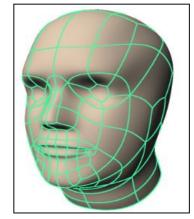
コンピュータグラフィクス論

2019年4月11日 高山 健志

本講義の概要

- •4つの大まかなトピックに分けて、基本的な技術を解説
- それぞれについて2~3回講義、計12回 (休講2回)

モデリング



レンダリング



アニメーション

画像処理

教員紹介

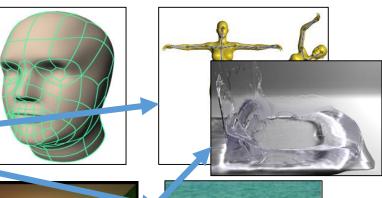
- 高山 健志 (国立情報学研究所 助教)
 - http://research.nii.ac.jp/~takayama/
 - takayama@nii.ac.jp
- 蜂須賀 恵也 (創造情報学専攻 准教域)

 - thachisuka@siggraph.o
 - http://www.ci.i.u-tokyo
 thachisuka@siggraph
- 安東 遼一 (国立情報学研究所 助教)
 - http://research.nii.ac.jp/~rand/
 - rand@nii.ac.jp











TA:原田 大輝 @五十嵐研M1 rijicho.cgta2019@gmail.com

成績評価の方法

- プログラミング課題のみ
 - 試験はしない、出席も取らない
- 「基本課題」と「発展課題」の二種類
 - ・ 基本課題: 各トピックごとに一つ (計4個)、とても簡単
 - 発展課題: やる気のある人向け
- 提出期限
 - 基本課題:出題から二週間後(提出遅れは減点)
 - 発展課題:期限無し、授業期間中 (7月末まで) ならいつでも受付
- 評価基準
 - ・1個の課題を提出 → 単位を出す最低ライン
 - ・ 4個の課題を提出 → 良以上
 - 工夫の有無や全体のバランスを加味して優・優上の分布を決める
- ・提出方法等の詳細は後で説明

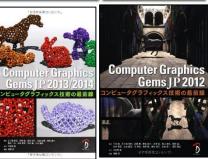
講義情報

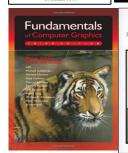
- 講義ページ
 - http://research.nii.ac.jp/~takayama/teaching/utokyo-iscg-2019/

• 参考書

- コンピュータグラフィクス 改訂新版 (9784903474496)
- ディジタル画像処理 改訂新版 (9784903474502)
- CG Gems JP 2012 (9784862461858)
- CG Gems JP 2013/2014 (9784862462190)
- Fundamentals of Computer Graphics (9781568814698)
- Computer Graphics: Principles and Practice in C (9780201848403)







座標変換

線形変換

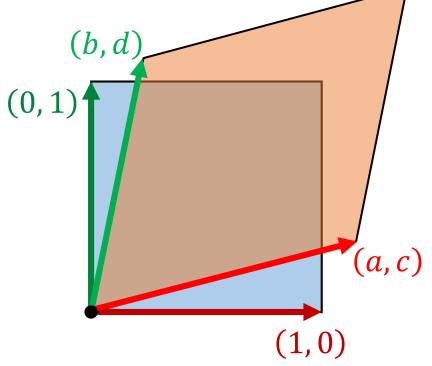
2Dの場合:
$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$
 3Dの場合:
$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$$

• イメージ:座標軸を移すような変換

$$\begin{bmatrix} a \\ c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\left[\begin{array}{c} b \\ d \end{array}\right] = \left[\begin{array}{cc} a & b \\ c & d \end{array}\right] \left[\begin{array}{c} 0 \\ 1 \end{array}\right]$$

• 原点は動かない



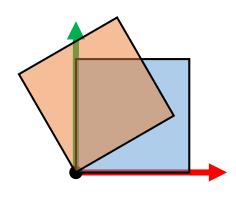
いろいろな線形変換

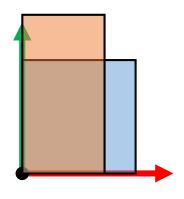
回転

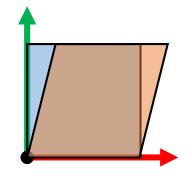
スケーリング

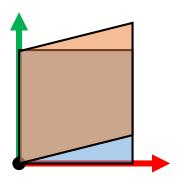
せん断 (X方向)

せん断 (Y方向)









$$\begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} s_{x} & 0 \\ 0 & s_{y} \end{bmatrix}$$

$$\left[\begin{matrix} 1 & k \\ 0 & 1 \end{matrix} \right]$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ k & 1 \end{bmatrix}$$

線形変換十平行移動二アフィン変換

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} t_{x} \\ t_{y} \end{bmatrix} \iff \begin{bmatrix} x' \\ y' \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b & t_{x} \\ c & d & t_{y} \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ 1 \end{bmatrix}$$

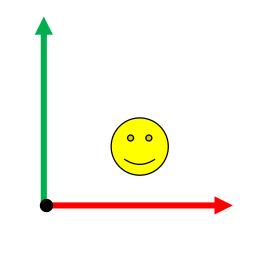
- 同次座標: 2D (3D) 座標を表すのに、便宜的に3D (4D) ベクトルを使う
- 線形変換と平行移動を、行列の積として同じように表せる!
 - GPU実装にとって都合が良い

アフィン変換の合成

- ・変換行列を掛けるだけ
- 掛ける順番に注意!

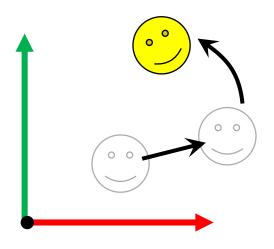
$$R = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta & 0\\ \sin \theta & \cos \theta & 0\\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

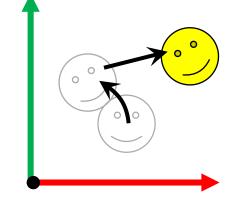
$$T = \begin{bmatrix} 1 & 0 & t_{\mathbf{x}} \\ 0 & 1 & t_{\mathbf{y}} \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$





