

## Chapitre 6: Méthodes des coupes

Dr. Nazih OUWAYED  
nazih.ouwayed@gmail.com  
<http://nouwayed.yolasite.com>

## Sommaire

- ▶ Introduction
- ▶ Méthodes de résolution
- ▶ Méthode des coupes de Gomory
- ▶ Exemple

## Introduction (1/3)

le cnam  
Alsace

- Problème de programmation linéaire en nombres entiers

$$(P) \text{ Min } \sum_{j=1}^n c_j x_j$$

$$\text{S.C. } \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j = b_i \quad i = 1, \dots, m$$

$$x_j \geq 0, \text{ entier } j = 1, \dots, n$$

- $F(P)$  = domaine réalisable de  $P$
- $(\bar{P})$  dénote le problème  $(P)$  où les contraintes d'intégralité sur les variables sont relaxées

$$x_j \geq 0, \text{ ~~entier~~}$$

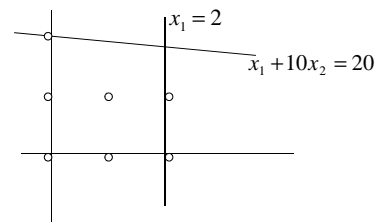
## ► Exemple

$$\text{Min } z = -x_1 - 5x_2$$

$$\text{S.C. } x_1 + 10x_2 \leq 20$$

$$x_1 \leq 2$$

$$x_1, x_2 \geq 0, \text{ entier}$$



$$F(P) = \{(0,0), (1,0), (2,0), (0,1), (1,1), (2,1), (0,2)\}$$

► 3

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013

## Introduction (2/3)

le cnam  
Alsace

- Problème de programmation linéaire en nombres entiers

$$(\bar{P}) \text{ Min } \sum_{j=1}^n c_j x_j$$

$$\text{S.C. } \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j = b_i \quad i = 1, \dots, m$$

$$x_j \geq 0 \quad j = 1, \dots, n$$

- $F(\bar{P})$  = domaine réalisable de  $\bar{P}$
- $(\bar{P})$  dénote le problème  $(P)$  où les contraintes d'intégralité sur les variables sont relaxées

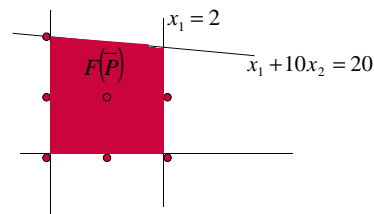
## ► Exemple

$$\text{Min } z = -x_1 - 5x_2$$

$$\text{S.C. } x_1 + 10x_2 \leq 20$$

$$x_1 \leq 2$$

$$x_1, x_2 \geq 0$$



► 4

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013

## Introduction (3/3)

le cnam  
Alsace

- Problème de programmation linéaire en nombres entiers

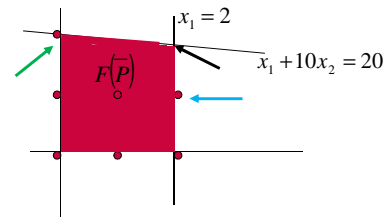
$$\begin{aligned} (\bar{P}) \quad & \text{Min} \quad \sum_{j=1}^n c_j x_j \\ \text{S.C.} \quad & \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j = b_i \quad i=1, \dots, m \\ & x_j \geq 0 \quad j=1, \dots, n \end{aligned}$$

- Résolution du problème

**Pourquoi pas résoudre le problème relaxé et arrondir la solution?**

## ► Exemple

$$\begin{aligned} \text{Min} \quad & z = -x_1 - 5x_2 \\ \text{S.C.} \quad & x_1 + 10x_2 \leq 20 \\ & x_1 \leq 2 \\ & x_1, x_2 \geq 0 \end{aligned}$$



