MAPSI — cours 3: Maximum de vraisemblance Maximum a posteriori

Christophe Gonzales

LIP6 – Université Paris 6, France

Plan du cours n°3

- 1 Vraisemblance et prise de décision
- 2 Estimation par maximum de vraisemblance
- 3 Estimation par maximum a posteriori

Vraisemblance d'un échantillon : loi discrète connue

- Échantillon $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)$ de taille n
- Échantillon \Longrightarrow les x_i = réalisations de variables aléatoires X_i
- Échantillon i.i.d. \Longrightarrow les X_i sont mutuellement indépendants

$$\implies P(X_1 = X_1, \ldots, X_n = X_n) = \prod_{i=1}^n P(X_i = X_i)$$



l'hypothèse i.i.d est essentielle!

Vraisemblance d'un échantillon dans le cas discret

- \bullet $L(\mathbf{x}) = Vraisemblance de l'échantillon$
- $L(\mathbf{x}) =$ proba d'obtenir cet échantillon sachant la loi P

$$L(\mathbf{x}) = P(x_1, \ldots, x_n) = \prod_{i=1}^n P(x_i)$$

Vraisemblance d'un échantillon : loi discrète connue

- pièce de monnaie : P(Pile) = 0,75 et P(Face) = 0,25
- jet de la pièce

 ⇒ expérience de Bernoulli
- ⇒ hypothèse i.i.d. vérifiée



$$\implies L(\mathbf{x}) = \prod_{i=1}^{7} P(\mathsf{Pile}) \times \prod_{i=1}^{3} P(\mathsf{Face})$$
$$= 0.75^{7} \times 0.25^{3} \approx 0.002086$$

$$\implies L(\mathbf{x}) = \prod_{i=1}^{3} P(\mathsf{Pile}) \times \prod_{i=1}^{7} P(\mathsf{Face})$$
$$= 0.75^{3} \times 0.25^{7} \approx 0.000026$$

Prévention des risques d'inondation (1/4)

◆ Plan de prévention des risques d'inondations (PPR-I) :
photos satellite SPOT5 ⇒ zones susceptibles d'être inondées







- 3 catégories de parcelles :
 - o inondables (PI)
 - partiellement inondables (PPI)
 - non inondables (NI)

Prévention des risques d'inondation (2/4)

- images en teintes de gris
- oproba d'obtenir un niveau de gris *n* dépend du type de zone :

$$P(n|PI) = \mathcal{N}(\mu_1, \sigma_1^2)$$
 $P(n|PPI) = \mathcal{N}(\mu_2, \sigma_2^2)$
 $\mu_1 = 100$ $\sigma_1 = 20$ $\mu_2 = 85$ $\sigma_2 = 5$

nouvelle image envoyée par SPOT5 :



• zone Z: niveau de gris = n = 80

Problème : zone Z = PI ou PPI?

Prévention des risques d'inondation (3/4)

Problème : zone Z = PI ou PPI?

- 2 hypothèses:
 - $\theta_1 = \ll Z$ est de type $PI \gg$
 - 2 $\theta_2 = \ll Z$ est de type $PPI \gg$
- Idée : calcul du max de vraisemblance d'obtenir la zone Z sous θ_1 ou sous θ_2
- $L(\mathbf{x}, \theta_1) = p(80|PI)$, avec p fct de densité de $P(n|PI) = \mathcal{N}(\mu_1, \sigma_1^2)$

Rappel : la fonction de densité de $\mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$ est :

$$p(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}.\sigma} \exp\left\{-\frac{1}{2}\left(\frac{x-\mu}{\sigma}\right)^2\right\}$$

Prévention des risques d'inondation (4/4)

Problème : zone Z = PI ou PPI?

•
$$P(n|PI) = \mathcal{N}(\mu_1, \sigma_1^2) = \mathcal{N}(100, 20^2)$$

•
$$L(\mathbf{x}, \theta_1) = p(80|PI)$$

= $\frac{1}{\sqrt{2\pi} \times 20} \exp\left\{-\frac{1}{2} \left(\frac{80-100}{20}\right)^2\right\}$
= $\frac{1}{20\sqrt{2\pi}} \exp\left\{-\frac{1}{2}\right\}$
 $\approx 0,0121$

•
$$P(n|PPI) = \mathcal{N}(\mu_2, \sigma_2^2) = \mathcal{N}(85, 5^2)$$

•
$$L(\mathbf{x}, \theta_2) = p(80|PPI) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \times 5} \exp\left\{-\frac{1}{2} \left(\frac{80-85}{5}\right)^2\right\} \approx 0,0484$$

Max de vraisemblance \implies *PPI* plus probable

Apprentissage par vraisemblance : le cas discret

Paramètre à estimer : ⊖

Exemple 1:





$$X \in \{\mathsf{pile},\mathsf{face}\}$$

$$P(X) = \begin{array}{|c|c|} \hline \text{pile} & \text{face} \\ \hline \theta_1 & \theta_2 \end{array} \Longrightarrow \Theta = \{\theta_1, \theta_2\}$$