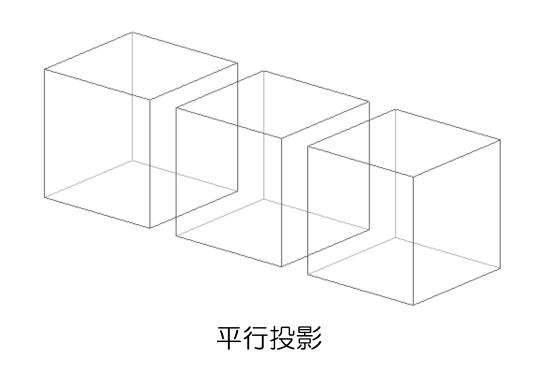


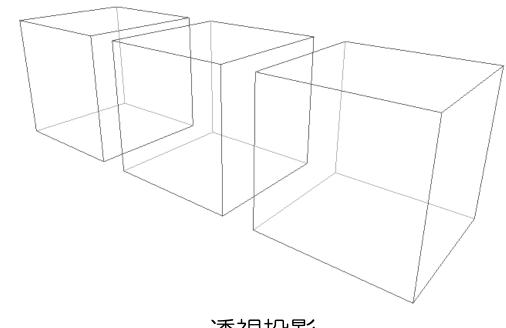




同次座標のもう一つの役割:透視投影

- ・いわゆる遠近法
 - 物体のスクリーン上の見かけの大きさが、視点からの距離に反比例

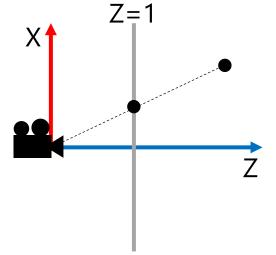




同次座標による透視投影の実現

- 4D同次座標(x,y,z,w)は3D空間座標 $\left(\frac{x}{w},\frac{y}{w},\frac{z}{w}\right)$ を表す $(w\neq 0$ の場合)
 - w=0の場合、無限遠点を表す
- ・視点を原点に置き、スクリーンを平面Z=1とするとき、 (p_x, p_y, p_z) を $(w_x, w_y) = \left(\frac{p_x}{p_x}, \frac{p_x}{p_z}\right)$ に投影したい

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} p_{x} \\ p_{y} \\ p_{z} \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} p_{x} \\ p_{y} \\ p_{z} + 1 \\ p_{z} \end{bmatrix} \equiv \begin{bmatrix} p_{x}/p_{z} \\ p_{y}/p_{z} \\ 1 + 1/p_{z} \\ 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{w_{x}} w_{y}$$



射影変換

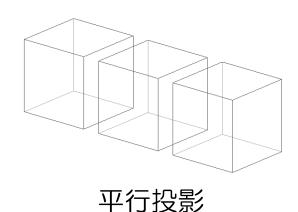
• w_z (深度値) は、前後関係の判定に使われる $\rightarrow Z$ バッファ法

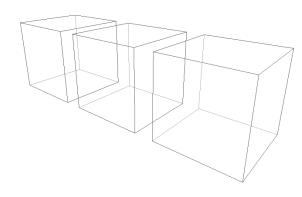
平行投影

物体の見かけ上の大きさが、 視点からの距離に影響されない

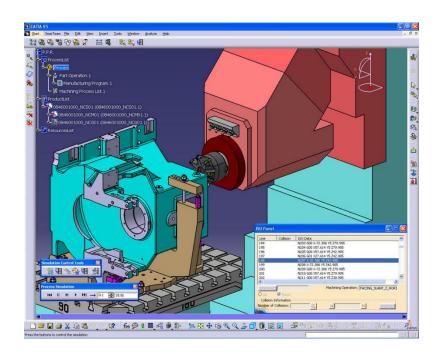
・単にZ座標を無視するだけ

・製図でよく使われる

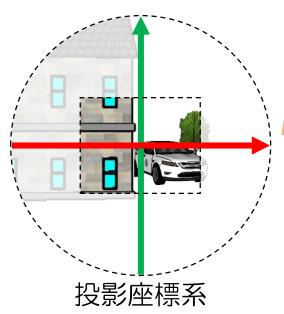




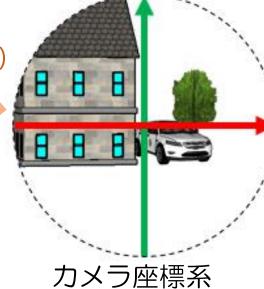
透視投影



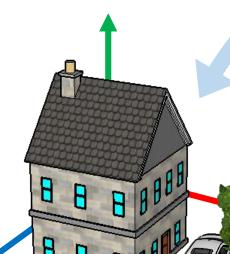
ビューイングパイプライン



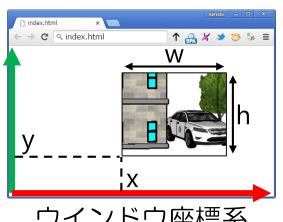
射影変換 (4×4行列)



モデルビュー変換 (4×4行列)



ビューポート変換 (x, y, w, h)



ウインドウ座標系





888888

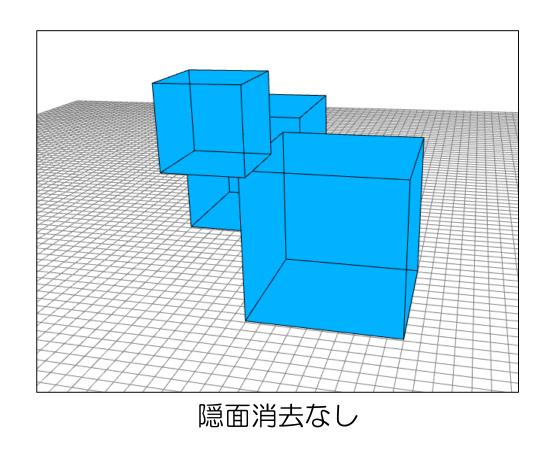


古典的なOpenGLコード

```
プビューポート変換
glViewport(0, 0, 640, 480);
glMatrixMode(GL PROJECTION);
                                                     GLFW window
glLoadIdentity();
gluPerspective(
                                    射影変換
 45.0, // field of view
 640 / 480, // aspect ratio
 0.1, 100.0); // depth range
glMatrixMode(GL MODELVIEW);
glLoadIdentity();
gluLookAt(
                                    モデルビュー変換
 0.5, 0.5, 3.0, // view point
 0.0, 0.0, 0.0, // focus point
                                                               描画結果
 0.0, 1.0, 0.0); // up vector
glBegin(GL LINES);
glColor3d(1, 0, 0); glVertex3d(0, 0, 0); glVertex3d(1, 0, 0);
glColor3d(0, 1, 0); glVertex3d(0, 0, 0); glVertex3d(0, 1, 0); 〉シーン内容
glColor3d(0, 0, 1); glVertex3d(0, 0, 0); glVertex3d(0, 0, 1);
glEnd();
                                                                          15
```

