**UNIVERSITÉ DU QUÉBEC EN OUTAOUAIS**  HIVER 2024

Dpt. Informatique et Ingénierie PROJET DE SESSION

PRÉSENTÉ À MOAHMED TALEB

COMME EXIGENCE PARTIELLE DU COURS  
 **Algorithmique I (INF4143 - 20)**

Par

KEN LESSARD-GERBER (LESK26269809)

MARYAM MOUATADID (MOUM06519400)

Le 31 mars 2024

**Questions écrites (50 points)**

**Question #1**

1. **ALGORITHME** **InverserMoitierGauche(tableau)**

TailleTableau ← longeur(tableau) // Ligne 1

Si tailleTableau mod 2 = 0 // Ligne 2

limiteTableau ← tailleTableau/2 // Ligne 3

Sinon

limiteTableau ← (tailleTableau/2) +1 // Ligne 4

Fin Si

i ← 0 // Ligne 5

Tant que i < (limiteTableau/2) // Ligne 6

indiceElementEchanger ← limiteTableau – i – 1 // Ligne 7

temp ← tableau[i] // Ligne 8

tableau[i] ← tableau[indiceElementEchanger] // Ligne 9

tableau[indiceElementEchanger] ← temp // Ligne 10

i ← i+1 // Ligne 11

Fin Tant que

FIN

**b.** Dans la fonction suivante, InverserMoitierGauche, nous aurons une complexité temporelle de O(n) en termes de Big-O.

Cela est obtenu en effectuant une analyse de la fonction et en examinant chaque opération élémentaire. Si nous penons la ligne 1 à 4 (ligne numérotée à la question ‘1.a)’), se sont toutes des opérations s’effectuant en temps constant soit O(1).

En ce qui concerne la ligne 5, nous faisons une affectation simple donc, O (1) aussi. Dans le cas de la ligne 6 à 11, la boucle, exécute des itérations en fonction de la valeur de *limiteTableau / 2* et dans le pire cas elle s’approche de n/2 +1 donc, la boucle va itérer n/4 fois. Étant donné que le reste des opérations à l’intérieur de la boucle sont de O (1) et que la boucle s’effectue en n/4 pire temps, alors la ligne 6 à 11 est de O(n). La partie de l’algorithme la plus couteuse est donc, la boucle qui parcours les éléments du tableau. **L’algorithme ‘InverserMoitierGauche’ sera donc, de complexité temporelle de l’ordre de O(n).**

**c.** Dans le cas de l’algorithme précédent et de la complexité spatiale, on se concentre sur l’espace mémoire supplémentaire qu’il est requis au-delà de l’entrée elle-même. Donc, la mémoire consommée autre que la mémoire d’entrée comme le nombre d’éléments n utilisés. Notre algorithme utilise un nombre fixe de variables telles que *tailleTableau, limiteTableau, i, indiceElementEchanger et temp*. Chacune d’entre elles va occuper un espace constant. De plus, nous n’utilisons aucune structure de données supplémentaire tels qu’un tableau afin de faire la copie ou l’utilisation d’une pile, afin d’effectuer nos opérations. Seulement le tableau passé en paramètre sera utilisé et manipulé. Prenant en considération que la complexité spatiale de l’algorithme est dominée par l’utilisation d’un nombre fixe de variables supplémentaires, qui ne dépendent pas de la taille du tableau d’entrée. Cela veut dire que **la complexité spatiale sera de temps constant donc, Big-O de O (1).** Donc, quel que soit la taille d’entrée, l’algorithme nécessite une quantité fixe d’espace mémoire.

