

Лекция 3

«Однородное линейное
стационарное уравнение n –ого
порядка (oСтЛ- n).

Базис пространства решений
oСтЛ- n »

Общие св-ва решений лин. ур.

$$D^n x + a_{n-1}(t) D^{n-1} x + \dots + a_1(t) D x + a_0(t) x = f(t)$$

$$L_n x = f \quad L_n - \text{линейный оператор, т.е. } L_n(z_1 + z_2) = L_n(z_1) + L_n(z_2) \\ L_n(dz) = d L_n(z)$$

1) Множ. решений лин. однородного ур. есть линейное пространство

2) Если $x_1: L_n x_1 = f_1, \dots, x_m: L_n x_m = f_m \Rightarrow L_n(x_1 + \dots + x_m) = f_1 + \dots + f_m$

3) Структура общ. реш. лин. неоднор. ур

$$\text{Если } x \text{ и } y \text{ реш. ур. } \begin{matrix} L_n x = f \\ L_n y = f \end{matrix} \Rightarrow z = x - y \text{ есть реш. ур. } L_n z = 0$$

Др. словами, общ. реш. лин. неодн. ур = общее реш. однор + некоторые частное неоднор. ур.

L_n наз. стационарным, если $a_i \in \mathbb{R}(\mathbb{C})$

Однор. стauc. лнн. ур. n -ого пор. (остл-н)

Наша цель — доказать, что задача

$$\begin{cases} L_n x = 0 \\ D^k x(s) = z_k, k = \overline{0, n-1} \end{cases}$$

однозначно разрешима

Лемма 1 (о факторизации линейн. стauc. опер.)

$$L_n = D^n + a_{n-1} D^{n-1} + \dots + a_0 \Rightarrow L_n = (D - \lambda_1)^{m_1} (D - \lambda_2)^{m_2} \dots (D - \lambda_k)^{m_k}$$

λ_j корни характеристического ур. $\lambda^n + a_{n-1} \lambda^{n-1} + \dots + a_0 = 0$

m_j кратность λ_j

характер. числа опер. L_n

Доказ.-во $L_2 = D^2 + a_1 D + a_0 \quad a_1 = -(\lambda_1 + \lambda_2) \quad a_0 = \lambda_1 \lambda_2$

$$(D - \lambda_1)(D - \lambda_2) = D^2 - \lambda_2 D - \lambda_1 D + \lambda_1 \lambda_2 = D^2 + a_1 D + a_0$$

□

Откуда взялось хар. ур.? ЭULER взял
 $x = e^{\lambda t}$ и подставил в ур.

$$0 = D^n x + a_{n-1} D^{n-1} x + \dots + a_0 x = (\lambda^n + a_{n-1} \lambda^{n-1} + \dots + a_0) e^{\lambda t}$$

Лемма 2.

$$(D - \lambda)^m (e^{\lambda t} z) = e^{\lambda t} D^m z$$

$$\square \quad (D - \lambda)(e^{\lambda t} z) = D(e^{\lambda t} z) - \lambda e^{\lambda t} z = \lambda e^{\lambda t} z + e^{\lambda t} D z - \lambda e^{\lambda t} z = e^{\lambda t} D z$$

$$(D - \lambda)^{n+1} (e^{\lambda t} z) = (D - \lambda)((D - \lambda)^n (e^{\lambda t} z)) = (D - \lambda)(e^{\lambda t} D^n z) = e^{\lambda t} D^{n+1} z$$

□

Теорема (о разрешимости з.к. для о.г.л.-н)

$$\text{з.к. } \begin{cases} L_n z = 0 \\ D^k z(s) = \xi_k, \quad k = \overline{0, n-1} \end{cases} \quad \forall s \in \mathbb{R} \quad \forall \xi_k \in \mathbb{C}$$

однозначно разрешима на \mathbb{R} и её реш. представимо в виде:

$$z(t) = \sum_{j=1}^n Q_j(t) e^{\lambda_j t}, \quad \lambda_j \text{ хар. числа опер. } L_n \text{ с кратностями } m_j$$

$$\deg Q_j \leq m_j - 1$$

Козф. многочленов Q_j — лин. формы от ξ_k

$$\square L_2 z = 0 \quad z(s) = z_0, Dz(s) = z_1$$

$$L_2 = (D - \lambda_1)(D - \lambda_2) \quad (D - \lambda_1)(D - \lambda_2)z = 0$$

$$w = (D - \lambda_2)z$$

$$\begin{cases} (D - \lambda_1)w = 0 \\ w(s) = z_1 - \lambda_2 z_0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} (D - \lambda_2)z = w \\ z(s) = z_0 \end{cases}$$

