空気力学第四 レポート課題

2018/06/04

航空宇宙工学科4年

学籍番号: 03-170313

飯山敬大

[課題 1] スカラー1 次元型双曲線偏微分方程式

1-1 概要

スカラー1 次元線形双曲線型偏部分方程式: $\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial f}{\partial x} = 0$, f = au (aは実定数)について, 3 種類の計算スキームで数値計算を行う.

1-2 設定した条件

計算する範囲を 0≤x≤1 とし, dx=0.02, ノード数 mx=50, クーラン数 cfl=0.5, 流速 a=1.0, 計算ステップ数 nstep=30 と設定した.

[初期条件]

 $x \le 0.5$ で u=1, x.0.5 で u=0 とする.

[境界条件]

x=0 で u=1 , x=1 で u=0. TVD スキームでは前後 2 つ分の情報が必要なので, x=0,0.02 で u=1 , x=1,1.02 で u=0 とした.

1-3 使用した差分スキーム

今回の解析に利用したスキームは以下の3つである.

(1) 1 次風上差分

$$u_i^{n+1} = (1-\nu)u_i^n + \nu u_{i-1}^n \qquad \left(\nu \dot{\alpha} \mathcal{I} - \bar{\gamma} \nu \dot{\Delta}\right)$$

$$f_{j+1/2}^n = \begin{cases} f_j^n & (a>0) \\ f_{j+1}^n & (a<0) \end{cases}$$
 (1.1)

と近似する.1次精度.

(2) Lax_Wendroff:

$$u_i^{n+1} = u_i^n + \nu(u_i^n - u_{i-1}^n) + \frac{1}{2}\nu(\nu - 1)(u_{i+1}^n - 2u_i^n + u_{i-1}^n)$$
 (vはクーラン数)
$$f_{j+1/2}^n = \frac{1}{2} \left[(1 - \nu)f_{j+1}^n + (1 + \nu)f_j^n \right]$$

$$= a \left[u_j^n + \frac{1}{2} (1 - \nu) \left(u_{j+1}^n - u_j^n \right) \right]$$
 (1.2)

と近似する. (時間,空間)2次精度.

(3) Symmetric-TVD(minmod): 2 次精度

 Lax_Wendroff スキームの数値流束(2)のの第二項に流速制限関数 $B_{j+1/2}$ を追加する非線形なスキームを考えることにより、不連続面での振動を抑えることを考える.

$$f_{j+1/2}^n = a \left[u_j^n + \frac{1}{2} (1 - \nu) B_{j+1/2} \left(u_{j+1}^n - u_j^n \right) \right]$$
 (1.3)

数値振動が起こらないようにするため $B_{j+1/2}$ が満たさなくてはならない条件は以下のように与えられる.

$$0 \le B_{j+1/2} \le 2$$

$$0 \le \frac{B_{j+1/2}}{r_j} \le 2$$

$$\left(r_j = \frac{u_j^n - u_{j-1}^n}{u_{j+1}^n - u_j^n}\right)$$
(1.4)

ここで,(3)を以下のように変形する.

$$f_{j+1/2}^{n} = \frac{1}{2} [(f_{j+1} + f_j) + \phi_{j+1/2}]$$
 (1.5)

a<0の場合も成り立つように変形すると,

$$\phi_{j+1/2} = -\left[\left(\frac{\Delta t}{\Delta x} \right) \cdot a^2 \cdot \hat{Q}_{j+\frac{1}{2}} + |a| \cdot \left(u_{j+1} - u_j - \hat{Q}_{j+\frac{1}{2}} \right) \right]$$

$$\hat{Q}_{j+\frac{1}{2}} = B_{j+\frac{1}{2}} (u_{j+1} - u_j)$$
(7)

 $\hat{Q}_{j+\frac{1}{2}}$ は $\Delta_{j+\frac{1}{2}}=u_{j+1}-u_{j}$ の次元をもつ limiter 関数である.ここでは,以下の minmod 関数を採用する.

$$\hat{Q}_{j+\frac{1}{2}} = minmod \left\{ \Delta_{j-\frac{1}{2}}, \Delta_{j+\frac{1}{2}}, \Delta_{j+\frac{3}{2}}, \right\}$$
 (1.7)

(6)式より $|a|\approx 0$ のとき, $\phi_{j+\frac{1}{2}}\approx 0$ となり,(5)式より Flux が中心差分で評価され,スキームが stable でなくなってしまう.そこで,以下のように|a|を置き換え,人工粘性を追加した.

$$|a| = \psi(a) = \begin{cases} |a| & (|a| \ge \delta) \\ \frac{a^2 + \delta^2}{2\delta} & (|a| < \delta) \end{cases}$$
 (1.8)

今回は $\delta = 0.1$ と設定した.

