



# M1 Informatique – Graphes II et Réseaux Flots maximum de coût minimum

Irena.Rusu@univ-nantes.fr LS2N, bât. 34, bureau 303 tél. 02.51.12.58.16

- Réseaux de transport avec des coûts
- Le problème
- Approches
  - > Plus courts chemins de coût minimum
  - Circuits de coût négatif

- Réseaux de transport avec des coûts
- Le problème
- Approches
  - > Plus courts chemins de coût minimum
  - Circuits de coût négatif

# La problématique



© Larry Hardesty | MIT News Office

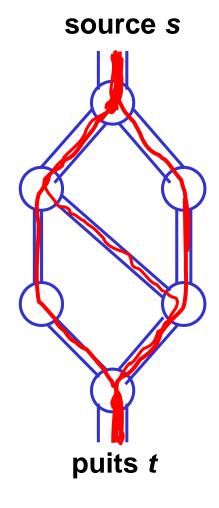
- Un nouveau problème de flot maximum entre une source et un puits
- Il s'agit de trouver le flot maximum qui minimise le coût
- Beaucoup de similarités mais aussi des différences avec le problème du flot maximum

Graphe orienté valué G = (S, A, c, w)

c(p, q): capacité de l'arc (p, q)

f(p, q): débit ou flot de l'arc (p, q)

w(p,q): coût de l'arc (p,q)



Capacité 
$$c: S \times S \rightarrow \mathbf{Z}$$
 avec  $c(p, q) \ge 0$  si  $(p,q) \in A$  et  $c(p, q) = 0$  si  $(p, q) \notin A$ 

Flot  $f: S \times S \rightarrow \mathbf{Z}$ 

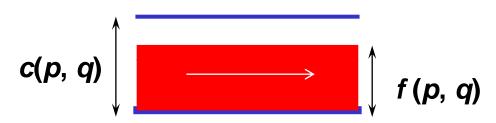
Coût  $w: S \times S \rightarrow \mathbf{Z}$  avec c(p, q) arbitraire si  $(p,q) \in A$  et c(p, q) = 0 si  $(p, q) \notin A$  source  $s \in S$ , puits  $t \in S$ 

## Accessiblité

tous les sommets sont sur un chemin de s à t

# Contrainte de capacité

pour tous  $p, q \in S$   $f(p, q) \le c(p, q)$ 



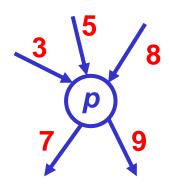
# Anti-symétrie

pour tous 
$$p, q \in S$$
  $f(q, p) = -f(p, q)$   
 $w(q,p) = -w(p,q)$ 

$$\begin{array}{c}
17, 5 \\
\hline
p \qquad q \\
\text{flot direct}
\end{array}$$

## Conservation du flot

pour tout 
$$p \in S \setminus \{s,t\}$$
  $\Sigma (f(p, q) \mid q \in S) = 0$ 



## Représentations

- Matrice d'adjacence +
   matrice des capacités +
   matrice des coûts+
   matrice des flots
- Listes des successeurs avec capacités, coûts et flots
- Graphique



- Réseaux de transport avec des coûts
- Le problème
- Approches
  - > Plus courts chemins de coût minimum
  - Circuits de coût négatif

Graphe orienté valué G = (S, A, c, w) avec source s et puits t

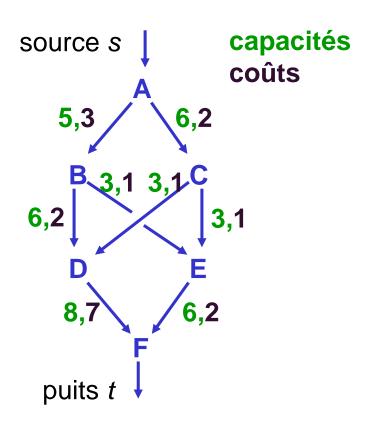
## Coût d'un flot f:

$$w(f) = \sum (f(p,q) * w(p,q) \mid f(p,q) > 0)$$

#### Problème

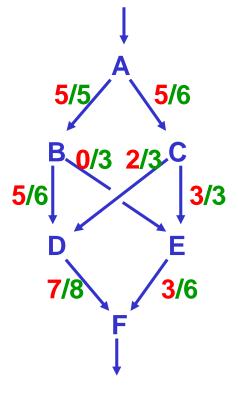
Calculer un flot maximum de coût minimum.

(c'est-à-dire un flot f dont la valeur est maximum et qui a, en plus, le coût minimum parmi les flots de valeur maximum)



un flot maximum de coût minimum?

$$| f | = 10$$
  
Coût= 95



Plusieurs flots max. possibles Celui de coût minimum?