Zバッファ法

隠面消去

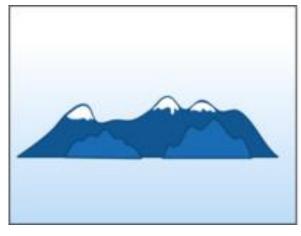


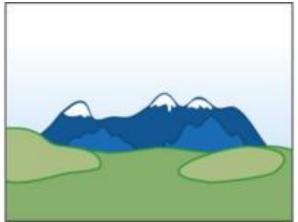
隠面消去あり

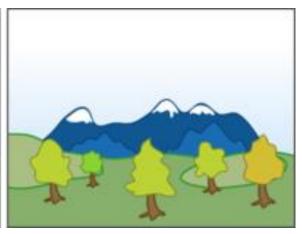
• CGの古典的な問題

画家のアルゴリズム

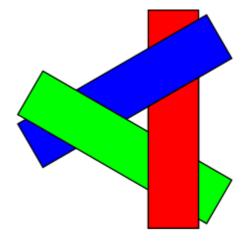
• 物体を視点からの距離でソートし、遠くものから描画



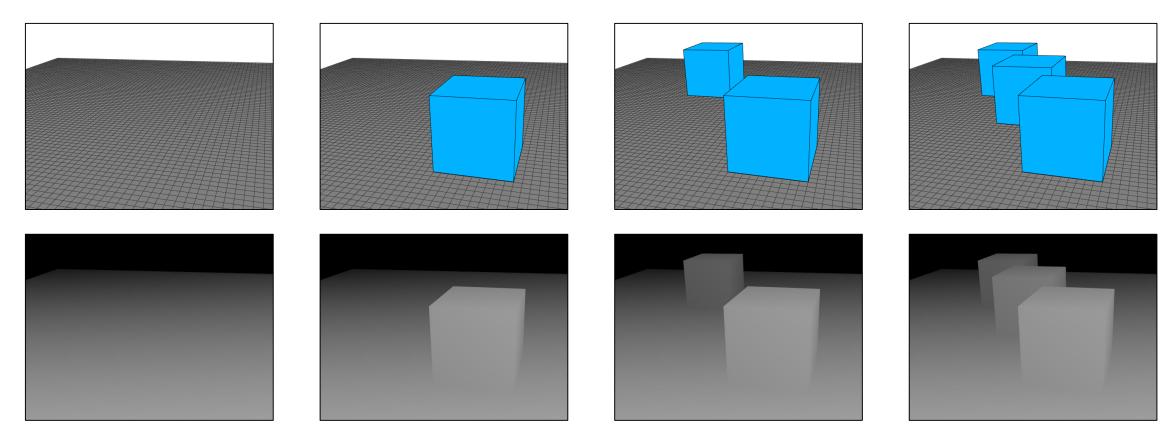




- 原理的に対応できないケースが多数
 - ・ソート方法も自明ではない



Zバッファ法

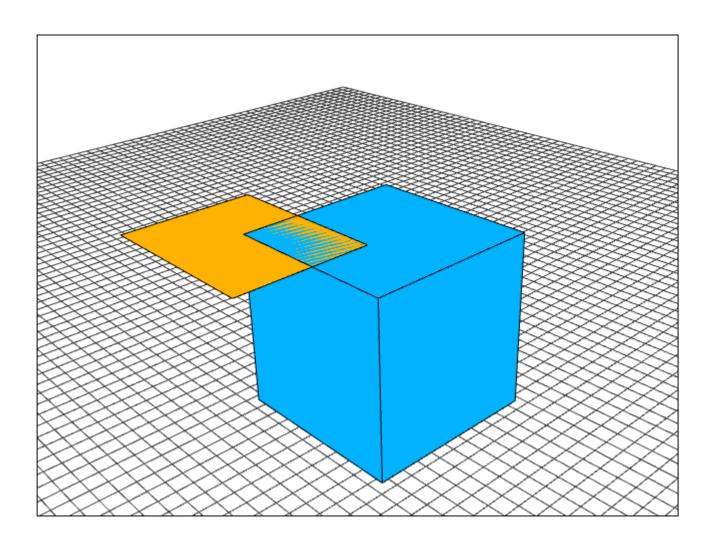


- 各ピクセルごとに、視点から物体までの距離 (深度) を記録
- メモリ消費は大きいが、現在のスタンダード

Zバッファの注意点:Z-fighting

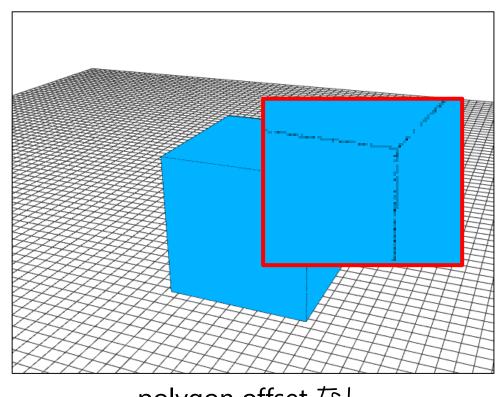
• 同一の位置に複数のポリゴンを描画

- 前後の判定がそもそも不可能
- ・丸め誤差による変な模様

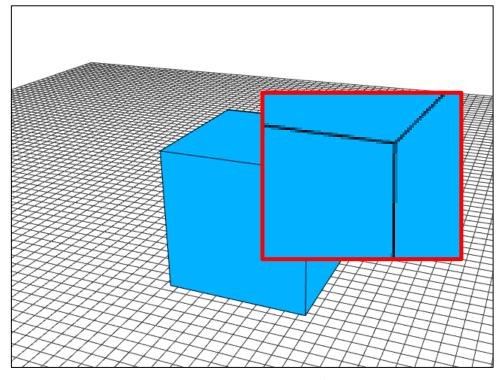


Zバッファの注意点:面と辺の同時描画

• 専用のOpenGLトリック:glPolygonOffset



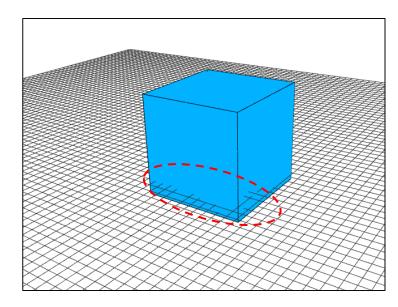
polygon offset なし



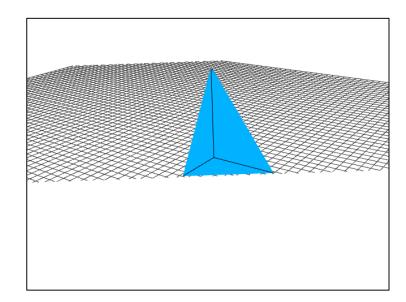
polygon offset あり

Zバッファの注意点:深度値の範囲

- ・Zバッファのビット数は固定
 - 16~24bit程度
- ・範囲を大きく取る
 - → 描画範囲は広くなるが、精度が下がる
- ・範囲を小さく取る
 - → 精度は上がるが、描画範囲は狭くなる (クリッピングされる)



zNear = 0.0001zFar = 1000



zNear=50zFar=100

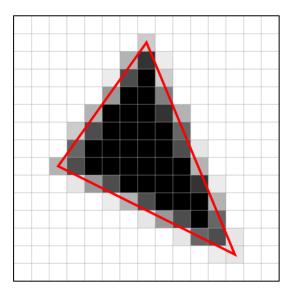
ラスタライゼーション vs レイトレーシング

主な用途

リアルタイムCG (ゲーム)

考え方

ポリゴン単位の処理

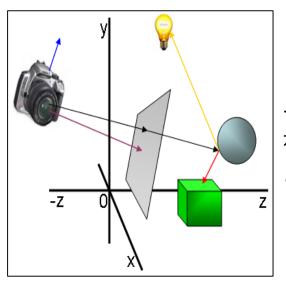


ー枚のポリゴンが 複数のピクセル を更新

隠面消去

Zバッファ法 (OpenGL / DirectX) 高品質CG (映画)

ピクセル (レイ) 単位の処理



ー本のレイが 複数のポリゴン と交差

自然と実現される

(詳しくはレンダリングの講義で)

クオータニオン

任意軸周りの回転

・様々な場面で必要 (e.g. カメラ操作)

$$R_x(\theta) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos\theta & -\sin\theta \\ 0 & \sin\theta & \cos\theta \end{bmatrix} \qquad R_y(\theta) = \begin{bmatrix} \cos\theta & 0 & \sin\theta \\ 0 & 1 & 0 \\ -\sin\theta & 0 & \cos\theta \end{bmatrix} \qquad R_z(\theta) = \begin{bmatrix} \cos\theta & -\sin\theta & 0 \\ \sin\theta & \cos\theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$R = \begin{bmatrix} \cos\theta + u_x^2 \left(1 - \cos\theta\right) & u_x u_y \left(1 - \cos\theta\right) - u_z \sin\theta & u_x u_z \left(1 - \cos\theta\right) + u_y \sin\theta \\ u_y u_x \left(1 - \cos\theta\right) + u_z \sin\theta & \cos\theta + u_y^2 \left(1 - \cos\theta\right) & u_y u_z \left(1 - \cos\theta\right) - u_x \sin\theta \\ u_z u_x \left(1 - \cos\theta\right) - u_y \sin\theta & u_z u_y \left(1 - \cos\theta\right) + u_x \sin\theta & \cos\theta + u_z^2 \left(1 - \cos\theta\right) \end{bmatrix}.$$

 (u_x,u_y,u_z) :回転軸ベクトル

- ・ 行列表現の欠点
 - 無駄に複雑!
 - 本来は2自由度 (軸方向) + 1自由度 (角度) = 3自由度で表されるべき
 - 補間 (混ぜ合わせ) が上手くできない

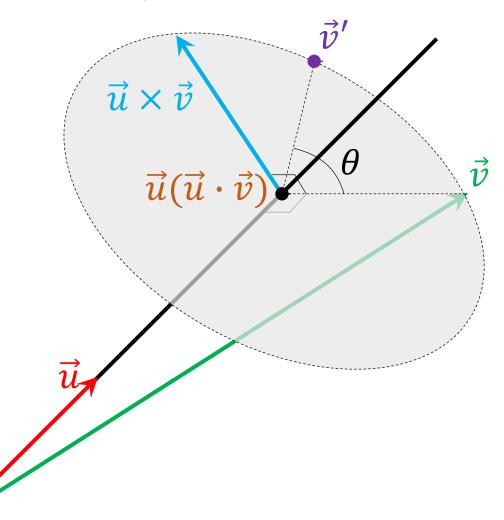
任意軸周り回転の幾何

ū: 軸 (単位ベクトル)

 θ : 角度

v:入力座標

v': 出力座標



$$\vec{v}' = (\vec{v} - \vec{u}(\vec{u} \cdot \vec{v})) \cos \theta + (\vec{u} \times \vec{v}) \sin \theta + \vec{u}(\vec{u} \cdot \vec{v})$$

複素数とクオータニオン (四元数)

- 複素数
 - $i^2 = -1$
 - $\mathbf{c} = (a, b) \coloneqq a + b \mathbf{i}$
 - $\mathbf{c}_1 \mathbf{c}_2 = (a_1, b_1)(a_2, b_2) = a_1 a_2 b_1 b_2 + (a_1 b_2 + b_1 a_2) \mathbf{i}$
- クオータニオン
 - $i^2 = j^2 = k^2 = ijk = -1$
 - ij = -ji = k, jk = -kj = i, ki = -ik = j

• $\mathbf{q} = (a, b, c, d) := a + b \mathbf{i} + c \mathbf{j} + d \mathbf{k}$

•
$$\mathbf{q}_1 \mathbf{q}_2 = (a_1, b_1, c_1, d_1)(a_2, b_2, c_2, d_2)$$

$$= (a_1 a_2 - b_1 b_2 - c_1 c_2 - d_1 d_2) + (a_1 b_2 + b_1 a_2 + c_1 d_2 - d_1 c_2) \mathbf{i}$$

$$+ (a_1 c_2 + c_1 a_2 + d_1 b_2 - b_1 d_2) \mathbf{j} + (a_1 d_2 + d_1 a_2 + b_1 c_2 - c_1 b_2) \mathbf{k}$$

可換ではない!

