

# Convolutional neural networks for fashion classification

Sztuczna Inteligencja Maria Guz, Karol Pątko

16.06.2020

#### Streszczenie

Niniejszy tekst jest dokumentacją projektu zaliczeniowego z przedmiotu Sztuczna Inteligencja. Zawiera on przykłady wytrenowanych przez studentów modeli sieci spłotowych, opisy, wyniki oraz wnioski. Służy przedstawieniu modeli oraz ich porównaniu. Zawiera analizę eksploracyjną i wizualizacje danych, krótkie wprowadzenie teoretyczne na temat machine learningu oraz sieci spłotowych i w części właściwej przebieg badań symulacyjnych. Na ostatnich stronach znajduje się podsumowanie projektu. Do dokumentacji dołączony został kod programu (Dodatek A).

# Spis treści

1	Wp	rowadzenie	1
	1.1	Opis danych wejściowych	1
		1.1.1 Analiza eksploracyjna	1
		1.1.2 Wizualizacja danych	
2	Opi	s metody	4
	2.1	Wprowadzenie teoretyczne	4
		2.1.1 Uczenie maszynowe	4
		2.1.2 Sieć splotowa	5
3	Bad	lania symulacyjne	7
	3.1	Normalizacja danych	7
	3.2	Dropout	7
			15
	3.3		19
			28
	3.4		35
	3.5	Sieć VGG16	36
4	Pod	Isumowanie	41
$\mathbf{A}$	Kod	l programu	43

# Rozdział 1

# Wprowadzenie

# 1.1 Opis danych wejściowych

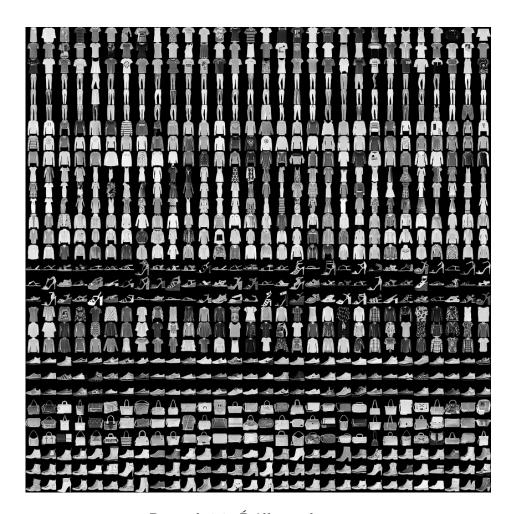
Problemem jest klasyfikacja elementu garderoby ukazanego za pomocą obrazka w skali szarości 28px na 28px znajdującego się w zbiorze danych Fashion-MNIST.

#### Klasy

- T-shirt/top
- Trouser
- Pullover
- Dress
- Coat
- Sandal
- Shirt
- Sneaker
- Bag
- Ankle boot

#### 1.1.1 Analiza eksploracyjna

Zestaw ten składa się z 70000 elementów - 60000 przykładów trenujących oraz 10000 przykładów testujących. Każda klasa zawiera 6000 elementów trenujących i 1000 elementów testujących. Każdy element zbioru uczącego składa się z wyżej opisanego obrazka oraz jest przypisany do odpowiedniej



Rysunek 1.1: Źródło: medium.com

klasy. Obrazek jest reprezentowany przez 784 kolumny, z której każda przechowuje informację na temat jasności danego piksela (0-255). Stąd możemy zauważyć, że każdy element ma 785 cech. Źródłem obrazków jest Zalando.

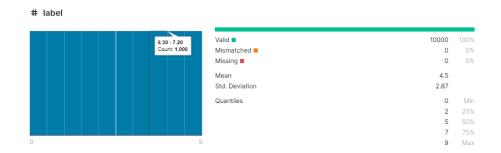
#### Wymiary zestawu

data\_train: (60000, 28, 28)
data\_test: (10000, 28, 28)

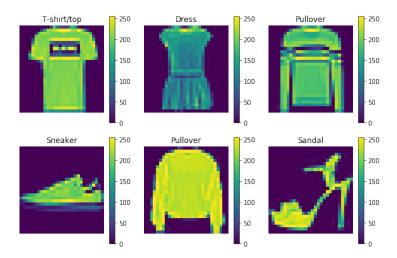
# 1.1.2 Wizualizacja danych



Rysunek 1.2: Źródło: kaggle.com



Rysunek 1.3: Źródło: kaggle.com



Rysunek 1.4: Źródło: własne

# Rozdział 2

# Opis metody

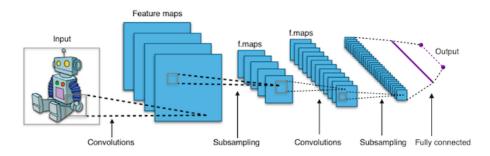
# 2.1 Wprowadzenie teoretyczne

#### 2.1.1 Uczenie maszynowe

Uczenie maszynowe to budowanie modelu matematycznego i wykorzystanie metod matematycznych do przewidywania i samodoskonalenia się. Często takie programy wykorzystuje się do rozpoznawania mowy lub pisma.

#### Rodzaje uczenia maszynowego

- Uczenie nadzorowane (Supervised Learning)
  Program uczy się na podstawie otrzymanych danych oraz odpowiedzi
  do nich. Ucząc się program generuje pewien wzorzec (model), który
  wykorzystywany jest później do przewidywania wyników na podstawie
  innych danych.
- Uczenie częściowo nadzorowane (Semi Supervised Learning)
  Program otrzymuje zarówno dane wejściowe zawierające odpowiednie
  dane wyjściowe, jak i nieoznaczone czyli bez odpowiadającym im wyników.
- Uczenie nienadzorowane (Unsupervised Learning)
  Program nie posiada "klucza odpowiedzi" i musi sam analizować dane, szukać wzorców i odnajdywać relacje. Wraz ze wzrostem zbiorów danych prezentowane wnioski są coraz bardziej precyzyjne.
- Uczenie wzmocnione (Reinforcement Learning)
  Program otrzymuje gotowy zestaw dozwolonych działań, reguł i stwierdzeń. Działając w ich ramach dokonuje analizy i obserwuje ich skutki. Wykorzystuje reguły w taki sposób, aby osiągnąć pożądany efekt.



Rysunek 2.1: Źródło: unite.ai

#### 2.1.2 Sieć splotowa

W głębokim uczeniu splotowa sieć neuronowa jest klasą głębokich sieci neuronowych, najczęściej stosowanych do analizy obrazów wizualnych. Mają zastosowania w rozpoznawaniu obrazów i filmów, systemach rekomendujących, klasyfikacji obrazów czy przetwarzaniu języka naturalnego. Sieci CNN wykorzystują stosunkowo niewielkie przetwarzanie wstępne w porównaniu z innymi algorytmami klasyfikacji obrazów. Sieć CNN uczy się filtrów, które w tradycyjnych algorytmach były tworzone ręcznie. Splotowa sieć neuronowa składa się z warstwy wejściowej i wyjściowej, a także wielu warstw ukrytych. Ukryte warstwy CNN zazwyczaj składają się z warstw splotowych, warstwy RELU, tj. Funkcji aktywacji, warstw puli, warstw w pełni połączonych i warstw normalizacyjnych.

Warstwy splotowe stosują na wejściu operację splotu, przekazując wynik do następnej warstwy. Splot naśladuje reakcję pojedynczego neuronu na bodźce wzrokowe. Każdy neuron splotowy przetwarza dane tylko dla swojego pola recepcyjnego. Operacja splotu zmniejsza liczbę wolnych parametrów, umożliwiając głębszą sieć z mniejszą liczbą parametrów. Rozwiązuje problem znikania lub eksplozji gradientów w szkoleniu tradycyjnych wielowarstwowych sieci neuronowych z wieloma warstwami przy użyciu propagacji wstecznej. Pomysł konwolucji wziął się po części z nauk informatycznych, ale też po części z biologii. Zasada działania konwolucji jest intuicyjna. Wykorzystuje fakt, że dowolny obiekt pozostaje niezmiennie tym samym obiektem niezależnie od pozycji zajmowanej na obrazie.

#### Działanie sieci splotowej

- Pierwszym etapem jest podział obrazu na nakładające się na siebie fragmenty przypominające przesuwające się okno. Następnie należy przesuwać sliding window nad każdym fragmentem i uzyskany wynik zapisywać jako oddzielne dane.
- 2. Każdy tak powstały fragment jest oddzielnie ładowany do sieci neuro-

nowej. Należy pamiętać o utzrymaniu tych samych wag sieci euronowej dla każdgo elementu. Można jednak zaznaczyć szczególny element, jeśli jest o wskazane.