Ф. Коуи

$$w(t) = e^{\lambda_1(t-s)} (z_1 - \lambda_2 z_0) + \int_s^t e^{\lambda_1(t-\tau)} \cdot 0 d\tau = e^{\lambda_1(t-s)} (z_1 - \lambda_2 z_0)$$

$$\begin{cases} (D - \lambda_2)z = w_0 e^{\lambda_1(t-s)} \\ z(s) = z_0 \end{cases}$$

↑
Формула Коуи

$$z(t) = e^{\lambda_2(t-s)} z_0 + \int_s^t e^{\lambda_2(t-\tau)} \omega_0 e^{\lambda_1(\tau-s)} d\tau =$$

$$= e^{\lambda_2(t-s)} z_0 + \omega_0 e^{-\lambda_1 s} e^{\lambda_2 t} \underbrace{\int_s^t e^{(\lambda_1 - \lambda_2)\tau} d\tau}$$

a) $\lambda_1 \neq \lambda_2$

$$\Downarrow$$

$$c_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 e^{\lambda_2 t}$$

$$\frac{e^{(\lambda_1 - \lambda_2)t} - e^{(\lambda_1 - \lambda_2)s}}{\lambda_1 - \lambda_2}$$

b) $\lambda_1 = \lambda_2$

$$e^{\lambda_2(t-s)} z_0 + \omega_0 e^{-\lambda_1 s} e^{\lambda_2 t} (t-s) = \underbrace{(A_1 + A_2 t) e^{\lambda_1 t}}$$



Следствия.

1) Единств. реш. з. К $\begin{cases} L_n z = 0 \\ D^k z(s) = 0 \end{cases}$ экв. $z \equiv 0$ на \mathbb{R}

2) Если $a_k \in \mathbb{R}$ в L_n и $z_k \in \mathbb{R}$, то з. К. разрешима и её реш. представляется в виде:

$$x(t) = \sum_{j=1}^{\ell} Q_j(t) e^{\lambda_j t} + \sum_{j=\ell+1}^r (Q_j(t) \cos \beta_j t + Q_j^* \sin \beta_j t) e^{\alpha_j t}$$

$$\lambda_j \in \mathbb{R}, j = \overline{1, \ell} \quad \alpha_j, \beta_j \in \mathbb{R} \quad \beta_j \neq 0 \quad j = \overline{\ell+1, r}$$

$$\lambda_j = \alpha_j + i \beta_j$$

кратности $\lambda_j - m_j$

$$\deg(Q_j, Q_j^*) \leq m_j - 1$$

Теорема (о полном решении о СЛ-н)

Полное реш. ур. $L_n z = 0$ задаётся в виде квазиполинома

$$z(t) = Q_1(t) e^{\lambda_1 t} + \dots + Q_m(t) e^{\lambda_m t}, \quad \lambda_1, \dots, \lambda_m - \text{хар. числа}$$

опер. L_n с крат. n_1, \dots, n_m , а $\deg Q_j = n_j - 1$

□ \forall лев. задача имеет реш. в виде квазипол.

$$z(t) = Q_1(t) e^{\lambda_1 t} + \dots + Q_m(t) e^{\lambda_m t}. \quad \text{Остаётся пока, что}$$

квазипол. ур. ур

$$L_n \left(\sum_{j=1}^m Q_j(t) e^{\lambda_j t} \right) = \sum_{j=1}^m L_n (Q_j(t) e^{\lambda_j t}) = \sum_{j=1}^m (D - \lambda_1)^{n_1} \dots (D - \lambda_n)^{n_m} (Q_j(t) e^{\lambda_j t})$$
$$e^{\lambda_j t} D^{n_j} (Q_j(t))$$



Замечание. Если L_n имеет коэф. $a_k \in \mathbb{R}$, то полное
 реш. $L_n x = 0$

$$x(t) = \sum_{j=1}^r Q_j(t) e^{\lambda_j t} + \sum_{j=r+1}^l (Q_j(t) \cos \beta_j t + Q_j^*(t) \sin \beta_j t) e^{\alpha_j t}$$

$$\begin{array}{ccc} \lambda_1, \dots, \lambda_r & \alpha_{r+1} + \beta_{r+1} i, \dots, \alpha_l + \beta_l i \\ n_1, \dots, n_r & n_{r+1}, \dots, n_l \end{array}$$

$$\deg Q_j = n_j - 1, \quad \deg Q_j^* = n_j - 1$$

Замечание.