Exemple 2: recommandations: $r_A \in \{1, 2, 3\}, r_B \in \{a, b\}$

$$P(r_A, r_B) = 2 \begin{vmatrix} a & b \\ \hline \theta_1 & \theta_2 \\ \hline \theta_3 & \theta_4 \\ \hline 3 & \theta_5 & \theta_6 \end{vmatrix} \Longrightarrow \Theta = \{\theta_1, \dots, \theta_6\}$$

Apprentissage par vraisemblance : le cas discret

- Paramètre à estimer : Θ
- Échantillon $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)$ de taille n
- Échantillon \Longrightarrow les x_i = réalisations de variables aléatoires X_i
- Échantillon i.i.d. \Longrightarrow les X_i sont mutuellement indépendants

$$\Longrightarrow P(X_1 = x_1, \ldots, X_n = x_n | \Theta = \theta) = \prod_{i=1}^n P(X_i = x_i | \Theta = \theta)$$

Vraisemblance d'un échantillon dans le cas discret

- $L(\mathbf{x}, \theta) = \text{Vraisemblance de l'échantillon}$
- $L(\mathbf{x}, \theta)$ = proba d'obtenir cet échantillon sachant que $\Theta = \theta$

$$L(\mathbf{x},\theta) = P(x_1,\ldots,x_n|\Theta=\theta) = \prod_{i=1}^n P(x_i|\Theta=\theta)$$

Vraisemblance d'un échantillon : le cas continu

- Paramètre à estimer : Θ
- Échantillon $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)$ de taille n
- Échantillon i.i.d. \Longrightarrow les X_i sont mutuellement indépendants
- p : fonction de densité

$$\Longrightarrow p(X_1 = x_1, \dots, X_n = x_n | \Theta = \theta) = \prod_{i=1}^n p(X_i = x_i | \Theta = \theta)$$

Vraisemblance d'un échantillon dans le cas continu

- $L(\mathbf{x}, \theta) = \text{Vraisemblance de l'échantillon}$
- $L(\mathbf{x}, \theta) = p(x_1, \dots, x_n | \Theta = \theta) = \prod_{i=1}^n p(x_i | \Theta = \theta)$

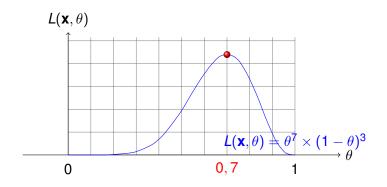
Apprentissage de ⊖ par vraisemblance

- pièce de monnaie : $P(Pile) = \theta_1 = ???$ et $P(Face) = \theta_2 = ???$
- paramètre Θ = proba de Pile = θ_1 = ? ? ?
- échantillon : P P F F P P F P P

$$\implies L(\mathbf{x}, \Theta) = \prod_{i=1}^{\prime} P(\mathsf{Pile}|\Theta) \times \prod_{i=1}^{3} P(\mathsf{Face}|\Theta)$$

- $\theta_1 = 0.75 \Longrightarrow L(\mathbf{x}, \theta_1) = 0.75^7 \times 0.25^3 \approx 0.002086$
- $\theta_2 = 0,5 \implies L(\mathbf{x}, \theta_2) = 0,5^7 \times 0,5^3 \approx 0,000976$
- $\theta_3 = 0.25 \Longrightarrow L(\mathbf{x}, \theta_3) = 0.25^7 \times 0.75^3 \approx 0.000026$
- $\Longrightarrow \theta_1$ plus vraisemblable que θ_2 ou θ_3

Apprentissage de ⊖ par vraisemblance



solution optimale : $\theta = 0, 7$

Estimateur du maximum de vraisemblance

Estimateur du maximum de vraisemblance

- X : variable aléatoire sur la population
- X suit une loi de proba de paramètre ⊖ inconnu
- lacktriangle Θ : ensemble des valeurs possibles pour Θ
- x: échantillon i.i.d.
- T = f(X) =estimateur du maximum de vraisemblance défini par $\mathbf{x} \longmapsto t = f(\mathbf{x}) =$ Argmax $L(\mathbf{x}, \theta)$

 \implies t = valeur θ de Θ pour laquelle la proba d'observer \mathbf{x} était la plus grande

Calcul du maximum de vraisemblance

Problème : comment calculer le maximum de vraisemblance ?

- Argmax $L(\mathbf{x}, \theta) = \underset{\theta \in \Theta}{\operatorname{Argmax}} P(x_1, \dots, x_n | \theta) = \underset{\theta \in \Theta}{\operatorname{Argmax}} \prod_{i=1}^n P(x_i | \theta)$
- Certaines conditions de concavité et de dérivabilité

$$\Longrightarrow \operatorname{Argmax}_{\theta \in \Theta} L(\mathbf{x}, \theta)$$
 obtenu lorsque $\frac{\partial L(\mathbf{x}, \theta)}{\partial \theta} = \mathbf{0}$

• Argmax $L(\mathbf{x}, \theta) = \underset{\theta \in \Theta}{\operatorname{Argmax}} \ln L(\mathbf{x}, \theta) = \underset{\theta \in \Theta}{\operatorname{Argmax}} \sum_{i=1}^{n} \ln P(x_i | \theta)$

$\operatorname*{Argmax} \ln L(\mathbf{x},\theta) = \log \text{ vraisemblance}$

$$\implies$$
 Argmax $L(\mathbf{x}, \theta)$ obtenu lorsque $\sum_{i=1}^{n} \frac{\partial \ln P(x_i | \theta)}{\partial \theta} = 0$

