  が存在し、 $K < t$  においては、 $I_{\lambda}(tv_{\epsilon}) < 0$  となる。また、 $I_{\lambda}(0) = 0$  である。ゆえに、 $\sup_{t>0} I_{\lambda}(tv_{\epsilon}) = \sup_{t \in [0, K]} I_{\lambda}(tv_{\epsilon})$  となる。 $I_{\lambda}(tv_{\epsilon})$  は  $t$  についての連続関数であるから、 $\sup_{t>0} I_{\lambda}(tv_{\epsilon})$  を達成する  $t > 0$  が存在する。 ■

**記号 5.6.** 補題 5.5 の  $t$  を  $t_\epsilon$  とかく。 $t_\epsilon > 0$  であり、次式が成立する。

$$I_\lambda(t_\epsilon v_\epsilon) = \sup_{t>0} I_\lambda(tv_\epsilon). \quad (5.10)$$

**補題 5.7.**  $\epsilon_0 > 0$  と  $C > 0$  が存在し、 $0 < \epsilon < \epsilon_0$  に対し、

$$\int_{\Omega} H'(t_\epsilon v_\epsilon, \underline{u}_\lambda) dx \geq C\epsilon^{(N-2)/4} \quad (5.11)$$

が成立する。

**証明.** まず、次式を背理法を用いて証明する。

$$\liminf_{\epsilon \searrow 0} t_\epsilon > 0. \quad (5.12)$$

(5.12) を否定し、 $\liminf_{\epsilon \searrow 0} t_\epsilon = 0$  であることを仮定する。 $s, t \geq 0$  に対し、 $G(s, t) \geq 0$  である。そこで、

$$I_\lambda(t_\epsilon v_\epsilon) = \frac{1}{2} t_\epsilon^2 \|v_\epsilon\|^2 - \int_{\Omega} G(t_\epsilon v_\epsilon, \underline{u}_\lambda) dx \leq \frac{1}{2} t_\epsilon^2 \|v_\epsilon\|^2 \quad (5.13)$$

において、 $\epsilon \searrow 0$  における下極限をとると、

$$\liminf_{\epsilon \searrow 0} I_\lambda(t_\epsilon v_\epsilon) \leq 0 \quad (5.14)$$

がしたがう。一方で、(5.10) より  $I_\lambda(t_\epsilon v_\epsilon) \geq I(\tau_\epsilon v_\epsilon)$  であるから、補題 5.4 より、

$$\liminf_{\epsilon \searrow 0} I_\lambda(t_\epsilon v_\epsilon) \geq \lim_{\epsilon \searrow 0} I_\lambda(\tau_\epsilon v_\epsilon) = \frac{1}{NM_1^{(N-2)/2}} S^{N/2} > 0. \quad (5.15)$$

(5.14) と (5.15) は同時に成立しない。よって、背理法により、(5.12) がしたがう。

さて、(5.12) と (5.7) より、 $\epsilon_0 > 0$ 、 $C > 0$  が存在し、 $0 < \epsilon < \epsilon_0$  のとき、 $|x| < r_0$  に対し、

$$t_\epsilon v_\epsilon(x) = t_\epsilon \frac{\eta(x)}{(\epsilon + |x|^2)^{(N-2)/2} \|b^{1/(p+1)} u_\epsilon\|_{L^{p+1}(\Omega)}} \geq \frac{C\epsilon^{(N-2)/4}}{(\epsilon + |x|^2)^{(N-2)/2}} \quad (5.16)$$

が成立する。必要ならば  $\epsilon_0 > 0$  を小さくとりなおし、 $\sqrt{\epsilon_0} < r_0$  が成立するとして良い。すると、 $|x| < \sqrt{\epsilon}$  に対し、

$$t_\epsilon v_\epsilon(x) \geq C_0 \epsilon^{-(N-2)/2} \quad (5.17)$$

となる。 $C_0 > 0$  は  $\epsilon$  によらない。この  $C_0$  について、

$$t_0 = C_0 \epsilon_0^{-(N-2)/2} \quad (5.18)$$

と定める。 $\underline{u}_\lambda > 0$  in  $\Omega$  であるから、 $\{|x| \leq \sqrt{\epsilon_0}\}$  における  $\underline{u}_\lambda$  の最小値より小さい正の数  $s_0$  が存在する。すなわち、 $|x| < \sqrt{\epsilon_0}$  に対し、

