Een natuurlijke semantiek voor prototype oververing en lexicaal bereik

Kelley van Evert & Tim Steenvoorden

28 mei 2012

Inhoudsopgave

1	Inle	iding	1
2	Note	atie en terminologie	2
	2.1	Functies	2
	2.2	Partiële functies	2
	2.3	Eindige functies, eindige verzamelingen	2
	2.4	Tupels	
	2.5	Beschouwing semantisch model	
	2.6	Notationele conventies	
3	Taal en syntax		
	3.1	Voorbeeldprogramma's	5
		3.1.1 Lexical scope	
		3.1.2 Prototype overerving	7
	3.2		
4	Semantisch model		
	4.1	Bindingen	11
	4.2	Scope en omliggende scopes	12
	4.3	Objecten en prototype overerving	13
	4.4	Waarden: referenties en primitieven	
		4.4.1 Natuurlijke getallen	
		4.4.2 Functies	14
		4.4.3 Objecten	14
	4.5	Locaties en geheugen	14
5	Nat	uurlijke Semantiek	15
6	Cas	se study: Wiskundige formulering	18

1 Inleiding

- Motivatie
- JavaScript
- Objecten en prototype overerving

2 Notatie en terminologie

2.1 Functies

In dit werkstuk identificeren we een functie met zijn grafiek, d.w.z. een functie $f: X \to Y$ wordt gedefiniëerd door de verzameling paren $(x,y) \in X \times Y$ waarvoor we beweren dat f(x) = y. Uiteraard voldoet zo'n verzameling $f \subseteq X \times Y$ aan de voorwaarde dat $\mathbb{A}_{x \in X, y_1 \in Y, y_2 \in Y}[(x, y_1) \in f \land (x, y_2) \in f \land y_1 \neq y_2]]$.

2.2 Partiële functies

Vrijwel alle functies die we in dit werkstuk behandelen zijn partiële functies. Wanneer een partiële functie f niet gedefiniëerd is op een zeker punt x, schrijven we $f(x) = \bot$. Wanneer het omgekeerde het geval is, schrijven we $f(x) \ne \bot$.

Voor een willekeurige term $\phi = \dots f(x) \dots$, waarbij f een partiële functie is die niet gedefiniëerd is op punt x, geldt dat $\phi = \bot$. Op deze manier hoeven we niet iets omslachtigs te schrijven als: "als $f(x) = \bot$, dan $z = \bot$; anders als $f(x) \neq \bot$, dan $z = \phi$ ".

2.3 Eindige functies, eindige verzamelingen

De reden dat de meeste behandelde functies partiëel zijn is omdat meeste onderdelen van ons semantisch model *eindig* van karakter zijn. Zo zou het ongewoon zijn om in een programmeertaal gebruik te maken van oneindige objecten, of scopes waarin oneindig veel variabelen bestaan.

Wanneer we het over een eindige functie f hebben, bedoelen we daarmee dat het domein van die functie een eindige verzameling is. Dit kan worden uitgedrukt door te zeggen dat er een zeker getal $n \in \mathbb{N}$ bestaat, zó dat $\underline{\mathbf{n}}$ (gedefiniëerd als: $\{m \in \mathbb{N} \mid m \leq n\}$) isomorf is aan het domein van f.

$$f: X \to Y \text{ is "eindig"} \stackrel{\text{def}}{=} \exists_{n \in \mathbb{N}} \left[\underline{n} \cong \{x \in X \mid f(x) \neq \bot\} \right]$$

We schrijven $Y^{\searrow}X$ voor de verzameling functies $\{f: X \to Y \mid f \text{ "eindig"}\}.$

2.4 Tupels

We zullen meermaals in ons werkstuk gebruik maken van willekeurig grote, maar altijd eindige, "lijsten" van elementen uit een zekere verzameling: tupels. Deze tupels worden gerepresenteerd door eindige (partiële) functies $t: \mathbb{N} \to X$, als X de verzameling element in kwestie is, waaraan nog een paar extra voorwaarden worden gesteld. De verzameling van alle tupels op een zekere verzameling X, genoteerd $X_{\langle\rangle}$, is als volgt gedefiniëerd:

$$X_{\langle\rangle} \stackrel{\mathrm{def}}{=} \big\{ t : \mathbb{N} \to X \mid \exists_{N \in \mathbb{N}} \big[\forall_{n < N} [t(n) \neq \bot] \wedge \forall_{n \geq N} [t(n) = \bot] \big] \big\}$$

We schrijven $\langle \rangle$, maar ook wel \emptyset , voor de lege tupel (deze is natuurlijk hetzelfde voor elke waarden verzameling X).

