

编号: 5-1



山东师范大学
SHANDONG NORMAL UNIVERSITY

信息科学与工程学院实验报告

《面向对象程序设计》

Object-Oriented Programming

姓名:	张泽浩
学号:	202111000212
班级:	计工本 2102
导师:	张庆科
时间:	2022 年 12 月 10 日



《面向对象程序设计》实验报告

基本要求：实验报告包含实验目的、实验内容、实验过程（详细操作流程）、实验结果（程序运行结果高清截图）、实验分析总结五个部分。报告中若涉及代码程序，请在附录部分提供完整程序源码及源码托管地址（基于 Highlight 软件导入源码）。报告撰写完毕后请提交 PDF 格式版本报告到课程云班课系统。

一、实验目的

1. 理解类的三种不同关系（组合，依赖，继承）；
2. 掌握复合类构造函数、析构函数的定义方法与使用方法；
3. 熟练掌握类继承的定义方式（单继承，多继承）；
4. 理解三种不同继承方式间的区别（公有，私有，保护）；
5. 掌握派生类同名覆盖原理及相应同名冲突解决方法；
6. 掌握赋值兼容性基本原理（左基 = 右派）；
7. 熟练掌握复杂类的设计方法（三构一析+普函）。

二、实验内容

（一）任务一：类继承的设计

设计一个基类 **base**，其内含有数据成员（**public: int a, protected: int b, private: int c, private: static int count**）和函数成员（输出类的数据成员函数 **print()**，统计类对象创建个数的函数 **static int statistic()**），然后请采用三种不同的继承方式由 **base** 类分别派生出三个子类：**derived1, derived2, derived3**，请根据上述基类和派生类尝试编程论证下面的三个问题。（可参考课堂演示程序）

- (1) 派生类全盘接受基类的所有本类成员，其中包括基类的普通公有成员，保护成员和私有成员。
- (2) 根据继承类数据成员能否在类内或类外被访问的问题，探索分析三种不同继承方式各自的特点（参考课程 ppt）。
- (3) 派生类对象被建立时派生类是如何调用构造函数的，给出构造函数调用的次序，析构函数析构次序，并分析其中规律。

（二）任务二：类继承的设计

定义一个二维空间点类 **Location**，采用数据成员 **x, y** 表示该类对象在



二维坐标系中的坐标位置，类中函数成员函数 `move()` 可以实现移动该类对象的坐标位置，`show()` 函数可以输出当前类对象的信息。然后，以 `Location` 为基类，派生出三维空间坐标点类 `Point`，接着，再利用三维空间点类 `Point` 派生出一个三维空间下的球体类 `Sphere`，定义 `Point` 点类和球体类 `Sphere` 中各自特有的 `move()` 函数和 `show()` 函数。要求设计并实现上述类，并在主函数中定义各个类的对象，通过各自对象调用上述成员函数。

三、实验过程

(一) 任务一：类继承的设计

1. 基类设计

基类 `Base` 中包含成员变量 `a`、`b`、`c` 和静态成员变量 `count`，以及成员函数 `print()` 和静态成员函数 `statistic()`（如图 1）。

```
class Base {
public: int a;
protected: int b;
private: int c;
private: static int count;
public:
    Base(int _a, int _b, int _c) {
        a = _a; b = _b; c = _c;
        count++;
        cout << "+Base类构造函数被调用 " << endl;
    }
    ~Base() {
        cout << "~Base类析构函数被调用 " << endl;
        system("pause");
    }
    void print() { // 输出类的数据成员函数
        cout << ">> Base类数据成员: " << endl;
        cout << "\t a = " << a << endl;
        cout << "\t b = " << b << endl;
        cout << "\t c = " << c << endl;
    }
    static int statistic() { // 统计类对象创建个数的函数
        return count;
    }
};

int Base::count = 0; // 静态成员变量初始化
```