$$\underline{u}_\lambda(x) > s_0 \quad (5.19)$$

となる。

ここで、 $x \in \Omega$ 、 $t \geq t_0$ 、 $s \geq s_0$  に対し、

$$H'(t, s, x) \geq Cb(x)t^p \quad (5.20)$$

を成り立たせる  $t, s, x$  によらない定数  $C > 0$  が存在することを示す。 $s, t \geq 0$  に対し、

$$H'(t, s, x) = b(x) \left( \frac{1}{p+1} (t+s)^{p+1} - \frac{1}{p+1} t^{p+1} - \frac{1}{p+1} s^{p+1} - s^p t \right)$$

である。そこで  $s$  についての偏導関数は、

$$H'_s(t, s, x) = b(x) ((t+s)^p - s^p - ps^{p-1}t)$$

である。右辺はテイラーの定理より、 $0 < \theta < 1$  を用いて  $p(p-1)(s+\theta t)^{p-2}t^2/2$  と表される。これは非負であるから、 $H'_s(t, s, x) \geq 0$  である。すなわち、 $H'$  は  $s$  についての増加関数である。したがって、 $s \geq s_0$ 、 $t \geq 0$  に対し、

$$H'(t, s, x) \geq H'(t, s_0, x) \quad (5.21)$$

である。また、 $s \geq 0$ 、 $t \geq 0$  に対し、

$$H'(t, s, x) \geq H'(t, 0, x) = 0 \quad (5.22)$$

もわかる。ここでテイラーの定理より、

$$\frac{1}{p+1}(t+s_0)^{p+1} - \frac{1}{p+1}t^{p+1} = (t+\theta s_0)^p s_0$$

をみたす  $0 < \theta < 1$  が存在する。ゆえに  $t \geq t_0$  に対し、以下が成り立つ。

$$\begin{aligned} H'(t, s_0, x) &\geq b(x) \left( (t+\theta s_0)^p s_0 - \frac{1}{p+1}s^{p+1} - s^p t \right) \\ &\geq b(x) \left( t^p s_0 - \frac{1}{p+1}s^{p+1} - s^p t \right) \\ &= t^p b(x) \left( s_0 - \frac{1}{p+1} \frac{1}{t^p} - s^p \frac{1}{t^{p-1}} \right) \\ &\geq t^p b(x) \left( s_0 - \frac{1}{p+1} \frac{1}{t_0^p} - s^p \frac{1}{t_0^{p-1}} \right). \end{aligned}$$

ここで最右辺の括弧の中が正となるよう、必要ならば  $\epsilon_0 > 0$  を小さくとりなおす。 $s_0$  と  $C_0$  は  $\epsilon_0$  によって決まるが、 $|x| < \sqrt{\epsilon_0}$  に対して (5.17) および (5.19) を成り立たせるために  $s_0$  と  $C_0$  は変更する必要がないことに注意されたい。(5.18) により、最右辺の括弧の中が正となるよう、 $t_0$  を大きくすることができる。以上により、 $t \geq t_0$  に対し、

$$H'(t, s_0, x) \geq C b(x) t^p \quad (5.23)$$

が成立する。(5.21) と (5.23) より、 $t \geq t_0$ 、 $s \geq s_0$  に対し、(5.20) が成り立つ。

(5.22)、(5.20)、(5.16) を順に使うと、 $0 < \epsilon < \epsilon_0$  に対し、以下が成立する。

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} H'(t_{\epsilon} v_{\epsilon}, \underline{u}_{\lambda}) dx &\geq \int_{\{|x| \leq \sqrt{\epsilon}\}} H'(t_{\epsilon} v_{\epsilon}, \underline{u}_{\lambda}) dx \\ &\geq C \int_{\{|x| \leq \sqrt{\epsilon}\}} b(x) (t_{\epsilon} v_{\epsilon})^p dx \\ &\geq C \int_{\{|x| \leq \sqrt{\epsilon}\}} (M_1 + M_2 (\sqrt{\epsilon})^q) \left( \frac{\epsilon^{(N-2)/4}}{(\epsilon + |x|^2)^{(N-2)/2}} \right)^p dx \\ &\geq C \int_{\{|x| \leq \sqrt{\epsilon}\}} \left( \frac{\epsilon^{(N-2)/4}}{(\epsilon + |x|^2)^{(N-2)/2}} \right)^p dx \\ &= C \epsilon^{(N-2)/4} \int_{\{|y| \leq 1\}} \frac{1}{(1 + |x|^2)^{(N+2)/2}} dx \\ &\geq C \epsilon^{(N-2)/4}. \end{aligned}$$

