# Lab3 Report

이름: 권도현

학번: 2023065350

학과: 컴퓨터소프트웨어학부

## **Overall Structure**

### 1. CPP

ALU.cpp, RF.cpp: HW02 코드와 동일하다.

CTRL.cpp - splitInst()

```
void CTRL::splitInst(uint32_t inst, ParsedInst *parsed_inst) {
   parsed_inst->opcode = (inst >> 26) & 0x3F;
   parsed_inst->rs = (inst >> 21) & 0x1F;
   parsed_inst->rt = (inst >> 16) & 0x1F;
   parsed_inst->rd = (inst >> 11) & 0x1F;
   parsed_inst->shamt = (inst >> 6) & 0x1F;
   parsed_inst->funct = inst & 0x3F;
   parsed_inst->immi = inst & 0x3FFFFFF;
   parsed_inst->immj = inst & 0x3FFFFFFF;
}
```

- 32bit 명령어에서 opcode와 관계없이 나올 수 있는 모든 경우를 세팅했다. >> 연산은 하위 비트를 무시하고 상위 비트만을 사용하기 위해 사용했다. & 연산은 shift 연산을 적용한 후, 상위 비트를 무시하기 위해 사용했다.

CTRL.cpp - signExtend()

```
void CTRL::signExtend(uint32_t immi, uint32_t SignExtend, uint32_t *ext_imm) {
    if (SignExtend) {
        *ext_imm = static_cast<int32_t>(immi << 16) >> 16;
    }
    else {
        *ext_imm = immi;
    }
}
```

Control signal의 SignExtend = 1 이라면, Sign Extension을 하도록 했다. Unsigned인 immi 를 16bit Left shift하고 Signed로 바꾸어 right shift하였다. CPP에서는 Signed에 대해선 right shift가 Arithmetic인 점을 이용하였다.

CRTL.cpp - controlSignal

```
void CTRL::controlSignal(uint32_t opcode, uint32_t funct, Controls *controls) {
   controls->RegDst = 0;
   controls->Branch = 0;
   controls->Branch = 0;
   controls->MemRead = 0;
   controls->MemRead = 0;
   controls->MemtoReg = 0;
   controls->MemWrite = 0;
   controls->ALUSrc = 0;
   controls->SignExtend = 1;
   controls->RegWrite = 0;
   controls->ALUOp = 0b1111;
   controls->SavePC = 0;
```

Control Singal을 초기화하는 부분이다. 특이한 부분으로 ALUOp는 1111로 초기화했는데, 이는 정의되지 않은 연산으로 초기화하기 위해서이다. SignExtend를 1로 초기화한 이유는 우리가 사용하는 I – type의 명령어에서 Sign Extend를 하는 경우가 Zero Extend의 경우보다 많았기 때문이다.

```
controls->RegDst = 1;
controls->RegWrite = (funct != FUNCT_JR) ? 1 : 0; // R-type 중 JR만 따로
switch (funct) // ALUOP
    case FUNCT_SLL:
       controls->ALUOp = ALU_SLL;
    break;
case FUNCT_SRL:
        controls->ALUOp = ALU_SRL;
   break;
case FUNCT_SRA:
       controls->ALUOp = ALU_SRA;
   break;
case FUNCT_JR:
       controls->JR = 1;
        controls->Jump = 1;
   break;
case FUNCT_ADDU:
        controls->ALUOp = ALU_ADDU;
   break;
case FUNCT_SUBU:
        controls->ALUOp = ALU_AND;
   break;
case FUNCT_OR:
        controls->ALUOp = ALU OR;
   break;
case FUNCT_XOR:
       controls->ALUOp = ALU_XOR;
   break;
case FUNCT_NOR:
        controls->ALUOp = ALU_NOR;
   break;
case FUNCT_SLT:
        controls->ALUOp = ALU_SLT;
        controls->ALUOp = ALU_SLTU;
   default:
        break;
```