スカラー+3Dベクトルによる表記

•
$$\mathbf{q}_1 = a_1 + b_1 \mathbf{i} + c_1 \mathbf{j} + d_1 \mathbf{k} \coloneqq a_1 + (b_1, c_1, d_1) = a_1 + \overrightarrow{v_1}$$

• $\mathbf{q}_2 = a_2 + b_2 \mathbf{i} + c_2 \mathbf{j} + d_2 \mathbf{k} \coloneqq a_2 + (b_2, c_2, d_2) = a_2 + \overrightarrow{v_2}$

•
$$\mathbf{q}_1 \mathbf{q}_2 = (a_1 a_2 - b_1 b_2 - c_1 c_2 - d_1 d_2) +$$

$$(a_1 b_2 + b_1 a_2 + c_1 d_2 - d_1 c_2) \mathbf{i} +$$

$$(a_1 c_2 + c_1 a_2 + d_1 b_2 - b_1 d_2) \mathbf{j} +$$

$$(a_1 d_2 + d_1 a_2 + b_1 c_2 - c_1 b_2) \mathbf{k}$$

$$= (a_1 + \overrightarrow{v_1})(a_2 + \overrightarrow{v_2}) = (a_1 a_2 - \overrightarrow{v_1} \cdot \overrightarrow{v_2}) + a_1 \overrightarrow{v_2} + a_2 \overrightarrow{v_1} + \overrightarrow{v_1} \times \overrightarrow{v_2}$$

クオータニオンによる回転

$$q = \cos\frac{\alpha}{2} + \vec{u}\sin\frac{\alpha}{2}$$
注: \vec{u} は単位ベクトル
$$\vec{v'} = q\vec{v}q^{-1} = \left(\cos\frac{\alpha}{2} + \vec{u}\sin\frac{\alpha}{2}\right)\vec{v}\left(\cos\frac{\alpha}{2} - \vec{u}\sin\frac{\alpha}{2}\right)$$

$$= \vec{v}\cos^2\frac{\alpha}{2} + (\vec{u}\vec{v} - \vec{v}\vec{u})\sin\frac{\alpha}{2}\cos\frac{\alpha}{2} - \vec{u}\vec{v}\vec{u}\sin^2\frac{\alpha}{2}$$

$$= \vec{v}\cos^2\frac{\alpha}{2} + 2(\vec{u}\times\vec{v})\sin\frac{\alpha}{2}\cos\frac{\alpha}{2} - (\vec{v}(\vec{u}\cdot\vec{u}) - 2\vec{u}(\vec{u}\cdot\vec{v}))\sin^2\frac{\alpha}{2}$$

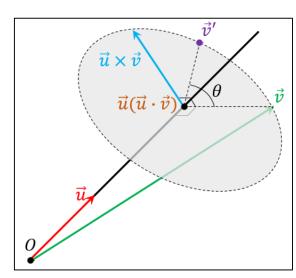
$$= \vec{v}\cos^2\frac{\alpha}{2} + 2(\vec{u}\times\vec{v})\sin\frac{\alpha}{2}\cos\frac{\alpha}{2} - (\vec{v}(\vec{u}\cdot\vec{u}) - 2\vec{u}(\vec{u}\cdot\vec{v}))\sin^2\frac{\alpha}{2}$$

$$= \vec{v}\cos^2\frac{\alpha}{2} - \sin^2\frac{\alpha}{2}) + (\vec{u}\times\vec{v})(2\sin\frac{\alpha}{2}\cos\frac{\alpha}{2}) + \vec{u}(\vec{u}\cdot\vec{v})(2\sin^2\frac{\alpha}{2})$$

$$= \vec{v}\cos\alpha + (\vec{u}\times\vec{v})\sin\alpha + \vec{u}(\vec{u}\cdot\vec{v})(1-\cos\alpha)$$

$$= (\vec{v} - \vec{u}(\vec{u}\cdot\vec{v}))\cos\alpha + (\vec{u}\times\vec{v})\sin\alpha + \vec{u}(\vec{u}\cdot\vec{v})$$

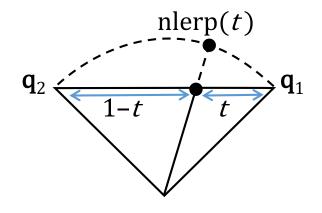
- ・背景には面白い理論
 - Clifford algebra
 - Geometric algebra
- ロボティクスや物理の分野でも重要



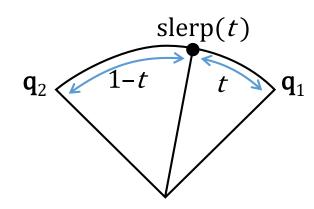
https://en.wikipedia.org/wiki/Quaternions and spatial rotation

クオータニオンによる回転の補間

- •線形補間十正規化 (nlerp)
 - $nlerp(\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, t) := normalize((1 t)\mathbf{q}_1 + t \mathbf{q}_2)$
 - ・ ②計算が少ない、 ⊗角速度が一定でない



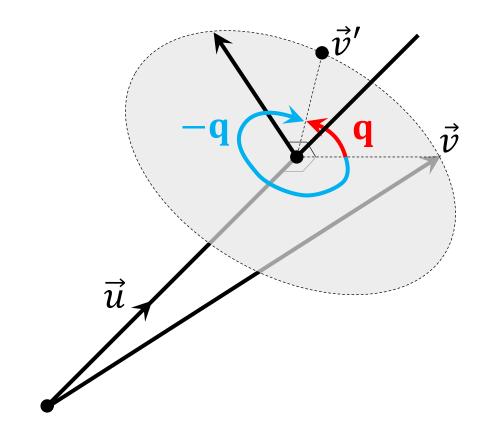
- 球面線形補間 (slerp)
 - $\Omega = \cos^{-1}(\mathbf{q}_1 \cdot \mathbf{q}_2)$
 - slerp($\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, t$) := $\frac{\sin(1-t)\Omega}{\sin\Omega} \mathbf{q}_1 + \frac{\sin t\Omega}{\sin\Omega} \mathbf{q}_2$
 - ・ ⊗計算が多い、◎角速度が一定



正負のクオータニオン

- 回転角が θ のクオータニオン:
 - $\mathbf{q} = \cos\frac{\theta}{2} + \vec{u}\sin\frac{\theta}{2}$
- 回転角が $\theta 2\pi$ のクオータニオン:

