Taller 01

Factorización de Matrices no Negativas (NMF)

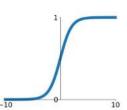
Odin Eufracio

Función de activación ReLU: no-negatividad

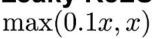
Activation Functions

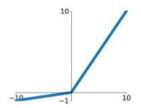
Sigmoid

$$\sigma(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$$



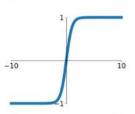
Leaky ReLU





tanh

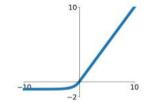
tanh(x)

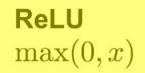


Maxout

$$\begin{cases} x & x \ge 0 \\ \alpha(e^x - 1) & x < 0 \end{cases}$$

 $\max(w_1^T x + b_1, w_2^T x + b_2)$





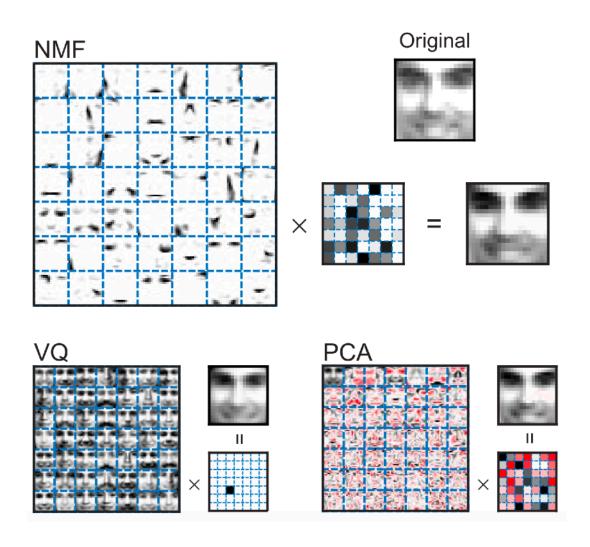
Efecto de no-negatividad? Es lo natural? Solo combinaciones aditivas?

Método de reducción de dimensionalidad propuesto por Lee y Seung [1]

$$egin{array}{lll} egin{array}{lll} egin{arra$$

La restricción de no negatividad promueve una representación de los datos basada en partes, lo cual permite "sumar" partes, no restar.

Diferentes métodos de reducción de dimensionalidad: NMF, PCA, VQ [1]



Características principales de NMF

* NMF produce de una forma natural una representación de los datos basada en partes [2].

* Las partes aprendidas representan rasgos de los datos [2].

* Los elementos de la base W son ralas porque extraen de los datos rasgos localizados, con poco o nulo traslape [1].

* El usuario debe especificar el rango de la factorización [2].

Hierarchical Alternating Least Squares (HALS)

Hierarchical Alternating Least Squares (HALS)

En el contexto de **NMF**, uno de los algoritmos que ha mostrado un **gran desempeño** es **HALS**, el cual está implementado en el módulo de Python **scikit-learn**



https://github.com/scikit-learn/scikit-learn/blob/1495f6924/sklearn/decomposition/nmf.py#L839

HALS, en lugar de minimizar una o dos funciones objetivo, minimiza un conjunto de funciones de **costo locales.**

$$V^{(j)} = V - \sum_{r \neq j} w_r h_r^T = V - WH^T + w_j h_j^T,$$

Estas funciones de costo son locales en el sentido que las columnas y renglones de los factores WyH en NMF son procesados uno por uno en forma secuencial.

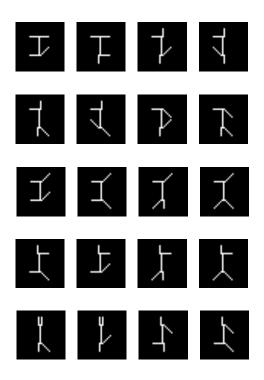
$$\begin{aligned} & \min_{w_j} & D(w_j) = \frac{1}{2} \|V^{(j)} - w_j h_j^T\|_F^2 & \text{s. t. } w_j \geq 0 \\ & \min_{h_i} & D(h_j) = \frac{1}{2} \|V^{(j)} - w_j h_j^T\|_F^2 & \text{s. t. } h_j \geq 0 \end{aligned}$$

Actividad 1

Deducir el algoritmo HALS descrito en

https://www.researchgate.net/publication/220241471 Fast Local Algorithms for Large Scale Nonnegative Matrix and Tensor Factorizations

Implementar el algoritmo en el notebook NMF_HALS_Swimmer.ipynb



A. Cichocki and A.-H. Phan, "Fast Local Algorithms for Large Scale Nonnegative Matrix and Tensor Factorizations," IEICE Trans., vol. 92-A, no. 3,

D. Donoho and V. Stodden, "When Does Non-Negative Matrix Factorization Give a Correct Decomposition into Parts?," in Advances in Neural Information Processing Systems, 2004, pp. 1141–1148.

Odin Eufracio

Centro de Investigación en Matemáticas - CIMAT Jalisco SN, Mineral de Valenciana Gto. Gto.

Office: D307

Phone: (+52) 473 732 7155 ext. 4730

E-Mail: odin.eufracio@cimat.mx