# 1 Opis języka akcji

Język akcji, zaprojektowany na potrzeby zadania, spełnia następujące warunki:

- 1. Prawo inercji.
- 2. Sekwencyjność działań.
- 3. Możliwe akcje niedeterministyczne.
- 4. Liniowy model czasu czas dyskretny.
- 5. Pełna informacja o wszystkich:
  - (a) akcjach,
  - (b) skutkach bezpośrednich.
- 6. Akcja posiada:
  - (a) warunek początkowy,
  - (b) czas trwania  $t \ge 1, t \in \mathbb{N}$ ,
  - (c) efekt akcji.
- 7. Podczas trwania akcji, wartości zmiennych, na które ona wpływa, nie są znane.
- 8. Występujące rodzaje efektów:
  - (a) środowiskowe: zmiany wartości zmiennych systemu,
  - (b) dynamiczne: wystąpienie akcji może wywołać wystąpienie innych akcji po  $d\geqslant 0$  jednostkach czasu od jej zakończenia.
- 9. W pewnych stanach akcje mogą być niewykonalne. Takie stany są określone przez podanie konkretnych punktów czasowych, albo przez określenie warunków logicznych.
- 10. Stany opisywane częściowo przez obserwacje.
- 11. Pewne stany mogą rozpocząć wykonywanie pewnych akcji.

Językiem odpowiadającym powyższym założeniom jest język AL opisujący domeny akcji z czasem liniowym.

### 1.1 Sygnatura języka

```
Sygnaturą języka jest następująca trójka zbiorów: \psi = (F, Ac, \mathbb{N}), gdzie:
```

F – zbiór zmiennych inercji (fluentów)

Ac – zbiór akcji

N – zbiór liczb naturalnych (czas trwania akcji)

# 1.2 Opis domeny

#### Oznaczenia:

! – operator logiczny negacji

&& – operator logiczny koniunkcji

```
|| - operator logiczny alternatywy

() - nawias grupujący formuły

f \in F - fluent

Ac_i, Ac_j \in Ac - akcje

\alpha, \pi \in Forms(F) - warunki

\alpha := f \mid (\alpha) \mid !\alpha \mid \alpha \&\&\pi \mid \alpha \mid |\pi|

d_i, d \in \mathbb{N}
```

# Rodzaje zdań występujących w projektowanym języku (domena języka):

- $(Ac_i, d_i)$  causes  $\alpha$  if  $\pi$ Akcja  $Ac_i$  trwająca  $d_i$  jednostek czasu powoduje stan  $\alpha$ , jeśli zachodzi warunek  $\pi$ .
- $(Ac_i, d_i)$  invokes  $(Ac_j, d_j)$  after d if  $\pi$  Akcja  $Ac_i$  trwająca  $d_i$  jednostek czasu powoduje wykonanie akcji  $Ac_j$  trwającej  $d_j$  jednostek czasu pod jednostkach czasu od zakończenia akcji  $Ac_i$ , jeśli przy jej rozpoczęciu zachodzi warunek  $\pi$ .
- $(Ac_i, d_i)$  releases f if  $\pi$ Akcja  $Ac_i$  trwająca  $d_i$  jednostek czasu powoduje uwolnienie f po zakończeniu akcji  $Ac_i$ , jeśli zachodzi warunek  $\pi$ .
- $\pi$  triggers  $(Ac_i, d_i)$ Akcja  $Ac_i$  trwająca  $d_i$  jednostek czasu jest wykonywana, jeśli zajdzie warunek  $\pi$ .
- impossible  $(Ac_i, d_i)$  at dAkcja  $Ac_i$  trwająca  $d_i$  jednostek czasu jest niewykonalna w chwili d.
- impossible  $(Ac_i, d_i)$  if  $\pi$ Akcja  $Ac_i$  trwająca  $d_i$  jednostek czasu jest niewykonalna, jeśli zachodzi warunek  $\pi$ .

