

# 中山大学数据科学与计算机学院本科生实验报告

(2020学年秋季学期)

课程名称：高性能计算程序设计

任课教师：黄聘

批改人：

年级+班级	18级计7	专业（方向）	计科
学号	18340166	姓名	王若琪
Email	<a href="mailto:wangrq29@mail2.sysu.edu.cn">wangrq29@mail2.sysu.edu.cn</a>	完成日期	2020.10.13

## 1. 实验目的

(1) 通过 Pthreads 实现通用矩阵乘法的并行版本。

(2) 实现基于 Pthreads 的数组求和。

① 编写使用多个进程/线程对数组  $a[1000]$  求和的简单程序演示 Pthreads 的用法。创建  $n$  个线程，每个线程通过共享单元 `global_index` 获取  $a$  数组的下一个未加元素，注意不能在临界段外访问全局下标 `global_index`。

② 重写上面的例子，使得各进程可以一次最多提取 10 个连续的数，以组为单位进行求和，从而减少对下标的访问。

(3) Pthreads 求解二次方程组的根。

编写一个多线程程序来求解二次方程组  $ax^2 + bx + c = 0$  的根，使用求根公式计算。中间值被不同的线程计算，使用条件变量来识别何时所有的线程都完成了计算。

(4) 编写一个 Pthreads 多线程程序来实现基于 monte-carlo 方法的  $y=x^2$  阴影面积估算。

(5) 通过本次实验，熟悉并掌握 Pthreads 编程的几大基本操作和函数的使用。

## 2. 实验过程和核心代码

### 2.1 Pthreads 实现并行通用矩阵乘法

Pthreads 实现并行矩阵乘法的主要思想是，生成多个线程，每个线程中执行一部分矩阵  $A$  的行与矩阵  $B$  的乘法。

每个线程内运行的函数主要有两个功能，一是确定该线程需要计算的矩阵  $A$  的范围，即确定  $A$  的开始行数和结束行数，确定范围部分核心代码如下：

```
1 //确定每个线程的计算范围
2 int my_rank = (long)rank;
3 int my_first_M, my_last_M; //矩阵 A 的开始行数和结束行数
4 int quotient = M / thread_count;
5 int remainder = M % thread_count;
```

```

6   int my_n_count;
7   if (my_rank < remainder)
8   {
9       my_n_count = quotient + 1;
10      my_first_M = my_rank * my_n_count;
11  }
12  else
13  {
14      my_n_count = quotient;
15      my_first_M = my_rank * my_n_count + remainder;
16  }
17  my_last_M = my_first_M + my_n_count;

```

在确定好的范围内进行矩阵乘法的核心代码如下，和之前 GEMM 的过程非常类似，只是起始结束的范围改变了，关键代码如下：

```

1   for (int i = my_first_M; i < my_last_M; i++)
2   {
3       for (int j = 0; j < K; j++)
4       {
5           matrixC[i][j] = 0;
6           for (int l = 0; l < N; l++)
7           {
8               matrixC[i][j] += matrixA[i][l] * matrixB[l][j];
9           }
10      }
11  }

```

在主线程中，先为每个线程的pthread\_t对象分配内存：

```

1   thread_handles = malloc(thread_count * sizeof(pthread_t)); //为每个线程的
    pthread_t对象分配内存

```

再生成线程：

```

1   for (thread = 0; thread < thread_count; thread++) //生成线程
2   {
3       pthread_create(&thread_handles[thread], NULL, gemm, (void *)thread);
4   }

```

停止线程：

```

1   for (thread = 0; thread < thread_count; thread++) //停止线程
2   {
3       pthread_join(thread_handles[thread], NULL);
4   }

```

最后释放内存：

```

1   free(thread_handles);

```

这样就完成了并行矩阵乘法的主体部分。

此外，参照课本附的代码，采用宏定义和 gettimeofday() 完成计时部分：

```

1 | #define GET_TIME(now) { \
2 |     struct timeval t; \
3 |     gettimeofday(&t, NULL); \
4 |     now = t.tv_sec + t.tv_usec/1000000.0; \
5 | }