Ур. $L_n z = f$

его реш.

$$z = z_{\text{одн}} + z_{\text{част}}$$

частное решение

ур. $L_n z = f$

Квазиполином

общее решение ур $L_n z = 0$

Пример. Действительное реш. ур $D^2x + \omega^2x = 0$

$$x(t) = C_1 \cos \omega t + C_2 \sin \omega t, \quad C_1, C_2 \in \mathbb{R}$$

$$\lambda^2 + \omega^2 = 0$$

$$\lambda_{1,2} = \pm \omega i$$

Комплексное реш. ур $D^2z + \omega^2z = 0$

$$z(t) = A_1 e^{-\omega i t} + A_2 e^{\omega i t}$$

A_1, A_2



Комплексные
числа!

z_1, \dots, z_n $(n-1)$ раз дер

Вронскиан

$$W(t) = \begin{vmatrix} z_1 & \dots & z_n \\ Dz_1 & & Dz_n \\ \vdots & & \vdots \\ D^{n-1}z_1 & & D^{n-1}z_n \end{vmatrix}$$

Josef
Wronski
1776-1853

Мер. (Остроградского - Лувилля)
1801-1862 1809-1882

$D^n z + a_{n-1} D^{n-1} z + \dots + a_0 z = 0$ Если z_1, \dots, z_n реш. ур. \Rightarrow

$$W(t) = W(s) e^{-a_{n-1}(t-s)} \quad \forall s \in \mathbb{R}$$

$$\square \quad n=2$$

$$DW(t) = D \begin{vmatrix} z_1 & z_2 \\ D z_1 & D z_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} D z_1 & D z_2 \\ D z_1 & D z_2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} z_1 & z_2 \\ D^2 z_1 & D^2 z_2 \end{vmatrix} =$$

$$= \begin{vmatrix} z_1 & z_2 \\ -a_1 D z_1 - a_0 z_1 & -a_1 D z_2 - a_0 z_2 \end{vmatrix} = -a_1 \begin{vmatrix} z_1 & z_2 \\ D z_1 & D z_2 \end{vmatrix} = -a_1 W(t)$$

$$DW(t) = -a_1 W(t)$$

$$W(t) = \overset{||}{C} e^{-a_1 t} \quad W(s) = C e^{-a_1 s} \Rightarrow C = W(s) e^{a_1 s}$$

$$W(t) = W(s) e^{-a_1(t-s)}$$

☒

Следствие. Вронскиане сист. реш. ур. $L_n z = 0$
либо равен нулю либо не обращается в нуль
ни в одной точке

$$\square \text{ Доп. } \exists t_0 : W(t_0) = 0 \Rightarrow \forall s \quad W(t_0) = W(s) e^{-a_{n-1}(t_0-s)} \Rightarrow$$
$$\Rightarrow W(s) = 0$$

▣

Опр. Сист. ф. $f_1, \dots, f_n, I \subseteq \mathbb{R}$ лин. зав., если

$\exists c_1, \dots, c_n \in \mathbb{R}(\mathbb{C})$ не все равные нулю ($c_1^2 + \dots + c_n^2 \neq 0$)

и $c_1 f_1 + \dots + c_n f_n = 0 \quad \forall t \in I$ (над \mathbb{C} $|c_1|^2 + \dots + |c_n|^2 \neq 0$)

лин. незав.

$\forall c_1, \dots, c_n \in \mathbb{R}(\mathbb{C}) \quad |c_1|^2 + \dots + |c_n|^2 \neq 0$

$\exists t_0 \in I : c_1 f_1(t_0) + c_2 f_2(t_0) + \dots + c_n f_n(t_0) \neq 0$

Пример.

$\sin t, \cos t$

$e^{\lambda_1 t}, e^{\lambda_2 t}, \dots, e^{\lambda_n t}$

λ_i разные.