Solution du problème relaxé: (2, 1.8) et  $z = -11$

Solution arrondie: (2, 1) et  $z = -7$

Or (0, 2) est réalisable avec  $z = -10$

► 5

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013

## Méthodes de résolution (1/2)

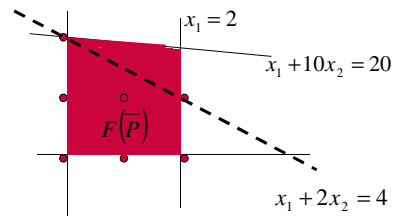
le cnam  
Alsace

## ► Principe de base

Générer un ensemble de contraintes linéaires que nous ajoutons à (P)

## ► Exemple

$$\begin{aligned} \text{Min} \quad & z = -x_1 - 5x_2 \\ \text{S.C.} \quad & x_1 + 10x_2 \leq 20 \\ & x_1 \leq 2 \\ & x_1, x_2 \geq 0, \text{entiers} \end{aligned}$$



► 6

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013

## Méthodes de résolution (2/2)

le cnam  
Alsace

## ► Principe de base

Générer un ensemble de contraintes linéaires que nous ajoutons à  $(P)$  pour engendrer un nouveau problème  $(PR)$  tel que

$$F(\overline{PR}) \subset F(\overline{P})$$

$$F(PR) = F(P)$$

De plus en résolvant le problème relaxé  $PR$ , la solution optimale est entière et donc une solution optimale pour  $(P)$

## ► Exemple

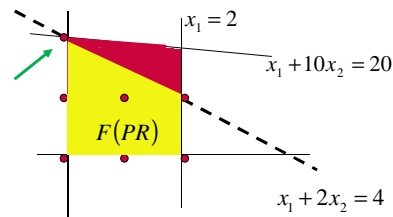
$$\text{Min } z = -x_1 - 5x_2$$

$$\text{S.C. } x_1 + 10x_2 \leq 20$$

$$x_1 \leq 2$$

$$x_1 + 2x_2 \leq 4$$

$$x_1, x_2 \geq 0, \text{ entiers}$$



Solution  $(0, 2)$  est optimale avec  $z = -10$

► 7

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013

## Méthode des coupes de Gomory

le cnam  
Alsace

## ► Principe

Introduire de nouvelles contraintes linéaires au problème pour réduire le domaine réalisable du problème relaxé sans pour autant éliminer de points entiers du domaine réalisable

## ► Procédure

La procédure consiste à résoudre une suite de problèmes relaxés jusqu'à ce qu'une solution optimale en nombres entiers soit obtenue

Un problème de la suite est obtenu du précédent en lui ajoutant une contrainte linéaire (coupe) supplémentaire

► 8

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013

## Procédure de la méthode des coupes (1/6)

le cnam  
Alsace

- Considérer le problème en programmation linéaire en nombre entiers suivant :

$$\begin{aligned} \text{Min } & \sum_{j=1}^n c_j x_j \\ \text{S. C. } & \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j = b_i \quad i = 1, \dots, m \\ & x_j \geq 0, \text{ entier} \quad j = 1, \dots, n \end{aligned}$$

Voyons comment construire une coupe de Gomory.

Soit  $B$  une base optimale de  $(\bar{P})$ , et  $x_k$  la variable de base dans la  $i$  ième ligne du tableau optimal prenant une valeur qui n'est pas entière.

► 9

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013

## Procédure de la méthode des coupes (2/6)

le cnam  
Alsace

- Considérer le problème en programmation linéaire en nombre entiers suivant :

$$\begin{aligned} \text{Min } & \sum_{j=1}^n c_j x_j \\ \text{S. C. } & \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j = b_i \quad i = 1, \dots, m \\ & x_j \geq 0, \text{ entier} \quad j = 1, \dots, n \end{aligned}$$

