### Tableau virtuel interactif

Baptiste Saleil, Geoffrey Mélia, Julien Pagès, Kevin Bollini

Tuteur: M. Puech

30 avril 2012

### Plan

- Introduction
- 2 Analyse et Conception
  - Choix de conceptions
  - Gestion de projet
  - Analyse
  - Planning
- Bibliothèque
  - Suivi par Couleur
  - Suivi par Forme
  - Comparatifs
- Application
  - Module Local
  - Module Reseau
- Conclusion



- Introduction
- 2 Analyse et Conception
- Bibliothèque
- Application
- Conclusion

# Ter de Master 1 : Tableau virtuel interactif

#### But du projet :

- Concevoir une application avec une interface naturelle (mouvements)
- Librairie de reconnaissance de mouvements
- Application exploitant cette librairie qui propose différents outils de dessins

- Introduction
- 2 Analyse et Conception
- Bibliothèque
- Application
- Conclusion

# Choix de conceptions

### Choix principaux

Découper le projet en deux parties distinctes :

- une bibliothèque de suivi d'objets réutilisable
- une application avec une interface naturelle exploitant cette bibliothèque

### Gestion de projet

### Objectif:

- Se renseigner, réaliser une architecture de qualité
- Répartition du travail en fonction des compétences
- Développer rapidement un prototype
- Développement incrémental en ajoutant des fonctionnalités

# Gestion de projet

#### Organisation:

- Réunions
- Deux sous-groupes
- Partage des tâches au sein des groupes
- Décisions communes (à quatre)

#### Collaboration:

- Gestionnaire de version (Subversion)
- Partage de documents (Mail et Subversion)
- Discussions (Mails / Instantanée)
- Édition collaborative pour le travail à distance (Gobby)

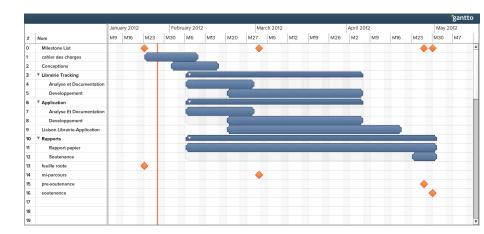
# Analyse

### Objectifs

- Identifier les besoins et envies des utilisateurs
- Distinguer et classer les fonctionnalités de l'application
- Établir un schéma de conception dans le temps
- Faciliter le développement, avoir des buts concrets
- Produire une application réellement aboutie

# Rétroplanning

### Rétroplanning (Diagramme de gantt) :



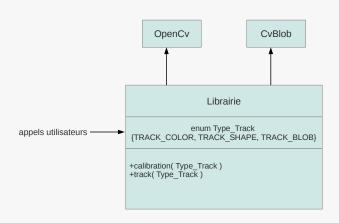
- Introduction
- 2 Analyse et Conception
- Bibliothèque
- Application
- Conclusion

# Bibliothèque de suivi d'objets

### Objectifs de la bibliothèque conçue

- Distinguer complètement le suivi d'objet de l'application
- Avoir une utilisation simple sans connaissance en traitement d'image
- Permettre une détection d'action
- Proposer un maximum de solutions de suivi
- Évaluer et comparer ces solutions

# Bibliothèque





# Bibliothèque

```
Création d'une structure de données : Cursor struct Cursor \{
```

- CvPoint center
- CvPoint cornerA
- CvPoint cornerB
- o ...
- IplImage \*mask
- Bool active

}

# Bibliothèque

### Deux fonctions enveloppes:

- Cursor \* calibration(IpIImage \* source, CvPoint A, CvPoint B, TYPE-TRACK flag)
- int track(IpIImage \* source, Cursor \* oldCursor)

### Suivis

Deux types de suivis ont été développés :

- Suivi par couleur
- Suivi par forme

# Étalonnage par couleur

- Sélection de l'objet
- Détection de couleur
- Réglage du seuil de la binarisation
- Binarisation selon le seuil