•
$$\cos\frac{\theta-2\pi}{2} + \vec{u}\sin\frac{\theta-2\pi}{2} = -\mathbf{q}$$



- \mathbf{q}_1 から \mathbf{q}_2 へ補間する際、 $\mathbf{q}_1 \cdot \mathbf{q}_2$ が負であれば \mathbf{q}_2 を反転してから補間する
 - そうしないと補間過程が最短でなくなる

課題提出の方法について

リアルタイムCG実装の選択肢

• GPUのAPIとして大きく2種類:





- ・異なる設計思想
- ・主要なプログラミング言語では大抵両方利用できる

- システムや言語依存な部分にも多くの選択肢
 - ・ウィンドウ生成、イベント処理、画像ファイルの読み書き、...
 - 様々なライブラリ:
 - GUI: GLUT (C), GLFW (C), SDL (C), Qt (C++), MFC (C++), wxWidgets (C++), Swing (Java), ...
 - 画像:libpng, OpenCV, ImageMagick
- 往々にして開発・実行環境の準備が面倒

WebGL = JavaScript + OpenGL



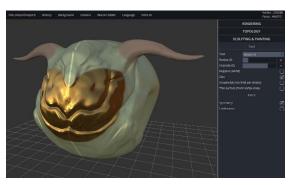
- 多くのブラウザ (モバイル含む) で動く
- HTMLベース→マルチメディアやGUIを簡単に扱える

- コンパイル不要!
 - ・開発時の試行錯誤が非常に手軽

- ・実行速度は多少落ちる
- ・最近注目が高まっている









WebGL開発のハードル:OpenGL ES (for Embedded Systems)

- OpenGL 1.xのAPIが使えない!
- 理由:
 - 処理効率の悪さ
 - ・ハードウェア開発側の負担

イミディエイトモード 多角形の描画 光と材質 座標変換行列 ディスプレイリスト デフォルトのシェーダ

glBegin, glVertex, glColor, glTexCoord GL_QUADS, GL_POLYGON glLight, glMaterial GL MODELVIEW, GL PROJECTION glNewList

・使用可能なAPI:

大きな配列データをまとめてGPU に送り、自前シェーダで描画

シェーダの作成

シェーダ変数の管理

配列の管理

配列の内容を描画

glCreateShader, glShaderSource, glCompileShader, glCreateProgram, glAttachShader, glLinkProgram, glUseProgram glGetAttribLocation,

glEnableVertexAttribArray,

glGetUniformLocation, glUniform

glCreateBuffer, glBindBuffer,

glBufferData, glVertexAttribPointer

glDrawArrays

35

```
#include <GL/glut.h>
                     C / OpenGL 1.x
void disp( void ) {
 float f;
  glClear(GL COLOR BUFFER BIT);
  glPushMatrix();
 for(f = 0; f < 1; f += 0.1) {
    glColor3f(f , 0 , 0);
    glCallList(1);
  glPopMatrix();
  glFlush();
void setDispList( void ) {
  glNewList(1, GL COMPILE);
  glBegin(GL POLYGON);
  glVertex2f(-1.2 , -0.9);
  glVertex2f(0.6 , -0.9);
  glVertex2f(-0.3, 0.9);
  glEnd();
  glTranslatef(0.1 , 0 , 0);
  glEndList();
int main(int argc , char ** argv) {
  glutInit(&argc , argv);
  glutInitWindowSize(400 , 300);
  glutInitDisplayMode(GLUT RGBA);
  glutCreateWindow("Kitty on your lap");
  glutDisplayFunc(disp); Kitty on your lap
  setDispList();
  glutMainLoop();
```