Variables dépendantes	$x_1$	$x_2$	$\dots$	$x_r$	$\dots$	$x_m$	$\dots$	$x_{m+1}$	$\dots$	$x_s$	$\dots$	$x_n$	$-z$	Termes de droite
$x_1$	1							$\bar{a}_{1m+1}$	$\dots$	$\bar{a}_{1s}$	$\dots$	$\bar{a}_{1n}$		$\bar{b}_1$
$x_2$		1						$\bar{a}_{2m+1}$	$\dots$	$\bar{a}_{2s}$	$\dots$	$\bar{a}_{2n}$		$\bar{b}_2$
$\vdots$			$\ddots$					$\vdots$		$\vdots$		$\vdots$		$\vdots$
$x_r$				1				$\bar{a}_{rm+1}$	$\dots$	$\bar{a}_{rs}$	$\dots$	$\bar{a}_{rn}$		$\bar{b}_r$
$\vdots$					$\ddots$			$\vdots$		$\vdots$		$\vdots$		$\vdots$
$x_m$						1		$\bar{a}_{mm+1}$	$\dots$	$\bar{a}_{ms}$	$\dots$	$\bar{a}_{mn}$		$\bar{b}_m$
$-z$								$\bar{c}_{m+1}$	$\dots$	$\bar{c}_s$	$\dots$	$\bar{c}_n$	1	$\bar{z}$

La ligne correspondante du tableau est de la forme:

$$x_k + \sum_{j \in J} \bar{t}_{ij} x_j = \bar{b}_i \quad (1)$$

où  $J = \{j : j \text{ est l'indice d'une variable hors base}\}$  et

$\bar{b}_i$  n'est pas entier.

► 10

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013

## Procédure de la méthode des coupes (3/6)

le cnam  
Alsace

La ligne correspondante du tableau est de la forme:

$$x_k + \sum_{j \in J} t_{ij} x_j = \bar{b}_i \quad (1)$$

où  $J = \{j : j \text{ est l'indice d'une variable hors base}\}$  et  $\bar{b}_i$  n'est pas entier.

Dénotons  $\lfloor d \rfloor =$  le plus grand entier (plancher)  $\leq d$ .

Puisque  $x_j \geq 0 \forall j$ , alors

$$\sum_{j \in J} \lfloor t_{ij} \rfloor x_j \leq \sum_{j \in J} t_{ij} x_j \quad \text{exemples: } 1.1 \rightarrow 1, 1.8 \rightarrow 1$$

et par conséquent

$$x_k + \sum_{j \in J} \lfloor t_{ij} \rfloor x_j \leq \bar{b}_i. \quad (2)$$

► 11

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013

## Procédure de la méthode des coupes (4/6)

le cnam  
Alsace

La ligne correspondante du tableau est de la forme :

$$x_k + \sum_{j \in J} t_{ij} x_j = \bar{b}_i \quad (1)$$

où  $J = \{j : j \text{ est l'indice d'une variable hors base}\}$  et  $\bar{b}_i$  n'est pas entier.

Si nous considérons la contrainte d'intégralité des variables  $x_j$ , il découle de (2) que

$$x_k + \sum_{j \in J} \lfloor t_{ij} \rfloor x_j \leq \lfloor \bar{b}_i \rfloor \quad (3)$$

Ainsi toute solution de  $(P)$  satisfait (3).

Dénotons  $\lfloor d \rfloor =$  le plus grand entier (plancher)  $\leq d$ .  
Puisque  $x_j \geq 0 \forall j$ , alors

$$\sum_{j \in J} \lfloor t_{ij} \rfloor x_j \leq \sum_{j \in J} t_{ij} x_j$$

et par conséquent

$$x_k + \sum_{j \in J} \lfloor t_{ij} \rfloor x_j \leq \bar{b}_i. \quad (2)$$

Considérons maintenant la relation obtenue en faisant le différence entre (3) et (1) :

$$\sum_{j \in J} (\lfloor t_{ij} \rfloor - t_{ij}) x_j \leq \lfloor \bar{b}_i \rfloor - \bar{b}_i \quad (4)$$

Notons que

$$(\lfloor t_{ij} \rfloor - t_{ij}) \leq 0 \quad \text{et} \quad (\lfloor \bar{b}_i \rfloor - \bar{b}_i) < 0$$

Puisque toute solution de  $(P)$  satisfait (1) et (3), alors elle satisfait (4), et son introduction dans  $(P)$  n'élimine aucune solution de  $(P)$ .

