### Tableau virtuel interactif

Baptiste Saleil, Geoffrey Mélia, Julien Pagès, Kevin Bollini

Tuteur de projet: M. Puech

30 avril 2012

- Introduction
- 2 Analyse et Conception
- Bibliothèque
- Application
- Conclusion

#### Introduction

#### But du projet :

- Proposer un sujet en lien avec nos deux formations
- Concevoir une application utilisant les mouvements de l'utilisateur (sans souris)
- Développer une bibliothèque de détection d'objet dans une image
- Exploiter cette bibliothèque pour reconnaître les mouvements de l'utilisateur
- Pouvoir écrire ou dessiner à plusieurs sur un tableau virtuel

## Vidéo de présentation

### Plan

- Introduction
- Analyse et Conception
  - Choix de conceptions
  - Gestion de projet
  - Analyse
  - Planning
- Bibliothèque
  - Architecture
  - Comparatifs des méthodes de suivi
  - Fonctionnement
    - Calibration
    - Suivi
- 4 Application
  - Objectifs
  - Architecture
  - Fonctionnalités
  - Fonctionnement
  - Mise en production



- Introduction
- 2 Analyse et Conception
- Bibliothèque
- Application
- Conclusion

### Choix de conceptions

### Choix principaux

Découper le projet en deux parties distinctes :

- une bibliothèque de suivi d'objets réutilisable
- une application avec une interface naturelle exploitant cette bibliothèque

### Gestion de projet

### Méthodologie :

- Se renseigner, réaliser une architecture de qualité
- Répartir le travail en fonction des compétences et formations de chacun
- Développer rapidement un prototype
- Développement incrémental en ajoutant des fonctionnalités

### Gestion de projet

### Organisation:

- Réunions
- Deux sous-groupes
- Partage des tâches au sein des groupes
- Décisions communes (à quatre)

#### Collaboration:

- Gestionnaire de versions (Subversion)
- Partage de documents (Mail et Subversion)
- Discussions (Mails / Instantanées)
- Édition collaborative pour le travail à distance (Gobby)

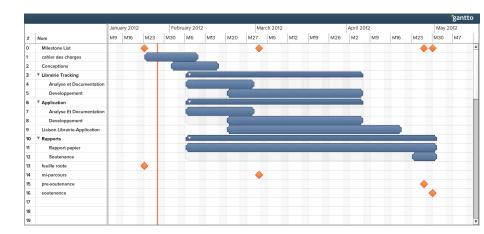
### Analyse

### Objectifs

- Identifier les besoins et envies des utilisateurs
- Distinguer et classer les fonctionnalités de l'application
- Établir un schéma de conception dans le temps
- Faciliter le développement, avoir des buts concrets
- Produire une application réellement aboutie

### Rétroplanning

### Rétroplanning (Diagramme de gantt) :



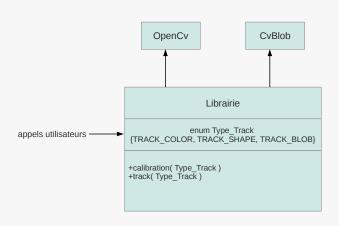
- Introduction
- 2 Analyse et Conception
- Bibliothèque
- Application
- Conclusion

### Bibliothèque de suivi d'objets : libtrack

### Objectifs de la bibliothèque conçue

- Distinguer complètement le suivi d'objet de l'application
- Avoir une utilisation simple sans connaissance en traitement d'image
- Permettre la détection d'actions
- Proposer un maximum de solutions de suivi
- Évaluer et comparer ces solutions

### Bibliothèque libtrack





### Bibliothèque

Création d'une structure de données : Cursor inclure graphique de la structure + énum

## Bibliothèque

#### Deux fonctions enveloppes :

- Cursor \* calibration(IpIImage \* source, CvPoint A, CvPoint B, TYPE-TRACK flag)
- int track(IpIImage \* source, Cursor \* oldCursor)

# Comparatif Couleur/modèle

## Comparatif Couleur/modèle

### Couleur

#### **Avantages**

- Suivi rapide
- Diversité possible de curseurs

#### **Faiblesses**

- Sensibilité à l'environnement
- Dépendant de la qualité du dispositif d'acquisition

## Comparatif Couleur/modèle

#### Couleur

#### **Avantages**

- Suivi rapide
- Diversité possible de curseurs

#### Faiblesses

- Sensibilité à l'environnement
- Dépendant de la qualité du dispositif d'acquisition

