Московский государственный технический университет им. Н.Э. Баумана Факультет «Информатика и системы управления» Кафедра «Системы обработки информации и управления»



Отчет Лабораторная работа № 5 По курсу «Проектирование интеллектуальных систем»

Вариант 9

ИСПОЛНИТЕЛЬ: Попов Илья Андреевич Группа ИУ5-23М	
""	2022 г.
ПРЕПОДАВАТЕЛЬ: Канев А.И.	
"_"	2022 г.

Задание

Для набора данных с помощью автоэнкодера получить эмбеддинг зображений и его визуализировать.

Загрузить собственную аудиозапись и использовать автоэнкодер для удаления шума из аудиозаписи.

Выполнение

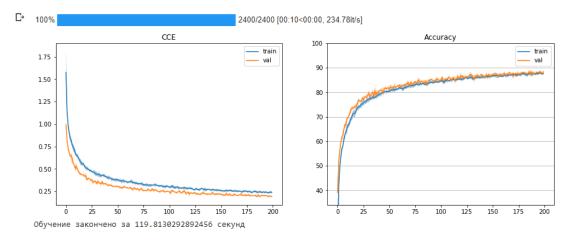
```
[ ] with open('cifar-100-python/train', 'rb') as f:
        data_train = pickle.load(f, encoding='latin1')
    with open('cifar-100-python/test', 'rb') as f:
        data_test = pickle.load(f, encoding='latin1')
    # Здесь указать ваши классы по варианту!!!
    CLASSES = [9, 23, 39]
    train_X = data_train['data'].reshape(-1, 3, 32, 32)
    train_X = np.transpose(train_X, [0, 2, 3, 1]) # NCHW -> NHWC
    train_y = np.array(data_train['fine_labels'])
    mask = np.isin(train_y, CLASSES)
    train_X = train_X[mask].copy()
    train_y = train_y[mask].copy()
    train_y = np.unique(train_y, return_inverse=1)[1]
    del data_train
    test_X = data_test['data'].reshape(-1, 3, 32, 32)
    test_X = np.transpose(test_X, [0, 2, 3, 1])
    test_y = np.array(data_test['fine_labels'])
    mask = np.isin(test_y, CLASSES)
    test_X = test_X[mask].copy()
    test_y = test_y[mask].copy()
    test_y = np.unique(test_y, return_inverse=1)[1]
    del data test
    Image.fromarray(train_X[50]).resize((256,256))
```



Загружаем датасет по варианту, также используем аугментацию

```
# https://blog.jovian.ai/image-classification-of-cifar100-dataset-using-pytorch-8b7145242df1
        self.norm = Normalize([0.5074,0.4867,0.4411],[0.2011,0.1987,0.2025])
        self.encoder = nn.Sequential(
            nn.Linear(32*32*3, hidden_size),
            nn.ELU(),
            nn.Linear(hidden_size, hidden_size//2),
            nn.ELU(),
            nn.Linear(hidden_size//2, hidden_size//4),
            nn.Tanh()
        )
        self.decoder = nn.Sequential(
            nn.Linear(hidden_size//4, hidden_size//2),
            nn.ELU(),
            nn.Linear(hidden_size//2, hidden_size),
            nn.ELU(),
            nn.Linear(hidden_size, 32*32*3),
    def forward(self, input):
        normed = self.norm(input)
        encoded = self.encoder(normed)
        out = self.decoder(encoded)
        return out, encoded, normed
HIDDEN SIZE = 512
model = Cifar100_AE(hidden_size=HIDDEN_SIZE, classes=len(CLASSES))
model.to(device)
Cifar100_AE(
  (norm): Normalize()
  (encoder): Sequential(
    (0): Linear(in_features=3072, out_features=512, bias=True)
    (1): ELU(alpha=1.0)
    (2): Linear(in_features=512, out_features=256, bias=True)
    (3): ELU(alpha=1.0)
    (4): Linear(in_features=256, out_features=128, bias=True)
    (5): Tanh()
  (decoder): Sequential(
    (0): Linear(in_features=128, out_features=256, bias=True)
    (1): ELU(alpha=1.0)
    (2): Linear(in_features=256, out_features=512, bias=True)
    (3): ELU(alpha=1.0)
    (1). Linear/in features-512 out features-3072 hiss-True)
```