► 12

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013

## Procédure de la méthode des coupes (5/6)

le cnam  
Alsace

Considérons maintenant la relation obtenue en  
faisant la différence entre (3) et (1) :

$$\sum_{j \in J} (\lfloor t_{ij} \rfloor - t_{ij}) x_j \leq (\lfloor \bar{b}_i \rfloor - \bar{b}_i) \quad (4)$$

Notons que

$$(\lfloor t_{ij} \rfloor - t_{ij}) \leq 0 \quad \text{et} \quad (\lfloor \bar{b}_i \rfloor - \bar{b}_i) < 0$$

Puisque toute solution de  $(P)$  satisfait (1) et (3), alors elle satisfait (4),  
et son introduction dans  $(P)$  n'élimine aucune solution de  $(P)$

## Procédure de la méthode des coupes (6/6)

le cnam  
Alsace

Pour poursuivre la résolution, il suffit d'introduire la contrainte

$$\sum_{j \in J} (\lfloor t_{ij} \rfloor - t_{ij}) x_j \leq (\lfloor \bar{b}_i \rfloor - \bar{b}_i) \Leftrightarrow \sum_{j \in J} (\lfloor t_{ij} \rfloor - t_{ij}) x_j + x_\tau = (\lfloor \bar{b}_i \rfloor - \bar{b}_i)$$

où  $x_\tau$  est une variable d'écart avec coût nul, au dernier tableau du  
simplexe pour générer une solution de base au nouveau problème en  
considérant  $x_\tau$  comme la variable de base dans la nouvelle ligne du tableau.

Cette solution de base n'est pas réalisable puisque  $x_\tau = (\lfloor \bar{b}_i \rfloor - \bar{b}_i) < 0$ .

Il suffit de poursuivre la résolution avec l'algorithme dual du simplexe.

## Exemple (1/5)

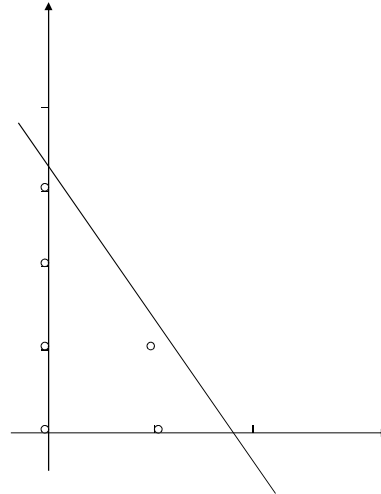
le cnam  
Alsace

Considérons le problème suivant

$$\text{Min } -21x_1 - 11x_2$$

$$\text{Sujet à } 7x_1 + 4x_2 + x_3 = 13$$

$$x_1, x_2, x_3 \geq 0, \text{ entiers}$$



► 15

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013

## Exemple (2/5)

Rappel :

$$\sum_{j \in J} (\lfloor t_{ij} \rfloor - t_{ij}) x_j \leq (\lfloor \bar{b}_i \rfloor - \bar{b}_i) \Leftrightarrow \sum_{j \in J} (\lfloor t_{ij} \rfloor - t_{ij}) x_j + x_\tau = (\lfloor \bar{b}_i \rfloor - \bar{b}_i)$$

le cnam  
Alsace

Itération 1 :