- Réseaux de transport avec des coûts
- Le problème
- Approches
  - > Plus courts chemins de coût minimum
  - Circuits de coût négatif

- Par les plus courts chemins du point de vue du coût (= les plus économiques)
  - Comme Ford-Fulkerson
  - ➤ En augmentant le flot par le chemin le plus économique, à chaque fois

- En corrigeant le flot maximum
  - Trouver un flot maximum (Ford-Fulkerson ou méthode de préflots ou autre)
  - Le corriger, en lui faisant emprunter des bouts de chemins plus économiques

- Réseaux de transport avec des coûts
- Le problème
- Approches
  - > Plus courts chemins de coût minimum
  - Circuits de coût négatif

- Utiliser l'algorithme de Ford-Fulkerson
- A chaque étape, dans le réseau résiduel calculer le chemin de coût minimum de s à t
  - → Algorithme de Bellman-Ford car les coûts peuvent être négatifs
- Utiliser ce chemin pour augmenter le flot
- Quand il n'y a plus de chemin, on a fini

 Mise en garde. Cette approche ne fonctionne que si le réseau résiduel ne contient pas de circuits de coût négatif. ➤ Soient : B la capacité maximum (entière !) sur un arc sortant de s D le nombre d'arcs sortant de s (D≤ n)

#### Alors

- Nombre d'étapes : au plus BD, càd en O(Bn), car au pire sur chaque arc le flot sera augmenté d'1 à chaque étape
- Donc autant d'appels à Bellman-Ford, qui est en O(nm)
- Complexité totale : O(Bn²m)

# Essayer une approche comme l'algorithme de Johnson

- Utiliser l'algorithme de Bellman-Ford une fois pour calculer le chemin de coût minimum de s à tout sommet u. Soit p(u) ce coût.
- Repondérer les coûts :

$$w'(u, v) \leftarrow w(u, v) + p(u) - p(v)$$

(Ils seront positifs car p(v) < p(u) + w(u, v) par l'inégalité triangulaire)

- Utiliser Ford-Fulkerson
  - A chaque étape, dans le réseau résiduel calculer le chemin de coût minimum de s à t, à l'aide des coûts w'
    - → Algorithme de Dijkstra car les poids sont positifs
  - Utiliser ce chemin pour augmenter le flot

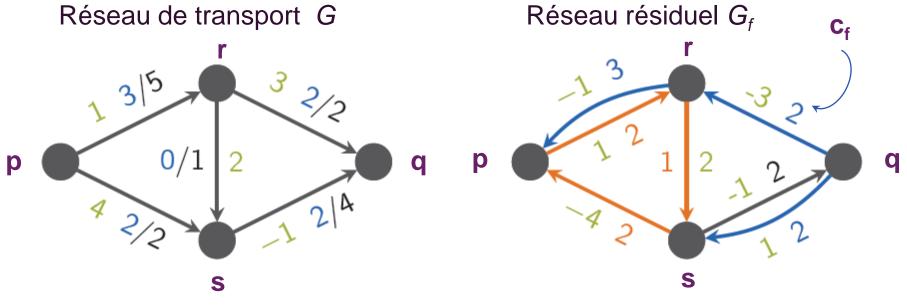
- Mise à jour de p(u) et des w'(u,v) à chaque étape :
  - Lorsqu'on applique Dijkstra, on a les chemins de coût minimum de s vers tous les u
  - $\triangleright$  On appelle ces coûts p(u) (pas evident, mais ça marche!)
  - On met à jour tous les arcs en O(m) (mais Dijkstra est déjà en O(n²), donc pas de surcoût)

## Complexité :

- Même nombre d'étapes maximum O(Bn)
- Mais complexité par étape O(n²)
- ➤ Total : O(Bn³) (dépend quand-même fortement de B)

- Réseaux de transport avec des coûts
- Le problème
- Approches
  - > Plus courts chemins de coût minimum
  - Circuits de coût négatif

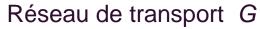
Soit  $A_f = \{(p,q) \in SxS \mid c_f(p,q) > 0\}$  et soit  $G_f = (S,A_f)$  le réseau résiduel de G (incluant les coûts)

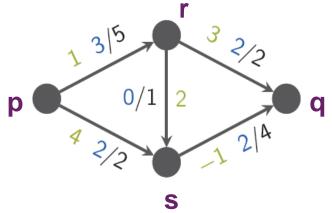


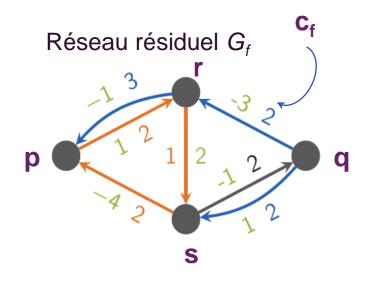
© J. Matuschke, Network flows, 2016

coût flot/capacité

Note. Il s'agit ici d'une partie seulement d'un réseau de transport.