```

最后编译生成可执行文件，编译指令：

```

1 | gcc -std=c99 -g -o gemm gemm.c -lpthread

```

运行指令：

```

1 | ./gemm <number of threads>

```

其他相关细节请见源代码 gemm.c。

## 2.2 基于 Pthreads 的数组求和

### 2.2.1 每个线程通过共享单元 global\_index 获取 a 数组的下一个未加元素

实现此问题需要用到临界区思想。首先声明一个全局的互斥量：

```

1 | pthread_mutex_t mutex;

```

再调用函数 pthread\_mutex\_init() 进行初始化：

```

1 | pthread_mutex_init(&mutex, NULL);

```

在每个线程的求和函数中进行循环，循环开始时先设置获得临界区的访问权，再进行对 global\_index 的判断，如果等于 1000，则退出临界区，并跳出循环，如果小于 1000，则进行一次加法操作，并将 global\_index 加一。此部分关键代码如下：

```

1 | void *array_sum(void *rank)
2 | {
3 |     while (1)
4 |     {
5 |         pthread_mutex_lock(&mutex); // 获得临界区的访问权
6 |         if (global_index == NUM)
7 |         {
8 |             pthread_mutex_unlock(&mutex); // 退出临界区
9 |             break;
10 |        }
11 |        sum += array[global_index];
12 |        global_index++;
13 |        pthread_mutex_unlock(&mutex); // 退出临界区
14 |    }
15 |    return NULL;
16 | }

```

最后编译生成可执行文件，编译指令：

```
1 | gcc -std=c99 -g -o array_sum1 array_sum1.c -lpthread
```

运行指令：

```
1 | ./array_sum1 <number of threads>
```

其他相关细节请见源代码 array\_sum1.c。

### 2.2.2 每线程10个一组进行求和

为了减少对全局下标的访问，使各个进程一次提取 10 个数组元素进行求和。实现此方法时，在各线程中执行时，需要先在临界区内访问 global\_index，并更新 global\_index，再退出临界区，在临界区外进行 10 个一组的求和，最后再进入临界区，对全局变量 sum 进行更新。此部分关键代码如下：

```
1 void *array_sum(void *rank)
2 {
3     int temp_index;
4     int local_sum;
5     while (1)
6     {
7         local_sum = 0;
8         pthread_mutex_lock(&mutex); //获得临界区的访问权
9         if (global_index == NUM)
10        {
11            pthread_mutex_unlock(&mutex); //退出临界区
12            break;
13        }
14        else
15        {
16            temp_index = global_index;
17            global_index += 10;
18            pthread_mutex_unlock(&mutex); //退出临界区
19        }
20
21        for (int i = 0; i < 10; i++) //在临界区外进行10个一组求和
22            local_sum += array[temp_index + i];
23
24        pthread_mutex_lock(&mutex); //获得临界区的访问权
25        sum += local_sum; //加到sum里面
26        pthread_mutex_unlock(&mutex); //退出临界区
27    }
28    return NULL;
29 }
```

最后编译生成可执行文件，编译指令：

```
1 | gcc -std=c99 -g -o array_sum2 array_sum2.c -lpthread
```

运行指令：

```
1 | ./array_sum2 <number of threads>
```

其他相关细节请见源代码 array\_sum2.c。

## 2.3 Pthreads 求解二次方程组的根

本实验的原理在于，用不同的线程计算求根公式的不同中间值，并用条件变量来识别是否执行完每一步，从而控制同步。

我设置了三个线程，第一个线程（0号线程）负责计算出  $\delta = b^2 - 4ac$ ，等计算出来  $\delta$  之后，解锁条件变量 `cond_var1`，第二个线程（1号线程）开始计算两个不同的分母部分  $\text{denominator1} = -b - \sqrt{\delta}$ ， $\text{denominator2} = -b + \sqrt{\delta}$ ，等算出来两个分母之后，解锁条件变量 `cond_var2`，第三个线程（2号线程）开始执行，求得最终两个根  $x_1$  和  $x_2$ 。