1-4 使用した計算機, OS, プログラミング言語

使用した計算機	MacBookPro
プロセッサ	2.7GHz Intel Core i5
メモリ	8GB 1867MHz DDR3
OS	macOS High Sierra ver10.13.4
使用したプログラミング言語	計算: C++ (コンパイラ: gcc5.5.0)
	プロット: Python3

1-5 結果

各スキームについて 1-2 の条件の元で計算を行ったところ,以下のような結果が得られた. 実線が数値解,点線が厳密解である.

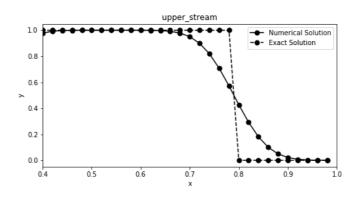


図1 一次風上差分

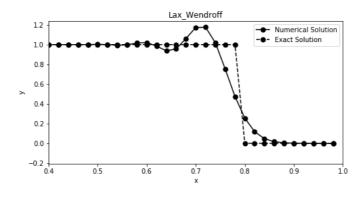


図 2 Lax_Wendroff

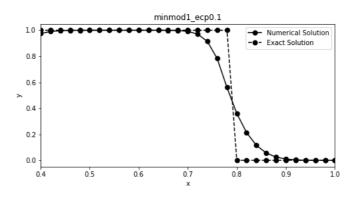


図 3 Symmetric-TVD

1-6 使用したスキームについての考察

1次風上差分では、単調な解が得られるが、1次精度であることから、高周波成分がカットされて、解が「鈍って」しまい、高精度の解は得られなかった.一方、2次精度の Lax-Wendroff スキームでは、精度は良いが、図 2 のように不連続面で振動が発生し、単調でない解が得られた.そこで、両者の良いところを組み合わせたスキームを考える.Gudonouv の定理より、高精度かつ解が単調である定係数のスキームは存在しないので、Lax_wendroff スキームに流速制限関数を加えた非線形なスキームを考えたものが TVD スキームである.Symmetric-TVD スキームを使用したところ、図 3 のように一次風上差分よりシャープで、かつ振動が発生しない数値解が得られた.

1-7 格子解像度の効果

 $Lax_Wendroff$ スキームについて、 $dx=0.01(1-5\ o\ 0.5\ fe)$ としたところ以下のようになった、メッシュ幅を小さくすると、高周波の波形が表現できるようになり、より精度の高い解が得られた。

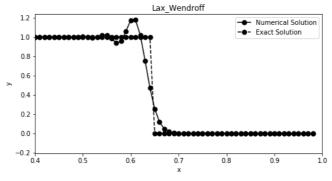


図 4 Lax Wendroff スキーム(dx=0.01)

「課題 2〕線型双曲線型連立偏微分方程式

2-1 概要

線型双曲線型連立偏微分方程式

$$\frac{\partial U}{\partial t} + \frac{\partial F}{\partial x} = 0$$
 , $F = AU$ (Aは 2x2 の定数係数行列) (2.1)

について, ゴドノフ法による数値計算を行う.

2-2 使用したスキーム

1次風上差分法スキームを使用する. (時間,空間)1次精度である.

Time update は以下の式のようになる

$$U_{j}^{n+1} = U_{j}^{n} - \frac{\Delta t}{\Delta x} \left(F_{j+\frac{1}{2}} - F_{j-\frac{1}{2}} \right)$$
 (2.2)

ただし,

$$F_{j+\frac{1}{2}} = \frac{1}{2} \left\{ F_j + F_{j+1} - R \cdot |\Lambda| \cdot R^{-1} \left(U_{j+1} - U_j \right) \right\}$$
 (2.3)

である.

