

Rust Chapter3

An Introduction to Iris

K.Hirata

Iris による verification

- Iris の導入として、小さい example program を Iris で verify する。

Language

Language. For the purpose of this dissertation we instantiate Iris with HL (HeapLang): an ML-like language with higher-order store, fork, and compare-exchange (**CmpX**), as given below:

$$\begin{aligned} v, w \in Val &::= () \mid z \mid \mathbf{true} \mid \mathbf{false} \mid \ell \mid \lambda x.e \mid & (\ell, z \in \mathbb{Z}) \\ & (v, w) \mid \mathbf{inl}(v) \mid \mathbf{inr}(v) \\ e \in Expr &::= v \mid x \mid e_1(e_2) \mid \mathbf{fork} \{e\} \mid \mathbf{assert}(e) \mid \\ & \mathbf{ref}(e) \mid !e \mid e_1 \leftarrow e_2 \mid \mathbf{CmpX}(e, e_1, e_2) \mid \dots \\ K \in Ctx &::= \bullet \mid K(e) \mid v(K) \mid \mathbf{assert}(K) \mid \\ & \mathbf{ref}(K) \mid !K \mid K \leftarrow e \mid v \leftarrow K \mid \\ & \mathbf{CmpX}(K, e_1, e_2) \mid \mathbf{CmpX}(v, K, e_2) \mid \mathbf{CmpX}(v, v_1, K) \mid \dots \end{aligned}$$

We omit the usual projections on pairs and pattern matching on sums as well as primitive operations on values (comparison, addition, ...).

Operational semantics 1

- **Heap** σ は関数 $\{l : \text{locations}\} \rightarrow \{v : \text{values}\}$ 。
- **Head reduction** は、 e_1 を heap σ_1 の状態で評価すると、 $e_2 \rightarrow \text{step}$ して、heap を σ_2 へ変化させ、新しいスレッドたち \vec{e}_f を産む (\vec{e}_f は expression の列)

Head reduction.

$$\begin{aligned} ((\lambda x.e)(v), \sigma) &\rightarrow_h (e[v/x], \sigma, \epsilon) \\ (\mathbf{fork} \{e\}, \sigma) &\rightarrow_h ((), \sigma, e) \\ (\mathbf{assert}(\mathbf{true}), \sigma) &\rightarrow_h ((), \sigma, \epsilon) \\ (\mathbf{ref}(v), \sigma) &\rightarrow_h (\ell, \sigma[\ell \leftarrow v], \epsilon) && \text{if } \sigma(\ell) = \perp \\ (!\ell, \sigma[\ell \leftarrow v]) &\rightarrow_h (v, \sigma[\ell \leftarrow v], \epsilon) \\ (\ell \leftarrow w, \sigma[\ell \leftarrow v]) &\rightarrow_h ((), \sigma[\ell \leftarrow w], \epsilon) \\ (\mathbf{CmpX}(\ell, w_1, w_2), \sigma[\ell \leftarrow v]) &\rightarrow_h ((v, \mathbf{true}), \sigma[\ell \leftarrow w_2], \epsilon) && \text{if } v \cong w_1 \\ (\mathbf{CmpX}(\ell, w_1, w_2), \sigma[\ell \leftarrow v]) &\rightarrow_h ((v, \mathbf{false}), \sigma[\ell \leftarrow v], \epsilon) && \text{if } v \not\cong w_1 \end{aligned}$$

$$\text{if } !\ell == w_1 \{ \ell \leftarrow w_2 \}$$

カンニング

The operational semantics are defined in [Figure 3.1](#). The state of a program execution is given by a *heap* σ mapping locations ℓ to values v , and a *thread pool* storing the expression each thread is executing. *Thread-pool reduction* $(T_1, \sigma_1) \rightarrow_{\text{tp}} (T_2, \sigma_2)$ just picks some thread non-deterministically² and takes a step in that thread. *Thread reduction* uses evaluation contexts K to find a reducible *head expression*³ and reduces it. *Head reduction* $(e_1, \sigma_1) \rightarrow_{\text{h}} (e_2, \sigma_2, \vec{e}_f)$ says that head expression e_1 with current heap σ_1 can step to e_2 , change the heap to σ_2 and spawn new threads \vec{e}_f (this is a *list* of expressions) in the process. We use “stuckness” (irreducible expressions) to model bogus executions, like a program that tries to use a Boolean (or an integer) to access memory, or a program that runs into `assert(false)`.