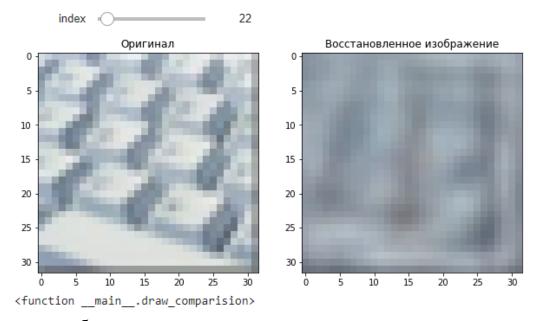
Определяем автоэнкодер



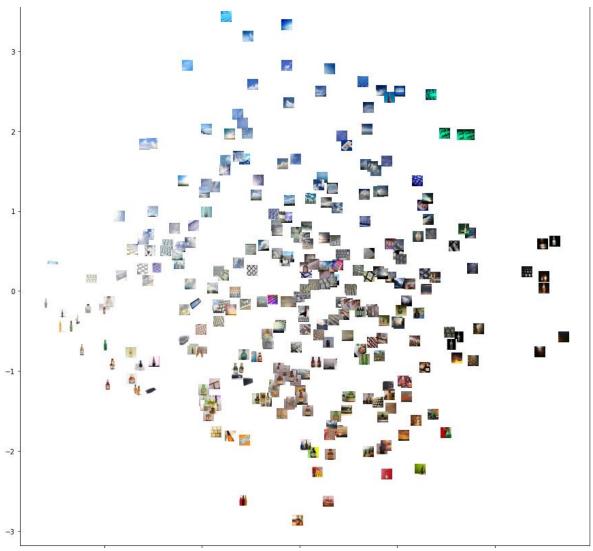
Визуализация восстановленной картинки

```
[] def draw_comparision(index=0):
    fig, ax = plt.subplots(1, 2, figsize=(10, 5))
    ax[0].imshow(images[index].reshape(32,32,3)/255.)
    ax[1].imshow(reconstructs[index].reshape(32,32,3))
    ax[0].set_title('Оригинал')
    ax[1].set_title('Восстановленное изображение')

interact(draw_comparision, index=(0, len(images)))
```



Результат работы автоэнкодера



Визуализация эмбеддинга

Очистка звука

```
# считывание аудио файла
 !ffmpeg -y -i Erik_Satie_G1.mp3 -ac 1 -ar 16000 audio.wav
 fs, data = wavfile.read('audio.wav')
 #fs, data = wavfile.read('ot_vinta_15_1_24.wav')
 data = data / (2**16-1)
data[0] = 1
 # добавление шума
#noise = np.random.normal(scale=0.25*data.std(), size=data.shape)
_, noise = wavfile.read('noise.wav')
noise = noise / (2**16-1)
noise = np.tile(noise, 1+data.size//noise.size)[:data.size].copy()
 noise = (0.1*data.max()/noise.max())*noise
 data_noised = data+noise#np.clip(data + noise, -1, 1)
ffmpeg version 3.4.8-0ubuntu0.2 Copyright (c) 2000-2020 the FFmpeg developers
  built with gcc 7 (Ubuntu 7.5.0-3ubuntu1~18.04)
   configuration: --prefix=/usr --extra-version=0ubuntu0.2 --toolchain=hardened --libdin
  libavutil 55. 78.100 / 55. 78.100
  libavcodec 57.107.100 / 57.107.100 libavformat 57.83.100 / 57.83.100
  libavdevice 57. 10.100 / 57. 10.100
  libavfilter
                 6.107.100 / 6.107.100
  libavresample 3. 7. 0 / 3. 7. 0
  libswscale 4. 8.100 / 4. 8.100
  libswresample 2. 9.100 / 2. 9.100
  libpostproc 54. 7.100 / 54. 7.100
 [mp3 @ 0x5628de164000] Estimating duration from bitrate, this may be inaccurate
Input #0, mp3, from 'Erik_Satie_G1.mp3':
   Metadata:
                   : Lavf58.20.100
    encoder
   Duration: 00:03:57.82, start: 0.000000, bitrate: 320 kb/s
```