# 1.3 Scenariusze działań

Scenariusze działań opisane są w następujący sposób:

- Sc = (OBS, ACS)
- $OBS = \{(\gamma_1, t_1), ..., (\gamma_m, t_m)\}$ , gdzie:  $m \ge 0$  – liczba obserwacji, każda obserwacja jest stanem częściowym (stanem spełniającym warunek  $\gamma_i$  w pewnym punkcie czasu  $t_i$ ).  $\gamma_i \in Forms(F)$
- $ACS = \{((Ac_1, d_1), t_1), ..., ((Ac_n, d_n), t_n)\}$ , gdzie:  $n \ge 0$ ,  $Ac_i \text{akcja}$ ,  $d_i \text{czas trwania akcji}$ ,  $t_i \text{punkt w czasie (rozpoczęcie akcji)}$ .

# 1.4 Semantyka

**Definicja 1.1.** Semantyczną strukturą języka AL nazywamy system  $S = (H, O, E, T_{\infty})$  taki, że:

- $H: Forms(F) \times \mathbb{N} \longrightarrow \{0,1\}$  jest funkcją historii, pozwala ona stwierdzić, jaki stan ma pewny fluent lub czy dana formuła jest spełniona, dla określonej chwili czasu t.
- $O: Ac \times \mathbb{N} \longrightarrow 2^F$  jest funkcją okluzji. Dla pewnej ustalonej akcji  $A \in Ac$ , chwili czasu  $t \in \mathbb{N}$ , funkcja O(A,t) zwraca zbiór fluentów, na który akcja A ma wpływ, jeśli będzie ona trwała w chwili t. Wartość funkcji okluzji będziemy nazywać regionem okluzji.
- $E \subseteq Ac \times \mathbb{N} \times \mathbb{N}$  jest relacją wykonań akcji. Trójka (A,t,d) należy do relacji E jeśli akcja A trwająca d jednostek czasu jest rozpoczęta w czasie t. W naszym modelu zakładamy warunek sekwencyjności działań. Oznacza on, że tylko jedną akcje możemy wykonać w danym czasie tak, więc jeśli  $(t_1,t_1+d_1)\subseteq (t_2,t_2+d_2)$  lub  $(t_2,t_2+d_2)\subseteq (t_1,t_1+d_1)$  oraz  $(A,t_1,d_1)\in E$  i  $(B,t_2,d_2)\in E$ , to A=B,  $t_1=t_2$ ,  $d_1=d_2$ . Natomiast jeżeli  $(t_1,t_1+d_1)\nsubseteq (t_2,t_2+d_2)$ ,  $(t_2,t_2+d_2)\nsubseteq (t_1,t_1+d_1)$  oraz  $(A,t_1,d_1)\in E$  i  $(B,t_2,d_2)\in E$ , to  $t_1+d_1< t_2$  lub  $t_2+d_2< t_1$ .
- $T_{\infty} \in \mathbb{N}$  jest czasem zakończenia scenariusza, może to być dowolnie duża ustalona liczba naturalna. Mówi ona do kiedy powinny być zakończone wszystkie akcje w danym scenariuszu. Oznacza to, że nie będziemy rozpatrywać nieskończonych scenariuszy.

Niech: A, B będą akcjami, f - fluentem,  $\alpha, \pi$  - będą formułami,  $d, d_2, d_3$  - liczbami naturalnymi (oznaczającymi czas trwania akcji) oraz  $fl(\alpha)$  będzie zbiorem fluentów występujących w  $\alpha$ . Wtedy dla zdań języka AL muszą być spełnione następujące warunki:

- Dla każdego wyrażenia  $((A,d) \ causes \ \alpha \ if \ \pi) \in D$  i dla każdego momentu w czasie  $t \in \mathbb{N}$ , jeżeli  $H(\pi,t) = 1$  oraz  $(A,t,d) \in E$ , wtedy  $H(\alpha,t+d) = 1$  oraz dla każdego momentu w czasie  $d' \in \mathbb{N}$  takiego, że  $1 \le d' \le d$  mamy  $fl(\alpha) \subseteq O(A,t+d')$ .
- Dla każdego wyrażenia  $((A,d) \ release \ f \ if \ \pi) \in D$  i dla każdego momentu czasu  $t \in \mathbb{N}$ , jeżeli  $H(\pi,t)=1$  oraz  $(A,t,d) \in E$ , wtedy dla każdego momentu w czasie  $d' \in \mathbb{N}$  takiego, że  $1 \le d' \le d$  mamy  $f \in O(A,t+d')$ .