**Question #2**

|  |  |
| --- | --- |
| **F(n)** | **Big-O** |
| n5 log n est O(n7) | **Vrai:**  Par définition de Big-O, il faut trouver une constante, réelle, c > 0 et une constante entière telle que  pour  Il est possible de simplifier cette équation en divisant chaque côté de l’inégalité par , on obtient,  pour  Si nous prenons c = 1 et , nous satisferons la clause ci-dessus et de même pour tout c > 0 , nous avons le terme log(n) qui croit beaucoup moins rapidement que le terme . Donc, si cette clause est prouvée il va de soit pour et par le fait même cette fonction est O (). |
| 1o8n2 + 5n4 + 5000000n3 + n est Θ(n4) | **Vrai:**  Par définition, il faut prouver que f(n) = est de O () et Ω () à la fois pour être Θ (). Par définition de Big-O, il faut trouver une constante, réelle, c > 0 et une constante entière telle que  pour  Si nous prenons c=6 et , nous satisferons la clause ci-dessus que pour tout , f(n) sera inférieur ou égale à c \* . Donc, il est possible de dire que f(n) est O (). Maintenant il ne reste plus qu’a prouver que f(n) est aussi Ω ().  Par définition, il faut prouver que f(n) est de et Ω () et donc, il faut trouver une constante, réelle, c > 0 et une constante entière telle que    Étant donné que le terme est le terme dominant dans f(n), la fonction ne sera jamais inférieure à pour tout . Nous pouvons donc, choisir c=5, puisque est déjà une partie de f(n), on s’assure ainsi que pour tout . Donc, f(n) est Big-Omega de Ω ().  Par conséquent, f(n) satisfait à la fois O () et Ω (), nous concluons que f(n) est Big-thêta Θ (). |
| nn est O(n!) | **Faux:**  Par définition, de Big-O, il faut trouver une constante, réelle, c > 0 et une constante entière telle que  pour  Dans note cas, crois beaucoup plus rapidement que Donc, il ne sera jamais possible de trouver un c suffisamment grand afin de respecter la clause. Par conséquent, pour tout va être strictement plus grand que donc, notre fonction n’est pas O (n!). |
| 0.01n2 + 0.0000001n4 est Θ(n2) | **Faux :** Pour des grandes valeurs de n, le terme 0.0000001n4 croîtra plus vite que 0.01n2, rendant 0.01n2+0.0000001n4 asymptotiquement équivalent à n4. |
| 1000000n2 + 0.0000001n5 est Ω(n3) | **Faux :** Ici, 0.0000001n5 deviendra le terme dominant pour de très grandes valeurs de n, ce qui signifie que l'expression est Ω(n5), |
| n! est Ω(2n) | **Vrai :** n! croît effectivement plus vite que 2n pour de grandes valeurs de n, donc n! est bien Ω(2n) |

**Question #3**

a. Pour la complexité temporelle Big-O (Pire cas) : ce cas se produit lorsque le tri du tableau nécessite le nombre maximal de permutations pour chaque élément. C’est à dire, qu’à chaque appel récursif, l'algorithme effectue potentiellement des permutations pour chaque élément du tableau. Ainsi la complexité **Big-O en pire cas serait O(n2)**.

Pour la complexité temporelle Big-Omega (meilleur cas) : le meilleur cas se produit si le tableau A est déjà trié en entrée. Dans ce cas, le tableau A est parcouru une seule fois dans chaque boucle *while* (avant et arrière) sans effectuer une seule permutation. Les deux boucles vérifient simplement que chaque paire d’éléments adjacents n’ont besoin d’aucune permutation. Et ainsi, la variable ‘*done*’ reste à '*true*' et aucun appel récursif de l'algorithme n'est effectué. Dans ce cas, **Big-Omega en meilleur cas serait Ω(n)**

b. Trace de MonAlgorithme pour un tableau A = (6, 12, 7, 3, 5) :

**À l'initialisation :**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **A** | **n** | **j** | **done** |
| **(6,12, 7, 3, 5)** | **5** | **0** | **true** |

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
|  | **j** | **A[j-1]** | **A[j]** | **A[j+1]** | **A après permutation** | **done** |
| **Boucle while (1)** |  | | | | | |
| Iter 1 | 0 | - | 6 | 12 | *Pas de permutation* | true |
| Iter 2 | 1 | - | 12 | 7 | A = (6,7,12, 3, 5) | false |
| Iter 3 | 2 | - | 12 | 3 | A = (6,7,3, 12, 5) | false |
| Iter 4 | 3 | - | 12 | 5 | A = (6,7,3,5,12) | false |
| **Boucle while (2)** |  | | | | | |
| Iter 1 | 4 | 5 | 12 | - | Pas de permutation | false |
| Iter 2 | 3 | 3 | 5 | - | Pas de permutation | false |
| Iter 3 | 2 | 7 | 3 | - | A = (6,3,7,5,12) | false |
| Iter 4 | 1 | 6 | 3 | - | A = (3,6,7,5,12) | false |

***done = ‘false’* = > 1er appel récursif de MonAlgorithme(A,n) :**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **A** | **n** | **j** | **done** |
| **(3,6,7,5,12)** | **5** | **0** | **true** |