- 3. Informacja z każdego fragmentu zostanie zapisana na odwzorowującej oryginał siatce. Tym sposobem otrzymaliśmy zbiór elementów tworzących całość, które ja odwzorowują. Niektóre z tych elementów mogą być zaznaczone jako bardziej interesujące.
- 4. Zmniejszenie ilości danych może zostać zrealizowane za pomocą algorytmu o nazwie warstwa zbiorcza, czyli max pooling. Dzięki temu z każdego wyznaczonego fragmentu zostały tylko największe numery.
- 5. uzyskany w ten sposób zbiór cyfr służy jako dane wejściowe do kolejnej sieci neuronowej. Ostatnia z nich zdecyduje z jakim wzorcem zgadza się obrazek. Jest to sieć całkowicie podłączona.

Mamy wiec do czynienia z kolejnymi etapami przetwarzania danych:

- konwolucji,
- warstwy zbiorczej,
- końcowej całkowicie połączonej sieci neuronowej.

Oczywiście ilości konkretych warstw nie ograniczają się do jednej. Można użyć wielu warstw konwolucyjnych, zbiorczych, dyskryminacja niektórych danych. Dodawanie większej liczby warstw konwolucyjnych jest równoznaczne z większą ilością cech, które głęboka sieć neuronowa będzie w stanie rozpoznać. Między innymi to właśnie postaramy się pokazać w niniejszym dokumencie.

# Rozdział 3

# Badania symulacyjne

# 3.1 Normalizacja danych

```
num_classes = 10

target_train = keras.utils.to_categorical(target_train, num_classes)
target_test = keras.utils.to_categorical(target_test, num_classes)

data_train = data_train.astype('float32')
data_test = data_test.astype('float32')

#normalize data
data_train /= 255.0
data_test /= 255.0

data_train=data_train.reshape(data_train.shape[0], *(28,28,1))
data_test=data_test.reshape(data_test.shape[0], *(28,28,1))
```

# 3.2 Dropout

Dropout jest techniką regularyzacji mającą na celu ograniczenie overfittingu w sieciach neuronowych. Jest to skuteczny sposób przeprowadzania uśredniania modelu w sieciach neuronowych. Termin odnosi się do przypadkowego "opuszczenia" lub pominięcia jednostek (zarówno ukrytych, jak i widocznych) podczas procesu uczenia sieci neuronowej.

Jedna warstwa Conv2D(rys.2.2)

-----

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d_38 (Conv2D)	(None, 26, 26, 32)	320
max_pooling2d_24 (MaxPooling	(None, 13, 13, 32)	0
flatten_22 (Flatten)	(None, 5408)	0
dense_47 (Dense)	(None, 100)	540900
activation_29 (Activation)	(None, 100)	0
dense_48 (Dense)	(None, 10)	1010
activation_30 (Activation)	(None, 10)	0
Total params: 542.230		

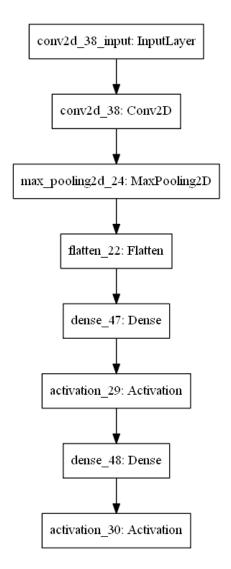
Total params: 542,230 Trainable params: 542,230 Non-trainable params: 0

\_\_\_\_\_

# Jedna warstwa Conv2D + dropout (rys. 2.3)

Layer (type)	Output	Shape	Param #
conv2d_55 (Conv2D)	(None,	26, 26, 32)	320
max_pooling2d_33 (MaxPooling	(None,	13, 13, 32)	0
dropout_45 (Dropout)	(None,	13, 13, 32)	0
flatten_31 (Flatten)	(None,	5408)	0
dense_65 (Dense)	(None,	100)	540900
activation_47 (Activation)	(None,	100)	0
dense_66 (Dense)	(None,	10)	1010
activation_48 (Activation)	(None,	10)	0

Total params: 542,230



Rysunek 3.1: Źródło: własne

Trainable params: 542,230 Non-trainable params: 0

\_\_\_\_\_

#### Więcej warstw Conv2D (rys. 2.4)

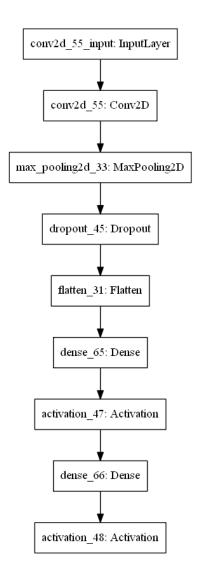
(None,	26, 26, 32) 	320
		0
(None,	11 11 32)	
	11, 11, 52)	9248
(None,	9, 9, 32)	9248
(None,	2592)	0
(None,	100)	259300
(None,	100)	0
(None,	10)	1010
(None,	10)	0
	(None, (None,	(None, 9, 9, 32)  (None, 2592)  (None, 100)  (None, 100)  (None, 10)

Total params: 279,126 Trainable params: 279,126 Non-trainable params: 0

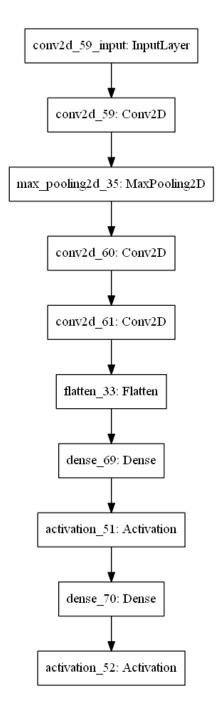
\_\_\_\_\_

# Więcej warstw Conv2D + dropouty(rys. 2.5)

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d_62 (Conv2D)	(None, 26, 26, 32)	320
max_pooling2d_36 (MaxPooling	(None, 13, 13, 32)	0
dropout_49 (Dropout)	(None, 13, 13, 32)	0
conv2d_63 (Conv2D)	(None, 11, 11, 32)	9248



Rysunek 3.2: Źródło: własne



Rysunek 3.3: Źródło: własne

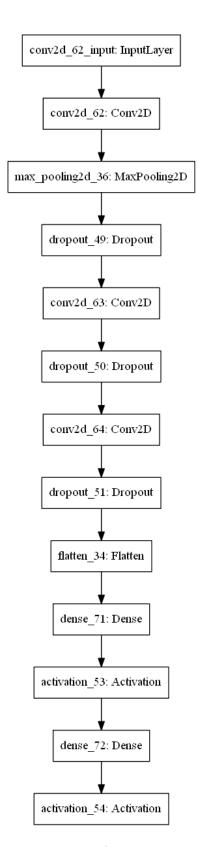
dropout_50 (Dropout)	(None, 11, 11, 32)	0
conv2d_64 (Conv2D)	(None, 9, 9, 32)	9248
dropout_51 (Dropout)	(None, 9, 9, 32)	0
flatten_34 (Flatten)	(None, 2592)	0
dense_71 (Dense)	(None, 100)	259300
activation_53 (Activation)	(None, 100)	0
dense_72 (Dense)	(None, 10)	1010
dense_72 (Dense)activation_54 (Activation)	(None, 10)  (None, 10)	1010

Total params: 279,126 Trainable params: 279,126 Non-trainable params: 0

------

# Więcej warstw Conv2D oraz Dense + dropouty (rys. 2.6)

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d_65 (Conv2D)	(None, 26, 26, 32)	320
max_pooling2d_37 (MaxPooling	(None, 13, 13, 32)	0
dropout_52 (Dropout)	(None, 13, 13, 32)	0
conv2d_66 (Conv2D)	(None, 11, 11, 32)	9248
dropout_53 (Dropout)	(None, 11, 11, 32)	0
conv2d_67 (Conv2D)	(None, 9, 9, 32)	9248
dropout_54 (Dropout)	(None, 9, 9, 32)	0
flatten_35 (Flatten)	(None, 2592)	0



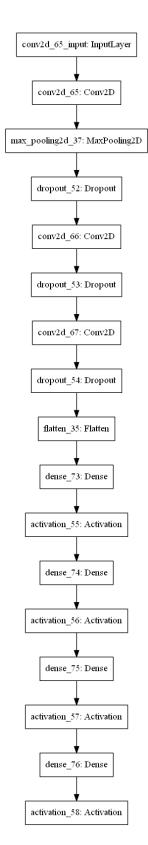
Rysunek 3.4: Źródło: własne

93000
0500
100
10

#### 3.2.1 Wyniki

#### convNN 1

```
Train on 60000 samples, validate on 10000 samples
Epoch 1/10
- val_loss: 0.7132 - val_accuracy: 0.7167
Epoch 2/10
- val_loss: 0.6082 - val_accuracy: 0.7776
Epoch 3/10
- val_loss: 0.5772 - val_accuracy: 0.7825
Epoch 4/10
- val_loss: 0.5090 - val_accuracy: 0.8142
Epoch 5/10
- val_loss: 0.5048 - val_accuracy: 0.8103
- val_loss: 0.4745 - val_accuracy: 0.8276
Epoch 7/10
- val_loss: 0.4799 - val_accuracy: 0.8189
Epoch 8/10
- val_loss: 0.4396 - val_accuracy: 0.8440
```