Opcode 별로 나누어서 control signal을 결정할 것이다. 먼저 R-type에 대해서 살펴보자. R-type 명령어는 기본적으로 RegDst와 RegWrite가 1이어야 한다. JR의 경우만 RegWrite가 0임으로 예외처리 해주었다. R-type 내에서의 명령은 funct로 구별된다. 따라서 funct와 ALUOp를 매핑해 줄 필요가 있었다. Funct에 따라 ALUOp를 매핑하는 동시에 JR은 JR = JUMP = 1 로 추가적으로 세팅해주었다.

```
else if (opcode == 2) {
    controls->Jump = 1;
else if (opcode == 3) {
   controls->Jump = 1;
    controls->RegWrite = 1;
    controls->SavePC = 1;
else if (opcode == 4) {
    controls->ALUOp = ALU_EQ;
    controls->Branch = 1;
else if (opcode == 5) {
    controls->ALUOp = ALU_NEQ;
    controls->Branch = 1;
else if (opcode == 9) {
   controls->ALUOp = ALU ADDU;
   controls->ALUSrc = 1;
   controls->RegWrite = 1;
else if (opcode == 10) {
    controls->ALUOp = ALU_SLT;
    controls->ALUSrc = 1;
    controls->RegWrite = 1;
else if (opcode == 11) {
    controls->ALUOp = ALU_SLTU;
    controls->ALUSrc = 1;
    controls->RegWrite = 1;
else if (opcode == 12) {
   controls->ALUOp = ALU AND;
   controls->ALUSrc = 1;
    controls->RegWrite = 1;
    controls->SignExtend = 0;
else if (opcode == 13) {
   controls->ALUOp = ALU OR;
    controls->ALUSrc = 1;
    controls->RegWrite = 1;
    controls->SignExtend = 0;
else if (opcode == 14) {
    controls->ALUOp = ALU_XOR;
    controls->ALUSrc = 1;
    controls->RegWrite = 1;
    controls->SignExtend = 0;
```

```
else if (opcode == 15) {
    controls->ALUOp = ALU_LUI;
    controls->RegWrite = 1;
}
else if (opcode == 35) {
    controls->ALUOp = ALU_ADDU;
    controls->MemRead = 1;
    controls->ALUSrc = 1;
    controls->MemtoReg = 1;
    controls->RegWrite = 1;
}
else if (opcode == 43) {
    controls->ALUOp = ALU_ADDU;
    controls->ALUOp = ALU_ADDU;
    controls->ALUOp = ALU_ADDU;
    controls->ALUOp = 1;
}
```

명령어 별로 Control signal을 설정하였다. I – type의 경우, 각 명령어에 맞는 ALUOp를 지정해주었다. 각 명령어가 사용해야 하는 Control singnal을 각각 1로 세팅했다.

```
mem.imemAccess(PC, &inst);
if (status != CONTINUE) return 0;
ctrl.splitInst(inst, &parsed_inst);
ctrl.controlSignal(parsed_inst.opcode, parsed_inst.funct, &controls);
ctrl.signExtend(parsed_inst.immi, controls.SignExtend, &ext_imm);
if (status != CONTINUE) return 0;
rf.read(parsed_inst.rs, parsed_inst.rt, &rs_data, &rt_data);
operand1 = rs data;
operand2 = (controls.ALUSrc == 1 || controls.ALUOp == 13) ? ext_imm : rt_data;
alu.compute(operand1, operand2, parsed_inst.shamt, controls.ALUOp, &alu_result);
if (status != CONTINUE) return 0;
mem.dmemAccess(alu_result, &mem_data, rt_data, controls.MemRead, controls.MemWrite);
if (status != CONTINUE) return 0;
if (controls.JR) {
    PC_next = rs_data;
} else if (controls.Jump) {
PC_next = ((PC + 4) & 0xF0000000) | (parsed_inst.immj << 2);
} else if (controls.Branch && alu_result) {
   PC_next = (PC + 4) + (ext_imm << 2);
} else {
    PC_next = PC + 4;
if (controls.RegDst) {
    wr_addr = parsed_inst.rd;
} else if (controls.SavePC) {
   wr_addr = 31;
    wr_addr = parsed_inst.rt;
```