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
|  | **j** | **A[j-1]** | **A[j]** | **A[j+1]** | **A après permutation** | **done** |
| **Boucle while (1)** |  | | | | | |
| Iter 1 | 0 | - | 3 | 6 | *Pas de permutation* | true |
| Iter 2 | 1 | - | 6 | 7 | *Pas de permutation* | true |
| Iter 3 | 2 | - | 7 | 5 | A = (3,6,5,7,12) | false |
| Iter 3 | 3 | - | 7 | 12 | *Pas de permutation* | false |
| **Boucle while (2)** |  | | | | | |
| Iter 1 | 4 | 7 | 12 | - | Pas de permutation | false |
| Iter 2 | 3 | 5 | 7 | - | Pas de permutation | false |
| Iter 3 | 2 | 6 | 5 | - | A = (3,5,6,7,12) | false |
| Iter 4 | 1 | 3 | 5 | - | *Pas de permutation* | false |

**Résultat final : A = (3,5,6,7,12)**

c. ‘MonAlgorithme’ est un algorithme de tri croissant par comparaison. La première étape consiste à déplacer les éléments les plus grands du tableau vers la fin de celui-ci (comparaison de gauche vers la droite). Ensuite, il compare les éléments adjacents dans la direction opposée, et effectue les permutations nécessaires pour déplacer les plus petits éléments vers le début du tableau. Enfin, si au moins une permutation a eu lieu lors de ces deux premières étapes, l'algorithme s'appelle lui-même récursivement pour effectuer un nouveau "cycle" de comparaisons et de permutations. Ce processus se répète jusqu’à ce que le tableau en entrée soit entièrement trié.

d. Afin d’améliorer le temps d'exécution, envisager d'autres algorithmes de tri comme le tri rapide, le tri fusion, ou le tri par tas permettra d’offrir de meilleures performances en moyenne et dans le pire des cas (Big-O), notamment pour de grands ensembles de données.

De façon générale, une bonne optimisation serait la division du tableau en deux à chaque appel. Cela s'inspire des stratégies "Diviser pour régner", typique des algorithmes de tri ci-haut. Cette méthode implique de diviser le tableau en sous-tableaux plus petits, de les trier indépendamment, puis de fusionner les sous-tableaux triés en un seul tableau trié.

e. MonAlgorithme est un exemple de récursivité linéaire, et non terminale. Chaque appel récursif n'est pas la dernière opération effectuée ; il y a une vérification de condition (*if (!done)*) qui précède l'appel récursif, et le retour de l'appel récursif lui-même n'est pas immédiatement retourné.

**Questions de programmation (50 points)**

Les premiers nombres de la séquence CalcNbImpairs sont :

1, 1, 1, 3, 5, 9, 17, 31, 57, 105, 193, 355, 653, 1201, 2209, 4063, 7473, 13745, 25281, 46499, ...

Ces nombres commencent par trois valeurs prédéterminées (1,1,1) et chaque valeur suivante est la somme des trois précédentes. Nous pouvons donc poser la définition récursive suivante :

|  |
| --- |
| Cas de base :   * + - * C1 = 1       * C2 = 1       * C3 = 1   Cas récursif : CN = CN-1 + CN-2 + CN-3 pour N > 3 |

Dans cette partie, nous allons concevoir un algorithme récursif qui définit le calculateur CalcNbImpairs.

|  |
| --- |
| **Algorithme** CalcNbImpairsMultp (N) :  **Entrée :** un entier N supérieur ou égal à 1  **Sortie :** le Nieme nombre du calculateur  k 0 // compteur nombre d’appels  k k + 1  Si N < 4 alors  Retourner 1  Sinon  Retourner CalcNbImpairsMultp(N-1) + CalcNbImpairsMultp(N-2) + CalcNbImpairsMultp(N-3) |

Lorsqu'on appelle CalcNbImpairs(N), si N est strictement inférieur à 4, il y a un seul appel (le cas de base lui-même), donc k=1. Si N est supérieur ou égal à 4, la fonction se rappelle elle-même trois fois, donc nous avons :  **k(N) = k(N−1) + k(N−2) + k(N−3) + 1**