We schrijven $\langle x_0, x_1, \dots, x_{N-1} \rangle$ voor de tupel t waarvoor geldt: $\forall_{n < N} [t(n) = x_n]$, en: $\forall_{n \ge N} [t(n) = \bot]$.

Als t een tupel is $\in X_{\langle \rangle}$, en x een element van X, dan schrijven we t:x voor de tupel $t' = t[N \mapsto x]$, waarbij $N = \min\{n \in \mathbb{N} \mid t(n) = \bot\}$.

2.5 Beschouwing semantisch model

We definieren in dit werkstuk een natuurlijke semantiek, d.w.z. een ?-ste orde logica, met axioma's en deductieregels, en een bijbehorende structuur waarin deze zich afspeelt.

Deze structuur, die we ook wel het *semantisch model* zullen noemen, heeft onderstaand opgesomde elementen. Deze worden verderop precies gedefinieerd, onderstaande opsomming geeft slechts een algemeen beeld.

M

De verzameling mogelijke *geheugens*, welke ook wel als *eindtoestanden* worden geinterpreteerd.

 $(Stm \times \mathbb{M} \times \mathbb{L} \times \mathbb{L})$

De verzameling toestanden, ook wel configuraties.

 (\longrightarrow)

Een tweeplaatsig predikaat welke als eerste argument een element uit de verzameling van toestanden neemt, en als tweede argument een element uit de verzameling van eindtoestanden ($\mathbb{M}...$). De uitspraak $(S, m, \sigma, \tau) \longrightarrow m'$ moet worden geinterpreteerd worden als:

2 Notatie en terminologie

"Het programma S, met geheugen m, in scope σ en met als **this** object τ , resulteert in eindtoestand m', mits S correct is".

2.6 Notationele conventies

Terwille van elegantie houden we een aantal gebruikelijke notationele conventies aan:

1. Voor elke twee willekeurige tweestemmige predikaten S en T (mogelijk ook =), en drie willekeurige elementen a, b en c, definieren we de afkorting:

$$a S b T c \stackrel{\text{def}}{=} a S b \wedge b T c$$

in het geval dat deze bewering correct getypeerd is.

2. Op eenzelfde manier definieren we ook de volgende afkorting:

$$\{a \in A \mid \phi\} \stackrel{\text{def}}{=} \{a \mid a \in A \mid \phi\}$$

[...]

In dit hoofdstuk zullen we de taal presenteren waarvoor we een natuurlijk taal construeren. De taal maakt gebruikt van prototype overerving en lexicaal bereik. Eerst zullen we een aantal voorbeeldprogramma's beschouwen, om zo informeel het karakter van de te formaliseren taal over te brengen. Daarna geven we een rigoreuze definitie met behulp van een BNF grammatica. De structuur van de productieregels van grammatica worden in latere hoofdstukken gebruikt om axioma's en deductieregels op te stellen. Daarmee heeft de grammatica in zekere zin een dubbele functie.

Elk voorbeeldprogramma en zijn toelichtingen worden als volg gepresenteerd:

```
A.1 local f

A.2 f = \text{function}(i) \text{ returns } n

A.3 local n

A.4 n = 2 \times (i+5)

A.5

A.6 local x

A.7 x = f(42)

- variabelen moeten worden gedeclareerd

- variabelen moeten worden gedeclareerd

- variabelen moeten worden gedeclareerd

- x bestaat niet in deze scope

- x is ongedefinieerd (maar wel aanwezig)

- x = 89
```

De toelichtingen moeten als informeel commentaar worden beschouwd, waarmee we aan proberen te geven hoe het programma zich gedraagt. Vaak zijn het uitspraken over de toestand waarin het programma zich bevindt, direct na de linker regel te hebben "uitgevoerd".