Operational semantics 2

- **Thread pool** $T = e_1; e_2; \dots; e_n$ はそれぞれの thread が実行している expression をためておく列。
- **Thread-pool reduction** (右) $(T_1, \sigma_1) \rightarrow_{\text{tp}} (T_2, \sigma_2)$ は Thread pool から1つ**非決定的**にスレッドを取り出して、1 step 実行するもの。
- **Thread reduction** は、reducible な head expression を表すものを取り出す。
(矢印の添字に注目。) K は evaluation context。これは決定的。

Thread-local and threadpool reduction.

$$\frac{(e, \sigma) \rightarrow_h (e', \sigma', \vec{e}_f)}{(K[e], \sigma) \rightarrow_t (K[e'], \sigma', \vec{e}_f)} \qquad \frac{(e, \sigma) \rightarrow_t (e', \sigma', \vec{e}_f)}{(T_1; e; T_2, \sigma) \rightarrow_{\text{tp}} (T_1; e'; T_2; \vec{e}_f, \sigma')}$$

- (K 再掲) $K \in \text{Ctx} ::= \bullet \mid K(e) \mid v(K) \mid \mathbf{assert}(K) \mid$
 $\mathbf{ref}(K) \mid !K \mid K \leftarrow e \mid v \leftarrow K \mid$
 $\mathbf{CmpX}(K, e_1, e_2) \mid \mathbf{CmpX}(v, K, e_2) \mid \mathbf{CmpX}(v, v_1, K) \mid \dots$

- We use “stuckness” (irreducible expressions) to model bogus executions, like a program that tries to use a Boolean (or an integer) to access memory, or a program that runs into `assert(false)`.
- \cong は partial な equality (型が異なるものに対しては定義されていない etc.) \neq は比較可能で異なる値をあらわす。比較可能でないときは stuck.

Logic.

- 高階分離論理の文法 (今はよく分からなくていい)

$$\begin{aligned}
 P, Q, R ::= & \text{True} \mid \text{False} \mid P \wedge Q \mid P \vee Q \mid P \Rightarrow Q \mid \forall x. P \mid \exists x. P \mid \\
 & P * Q \mid P \multimap Q \mid \ell \mapsto v \mid t = u \mid \\
 & \Box P \mid \boxed{P}^{\mathcal{N}} \mid \boxed{a}^{\gamma} \mid \mathcal{V}(a) \mid \{P\} e \{v. Q\}_{\varepsilon} \mid P \Rightarrow_{\varepsilon} Q \mid \dots
 \end{aligned}$$

- Some of the proof rules for Hoare triple

$$\begin{array}{c}
 \text{HOARE-FRAME} \\
 \frac{\{P\} e \{w. Q\}_{\varepsilon}}{\{P * R\} e \{w. Q * R\}_{\varepsilon}}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{HOARE-VALUE} \\
 \{\text{True}\} v \{w. w = v\}_{\varepsilon}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{HOARE-BIND} \\
 \frac{\{P\} e \{v. Q\}_{\varepsilon} \quad \forall v. \{Q\} K[v] \{w. R\}_{\varepsilon}}{\{P\} K[e] \{w. R\}_{\varepsilon}}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{HOARE-}\lambda \\
 \frac{\{P\} e[v/x] \{w. Q\}_{\varepsilon}}{\{P\} (\lambda x. e)(v) \{w. Q\}_{\varepsilon}}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{HOARE-FORK} \\
 \frac{\{P\} e \{\text{True}\}}{\{P\} \mathbf{fork} \{e\} \{\text{True}\}_{\varepsilon}}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{HOARE-ASSERT} \\
 \{\text{True}\} \mathbf{assert}(\mathbf{true}) \{\text{True}\}_{\varepsilon}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{HOARE-ALLOC} \\
 \{\text{True}\} \mathbf{ref}(v) \{\ell. \ell \mapsto v\}_{\varepsilon}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{HOARE-LOAD} \\
 \{\ell \mapsto v\} !\ell \{w. w = v * \ell \mapsto v\}_{\varepsilon}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{HOARE-STORE} \\
 \{\ell \mapsto v\} \ell \leftarrow w \{\ell \mapsto w\}_{\varepsilon}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{HOARE-CMPX-SUC} \\
 \frac{v \cong w_1}{\{\ell \mapsto v\} \mathbf{CmpX}(\ell, w_1, w_2) \{v'. v' = (v, \mathbf{true}) * \ell \mapsto w_2\}_{\varepsilon}}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{HOARE-CMPX-FAIL} \\
 \frac{v \not\cong w_1}{\{\ell \mapsto v\} \mathbf{CmpX}(\ell, w_1, w_2) \{v'. v' = (v, \mathbf{false}) * \ell \mapsto w_2\}_{\varepsilon}}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{HEAP-EXCLUSIVE} \\
 \ell \mapsto v * \ell \mapsto w \vdash \text{False}
 \end{array}$$

