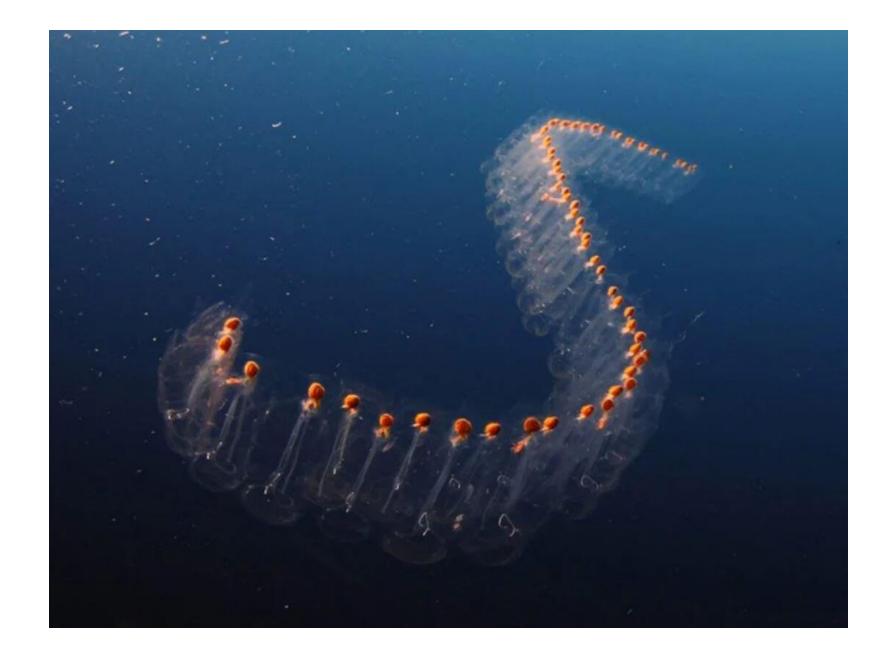
# Оптимизация методом сальп, алгоритмом стаи криля, алгоритмом кузнечика

## SALP SWAM ALGHORITM (SSA)



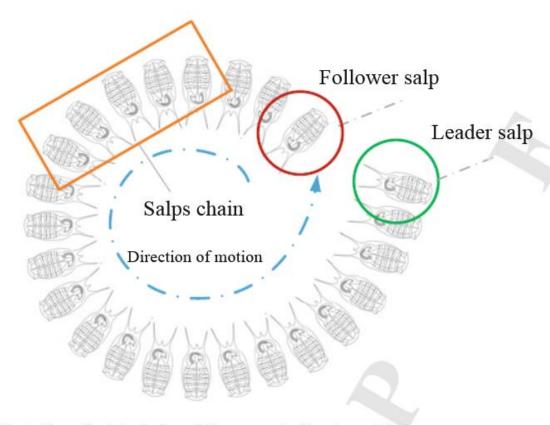


Fig. 2 Illustration of salp's chain and the concept of leader and follower

### Модель алгоритма

- 1) Инициализация популяции
- 2) Движение лидера
- 3) Движение ведомых сальп

- 1. Инициализировать популяцию сальп
- 2. Вычислить приспособленность каждой особи
- 3. Найти лучшую сальпу (лидера)
- 4. Пока не достигнут критерий остановки:
  - 5. Обновить коэффициент с1
  - 6. Для каждой сальпы (кроме лидера):
    - 7. Если это лидер:
      - 8. Обновить позицию по формуле лидера
    - 9. Иначе:
      - 10. Обновить позицию по формуле ведомых
  - 11. Проверить границы поиска
  - 12. Обновить лучшую сальпу
- 13. Вернуть лучшее решение