3.1 Voorbeeldprogramma's

Een variabele moet gedeclareerd worden, en pas daarna kan er een waarde aan worden toegekend.

```
B.1 - x bestaat niet (in deze scope)

B.2 local x - x is ongedefinieerd (maar wel aanwezig)

B.3 x = 5 - x = 5
```

Het concept van declaratie is juist in deze taal, gezien het lexicaal bereik van variabelen, heel belangrijk. Vergelijk het bovenstaande programma fragment bijvoorbeeld met de volgende situatie.

Variabelen hebben geen vaste type. Er zijn drie typen waarden in de taal: getallen, functies en objecten.

```
C.1 local x
C.2 x = 5
C.3 x = \text{function ()} \{ \text{skip} \}
C.4 x \text{ object}
- de waarde van x is een getal
- de waarde van x is een functie
- de waarde van x is een object
```

De taal is object georienteerd.

```
D.1 local o
D.2 o object
D.3 - o.f is niet gedefinieerd
D.4 o.f = function (){skip} - toekenning waarde toekenning waarde toekenning waarde toekenning o. toekenning o. toekenning waarde toekenning o. toekenning waarde toekenning o. toekenning o. toekenning waarde toekenning o. toekenning waarde toekenning o. to
```

Van de drie typen, zijn getallen en functies *primitief*, en objecten *niet primitief*. Primitieve waarde worden zelf gekopieerd (*by-value*), maar van niet-primitieve waarden worden *referenties* gekopieerd (*by-reference*).

```
E.1 local x; x = 6

E.2 local y; y = x

E.3 y = 7

E.4

E.5 local p; p.n = 6

E.6 local q; q = p

E.7

E.8 q.n = 7

- x = 6 en y = 6

- x = 6 en y = 7

- x = 6 en y = 7
```

3.1.1 Lexical scope

Als in een zekere scope een variabele wordt gereferenceerd (nog) niet is gedefinieerd, wordt in omliggende scopes "gezocht" naar een definitie van deze variabele.

```
F.1 local x;

F.2 local f; f = function (i)

F.3 x = i + 5

F.4

F.5 f(5) -x = 10
```

..maar wanneer deze wel in de huidige scope bestaat, worden omliggende scopes "met rust gelaten".

```
G.1 local x

G.2 local f

G.3 f = function (i)

G.4 local x

G.5 x = i + 5

G.6

G.7 f(5)

- x heeft nog geen waarde
```

Telkens wanneer een functie wordt aangeroepen, wordt een *nieuwe scope* aangemaakt voor lokale variabelen. Variabelen van deze nieuwe scope kunnen later nog gereferenceerd worden, doordat bijvoorbeeld de functie een lokale functie teruggeeft.

```
H.1 local f

H.2 f = function (n) returns g

H.3 local g

H.4 g = function () returns n

H.5 n = n + 1

H.6

H.7 local c

H.8 c = f(5) -c() \rightarrow 6, 7, 8, ...
```

Voorbeeld 3.1: Een countervoorbeeld

```
1 local f
2 f = function(n) returns g
3     local g
4     g = function() returns n
5          n = n + 1
6
7 local c
8 c = f(5)
9 c()     # → 6,7,8,...
```

maar dan wat beter geschreven, etc...

3.1.2 Prototype overerving

Prototype overerving is een eenvoudige en dynamische variant van object-geörienteerd programmeren. Net als in klassieke object-gebaseerde talen is er sprake van een object waarin *attributen* zijn gedefinieerd. Elk object heeft ook een expliciete *ouder* (of "parent"). Wanneer we binnen een object een attribuut willen evalueren, doen we dit in drie stappen:

- 1. Bekijk of het attribuut gedefinieerd is in het object zelf. In dat geval weten we de waarde en leveren deze op.
- 2. Anders zoeken we het attribuut op in de ouder van het object. Ook dan weten we de waarde en leveren deze op.
- 3. Wanneer ook de ouder het attribuut niet bevat, herhalen we de zoektocht voor alle volgende ouders totdat we het attribuut hebben gevonden.

Ook hier is dus sprake van een boomstructuur.

