

“光谷杯”第三届中国研究生机器人创新设计大赛获奖名单公示

作者：大赛组委会

单位:华中科技大学

发布时间：2021-08-26

来源：中国研究生机器人创新设计大赛

阅读次数：

2021年8月25日，“光谷杯”第三届中国研究生机器人创新设计大赛全国总决赛圆满结束，参赛作品经展示、线上PPT答辩及特等奖争夺三个环节的专家评审，并报大赛组委会表决通过，所有奖项均已产生，现将获奖示。

公示时间：2021年8月26日-2021年8月30日

联系邮箱：[yjscxds@hust.edu.cn](mailto:yjscxds@hust.edu.cn) (mailto:yjscxds@hust.edu.cn)

特等奖获奖名单			
组别	团队名称	项目名称	学校
集成组	机器之心	定制可自愈的柔性电液泵	浙江大学
医疗健康专项组	查克拉手术刀队	经自然腔道连续体超声导航手术机器人系统	华中科技大学
集成组	Piezo-Robot	微小型多模式压电机机器人	哈尔滨工业大学
集成组	天马行空	导轮式水冷壁智能检测爬壁机器人	燕山大学
一等奖获奖名单（学校名称按拼音排序）			
组别	团队名称	项目名称	学校
仿真组	海工黑作坊	“翱博”X型舵主动抗沉水下自主航行器	海军工程大学
仿真组	GIRobot	大型发电机腔内检测特种机器人	华中科技大学
仿真组	众翼队	飞行器可变形机翼设计	燕山大学
部件组	MIA	基于压电作动的声操控型精密微机器人平台	南京航空航天大学
部件组	跟我签订契约成为魔法少女吧	具有快速、高负载运动功能的仿生软体爬行机器人	中南大学
集成组	RoboFly	可悬停微型扑翼飞行机器人	北京航空航天大学
集成组	Maker	机器视觉与激光雷达融合的双柔轮爬楼机器人	杭州电子科技大学
集成组	眼疾手快	基于人类视觉驱动的上肢辅助机器人系统	华中科技大学
集成组	竹蜻蜓	倾转翼植保无人机	江苏大学
集成组	海波科技	高压输电线路巡检仿生多模态机器人	西安交通大学
集成组	西交大康复之光	针对脑卒中的全周期手功能康复机器人	西安交通大学
集成组	海洋之星	可用于复杂水下环境工作零转弯半径机器人	浙江大学
医疗健康专项组	医用微纳米机器人团队	用于胃癌治疗的螺旋微型机器人	厦门大学
医疗健康专项组	绳之右手	上肢柔性康复外骨骼机器人	武汉大学
二等奖获奖名单（学校名称按拼音排序）			
组别	团队名称	项目名称	学校
仿真组	在赶ddl	一种可折展重构变轮距全地形车	北京交通大学

仿真组	TC-Robot	张拉整体机械臂的动力学分析与控制仿真系统设计	大连理工大学
仿真组	Bulk Bullets	北极狐1号——多模态全地形移动平台	国防科技大学
仿真组	MarsSim	火星车高保真物理与视觉仿真系统	哈尔滨工业大学
仿真组	西域五剑客	架空输电线缆飞走一体化巡检机器人	石河子大学
仿真组	猎豹队	并联仿生移动机器人——猎豹	中北大学
部件组	北理刑天智创团队	“舵—鸭双型”高载荷灵巧足腿式双足地面无人移动平台	北京理工大学
部件组	任重致远队	液态金属驱动轮式机器人	哈尔滨工业大学
部件组	手可摘星城	基于仿生原理的三指协同欠驱动灵巧手	湖南大学
部件组	燕大软体	面向广域柔顺操作的高负重比无系留软体抓持机器人	燕山大学
集成组	LWAR	多模式轮腿臂机器人	北京航空航天大学
集成组	RigSoft_Rob	变刚度仿生连续体机器人系统设计-RigSoft_Rob	北京交通大学
集成组	临渊	四足四旋翼机器人	电子科技大学
集成组	年轻有为队	防蛙跳跃机器人	哈尔滨工业大学
集成组	宇航空间机构及控制中心代表队	面向复杂环境的轮-步火星探测机器人	哈尔滨工业大学
集成组	Alen Jumper	一种超微型可控跳跃机器人	哈尔滨工业大学深圳校区
集成组	海洋机器人创新团队	海洋机器人创新团队	华中科技大学
集成组	蓝色飓风	深蓝骑士	西安精密机械研究所
集成组	”鸥翼号“两栖机器人队	”鸥翼号“两栖机器人	西北工业大学
集成组	创世科技	智能消防机器人及消防决策指挥系统研发	燕山大学
集成组	燕行华夏	基于3-PUU并联机构的三维自由弯曲成形机器人	燕山大学
集成组	XP-robots	高效驱动外骨骼机器人	浙江大学
集成组	智采科技	名优茶智能采摘机器人关键技术研究	浙江理工大学
集成组	空中检查官	500kV架空输电线路带电作业机器人	中国科学院大学
医疗健康专项组	HUST-执子之手	面向偏瘫患者抓握辅助的气动柔性手部外肢体	华中科技大学
医疗健康专项组	类器官纪元	类器官高通量智造平台	清华大学
医疗健康专项组	THU-特种机器人	仿生连续型脊柱康复机器人	清华大学
医疗健康专项组	USbot	遥操作超声机器人系统	武汉大学
三等奖获奖名单（学校名称按拼音排序）			
组别	团队名称	项目名称	学校
仿真组	知行机器人战队	基于冗余结构的六自由度串并联混合加工机器人	北京交通大学
仿真组	智能机器侠	数字化智能识别网球发射回收服务机器人	国防科技大学
仿真组	行者	绳索驱动下肢康复机器人系统安全性评价和控制策略研究	哈尔滨工程大学
仿真组	摸鱼机器人代表队	新型负载夹芯磁吸式爬壁机器人	哈尔滨工程大学
仿真组	创梦队	面向车辆振动试验的六自由度并联机器人设计研究	河南科技大学
仿真组	wangzai	腰部康复训练机器人	湖北文理学院