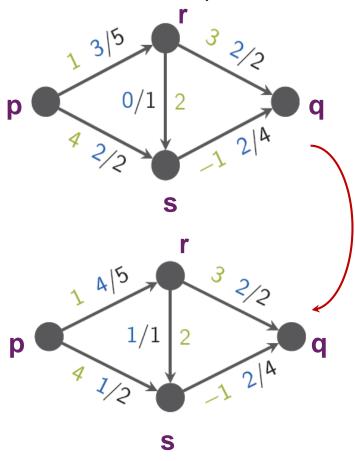
coût flot/capacité

Circuit  $C: p \rightarrow r \rightarrow s$  de coût total négatif

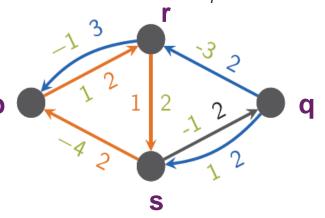
Faire circuler du flot dans ce circuit permet de baisser le coût total du flot.

Combien de flot ?  $C_f(C) = Min\{c_f(a) | a \text{ arc du circuit}\}$ 

## Réseau de transport G



Réseau résiduel G<sub>f</sub>



 $C_f(C) = Min\{c_f(a) | a \text{ arc du circuit}\} = 1$ 

Coût initial du flot :

$$3x1+0x2+2x4 + 2x3+2x(-1) = 15$$

Nouveau coût du flot :

$$4x1+1x2+1x4+2x3+2x(-1) = 14$$

# Idée générale

- 1 Calculer un flot maximum f de s à t
- 2 tant qu'il existe un circuit dans  $G_f$  de coût total négatif faire augmenter le flot f sur ce circuit;
- 3 retourner le flot f

#### Théorème

1. Si C est un circuit de coût négatif qui satisfait  $c_f(C)>0$ , alors la fonction f' définie par

$$f'(p,q) = f(p,q) + c_f(C); \ f'(q,p) = -f(p,q) \quad \text{si } (p,q) \text{ arc de } C$$
 
$$f'(p,q) = f(p,q) \quad \text{si } (p,q), (q,p) \text{ ne sont pas sur } C$$
 est un flot de  $G$  de valeur  $|f'| = |f|$  et de  $C$  de  $C$ .

2. Soit  $A_f = \{(p,q) \in SxS \mid c_f(p,q) > 0\}$  et soit  $G_f = (S,A_f)$  le réseau résiduel de G. S'il n'existe aucun circuit de coût négatif dans  $G_f$  alors le flot est de coût minimum.

Algorithme Klein (G=(S,A,c,w), s, t)

## Début

Calculer un flot maximum f de s à t

Tant qu'il existe dans  $G_f$  un circuit C de coût total négatif faire

$$c_f(C)=min\{c_f(p,q), (p,q) \text{ arc de } C\}$$
;  
pour chaque arc  $(p,q)$  de  $C$  faire 
$$f(p,q) \leftarrow f(p,q) + c_f(C)$$
$$f(q,p) \leftarrow -f(p,q)$$

Fin

- Trouver un circuit de coût négatif :
  - Algorithme de Bellman-Ford indique si (oui/non) il existe un circuit négatif
  - Pour récupérer le circuit : modifier l'algorithme de Bellman-Ford afin de garder le prédécesseur de chaque sommet u sur le plus court chemin de s à u. Complexité : O(mn)

## Complexité de l'algorithme de Klein :

- Le coût du flot peut ne baisser que d'1 à chaque passage dans la boucle
- Coût initial au pire du flot : O(mWB), où W=coût maximum d'un arc, en valeur absolue, et B la capacité maximum d'un arc
- Donc O(mWB) étapes au pire, chacune à O(mn)
- ➤ Total: O(m²nWB) en plus du calcul du flot max.

## Une modification minimale pour un gain important

Circuit de coût moyen minimum : circuit C qui minimise la fonction

$$\frac{\sum_{pq \text{ arc de C}} w(p,q)}{|C|}$$

Algorithme de Goldberg-Tarjan (G=(S,A,c,w), s, t)

#### Début

Calculer un flot maximum f de s à t

Tant qu'il existe dans  $G_f$  un circuit de coût total négatif faire

soit C un circuit de coût moyen minimum

$$c_f(C)=min\{c_f(p,q), (p,q) \text{ arc de } C\}$$
;  
pour chaque arc  $(p,q)$  de  $C$  faire 
$$f(p,q) \leftarrow f(p,q) + c_f(C)$$
$$f(q,p) \leftarrow -f(p,q)$$

Fin

Complexité : O(nm²log²n)

(difficile à établir)

Ne dépend plus des capacités, ni des coûts!

- Jeff Erikson Lecture 25: extensions of maximum flow, <a href="http://www.cs.uiuc.edu/~jeffe/teaching/algorithms">http://www.cs.uiuc.edu/~jeffe/teaching/algorithms</a>
- J. Matuschke Network Flows, 2016,
   <a href="http://www-m9.ma.tum.de/SS2016/NetworkFlows">http://www-m9.ma.tum.de/SS2016/NetworkFlows</a>
- J. Chiu, R. Kumar Problem Solving in Computer Science Min Cost Flow, University of British Columbia.
   <a href="https://www.ugrad.cs.ubc.ca/~cs490/2016W2/lectures/cpsc-490-lecture-26.pdf">https://www.ugrad.cs.ubc.ca/~cs490/2016W2/lectures/cpsc-490-lecture-26.pdf</a>