Bien que simple, cette approche peut conduire à une complexité temporelle exponentielle en raison des appels récursifs multiples. Notamment pour des valeurs élevées de N. Examinons cela en fonction du nombre d’appels récursif k par CalcNbImpairsMultp(N) :

k1 = 1

k2 = 1

k3 = 1

k4 = k3 + k2 + k1 + 1 = 1 + 1 + 1 + 1 = 4

k5 = k4 + k3 + k2 + 1 = 4 + 1 + 1 + 1 = 7

k6 = k5 + k4 + k3 + 1 = 7 + 4 +1 + 1 = 13

k7 = k6 + k5 + k4 + 1 = 13 + 7 + 4 + 1 = 25

k8 = k7 + k6 + k5 + 1 = 25 +13 +7 + 1= 46

On note alors que kN triple au moins toutes les deux fois - avec une croissance exponentielle puisque le nombre global d’appels récursifs pour un N donné, on vérifie bien que kN 2N/2

Cependant, il est possible d’améliorer les performances de l'algorithme CalcNbImpair en utilisant une approche itérative.

1. En ce qui concerne l’algorithme CalcNbImpairsMult, l’algorithme utilisera la récursivité multiple. Pour chaque appel, l’algorithme va effectué jusqu’à trois nouveaux appels récursiffs, ce qui va conduire à une croissance exponentielle du nombre d’appels pour des valeurs croissantes de N. Cette explosion du nombre d’appels résulte en une complexité temporelle de l’ordre de O (3 ^ N). En ce que conerne l’algorithme CalcNbImpairsLineaire, l’algorithme utilsera la récursivité linéaire, donc, la fonction contient au plus 1 appel récursif. Dans cette version, plutôt que d’utiliser la récursivité multiple, nous utiliserons la récursivité linéaire donc, au lieux de générer de multipes appels, pour chaque opérations les données seront transmit à travers un simple chemin linéaire. Cette approche va donc réduire le nombre d’appels permettant d’avoir le résultat et par conséquent réduire la complexité à l’ordre de O (N). Il nous est possible de dire que le deuxieme algorithme résout plus efficacement les goulots d’étranglement du premier en éliminant la redondance des calculs grace à une transimssion des données de facon linaire. Cette version optimisé, conduit à une réduction drastique du nombre total d’opérations nécéssaire à l’optention du résultat. Le tout, en transformant une complextié exponentielle en une complexité linéaire. Par conséquent, l’algorithme utilisant la récursion linaire sera beaucoup plus efficase pour traiter des grande valeurs de N.
2. Dans le cas de notre algorithme CalcNbImpairLineaire, théoriquement, elle n’utilise pas la récursivité terminal. Pour que la fonction soit une récursivité terminal, la derniere actions commisse par la fonction doit etre l’appel récursif donc, sans aucun travail de plus effectuer. Dans le cas de notre algorithme, le calcul **premier + deuxieme + troisieme** sera effectuer et ensuite la fonction sera appeler avec ses résultat. Tels est le cas en Java, pour les appel de fonction recursive. Pour etre considéré comme une fonction récursive, notre fonction devrais effectuer les calculs nécéssaire auparavant. Donc, il faudrait initier les résultat au préalable. Cepandant, cela implique la création et la destruction d’un minimum de 2 nouvelle variable ce qui à son tour requiert un certain temps à chaque répétition. C’est pourquoi que les temps d’excéution sont plutot similaire entre CalcNbImpairLineaire et CalcNbImpairLineaireTerminal. Tant qu’a l’ordre de complexité, l’algorithme utilisant la recurisivité terminal aura la meme ordre de complexité que l’algorithme CalcNbImpairLineaire qui est de O (N).

Voici le pseudocode représentant l’algorithme utilisant la recursivité :

Fonction calcNbImpairs(n)

Si n < 4

Retourner 1

Fin Si

Retourner calcNbImpairsRecursive(1, 1, 1, n, 4)

Fin Fonction

Fonction calcNbImpairsRecursive(premier, deuxieme, troisieme, n, compteur)

K ← K + 1

Si compteur == n

Retourner premier + deuxieme + troisieme

Fin Si

nouveauTroisieme ← premier + deuxieme + troisieme

nouveauCompteur ← compteur + 1

Retourner calcNbImpairsRecursive(deuxieme, troisieme,nouveauTroisieme,nouveauCompteur)

Fin Fonction

La version Java sera présente dans le fichier Zip, aussi contenant les autres fichiers en lien avec projet. De plus, les fichiers txt avec les résultants obtenu de chaque expérimentations, seront contenues dans le fichier Zip. Il est également possible d’obtenir a nouveau ses fichier txt en exécutant la fonction main de la classe CalculTempExecutionAlgorithme.