图 1 Base 类的设计

2. 派生类设计

`Derived1` 类、`Derived2` 类、`Derived3` 类分别以公有 `public`、私有 `private`、保护 `protected` 的形式继承 `Base` 类。在每个派生类中设计一个修改成员变量的函数和输出成员变量函数，分别对继承来的成员变量进行修改操作和输



出操作。（派生类 Derived1 如图 2）

```
class Derived1 : public Base {
public:
    Derived1(int _a, int _b, int _c) : Base(_a, _b, _c) {
        cout << "+Derived1类构造函数被调用 " << endl;
    }
    ~Derived1() {
        cout << "~Derived1类析构函数被调用 " << endl;
        system("pause");
    }
    void modify1() {
        a = 101;
        b = 102;
        //c = 103;    基类private属性的变量继承后派生类无法访问
    }
    void print1() {
        cout << ">> Derived2类数据成员: " << endl;
        cout << "\t a = " << a << endl;
        cout << "\t b = " << b << endl;
        //cout << "\t c = " << c << endl;    基类private属性的变量继承后派生类无法访问
    }
};
```

图 2 Derived1 派生类的设计

3. 主函数设计

- (1) 通过使用 `sizeof()` 运算符计算基类和派生类所占空间大小，判断派生类是否全盘接受基类的所有本类成员（公有成员、私有成员、保护成员）。（如图 3）

```
cout << "-----" << endl;
cout << "    Base类的大小:" << sizeof(Base) << endl;
cout << "Derived1类的大小:" << sizeof(Derived1) << endl;
cout << "Derived2类的大小:" << sizeof(Derived2) << endl;
cout << "Derived3类的大小:" << sizeof(Derived3) << endl;
cout << "-----" << endl;
```

图 3 计算基类和派生类所占空间大小

- (2) 在每一个派生类中，设计一个修改函数，用于修改继承的成员变量的值，判断类内是否能够访问继承类数据成员；在主函数中，分别对每个派生类的继承数据成员进行修改，判断类外是否能够访问继承类数据成员。（如图 4、图 5）

```
void modify2() {
    a = 201;
    b = 202;
    //c = 203;    基类private属性的变量继承后派生类无法访问
}
```

图 4 类内尝试修改继承类数据成员

```
cout << "-----Derived2类-----" << endl;
Derived2 d2(3, 4, 5);
//d2.a = 11;    类外不可访问protected属性的成员变量
//d2.b = 12;    类外不可访问protected属性的成员变量
//d2.c = 13;    private属性的成员变量不能继承
cout << "-----" << endl;
```

图 5 类外尝试修改继承类数据成员

- (3) 在基类和所有派生类的构造函数和析构函数中，添加输出标志语句，在执行构造与析构时，能够实时反馈输出，从而能够更好的判断构造函数和析构函数调用的次序。（如图 6、图 7）

```
Base(int _a, int _b, int _c) {
    a = _a; b = _b; c = _c;
    count++;
    cout << "+Base类构造函数被调用 " << endl;
}
~Base() {
    cout << "~Base类析构函数被调用 " << endl;
    system("pause");
}
```

图 6 Base 类构造函数与析构函数设计

```
Derived1(int _a, int _b, int _c) :Base(_a, _b, _c) {
    cout << "+Derived1类构造函数被调用 " << endl;
}
~Derived1() {
    cout << "~Derived1类析构函数被调用 " << endl;
    system("pause");
}
```

图 7 派生类构造函数与析构函数设计

（二）任务二：类继承的设计

本程序设计了三个类，分别为 **Location** 类、**Point** 类、**Sphere** 类，分别表示二维坐标系中的点类、三维坐标系中的点类和球体类。在每个类中，分别设计了 **move()** 函数和 **show()** 函数，用于移动点和输出点的坐标。三个类之间的继承关系为：**Point** 类继承 **Location** 类、**Sphere** 类继承 **Point** 类。（具体代码见附录）