Het grote verschil tussen object-gebaseerde talen en prototype-gebaseerde talen is dat de tweede geen onderscheid maakt tussen *klassen* en *instanties*. Een prototype heeft beide functies. Neem bijvoorbeeld het prototype Deur:

```
1 local Deur
2 Deur object
```

We kunnen Deur direct als instantie gebruiken door een attribuut te zetten:

```
3 Deur.open = 1
```

Een Deur is standaard open. Maar we kunnen Deur ook als een klasse gebruiken door ervan te erven. In prototype-gebaseerde talen heet dit *klonen*:

```
4 local GeslotenDeur
5 GeslotenDeur object
6 GeslotenDeur clones Deur
```

GeslotenDeur heeft dan alle attributen van Deur:

```
7 GeslotenDeur.open # => 1
```

Maar een GeslotenDeur moet natuurlijk gesloten zijn. We zetten zijn attribuut open op 0:

```
8 GeslotenDeur.open = 0
```

Een gewone Deur is nog steeds open:

```
9 Deur.open # => 1
```

Attributen worden dus per object bewaard. Door open op 0 te zetten in GeslotenDeur verandert er niks in Deur.

We kunnen net zoveel klonen maken van een object als we willen en net zo diep klonen als we willen. Neem een GlazenDeur, dit is natuurlijk ook een Deur, maar wel doorzichtig:

```
10 local GlazenDeur
11 GlazenDeur object
12 GlazenDeur clones Deur
13 GlazenDeur.doorzichtig = 1
```

Een gewone Deur heeft het attribuut doorzichtig niet, en dus een GeslotenDeur ook niet:

```
14 GeslotenDeur.doorzichtig # => fout!
```

Maar we kunnen besluiten dat deuren standaard niet doorzichtig zijn:

```
15 Deur.doorzichtig = 0
```

Zodat ook onze GeslotenDeur niet doorzichtig is:

```
16 GeslotenDeur.doorzichtig # => 0
```

Maar er geld nog steeds:

```
17 GlazenDeur.doorzichtig # => 1
```

We zien dat we met prototypes een zeer flexibele methode hebben om object-geörienteerd te programmeren. Het is niet nodig om de compiler of parser van te voren uit te leggen dat objecten aan bepaalde "blauwdrukken" moeten voldoen. We creëren objecten "on-the-fly", alsmede hun attributen en relaties. Deze methode komt terug in talen als JavaScript, IO en Self.

Natuurlijk is het ook mogelijk om *methoden* te definiëren. Dit zijn functies die gekoppeld zijn aan een specifiek object. Stel dat we een GeslotenDeur graag open willen maken. We definiëren:

```
18 GeslotenDeur.ontsluit = function (poging)
19     if poging == THIS.code then
20         THIS.open = 1
21     else
22     THIS.open = 0
```

THIS is hier een expliciete verwijzing naar het huidige object. Op dit moment kunnen we ontsluit nog niet aanroepen op GeslotenDeur:

```
23 GeslotenDeur.ontsluit(1234) # => fout!
```

Het attribuut code is immers niet gedefinieerd in GeslotenDeur noch in zijn prototype Deur.

We kunnen natuurlijk een code toekennen aan GeslotenDeur, maar laten we een specifieke GeslotenDeur maken met een code:

```
24 local Kluis
25 Kluis object
26 Kluis clones GeslotenDeur
27 Kluis.code = 4321
```

Wanneer we de methode ontsluit aanroepen is deze niet gedefinieerd in Kluis, maar wel in zijn prototype GeslotenDeur. Die wordt dan uitgevoerd. Een belangrijke observatie is dat ontsluit wel wordt aangeroepen op Kluis. Dat betekent dat this verwijst naar Kluis en niet GeslotenDeur. Het attribuut code wordt dan wel gevonden!

```
28 Kluis.ontsluit(1234)
29 Kluis.open # => 0
```

Oeps...Dat was de verkeerde code, nog een poging:

```
30 Kluis.ontsluit(4321)
31 Kluis.open # => 1
```

3.2 Grammatica

[...en vervolgens helemaal formeel – even uitleggen van BNF etc..]

4 Semantisch model

4.1 Bindingen

Aan de basis van ons model ligt het begrip van *bindingen*. Een binding si een functie die aan het syntactisch object *Id* een *waarde* toekent. De verzameling van alle bindingen definiëren we als

$$\mathbb{B} \stackrel{\mathrm{def}}{=} \mathbb{V}^{\widehat{I}d}$$

Wat de waardes V precies zijn komen we later uitgebreid op terug in $\ref{eq:condition}$. Voor nu is het voldoende om te weten dat in ieder geval de natuurlijke getallen N deel uitmaken van V

Een binding $b \in \mathbb{B}$ is in eerste instantie leeg. Dit geven we aan met \emptyset . We willen natuurlijk Id's kunnen koppelen aan waardes. Hiervoor voeren we een notatie in om b te updaten. Om bijvoorbeeld de waarde 5 toe te kennen aan de Id x zoals in voorbeeld $\ref{eq:constant}$? schrijven we

$$b[x \mapsto 5]$$

zodat wanneer we x "opvragen" in b we weten dat

$$b(x) = 5$$
.