#### modèle

#### **Avantages**

- Suivi moins dépendant de la qualité de l'environnement
- Efficace sur des objets 'complexes'

#### Faiblesses

- Suivi lent
- Très sensible aux variations du curseur

## Comparatif Simple/composante connexe

## Comparatif Simple/composante connexe

### Barycentre simple

#### **Avantages**

- Suivi rapide

#### Faiblesses

- Sensibilité aux parasites (fausses détections)
- Précision fortement dépendante de l'environnement

### Comparatif Simple/composante connexe

### Barycentre simple

#### **Avantages**

- Suivi rapide

#### Faiblesses

- Sensibilité aux parasites (fausses détections)
- Précision fortement dépendante de l'environnement

### Barycentre composante connexe

#### **Avantages**

- Suivi plus précis
- Résistance aux parasites

#### **Faiblesses**

- Suivi plus lent
- Perte occasionnelle du curseur

### Scénario type d'utilisation de la bibliothèque

La bibliothèque s'utilise en deux grandes étapes :

- Calibration, engendrant une struture Cursor
- Track, mettant à jour les informations de la structure

## Calibration: Source d'images et TYPE\_TRACK



Écran de sélection du Type\_TRACK et de la source d'images

### Calibration : Sélection du curseur

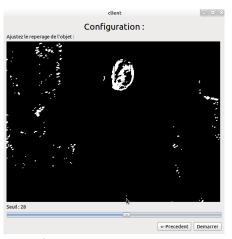
• Extrait la position de l'objet à suivre



Sélection de l'objet

## Calibration couleur : Réglage du seuil

Modifie l'attribut "threshold" de la structure Cursor.



Écran de réglage du seuil

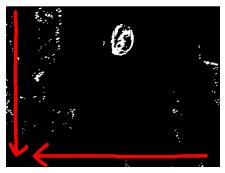
### Calibration Forme : Extraction du modèle

Modifie l'attribut "mask" de la structure Cursor.



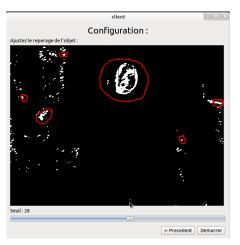
Écran de validation du modèle.

### Suivi par couleur : Barycentre



Calcul du barycentre de l'image binaire

### Suivi par Blob : Composantes connexes



Recherche et isolement de la composante connexe pertinante

### Suivi par couleur/Blob : Détection d'action

• Détection d'action par approchement du curseur



Retour image de l'objet suivi

## Suivi par modèle

• Recherche du template dans l'image



Localisation par recherche de modèle.

### Bilan

### Objectifs atteints

- Bibliothèque utilisable et proposant plusieurs solutions de suivi
- Détection d'action implémentée dans deux des trois solutions
- Utilisation simple sans connaissances en traitement d'images

### Bilan

### Objectifs atteints

- Bibliothèque utilisable et proposant plusieurs solutions de suivi
- Détection d'action implémentée dans deux des trois solutions
- Utilisation simple sans connaissances en traitement d'images

#### Difficultés

- Temps d'adaptation aux bibliothèques OpenCv et CvBlob volumineux
- Implémentation de la détection pour le suivi par modèle

### Bilan

### Objectifs atteints

- Bibliothèque utilisable et proposant plusieurs solutions de suivi
- Détection d'action implémentée dans deux des trois solutions
- Utilisation simple sans connaissances en traitement d'images

#### Difficultés

- Temps d'adaptation aux bibliothèques OpenCv et CvBlob volumineux
- Implémentation de la détection pour le suivi par modèle

#### Ouverture

- Diversifier et optimiser les méthodes de suivi
- Rajouter des fonctionnalités côté application

- Introduction
- 2 Analyse et Conception
- Bibliothèque
- 4 Application
- Conclusion

## **Objectifs**

- Interface intuitive
- Modulable, Extensible
- Fonctionnement transparent mode local / mode réseau
- Séparer le traitement du rendu
- Etablir un protocole simple et rapide