Теор: (о лин. зав. реш. ур. $L_n z = 0$) Система решений
ур z_1, \dots, z_n
 $L_n z = 0$ лин. зав. на $\mathbb{R} \Leftrightarrow \exists t_0 \in \mathbb{R}$, что

$$W(t_0) = 0$$

$\Rightarrow z_1, \dots, z_n$ лин. зав \Rightarrow некот $z_j = c_1 z_1 + \dots + c_n z_n \Rightarrow$
столбец определителя Вронского будет лин. комб. остальных
столбцов $\Rightarrow W = 0$

⚡ $\exists t_0 \in I$, что $W(t_0) = 0$ Рассм. лнк. сист.

относит. $c_1, \dots, c_n \in \mathbb{R}$

$$z_1(t_0)c_1 + z_2(t_0)c_2 + \dots + z_n(t_0)c_n = 0$$

$$z'_1(t_0)c_1 + z'_2(t_0)c_2 + \dots + z'_n(t_0)c_n = 0 \Rightarrow \exists \text{ ненул.}$$

$$\vdots$$
$$z^{(n-1)}_1(t_0)c_1 + z^{(n-1)}_2(t_0)c_2 + \dots + z^{(n-1)}_n(t_0)c_n = 0 \quad \begin{matrix} \text{реш.} \\ c_1^*, \dots, c_n^* \end{matrix}$$

построим $z = c_1^* z_1 + \dots + c_n^* z_n$ z реш. ур $L_n z = 0$

$\sim D^k z(t_0) = 0 \quad k = 0, \dots, n-1$ Но по теор. о разрешимости

так $\begin{cases} L_n z = 0 \\ D^k z(t_0) = 0 \end{cases} \Rightarrow z \equiv 0 \Rightarrow z_1, \dots, z_n \text{ лнк. зав.}$



Следств. Для того, чтобы реш. z_1, \dots, z_n ур $L_n z = 0$
были лин. незав. на $\mathbb{R} \Leftrightarrow \exists t_0 \in \mathbb{R} : W(t_0) \neq 0$

\Rightarrow Доп. предполож. z_1, \dots, z_n лин. незав. и $W \equiv 0$
по Теор. z_1, \dots, z_n л. зав. Противоречие с предпол.

\Leftarrow $W(t_0) \neq 0$ и z_1, \dots, z_n зависимы. Сл. к теор. Остр-Лув.
либо $W \equiv 0$ либо $W(t) \neq 0 \forall t$, но по Теор. $\exists t_1 : W(t_1) = 0$
Противоречие.

Необходимый признак лин. зав. сист. ф. f_1, \dots, f_n

Теор. Если f_1, \dots, f_n лин. зав. на I и $f_i \in C^{(n-1)}(I)$,
то $W \equiv 0$

□ f_1, \dots, f_n лин. зав. \exists нетрив. комбина. $\sum \alpha_i f_i \equiv 0$

Пусть для опред. $\alpha_1 \neq 0$

$$f_1^{(k)} = - \sum_{i=2}^n \frac{\alpha_i}{\alpha_1} f_i^{(k)} \Rightarrow W \equiv 0$$

$$k = 0, 1, \dots, n-1$$

□

Сл. Если $W(t_0) \neq 0$, то f_1, \dots, f_n лин. независ.

Зам. Из $W \equiv 0 \not\Rightarrow$ лин. зав. сист. функций

Пример лин. незав. сист. φ, ψ кот. $B_p = 0$

$$f_1 = t^2, \quad f_2 = t|t|, \quad I = [-1, 1]$$

$$\text{const} \neq f_1/f_2 = \begin{cases} 1, & t > 0 \\ -1, & t < 0 \end{cases} \Rightarrow f_1, f_2 \text{ лин. незав.}$$

$$W(t) = \begin{vmatrix} t^2 & t|t| \\ 2t & 2|t| \end{vmatrix} = 0$$

База пр-ва реш. лин. одн. стач. ур. n-ого пор.

n задан конн

Каждая из задан имеет реш.

$$\varphi_0(t), \varphi_1(t), \dots, \varphi_{n-1}(t)$$

$$\begin{cases} L_n \varphi_i = 0 \\ D^k \varphi_i(0) = \delta_{ik} \end{cases}$$

По следств. $\varphi_0(t), \dots, \varphi_{n-1}(t)$ лин. независ., т.к. $W(0) = 1$

М. (о представлении реш. $L_n z = 0$) \forall реш. $z(t)$

ур. $L_n z = 0$ можно представить в виде

$$z(t) = \sum_{k=0}^{n-1} C_k \varphi_k(t), \quad C_k = D^k z(0), \quad k=0, 1, \dots, n-1$$

□ Функция $\sum_{k=0}^{n-1} c_k \varphi_k(t)$ есть лин. комб. реш.