Rysunek 3.5: Źródło: własne

Epoch 6/10

- val\_loss: 0.5295 - val\_accuracy: 0.8086

```
- val_loss: 0.4503 - val_accuracy: 0.8351
Epoch 10/10
- val_loss: 0.4346 - val_accuracy: 0.8426
convNN 2
 Train on 60000 samples, validate on 10000 samples
- val_loss: 0.8121 - val_accuracy: 0.7144
Epoch 2/10
- val_loss: 0.6127 - val_accuracy: 0.7605
Epoch 3/10
- val_loss: 0.5370 - val_accuracy: 0.7975
Epoch 4/10
- val_loss: 0.5066 - val_accuracy: 0.8166
Epoch 5/10
- val_loss: 0.5004 - val_accuracy: 0.8152
Epoch 6/10
- val_loss: 0.4846 - val_accuracy: 0.8183
Epoch 7/10
- val_loss: 0.4675 - val_accuracy: 0.8270
Epoch 8/10
- val_loss: 0.4700 - val_accuracy: 0.8227
Epoch 9/10
- val_loss: 0.4447 - val_accuracy: 0.8391
Epoch 10/10
- val_loss: 0.4294 - val_accuracy: 0.8444
convNN 3
 Train on 60000 samples, validate on 10000 samples
Epoch 1/10
- val_loss: 0.9269 - val_accuracy: 0.6583
Epoch 2/10
- val_loss: 0.6973 - val_accuracy: 0.7248
Epoch 3/10
- val_loss: 0.6014 - val_accuracy: 0.7670
- val_loss: 0.5716 - val_accuracy: 0.7921
Epoch 5/10
- val_loss: 0.5049 - val_accuracy: 0.8146
```

- val\_loss: 0.5950 - val\_accuracy: 0.7764

Epoch 4/10

```
Epoch 7/10
- val_loss: 0.4569 - val_accuracy: 0.8347
Epoch 8/10
- val_loss: 0.4414 - val_accuracy: 0.8398
Epoch 9/10
- val_loss: 0.4536 - val_accuracy: 0.8312
Epoch 10/10
- val_loss: 0.4385 - val_accuracy: 0.8393
convNN 3a
 Train on 60000 samples, validate on 10000 samples
- val_loss: 0.8602 - val_accuracy: 0.6625
Epoch 2/10
- val_loss: 0.6540 - val_accuracy: 0.7405
Epoch 3/10
- val_loss: 0.6614 - val_accuracy: 0.7499
Epoch 4/10
- val_loss: 0.6004 - val_accuracy: 0.7712
Epoch 5/10
- val_loss: 0.5130 - val_accuracy: 0.8116
Epoch 6/10
- val_loss: 0.4985 - val_accuracy: 0.8212
Epoch 7/10
- val_loss: 0.4717 - val_accuracy: 0.8304
Epoch 8/10
- val_loss: 0.4541 - val_accuracy: 0.8397
- val_loss: 0.4499 - val_accuracy: 0.8357
Epoch 10/10
- val_loss: 0.4209 - val_accuracy: 0.8511
convNN 4
 Train on 60000 samples, validate on 10000 samples
- val_loss: 0.8869 - val_accuracy: 0.6521
Epoch 2/10
- val_loss: 0.6942 - val_accuracy: 0.7375
```

```
- val_loss: 0.5890 - val_accuracy: 0.7774
- val_loss: 0.6170 - val_accuracy: 0.7723
Epoch 6/10
- val_loss: 0.4839 - val_accuracy: 0.8196
Epoch 7/10
- val_loss: 0.4579 - val_accuracy: 0.8326
Epoch 8/10
- val_loss: 0.4608 - val_accuracy: 0.8257
Epoch 9/10
- val_loss: 0.4411 - val_accuracy: 0.8354
Epoch 10/10
- val_loss: 0.4089 - val_accuracy: 0.8522
```

# 3.3 Warstwy splotowe

#### Conv2D layer

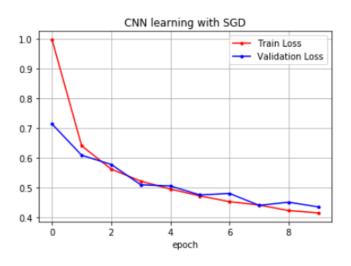
Keras Conv2D jest warstwą konwolucji 2D, która tworzy jądro splotu z wiatrem z wejściowymi warstwami, które pomagają wytworzyć tensor wyników.W przetwarzaniu obrazu jądro to matryca lub maski splotowe, które mogą być używane do rozmycia, wyostrzania, wytłaczania, wykrywania krawędzi i nie tylko poprzez wykonanie splotu między jądrem a obrazem.

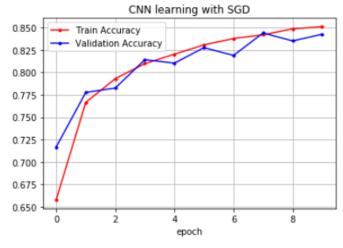
#### SeparableConv2D layer (rys. 2.12)

SeparableConv2D jest odmianą tradycyjnego splotu, który zaproponowano, aby obliczyć go szybciej. Dokonuje głębokiego splotu przestrzennego, a następnie splotu punktowego, który miesza razem powstałe kanały wyjściowe.

Layer (type)	Output	Shape	Param #
separable_conv2d_4 (Separabl	(None,	26, 26, 32)	73
max_pooling2d_43 (MaxPooling	(None,	13, 13, 32)	0
flatten_42 (Flatten)	(None,	5408)	0
dense_89 (Dense)	(None,	100)	540900

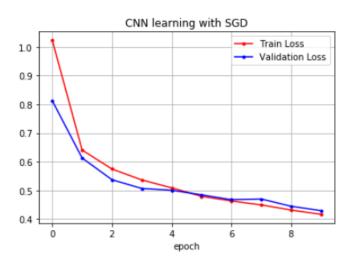
## ---MODEL convNN\_1---

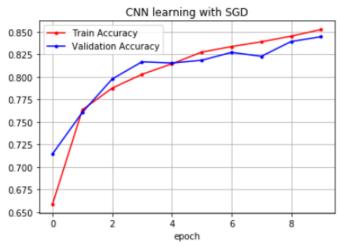




Rysunek 3.6: Źródło: własne

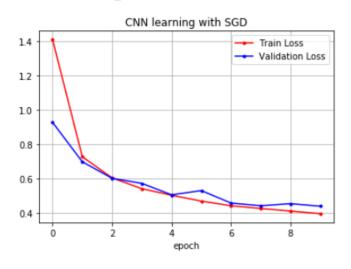
# ---MODEL convNN\_2---

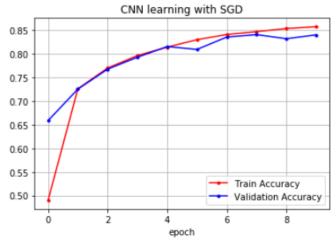




Rysunek 3.7: Źródło: własne

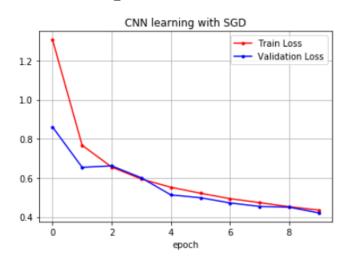
## ---MODEL convNN\_3---

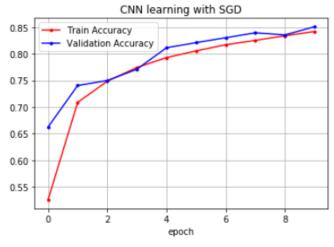




Rysunek 3.8: Źródło: własne

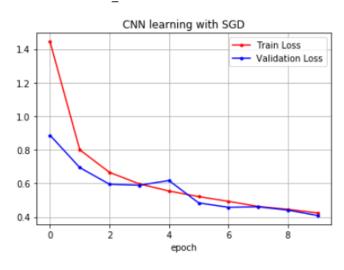
## ---MODEL convNN\_3a---

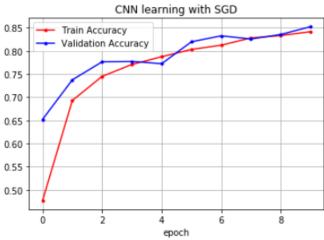




Rysunek 3.9: Źródło: własne

## ---MODEL convNN\_4---





Rysunek 3.10: Źródło: własne

activation_71 (Activation)	(None, 100)	0
dense_90 (Dense)	(None, 10)	1010
activation_72 (Activation)	(None, 10)	0

Total params: 541,983 Trainable params: 541,983 Non-trainable params: 0

\_\_\_\_\_

#### DepthwiseConv2D layer (rys. 2.13)

Depthwise separable convolutions polegają na wykonaniu tylko pierwszego kroku w głębokiej spłotie przestrzennej (która działa na każdy kanał wejściowy osobno). Argument *deep multiplier* kontroluje liczbę kanałów wyjściowych generowanych na kanał wejściowy w kroku głębokości.