四、实验结果

（一）任务一：类继承的设计

基于对上述程序的实现，可得 **Base** 类、**Derived1** 类、**Derived2** 类、**Derived3** 类所占空间大小均为 12 字节（如图 8），由此可得结论：派生类



全盘接受基类的所有本类成员。

构造函数和析构函数的调用顺序是：构造时，先调用基类的构造函数，再调用派生类的构造函数；析构时，先调用派生类的析构函数，再调用基类的析构函数（如图 9、图 10）。

```
Base类的大小:12
Derived1类的大小: 12
Derived2类的大小: 12
Derived3类的大小: 12
```

图 8 sizeof()运算符计算类所占空间大小运行结果

```
-----Derived1类-----
+Base类构造函数被调用
+Derived1类构造函数被调用
-----Derived2类-----
+Base类构造函数被调用
+Derived2类构造函数被调用
-----Derived3类-----
+Base类构造函数被调用
+Derived3类构造函数被调用
```

图 9 构造函数调用顺序运行结果

```
~Derived3类析构函数被调用
请按任意键继续. . .
~Base类析构函数被调用
请按任意键继续. . .
~Derived2类析构函数被调用
请按任意键继续. . .
~Base类析构函数被调用
请按任意键继续. . .
~Derived1类析构函数被调用
请按任意键继续. . .
~Base类析构函数被调用
请按任意键继续. . .
```

图 10 析构函数调用顺序运行结果

通过对程序代码的修改与运行，验证了继承类数据成员在类内类外的访问规律，即：公有继承 **public** 方式所继承的父类的 **public** 属性的成员变量既可以在类内访问也可以在类外访问，**protected** 属性的成员变量只能在类内访问，**private** 属性的成员变量不可访问；保护继承 **protected** 方式所继承的父类的 **public** 属性的成员变量和 **protected** 属性的成员变量只能在类内访问，**private** 属性的成员变量不可访问；私有继承 **private** 方式所继承的父类的 **public** 属性的成员变量和 **protected** 属性的成员变量只能在类内访问，**private** 属性的成员变量无法访问。

综上所述，三种不同继承方式各自的特点可以总结为：公有继承——对



应、保护继承被保护、私有继承被私有（如图 11、图 12、图 13）。

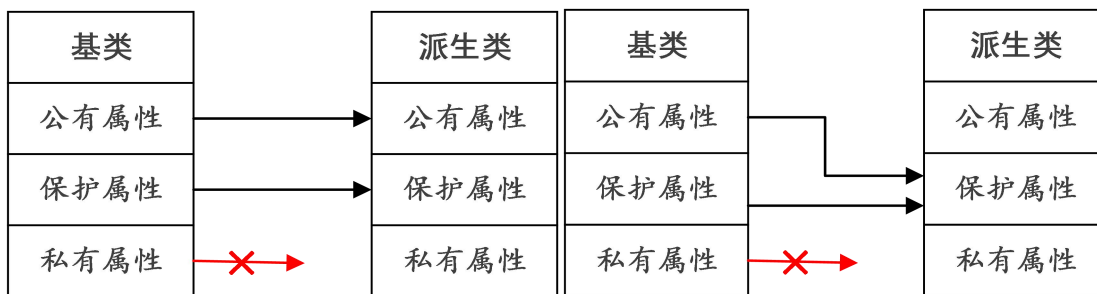


图 11 共有继承一一对应

图 12 保护继承被保护

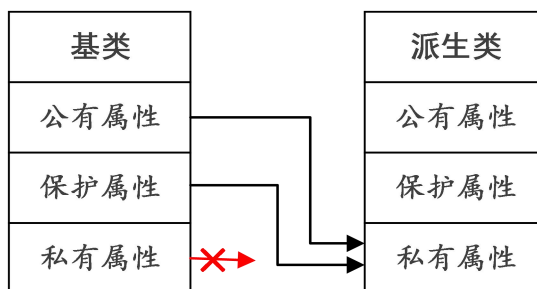


图 13 私有继承被私有

（二）任务二：类继承的设计

1. 测试案例

表 1 坐标类的测试案例表

类	坐标及球体半径	Δx	Δy	Δz	修改后坐标
Location 类	(6, 6)	2	3		(8, 9)
Point 类	(3, 4, 5)	3	4	5	(6, 8, 10)
Sphere 类	(0, 0, 0) 5	7	8	9	(7, 8, 9)

