1:
a):
$$E = \sum_{i=1}^{n} \left| \left[\begin{pmatrix} x_{i} \\ y_{i} \end{pmatrix} - \left[\begin{pmatrix} m_{1} & m_{2} \\ m_{3} & m_{4} \end{pmatrix} \left[\begin{pmatrix} x_{i} \\ y_{i} \end{pmatrix} - \left[\begin{pmatrix} t_{1} \\ t_{2} \end{pmatrix} \right] \right|^{2}$$

$$= \sum_{i=1}^{n} \left| \left[\begin{pmatrix} x_{i} \\ y_{i} \end{pmatrix} - \left[\begin{pmatrix} m_{1} & x_{1} \\ y_{2} \end{pmatrix} - m_{1} & x_{1} - m_{2} & y_{1} \end{pmatrix} - \left[\begin{pmatrix} t_{1} \\ t_{2} \end{pmatrix} \right] \right|^{2}$$

$$= \sum_{i=1}^{n} \left| \left[\begin{pmatrix} x_{i} \\ y_{i} \end{pmatrix} - m_{1} & x_{1} - m_{2} & y_{1} \end{pmatrix} - \left[\begin{pmatrix} t_{1} \\ t_{2} \end{pmatrix} \right] \right|^{2}$$

$$= \sum_{i=1}^{n} \left| \left[\begin{pmatrix} x_{i} \\ y_{2} \end{pmatrix} - m_{1} & x_{1} - m_{2} & y_{1} \end{pmatrix} - \left[\begin{pmatrix} t_{1} \\ t_{2} \end{pmatrix} \right] \right|^{2}$$

$$= \sum_{i=1}^{n} \left| \left[\begin{pmatrix} x_{i} \\ y_{2} \end{pmatrix} - m_{3} & x_{2} - m_{4} & y_{1} \end{pmatrix} - \left[\begin{pmatrix} t_{1} \\ t_{2} \end{pmatrix} \right] \right|^{2}$$

$$\frac{dE}{dm_i} = \sum_{i=1}^{n} -2\chi_i \left(\chi_i' - m_i \chi_i - m_i y_i - t_i\right)$$

$$\frac{dE}{dm_2} = \sum_{i=1}^{n} -2y_i \left(x_i - M_i x_i - M_2 y_i - t_i \right)$$

$$\frac{dE}{dm_3} = \sum_{i=1}^{n} -2\chi_i \left(y_i - m_3 \chi_i - m_4 y_i - t_z \right)$$

$$\frac{dE}{dm_4} = \sum_{i=1}^{n} -2yi \left(y'_i - m_3 \chi_i - m_4 y_i - t_2 \right)$$

$$\frac{dt}{dt_2} = \sum_{i=1}^{n} -2\left(y_i^* - M_3 \chi_i - M_4 y_i - t_2\right)$$

b): setting gradient to 0:

$$\Sigma_{i=1}^{\Lambda}$$
 - $\lambda_i y_i' + m_3 \lambda_i^2 + m_4 \lambda_i y_i + \lambda_i t_2 = 0$

- - ·

$$= E = \sum_{i=1}^{n} \left| \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} z & 0 \\ 0 & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_i \\ y_i \end{bmatrix} -$$

$$\frac{2:}{a)_{1} = \begin{pmatrix} x_{2} - x_{1} \\ y_{2} - y_{1} \end{pmatrix},$$

$$y' = \begin{pmatrix} x_1 - x_1 \\ y_2 - y_1 \end{pmatrix} = S \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_2 - x_1 \\ y_2 - y_1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} t \\ t \\ y \end{bmatrix}$$

$$\cos\Theta = \frac{\sqrt{|y|}}{\sqrt{|y|}||y||} = \frac{(x_{2}-x_{1})(x_{2}-x_{1}) + (y_{2}'-y_{1}')(y_{2}-y_{1})}{\sqrt{(x_{2}-x_{1})^{2} + (y_{2}-y_{1})^{2}} \cdot \sqrt{(x_{2}'-x_{1}')^{2} + (y_{2}'-y_{1}')^{2}}}$$

$$\theta = \operatorname{arccos}\left(\frac{(x'_{1}-x'_{1})(x_{2}-x_{1})+(y'_{2}-y'_{1})(y'_{2}-y'_{1})}{\int (x_{2}-x_{1})^{2}+(y'_{2}-y'_{1})^{2}} \cdot \int (x'_{1}-x'_{1})^{2}+(y'_{2}-y'_{1})^{2}\right)$$

b)
$$s = \frac{||y'||}{||y||} = \frac{\int (x'_{1} - x'_{1})^{2} + [y'_{2} - y'_{1})^{2}}{\int (x_{2} - x_{1})^{2} + [y'_{2} - y'_{1})^{2}}$$

C)
$$\begin{bmatrix} t_x \\ t_y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} - S \begin{bmatrix} \cos\theta \\ \sin\theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos\theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y \\ y \end{bmatrix}$$

$$t_x = x' - S \cos\theta x + S \sin\theta y$$

 $t_y = y' - S \sin\theta x - S \cos\theta y$

d): Because points correspondences are: $\{(\frac{1}{2},0)\rightarrow(0,0)\}$, $\{(0,\frac{1}{2})\rightarrow(-1,+1)\}$

$$\frac{1}{1-1}\sqrt{1-\left(\frac{1}{2}\right)}\sqrt{1-\left(\frac{1}{2}\right)}$$

Nith the equations in a), b), c), we can compute:

$$\theta = \arccos 0 \Rightarrow \theta = \frac{\pi}{2}$$

$$S = \frac{f^2}{f_L} = 2$$

$$t_{N} = 0 - 2 \times 0 \times \frac{1}{2} + 2 \times 1 \times 0 = 0$$

$$\frac{1}{2} \left[\frac{1}{3} \right] = 2 \left[\frac{\cos \frac{\pi}{2}}{\sin \frac{\pi}{2}} - \sin \frac{\pi}{2} \right] \left[\frac{1}{3} \right] + \left[\frac{1}{3} \right]$$