2-3 設定した条件

計算する範囲を $0 \le x \le 1$ とし、dx = 0.01、ノード数 n = 100、クーラン数v = 0.5、計算ステップ数 nstep = 100 と設定した.また行列 A の値は

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \tag{2.3}$$

と設定した. ここで

$$dt = \frac{v * dx}{a} \tag{2.4}$$

であるが、この計算に用いる流速 a の値としては、A の固有値 $(\lambda_1=2,\lambda_2=5)$ の内、大きい方を採用し a=5 とした.

[初期条件]

t=0 において,

$$(u,v) = \begin{cases} (1,1) & (x \le 0.2) \\ (2,-1) & (x > 0.2) \end{cases}$$
 (2.5)

とした.

[境界条件]

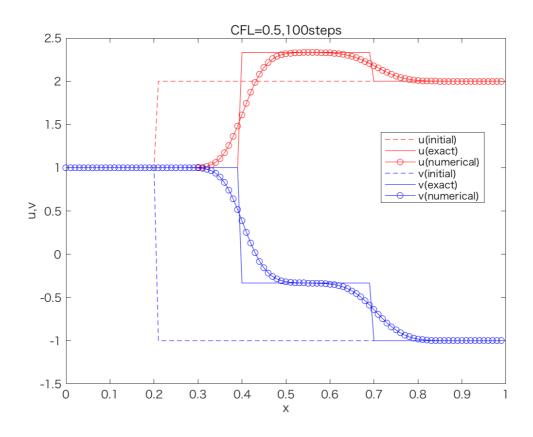
(2.2)の計算に際して、 U_{j-1} , U_{j} , U_{j+1} の 3 つの値が必要になる. よって、ノード番号を 1-100 とすると、ノード番号 1,100 の U はノード番号 2,99 の値と同じものに設定する.

2-4 使用した計算機, OS, プログラミング言語

使用した計算機	MacBookPro
プロセッサ	2.7GHz Intel Core i5
メモリ	8GB 1867MHz DDR3
OS	macOS High Sierra ver10.13.4
使用したプログラミング言語	計算, プロット: MATLAB

2-5 結果

結果は以下のグラフのようになった.



1次精度であることから、解が鈍っていることが分かる.

2-6 ソースコード

計算に使用した MATLAB のソースコードを添付する. (¥は\を表す)

```
‰ 線形双曲線型連立偏微分方程式 ゴドノフ法 2x2
% U = 2x1, A = 2x2, F = 2x1
A = [3, 1; 2, 4];
n= 100;
x = zeros([1, n]);
U = zeros([2, n]);
U_init = zeros([2, n]);
Flux = zeros([2, n]); %Flux(j) = F(j+1/2)
nlast = 100; %number of timesteps
cfl = 0.5;
dx = 1/n;
lambda = eig(A);
a= max(lambda);
dt = cfl * dx / a;
%% Initialize
U_init_I = [1;1];
U_init_r = [2;-1];
for i = 1:n
   x(i) = (i-1)*dx;
   if(x(i) \le 0.2)
       U(:,i) = U_init_I;
       U_init(:,i) = U_init_I;
   else
       U(:,i) = U_init_r;
       U_init(:,i) = U_init_r;
   end
end
```

```
%% Exact Answer
[R, Lambda] = eig(A);
W_init_I = R\u00e4U_init_I;
W_init_r = R\forall U_init_r;
W_exact = zeros([2, 100]);
for j = 1:n
    for k = 1:2
       if(x(j) < (0.2 + dt*lambda(k)*nlast))
           W_{exact}(k, j) = W_{init_k}(k, 1);
       else
           W_{exact}(k, j) = W_{init_r}(k, 1);
       end
    end
end
U_exact = R * W_exact;
%% Numerical Answer
for t = 1:nlast
    F = A * U;
    U_new = zeros([2, n]); %U of next timestep
    for m = 1:n-1
        Flux(:,m) = 0.5 * (F(:,m) + F(:,m+1) - R * (abs(Lambda) * inv(R)) * (U(:,m+1) - U(:,m)));
    end
    for p = 2:n-1
        U_{new}(:,p) = U(:,p) - (dt/dx)*(Flux(:,p) - Flux(:,p-1));
    end
    U_{new}(:, 1) = repmat(U(:, 1), 1);
    U_new(:, n) = repmat(U(:, n), 1);
    U = repmat(U_new, 1);
end
```