Wanneer we meerdere Id's willen koppelen aan waardes, bijvoorbeeld y aan 7 en z aan 9 kan dat met bovenstaande notatie als volgt

$$(b[y \mapsto 7])[z \mapsto 9].$$

Wat we afkorten tot

$$b[y \mapsto 7, z \mapsto 9].$$

Bindingen komen veelvuldig terug in ons model. Bij scopes zullen we lokale *variabelen* koppelen aan een waarde. Bij objecten zijn het de *attributen* die een waarde krijgen toegekend. Bij scopes moeten we ook rekening houden met eventuele bindingen in de scope buiten de huidige. Eenzelfde opzet geld voor objecten. Door prototype overerving moeten we op zoek naar een attribuut in het prototype van het huidige object, wanneer het niet gedefinieerd is in het object zelf.

4.2 Scope en omliggende scopes

Zoals in $\ref{eq:continuous}$ informeel is behandeld, zijn scopes goed te representeren met een boomstructuur. Stel we evalueren een variabele x in scope s:

Dan zoeken we eerst x op in de binding b_s behorende bij s

$$b_s(x). (4.1)$$

Zoals ook te zien in ?? hebben we twee mogelijkheden:

- 1. x is gedefinieerd in b_s en we gebruiken de gevonden waarde.
- 2. x is niet gedefinieerd in b_s en we moeten x opzoeken in de omliggende scope.

We moeten dus niet alleen de bindingen van de scope zelf bijhouden, maar ook een verwijzing naar zijn *omgevende scope*. Een scope s is dan een paar (b,π) met b de bindingen ban de eigen scope en π een verwijzing naar de omgevende scope (of parent scope).

We moeten benadrukken dat π een verwijzing is, en niet een kopie van de bindingen van de omgevende scope. Stel dat we het programma in voorbeeld 4.1 uitvoeren. Op het moment dat we f() aanroepen in regel 8 willen we dat x daarna evalueert in 2. Evenzo moet x na regel 9 evalueren in 4. De scope s_f van functie f heeft een eigen binding b_f die leeg is, x is namelijk niet gedeclareerd als local. De omgevende scope π_f van functie f verwijst naar scope s, zodat de variabele x uiteindelijk wel gevonden wordt.

Voorbeeld 4.1: Lexicale scope

```
1 # Buitenste scope genaamd s
2 local x
3 x = 1
4 local f
5 f = function () { # Introduceert nieuwe scope s_f.
6 x = 2 * x
7 } # Einde nieuwe scope
8 f () # \rightarrow x = 2
9 f () # \rightarrow x = 4
```

Stel dat we geen verwijzing in de scope opslaan maar een kopie van de omgevende bindingen. Op het moment dat we f definiëren in regel 5 is scope s_f een paar (b_f, p_f) met $b_f, p_f \in \mathbb{B}$. Net als hierboven zijn de eigen bindingen b_f leeg. De binding p_f bevat een functie onder naam f en de waarde 1 onder naam x. Wanneer we x aanpassen door de aanroep in regel 8 wordt dit doorgevoerd in de binding p_f maar, omdat dit een kopie is, niet in de binding b_s van de omgevende scope s. We moeten dus wel

4 Semantisch model

een verwijzing opslaan willen we het gevraagde gedrag krijgen. Daarnaast wordt het met kopieën erg lastig om een boomstructuur te creëren zodat we een variabele nog hogerop kunnen opzoeken.

Een scope s is dus een element uit de verzameling

$$\mathbb{S} \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{B} \times (\mathbb{L}_s \cup \{ \perp \}).$$

Hierbij zijn \mathbb{B} de bindingen zoals besproken in §??. \mathbb{L}_s zijn locaties van scopes. Op het begrip locatie komen wij nog terug in §4.5. We moeten er wel rekening mee houden dat er een soort "ultieme" omgevende scope is. Het kan dus zijn dat een scope geen parent heeft. In dat geval zetten we

$$\pi = \perp$$
.