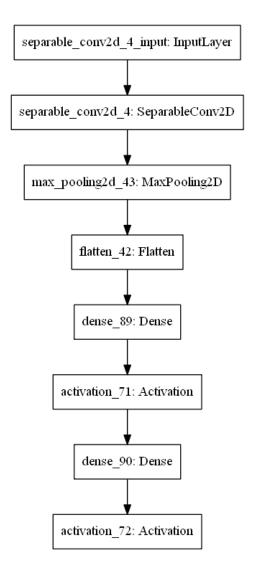
Layer (type)	Output Shape	Param #
depthwise_conv2d_7 (Depthwis	(None, 1, 1, 1)	785
flatten_43 (Flatten)	(None, 1)	0
dense_91 (Dense)	(None, 100)	200
activation_73 (Activation)	(None, 100)	0
dense_92 (Dense)	(None, 10)	1010
activation_74 (Activation)	(None, 10)	0

Total params: 1,995 Trainable params: 1,995 Non-trainable params: 0

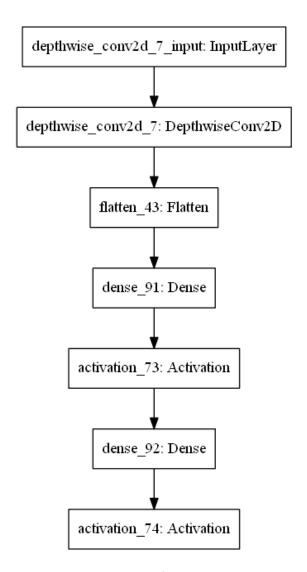
-----

#### Conv2DTranspose layer (rys. 2.14)

Potrzeba transponowania splotów zasadniczo wynika z chęci zastosowania transformacji zmierzającej w przeciwnym kierunku niż normalny splot, tj. Z



Rysunek 3.11: Źródło: własne



Rysunek 3.12: Źródło: własne

czegoś, co ma kształt wyjścia jakiegoś splotu, do czegoś, co ma kształt jego wejścia, przy zachowaniu, że wzorzec łączności jest zgodny z wymienionym splotem.

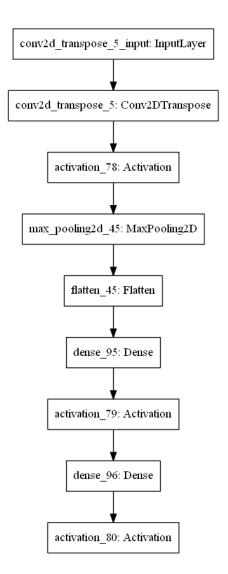
Layer (type)	Output Shape	 Param #
conv2d_transpose_5 (Conv2DTr	(None, 30, 30, 32)	320
activation_78 (Activation)	(None, 30, 30, 32)	0
max_pooling2d_45 (MaxPooling	(None, 15, 15, 32)	0
flatten_45 (Flatten)	(None, 7200)	0
dense_95 (Dense)	(None, 100)	720100
activation_79 (Activation)	(None, 100)	0
dense_96 (Dense)	(None, 10)	1010
activation_80 (Activation)	(None, 10)	0
Total params: 721,430 Trainable params: 721,430 Non-trainable params: 0		

\_\_\_\_\_\_

#### 3.3.1 Wyniki

## ${\bf Separable Conv2D}$

```
Train on 60000 samples, validate on 10000 samples
Epoch 1/10
- val_loss: 0.7699 - val_accuracy: 0.7129
Epoch 2/10
- val_loss: 0.6117 - val_accuracy: 0.7682
Epoch 3/10
- val_loss: 0.5183 - val_accuracy: 0.8114
Epoch 4/10
- val_loss: 0.4832 - val_accuracy: 0.8262
Epoch 5/10
- val_loss: 0.4560 - val_accuracy: 0.8348
```



Rysunek 3.13: Źródło: własne

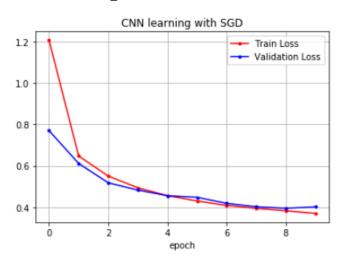
#### DepthwiseConv2D

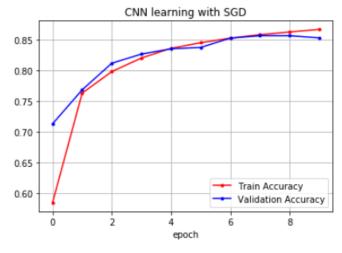
```
Train on 60000 samples, validate on 10000 samples
Epoch 1/10
- val_loss: 1.9690 - val_accuracy: 0.2079
Epoch 2/10
- val_loss: 1.8404 - val_accuracy: 0.2581
Epoch 3/10
60000/60000 [============ ] - 5s 87us/step - loss: 1.7890 - accuracy: 0.2506
- val_loss: 1.7470 - val_accuracy: 0.2691
Epoch 4/10
- val_loss: 1.6729 - val_accuracy: 0.2968
Epoch 5/10
60000/60000 [============] - 5s 87us/step - loss: 1.6347 - accuracy: 0.2936
- val_loss: 1.6143 - val_accuracy: 0.3262
- val_loss: 1.5553 - val_accuracy: 0.3173
Epoch 7/10
- val_loss: 1.5184 - val_accuracy: 0.3504
60000/60000 [===========] - 5s 89us/step - loss: 1.4848 - accuracy: 0.3420
- val_loss: 1.4816 - val_accuracy: 0.3532
Epoch 9/10
- val_loss: 1.4475 - val_accuracy: 0.3702
Epoch 10/10
60000/60000 [============ ] - 5s 91us/step - loss: 1.4244 - accuracy: 0.3711
- val_loss: 1.4248 - val_accuracy: 0.3764
```

#### Conv2DTranspose

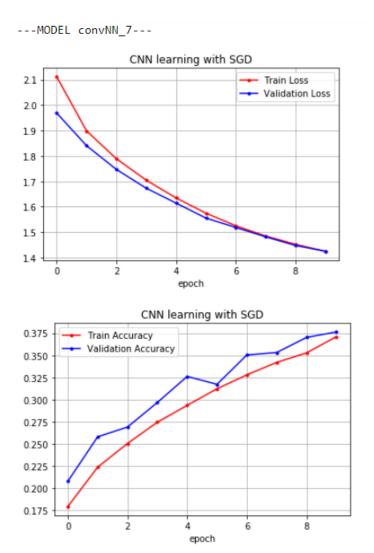
```
- val_loss: 0.5195 - val_accuracy: 0.8168
- val_loss: 0.4968 - val_accuracy: 0.8126
- val_loss: 0.4589 - val_accuracy: 0.8353
Epoch 6/10
- val_loss: 0.4907 - val_accuracy: 0.8213
Epoch 7/10
- val_loss: 0.4624 - val_accuracy: 0.8329
Epoch 8/10
- val_loss: 0.4084 - val_accuracy: 0.8540
Epoch 9/10
- val_loss: 0.4069 - val_accuracy: 0.8564
Epoch 10/10
- val_loss: 0.3912 - val_accuracy: 0.8603
10000/10000 [========== ] - 1s 84us/step
Test 1 accuracy: 0.8425999879837036
10000/10000 [=========== ] - 1s 77us/step
Test 2 accuracy: 0.8443999886512756
10000/10000 [=========== ] - 2s 151us/step
Test 3 accuracy: 0.8392999768257141
10000/10000 [========== ] - 2s 162us/step
Test 3a accuracy: 0.8511000275611877
10000/10000 [=========== ] - 2s 217us/step
Test 4 accuracy: 0.8521999716758728
10000/10000 [============ ] - 1s 133us/step
Test 6 accuracy: 0.8525999784469604
10000/10000 [=========== ] - 1s 54us/step
Test 7 accuracy: 0.3763999938964844
10000/10000 [============ ] - 3s 294us/step
Test 8 accuracy: 0.8603000044822693
```





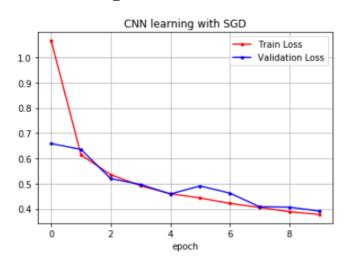


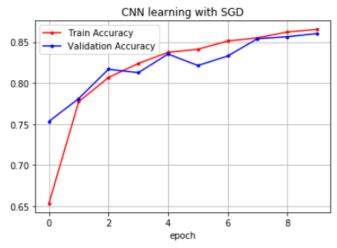
Rysunek 3.14: Źródło: własne



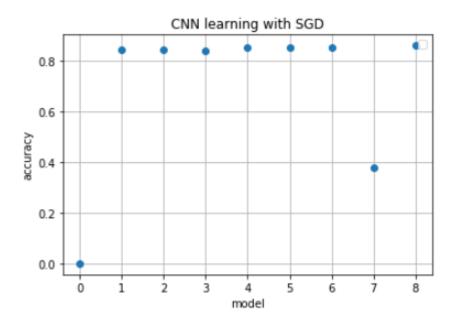
Rysunek 3.15: Źródło: własne

## ---MODEL convNN\_8---





Rysunek 3.16: Źródło: własne



### 3.4 Wpływ parametrów konfiguracyjnych

#### Grid search

Przeszukiwaniem parametrów GridSearch można w prosty i wygodny sposób znaleźć parametry, które powiny być bardziej optymalne. Po przeprowadzeniu kilku prób odnalezienia najlepszych parametrów otrzymaliśmy:

Nie udało am się uzyskać lepszego wyniku, jeśli chodzi o sprawdzany model:

def build\_model(optimizer, learning\_rate, activation, dropout\_rate,
initializer, num\_unit):

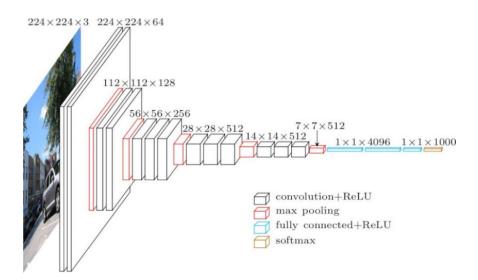
```
model = Sequential()
model.add(Flatten())
model.add(Dense(num_unit, kernel_initializer=initializer,
activation=activation, input_shape=(28, 28, 1)))
model.add(Dropout(dropout_rate))
model.add(Dense(num_unit, kernel_initializer=initializer,
activation=activation))
model.add(Dropout(dropout_rate))
model.add(Dense(num_unit, kernel_initializer=initializer,
activation=activation))
model.add(Dropout(dropout_rate))
model.add(Dense(10, activation='softmax'))
model.add(Dense(10, activation='rossentropy',
optimizer=optimizer(lr=learning_rate), metrics=['accuracy'])
return model
```

#### 3.5 Sieć VGG16

VGG16 jest modelem splotowej sieci neuronowej zaproponowanym przez K. Simonyana i A. Zissermana z University of Oxford w artykule "Very Deep Convolutional Networks for Large Scale Image Recognition". Model osiąga 92,7 procent dokładności testu w pierwszej piątce w ImageNet, który jest zbiorem danych ponad 14 milionów obrazów należących do 1000 klas. Wejście do warstwy cov1 ma stały rozmiar obrazu RGB 224 x 224. Obraz jest przepuszczany przez stos warstw splotowych (konw.), W których zastosowano filtry z bardzo małym polem recepcyjnym: 3 3. Architektura została przedstawiona na rysunku 2.18.

Model: "vgg16"

Layer (type)	Output Shape	 Param #
input_1 (InputLayer)	(None, 48, 48, 3)	0
block1 conv1 (Conv2D)	(None. 48. 48. 64)	 1792



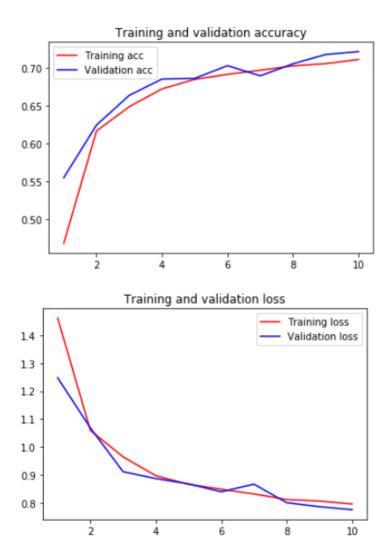
Rysunek 3.17: Źródło: neurohive.io

block1_conv2 (Conv2D)	(None, 48, 48, 64)	36928
block1_pool (MaxPooling2D)	(None, 24, 24, 64)	0
block2_conv1 (Conv2D)	(None, 24, 24, 128)	73856
block2_conv2 (Conv2D)	(None, 24, 24, 128)	147584
block2_pool (MaxPooling2D)	(None, 12, 12, 128)	0
block3_conv1 (Conv2D)	(None, 12, 12, 256)	295168
block3_conv2 (Conv2D)	(None, 12, 12, 256)	590080
block3_conv3 (Conv2D)	(None, 12, 12, 256)	590080
block3_pool (MaxPooling2D)	(None, 6, 6, 256)	0
block4_conv1 (Conv2D)	(None, 6, 6, 512)	1180160
block4_conv2 (Conv2D)	(None, 6, 6, 512)	2359808
block4_conv3 (Conv2D)	(None, 6, 6, 512)	2359808

block4_pool (MaxPooling2D)	(None, 3, 3, 512)	0
block5_conv1 (Conv2D)	(None, 3, 3, 512)	2359808
block5_conv2 (Conv2D)	(None, 3, 3, 512)	2359808
block5_conv3 (Conv2D)	(None, 3, 3, 512)	2359808
block5_pool (MaxPooling2D)	(None, 1, 1, 512)	0
Total params: 14,714,688 Trainable params: 14,714,688 Non-trainable params: 0		

Udało nam się osiągnąć następujące wyniki:

```
Train on 48000 samples, validate on 12000 samples
Epoch 1/10
48000/48000 [=========== ] - 6s 126us/step
- loss: 1.4608 - acc: 0.4679 - val_loss: 1.2474 - val_acc: 0.5545
Epoch 2/10
48000/48000 [============ ] - 6s 120us/step
- loss: 1.0595 - acc: 0.6163 - val_loss: 1.0682 - val_acc: 0.6241
Epoch 3/10
48000/48000 [=========== ] - 6s 119us/step
- loss: 0.9650 - acc: 0.6483 - val_loss: 0.9120 - val_acc: 0.6633
48000/48000 [============ ] - 6s 120us/step
- loss: 0.8975 - acc: 0.6719 - val_loss: 0.8874 - val_acc: 0.6848
Epoch 5/10
48000/48000 [=========== ] - 6s 123us/step
- loss: 0.8669 - acc: 0.6845 - val_loss: 0.8686 - val_acc: 0.6858
Epoch 6/10
48000/48000 [============ ] - 6s 127us/step
- loss: 0.8493 - acc: 0.6911 - val_loss: 0.8402 - val_acc: 0.7026
Epoch 7/10
48000/48000 [============ ] - 6s 127us/step
- loss: 0.8325 - acc: 0.6965 - val_loss: 0.8674 - val_acc: 0.6892
Epoch 8/10
48000/48000 [============ ] - 6s 129us/step
- loss: 0.8126 - acc: 0.7023 - val_loss: 0.8013 - val_acc: 0.7050
Epoch 9/10
```



Rysunek 3.18: Źródło: własne

## Rozdział 4

## Podsumowanie

Głównym problemem przy trenowaniu modeli sieci splotowych jest dobór odpowiednich parametrów modelu. Narzedzi atakie jak GridSearch czy Cross Validation są nieocenione przy tym procesie. Należy jednak pamiętać, że uczenie maszynowe opiera się na wyczuciu i intuicji, a przede wszystkim wymaga ogromnej ilości czasu. Warto również wiedzieć, kiedy należy przestać szukać i uznać, że odnalezione przez nas parametry są wystarczająco dobre, a co ważniejsze czas wytrenowania modelu nie jest zbyt długi. Mozna zauważyc, że często stosunek poprawy jakości modelu (mierzonej różnymi metrykami m.in. accuracy) do zwiększenia czasu trzenowania jest zdecydowanie nieopłacalny. Czesto rownież nie odczujemy aż takiej różnicy iedzy wystarczająco dobrym, a jesczze lepszym modelem. Stąd warto pamiętać, że budowanie i treowanie sieci spłotowych jak i całe uczenie maszyowe to próby, próby i błędy, a z nich wnioski. Tego przede wszystkim dowodem był ninijeszy projekt. Mozna wiec powiedzieć, że sukces gwarantują odpowiednie i odpowiednio przygotowane dane wejsściowe, dobrze dobrane parametry modelu trenującego oraz prawidłowo zinterpretowane wyniki pomiarów odpowiednimi metrykami, na których podstawie (biorąc pod uwagę nasze potrzeby, wymagania co do modelu i ograniczenia) można tworzyć coraz lepsze rozwiązania.