仿真组	瀚宁日新队	混合工作模式欠驱动机械手设计与研究	华中科技大学
仿真组	红果果绿泡泡	面向装配式建筑的软体机器人建造装置	华中科技大学
仿真组	你说的都队	可穿戴脑控机械手	华中科技大学
仿真组	自然语义团队	自然语义与基于聋哑人的智慧翻译机器人系统	江苏科技大学
仿真组	聚星队	基于 ADF+DQN 的消毒机器人路径规划仿真研究	兰州理工大学
仿真组	Multi-modal Mobile Robot Lab	具有刚柔耦合仿生足部的六足火星探测机器人	南京航空航天大学
仿真组	TFB (tyut force robot)	矿井透水事故机器人救援探测系统	太原理工大学
仿真组	1436智能机器人	非球腕6R工业机器人逆运动学算法	武汉科技大学
仿真组	大佬的比赛我也来一波	管道缺陷检测仿生机器人	武汉科技大学
仿真组	云极智能队	基于意图理解和动态环境的疫情服务机器人系统设计	武汉理工大学
仿真组	妙手回机	无人机抓捕机器人虚拟仿真系统	西安电子科技大学
仿真组	挑战者	多机器人环境协同探测与地图构建系统	西安电子科技大学
仿真组	我只会心疼giegie	作业型移动机械臂协同控制与综合感知	西安电子科技大学
仿真组	陆空配合	陆空机器人配合路径规划	西安工业大学
仿真组	悬架突击队	车辆等比传动滚珠丝杠式半主动悬架系统研制	西安科技大学
仿真组	飞向天空	基于无人机三维重建的河道巡检机器人系统	西安理工大学
仿真组	ZG-ROBOT	钻杆自动加接机器人	西安理工大学
仿真组	旭日队	缺陷电子烟弹自动剔除机器人系统设计	郑州大学
仿真组	秦	多模式膝关节仿生外骨骼机器人	中北大学
仿真组	中北先锋队	多源扰动下的多空中机器人跟踪搜救平台	中北大学
仿真组	重邮大左	基于行星齿轮减速器的牵引式欠驱动机械手	重庆邮电大学
部件组	翻山越岭	躯干可变形的平顺行走多足平台	北京交通大学
部件组	Cute Hand	仿生机械手设计与控制方法研究	广西科技大学
部件组	HITDLR	面向交互任务的模块化对抗式可变刚度灵巧机器人手指	哈尔滨工业大学
部件组	走向胜利队	刚柔耦合仿人手指设计仿真与驱动控制	杭州电子科技大学
部件组	机电E队	基于多特征视觉跟踪的高精度视觉伺服方法	河海大学
部件组	刚柔并济队	形状可编辑的磁驱柔性爪	华侨大学
部件组	机器人小分队	赋能人机共融——用于人机协作的串联式六维力传感器	华中科技大学
部件组	无线智创队	多无人机智能无线充电系统	华中科技大学
部件组	RoHust	足式机器人的液压驱动柔顺机械腿	华中科技大学
部件组	Q团队	智能化纺纱抓取系统	西安工程大学
部件组	辅朗智行	带有仿生脊柱及SEA-MRD关节的重物搬运助力外骨骼	西安交通大学
部件组	FLEXO团队	紧凑型柔性套索串联弹性驱动器	西安交通大学
部件组	XJTU_CyberFish	基于PVCG人工肌肉的仿生机器鱼	西安交通大学
部件组	智能巡检战队	悬挂式综采工作面巡检机器人系统	西安科技大学