- Dla każdego wyrażenia ( $\pi$  triggers (A,d))  $\in D$  i dla każdego momentu czasu  $t \in \mathbb{N}$ , jeżeli  $H(\pi,t)=1$  oraz  $t+d \leq T_{\infty}$ , wtedy  $(A,t,d) \in E$ .
- Dla każdego wyrażenia  $((A, d_1) \ invokes \ (B, d_2) \ after \ d \ if \ \pi) \in D$  i dla każdego momentu czasu  $t \in \mathbb{N}$ , jeżeli  $H(\pi, t) = 1, \ (A, t, d_1) \in E$  oraz  $t + d + d_1 + d_2 \leq T_{\infty}$ , wtedy  $(B, t + d + d_1, d_2) \in E$ .
- Dla każdego wyrażenia (impossible (A, d) at t) mamy  $(A, t, d) \notin E$
- Dla każdego wyrażenia (impossible (A,d) if  $\pi$ ) i dla każdego momentu czasu  $t \in \mathbb{N}$ , jeżeli  $H(\pi,t)=1$ , wtedy  $(A,t,d) \notin E$ .

**Definicja 1.2.** Niech  $S = (H, O, E, T_{\infty})$  będzie strukturą języka AL, Sc = (OBS, ACS) będzie scenariuszem, oraz D dziedziną. Powiemy, że S jest strukturą dla Sc zgodną z opisem domeny D, jeśli:

- Dla każdej obserwacji  $(\alpha, t) \in OBS$  mamy  $H(\alpha, t) = 1$
- $ACS \subseteq E$
- Dla każdej akcji  $A \in Ac$  oraz dla każdego czasu rozpoczęcia akcji i jej długości  $t, d \in \mathbb{N}$ , jeżeli  $(A, t, d) \in E$ , to  $t + d \leq T_{\infty}$ .

**Definicja 1.3.** Niech  $O_1,O_2\colon X\longrightarrow 2^Y$ . Mówimy, że  $O_1\prec O_2$  jeżeli  $\forall x\in X\ O_1(x)\subseteq O_2(x)$  oraz  $O_1\neq O_2$ .

**Definicja 1.4.** Niech  $S = (H, O, E, T_{\infty})$  będzie strukturą dla scenariusza Sc = (OBS, ACS) zgodną z opisem dziedziny D. Mówimy, że S jest O-minimalną strukturą, jeżeli nie istnieje struktura  $S' = (H', O', E', T'_{\infty})$  dla tego samego scenariusza i domeny taka, że  $O' \prec O$ .

**Definicja 1.5.** Niech  $S = (H, O, E, T_{\infty})$  będzie strukturą dla scenariusza Sc = (OBS, ACS) zgodną z opisem domeny D. S będziemy nazywać modelem Sc zgodnym z opisem D jeżeli:

- S jest O-minimalny
- Dla każdego momentu w czasie  $t, d \in \mathbb{N}$ ,  $\{f \in F : H(f,t) \neq H(f,t+d)\} \subseteq O(A,t+d)$  dla pewnej akcji A.
- Nie istnieje, żadna struktura S' = (H', O', E') dla Sc zgodna z opisem D, która spełnia poprzednie warunki oraz taka, że  $E' \subset E$ .

**Uwaga 1.1.** Nie dla każdego scenariusza można ułożyć model. Mówimy, że scenariusz Sc jest zgodny jeśli istnieje do niego model zgodny z dziedziną D.