We zeggen dat π *niet bestaat* of *niks* is. Vandaar dat we het symbool \pm toevoegen aan \mathbb{L}_s .

4.3 Objecten en prototype overerving

4.4 Waarden: referenties en primitieven

[Ze worden op dezelfde manier behandeld: objecten by-reference, dus de references zelf by-value, net als primitieven – vandaar dat ze in dezelfde verzameling waarden zitten.]

4 Semantisch model

4.4.1 Natuurlijke getallen

- 4.4.2 Functies
- 4.4.3 Objecten

4.5 Locaties en geheugen

Extra

5 Natuurlijke Semantiek

Deze teksten zijn vooral bedoeld als "tekstvlees" (lorem ipsum's). We zullen axioma's en deductieregels introduceren waarmee we de relatie (→) definiëren, die de volgende signatuur heeft:

$$(\longrightarrow) \subseteq (Stm \times \mathbb{M} \times \mathbb{L} \times \mathbb{L}) \times \mathbb{M}$$

Wanneer we een uitspraak doen van de vorm:

$$\langle S \rangle_{m,\sigma,\tau} \longrightarrow m'$$

..dan bedoelen we daarmee dat:

$$((S, m, \sigma, \tau), m') \in (\longrightarrow)$$

Deze uitspraak moet je lezen als: "In de toestand met geheugen m, scope σ en *this* object τ , termineert het statement S, waarbij het resultaat-geheugen m' is."

Een van deze axioma's [object], heeft betrekking tot de productieregel in de grammatica die de object "literal" introduceert.

$$\begin{split} \langle i \text{ object} \rangle_{m,\sigma,\tau} &\longrightarrow m'' \\ \textbf{desda} \quad \text{Find}_m(\sigma,i) = \sigma_{\text{def}} \\ & m' = m \big[\, \sigma_{\text{def}} \mapsto \big(b_{m(\sigma')}[i \mapsto \omega], p_{m(\sigma')} \big) \, \big] \\ & m'' = m' \big[\, \omega \mapsto \big(\varnothing, \bot \big) \big] \end{split}$$

Zoals vele axioma's en deductieregels heeft ook dit axioma een aantal voorwaarden waaraan moet worden voldaan. Deze staan eronder genoteerd, elk op een regel.

Wanneer bij een dergelijke opsomming van voorwaarden een nieuwe variabele wordt geïntroduceerd zoals hierboven, met de volgende vorm: **desda** $\Box = \theta \dots$; dan moet deze gelezen worden als: **desda** $\exists_{\theta} [\Box = \theta \dots]$.

$$\begin{split} \langle i \text{ clones } j \rangle_{m,\sigma,\tau} &\longrightarrow m' \\ \mathbf{desda} \quad \begin{bmatrix} [i\,] \end{bmatrix}_{m,\sigma,\tau} &= \omega_i \in \mathbb{L} \\ & \begin{bmatrix} [j\,] \end{bmatrix}_{m,\sigma,\tau} &= \omega_j \in \mathbb{L} \\ m' &= m \begin{bmatrix} \omega_i \mapsto \left(b_{m(\omega_i)}, \omega_j \right) \end{bmatrix} \end{split}$$

5 Natuurlijke Semantiek

bla bla

$$\begin{array}{l} \left\langle \text{local } i \right\rangle_{m,\sigma,\tau} \longrightarrow m' \\ \\ \textbf{desda} \quad m' = m \left[\, \sigma \mapsto \left(b_{m(\sigma)} [i \mapsto \pm], p_{m(\sigma)} \right) \, \right] \end{array}$$

bla bla

$$\begin{split} \langle \texttt{this.} s = e \rangle_{m,\sigma,\tau} &\longrightarrow m' \\ \textbf{desda} \quad \text{Tran}_m(\tau,s) = (\omega,i) \\ & \left[\left[e \right] \right]_{m,\sigma,\tau} = v \\ & m' = m \left[\omega \mapsto \left(b_{m(\omega)}[i \mapsto v], p_{m(\omega)} \right) \right] \end{split}$$