### Suivi par couleur

Deux méthodes de détection de position :

- Calcul du barycentre de l'image binaire
- Recherche par composantes connexes sur l'image

# Suivi par couleur : Barycentre

• Calcul du barycentre de l'image binaire



# Suivi par couleur : Composantes connexes

- Calcul des différentes composantes connexes sur l'image binaire
- Sélection de la composante correspondant au curseur
- Récupération de son barycentre

# Étalonnage par forme

- Sélection de la zone-objet
- Création d'une sous-image Template

### Suivi par forme

- Recherche du template dans l'image
- Sélection de la zone avec la meilleure correspondance

# Comparatif Couleur/Forme

# Comparatif Couleur/Forme

### Couleur

### **Avantages**

- Traçage rapide
- Diversité possible de curseurs

#### Faiblesses

- Sensibilité à l'environnement
- Dépendant de la qualité du dispositif d'acquisition

# Comparatif Couleur/Forme

#### Couleur

#### **Avantages**

- Traçage rapide
- Diversité possible de curseurs

#### Faiblesses

- Sensibilité à l'environnement
- Dépendant de la qualité du dispositif d'acquisition

#### Forme

### **Avantages**

- Traçage moins dépendant de la qualité de l'environnement
- Efficace sur des objets 'complexes'

#### **Faiblesses**

- Traçage lent
- Très sensible aux variations du curseur

# Comparatif Simple/composante connexe

# Comparatif Simple/composante connexe

### Barycentre simple

#### **Avantages**

- Traçage rapide

#### **Faiblesses**

- Sensibilité aux parasites (fausses détections)
- Précision fortement dépendante de l'environnement

# Comparatif Simple/composante connexe

### Barycentre simple

#### **Avantages**

- Traçage rapide

#### Faiblesses

- Sensibilité aux parasites (fausses détections)
- Précision fortement dépendante de l'environnement

### Barycentre composante connexe

#### **Avantages**

- Traçage plus précis
- Résistance aux parasites

#### **Faiblesses**

- Traçage plus lent
- Perte occasionnelle du curseur

### Bilan

### Objectifs atteints

- Librairie utilisable proposant plusieurs solution de traçage
- Détection d'action implémentée dans deux des trois solutions
- Utilisation simple sans connaissances en traitement des images

### Bilan

### Objectifs atteints

- Librairie utilisable proposant plusieurs solution de traçage
- Détection d'action implémentée dans deux des trois solutions
- Utilisation simple sans connaissances en traitement des images

#### Difficultés et ouverture

- Exploitation des librairies OpenCv et CvBlob
- Implémentation de la détection pour le suivi par forme
- Ajout à la librairie de nouvelles fonctions de suivi

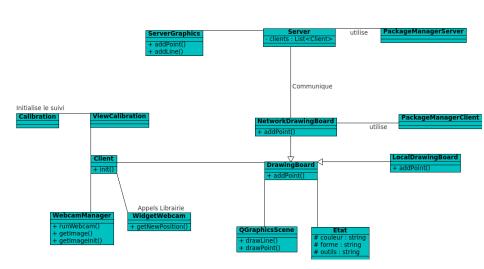
- Introduction
- 2 Analyse et Conception
- Bibliothèque
- 4 Application
- Conclusion

### Architecture

### Objectifs de l'architecture conçue

- Avoir une application modulable et facilement extensible
- Fonctionnement identique pour les classes principales en réseau ou en local
- Pouvoir rajouter facilement des outils
- Séparer le traitement du rendu

# Diagramme de classes



### Application

L'application est utilisable en local et en réseau, avec un fonctionnement identique.