Solution de base optimal de  $(\bar{P})$ 

$$x_1 + \frac{4}{7}x_2 + \frac{1}{7}x_3 = \frac{13}{7}$$

valeur opt. = -39

Nouvelle contrainte:

$$\left(\left\lfloor \frac{4}{7} \right\rfloor - \frac{4}{7}\right)x_2 + \left(\left\lfloor \frac{1}{7} \right\rfloor - \frac{1}{7}\right)x_3 + x_4 = \left\lfloor \frac{13}{7} \right\rfloor - \frac{13}{7}$$

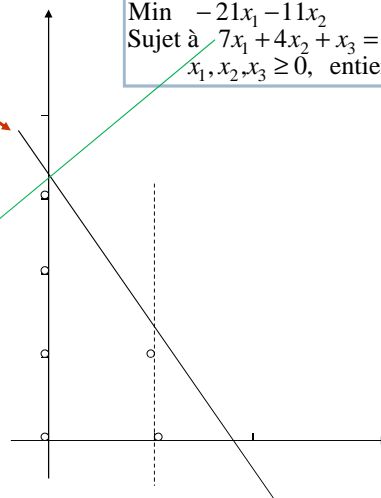
Interprétation géométrique :

$$-\frac{4}{7}x_2 - \frac{1}{7}x_3 \leq -\frac{6}{7} \Leftrightarrow -4x_2 - x_3 \leq -6.$$

Or  $x_3 = 13 - 7x_1 - 4x_2$ . Ainsi

$$-4x_2 - 13 + 7x_1 + 4x_2 \leq -6 \Leftrightarrow x_1 \leq 1$$

$$\begin{array}{ll} \text{Min} & -21x_1 - 11x_2 \\ \text{Sujet à} & 7x_1 + 4x_2 + x_3 = 13 \\ & x_1, x_2, x_3 \geq 0, \text{ entiers} \end{array}$$



► 16

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013



## Exemple (3/5)

le cnam  
Alsace

Itération 2 :

Résoudre le problème relaxé de

$$\text{Min } -21x_1 - 11x_2$$

$$\text{Sujet à } 7x_1 + 4x_2 + x_3 = 13$$

$$-\frac{4}{7}x_2 - \frac{1}{7}x_3 + x_4 = -\frac{6}{7}$$

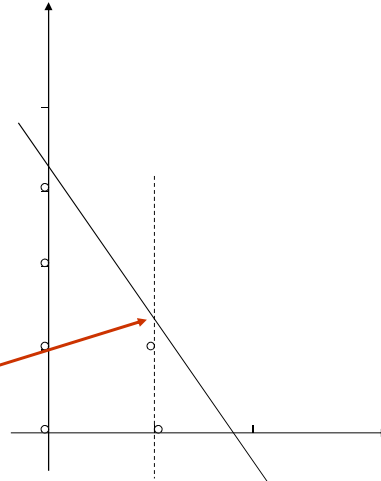
$$x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0, \text{ entiers}$$

Nous obtenons

$$x_1 + x_4 = 1$$

$$x_2 + \frac{1}{4}x_3 - \frac{7}{4}x_4 = \frac{3}{2}$$

$$\text{valeur opt.} = -37\frac{1}{2}$$



► 17

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013

## Exemple (4/5)

le cnam  
AlsaceNouvelle contrainte à partir de la 2<sup>ème</sup> ligne  $x_2 + \frac{1}{4}x_3 - \frac{7}{4}x_4 = \frac{3}{2}$ :

$$\left(\left\lfloor \frac{1}{4} \right\rfloor - \frac{1}{4}\right)x_3 + \left(\left\lfloor -\frac{7}{4} \right\rfloor + \frac{7}{4}\right)x_4 + x_5 = \left\lfloor \frac{3}{2} \right\rfloor - \frac{3}{2}$$

$$-\frac{1}{4}x_3 - \frac{1}{4}x_4 + x_5 = -\frac{1}{2}$$

Interprétation géométrique

$$-x_3 - x_4 \leq -2$$

Substituons la valeur de  $x_4$  tirée de la dernière contrainte ajoutée

$$-\frac{4}{7}x_2 - \frac{1}{7}x_3 + x_4 = -\frac{6}{7}$$

pour obtenir

$$-x_3 - \frac{4}{7}x_2 - \frac{1}{7}x_3 + \frac{6}{7} \leq -2.$$

Substituons maintenant la valeur de  $x_3$ 

$$x_3 = 13 - 7x_1 - 4x_2$$

pour obtenir

$$-\frac{8}{7}13 + 8x_1 + \frac{32}{7}x_2 - \frac{4}{7}x_2 + \frac{6}{7} \leq -2$$