2. 运行结果

```
D:\C & C++\Object-oriented-Programming\OOP_Experiment\Experiment-5
-----Location-----
+Location类的构造函数被调用
当前点的坐标为: (6,6)
请输入横纵坐标的变化情况(正数表示增加, 负数表示减少):
  Δx = 2
  Δy = 3
移动成功!
当前点的坐标为: (8,9)
-----
```

图 14 Location 类的运行结果

```
CA D:\C & C++\Object-oriented-Programming\OOP_Experiment\Experiment-5_1
-----Point-----
+Location类的构造函数被调用
+Point类的构造函数被调用
当前点的坐标为: (3, 4, 5).
请输入三维坐标的变化情况(正数表示增加, 负数表示减少):
    Δ x = 3
    Δ y = 4
    Δ z = 5
移动成功!
当前点的坐标为: (6, 8, 10).
```

图 15 Point 类的运行结果

```
CA 选择 D:\C & C++\Object-oriented-Programming\OOP_Experiment\Experiment-5_1
-----Sphere-----
+Location类的构造函数被调用
+Point类的构造函数被调用
+Sphere类的构造函数被调用
当前球心的坐标为: (0, 0, 0).    球的半径为: 5
请输入球心坐标的变化情况(正数表示增加, 负数表示减少):
    Δ x = 7
    Δ y = 8
    Δ z = 9
移动成功!
当前球心的坐标为: (7, 8, 9).    球的半径为: 5
```

图 16 Sphere 类的运行结果

五、实验总结

通过本次实验，掌握了类继承的定义方式，并通过对类继承的实现，理解了三种不同继承方式（公有继承、保护继承、私有继承）之间的区别。通过本实验的任务二，对于基类与派生类分别设计了相同的函数 `move()` 函数和 `show()` 函数，深刻理解了派生类的同名覆盖原理及其解决同名冲突的方法。

在本实验中，通过不断修改程序与调试运行程序，体会了不同继承方式对派生类访问基类成员变量的差别，也深刻理解了“公有继承——对应”、“保护继承被保护”、“私有继承被私有”的继承的特点。另外，本实验通过使用 `visio` 作图，也巩固了 `visio` 的使用方法。



附录：实验源代码（基于 Highlight 软件粘贴带有行号的源码）

代码托管地址：

[Object-oriented-Programming/OOP Experiment/Experiment-5_1 at master · keepIHDR/Object-oriented-Programming \(github.com\)](https://github.com/keepIHDR/Object-oriented-Programming/blob/master/Experiment/Experiment-5_1_at_master/Object-oriented-Programming/Object-oriented-Programming%20(github.com))