Les fonctionnalités implémentées sont les suivantes :

- Un outil pour changer la couleur et la forme du pinceau
- Un outil gomme
- Fonctionnalité permettant d'exporter le dessin
- Possibilité de nettoyer complètement le tableau
- Mode plein-écran avec le dessin uniquement (vidéoprojecteur)
- Utilisation simultanée par plusieurs utilisateurs
- Application traduite et packagée (en .deb)

# Fonctionnemment global

#### Fonctionnement en local

- Étalonnage selon la méthode voulue, choix du mode local
- Détection d'un mouvement, dessin directement sur le tableau en respectant les options

# Étalonnage

L'étalonnage se déroule en plusieurs phases.

- Choix de la webcam et de méthode de suivi
- Choix de l'objet à suivre à partir d'une photo, en l'entourant d'un rectangle
- Réglage du seuil de tolérance à partir du retour de l'étalonnage
- Choix du mode : réseau ou local

## Utilisation de l'application

L'interface permets de visualiser le flux vidéo, et le dessin. Les mouvements sont détectés, et le dessin est effectué à partir de ces mouvements.

## Objectifs atteints

- Application fonctionnelle et utilisable
- Beaucoup d'outils voulus implémentés

### Objectifs atteints

- Application fonctionnelle et utilisable
- Beaucoup d'outils voulus implémentés

#### Difficultés et ouverture

- Faire une interface gestuelle pour sélectionner gomme, couleur et forme
- Améliorer la gestion du dessin
- Relancer l'étalonnage sans relancer l'application

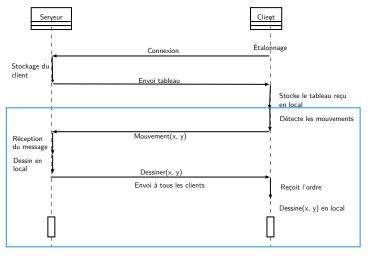
# Fonctionnement global

#### Fonctionnement en réseau

- Étalonnage selon la méthode voulue, choix du mode réseau
- Récupération du dessin actuel par le client
- Détection d'un mouvement
- Envoi au serveur de ce mouvement (et des options) en respectant le protocole
- Réception du paquet côté serveur, dessin du serveur
- Envoi aux clients de ce point, avec les options (épaisseur, couleur)
- Réception côté client, et dessin en local

## Fonctionnemment global : schéma

Déroulement du fonctionnement en réseau de l'application :



Répeter à chaque mouvement détecté

### Objectifs atteints

- Architecture identique au fonctionnement en local
- Application fonctionnelle en mode réseau malgré la difficulté
- Tous les outils fonctionnent

#### Objectifs atteints

- Architecture identique au fonctionnement en local
- Application fonctionnelle en mode réseau malgré la difficulté
- Tous les outils fonctionnent

#### Difficultés et ouverture

- Optimiser fortement le mode réseau pour réduire les problèmes de lenteur
- Mettre par défaut une couleur à chaque utilisateur

- Introduction
- 2 Analyse et Conception
- Bibliothèque
- 4 Application
- Conclusion

#### Conclusion

## Objectifs atteints

- Solution fonctionnelle
- Respect du cahier des charges
- Découverte (Technologies, gestion de projet...)

#### Conclusion

### Objectifs atteints

- Solution fonctionnelle
- Respect du cahier des charges
- Découverte (Technologies, gestion de projet...)

#### Difficultés

- Collaboration : Développement incrémental qui oblige à beaucoup communiquer
- Formation : Traitement de l'image, Conception d'architectures
- Techniques : Architecture, Fuites de mémoire...

#### Conclusion

#### Objectifs atteints

- Solution fonctionnelle
- Respect du cahier des charges
- Découverte (Technologies, gestion de projet...)

#### Difficultés

- Collaboration : Développement incrémental qui oblige à beaucoup communiquer
- Formation : Traitement de l'image, Conception d'architectures
- Techniques : Architecture, Fuites de mémoire...

#### Ouverture

- Diversifier et optimiser les méthodes de suivi
- Rajouter des fonctionnalités côté application

Merci pour votre attention.