# プログラミング演習2課題 補足資料

第2週:データ型

#### 練習課題2-1 ラッパークラス

- ●データ構造とアルゴリズムの第1週講義資料 pp. 46-47、 教科書 p. 35以降を見て
  - ●プリミティブ型(数値型)
  - ●ラッパークラス
  - ●数値型とラッパークラスの変換

について、確認すること

# 練習課題2-2 オブジェクトの生成とコピー

●第1週講義資料 pp. 51-53を見ながら、 動作を確認してみること

### 練習課題2-3,2-4,2-5,2-6 PositionクラスとRobotクラス

- ●練習課題2-3
  - ●ちゃんと入力できたか、動作を確認できればよい
- ●練習課題2-4
  - ●Robot robitaMkII = robita;の行で、 何が行われるかを教科書pp. 46-49, Fig. 3.3(1)を見ながら確認
- ●練習課題2-5
  - ●new Robot(this.position, this.name + "クローン");で、 何が行われるかを教科書pp. 49-50, Fig. 3.3(2)を見ながら確認
- ●練習課題2-6
  - ●教科書p.50, Fig. 3.3(3)を見ながら考えること

## 練習課題2-7,必須課題2-8 Point2D/Line2Dクラスにcloneメソッドを追加

- ●基本的な考え方は、練習課題2-6と同じ
- ●第1週講義資料 pp. 55-59を見ながら考えること
  - ○深いコピーを実現するには?
- ●プリミティブ型の変数と、クラス型の変数の動作の違いに注意
  - ●コピーにnewが必要なのは、<u>クラス型の変数だけ</u>

```
int a = 0;
int b = 1;
System.out.println(a + "," + b);
//プリミティブ型のコピー
b = a;
System.out.println(a + "," + b);
// aの値を変えても、bは変わらない
a = 2;
System.out.println(a + "," + b);
```

int型の場合は 特に意識しなくても 以下の出力が得られる

```
0,1
0,0
2,0
```

### 練習課題2-7,必須課題2-8動作確認プログラム

●以下のようなプログラムで動作確認をすること

```
Point2D p1 = new Point2D(10,10);
Point2D p2 = p1.clone(); // p2をクローン
p2.setX(20); // p2のx座標を変更
p1.print();
p2.print();
Line2D 11 = \text{new Line2D}(p1,p2);
Line2D |2 = |1.clone(); // |1をクローン
// 12の終点を(25,30)に変更
12.getP2().setX(25);
12.getP2().setY(30);
I1.print();
12.print();
```

以下の出力が 得られればOK

```
(10.0, 10.0)
(20.0, 10.0)
(10.0, 10.0) - (20.0, 10.0)
(10.0, 10.0) - (25.0, 30.0)
```

#### 必須課題2-9 Line2Dクラスにequalsメソッドを追加

- ●第1週講義資料 p. 57を見ながら考えること
- ●以下のようなプログラムで、動作を確認する

```
Point2D p1 = new Point2D(10, 20);
Point2D p2 = new Point2D(30, 40);
Point2D p3 = new Point2D(50, 60);

Line2D l1 = new Line2D(p1, p2);
Line2D l2 = new Line2D(p1, p2);
Line2D l3 = new Line2D(p1, p3);

System.out.println("l1, l2 = " + l1.equals(l2));
System.out.println("l2, l1 = " + l2.equals(l1));
System.out.println("l1, l3 = " + l1.equals(l3));
```

以下の出力が 得られればOK

```
I1, I2 = trueI2, I1 = trueI1, I3 = false
```