任务一

```
01 #include<iostream>
02 using namespace std;
03
04 class Base {
05     public:
06         int a;
07     protected:
08         int b;
09     private:
10         int c;
11     private:
12         static int count;
13     public:
14         Base(int _a, int _b, int _c) {
15             a = _a;
16             b = _b;
17             c = _c;
18             count++;
19             cout << "+Base类构造函数被调用 " << endl;
20         }
21         ~Base() {
22             cout << "~Base类析构函数被调用 " << endl;
23             system("pause");
24         }
25         void print() { // 输出类的数据成员函数
26             cout << ">> Base类数据成员: " << endl;
27             cout << "\t a= " << a << endl;
28             cout << "\t b = " << b << endl;
29             cout << "\t c = " << c << endl;
30         }
31         static int statistic() { //
32             统计类对象创建个数的函数
33             return count;
34         }
35 };
36
37 int Base::count = 0; // 静态成员变量初始化
38
39 class Derived1 : public Base {
```



```
40 public:
41     Derived1(int _a, int _b, int _c) :Base(_a, _b, _c) {
42         cout << "+Derived1类构造函数被调用 " << endl;
43     }
44     ~Derived1() {
45         cout << "~Derived1类析构函数被调用 " << endl;
46         system("pause");
47     }
48     void modify1() {
49         a = 101;
50         b = 102;
51         //c = 103;
52         //
53         基类private属性的变量继承后派生类无法
54         访问
55     }
56     void print1() {
57         cout << ">> Derived2类数据成员: " << endl;
58         cout << "\t a = " << a << endl;
59         cout << "\t b = " << b << endl;
60         //cout << "\t c = " << c << endl;
61         //
62         基类private属性的变量继承后派生类无法
63         访问
64     }
65 };
66
67 class Derived2 : private Base {
68 public:
69     Derived2(int _a, int _b, int _c) :Base(_a, _b, _c) {
70         cout << "+Derived2类构造函数被调用 " << endl;
71     }
72     ~Derived2() {
73         cout << "~Derived2类析构函数被调用 " << endl;
74         system("pause");
75     }
76     void modify2() {
77         a = 201;
78         b = 202;
79         //c = 203;
80         //
81         基类private属性的变量继承后派生类无法
82         访问
83     }
```



```
84 void print2() {
85     cout << ">> Derived2类数据成员: " << endl;
86     cout << "\t a = " << a << endl;
87     cout << "\t b = " << b << endl;
88     //cout << "\t c = " << c << endl;
89     //
90     基类private属性的变量继承后派生类无法
91     访问
92 }
93 };
94
95 class Derived3 : protected Base {
96 public:
97     Derived3(int _a, int _b, int _c) :Base(_a, _b, _c) {
98         cout << "+Derived3类构造函数被调用 " << endl;
99     }
100     ~Derived3() {
101         cout << "~Derived3类析构函数被调用 " << endl;
102         system("pause");
103     }
104     void modify1() {
105         a = 301;
106         b = 302;
107         //c = 303;
108         基类private属性的变量继承后派生类无法
109         访问
110     }
111     void print3() {
112         cout << ">> Derived3类数据成员: " << endl;
113         cout << "\t a = " << a << endl;
114         cout << "\t b = " << b << endl;
115         //cout << "\t c = " << c << endl;
116         基类private属性的变量继承后派生类无法
117         访问
118     }
119 };
120
121 int main() {
122     cout << "-----" << endl;
123     cout << "    Base类的大小:" << sizeof(Base) << endl;
124     cout << "Derived1类的大小: " << sizeof(Derived1) <<
125     endl;
126     cout << "Derived2类的大小: " << sizeof(Derived2) <<
127     endl;
```



```
128 cout << "Derived3类的大小: " << sizeof(Derived3) <<
129 endl;
130 cout << "-----" << endl;
131
132 cout << "-----Base类-----" << endl;
133 Base bb(1, 2, 3);
134 bb.print();
135 cout << ">> 基类对象的数量: " << Base::statistic()
136 << endl;
137 cout << "-----" << endl;
138
139
140 cout << "-----Derived1类-----" << endl;
141 Derived1 d1(2, 3, 4);
142 d1.a = 11;
143 //d1.b = 12;
144 类外不可访问protected属性的成员变量
145 //d1.c = 13; private属性的成员变量不能继承