bla bla

$$\begin{split} \langle i = e \rangle_{m,\sigma,\tau} &\longrightarrow m' \\ & \mathbf{desda} \quad \sigma_{\mathrm{def}} = \mathrm{Find}_m(\sigma,i) \\ & \left[\left[e \right] \right]_{m,\sigma,\tau} = v \\ & m' = m \left[\sigma_{\mathrm{def}} \mapsto \left(b_{m(\sigma_{\mathrm{def}})} [i \mapsto v], p_{m(\sigma_{\mathrm{def}})} \right) \right] \end{split}$$

bla bla

$$\begin{split} \langle i.s = e \rangle_{m,\sigma,\tau} &\longrightarrow m' \\ & \mathbf{desda} \quad \sigma_{\mathrm{def}} = \mathrm{Find}_m(\sigma,i) \\ & b_{m(\sigma_{\mathrm{def}})}(i) = \omega \in \mathbb{L} \\ & \mathrm{Trav}_m(\omega,s) = (\omega',j) \\ & \big[\big[e \big] \big]_{m,\sigma,\tau} = v \\ & m' = m \big[\omega' \mapsto \big(b_{m(\omega')}[j \mapsto v], p_{m(\omega')} \big) \big] \end{split}$$

bla bla

$$\begin{split} \langle S_f \rangle_{m',\sigma_{\mathrm{fnew}},\omega'} &\longrightarrow m'' \\ \hline \langle i.s(e^*) \rangle_{m,\sigma,\tau} &\longrightarrow m'' \\ \\ \mathbf{desda} \quad \sigma_{\mathrm{def}} = \mathrm{Find}_m(\sigma,i) \\ \quad b_{m(\sigma_{\mathrm{def}})}(i) = \omega \in \mathbb{L} \\ \quad \mathrm{Tran}_n(\omega,s) = (\omega',j) \\ \quad \langle S_f,I_f,i_f,\sigma_{\mathrm{fdef}} \rangle = f = b_{m(\omega')}(j) \\ \quad \sigma_{\mathrm{fnew}} = \mathrm{Next}_{\mathrm{scope}}(m) \\ \quad m' = m \left[\sigma_{\mathrm{fnew}} \mapsto \left(\left[\left[e^* \right] \right]_{m,\sigma,\tau}^*(I_f),\sigma_{\mathrm{fdef}} \right) \right] \end{split}$$

bla bla

$$\left\langle \operatorname{skip}\right\rangle _{m,\sigma,\tau}\longrightarrow m$$

bla bla

5 Natuurlijke Semantiek

$$\frac{\langle S_1 \rangle_{m,\sigma,\tau} \longrightarrow m' \qquad \langle S_2 \rangle_{m',\sigma,\tau} \longrightarrow m''}{\langle S_1; S_2 \rangle_{m,\sigma,\tau} \longrightarrow m''}$$

bla bla

$$\begin{array}{c} \langle S_1 \rangle_{m,\sigma,\tau} \longrightarrow m' \\ \\ \hline \langle \text{if } (b) \text{ then } \{S_1\} \text{ else } \{S_2\} \rangle_{m,\sigma,\tau} \longrightarrow m' \\ \\ \textbf{desda} \quad [[\, b \,]]^{\text{B}}_{m,\sigma,\tau} = \textbf{T} \end{array}$$

bla bla

$$\begin{array}{c} \langle S_2 \rangle_{m,\sigma,\tau} \longrightarrow m' \\\\ \hline \langle \text{if } (b) \text{ then } \{S_1\} \text{ else } \{S_2\} \rangle_{m,\sigma,\tau} \longrightarrow m' \\\\ \textbf{desda} \quad [[\,b\,]]^{\text{B}}_{m,\sigma,\tau} = \mathbf{F} \end{array}$$

bla bla

$$\begin{array}{c|c} \langle S_1 \rangle_{m,\sigma,\tau} \longrightarrow m' & \langle \text{while } (b) \text{ do } \{S_1\} \rangle_{m',\sigma,\tau} \longrightarrow m'' \\ \\ \langle \text{while } (b) \text{ do } \{S_1\} \rangle_{m,\sigma,\tau} \longrightarrow m'' \\ \\ \textbf{desda} & \begin{bmatrix} [b \end{bmatrix} \end{bmatrix}_{m,\sigma,\tau}^B = \mathbf{T} \end{array}$$

bla bla

$$\begin{array}{c} \langle \, \mathtt{while} \, (b) \, \mathtt{do} \, \{S_1\} \rangle_{m,\sigma,\tau} \longrightarrow m \\ \\ \mathbf{desda} \quad \left[\left[\, b \, \right] \right]_{m,\sigma,\tau}^{\mathrm{B}} = \mathbf{F} \end{array}$$