http://wisdom.sakura.ne.jp/system/opengl/gl20.html

var mvMatrix = mat4.create(); var pMatrix = mat4.create():

```
-1.0, -1.0, 0.0,
                                                 WebGL
                                                                       1.0, -1.0, 0.0
<title>Learning WebGL &mdash; lesson 1</title>
<script type="text/javascript" src="glMatrix-0.9.5.m</pre>
                                                                     gl.bufferData(gl.ARRAY BUFFER,
<script id="shader-fs" type="x-shader/x-fragment">
                                                                       new Float32Array(vertices),
precision mediump float;
                                                                       gl.STATIC DRAW);
void main(void) {
 gl FragColor = vec4(1.0, 1.0, 1.0, 1.0);
                                                                     triangleVertexPositionBuffer.itemSize = 3;
                                                                     triangleVertexPositionBuffer.numItems = 3;
                                                                     squareVertexPositionBuffer = gl.createBuffer();
</script>
                                                                     gl.bindBuffer(gl.ARRAY_BUFFER, squareVertexPositionBuffer);
<script id="shader-vs" type="x-shader/x-vertex">
                                                                     vertices = [
attribute vec3 aVertexPosition;
                                                                       1.0. 1.0. 0.0.
uniform mat4 uMVMatrix;
                                                                       -1.0, 1.0, 0.0,
uniform mat4 uPMatrix;
                                                                       1.0, -1.0, 0.0,
void main(void) {
 gl Position = uPMatrix * uMVMatrix * vec4(aVertexPosition, 1.0);
                                                                       -1.0, -1.0, 0.0
                                                                     gl.bufferData(gl.ARRAY BUFFER,
</script>
<script type="text/javascript">
                                                                       new Float32Array(vertices),
                                                                       gl.STATIC DRAW);
var gl;
function initGL(canvas) -
                                                                     squareVertexPositionBuffer.itemSize = 3;
 gl.viewportWidth = can
                       gl.bindBuffer(gl.ARRAY BUFFER,
  gl.viewportHeight = ca
                                                                           trawScene() {
                                                                            oort(0, 0, gl.viewportWidth, gl.viewportHeight);
                       gl.vertexAttribPointer(shaderPr (gl.color_BUFFER_BIT | gl.DEPTH_BUFFER_BIT);
function getShader(gl, i
                                                                            rspective(45, 1.5, 0.1, 100.0, pMatrix);
 var shaderScript = doc
                          triangleVertexPositionBuffer.entity(myMatrix):
var str = "":
                                                                            mslate(mvMatrix, f-1.5, 0.0, -7.0]);
 var k = shaderScript.f
                          gl.FLOAT, false, 0, 0);
                                                                            Buffer(gl.ARRAY BUFFER, triangleVertexPositionBuffer);
  while (k) {
                                                                            exAttribPointer(shaderProgram.vertexPositionAttribute,
   if (k.nodeType == 3)
                       setMatrixUniforms();
                                                                            gleVertexPositionBuffer.itemSize,
     str += k.textConte
                       gl.drawArrays(gl.TRIANGLES, 0,
                                                                           DAT, false, 0, 0);
                                                                            ixUniforms():
   k = k.nextSibling;
                       mat4.translate(mvMatrix, [3.0,
                                                                           Arrays(gl.TRIANGLES, 0, triangleVertexPositionBuffer.numItems);
                                                                            nslate(mvMatrix, [3.0, @.0, 0.0]);
  var shader;
                       gl.bindBuffer(gl.ARRAY BUFFER,
                                                                            Buffer(gl.ARRAY_BUFFER, squareVertexPositionBuffer);
  if (shaderScript.type
                                                                            exAttribPointer(shaderProgram.vertexPositionAttribute,
   shader = gl.createSh
                       gl.vertexAttribPointer(shaderPrevertexPositionBuffer.itemSize,
  } else if (shaderScrip
   shader = gl.createSh
                                                                            DAT, false, 0, 0);
                          squareVertexPositionBuffer.it(xUniforms();
                                                                            Arrays(gl.TRIANGLE_STRIP, 0, squareVertexPositionBuffer.numItems);
  gl.shaderSource(shader
                          gl.FLOAT, false, 0, 0);
  gl.compileShader(shade
                                                                            vebGLStart() {
  return shader;
                       setMatrixUniforms():
                                                                            /as = document.getElementById("lesson01-canvas");
                       gl.drawArrays(gl.TRIANGLE STRIP anvas);
var shaderProgram;
function initShaders() -
  var fragmentShader = getsnader(g1, snader-TS);
  var vertexShader = getShader(gl, "shader-vs");
                                                                     gl.clearColor(0.0, 0.0, 0.0, 1.0);
                                                                     gl.enable(gl.DEPTH TEST);
  shaderProgram = gl.createProgram();
                                                                     drawScene();
  gl.attachShader(shaderProgram, vertexShader);
  gl.attachShader(shaderProgram, fragmentShader);
  gl.linkProgram(shaderProgram);
                                                                    </script></head>
                                                                    <body onload="webGLStart();">
  gl.useProgram(shaderProgram);
                                                                    <canvas id="lesson01-canvas" style="border: none;"</pre>
  shaderProgram.vertexPositionAttribute =
                                                                    height="500">
   gl.getAttribLocation(shaderProgram, "aVertexPosition");
  gl.enableVertexAttribArray(shaderProgram.vertexPositionAttribute);
                                                                    </canvas>
                                                                    </body> </html>
  shaderProgram.pMatrixUniform =
   gl.getUniformLocation(shaderProgram, "uPMatrix");
  shaderProgram.mvMatrixUniform =
   gl.getUniformLocation(shaderProgram, "uMVMatrix");
                                                                      http://learningwebgl.com/blog/?p=28
```

0.0, 1.0, 0.0,

WebGL開発を簡単にするライブラリ

- 有力なものが複数:
 - three.js, O3D, OSG.JS, ...
- ・どれもハイレベルな APIで、OpenGLとは かけ離れている⊗

手軽に使うには良いが、 CGの原理を学ぶのには あまり適さない(?)

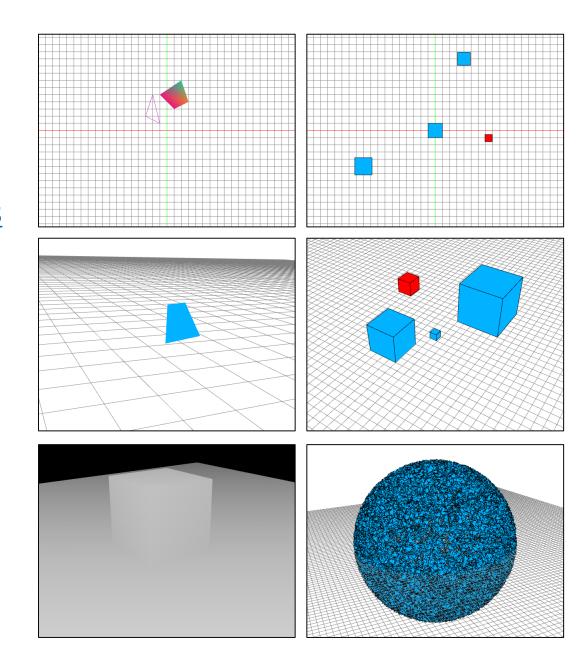
```
<script src="js/three.min.js"></script>
                                                                   three.js
<script>
var camera, scene, renderer, geometry, material, mesh;
function init() {
  scene = new THREE.Scene();
  camera = new THREE.PerspectiveCamera( 75, 640 / 480, 1, 10000 );
  camera.position.z = 1000;
  geometry = new THREE.BoxGeometry( 200, 200, 200 );
 material = new THREE.MeshBasicMaterial({color:0xff0000, wireframe:true});
 mesh = new THREE.Mesh( geometry, material );
  scene.add( mesh );
  renderer = new THREE.WebGLRenderer();
  renderer.setSize(640, 480);
  document.body.appendChild( renderer.domElement );
                                         ハイレベルなAPI
function animate() {
  requestAnimationFrame( animate );
  render();
function render() {
 mesh.rotation.x += 0.01;
 mesh.rotation.y += 0.02;
  renderer.render( scene, camera );
init();
animate();
</script>
```