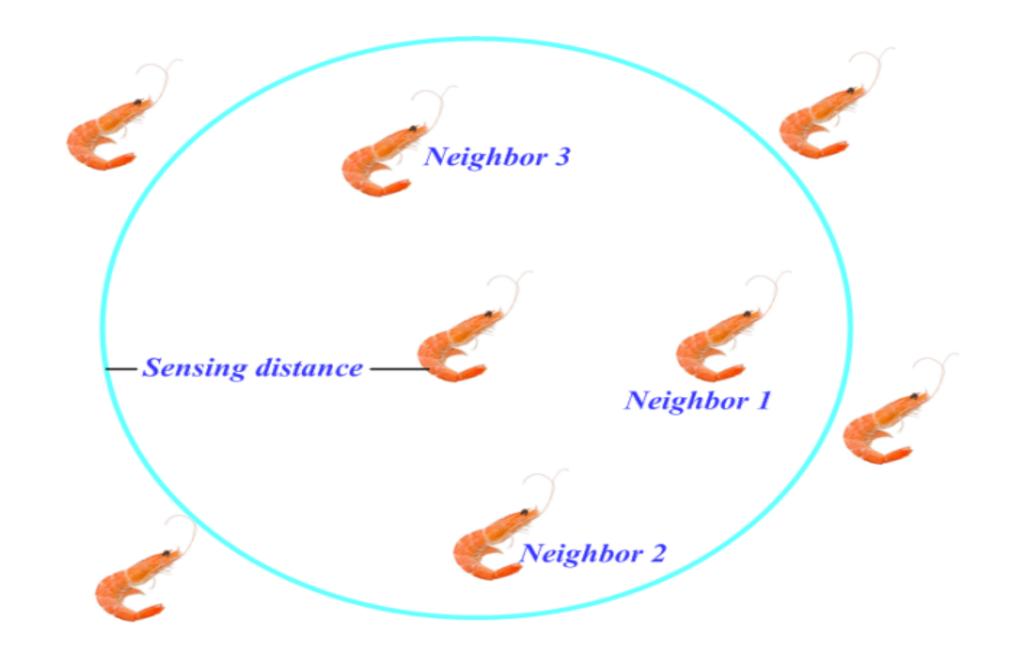
$$c_1 = 2 \cdot e^{-(4 \cdot t/T)^2}$$

$$x_1^j = egin{cases} F_j + c_1 \cdot ((ub_j - lb_j) \cdot c_2 + lb_j), & ext{если } c_3 \geq 0.5 \ F_j - c_1 \cdot ((ub_j - lb_j) \cdot c_2 + lb_j), & ext{если } c_3 < 0.5 \end{cases}$$

$$x_i^j = rac{1}{2}(x_i^j + x_{i-1}^j)$$

## KRILL HERD ALGORITHM (KHA)





### Модель алгоритма

- 1) Инициализация популяции
- 2) Движение к пище
- 3) Взаимодействие с соседями
- 4) Случайное блуждание

- 1. Инициализировать популяцию криля
- 2. Вычислить fitness для каждой особи
- 3. Найти лучшую позицию (X\_food)
- 4. Для каждой итерации t:
  - 5. Для каждой особи і:
    - 6. Обновить N\_i (взаимодействие с соседями)
    - 7. Обновить F\_i (движение к пище)
    - 8. Обновить D\_i (случайное блуждание)
    - 9. Обновить позицию:  $X_i += dX_i/dt$
    - 10. Проверить границы
  - **11.** Обновить X\_food
- 12. Вернуть лучшее решение

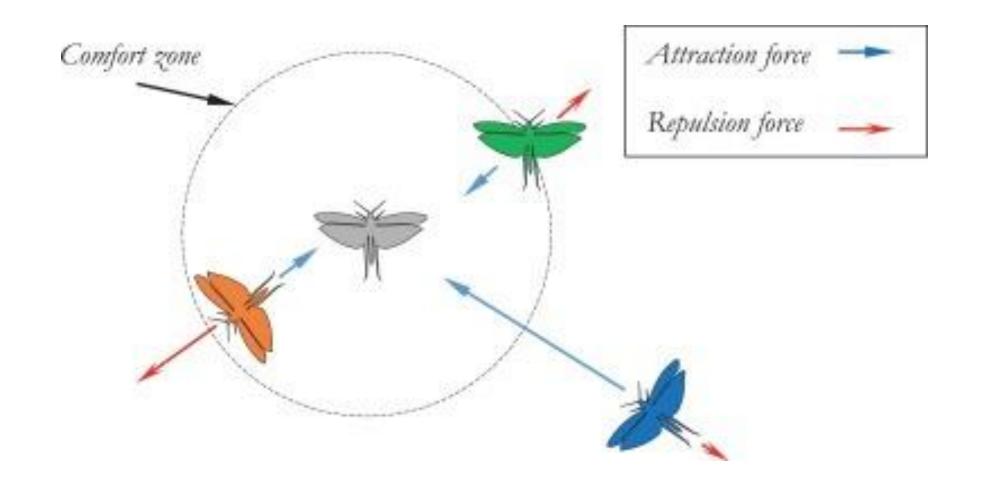
$$\frac{dX_i}{dt} = N_i + F_i + D_i$$

$$N_i^{ ext{new}} = N^{ ext{max}} \cdot \left( \sum_{j=1}^K rac{X_j - X_i}{\|X_j - X_i\|} 
ight) + \omega_n \cdot N_i^{ ext{old}}$$

$$F_i = C^{ ext{food}} \cdot (X^{ ext{food}} - X_i) + \omega_f \cdot F_i^{ ext{old}}$$

$$D_i = D^{\max} \cdot \left(1 - rac{t}{T}
ight) \cdot \delta$$

#### GRASSHOPPER OPTIMIZATION ALGORITHM (GOA)



- 1. Инициализировать популяцию кузнечиков
- 2. Вычислить fitness для каждой особи
- 3. Найти лучшую позицию (Target)
- 4. Для каждой итерации t:
  - 5. Обновить коэффициент с
  - 6. Для каждой особи і:
    - 7. Рассчитать социальное взаимодействие
- 8. Обновить позицию:  $X_i = c * (социальное_взаимодействие) + Target$ 
  - 9. Проверить границы поиска
  - 10. Обновить Target
- 11. Вернуть лучшее решение

$$X_i^d = c \cdot \left(\sum_{j=1, j 
eq i}^N c \cdot rac{ub_d - lb_d}{2} \cdot s(|x_j^d - x_i^d|) \cdot rac{x_j - x_i}{d_{ij}}
ight) + \hat{T}_d$$

