算法分析与设计第四次作业

黄从字 2010212439

October 21, 2010

1 实验环境

• CPU: Intel(R) Core(TM)2 Duo CPU T5870 2.00GHz

• MEM: 1GB

• OS : Debian 5.0 (1GB swap)

• Java: java version "1.6.0 21"

2 Exercise 15.4-4

由算法可知,在算法执行过程中,算法每次循环只使用当前行和前一行的数据。因此,可以使用一个只有两行的二维滚动数组来存储数据。另外,使用一个变量,标记那一行是当前行,则另一行是前一行。由于算法中两个循环谁在外边谁在里面不应想算法的正确性,因此可以min(m,n)放在内循环中。这样,滚动数据只需要2*min(n,m)的长度,外加一个O(1)的标记变量。

可以进一步将两行的二维数组变成一个一维的数组。观察算法可得,内循环的每次运算中,假如当前要计算的元素是c[i,j],那么计算只使用了c[i-1,j-1],c[i-1,j]和c[i,j-1]。当使用一维数组的时候,假设当前计算的元素是c'[i],那么c'[i-1]存放的就是原来的c[i-1,j],而当前的c'[i]中存放的是c[i,j-1]的值,现在只缺少c[i-1,j-1],这个值恰好就是c[i-1]中存放的前一个值。因此,可以使用一个变量,在计算c[i-1]的时候,将c[i-1]的前一个值保存起来,给c[i]使用。同样,计算c[i]的时候,在覆盖c[i]之前,将其值保存在这个变量中。同理,数组的长度为min(n,m),因此,算法只需要min(n,m)长度的数组外加一个O(1)的标记变量。

3 Exercise 15.4-6

定义b[k]表示以s[k]结尾的最长递增子序列的长度,则状态转移方程如下:

$$b[k] = max(max(b[j]|s[j] < s[k], j < k) + 1, 1);$$

在a[k]前面找到满足a[j]<a[k]的最大b[j],然后把a[k]接在它的后面,可得到以a[k]结尾的最长递增子序列的长度,或者a[k]前面没有比它小的a[j],那么这时a[k]自成一序列,长度为1。最后整个数列的最长递增子序列即为 $\max(b[k]|0<=k<=n-1)$;

在寻找最大的b[j]的时候,如果使用顺序查找,则算法复杂度为 $O(n^2)$,因此使用二分查找降低时间复杂度。

引入一个新的数组c。c中元素满足c[b[k]] = a[k],即当递增子序列的长度为b[k]时子序列的末尾元素为 c[b[k]] = a[k]。算法中对c的修改可以保证c是有序的。如果有多个相同长度的递增子列,那么对应的位置存放的是最后出现的那个子列的最后一个元素。c[1]=s[0],c[0]=0。c[0]作为二分查找的哨兵使用。

核心代码如下:

```
public static int getLISLen(final int[] s, int[] lis)
  if (null == s) {
     return -1;
  c = new int[s.length + 1];
  cindex = new int[s.length + 1];
  pre = new int[s.length];
  //初始化
     cindex[0] = -1;
     for(int i = 0; i < s.length; ++i){</pre>
        pre[i] = -1;
        cindex[i + 1] = -1;
     c[0] = 0; //这个元素作为一个哨兵。在二分查找中使用。
     c[1] = s[0];
     cindex[1] = 0;
     len = 1; //此时只有c[1]求出来,最长递增子序列的长度为1.
  for(int i = 1; i < s.length; ++i){</pre>
     /*
      * 二分查找。返回值表示n在数组a中的位置。如果在数组中有元素等
      * 那么返回最后一个等于n的元素的下一个位置。
     j = binarySearch(c, len, s[i]);
     c[j] = s[i];
     cindex[j] = i;
```

```
* 以s[i]结尾的最长子串的倒数第二个元素是c[j-1]。
     pre[i] = cindex[j - 1];
     if(len < j){
       len = j;
       lastIndex = i;
  getSubsquence(s, lis);
  return len;
//最长递增子列的长度
private static int len = 0;
//最长递增子列最后一个元素的位置。
private static int lastIndex = -1;
* c[i]=a[j, ]表示c[i]中存储的是长度为i的最长递增子列的最后一个元
* 并且, c中存放的就是最长递增子列。
* c从1开始, c[0]最为哨兵在二分搜索中使用
*/
private static int[] c;
* cindex[i]存储c[i]对应的元素在序列中的位置。
private static int[] cindex;
* pre[i]表示s[i]所在的最长递增子列的前一个元素的位置。
* 注,这个最长子列可能不是s的最长子列,只是包含s[i]中所有
* 递增子列最长的。
*/
private static int[] pre;
```

