Стратегии инвестирования с использованием моделей машинного обучения

К. М. Баязитов

Выпускная квалификационная работа 09.04.01 — Информатика и вычислительная техника Научный руководитель: А.В. Ильницкая

20 июня 2024 г.

Слайд об исследованиях

Цель исследования —

Повышение качества моделей прогнозирования временных рядов на примере динамики курса акций.

Предположение —

Внешние факторы, влияющие на курс акций, заложены в ответы опытных инвесторов.

Решение —

Предлагается использовать в модели помимо данных временного ряда также агрегированные ответы опытных инвесторов.

Постановка задачи прогнозирования

 $y_1,y_2,...,y_T$ - временной ряд, $y_i\in\mathbb{R}.$

Требуется получить модель временного ряда:

$$\hat{y}_{t+k}(\mathbf{w}) = f_{t,k}(y_{t-M+1}, ..., y_t; \mathbf{w})$$

 $k = 1, ..., K,$

где

M - размер входного окна,

К - горизонт прогнозирования,

w - вектор параметров модели.

Функция потерь \mathcal{L} , используемая при обучении модели:

$$\mathcal{L}(\mathbf{w}, \mathbf{Y}) = \sum_{t=M}^{T-K} \sum_{k=1}^{K} (f_{t,k}(y_{t-M+1}, ..., y_t; \mathbf{w}) - y_{t+k})^2,$$

Оптимизационная задача:

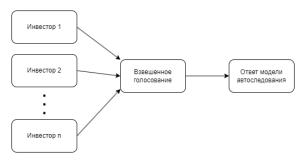
$$\hat{\mathbf{w}} = \arg\min_{\mathbf{w} \in \mathbb{W}} \mathcal{L}(\mathbf{w}, \mathbf{Y}).$$

Модель автоследования

Автоследование — способ инвестирования, при котором все желающие могут подключиться к стратегии более опытного инвестора (он же автор стратегии) и автоматически повторять все его сделки на своем счете.

Ответ инвестора =
$$\frac{\mathsf{Сумма}\ \mathsf{сделки}}{\mathsf{Объем}\ \mathsf{портфеля}}$$

Путем усреднения ответов инвесторов о продаже или покупке акций составляется временной ряд $a_1,...,a_N,a_i\in[-1,1].$



Экспериментальные данные

Эксперимент проводится для данных динамики курса акций YNDX. Задается временной ряд

$$x_1, x_2, x_3, ..., x_N, \quad x_i \in \mathbb{R}^5$$

 $x_i = \begin{bmatrix} c_i & o_i & h_i & I_i & a_i \end{bmatrix}^T,$

где

 c_i - цена закрытия,

о; - цена открытия,

 h_i - максимальная цена,

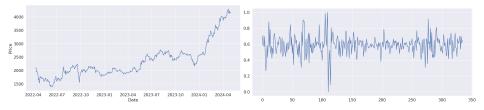
 I_i - минимальная цена,

 a_i - ответ модели автоследования ($a_i = 0$ в базовом варианте обучения модели)

Стационарность

Ряд приводится к стационарному виду следующими преобразованиями:

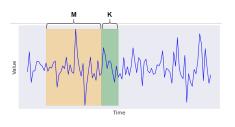
- 1) Дифференцирование: $y'_t = y_t y_{t-1}$
- 2) Сезонное дифференцирование $y_t^{\prime\prime}=y_t^{\prime}-y_{t-s}^{\prime},\ s=5$



Для проверки ряда на стационарность используется критерий KPSS: Для исходного ряда p-value < 0.01 Для полученного ряда p-value > 0.01

Составление выборки

Методом скользящего окна составляется выборка $\mathfrak{D} = (\mathbf{X}, \mathbf{Y})$:



$$\mathbf{X} = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & \dots & x_M \\ x_2 & x_3 & \dots & x_{M+1} \\ x_3 & x_4 & \dots & x_{M+2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ x_{N-K-M+1} & x_{N-K-M+2} & \dots & x_{N-K} \end{pmatrix}, \mathbf{Y} = \begin{pmatrix} c_{M+1} & c_{M+2} & \dots & c_{M+K} \\ c_{M+2} & c_{M+3} & \dots & c_{M+K+1} \\ c_{M+3} & c_{M+4} & \dots & c_{M+K+2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{N-K+1} & c_{N-K+2} & \dots & c_{N} \end{pmatrix},$$

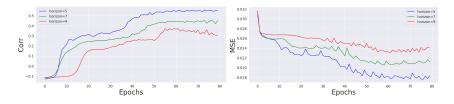
где M - размер окна, K - горизонт прогнозирования.

В соотшении 80/20 выборка делится на обучающую и тестовую части.

Горизонт прогнозирования

В качестве тестируемой модели используется Seq2Seq архитекутра на основе LSTM.

На графиках показаны метрики корреляции Пирсона и среднеквадратичной ошибки в зависимости от горизонта прогнозирования.



С увеличением горизонта прогнозирования качество модели ухудшается.

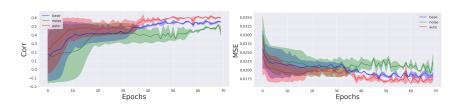
Анализ предложенного метода

В качестве тестируемой модели используется Seq2Seq архитекутра на основе LSTM.

Проводится сравнение тестируемой модели с моделями, где в качестве дополнительных данных используются:

- 1) Ответы модели автоследования
- 2) Нормальный шум $\mathcal{N}(0,1)$

На графиках показаны метрики корреляции Пирсона и среднеквадратичной ошибки.



Модель, использующая ответы модели автоследования, показывает лучшее значение метрик.

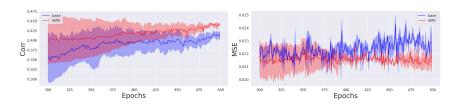
Анализ предложенного метода

В качестве тестируемой модели используется Seq2Seq архитекутра на основе модели Transformer.

Проводится сравнение тестируемой модели с моделями, где в качестве дополнительных данных используются:

1) Ответы модели автоследования

На графиках показаны метрики корреляции Пирсона и среднеквадратичной ошибки.



Модель, использующая ответы модели автоследования, показывает лучшее значение метрик.

Сравнение результатов

Модель	Дополнительные данные	Корреляция Пирсона	MSE
ARIMA (3, 0, 3)		0,340	0,0183
Seq2Seq LSTM	_	$0,553 \pm 0,004$	$0,0186 \pm 0,0008$
Seq2Seq LSTM	Автоследование	$0,\!599 \pm 0,\!006$	$0,0175 \pm 0.0007$
Seq2Seq Transformer	_	$0,415 \pm 0,010$	$0,0229 \pm 0,0006$
Seq2Seq Transformer	Автоследование	$0,440 \pm 0,001$	$0,0218 \pm 0,0009$

Выводы

- 1. Предложен метод повышения качества модели при использовании дополнительных данных.
- 2. Предложен метод агрегации знаний опытных инвесторов.
- 3. Проведен вычислительный эксперимент на реальных данных динамики курса акций YNDX.
- 4. Проведен анализ выбора горизонта прогнозирования.