# Etalonnage

- Choix principaux
- Réglages

# Etalonnage

- Choix principaux
- Réglages

## Client

- Interface graphique
- Liens entre les modules

# Etalonnage

- Choix principaux
- Réglages

## Client

- Interface graphique
- Liens entre les modules

### **Tableau**

- Dessin / Interface gestuelle
- Réseau

# Etalonnage

- Choix principaux
- Réglages

#### Client

- Interface graphique
- Liens entre les modules

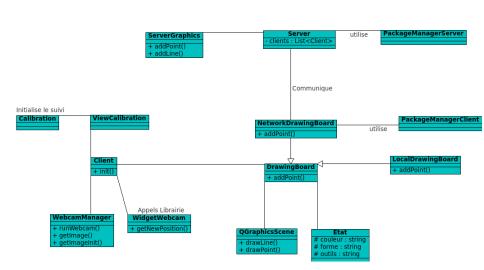
#### Tableau

- Dessin / Interface gestuelle
- Réseau

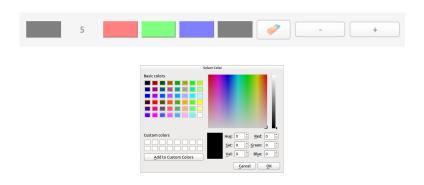
#### Serveur

- Communication entre clients
- Synchronisation du tableau entre les clients

### Architecture - Classes

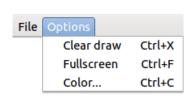


## Fonctionnalités - Outils



- Couleur
- Gomme
- Taille
- Affichage

## Fonctionnalités - Actions





- Sauvegarde du dessin
- Vider le tableau
- Mode plein écran

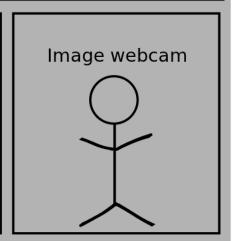
## Fonctionnement - Interface intuitive

# Menu

Interface gestuelle

Dessin

Mm



# Fonctionnement - Etalonnage

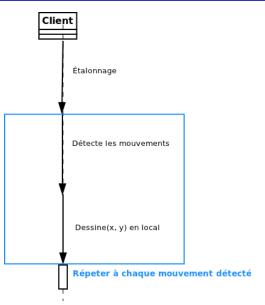
# Technique

- Interface "Suivant Précédent"
- Étalonnage obligatoire

#### Utilisation

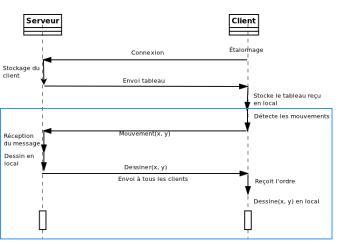
- Choix webcam / Type de suivi
- Sélection de l'objet
- 8 Réglage de la tolérance
- Ohoix mode local / réseau

# Fonctionnement - Local



- Étalonnage
- Détection de l'objet
- Dessin

## Fonctionnement - Réseau



Répeter à chaque mouvement détecté

- Étalonnage
- Détection de l'obje
- Dessin

# Mise en production

# Pourquoi?

- Généralement oubliée
- Première expérience
- Application aboutie

#### Eléments

- Traduction
- Packaging (.deb)
- Documentation
- Portabilité
- Dépôt accessible
- Code propre

## Ouverture

- Amélioration du réseau
- Amélioration des performances
- Possibilité de relancer l'étalonnage

- Introduction
- 2 Analyse et Conception
- Bibliothèque
- 4 Application
- Conclusion

### Conclusion

# Objectifs atteints

- Solution fonctionnelle
- Respect du cahier des charges
- Découverte (Technologies, gestion de projet...)

## Conclusion

## Objectifs atteints

- Solution fonctionnelle
- Respect du cahier des charges
- Découverte (Technologies, gestion de projet...)

#### Difficultés

- Collaboration : Développement incrémental qui oblige à beaucoup communiquer
- Formation : Traitement de l'image, Conception d'architectures
- Techniques : Architecture, Fuites de mémoire...

## Conclusion

### Objectifs atteints

- Solution fonctionnelle
- Respect du cahier des charges
- Découverte (Technologies, gestion de projet...)

#### Difficultés

- Collaboration : Développement incrémental qui oblige à beaucoup communiquer
- Formation : Traitement de l'image, Conception d'architectures
- Techniques : Architecture, Fuites de mémoire...

#### Ouverture

- Diversifier et optimiser les méthodes de suivi
- Rajouter des fonctionnalités côté application

# Sources et bibliographie

- http://www.sciencedirect.com.www.ezp.biu-montpellier. fr/science/article/pii/S026288561100120X
- http://www.irit.fr/recherches/SAMOVA/pageAnalysis.html
- http://www.irit.fr/~Philippe.Joly/Teaching/L3SI/ti.html
- http://opencv.willowgarage.com/wiki/
- code.google.com/p/cvblob/

#### lien du projet :

http://code.google.com/p/dessin-realite-augmentee/