legacygl.js

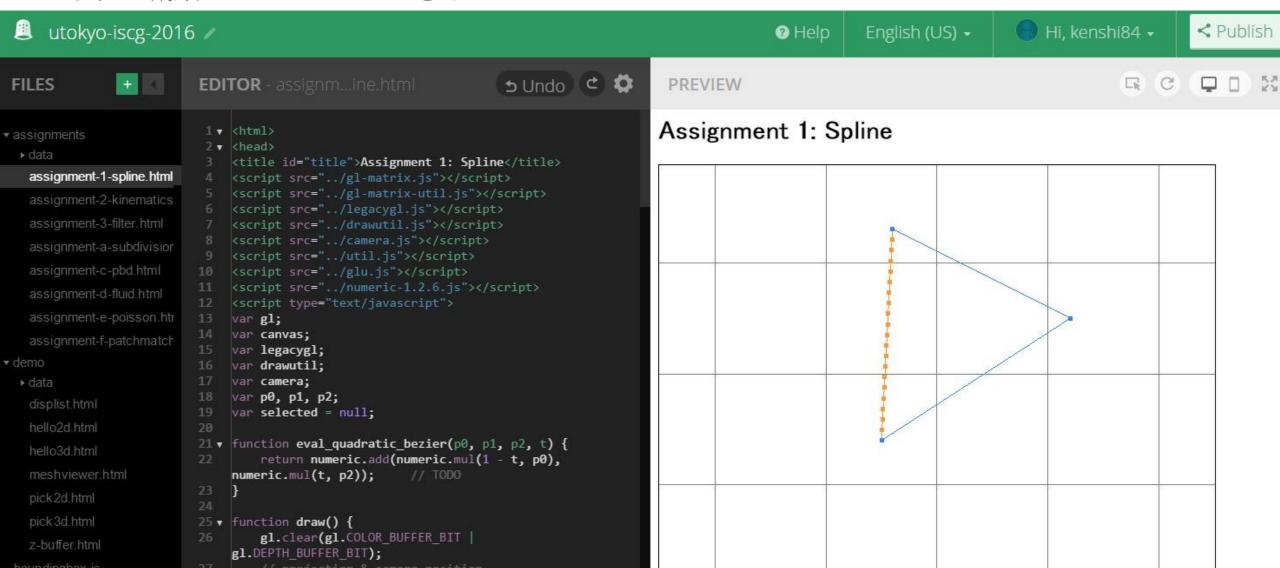
- 本講義用に高山が開発
 - https://bitbucket.org/kenshi84/legacygl.js
 - ・デモとチュートリアル (英語)

- 課題のサンプルコードはこれを使う
 - 各自動かしてみて、仕組みを大まかに 把握しておくこと



Mozilla ThimbleによるWebGL開発

- js/html/cssを置く空間を無料で提供
- 手軽に編集してプレビューできる

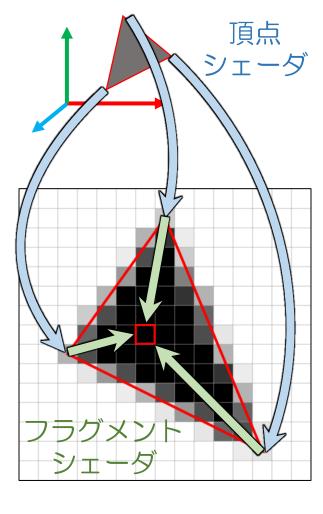


課題提出の方法

- WebGLで実装してWeb上にアップロードし、そのURLをTAにメール
 - TA:原田 大輝 <u>rijicho.cgta2019@gmail.com</u>
 - Thimbleを使うのが簡単だが、自前のサーバ上でも良い
 - HTMLページ内に、実装内容の説明・考察・感想等を含めること
 - three.js等他のWebGLライブラリで実装しても良い
- C++等で実装しても良い
 - ただし、一般的な環境でビルド・実行できること
 - ・ソース・バイナリ・説明文を一つのZIPファイルにまとめて提出
- 分からない場合はTAまたは私まで相談すること

シェーダについて

- 頂点シェーダ: 頂点ごとの処理
 - 様々なデータをglBufferDataによって渡す
 - ・ 座標値、色、テクスチャ座標、...
 - ・ 必須の処理:座標変換後のピクセル位置の指定 (gl_Position)
- フラグメントシェーダ:ピクセルの塗りつぶし処理
 - 頂点のデータを線形補間
 - ・ 必須の処理:描画するピクセルの色の指定 (gl_FragColor)



• GLSL (Open**GL S**hading **L**anguage) ソースを文字列としてGPUに渡し、 実行時にコンパイル

シェーダ変数

- uniform変数
 - 頂点シェーダ・フラグメントシェーダで読み取り可
 - 頂点配列とは別にGPUに渡す (glUniform)
 - ・ 例:座標変換行列、条件付き処理のフラグ
- attribute变数
 - 頂点シェーダで読み取りのみ可
 - 頂点配列としてGPUに渡す (glBufferData)
 - 例:位置XYZ、色RGB、テクスチャUV
- varying変数
 - 頂点シェーダで書き込み、 フラグメントシェーダで読み取る
 - 頂点での値を各ピクセルで線形補間

(バージョンによって文法が多少異なる)

頂点シェーダ

```
precision mediump float;
varying vec3 v_color;
void main(void) {
   gl_FragColor.rgb = v_color;
   gl_FragColor.a = 1.0;
}
```

フラグメントシェーダ

JavaScript初心者 (二高山) のためのヒント

- 型:文字列 / ブール / 数値 / 関数 / オブジェクト / null / undefined
 - C++的な型システムではない
- ・数値:すべて倍精度(整数と実数を区別しない)
- オブジェクト:文字列をキーとした連想配列
 - x.abc は x["abc"] と等価 (「メンバ」的な見かけ)
 - { abc : y } は { "abc" : y } と等価
 - ・文字列以外のキーは暗黙に文字列に変換される
- 配列はキーが連続した整数であるオブジェクト
 - ただし特別な機能を持つ: .length , .push() , .pop() , .forEach()
- 代入や引数はすべて値渡し
 - 「ディープコピー」のための文法は無い
- 迷ったらすぐ console.log(x)

参考

- OpenGL
 - 床井研究室 http://marina.sys.wakayama-u.ac.jp/~tokoi/oglarticles.html
 - OpenGL入門 http://wisdom.sakura.ne.jp/system/opengl/
 - 公式リファレンス
 https://www.opengl.org/sdk/docs/man/html/indexflat.php
- WebGL/JavaScript/HTML5
 - Learning WebGL http://learningwebgl.com/blog/?p=11
 - 公式リファレンス
 https://www.khronos.org/registry/webgl/specs/1.0/#5.14
 - Mozilla Developer Network
 - https://developer.mozilla.org
 - An Introduction to JavaScript for Sophisticated Programmers http://casual-effects.blogspot.jp/2014/01/
 - Effective JavaScript <u>http://effectivejs.com/</u>

参考

- http://en.wikipedia.org/wiki/Affine_transformation
- http://en.wikipedia.org/wiki/Homogeneous_coordinates
- http://en.wikipedia.org/wiki/Perspective_(graphical)
- http://en.wikipedia.org/wiki/Z-buffering
- http://en.wikipedia.org/wiki/Quaternion