- Hoare triple $\{P\} e \{v.Q\}$ の v は e の return value を表す。
- Bind rule は、chain statements の sequence rule の一般化。(e を verify して v を得て、 v を使って context K を verify)
- Hoare-Fork は現在のスレッドが所有する任意の resource P は、forked-off されたスレッドで使用可能であることを意味している。

$$\frac{\{P\} e \{\text{True}\}}{\{P * Q\} \text{fork } \{e\} \{Q\}_\varepsilon}$$

- こう書くと、resource P は手放して子に与え、 Q は current thread が持つ、的な意味にとれる。
- 子から resource を取り戻すものは Iris の built-in にはないが、Hoare Logic 内で implement して Iris で verify することは可能 (一つ内側の世界)
- quantifier は高階論理の quantifier。すなわち、「任意の論理式に対して」が可能。

The motivating example

Example code.

```
mk_one_shot := λ_.
```

```
  let x = ref(inl(0));
```

```
  { set = λn. let (_, b) = CmpX(x, inl(0), inr(n));  
    assert(b),
```

```
    check = λ_. let y = !x;
```

```
    λ_. let y' = !x;
```

```
    match y with
```

```
      inl(_) ⇒ ()
```

```
    | inr(_) ⇒ assert(y = y')
```

```
  end }
```

mk_one_shot: x を
allocate して、
クロージャの組を返す。

set: x に inr(n) を set する。
元々は inl(0) (初期値) が入っていた
ことを assert。

check: まず x に含まれる値を記録して
クロージャを返す。そのクロージャが
呼ばれたとき、x の中身が inr(_) だったなら
変わっていないことを assert。

Example code.

```
mk_one_shot := λ_.
```

```
  let x = ref(inl(0));
```

```
  { set = λn. let (_, b) = CmpX(x, inl(0), inr(n));
```

```
    assert(b),
```

```
    check = λ_. let y = !x;
```

```
      λ_. let y' = !x;
```

```
        match y with
```

```
          inl(_) ⇒ ()
```

```
        | inr(_) ⇒ assert(y = y')
```

```
        end }
```

x は外から見えないので、
x の中身は初期値 inl(0) か
set で更新された inr(n) しか
取り得ない。check は更新しない。

いま、set は呼ばれた時に中身が inl(0) で
あることを assert するので、2 回呼ばれる
と stuck する。

check の中の assertion が呼ばれるとき、クロージャが生成され
たときに既に set が1回呼ばれていて、さらに生成されてからは呼
ばれていないはずなので、このassertion は fail しない。

Specifying the example.

Example specification.

$$\begin{array}{l} \{ \text{True} \} \\ \text{mk_oneshot}() \\ \left\{ \begin{array}{l} c. \exists T. T * (\forall v. \{T\} c.\text{set}(v) \{ \text{True} \}) * \\ \{ \text{True} \} c.\text{check}() \{ f. \{ \text{True} \} f() \{ \text{True} \} \} \end{array} \right\} \end{array}$$

- T が resource (ownership) で、`set` は T を消費する。最初は T を一つ持っている。 T は複製できない。
- `check` はいつでも呼ぶことができ、`f` を返す。`f` はいつも呼び出せる (何もしない)。
- “クロージャを返す” というのは、Hoare がネストされていることで表現されている。
- Iris では複製はできないが `drop` はできるので、これは **affine separation logic**. ($P * Q \Rightarrow P$ は導ける、の意味。) ちなみに $P * \text{True} \Leftrightarrow P$.

High-level proof structure

- さっきの証明をしようと思うと、 x が「ただ一度だけ update できる」ことを encode しないといけない。
- そのために Ghost location \boxed{a}^γ を allocate する。 (name: γ 、value: a)
- Ghost state は x の current state をそのまま反映する (physical) location γ (Iris の ghost location $l \leftrightarrow$ 分離論理)
- Ghost state によって、どのような sharing がその location で可能かどうかを指定する。
- Physical location の $l \mapsto v$ は、 l の full ownership を表していたが、ghost location γ にどんな structure と所有権を許すかは、選ぶことができる (?)
of it). In contrast, Iris permits us to choose whatever kind of structure and ownership we want for our ghost location γ ; in particular, we can define it in such a way that, although the contents of γ mirror the contents of x , we can freely share ownership of γ once it has been initialized (by a call to **set**). This in turn will allow the closure returned by **check** to own a piece of γ witnessing its value after initialization. We will then have an *invariant* (see §3.2) tying the value of γ to the value of x , so we know which value that closure is going to see when it reads from x , and we know that that value is going to match y .

Another way to describe what is happening is to say that we are applying the idea of fictional separation: The separation on `on` (after `set` was called) is “fictional” in the sense that multiple threads can own parts of `on` and therefore manipulate the same shared variable `x`, the two being tied together by an invariant.