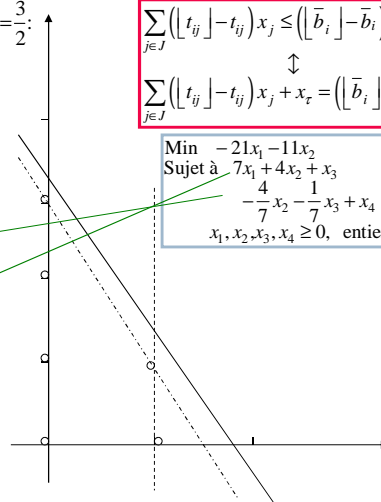
$$\Leftrightarrow 8x_1 + 4x_2 \leq -2 + \frac{8}{7}13 - \frac{6}{7} \Leftrightarrow 2x_1 + x_2 \leq 3$$

$$\sum_{j \in J} (\lfloor t_{ij} \rfloor - t_{ij}) x_j \leq (\lfloor \bar{b}_i \rfloor - \bar{b}_i)$$

$$\Updownarrow$$

$$\sum_{j \in J} (\lfloor t_{ij} \rfloor - t_{ij}) x_j + x_\tau = (\lfloor \bar{b}_i \rfloor - \bar{b}_i)$$

$$\begin{array}{ll} \text{Min} & -21x_1 - 11x_2 \\ \text{Sujet à} & 7x_1 + 4x_2 + x_3 = 13 \\ & -\frac{4}{7}x_2 - \frac{1}{7}x_3 + x_4 = -\frac{6}{7} \\ & x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0, \text{ entiers} \end{array}$$



► 18

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013

## Exemple (5/5)

le cnam  
Alsace

Itération 3 :

Résoudre le problème

Min  $-21x_1 - 11x_2$ Sujet à  $x_1 + x_4 = 1$ 

$$x_2 + \frac{1}{4}x_3 - \frac{7}{4}x_4 = \frac{3}{2}$$

$$-\frac{1}{4}x_3 - \frac{1}{4}x_4 + x_5 = -\frac{1}{2}$$

Nous obtenons  $x_1, x_2, x_3, x_4, x_5 \geq 0$ , entiers

$$-x_1 + x_3 - x_5 = 1$$

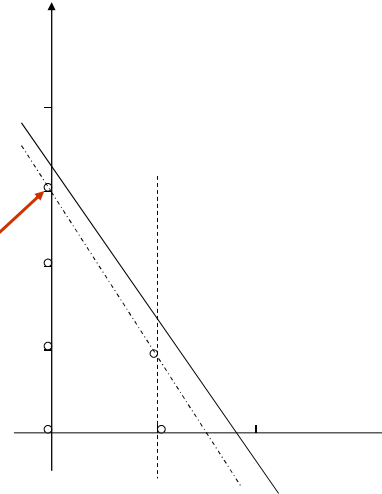
$$2x_1 + x_2 + x_5 = 3$$

$$x_1 + x_4 = 1$$

Donc solution optimale entière :

$$x_1 = 0, x_2 = 3, x_3 = 1$$

$$\text{Valeur optimale} = -33$$



► 19

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013

## Références

le cnam  
Alsace

- Modèles de recherche opérationnelle - Bernard Gendron, Université de Montréal

► 20

RCPI04 – Optimisation en Informatique

Janvier 2013