第一个线程（0号线程）核心代码如下，主要功能为计算出  $\delta$  的值，如果小于零，说明无解，就退出程序；如果大于零，就用 `pthread_cond_signal()` 进行对下一步的解锁。

```
1 void *thread_work_0(void *rank) //求得delta
2 {
3     pthread_mutex_lock(&mutex);
4     delta = b * b - 4 * a * c;
5     if (delta < 0)
6     {
7         printf("No solution!\n");
8         exit(0);
9     }
10    pthread_cond_signal(&cond_var1); //解锁，使得1号线程计算可以进行
11    pthread_mutex_unlock(&mutex);
12    return NULL;
13 }
```

第二个线程（1号线程），先是用 `pthread_cond_wait()` 阻塞并等待解锁，解锁之后，先计算出两个分母的值，再用 `pthread_cond_signal()` 进行对下一步的解锁。此部分关键代码如下：

```
1 void *thread_work_1(void *rank) //求得分母
2 {
3     pthread_mutex_lock(&mutex);
4     while (pthread_cond_wait(&cond_var1, &mutex) != 0); //阻塞线程直到被解锁
5     denominator1 = (double)-1 * b - sqrt(delta);
6     denominator2 = (double)-1 * b + sqrt(delta);
7     pthread_cond_signal(&cond_var2); //解锁，使得2号线程计算可以进行
8     pthread_mutex_unlock(&mutex);
9     return NULL;
10 }
```

第三个线程（2号线程），先是用 `pthread_cond_wait()` 阻塞并等待解锁，解锁之后，计算出两个最终解，运算结束。此部分关键代码如下：

```
1 void *thread_work_2(void *rank) //求得最终结果
2 {
3     pthread_mutex_lock(&mutex);
4     while (pthread_cond_wait(&cond_var2, &mutex) != 0)
5         ; //阻塞线程直到被解锁
6     x1 = denominator1 / (2 * a);
7     x2 = denominator2 / (2 * a);
8     pthread_mutex_unlock(&mutex);
9     return NULL;
10 }
```

最后编译生成可执行文件，编译指令：

```
1 | gcc -std=c99 -g -o solve_equation solve_equation.c -lpthread -lm
```

运行指令：

```
1 | ./solve_equation
```

其他相关细节请见源代码 solve\_equation.c。

## 2.4 基于monte-carlo方法的 $y=x^2$ 阴影面积估算

在  $[0, 1]$  之间随机生成  $x$ ， $y$ ，相当于在一个面积为 1 的小方块内随机投掷点，如果判断  $x^2 \leq y$ ，则相当于这个点落在了曲线下方的阴影部分中。生成许多个这样的点，用小方块的面积 1 乘上落在阴影部分的点所占全部点的比例，就得到了阴影部分面积的估算。

先模仿课本例子中的程序设计出随机数生成函数：

```
1 | unsigned my_rand(unsigned *seed_p)
2 | {
3 |     long long z = *seed_p;
4 |     z *= MR_MULTIPLIER;
5 |     z %= MR_MODULUS;
6 |     *seed_p = z;
7 |     return *seed_p;
8 | }
9 | double my_drand(unsigned *seed_p)
10 | {
11 |     unsigned x = my_rand(seed_p);
12 |     double y = x / MR_DIVISOR;
13 |     return y;
14 | }
```

再设计每个线程执行的函数部分，关键代码如下：

```
1 | void *Thread_work(void *rank)
2 | {
3 |     long my_rank = (long)rank;
4 |     long long toss;
5 |     long long local_number_in = 0;
6 |     long long local_tosses = number_of_tosses / thread_count;
7 |     long long start = local_tosses * my_rank;
8 |     long long finish = start + local_tosses;
9 |     double x, y;
10 |     unsigned seed = my_rank + 1;
11 |     for (toss = start; toss < finish; toss++)
12 |     {
13 |         x = 2 * my_drand(&seed) - 1; //随机生成x
14 |         y = 2 * my_drand(&seed) - 1; //随机生成y
15 |         if (x * x <= y) //判断落在阴影部分
16 |             local_number_in++;
17 |     }
18 |     pthread_mutex_lock(&mutex); //获得临界区的访问权
19 |     number_in += local_number_in;
```

```
20 | pthread_mutex_unlock(&mutex); //退出临界区
21 | return NULL;
22 | }
```