146 cout << "-----" << endl;
147
148
149 cout << "-----Derived2类-----" << endl;
150 Derived2 d2(3, 4, 5);
151 //d2.a = 11;
152 类外不可访问protected属性的成员变量
153 //d2.b = 12;
154 类外不可访问protected属性的成员变量
155 //d2.c = 13; private属性的成员变量不能继承
156 cout << "-----" << endl;
157
158
159 cout << "-----Derived3类-----" << endl;
160 Derived3 d3(4, 5, 6);
161 //d2.a = 11;
162 类外不可访问private属性的成员变量
163 //d2.b = 12;
164 类外不可访问private属性的成员变量
165 //d2.c = 13; private属性的成员变量不能继承
166 cout << "-----" << endl;
167
168
169 system("pause");
170 return 0;
171 }
```



```
任务二
01 #include<iostream>
02 using namespace std;
03
04 class Location {
05     protected:
06         int x, y;
07     public:
08         Location(int _x, int _y) {
09             x = _x;
10             y = _y;
11             cout << "+Location类的构造函数被调用" <<
12             endl;
13         }
14         ~Location() {
15             cout << "~Location类的析构函数被调用" <<
16             endl;
17             system("pause");
18         }
19         void move() {
20             int _x, _y;
21             cout << "请输入横纵坐标的变化情况(
22             正数表示增加，负数表示减少): " << endl;
23             cout << " Δx = ";
24             cin >> _x;
25             cout << " Δy = ";
26             cin >> _y;
27             x += _x;
28             y += _y;
29             cout << "移动成功! " << endl;
30         }
31         void show() {
32             cout << "当前点的坐标为: (" << x << ", " << y <
33             < ")" << endl;
34         }
35 };
36
37 class Point : public Location {
38     public:
39         int z;
40     public:
41         Point(int _x, int _y, int _z) : Location(_x, _y) {
42             z = _z;
43             cout << "+Point类的构造函数被调用" << endl;
```




```
44     }
45     ~Point() {
46         cout << "~Point类的析构函数被调用" << endl;
47         system("pause");
48     }
49     void move() {
50         int _x, _y, _z;
51         cout << "请输入三维坐标的变化情况(
52         正数表示增加, 负数表示减少): " << endl;
53         cout << " Δx = ";
54         cin >> _x;
55         cout << " Δy = ";
56         cin >> _y;
57         cout << " Δz = ";
58         cin >> _z;
59         x += _x;
60         y += _y;
61         z += _z;
62         cout << "移动成功!" << endl;
63     }
64     void show() {
65         cout << "当前点的坐标为: (" << x << ", " << y <
66         < ", " << z << ")." << endl;
67     }
68 };
69
70 class Sphere : public Point {
71     public:
72         double R;
73     public:
74         Sphere(int _x, int _y, int _z, double _r) : Point(_x, _y,
75         _z) {
76             R = _r;
77             cout << "+Sphere类的构造函数被调用" << endl;
78         }
79         ~Sphere() {
80             cout << "~Sphere类的析构函数被调用" << endl;
81             system("pause");
82         }
83         void move() {
84             int _x, _y, _z;
85             cout << "请输入球心坐标的变化情况(
86             正数表示增加, 负数表示减少): " << endl;
87             cout << " Δx = ";
```



```
88     cin >> _x;
89     cout << " Δy = ";
90     cin >> _y;
91     cout << " Δz = ";
92     cin >> _z;
93     x += _x;
94     y += _y;
95     z += _z;
96     cout << "移动成功!" << endl;
97 }
98 void show() {
99     cout << "当前球心的坐标为: (" << x << ", " <<
100     y << ", " << z << ").";
101     cout << "    球的半径为: " << R << endl;
102 }
103 };
104
105 int main() {
106     cout << "-----Location-----" << endl;
107     Location L1(6, 6);
108     L1.show();
109     L1.move();
110     L1.show();
111     cout << "-----" << endl;
112
113     cout << "-----Point-----" << endl;
114     Point p1(3, 4, 5);
115     p1.show();
116     p1.move();
117     p1.show();
118     cout << "-----" << endl;
119
120     cout << "-----Sphere-----" << endl;
121     Sphere s1(0, 0, 0, 5);
122     s1.show();
123     s1.move();
124     s1.show();
125     cout << "-----" << endl;
126
127     system("pause");
128     return 0;
129 }
```