Max de vraisemblance et loi binomiale

- pièce de monnaie
- $X \in \{0, 1\}, 0 \iff \text{Face}, 1 \iff \text{Pile}$
- $X \sim \mathcal{B}(1,p) \Longrightarrow P(X=x|p) = p^{x}(1-p)^{1-x}$
- *n* lancers de la pièce \Longrightarrow observations $\mathbf{x} = \{x_1, \dots, x_n\}$
- $P(\mathbf{x}|p) = \prod_{i=1}^{n} P(x_i|p) = \prod_{i=1}^{n} p^{x_i} (1-p)^{1-x_i}$

Problème: à partir de \mathbf{x} , peut-on raisonnablement déduire p?

maximum de vraisemblance :

$$\ln P(\mathbf{x}|p) = \sum_{i=1}^{n} [x_i \ln p + (1-x_i) \ln(1-p)]$$

$$\frac{\partial \ln P(\mathbf{x}|p)}{\partial p} = \frac{1}{p} \sum_{i=1}^{n} x_i - \frac{n - \sum_{i=1}^{n} x_i}{1 - p} = 0 \Longrightarrow p_{ML} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i$$

Max de vraisemblance et loi normale (1/2)

- $X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$; on suppose $\sigma = 1$
- paramètre $\Theta =$ espérance μ
- loi normale ⇒ vraisemblance :

$$L(\mathbf{x},\theta) = \prod_{i=1}^{n} p(x_i|\theta) = \prod_{i=1}^{n} \left[\frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp\left\{ -\frac{1}{2} (x_i - \theta)^2 \right\} \right]$$

- $\ln L(\mathbf{x}, \theta) = -\frac{n}{2} \ln 2\pi \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} (x_i \theta)^2$

Estimateur du maximum de vraisemblance : \overline{X}

Max de vraisemblance et loi normale (2/2)

- $X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$
- paramètre $\Theta = (\mu, \sigma^2)$
- Log vraisemblance :

$$\ln L(\mathbf{x}, \theta) = -\frac{n}{2} \ln 2\pi - \frac{n}{2} \ln \sigma^2 - \frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^{n} (x_i - \mu)^2$$

• Maximum de vraisemblance $\Longrightarrow \frac{\partial L(\mathbf{x}, \theta)}{\partial \mu} = 0$ et $\frac{\partial L(\mathbf{x}, \theta)}{\partial \sigma^2} = 0$

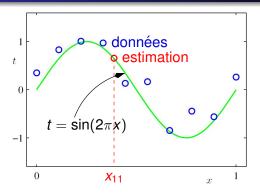
$$\begin{cases}
\frac{\partial L(\mathbf{x}, \theta)}{\partial \mu} = \frac{1}{\sigma^2} \sum_{i=1}^{n} (x_i - \mu) = 0 & \Longrightarrow \mu = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i = \overline{x} \\
\frac{\partial L(\mathbf{x}, \theta)}{\partial \sigma^2} = -\frac{n}{2} \frac{1}{\sigma^2} + \frac{1}{2\sigma^4} \sum_{i=1}^{n} (x_i - \mu)^2 = 0 & \Longrightarrow \sigma^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (x_i - \overline{x})^2 = s_n^2
\end{cases}$$

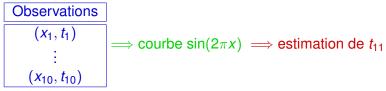
Estimateurs du maximum de vraisemblance : \overline{X} et S_n^2



estimateur de la variance biaisé : variance non corrigée

Problème d'ajustement (1/6)





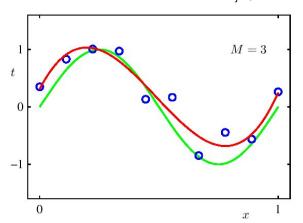
⇒ reconnaissance de la courbe verte

Problème d'ajustement (2/6)

Idée :

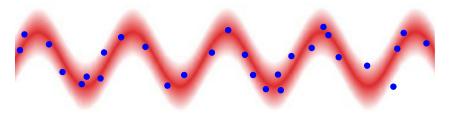
estimer la courbe verte par un polynôme :

$$y(x, \mathbf{w}) = w_0 + w_1 x + w_2 x^2 + \dots + w_M x^M = \sum_{i=0}^M w_i x^i$$



Problème d'ajustement (3/6)

Idée : les ordonnées des points bleus sont distribuées selon une loi normale autour de $y(x, \mathbf{w})$:



$$\Longrightarrow P(t|x,\mathbf{w},\sigma^2) = \mathcal{N}(t|y(x,\mathbf{w}),\sigma^2)$$

Problème : comment trouver **w** et σ^2 ?