部件组	机械智媒	基于手绘笔迹的水墨画风格机械臂绘图系统	西北农林科技大学
部件组	X-Power	适应于深水抓取作业的特种柔性臂研发	西南科技大学
部件组	研途漫漫	丝驱动超冗余度机器人设计与研究	长沙理工大学
部件组	大盘机队	冗余混联液压重载机械臂设计、控制与节能研究	浙江大学
部件组	小爬爬冲	基于磁场辅助光固化制造工艺的磁控爬行软体机器人设计	浙江大学
部件组	从浙理启航	具有交互功能的类人触觉仿生机械手套	浙江理工大学
部件组	奇迹再现	基于Leap Motion和3D打印的仿生机械臂	中国计量大学
集成组	智慧小脑袋	配送能手-语音交互控制导航智能机器人	安徽理工大学
集成组	奔跑队	可变形腿式变胞机器人	北京交通大学
集成组	脑机X	数字飞行员	北京科技大学
集成组	两栖智能机器人领航者	实时仿真两栖机器人	北京理工大学
集成组	SEU_ISE_325	面向智慧档案库房的档案存取机器人	东南大学
集成组	SEUROBOT	配电站房巡检移动机器人	东南大学
集成组	NuBot	NuBot搜救侦察机器人	国防科技大学
集成组	龙江江北队	基于深度学习的智能眼动轮椅	哈尔滨理工大学
集成组	2108机器人小队	纤维增强仿生柔性关节驱动机器人动态驱动特性研究	杭州电子科技大学
集成组	杭天凌云队	基于无线传感网络的无人巡检搜救消毒机器人	杭州电子科技大学
集成组	众艺馨	面向单根棒材全流程可追溯的成捆棒材端面贴标机器人系统	河北科技大学
集成组	鹰击长空队	接触式无损测厚空中机器人	湖南大学
集成组	OEI-飞流智能	空地一体全自动环境多场景巡检机器人	华中科技大学
集成组	RobOcean	用于复杂海况下海洋运输平台位姿实时补偿的并联机器人	华中科技大学
集成组	Robowalker	降低人体负重行走代谢消耗穿戴式机器人	华中科技大学
集成组	光谷蓝光	蓝光半导体与光纤激光复合焊接机器人系统集成	华中科技大学
集成组	海洋智能装备创新团队	面向海洋观测和动态对接的水下拖曳式机器人	华中科技大学
集成组	抗极端环境软体机器人队	多功能的全柔性碳基软体机器人及其在复杂环境中的应用	华中科技大学
集成组	AIRobot	基于力控浮动刷头的清洗机器人系统与清洗质量评价	华中科技大学
集成组	C403型复材号机器人队	复合材料纤维铺放与熔融沉积整体化成型工业机器人	华中科技大学
集成组	DMET-Climber	大型复杂构件爬壁加工机器人	华中科技大学
集成组	梦三队	灵巧型水下安全检测机器人研制与应用	江苏科技大学
集成组	Origami	刚柔耦合可变形特种机器人	辽宁工程技术大学
集成组	智能机鞋	面向鞋类产品的智能打包系统	南京航空航天大学
集成组	东风一号	智能无人机换电机场	宁波大学
集成组	Policy Gradient	溺水识别报警救援助手	厦门大学
集成组	379小分队	智能档案管理机器人	厦门大学
集成组	夕阳红观赛团	水上智能化无人清污机器人	厦门大学