$C > 0$  は  $\epsilon$  によらない。所望の (5.11) が得られた。 ■

**証明 (命題 4.5).** (5.10) より、以下が成立する。

$$\begin{aligned} \sup_{t>0} I_{\lambda}(t v_{\epsilon}) &= I_{\lambda}(t_{\epsilon} v_{\epsilon}) \\ &= \frac{1}{2} t_{\epsilon}^2 \|v_{\epsilon}\|^2 - \frac{1}{p+1} t_{\epsilon}^p - \int_{\Omega} H'(t_{\epsilon} v_{\epsilon}, \underline{u}_{\lambda}) dx + \int_{\Omega} a v_{\epsilon}^2 dx \\ &\leq \sup_{t>0} \left( \frac{1}{2} t^2 \|v_{\epsilon}\|^2 - \frac{1}{p+1} t^{p+1} \right) - \int_{\Omega} H'(t_{\epsilon} v_{\epsilon}, \underline{u}_{\lambda}) dx + \int_{\Omega} a v_{\epsilon}^2 dx \\ &= \frac{1}{N} \left( \|v_{\epsilon}\|^2 \right)^{N/2} - \int_{\Omega} H'(t_{\epsilon} v_{\epsilon}, \underline{u}_{\lambda}) dx + \int_{\Omega} a v_{\epsilon}^2 dx. \end{aligned}$$

ここで、最後の変形では、 $t > 0$  の関数

$$\alpha(t) = \frac{1}{2} t^2 \|v_{\epsilon}\|^2 - \frac{1}{p+1} t^{p+1}$$

が、 $t = \|v_\epsilon\|^{2/(p-1)}$  において最大値をとることに注意した。(5.6)、(5.8)、補題 5.4、補題 5.7 により、 $\epsilon_0 > 0$ 、 $C, C' > 0$  が存在し、 $0 < \epsilon < \epsilon_0$  に対し、

$$\sup_{t>0} I_\lambda(tv_\epsilon) \leq \frac{1}{NM_1^{(N-2)/2}} S^{N/2} + \left( C\epsilon^{(N-2)/2} - C'\epsilon^{(N-2)/4} + m_1 I'_1 + m_2 I'_2 \right) \quad (5.24)$$

が成立する。ここで  $I'_1, I'_2$  は、(5.8) のものである。以下の条件を考える。

$$(5.24) \text{ の右辺の括弧の中が負となる } \epsilon > 0 \text{ が存在する。} \quad (5.25)$$

(5.25) が成立するならば、その  $\epsilon$  を用いて  $v_0 = v_\epsilon$  とすると、 $v_0 \geq 0$  in  $\Omega$ 、 $v_0 \not\equiv 0$ 、および (4.7) が成立する。すなわち、(5.25) は、命題 4.5 の帰結の十分条件である。以下、 $m_1, m_2$  の正負で場合分けして検証する。すべての  $N \geq 3$ 、 $q' > 0$  に対し、 $\epsilon \searrow 0$  のとき  $I'_1 \gg I'_2$  であることに注意されたい。

- (i)  $m_1 < 0$  のとき： $\epsilon \searrow 0$  のとき  $\epsilon^{(N-2)/2} \ll \epsilon^{(N-2)/4}$  であるから、すべての  $N \geq 3$  について、(5.25) はみたされる。
- (ii)  $m_1 > 0$  のとき： $\epsilon \searrow 0$  のとき  $I'_1 \ll \epsilon^{(N-2)/4}$  となれば、(5.25) はみたされる。(5.8) より、 $N = 3, 4, 5$  であれば (5.25) はみたされる。
- (iii)  $m_1 = 0, m_2 < 0$  のとき：(i) と同様に、すべての  $N \geq 3$  について、(5.25) はみたされる。
- (iv)  $m_1 = 0, m_2 > 0$  のとき： $\epsilon \searrow 0$  のとき  $I'_2 \ll \epsilon^{(N-2)/4}$  となれば、(5.25) はみたされる。(5.8) より、 $N \leq q' + 4$  のときは、この式は成立している。 $N > q' + 4$  のとき、この式が成立する条件は、

$$1 + \frac{q'}{2} > \frac{N-2}{4}$$

である。これを変形して、 $N < 2q' + 6$  を得る。以上により、 $3 \leq N < 2q' + 6$  のとき、(5.25) はみたされる。 ■