⇒ par maximum de vraisemblance

Problème d'ajustement (4/6)

$$P(t|x, \mathbf{w}, \sigma^2) = \mathcal{N}(t|y(x, \mathbf{w}), \sigma^2)$$

- observations $\{(x_i, t_i), i = 1, \dots, n\}$
- $\mathbf{t} = \{t_1, \dots, t_n\}; \quad \mathbf{x} = \{x_1, \dots, x_n\}$
- observations ⇒ échantillon i.i.d

$$\implies P(\mathbf{t}|\mathbf{x}, \mathbf{w}, \sigma^2) = \prod_{i=1}^n P(t_i|x_i, \mathbf{w}, \sigma^2)$$
$$= \prod_{i=1}^n \mathcal{N}(t_i|y(x_i, \mathbf{w}), \sigma^2)$$

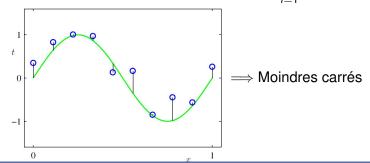
Max de vraisemblance ⇒ calculer la log-vraisemblance :

$$\ln p(\mathbf{t}|\mathbf{x},\mathbf{w},\sigma^2) = -\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^{n} [y(x_i,\mathbf{w}) - t_i]^2 + \frac{n}{2} \ln \frac{1}{\sigma^2} - \frac{n}{2} \ln(2\pi)$$

Problème d'ajustement (5/6)

$$\ln p(\mathbf{t}|\mathbf{x},\mathbf{w},\sigma^2) = -\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n \left[y(x_i,\mathbf{w}) - t_i \right]^2 + \frac{n}{2} \ln \frac{1}{\sigma^2} - \frac{n}{2} \ln(2\pi)$$

- Maximum de log-vraisemblance \Longrightarrow trouver \mathbf{w}_{ML} et σ_{ML}^2 qui maximisent $\ln p(\mathbf{t}|\mathbf{x},\mathbf{w},\sigma^2)$
- maximiser par rapport à $\mathbf{w}_{ML} \iff \text{minimiser } \sum_{i=1}^{n} \left[y(x_i, \mathbf{w}) t_i \right]^2$



Problème d'ajustement (6/6)

$$\ln p(\mathbf{t}|\mathbf{x},\mathbf{w},\sigma^2) = -\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n [y(x_i,\mathbf{w}) - t_i]^2 + \frac{n}{2} \ln \frac{1}{\sigma^2} - \frac{n}{2} \ln(2\pi)$$

- maximiser $\ln p(\mathbf{t}|\mathbf{x},\mathbf{w},\sigma^2)$ par rapport à $\sigma^2 \Longrightarrow \frac{\partial \ln p(\mathbf{t}|\mathbf{x},\mathbf{w},\sigma^2)}{\partial \sigma^2} = 0$
- $\frac{\partial \ln p(\mathbf{t}|\mathbf{x}, \mathbf{w}, \sigma^2)}{\partial \sigma^2} = \frac{1}{2\sigma^4} \sum_{i=1}^n \left[y(x_i, \mathbf{w}) t_i \right]^2 \frac{n}{2\sigma^4} \sigma^2 = 0$

$$\Longrightarrow \sigma^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left[y(x_i, \mathbf{w}) - t_i \right]^2$$

$$\sigma_{ML}^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} [y(x_i, \mathbf{w}_{ML}) - t_i]^2$$

Retour sur la loi binomiale

$$p_{ML} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i$$

lacktriangle 3 lancers \Longrightarrow observations : {Pile,Pile,Pile}





- Maximum de vraisemblance $\implies p_{MI} = 1$
 - ⇒ on considère que tout lancer de la pièce devrait tomber sur Pile
 - ⇒ résultat à l'encontre du bon sens
 - ⇒ autre estimateur : maximum a posteriori

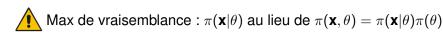
Le modèle bayésien (1/4)

Maximum a posteriori ⇒ modèle bayésien

Modèle bayésien

événements : parties de $\mathcal{X} \times \Theta$, où :

- $\mathcal{X} = l$ 'espace des observations (échantillons) **x** de taille n
- \bullet Θ = espace des paramètres θ
- famille des événements dotée d'une loi de proba Π
- cas discret : Π déterminée par les probas des événements élémentaires $\pi(\mathbf{x}, \theta)$
- cas continu : Π déterminée par la densité jointe $\pi(\mathbf{x}, \theta)$



Le modèle bayésien (2/4)

Le cas discret:

- $\pi(\mathbf{x}, \theta) = \Pi(X = \mathbf{x}, \Theta = \theta)$, où X, Θ variables aléatoires
- $\bullet \ \pi(\mathbf{x}) = \Pi(X = \mathbf{x}) = \sum_{\theta \in \Theta} \Pi(X = \mathbf{x}, \Theta = \theta) = \sum_{\theta \in \Theta} \pi(\mathbf{x}, \theta)$
- $\bullet \ \pi(\theta) = \Pi(\Theta = \theta) = \sum_{\mathbf{x} \in \mathcal{X}} \Pi(X = \mathbf{x}, \Theta = \theta) = \sum_{\mathbf{x} \in \mathcal{X}} \pi(\mathbf{x}, \theta)$

Probabilités a priori et a posteriori

- $\pi(\theta) = \text{probabilit\'e a priori de } \theta$
- $\pi(\theta|\mathbf{x}) = \text{probabilité a posteriori de } \theta$

Le modèle bayésien (3/4)