最后编译生成可执行文件，编译指令：

```
1 | gcc -std=c99 -g -o monte_carlo monte_carlo.c -lpthread
```

运行指令：

```
1 | ./monte_carlo <number of threads> <number of tosses>
```

其他相关细节请见源代码 monte\_carlo.c 。

### 3. 实验结果

#### 3.1 Pthread 并行矩阵乘法结果

经编译运行并测试不同规模的矩阵，得到运行时间结果如下表：

线程数\矩阵规模	512 512 512	1024 1024 1024	2048 2048 2048
1	0.529410 s	4.930633 s	96.844620 s
2	0.285578 s	2.651447 s	45.616497 s
3	0.217143 s	1.857635 s	28.722177 s
4	0.177312 s	1.537285 s	22.141498 s
5	0.209230 s	1.880890 s	25.014058 s
6	0.196533 s	1.635584 s	19.744331 s
7	0.199945 s	1.709800 s	19.744331 s
8	0.173432 s	1.851840 s	19.023646 s

由上表可见，在线程数较少的时候，随着线程数的增加，运行时间有明显的减少。但是当线程数增加到一定数目时（4个线程以上），运行时间几乎稳定不变。

#### 3.2 两种数组求和方法运行结果

分别用上文 2.2 中提及的两种方法对有1000个元素的数组进行测试，得到的运行时间如下表：

线程数\方法	1. 逐个求和计算	2. 每10个一组计算
1	0.000359 s	0.000320 s
2	0.000683 s	0.000379 s
3	0.000514 s	0.000364 s
4	0.000541 s	0.000451 s
5	0.000636 s	0.000442 s
6	0.000676 s	0.000699 s
7	0.000661 s	0.000773 s
8	0.000818 s	0.000977 s

纵向对比，无论是第一种方法还是第二种方法，总体来说都是当线程数越多，运行时间越长。

横向对比，在线程数较少的时候，每10个一组求和的方法会比逐个求和的方法稍快一些，但在线程数较大的时候，区别差距不是很明显，这可能是因为数组规模还不够大而导致实验结果差别不明显。

### 3.3 Pthreads 求解二次方程的根

输入几组数据进行测试，可以得到正确结果，如下列截图：

```
Please enter a: 1.2
Please enter b: 3
Please enter c: 1
Solution: x1 = -2.103913 , x2 = -0.396087
```

```
Please enter a: 1
Please enter b: 2
Please enter c: 1
Solution: x1 = x2 = -1.000000
```

```
Please enter a: 1
Please enter b: 1
Please enter c: 1
No solution!
```

### 3.4 阴影面积估算结果

测试了不同 number\_of\_tosses 的结果，如下表：



number_of_tosses	Estimated value
1000	3.060000e-01
10000	3.332000e-01
100000	3.331600e-01
1000000	3.337850e-01
10000000	3.334716e-01
100000000	3.332869e-01

从表格中可以看出，随着 number\_of\_tosses 的增大，面积估算越来越接近准确值。

---

## 4. 实验感想

- 虽然在之前其他科目的课程设计已经有过对 Pthreads 的使用，但本次实验是我第一次系统学习 Pthreads 编程，对它的原理有了更深入的了解，实验过程中也遇到并解决了许多小问题：
  - 在做 Pthreads 实现并行矩阵乘法时，一开始我用了 clock() 计时，结果发现当并行线程多了计时反而久了，不符合实际，于是经过搜索网络资料，发现原来 clock() 返回的值是多个核心的时钟滴答数的总和，所以结果会不符合预料。于是我参考课本的资料，新增了一个计时的宏定义，通过使用 gettimeofday 来完成正确计时，就解决了计时的问题。
  - 在做基于 Pthreads 的数组求和时，一开始将判断 global\_index 的过程写在了临界区外，后来发现这样做不严谨，于是就改到了临界区里面。不仅写操作需要在临界区内，读操作也应该放在临界区内，才能做到不出差错。
  - 用蒙特卡洛方法估计面积的实验中，我从课本例题中学到了新的生成真正随机数的方法。
  - Pthreads 编程很考验实验中的细致程度，本次实验中我由于不够细致产生过许多bug，今后要多加注意。
-