# Bibliografia

- [1] Aurelien Geron. Hands-On Machine Learning with Scikit-Learn and TensorFlow. Concepts, Tools, and Techniques to Build Intelligent Systems, 2017.
- [2] Brian Lao, Karthik Jagadeesh, "Convolutional Neural Networks for Fashion Classification and Object Detection" [online] http://cs231n.stanford.edu/reports/2015/pdfs/ BLAO KJAG CS231N FinalPaperFashionClassification.pdf [dostęp: 16.06.2020]
- [3] Krzysztof Wołk, "Konwolucyjne sieci neuronowe" [online] https://pclab.pl/art79689-3.html [dostęp: 16.06.2020]
- [4] Margaret Maynard-Reid, "Fashion-MNIST with tf.Keras" [online] https://medium.com/tensorflow/hello-deep-learning-fashion-mnist-with-keras-50fcff8cd74a [dostęp: 16.06.2020]
- [5] "VGG16 Convolutional Network for Classification and Detection" [online] https://neurohive.io/en/popular-networks /vgg16/ [dostęp: 16.06.2020]
- [6] Karol Piczak, Rozprawa doktorska. Klasyfikacja dźwięku za pomocą splotowych sieci neuronowych, Warszawa, 2018.
- [7] Tensorflow Documentation, [online], https://www.tensorflow.org
- [8] kaggle.com