Le cas continu:

$$\bullet \ \pi(\mathbf{x}) = \Pi(X = \mathbf{x}) = \int_{\theta \in \Theta} \Pi(X = \mathbf{x}, \Theta = \theta) d\theta = \int_{\theta \in \Theta} \pi(\mathbf{x}, \theta) d\theta$$

$$\pi(\theta) = \Pi(\Theta = \theta) = \int_{\mathbf{x} \in \mathcal{X}} \Pi(X = \mathbf{x}, \Theta = \theta) d\mathbf{x} = \int_{\mathbf{x} \in \mathcal{X}} \pi(\mathbf{x}, \theta) d\mathbf{x}$$

$$\bullet \ \pi(\theta|\mathbf{x}) = \frac{\pi(\mathbf{x},\theta)}{\pi(\mathbf{x})}$$

Le modèle bayésien (4/4)

Probabilités a priori et a posteriori

- $\pi(\theta)$ = probabilité a priori de Θ = idée que l'on se fait de Θ avant observation
- $\pi(\theta|\mathbf{x}) = \text{probabilit\'e a posteriori de }\Theta$ = idée que l'on se fait de Θ après observation
- Formule de Bayes : $\pi(\theta|\mathbf{x}) = \frac{\pi(\mathbf{x}|\theta)\pi(\theta)}{\pi(\mathbf{x})}$

$$\begin{cases} \textit{cas discret} : \pi(\theta|\mathbf{x}) = \frac{\pi(\mathbf{x}|\theta)\pi(\theta)}{\sum_{\theta \in \Theta} \pi(\mathbf{x},\theta)} = \frac{\pi(\mathbf{x}|\theta)\pi(\theta)}{\sum_{\theta \in \Theta} \pi(\mathbf{x}|\theta)\pi(\theta)} \\ \textit{cas continu} : \pi(\theta|\mathbf{x}) = \frac{\pi(\mathbf{x}|\theta)\pi(\theta)}{\int_{\theta \in \Theta} \pi(\mathbf{x},\theta)d\theta} = \frac{\pi(\mathbf{x}|\theta)\pi(\theta)}{\int_{\theta \in \Theta} \pi(\mathbf{x}|\theta)\pi(\theta)d\theta} \end{cases}$$

• Rappel: $\pi(\mathbf{x}|\theta)$ = vraisemblance de l'échantillon = $L(\mathbf{x},\theta)$

Maximum a posteriori

Maximum a posteriori (MAP)

T estimateur du maximum a posteriori de Θ :

défini par
$$\mathbf{x} \longmapsto t = \operatorname*{Argmax}_{\theta \in \Theta} \pi(\theta | \mathbf{x})$$

- échantillon i.i.d de n observations
- $X = (X_1, \dots, X_n) \Longrightarrow \mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)$ observation de X

$$\begin{cases} \textit{cas discret} : \ \pi(\theta|\mathbf{x}) = \frac{L(\mathbf{x},\theta)\pi(\theta)}{\sum_{\theta \in \Theta} L(\mathbf{x},\theta)\pi(\theta)} \\ \textit{cas continu} : \pi(\theta|\mathbf{x}) = \frac{L(\mathbf{x},\theta)\pi(\theta)}{\int_{\theta \in \Theta} L(\mathbf{x},\theta)\pi(\theta)d\theta} \end{cases}$$

• échantillon i.i.d
$$\Longrightarrow \pi(\mathbf{x}|\theta) = L(\mathbf{x},\theta) = \begin{cases} \prod_{i=1}^n P(x_i|\theta) & \text{(discret)} \\ \prod_{i=1}^n p(x_i|\theta) & \text{(continu)} \end{cases}$$

MAP : retour sur la pièce de monnaie (1/6)

 \bullet pièce de monnaie $\Longrightarrow X \in \{0,1\}$

$$0 \iff \mathsf{Face} \bigcirc \qquad 1 \iff \mathsf{Pile} \bigcirc \qquad$$





- $X \sim \mathcal{B}(1,\theta) \Longrightarrow P(X=x|\theta) = \theta^x(1-\theta)^{1-x}$
- échantillon x de 3 lancers ⇒ {Pile,Pile,Pile}







- Max de vraisemblance $\Longrightarrow \theta_{MI} = 1$ ⇒ tous les lancers devraient tomber sur Pile
- Modèle bayésien : $\Theta = \{\theta_1 = 1, \theta_2 = 2/3, \theta_3 = 1/2, \theta_4 = 1/3\}$
- Info a priori : $\pi(\theta_1) = \frac{1}{32}$, $\pi(\theta_2) = \frac{1}{4}$, $\pi(\theta_3) = \frac{1}{2}$, $\pi(\theta_4) = \frac{7}{32}$

Problème: quelle est la valeur du maximum a posteriori?