集成组	智能攀登团队	电力铁塔攀爬机器人	山东科技大学
集成组	pwd-417	实验室样品清洗机器人	陕西科技大学
集成组	果蔬智能搬运工	iPick-智能果蔬采收领航者	陕西科技大学
集成组	一尘不染	智能道路清洁机器人	陕西科技大学
集成组	一骑·绝尘	融合激光雷达和机器视觉的畜牧清洗自动驾驶车	陕西科技大学
集成组	横空出世	“狼蛛式”载重全地形机器人	沈阳大学
集成组	捕猎者	多功能医用机器人	沈阳航空航天大学
集成组	Transfer Robot——无人仓储物流的先行者	Transfer Robot——无人仓储物流的先行者	苏州大学
集成组	甬院视觉分队	基于2D和3D视觉的机械臂抓取系统	太原科技大学
集成组	黑金VIP	履带式液压支架机器人数字孪生监控系统	太原理工大学
集成组	队长说的都队	模块化水陆两栖移动平台	武汉大学
集成组	凌晨三点饮茶	一种用于固体发动机燃烧室的打磨机器人	武汉大学
集成组	粉刷小队	“粉刷匠”建筑墙面喷涂机器人	武汉科技大学
集成组	潜龙腾渊队	自主水下侦察机器人	武汉理工大学
集成组	致速	基于机器人的电动汽车无人充电桩设计	武汉理工大学
集成组	RLD-Continuum Robot	面向航天航空装备原位检测连续体机器人技术研究	西安电子科技大学
集成组	Aero_Stars	“天地云联”TransBot——智能交警机器人系统研发	西安电子科技大学
集成组	探索先驱队	星表探测机器人	西安电子科技大学
集成组	影舞追踪	影舞追踪-智能皮影机器人系统	西安电子科技大学
集成组	XJTU-WavBious	水陆两栖柔性鳍波动式机器人(WavBious)	西安交通大学
集成组	YG-FSS	具有姿态控制和触觉力再现的遥操作气动柔性仿生手	西安交通大学
集成组	起跃动力	轻量化髌关节外骨骼	西安交通大学
集成组	手套中太空套	用于航天员舱外活动手部助力外骨骼	西安交通大学
集成组	海鹰	多推进水陆两栖协同侦察机器人	西安精密机械研究所
集成组	西科创跃	集成组+基于视觉的自主飞行避障识别与导航系统	西安科技大学
集成组	百尺摘星队	基于双目视觉与并联机械臂的猕猴桃无损采摘机器人	西北农林科技大学
集成组	果园先锋队	传统老果园履带式喷药机器人	西北农林科技大学
集成组	砥砺前行	电梯导轨自动化安装机器人	燕山大学
集成组	踏歌奋进	“燕援”—全地形多臂协作新型救援机器人	燕山大学
集成组	你错我队	基于深度学习的防疫检测小车	长春工业大学
集成组	游刃队	面向脊髓脊柱微创手术的模块化驱动蛇形臂	浙江大学
集成组	锐龙30900Ti	“海百合”音乐机器人	中国地质大学（武汉）
集成组	飞豹团队	船舶喷砂除锈爬壁机器人	中国石油大学（华东）
集成组	诸葛铁蛋	轻量的、实时的物体级单目感知系统面向机器人地图长期自治	中南大学
集成组	武德队	足球服务机器人	重庆大学
医疗健康专项组	Aimi-Robot	智能消杀机器人	长沙理工大学

医疗健康专项组	未来战士	FIORA-柔性腹腔镜手术机器人	复旦大学
医疗健康专项组	三二一	智能补药机器人	华中科技大学
医疗健康专项组	MagSoftRobo	用于辅助排尿的磁性软体机器膀胱	华中科技大学
医疗健康专项组	南工智能康复设备团队	基于气动肌肉驱动的柔性上肢康复机械臂	南京工业大学
医疗健康专项组	至博创新团队	智能医药配送机器人	陕西科技大学
医疗健康专项组	雪糕队	膝关节运动模拟与韧带侧向刚度测量系统	上海大学
医疗健康专项组	特征向量	智能动力型髌离断假肢	上海理工大学
医疗健康专项组	蓝色蒲公英	“防疫卫兵”-防疫消杀自主导航移动机器人	沈阳大学
医疗健康专项组	107ers	基于意图推理的智能家庭护理机器人	沈阳工业大学
医疗健康专项组	神外鲁班队	高精度微创血管介入手术机器人系统	首都医科大学
医疗健康专项组	思源康复队	脑机电主被动协同控制气动软体康复手优化设计	西安交通大学
医疗健康专项组	绝云图南	泌尿外科微创手术机械臂	西安交通大学
医疗健康专项组	Robot1316	基于深度强化学习的主动式血管介入手术训练系统	西南石油大学
医疗健康专项组	燕领微创	基于肝癌治疗的微创介入手术机器人	燕山大学

优秀组织奖获奖名单

学校
华中科技大学
西安科技大学
西安交通大学
燕山大学
哈尔滨工业大学
陕西科技大学
西安理工大学
浙江大学
西安电子科技大学
北京交通大学
厦门大学
武汉理工大学
杭州电子科技大学
武汉科技大学
哈尔滨工程大学
武汉大学
中北大学
太原理工大学
浙江理工大学
西安工业大学
江苏科技大学
郑州大学
南京航空航天大学
西北农林科技大学
沈阳大学
沈阳工业大学
河南科技大学

西南石油大学
西北工业大学
北京航空航天大学
湖南大学
沈阳航空航天大学
太原科技大学
长春工业大学
西安工程大学

版权所有：中国学位与研究生教育学会    京ICP备19019038号-2 (<https://beian.miit.gov.cn>)