### Dodatek A

# Kod programu

https://github.com/kelament/SI-2019-2020-Projekt-Maria-Guz-Karol-P-tko/blob/master/kod.py

```
import keras
from keras.datasets import fashion_mnist
(data_train, target_train), (data_test, target_test) = fashion_mnist.load_data()
print('data_train:', data_train.shape)
print(target_train)
print('data_test:', data_test.shape)
print(target_test)
class_names = ['T-shirt/top', 'Trouser', 'Pullover', 'Dress', 'Coat',
               'Sandal', 'Shirt', 'Sneaker', 'Bag', 'Ankle boot']
import matplotlib.pyplot as plt
%matplotlib inline
for i in range(0,10):
   class_name = class_names[target_train[i]]
   plt.figure(figsize=(3,3))
   plt.imshow(data_train[i])
   plt.axis('off')
   plt.colorbar()
   plt.title(class_name)
target_train = keras.utils.to_categorical(target_train, num_classes)
target_test = keras.utils.to_categorical(target_test, num_classes)
print(target_train[5])
data_train = data_train.astype('float32')
data_test = data_test.astype('float32')
#normalize data
data_train /= 255.0
data_test /= 255.0
```

```
from keras.models import Sequential
from keras.layers import Dense, Dropout, Activation, Flatten
from keras.layers import Conv2D, MaxPooling2D, SeparableConv2D, DepthwiseConv2D, Conv2DTranspose
data_train=data_train.reshape(data_train.shape[0], *(28,28,1))
data_test=data_test.reshape(data_test.shape[0], *(28,28,1))
### bez dropoutów
convNN_1 = Sequential()
convNN_1.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(28, 28, 1)))
convNN_1.add(MaxPooling2D((2, 2)))
convNN_1.add(Flatten())
convNN_1.add(Dense(100))
convNN_1.add(Activation('relu'))
convNN_1.add(Dense(10))
convNN_1.add(Activation('softmax'))
convNN_1.summary()
convNN_2 = Sequential()
convNN_2.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(28, 28, 1)))
convNN_2.add(MaxPooling2D((2, 2)))
convNN_2.add(Dropout(0.15))
convNN_2.add(Flatten())
convNN_2.add(Dense(100))
convNN_2.add(Activation('relu'))
convNN_2.add(Dense(10))
convNN_2.add(Activation('softmax'))
convNN_2.summary()
convNN_3 = Sequential()
convNN_3.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(28, 28, 1)))
convNN_3.add(MaxPooling2D((2, 2)))
# convNN_3.add(Dropout(0.1))
convNN_3.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(28, 28, 1)))
# convNN_3.add(Dropout(0.1))
convNN_3.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(28, 28, 1)))
# convNN_3.add(Dropout(0.1))
convNN_3.add(Flatten())
convNN_3.add(Dense(100))
convNN_3.add(Activation('relu'))
convNN_3.add(Dense(10))
convNN_3.add(Activation('softmax'))
convNN_3.summary()
convNN_3a = Sequential()
convNN_3a.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(28, 28, 1)))
convNN_3a.add(MaxPooling2D((2, 2)))
convNN_3a.add(Dropout(0.1))
convNN_3a.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(28, 28, 1)))
convNN_3a.add(Dropout(0.1))
\verb|convNN_3a.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input\_shape=(28, 28, 1))||
convNN_3a.add(Dropout(0.1))
convNN_3a.add(Flatten())
convNN_3a.add(Dense(100))
convNN_3a.add(Activation('relu'))
```

```
convNN_3a.add(Dense(10))
convNN_3a.add(Activation('softmax'))
convNN_3a.summary()
convNN_4 = Sequential()
\verb|convNN_4.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input\_shape=(28, 28, 1))||
convNN_4.add(MaxPooling2D((2, 2)))
convNN_4.add(Dropout(0.1))
convNN_4.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(28, 28, 1)))
convNN_4.add(Dropout(0.1))
convNN_4.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(28, 28, 1)))
convNN_4.add(Dropout(0.1))
convNN_4.add(Flatten())
convNN_4.add(Dense(1000))
convNN_4.add(Activation('relu'))
convNN_4.add(Dense(500))
convNN_4.add(Activation('relu'))
convNN_4.add(Dense(100))
convNN_4.add(Activation('relu'))
convNN_4.add(Dense(10))
convNN_4.add(Activation('softmax'))
convNN_4.summary()
convNN_6 = Sequential()
convNN_6.add(SeparableConv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(28, 28, 1)))
convNN_6.add(MaxPooling2D(pool_size=2))
convNN_6.add(Flatten())
convNN_6.add(Dense(100))
convNN_6.add(Activation('relu'))
convNN_6.add(Dense(10))
convNN_6.add(Activation('softmax'))
convNN_6.summary()
convNN_7 = Sequential()
convNN_7.add(DepthwiseConv2D(28, (3, 3), activation='relu', input_shape=(28, 28, 1)))
convNN_7.add(Flatten())
convNN_7.add(Dense(100))
convNN_7.add(Activation('relu'))
convNN_7.add(Dense(10))
convNN_7.add(Activation('softmax'))
convNN_7.summary()
convNN_8 = Sequential()
convNN_8.add(Conv2DTranspose(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(28, 28, 1)))
convNN_8.add(Activation('relu'))
convNN_8.add(MaxPooling2D(pool_size=2))
convNN_8.add(Flatten())
convNN_8.add(Dense(100))
convNN_8.add(Activation('relu'))
convNN_8.add(Dense(10))
convNN_8.add(Activation('softmax'))
convNN_8.summary()
#to plot model as png file
from keras.utils import plot_model
model_name="convNN_1"
plot_model(convNN_1, to_file=model_name+'.png')
```

```
#to plot model as png file
from keras.utils import plot_model
model_name="convNN_2"
plot_model(convNN_2, to_file=model_name+'.png')
#to plot model as png file
from keras.utils import plot_model
model_name="convNN_3"
plot_model(convNN_3, to_file=model_name+'.png')
#to plot model as png file
from keras.utils import plot_model
model_name="convNN_3a"
plot_model(convNN_3a, to_file=model_name+'.png')
#to plot model as png file
from keras.utils import plot_model
model_name="convNN_4"
plot_model(convNN_4, to_file=model_name+'.png')
#to plot model as png file
from keras.utils import plot_model
model_name="convNN_6"
plot_model(convNN_6, to_file=model_name+'.png')
#to plot model as png file
from keras.utils import plot_model
model_name="convNN_7"
plot_model(convNN_7, to_file=model_name+'.png')
#to plot model as png file
\begin{tabular}{ll} \hline & & \\ \hline & \\ \hline & & \\ \hline & \\ \hline & & \\ \hline & \\ \hline & & 
model_name="convNN_8"
plot_model(convNN_8, to_file=model_name+'.png')
#hyberparameters parameters
batch_size = 500
epochs = 10
# select and initiate optimizer
opt_sgd = keras.optimizers.sgd(lr=0.05)
convNN_1.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer=opt_sgd, metrics=['accuracy'])
run_hist_sgd = convNN_1.fit(data_train, target_train, batch_size=batch_size, epochs=epochs, validation_data=(data
convNN_2.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer=opt_sgd, metrics=['accuracy'])
run_hist_sgd_2 = convNN_2.fit(data_train, target_train, batch_size=batch_size, epochs=epochs, validation_data=(data_train, batch_size)
convNN_3.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer=opt_sgd, metrics=['accuracy'])
run_hist_sgd_3 = convNN_3.fit(data_train, target_train, batch_size=batch_size, epochs=epochs, validation_data=(data=train, batch_size)
convNN_3a.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer=opt_sgd, metrics=['accuracy'])
run_hist_sgd_3a = convNN_3a.fit(data_train, target_train, batch_size=batch_size, epochs=epochs, validation_data=(
convNN_4.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer=opt_sgd, metrics=['accuracy'])
run_hist_sgd_4 = convNN_4.fit(data_train, target_train, batch_size=batch_size, epochs=epochs, validation_data=(data=train, batch_size)
convNN_6.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer=opt_sgd, metrics=['accuracy'])
run_hist_sgd_6 = convNN_6.fit(data_train, target_train, batch_size=batch_size, epochs=epochs, validation_data=(data=train, batch_size)
```

```
convNN_7.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer=opt_sgd, metrics=['accuracy'])
run_hist_sgd_7 = convNN_7.fit(data_train, target_train, batch_size=batch_size, epochs=epochs, validation_data=(data=train, batch_size)
convNN_8.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer=opt_sgd, metrics=['accuracy'])
run_hist_sgd_8 = convNN_8.fit(data_train, target_train, batch_size=batch_size, epochs=epochs, validation_data=(data=train, batch_size)
print("---MODEL convNN_1---")
plt.plot(run_hist_sgd.history["loss"], 'r', marker='.', label="Train Loss")
plt.plot(run_hist_sgd.history["val_loss"], 'b', marker='.', label="Validation Loss")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
plt.show()
plt.plot(run_hist_sgd.history["accuracy"], 'r', marker='.', label="Train Accuracy")
plt.plot(run_hist_sgd.history["val_accuracy"], 'b', marker='.', label="Validation Accuracy")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
print("---MODEL convNN_2---")
plt.plot(run_hist_sgd_2.history["loss"], 'r', marker='.', label="Train Loss")
plt.plot(run_hist_sgd_2.history["val_loss"], 'b', marker='.', label="Validation Loss")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
plt.show()
plt.plot(run_hist_sgd_2.history["accuracy"], 'r', marker='.', label="Train Accuracy")
plt.plot(run_hist_sgd_2.history["val_accuracy"], 'b', marker='.', label="Validation Accuracy")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
print("---MODEL convNN_3---")
plt.plot(run_hist_sgd_3.history["loss"], 'r', marker='.', label="Train Loss")
plt.plot(run_hist_sgd_3.history["val_loss"], 'b', marker='.', label="Validation Loss")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
plt.show()
plt.plot(run_hist_sgd_3.history["accuracy"], 'r', marker='.', label="Train Accuracy")
plt.plot(run_hist_sgd_3.history["val_accuracy"], 'b', marker='.', label="Validation Accuracy")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
```

```
print("---MODEL convNN_3a---")
plt.plot(run_hist_sgd_3a.history["loss"], 'r', marker='.', label="Train Loss")
plt.plot(run_hist_sgd_3a.history["val_loss"], 'b', marker='.', label="Validation Loss")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
plt.show()
plt.plot(run_hist_sgd_3a.history["accuracy"], 'r', marker='.', label="Train Accuracy")
plt.plot(run_hist_sgd_3a.history["val_accuracy"], 'b', marker='.', label="Validation Accuracy")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
print("---MODEL convNN_4---")
plt.plot(run_hist_sgd_4.history["loss"], 'r', marker='.', label="Train Loss")
plt.plot(run_hist_sgd_4.history["val_loss"], 'b', marker='.', label="Validation Loss")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
plt.show()
plt.plot(run_hist_sgd_4.history["accuracy"], 'r', marker='.', label="Train Accuracy")
plt.plot(run_hist_sgd_4.history["val_accuracy"], 'b', marker='.', label="Validation Accuracy")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
print("---MODEL convNN_6---")
plt.plot(run_hist_sgd_6.history["loss"], 'r', marker='.', label="Train Loss")
plt.plot(run_hist_sgd_6.history["val_loss"], 'b', marker='.', label="Validation Loss")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
plt.show()
plt.plot(run_hist_sgd_6.history["accuracy"], 'r', marker='.', label="Train Accuracy")
plt.plot(run_hist_sgd_6.history["val_accuracy"], 'b', marker='.', label="Validation Accuracy")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
print("---MODEL convNN_7---")
plt.plot(run_hist_sgd_7.history["loss"], 'r', marker='.', label="Train Loss")
plt.plot(run_hist_sgd_7.history["val_loss"], 'b', marker='.', label="Validation Loss")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
```

```
plt.legend()
plt.grid()
plt.show()
plt.plot(run_hist_sgd_7.history["accuracy"], 'r', marker='.', label="Train Accuracy")
plt.plot(run_hist_sgd_7.history["val_accuracy"], 'b', marker='.', label="Validation Accuracy")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
print("---MODEL convNN_8---")
plt.plot(run_hist_sgd_8.history["loss"], 'r', marker='.', label="Train Loss")
plt.plot(run_hist_sgd_8.history["val_loss"], 'b', marker='.', label="Validation Loss")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
plt.show()
plt.plot(run_hist_sgd_8.history["accuracy"], 'r', marker='.', label="Train Accuracy")
plt.plot(run_hist_sgd_8.history["val_accuracy"], 'b', marker='.', label="Validation Accuracy")
plt.xlabel("epoch")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
#model accuracy
scores1 = convNN_1.evaluate(data_test, target_test, verbose=True)
print('Test 1 accuracy:', scores1[1])
scores2 = convNN_2.evaluate(data_test, target_test, verbose=True)
print('Test 2 accuracy:', scores2[1])
scores3 = convNN_3.evaluate(data_test, target_test, verbose=True)
print('Test 3 accuracy:', scores3[1])
scores3a = convNN_3a.evaluate(data_test, target_test, verbose=True)
print('Test 3a accuracy:', scores3a[1])
scores4 = convNN_4.evaluate(data_test, target_test, verbose=True)
print('Test 4 accuracy:', scores4[1])
scores6 = convNN_6.evaluate(data_test, target_test, verbose=True)
print('Test 6 accuracy:', scores6[1])