ур. $L_n z = 0 \Rightarrow$ сама явл. реш., при чём

$$D^k \left(\sum_{i=0}^{n-1} c_i \varphi_i(t) \right) \Big|_{t=0} = c_k. \text{ В то же время}$$

\forall реш z ур $L_n z = 0$ однозначно опред. $(T \circ P \circ C_{r, 1-n})$

наз. уся $D^k z(0) = c_k$

$$z = \sum_{j=1}^r Q_j(t) e^{\lambda_j t}$$

откуда и следует представление.

□

В силу линейности L_n множ. реш. ур. $L_n z = 0$

явл. линейным пространством. Из док. теор. \Rightarrow

что пр-во реш. ур. конечномерно ($\varphi_0, \dots, \varphi_{n-1}$ ^{линейно} _{незав.}),
($\dim = n$)

а сист. ф. $\varphi_0(t), \varphi_1(t), \dots, \varphi_{n-1}(t)$ явл. базисом

этого пр-ва.

Сист. $\varphi_0(t), \dots, \varphi_{n-1}(t)$ наз базисом Коши, норм. в $t=0$.

Говорят, что $\varphi_0, \dots, \varphi_{n-1}$ обр. фунд. сист. реш.
(ФСР)

Огюстен Луи Коши (1789-1857)

Зам. Если $\psi_0, \psi_1, \dots, \psi_{n-1}$ явл. лин. незав. реш.
уравн. $L_n z = 0$, то они образуют базис
пространства реш. уравн. $L_n z = 0$ и общее реш.
уравн. $L_n z = 0$ представимо в виде:

$$C_0 \psi_0(t) + C_1 \psi_1(t) + \dots + C_{n-1} \psi_{n-1}(t)$$

Пример. $D^3 x - 3D^2 x + 3Dx - x = 0$ (!)

$$\lambda^3 - 3\lambda^2 + 3\lambda - 1 = 0 \Rightarrow (\lambda - 1)^3 = 0$$

$$x = (C_0 + C_1 t + C_2 t^2) e^t$$

$$\psi_0 = e^t, \quad \psi_1 = t e^t, \quad \psi_2 = t^2 e^t$$

↗
базис пр.ва реш. уравн. (!)

Лемма о сдвиге реш. одн. ур $L_n z = 0$

Лемма. $x(t)$ реш. ур. $L_n z = 0$, то $y(t) = x(t-s) \forall s \in \mathbb{R}$
также явл. реш. ур. $L_n z = 0$.

$$\square D x(t-s) = \frac{d}{dt} x(t-s) = \frac{dx(t-s)}{d(t-s)} \frac{d(t-s)}{dt} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow D^k x(t-s) = \frac{d^k x(t-s)}{d(t-s)^k} \quad (*)$$

$$\frac{d^n x(t-s)}{d(t-s)^n} + a_{n-1} \frac{d^{n-1} x(t-s)}{d(t-s)^{n-1}} + \dots + a_0 x(t-s) = 0 \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

т.к. $x(t)$ реш.

$$D^n x(t-s) + a_{n-1} D^{n-1} x(t-s) + \dots + a_0 x(t-s) = 0$$

$$L_n y = 0 \Rightarrow y(t) = x(t-s) \text{ реш. ур } L_n z = 0.$$

~~□~~

Зам.1 В силу (*) $y(s) = x(0)$ $D^k y(s) = D^k x(0)$
 $k = 1, \dots, n-1$

Зам.2 Если $\varphi_0(t), \dots, \varphi_{n-1}(t)$ базис Коши, норм.
 в $t=0$, то

$\varphi_0(t-s), \dots, \varphi_{n-1}(t-s)$ базис Коши,
принятый в точке $t=s$

$$\begin{cases} L_n z = 0 \\ D^k z(0) = z_k \end{cases} \quad z(t) = z_0 \varphi_0(t) + z_1 \varphi_1(t) + \dots + z_{n-1} \varphi_{n-1}(t)$$

$$\begin{cases} L_n x = 0 \\ D^k x(s) = z_k^* \end{cases} \quad x(t) = z_0^* \varphi_0(t-s) + z_1^* \varphi_1(t-s) + \dots + z_{n-1}^* \varphi_{n-1}(t-s)$$