MAP : retour sur la pièce de monnaie (2/6)

• Modèle bayésien : $\Theta = \{\theta_1 = 1, \theta_2 = 2/3, \theta_3 = 1/2, \theta_4 = 1/3\}$

•
$$L(\mathbf{x}, \theta_1) = \pi(\mathbf{x}|\theta_1) = \prod_{i=1}^{3} P(x_i|\theta_1) = 1^3 \times 0^0 = 1$$

•
$$L(\mathbf{x}, \theta_2) = \pi(\mathbf{x}|\theta_2) = \prod_{i=1}^3 P(x_i|\theta_2) = \frac{2^3}{3} \times \left(1 - \frac{2}{3}\right)^0 = \frac{2^3}{3} \approx 0,296$$

•
$$L(\mathbf{x}, \theta_3) = \pi(\mathbf{x}|\theta_3) = \prod_{i=1}^3 P(x_i|\theta_3) = \frac{1}{2}^3 \times \left(1 - \frac{1}{2}\right)^0 = \frac{1}{2}^3 0,125$$

•
$$L(\mathbf{x}, \theta_4) = \pi(\mathbf{x}|\theta_4) = \prod_{i=1}^{3} P(x_i|\theta_4) = \frac{1}{3}^3 \times \left(1 - \frac{1}{3}\right)^0 = \frac{1}{3}^3 \approx 0,037$$

MAP : retour sur la pièce de monnaie (3/6)

• Info a priori : $\pi(\theta_1) = \frac{1}{32}$, $\pi(\theta_2) = \frac{1}{4}$, $\pi(\theta_3) = \frac{1}{2}$, $\pi(\theta_4) = \frac{7}{32}$

$$\bullet \ \pi(\theta_1|\mathbf{x}) = \frac{L(\mathbf{x}, \theta_1)\pi(\theta_1)}{\sum_{\theta \in \Theta} L(\mathbf{x}, \theta)\pi(\theta)} \propto 1 \times \frac{1}{32} = 0,03125$$

$$\bullet \ \pi(\theta_2|\mathbf{x}) = \frac{L(\mathbf{x}, \theta_2)\pi(\theta_2)}{\sum_{\theta \in \Theta} L(\mathbf{x}, \theta)\pi(\theta)} \propto \frac{2^3}{3} \times \frac{1}{4} \approx 0,074$$

$$\bullet \ \pi(\theta_3|\mathbf{x}) = \frac{L(\mathbf{x}, \theta_3)\pi(\theta_3)}{\sum_{\theta \in \Theta} L(\mathbf{x}, \theta)\pi(\theta)} \propto \frac{1}{2}^3 \times \frac{1}{2} = 0,0625$$

$$\bullet \ \pi(\theta_4|\mathbf{x}) = \frac{L(\mathbf{x}, \theta_4)\pi(\theta_4)}{\sum_{\theta \in \Theta} L(\mathbf{x}, \theta)\pi(\theta)} \propto \frac{1}{3}^3 \times \frac{7}{32} \approx 0,008$$

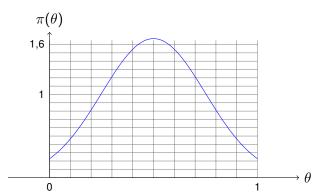
Max a posteriori : $\Theta = \theta_2 \Longrightarrow X \sim \mathcal{B}(1, \theta_2) = \mathcal{B}(1, 2/3)$



igcplus probabilité que la pièce tombe sur Face eq 0

MAP : retour sur la pièce de monnaie (4/6)

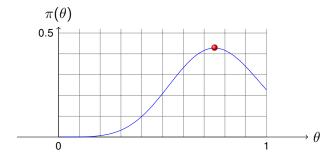
- Modèle bayésien : $\Theta \in [0, 1]$
- Info a priori : $\Theta \sim$ loi normale tronquée ($\mu = 1/2, \sigma = 1/4$) :



MAP : retour sur la pièce de monnaie (5/6)

$$\pi(\theta|\mathbf{x}) = \frac{L(\mathbf{x},\theta)\pi(\theta)}{\int_{\theta'\in\Theta} L(\mathbf{x},\theta')\pi(\theta')} \propto L(\mathbf{x},\theta)\pi(\theta) = \theta^3 \times \pi(\theta)$$

$$\propto \begin{cases} \theta^3 \times \frac{1}{0.9544} \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left(-\frac{1}{2}\left(\frac{\theta-\mu}{\sigma}\right)^2\right) & \text{si } \theta \in [0,1] \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$



solution optimale : $\theta = 0,75$

MAP : retour sur la pièce de monnaie (6/6)

$$\pi(\theta|\mathbf{x}) \propto \theta^3 \times \frac{1}{0,9544} \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left(-\frac{1}{2} \left(\frac{\theta - \mu}{\sigma}\right)^2\right) \text{ pour } \theta \in [0, 1]$$

$$\implies \log \pi(\theta|\mathbf{x}) = 3\log\theta - \frac{1}{2} \left(\frac{\theta - \mu}{\sigma}\right)^2 + \text{ constante}$$

$$\implies \frac{\partial \log \pi(\theta|\mathbf{x})}{\partial \theta} = \frac{3}{\theta} - \frac{\theta - \mu}{\sigma^2}$$

$$\implies \frac{\partial \log \pi(\theta|\mathbf{x})}{\partial \theta} = 0 \Leftrightarrow \theta^2 - \mu\theta - 3\sigma^2 = 0$$

$$\implies \theta = 0.75$$

MAP et les lois conjuguées

calcul de la distribution a posteriori :
$$\pi(\theta|\mathbf{x}) = \frac{\pi(\mathbf{x}|\theta)\pi(\theta)}{\int_{\theta\in\Theta}\pi(\mathbf{x}|\theta)\pi(\theta)d\theta}$$