scores7 = convNN_7.evaluate(data_test, target_test, verbose=True)
print('Test 7 accuracy:', scores7[1])
scores8 = convNN_8.evaluate(data_test, target_test, verbose=True)
print('Test 8 accuracy:', scores8[1])
scores_plot = [0, scores1[1], scores2[1], scores3[1], scores4[1], scores4[1], scores6[1], scores7[1], scores8[1]
plt.plot(scores_plot, "o")
plt.xlabel("model")
```

```
plt.ylabel("accuracy")
plt.title("CNN learning with SGD")
plt.legend()
plt.grid()
import numpy as np
import pandas as pd
import matplotlib.pyplot as plt
import keras
from keras.models import Sequential
from keras.layers import Dense, Dropout
from keras.optimizers import *
{\tt from\ keras.wrappers.scikit\_learn\ import\ KerasClassifier}
from keras.utils import to_categorical
from sklearn.model_selection import GridSearchCV
import pprint
pp = pprint.PrettyPrinter(indent = 4)
def build_model(optimizer, learning_rate, activation, dropout_rate, initializer, num_unit):
    model = Sequential()
    model.add(Flatten())
    model.add(Dense(num_unit, kernel_initializer=initializer, activation=activation, input_shape=(28, 28, 1)))
    model.add(Dropout(dropout_rate))
   model.add(Dense(num_unit, kernel_initializer=initializer, activation=activation))
    model.add(Dropout(dropout_rate))
    model.add(Dense(num_unit, kernel_initializer=initializer, activation=activation))
   model.add(Dropout(dropout_rate))
    model.add(Dense(10, activation='softmax'))
    model.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer=optimizer(lr=learning_rate), metrics=['accuracy'])
   return model
batch_size = [500][:1]
epochs = [10][:1]
initializer = ['lecun_uniform'][:1]
learning_rate = [0.1][:1]
dropout_rate = [0, 0.1, 0.2, 0.3][:1]
num_unit = [1000, 3000][:1]
activation = ['relu', 'sigmoid'][:1]
optimizer = [SGD][:1]
parameters = dict(batch_size = batch_size,
                  epochs = epochs,
                  dropout_rate = dropout_rate,
                  num_unit = num_unit,
                  initializer = initializer,
                  learning_rate = learning_rate,
                  activation = activation,
                  optimizer = optimizer)
model = KerasClassifier(build_fn=build_model, verbose=1)
models = GridSearchCV(estimator = model, param_grid=parameters, n_jobs=1)
```

```
best_model = models.fit(data_train, target_train)
print('Best model :')
pp.pprint(best_model.best_params_)
import numpy as np
import pandas as pd
import matplotlib.pyplot as plt
import keras
from keras.models import Sequential
from keras.layers import Dense, Dropout
from keras.optimizers import *
{\tt from\ keras.wrappers.scikit\_learn\ import\ KerasClassifier}
from keras.utils import to_categorical
from sklearn.model_selection import GridSearchCV
import pprint
pp = pprint.PrettyPrinter(indent = 4)
def build_model(optimizer, learning_rate, activation, dropout_rate, initializer, num_unit):
    model = Sequential()
    model.add(Flatten())
    model.add(Dense(num_unit, kernel_initializer=initializer, activation=activation, input_shape=(28, 28, 1)))
    model.add(Dropout(dropout_rate))
    \verb|model.add(Dense(num\_unit, kernel\_initializer=initializer, activation=activation)||
    model.add(Dropout(dropout_rate))
    model.add(Dense(num_unit, kernel_initializer=initializer, activation=activation))
    model.add(Dropout(dropout_rate))
    model.add(Dense(10, activation='softmax'))
    \verb|model.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer=optimizer(lr=learning\_rate), \verb|metrics=['accuracy']|| \\
    return model
batch_size = [10, 50, 100][:1]
epochs = [15][:1]
initializer = ['lecun_uniform'][:1]
learning_rate = [0.1][:1]
dropout_rate = [0][:1]
num_unit = [500][:1]
activation = ['relu'][:1]
optimizer = [SGD][:1]
parameters = dict(batch_size = batch_size,
                  epochs = epochs,
                  dropout_rate = dropout_rate,
                  num_unit = num_unit,
                  initializer = initializer,
                  learning_rate = learning_rate,
                  activation = activation,
                  optimizer = optimizer)
model = KerasClassifier(build_fn=build_model, verbose=1)
models = GridSearchCV(estimator = model, param_grid=parameters, n_jobs=1)
best_model = models.fit(data_train, target_train)
print('Best model :')
```

```
pp.pprint(best_model.best_params_)
import numpy as np # linear algebra
import pandas as pd # data processing, CSV file I/O (e.g. pd.read_csv)
import os, time
{\tt import\ matplotlib.pyplot\ as\ plt}
#from keras.datasets import fashion_mnist
from sklearn.model_selection import train_test_split
import keras
from keras.utils import to_categorical
from keras.models import Sequential
from keras.layers import Conv2D, MaxPooling2D
from keras.layers import Dense, Dropout, Flatten
#from keras.layers.advanced_activations import LeakyReLU
{\tt from\ keras.preprocessing.image\ import\ ImageDataGenerator}
from keras.applications import VGG16;
from keras.applications.vgg16 import preprocess_input
from keras.preprocessing.image import img_to_array, array_to_img
import os
from keras import models
from keras.models import Model
from keras import layers
from keras import optimizers
from keras import callbacks
from keras.layers.advanced_activations import LeakyReLU
(data_train, target_train), (data_test, target_test) = fashion_mnist.load_data()
data_train=np.dstack([data_train] * 3)
data_test=np.dstack([data_test]*3)
data_train.shape
data_test.shape
data_train = data_train.reshape(-1, 28,28,3)
data_test= data_test.reshape (-1,28,28,3)
data_train.shape
data_test.shape
data_train = np.asarray([img_to_array(array_to_img(im, scale=False).resize((48,48))) for im in data_train])
data_test = np.asarray([img_to_array(array_to_img(im, scale=False).resize((48,48))) for im in data_test])
data_train.shape
data_test.shape
data_train = data_train / 255.
data_test = data_test / 255.
data_train = data_train.astype('float32')
data_test = data_test.astype('float32')
train_Y_one_hot = to_categorical(target_train)
test_Y_one_hot = to_categorical(target_test)
train_X,valid_X,train_label,valid_label = train_test_split(data_train, train_Y_one_hot, test_size=0.2, random_sta
```

```
IMG_WIDTH = 48
IMG_HEIGHT = 48
IMG_DEPTH = 3
BATCH_SIZE = 16
train_X = preprocess_input(train_X)
valid_X = preprocess_input(valid_X)
test_X = preprocess_input (data_test)
conv_base = VGG16(weights='imagenet',
                  include_top=False,
                 input_shape=(IMG_HEIGHT, IMG_WIDTH, IMG_DEPTH)
conv_base.summary()
train_features = conv_base.predict(np.array(train_X), batch_size=BATCH_SIZE, verbose=1)
test_features = conv_base.predict(np.array(test_X), batch_size=BATCH_SIZE, verbose=1)
val_features = conv_base.predict(np.array(valid_X), batch_size=BATCH_SIZE, verbose=1)
np.savez("train_features", train_features, train_label)
np.savez("test_features", test_features, target_test)
np.savez("val_features", val_features, valid_label)
train_features_flat = np.reshape(train_features, (48000, 1*1*512))
test_features_flat = np.reshape(test_features, (10000, 1*1*512))
val_features_flat = np.reshape(val_features, (12000, 1*1*512))
NB_TRAIN_SAMPLES = train_features_flat.shape[0]
NB_VALIDATION_SAMPLES = val_features_flat.shape[0]
NB\_EPOCHS = 10
model = models.Sequential()
model.add(layers.Dense(512, activation='relu', input_dim=(1*1*512)))
model.add(layers.LeakyReLU(alpha=0.1))
model.add(layers.Dense(num_classes, activation='softmax'))
model.compile(
   loss='categorical_crossentropy',
   optimizer=optimizers.Adam(),
   metrics=['acc'])
reduce_learning = callbacks.ReduceLROnPlateau(
   monitor='val_loss',
   factor=0.2,
   patience=2,
   verbose=1,
   mode='auto'
   epsilon=0.0001,
   cooldown=2,
   min_lr=0)
eary_stopping = callbacks.EarlyStopping(
   monitor='val_loss',
   min delta=0.
   patience=7,
   verbose=1.
   mode='auto')
callbacks = [reduce_learning, eary_stopping]
```

```
history_vgg16 = model.fit(
   train_features_flat,
   train_label,
   epochs=NB_EPOCHS,
   validation_data=(val_features_flat, valid_label),
   callbacks=callbacks
acc = history_vgg16.history['acc']
val_acc = history_vgg16.history['val_acc']
loss = history_vgg16.history['loss']
val_loss = history_vgg16.history['val_loss']
epochs = range(1, len(acc) + 1)
plt.title('Training and validation accuracy')
plt.plot(epochs, acc, 'red', label='Training acc')
plt.plot(epochs, val_acc, 'blue', label='Validation acc')
plt.legend()
plt.figure()
plt.title('Training and validation loss')
plt.plot(epochs, loss, 'red', label='Training loss')
plt.plot(epochs, val_loss, 'blue', label='Validation loss')
plt.legend()
plt.show()
from __future__ import print_function
import keras
from keras.layers import Dense, Conv2D, BatchNormalization, Activation
from keras.layers import MaxPooling2D, AveragePooling2D, Input, Flatten
from keras.optimizers import Adam
{\tt from\ keras.callbacks\ import\ ModelCheckpoint,\ ReduceLROnPlateau}
from keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator
from keras.regularizers import 12
from keras import backend as {\tt K}
from keras.models import Model
import numpy as np
import os
import pandas as pd
import matplotlib.pyplot as plt
(data_train, target_train), (data_test, target_test) = fashion_mnist.load_data()
%matplotlib inline
epochs = 5
batch_size = 100
data_augmentation = False
img_size = 28
num_classes = 10
num_filters = 64
num_blocks = 4
num_sub_blocks = 2
use_max_pool = False
```

```
x_train = data_train.reshape(data_train.shape[0],img_size,img_size,1)
x_test = data_test.reshape(data_test.shape[0],img_size,img_size,1)
input_size = (img_size, img_size,1)
# Normalize data.
x_train = x_train.astype('float32') / 255
x_test = x_test.astype('float32') / 255
#Converting labels to one-hot vectors
y_train = keras.utils.to_categorical(target_train, num_classes)
y_test = keras.utils.to_categorical(target_test,num_classes)
inputs = Input(shape=input_size)
x = Conv2D(num_filters, padding='same',
           kernel_initializer='he_normal',
           kernel_size=7, strides=2,
           kernel_regularizer=12(1e-4))(inputs)
x = BatchNormalization()(x)
x = Activation('relu')(x)
if use_max_pool:
   x = MaxPooling2D(pool_size=3,padding='same', strides=2)(x)
    num_blocks = 3
for i in range(num_blocks):
    for j in range(num_sub_blocks):
        strides = 1
        is_first_layer_but_not_first_block = j == 0 and i > 0
        if is_first_layer_but_not_first_block:
            strides = 2
        #Creating residual mapping using y
        y = Conv2D(num_filters,
                  kernel_size=3,
                   padding='same'
                   strides=strides,
                   kernel_initializer='he_normal',
                   kernel_regularizer=12(1e-4))(x)
        y = BatchNormalization()(y)
        y = Activation('relu')(y)
        y = Conv2D(num_filters,
                   kernel_size=3,
                   padding='same',
                   kernel_initializer='he_normal',
                   kernel_regularizer=12(1e-4))(y)
        y = BatchNormalization()(y)
        if is_first_layer_but_not_first_block:
            x = Conv2D(num_filters,
                       kernel_size=1,
                       padding='same',
                       strides=2,
                       kernel_initializer='he_normal',
                       kernel_regularizer=12(1e-4))(x)
        x = keras.layers.add([x, y])
        x = Activation('relu')(x)
```

```
num_filters = 2 * num_filters
x = AveragePooling2D()(x)
y = Flatten()(x)
outputs = Dense(num_classes,
                activation='softmax',
                kernel_initializer='he_normal')(y)
model = Model(inputs=inputs, outputs=outputs)
model.compile(loss='categorical_crossentropy',
              optimizer=Adam(),
              metrics=['accuracy'])
model.summary()
checkpoint = ModelCheckpoint(filepath=filepath,
                               verbose=1,
                               save_best_only=True)
lr_reducer = ReduceLROnPlateau(factor=np.sqrt(0.1),
                                cooldown=0,
                                patience=5,
                                min_lr=0.5e-6)
callbacks = [checkpoint, lr_reducer]
if not data_augmentation:
    print('Not using data augmentation.')
    model.fit(x_train, y_train,
              batch_size=batch_size,
              epochs=epochs,
              validation_data=(x_test, y_test),
              shuffle=True,
              callbacks=callbacks)
scores = model.evaluate(x_test, y_test, verbose=1)
print('Test loss:', scores[0])
print('Test accuracy:', scores[1])
```