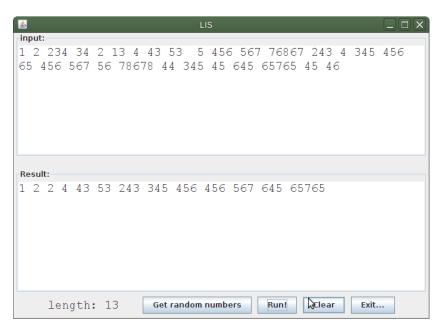
使用一个pre数组保存每个元素所在的最长递增子列的前一个元素的位置。pre[i]表示s[i]所在的最长递增子列中,s[i]前一个元素的下标。使用pre数组,可以在O(n)的时间内构造出一个最长的递增子列。

程序执行的命令为: java -jar lis. jar。运行结果如图1。

4 Problem 15-1 bitonic tours

1. 将所有的点按照x坐标从小到达排序。时间复杂度为O(nlgn)。排许后用序列 $p_1, P_2, p_3...p_n$ 表示。

Figure 1 运行结果



- 2. 定义从 p_i 到 p_j 之间的双调路径d(i,j)为: 从 p_i 开始,严格的向右走,直到 p_1 ,然后严格的向左走直到 p_j 。途中经过 p_1 到 $p_{max(i,j)}$ 之间的所有点一次其只一次。由于对称性,只考虑 $i \geq j$ 的情况。定义 $\Delta(i,j)$ 表示 p_i 和 p_j 之间的距离。
- 3. 计算 $d(i, j), i \geq j$,最基本的情况是 $d(2, 1) = \Delta(2, 1)$ 。
 - (a) 如果j < i-1,边 (p_i, p_{i-1}) 一定在从 p_i 到 p_j 之间的爽调路径上。那么 $d(i, j) = d(i-1, j) + \Delta(i, i-1)$ 。
 - (b) 如果j = i 1,考虑在最短路径中最先连接的两个点,可以是 p_i 到 p_1, p_i 到 $p_2, \dots p_i$ 到 p_{-2} 。所以 $d(i, j) = min(d(1, i 1) + \Delta(i, 1), d(2, i 1) + \Delta(i, 2), \dots, d(i 2, i 1) + \Delta(i, i 2))$

上面的算法的时间复杂度是 $O(n^2)$

5 Problem 15-6 checker

用一个n×n的二维数组c表示checkerboader。那么,对于格子c[i][j],checker只可能从c[i][j-1],c[i-1][j-1]和c[i+1][j-1]三个格子移动过来。用一个二维数组b表示到达每个格子所能获得的最大钱数。b[i][j]表示checker到达c[i][j]时所能获得的最大钱数。对每一个格子进行编号,

用i*n+j表示,编号之后便于查找p(x,y)的值。递推方程如下:

$$b[i][j] = max(b[i-1][j] + p((i-1)*n+j, i*n+j)$$

,
$$b[i-1][j-1] + p((i-1)*n+j-1, i*n+j)$$

,
$$b[i-1][j+1] + p((i+1)*n+j+1, i*n+j)$$

算法如下:

外层循环和内层循环分别是n-1次和n次,因此算法的复杂度是 $O(n^2)$ 。