 \implies si $\pi(\mathbf{x}|\theta)\pi(\theta)$ complexe analytiquement alors calcul de l'intégrale compliqué

Lois conjuguées

- \bullet $\pi(\theta)$: loi a priori
- \bullet $\pi(\mathbf{x}|\theta)$: fonction de vraisemblance
- $\pi(\theta|\mathbf{x})$: distribution a posteriori
- $\pi(\theta)$ et $\pi(\mathbf{x}|\theta)$ sont conjuguées si $\pi(\theta|\mathbf{x})$ appartient à la même famille de lois que $\pi(\theta)$

Lois conjuguées : exemple de la pièce de monnaie

- pièce de monnaie $\Longrightarrow X \in \{0,1\} : 0 \Longleftrightarrow$
- 1 👄 🔼
- $X \sim \mathcal{B}(1, \theta) \Longrightarrow$ vraisemblance d'un échantillon :

$$\pi(\mathbf{x}|\theta) = \theta^{x}(1-\theta)^{n-x}$$
, avec $x = \#(x_i = 1)$

 \Longrightarrow loi binomiale

Distribution de probabilité Beta

Loi Beta : Beta
$$(\theta, a, b) = \frac{\Gamma(a+b)}{\Gamma(a)\Gamma(b)} \theta^{a-1} (1-\theta)^{b-1}$$

avec
$$\Gamma(x) = \int_0^{+\infty} t^{x-1} e^{-t} dt$$

Espérance =
$$\frac{a}{a+b}$$
 Variance = $\frac{ab}{(a+b)^2(a+b+1)}$

⇒ loi Beta et loi binomiales conjuguées

Lois conjuguées : loi binomiale et loi Beta

• loi a priori :
$$\pi(\theta) = \text{Beta}(\theta, a, b) = \frac{\Gamma(a+b)}{\Gamma(a)\Gamma(b)} \theta^{a-1} (1-\theta)^{b-1}$$

- fonction de vraisemblance : $\pi(\mathbf{x}|\theta) = \theta^{x}(1-\theta)^{n-x}$, avec $x = \#(x_i = 1)$
- loi a posteriori : $\pi(\theta|\mathbf{x}) = \frac{\pi(\mathbf{x}|\theta)\pi(\theta)}{\sum_{\theta\in\Theta}\pi(\mathbf{x}|\theta)\pi(\theta)} \propto \pi(\mathbf{x}|\theta)\pi(\theta)$
- loi a posteriori : $\pi(\theta|\mathbf{x}) \propto \theta^{x+a-1} (1-\theta)^{b+n-x-1}$

$$\implies \pi(\theta|\mathbf{x}) \sim \text{Beta}(\theta, x + a, b + n - x)$$

Comparaison MAP - maximum de vraisemblance

- pièce de monnaie $\Longrightarrow X \in \{0,1\} : 0 \Longleftrightarrow$ 1 \Longleftrightarrow
- Max de vraisemblance :

$$\pi(\mathbf{x}|\theta) = \theta^{x}(1-\theta)^{n-x} \Longrightarrow \mathsf{Beta}(\theta, x+1, n-x+1)$$

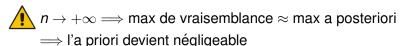
Max a posteriori :

$$\pi(\theta|\mathbf{x}) \propto \theta^{x+a-1}(1-\theta)^{b+n-x-1} \Longrightarrow \mathsf{Beta}(\theta,x+a,n-x+b)$$

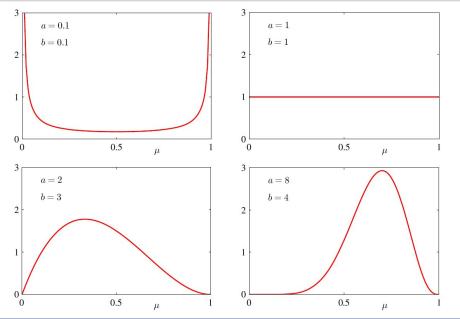
 \implies Max de vraisemblance \iff Max a posteriori avec a=1 et b=1

Or Beta
$$(\theta, 1, 1) = \frac{\Gamma(a+b)}{\Gamma(a)\Gamma(b)} = \text{constante}$$

Max de vraisemblance ←⇒ Max a posteriori avec a priori uniforme



La loi Beta



Loi normale et loi conjuguée

• fonction de vraisemblance = loi normale, σ^2 connue \Longrightarrow loi a priori conjuguée : loi Γ

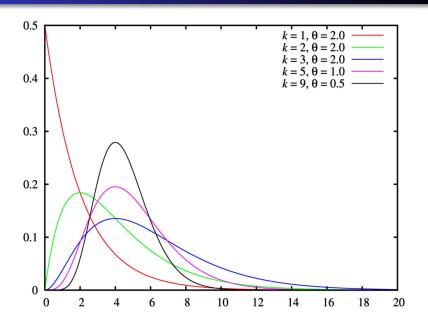
La loi Γ

- $X \sim \Gamma(x, k, \theta)$
- fonction de densité de la loi Γ :

$$f(x, k, \theta) = x^{k-1} \frac{e^{-x/\theta}}{\theta^k \Gamma(k)} \quad \forall x, k, \theta > 0$$