Загружаем звуковую дорожку, образец шума и объединяем

Звуковая дорожка Erik Satie - Gymnopédie no. 1

Образец шума «Дождь»

```
[ ] # https://github.com/digantamisra98/Mish
    class Mish(nn.Module):
         def __init__(self):
             super().__init__()
             self.softplus = nn.Softplus()
             self.tanh = nn.Tanh()
         def forward(self, x):
             return x*self.tanh(self.softplus(x))
    class DenoisingAE(nn.Module):
         def __init__(self):
             super().__init__()
             self.encoder = nn.Sequential(
                 nn.Conv1d(2, 256, kernel_size=3, stride=2, padding=1),
                 Mish(),
                 nn.Conv1d(256, 512, kernel_size=3, stride=2, padding=1),
                 Mish(),
                 nn.Conv1d(512, 1024, kernel_size=3, stride=2, padding=1),
                Mish(),
             )
             self.decoder = nn.Sequential(
                 nn.ConvTranspose1d(1024, 512, kernel_size=3, stride=2, padding=1),
                 Mish(),
                 nn.ConvTranspose1d(512, 256, kernel_size=3, stride=2, padding=1),
                nn.ConvTranspose1d(256, 2, kernel_size=3, stride=2, padding=1),
             )
         def forward(self, x):
             encoded = self.encoder(x)
             return self.decoder(encoded)
    device = torch.device('cuda' if torch.cuda.is_available() else 'cpu')
    net = DenoisingAE()
    net.to(device)
    print(Zxx.shape[0])
    net(torch.rand(1, 2, Zxx.shape[0], device=device)).detach().cpu().numpy().shape
```

Определение автоэнкодера

```
scores = []
    scores_val = []
    net.train()
    for epoch in tqdm(range(15)): # loop over the dataset multiple times
        running_loss = 0.0
        for i, batch in tqdm(enumerate(train dataloader, 0)):
            # get the inputs; data is a list of [inputs, labels]
            inputs, labels = batch
            inputs, labels = inputs.to(device), labels.to(device)
            # zero the parameter gradients
            optimizer.zero_grad()
            # forward + backward + optimize
            outputs = net(inputs)
            loss = criterion(outputs, labels)
            loss.backward()
            optimizer.step()
            # print statistics
            running_loss += loss.item()
        print(f'[{epoch + 1}, {i + 1:5d}] loss: {running_loss / len(train_dataloader):.5f}')
        scores.append(eval_dataset(train_dataloader))
        scores_val.append(eval_dataset(test_dataloader))
        print('R2 score on train:', scores[-1])
        print('R2 score on val:', scores_val[-1])
    print('Finished Training')
    plt.plot(scores, label='training')
    plt.plot(scores_val, label='validation')
    plt.legend()
□ 100%
                                                 15/15 [02:12<00:00, 8.83s/it]
     105/? [00:06<00:00, 16.56it/s]
         105] loss: 0.02963
    [1,
    R2 score on train: -0.2916024524620501
    R2 score on val: -13.592138623274467
     105/? [00:06<00:00, 16.45it/s]
```

Очистка зашумлённой дорожки

Результат очистки лучше проявляется на «спокойных» произведениях