imemAccess(PC, Inst)를 통해 Pc에서 명령어를 가져오고, splitInst()를 통해 opcode, rs, rt 등에 값을 넣는다. Opcode, funct를 이용하여 Control signal을 세팅하고, sign extension 이 필요한지 여부까지 확인한다. Register file에서 데이터를 읽어오고, rt값을 사용할지, immediate값을 사용할 지를 결정하여 ALU 연산을 한다. 메모리 read, write를 위해 write addr에 alu\_result를 넣고, Control signal에 맞추어 메모리 접근을 할 수 있도록 한다. 이후, Control signal에 맞추어 PC값을 업데이트하고, Register write back address도 업데이트한다.

```
if (controls.SavePC) {
    wr_data = PC + 4;
} else if (controls.MemtoReg) {
    wr_data = mem_data;
} else {
    wr_data = alu_result;
}

rf.write(wr_addr, wr_data, controls.RegWrite);
if (status != CONTINUE) return 0;
```

wr\_data도 control signal에 맞추어 업데이트하고, Register file에 write할 수 있도록 한다.

## 2. Verilog

전체적인 구조는 CPP와 비슷하다. CPP와의 차이점 위주로 서술하겠다.

ALU.v: HW02와 같으나, 즉시 값이 할당되도록 (=)를 사용하였다.

RF.v: HW02와 동일하다.

CTRL.v: CTRL.CPP와 완벽하게 동일하다.

#### CPU.v

```
assign halt = (inst == 32'b0);
assign opcode = inst[31:26];
assign rs = inst[25:21];
                   = inst[20:16];
assign rt
 assign rd
                     = inst[15:11];
assign shamt = inst[10:6];
assign funct = inst[5:0];
 assign immi = inst[15:0];
assign immj = inst[25:0];
assign\ ext\_imm\ =\ SignExtend\ ?\ (\{\{16\{immi[15]\}\},\ immi\})\ :\ \{16"b0,\ immi\};\ //\ SignExtend\ (\{\{16\{immi[15]\}\},\ immi\})\ :\ \{16\}[immi]\}
assign rd addr1 = rs;
assign rd addr2 = rt;
assign operand1 = rd data1;
assign operand2 = (ALUSrc == 1 || ALUOp == 4'd13) ? ext_imm : rd_data2;
assign mem_addr = alu_result;
assign mem_write_data = rd_data2;
```

바로 값을 할당 받을 수 있도록 하였다.

```
always @(*) begin
   if (JR)
       PC_next = rd_data1;
   else if (Jump)
       PC_next = ((PC + 32'd4) & 32'hF0000000) | immj << 2;
    else if (Branch == 1 && alu_result == 1)
       PC_next = PC + 32'd4 + (ext_imm << 2);
       PC_next = PC + 32'd4;
   if (RegDst)
       wr_addr = rd;
    else if (SavePC)
       wr_addr = 5'd31;
       wr_addr = rt;
   if (SavePC)
       wr_data = PC + 32'd4;
    else if (MemtoReg)
       wr_data = mem_read_data;
       wr_data = alu_result;
```

Reg 타입들은 always @(\*) begin 안에서 조건을 확인하고 값을 할당 받을 수 있도록 하였다.

```
CTRL ctrl (
   .opcode (opcode),
    .funct(funct),
    .RegDst(RegDst),
    .Jump(Jump),
    .Branch (Branch),
    .JR(JR),
    .MemRead (MemRead) ,
    .MemtoReg (MemtoReg) ,
    .MemWrite(MemWrite),
    .ALUSTC (ALUSTC) ,
    .SignExtend(SignExtend),
    .RegWrite(RegWrite),
    .ALUOp (ALUOp),
    .SavePC(SavePC)
);
RF rf (
    .clk(clk),
    .rst(rst),
    .rd_addr1(rd_addr1),
    .rd_addr2(rd_addr2),
    .rd_data1(rd_data1),
    .rd_data2(rd_data2),
   .RegWrite(RegWrite),
    .wr_addr(wr_addr),
   .wr_data(wr_data)
```

```
MEM mem (
    .clk(clk),
    .rst(rst),
    .inst_addr(PC),
    .inst(inst),
    .MemWrite (MemWrite),
    .mem_addr(mem_addr),
    .mem_write_data(mem_write_data),
    .mem_read_data(mem_read_data)
);
ALU alu (
    .operand1(operand1),
    .operand2(operand2),
    .shamt(shamt),
    .funct(ALUOp),
    .alu_result(alu_result)
);
```

CPU와 submodule을 연결하였다. 위의 assign 부분에서 연결한 것도 있고, .inst\_addr(PC) 나 .inst(inst) 처럼 바로 연결한 것도 존재한다. 연결되는 wire는 CPU.cpp와 동일한다.