- $\Gamma(k) = \int_0^{+\infty} t^{k-1} e^{-t} dt$
- - Lorsque k entier : $\Gamma(x, k, \theta) = \text{loi de } k$ variables indépendantes suivant une loi exponentielle d'espérance θ
- Familles de lois conjuguées : http://en.wikipedia.org/wiki/Conjugate_prior

Loi Gamma



Prévention des risques d'inondation (1/3)

◆ Plan de prévention des risques d'inondations (PPR-I) :
photos satellite SPOT5 ⇒ zones susceptibles d'être inondées







- 3 catégories de parcelles :
 - inondables (PI)
 - partiellement inondables (PPI)
 - on inondables (NI)

Prévention des risques d'inondation (2/3)

- images en teintes de gris
- oproba d'obtenir un niveau de gris *n* dépend du type de zone :

$$P(n|PI) = \mathcal{N}(100, 20^2)$$
 $P(n|PPI) = \mathcal{N}(85, 5^2)$

nouvelle image envoyée par SPOT5 :



- zone Z: niveau de gris = n = 80
- Oconnaissance a priori : 60% de PI, 10% de PPI, 30% de NI

Problème : zone Z = PI ou PPI?

Prévention des risques d'inondation (3/3)

Problème : zone Z = PI ou PPI?

- 2 hypothèses :
 - \bullet $\theta_1 = \ll Z$ est de type $PI \gg$
 - 2 $\theta_2 = \ll Z$ est de type $PPI \gg$
- Idée : calcul du MAP d'obtenir la zone Z sous θ_1 ou sous θ_2

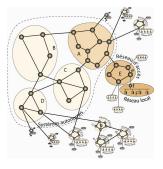
$$\bullet \ \pi(\theta_1|\mathbf{x}) = \frac{L(\mathbf{x}, \theta_1)\pi(\theta_1)}{\sum_{\theta \in \Theta} L(\mathbf{x}, \theta)\pi(\theta)} \qquad \pi(\theta_2|\mathbf{x}) = \frac{L(\mathbf{x}, \theta_2)\pi(\theta_2)}{\sum_{\theta \in \Theta} L(\mathbf{x}, \theta)\pi(\theta)}$$

- Rappel cours 4 : $L(\mathbf{x}, \theta_1) \approx 0.0121$ $L(\mathbf{x}, \theta_2) \approx 0.0484$
- a priori : $\pi(\theta_1) = 0,6$ $\pi(\theta_2) = 0,1$
- $\bullet \ \pi(\theta_1|\mathbf{x}) = \frac{0.0121 \times 0.6}{\sum_{\theta \in \Theta} L(\mathbf{x}, \theta) \pi(\theta)} \qquad \pi(\theta_2|\mathbf{x}) = \frac{0.0484 \times 0.1}{\sum_{\theta \in \Theta} L(\mathbf{x}, \theta) \pi(\theta)}$

MAP ⇒ parcelle inondable (PI)

Analyse d'un trafic réseau (1/4)

Réseau informatique : transfert de paquets





- Problème : analyse des paquets perdus sur un sous-réseau
- X : variable aléatoire « nombre de paquets envoyés jusqu'à bonne réception »
- X loi géométrique : $P(X = n) = (1 p)^{n-1}p$
 - p : probabilité qu'un paquet soit correctement transmis

Analyse d'un trafic réseau (2/4)

observation de 7 réalisations de X :

Estimation de *p*?

- o estimation par max de vraisemblance
- estimation par MAP

Analyse d'un trafic réseau (3/4)

estimation par max de vraisemblance

• vraisemblance : $L(\mathbf{x}, \theta) = \prod_{i=1}^{7} P(x_i | \theta)$

$$\theta = \text{estimation de } p$$

• observations
$$\Longrightarrow L(\mathbf{x},\theta) = (1-\theta)^{28}\theta^7$$

$$\implies \ln L(\mathbf{x}, \theta) = 28 \ln(1 - \theta) + 7 \ln \theta$$

$$\Longrightarrow \frac{\partial \ln L(\mathbf{x}, \theta)}{\partial \theta} = \frac{-28}{1 - \theta} + \frac{7}{\theta} = \frac{7 - 35\theta}{\rho(1 - \theta)}$$

 \implies maximum de vraisemblance = $\theta = 0, 2$

Analyse d'un trafic réseau (4/4)

2 estimation par max de vraisemblance

• A priori :
$$\pi(\theta) = \text{Beta}(\theta, 2, 15) = \frac{\Gamma(17)}{\Gamma(2)\Gamma(15)} \theta^1 (1 - \theta)^{14}$$

$$\begin{split} \bullet \ \operatorname{Argmax}_{\theta} \pi(\theta | \mathbf{x}) &= \operatorname{Argmax}_{\theta} L(\mathbf{x}, \theta) \pi(\theta) \\ &= \operatorname{Argmax}_{\theta} [(1 - \theta)^{28} \theta^7] \times [(1 - \theta)^{14} \theta] \\ &= \operatorname{Argmax}_{\theta} (1 - \theta)^{42} \theta^8 \\ &= \operatorname{Argmax}_{\theta} 42 \ln(1 - \theta) + 8 \ln \theta \end{split}$$

$$\Longrightarrow \theta_{MAP} = 0,16$$