6 Case study: Wiskundige formulering

De vorm van bovenstaand semantisch model geeft een conceptueel sterk beeld van hoe de taal waarschijnlijk geimplementeerd zou worden in een compiler (modulo technische details, etc...). Het is ook vrijwel volgens bovenstaande semantiek dat aan informatica studenten object geörienteerde talen worden uitgelegd (referenties, primitieve waarden, ...). Je kunt echter ook semantisch model maken wat "wiskundiger van aard" is. Daar zal dit hoofdstuk over gaan.

Belangrijke informatie, zoals welk object van welk ander object een prototype is en hoe de scopes elkaar bevatten, maar ook welke informatie binnen een object zit opgeslagen en welke variabelen in een scope zijn gedefiniëerd, worden ditmaal door relaties bevat.

Rest nog identificatie van objecten en scopes, deze zal op eenzelfde manier worden behandeld als eerder de "locaties" binnen het geheugen: ze moeten identiek zijn, maar verder is het van geen belang hoe ze worden gerepresenteerd. We zullen daarom aannemen dat er twee verzamelingen identifiers zijn, \mathbb{S} en \mathbb{O} , waarbij bovendien:

- 1. Voor beide verzamelingen $X \in \{\mathbb{S}, \mathbb{O}\}$, bestaat er een functie Next: $\mathcal{P}(X) \to X$, zdd Next $(Y) \notin Y$ voor alle $Y \subseteq X$.
- 2. $\mathbb{S} \cap \mathbb{O} = \emptyset$ (Deze eis is niet een technische benodigdheid, maar geeft wel aan dat de semantiek van deze twee soorten identifiers nu eenmaal anders is.)

De prototype hiërarchie, eveneens de scope hiërarchie, worden natuurlijk heel goed weergegeven door partiële ordeningen. Deze twee relaties zullen zullen we als \Box^p en \Box^s , respectievelijk, noteren, en aannemen:

- 1. \Box^p is een (tweestemmige) partiële ordening op \mathbb{O}
- 2. \square^s is een (tweestemmige) partiële ordening op \mathbb{S}

Vervolgens introduceren we de relatie $attr \subseteq \mathbb{O} \times Id \times (\mathbb{O} \cup \mathbb{P})$. De uitspraak "p[i] = v" moet worden gelezen als: $(p,i,v) \in attr$. Deze relatie wordt eveneens gebruikt om de "inhoud" van objecten weer te geven, als de graafstructuur tussen objecten. Soortgelijk definiëren we de relatie $def \subseteq \mathbb{S} \times Id \times (\mathbb{O} \cup \mathbb{P})$, waarbij de uitspraak " $\sigma[i] = v$ " moet worden gelezen als: $(\sigma,i,v) \in def$.

6 Case study: Wiskundige formulering

Ten alle tijde moeten de prototype en scope hiërarchieën, de inhoud van objecten en scopes, en de laatste indentificaties van objecten en scopes worden bijgehouden, en dit vormt dan het "geheugen", of de "toestand": $s = (attr, def, \Box^p, \Box^s, p_{next}, \sigma_{next})$.

$$\begin{split} \langle \mathtt{skip}, s, \tau, \sigma \rangle &\longrightarrow s \\ \langle x = e, s, \tau, \sigma \rangle &\longrightarrow s [\ \sigma_d[x] = e\] \\ & \mathbf{desda}\ \sigma_d = \max \{\sigma' \in \mathbb{S} \mid \sigma'[x] \wedge \sigma \sqsubseteq^s \sigma' \} \\ \langle x \ \mathtt{object}, \tau, \sigma \rangle &\longrightarrow s [\ \sigma_d[x] = p\] [\ p_{next} \mapsto p + 1\] \\ & \mathbf{desda}\ \sigma_d = \max \{\sigma' \in \mathbb{S} \mid \sigma'[x] \wedge \sigma \sqsubseteq^s \sigma' \} \\ & \mathbf{en}\ p = p_{nexts} \end{split}$$