**証明 (定理 1.4).** 命題 4.4 と命題 4.5 より成立する。 ■

## 6 $N \geq 6$

## 7 $N \geq 6$ かつ $\lambda > 0$ が小さい場合

### 参考文献

- [AR73] Antonio Ambrosetti and Paul H. Rabinowitz. Dual variational methods in critical point theory and applications. *J. Functional Analysis*, Vol. 14, pp. 349–381, 1973.
- [BL83] Haïm Brézis and Elliott Lieb. A relation between pointwise convergence of functions and convergence of functionals. *Proc. Amer. Math. Soc.*, Vol. 88, No. 3, pp. 486–490, 1983.
- [BN83] Haïm Brézis and Louis Nirenberg. Positive solutions of nonlinear elliptic equations involving critical Sobolev exponents. *Comm. Pure Appl. Math.*, Vol. 36, No. 4, pp. 437–477, 1983.
- [CR75] Michael G. Crandall and Paul H. Rabinowitz. Some continuation and variational methods for positive solutions of nonlinear elliptic eigenvalue problems. *Arch. Rational Mech. Anal.*, Vol. 58, No. 3, pp. 207–218, 1975.
- [CZ96] Dao-Min Cao and Huan-Song Zhou. On the existence of multiple solutions of nonhomogeneous elliptic equations involving critical Sobolev exponents. *Z. Angew. Math. Phys.*, Vol. 47, No. 1, pp. 89–96, 1996.
- [GNN79] B. Gidas, Wei Ming Ni, and L. Nirenberg. Symmetry and related properties via the maximum principle. *Comm. Math. Phys.*, Vol. 68, No. 3, pp. 209–243, 1979.
- [JL73] D. D. Joseph and T. S. Lundgren. Quasilinear Dirichlet problems driven by positive sources. *Arch. Rational Mech. Anal.*, Vol. 49, pp. 241–269, 1972/73.

- [KK74] J. P. Keener and H. B. Keller. Positive solutions of convex nonlinear eigenvalue problems. *J. Differential Equations*, Vol. 16, pp. 103–125, 1974.
- [NS07] Yūki Naito and Tokushi Sato. Positive solutions for semilinear elliptic equations with singular forcing terms. *J. Differential Equations*, Vol. 235, No. 2, pp. 439–483, 2007.
- [NS12] Yūki Naito and Tokushi Sato. Non-homogeneous semilinear elliptic equations involving critical Sobolev exponent. *Ann. Mat. Pura Appl. (4)*, Vol. 191, No. 1, pp. 25–51, 2012.
- [Poh65] S. I. Pohožaev. On the eigenfunctions of the equation  $\Delta u + \lambda f(u) = 0$ . *Dokl. Akad. Nauk SSSR*, Vol. 165, pp. 36–39, 1965.
- [Tal76] Giorgio Talenti. Best constant in Sobolev inequality. *Ann. Mat. Pura Appl. (4)*, Vol. 110, pp. 353–372, 1976.
- [Tar92] G. Tarantello. On nonhomogeneous elliptic equations involving critical Sobolev exponent. *Ann. Inst. H. Poincaré Anal. Non Linéaire*, Vol. 9, No. 3, pp. 281–304, 1992.
- [Wil96] Michel Willem. *Minimax theorems*. Progress in Nonlinear Differential Equations and their Applications, 24. Birkhäuser Boston, Inc., Boston, MA, 1996.
- [田中 08] 田中和永. 変分問題入門 — 非線形楕円型方程式とハミルトン系. 岩波書店, 2008.

## 謝辞

本論文を書く際に、宮本 安人 准教授からの確なご指摘を頂きました。ここに感謝の意を表します。