## Results

1. CPP: Testcase 2의 경우

```
| Loading instruction memory...
| Calcaling instruction memory...
| Calca
```

2. Verilog

Name	Value
> 😽 i[31:0]	8192
> ₩ FAILED[31:0]	0
<b>⅓</b> clk	1
<b>ሤ</b> rst	0
₩ halt	1
> 💗 register_file[0:31][31:0]	00000000,22
> <b>M</b> memory[0:8191][31:0]	3c01a14c,342

## Difficulties

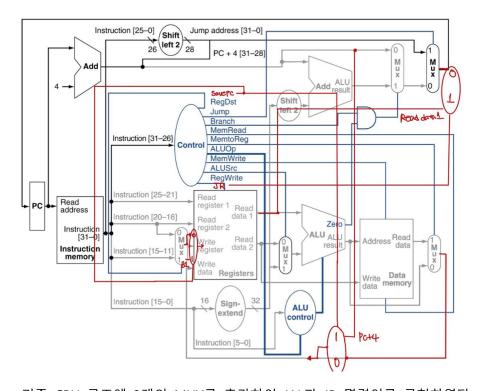
1. SplitInst에서 아래와 같이 코드를 짰더니, Rtype의 경우 immj, immi 영역이 초기화가 되지 않고, I, J tpye의 경우 rd,rt,shamt, funct 등이 초기화되지 않아 에러가 발생하였다.

```
void CTRL::splitInst(uint32_t inst, ParsedInst *parsed_inst) {
   parsed_inst->opcode = (inst >> 26) & 0x3F;
   switch(static_cast<Opcode>(parsed_inst->opcode)) {
       case OP_RTYPE:
           parsed_inst->rs = (inst >> 21) & 0x1F;
           parsed_inst->rt = (inst >> 16) & 0x1F;
           parsed_inst->rd = (inst >> 11) & 0x1F;
           parsed_inst->shamt = (inst >> 6) & 0x1F;
parsed_inst->funct = inst & 0x3F;
           break:
        case OP_J:
            parsed_inst->immj = inst & 0x3FFFFFF;
            break;
        case OP_JAL:
           parsed_inst->immj = inst & 0x3FFFFFF;
            break;
       default: // I-type
           parsed_inst->rs = (inst >> 21) & 0x1F;
            parsed_inst->rt = (inst >> 16) & 0x1F;
            parsed_inst->immi = inst & 0xFFFF;
            break;
```

2. Control Signal에서 아래와 같이 opcode마다 control signal을 세팅하는 것이 아니라, control signal을 opcode에 따라 세팅하도록 코드를 짰더니 특정 opcode에서 세팅 되면 안 되는 control signal이 세팅 되는 경우가 있었다. 이후, opcode마다 control signal을 세팅할 수 있도록 코드를 바꾸었다.

3. Verilog는 CPP 기반으로 코딩하여 별 다른 어려움은 없었다.

# Implementation of JAL / JR instruction



- 기존 CPU 구조에 3개의 MUX를 추가하여 JAL과 JR 명령어를 구현하였다.

- JAL 먼저 살펴 보면, "SavePC = 1"일 때 Write data에 PC + 4, Write address에 d'31 (\$r31) 이 할당되어야 한다. 이 부분을 MUX로 MEM에서 읽어온 data와 PC + 4를 SavePC에 따라서 선택하도록 하였고, Write address에는 기존에 write address에 사용할 값과 31중 SavePC에 따라서 선택할 수 있도록 했다.
- JR을 보면 rs에 저장되어 있는 주소로 Jump 해야 한다. 따라서 MUX로 Read\_data1 과 기존 Jump target을 JR signal에 따라서 선택할 수 있도록 했다.

코드로도 확인할 수 있다.

1. JR

```
if (controls.JR) {
   PC_next = rs_data;
```

2. JAL

```
else if (controls.SavePC) {
  wr_addr = 31;

if (controls.SavePC) {
   wr_data = PC + 4;
}
```