

27-10-2025 , μάθημα 4

Πρόβλημα Αρχικών Τιμών (Π.Α.Τ.) (Για $\Delta > 0$, $\Delta = 0$ και $\Delta < 0$)

$$\left\{ \begin{array}{l} \alpha y'' + b \cdot y' + c \cdot y = 0 \\ y(t_0) = y_0 \in \mathbb{R} \\ y'(t_0) = y'_0 \in \mathbb{R} \end{array} \right\} \text{έχουμε 2 αρχικές συνθήκες}$$

Π.Α.Τ.:

$$\left\{ \begin{array}{l} y = c_1 \cdot x + c_2 \\ y' = c_1 \\ y'' = 0 \end{array} \right.$$

(ΣΙ) ($\Delta > 0$)

Γενική λύση: $y(t) = c_1 \cdot e^{r_1 t} + c_2 \cdot e^{r_2 t}$

$$r_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{\Delta}}{2\alpha}, \quad r_1 \neq r_2$$

Για $t = t_0$: $y(t_0) = c_1 \cdot e^{r_1 t_0} + c_2 \cdot e^{r_2 t_0} = y_0$

μόνο δύο σύγχρωτοι, τα c_1 και c_2 .

Παραχωρίζουμε την $y(t)$:

$$y'(t) = c_1 \cdot r_1 \cdot e^{r_1 t} + c_2 \cdot r_2 \cdot e^{r_2 t}$$

Για $t = t_0$: $y'(t_0) = c_1 \cdot r_1 \cdot e^{r_1 t_0} + c_2 \cdot r_2 \cdot e^{r_2 t_0} = y'_0$

μόνο δύο σύγχρωτοι, τα c_1 και c_2 .

Έχουμε ένα γεωμηρικό σύστημα 2 εξισώσεων με 2 αγνώστους.

Ως το δράψουμε στη μορφή χινόμενο - πινάκων:

$$\underbrace{\begin{pmatrix} e^{r_1 t_0} & e^{r_2 t_0} \\ r_1 \cdot e^{r_1 t_0} & r_2 \cdot e^{r_2 t_0} \end{pmatrix}}_A \cdot \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_0 \\ y'_0 \end{pmatrix}$$

$$\det(A) = r_2 \cdot e^{(r_1+r_2)t_0} - r_1 \cdot e^{(r_1+r_2)t_0} = \underbrace{(r_2 - r_1)}_{\neq 0} \cdot \underbrace{e^{(r_1+r_2)t_0}}_{>0} \neq 0$$

Εφόσον $\det(A) \neq 0$, το σύστημα έχει μοναδική λύση.

Υπερθύμιση: $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \cdot \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$

To $B = \{ e^{r_1 t}, e^{r_2 t} \}$ ανοτελεί μια βάση.

Παράδειγμα

Να λυθεί η Δ.Ε.:

$$\begin{cases} y'' + 5y' + 6y = 0 & , t > 0 \\ y(0) = y'(0) = 1 \end{cases}$$

ΛΥΣΗ

Τάχνουμε λύσεις της μορφής $y(t) = e^{rt}$

Προκύπτουν τα r ανό την χαρακτηριστική εξίσωση:

$$r^2 + 5r + 6 = 0$$

$$\Delta = 5^2 - 4 \cdot 6 = 25 - 24 = 1 > 0 , \quad r_{1,2} = \frac{-5 \pm \sqrt{1}}{2} = \begin{cases} r_1 = -2 \\ r_2 = -3 \end{cases}$$

Η γενική λύση της εξίσωσης είναι:

$$y(t) = c_1 \cdot e^{-2t} + c_2 \cdot e^{-3t}$$

$$y'(t) = -2c_1 \cdot e^{-2t} - 3c_2 \cdot e^{-3t}$$

Εφαρμόζουμε τις αρχικές συνθήκες:

$$y(0) = 1 \Leftrightarrow c_1 + c_2 = 1 \Leftrightarrow c_1 = 1 - c_2$$

$$y'(0) = 1 \Leftrightarrow -2c_1 - 3c_2 = 1 \Leftrightarrow -2 \cdot (1 - c_2) - 3c_2 = 1 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow -2 + 2c_2 - 3c_2 = 1 \Leftrightarrow -c_2 = 3 \Leftrightarrow c_2 = -3$$

, από $c_1 = 1 - (-3) \Leftrightarrow c_1 = 4$

Άρα η μοναδική λύση του ΠΑΤ είναι:

$$y(t) = 4 \cdot e^{-2t} - 3 \cdot e^{-3t}$$

ΣII

$(\Delta = 0)$

$$\begin{cases} \alpha y'' + by' + cy = 0, \quad t > t_0, \quad \alpha, b, c \text{ r.w. } \Delta = 0 \\ y(t_0) = y_0 \\ y'(t_0) = y'_0 \end{cases}$$

$y(t) = e^{rt}$. Η σημ. πjα τns χαρακτηρικής είσων
 $\alpha r^2 + br + c = 0$, ειναι: $r_* = \frac{-b}{2\alpha}$

Υποθέτουμε ότι n γενική λύση ειναι n $y(t) = c \cdot e^{r_* t}$

Ορίζουμε την $y_*(t) = e^{r_* t}$, $y'_* = r_* \cdot e^{r_* t} = r_* \cdot y_*$

Ψάχνω μια δεύτερη λύση της μορφής: $\tilde{y}(t) = u(t) \cdot y_*(t)$

$$\tilde{y}'(t) = (u(t) \cdot y_*(t))' = u'(t) \cdot y_*(t) + u(t) \cdot y'_*(t)$$

$$\begin{aligned} \tilde{y}''(t) &= (u'(t) \cdot y_*(t) + u(t) \cdot y'_*(t))' = \\ &= u''(t) \cdot y_*(t) + u'(t) \cdot y'_*(t) + u'(t) \cdot y'_*(t) + u(t) \cdot y''_*(t) \end{aligned}$$

Εφαρμόζουμε στην αρχική είσων $\alpha y'' + by' + cy = 0$:

$$a \cdot (u'' \cdot y_* + 2u' \cdot y'_* + u \cdot y''_*) + b \cdot (u' \cdot y_* + u \cdot y'_*) + c \cdot u \cdot y'_* = 0 \Leftrightarrow$$

$$\underbrace{y''_*}_{y''_* = r_*^2 \cdot y_*} = r_*^2 \cdot y_* \Rightarrow a \cdot (u'' \cdot y_* + 2r_* \cdot u' \cdot y_* + r_*^2 \cdot u \cdot y_*) + b \cdot (u' \cdot y_* + r_* \cdot u \cdot y_*) + c \cdot u \cdot y_* = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow a \cdot (u'' + 2r_* u' + r_*^2 u) + b \cdot (u' + r_* u) + c \cdot u = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow a \cdot u'' + \underbrace{2a r_* u'}_{=0} + \underbrace{a r_*^2 u}_{=0} + \underbrace{b u'}_{=0} + \underbrace{b r_* u}_{=0} + \underbrace{c u}_{=0} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow a \cdot u'' + (\underbrace{2a r_* + b}_{=0}) \cdot u' + (\underbrace{a r_*^2 + b r_* + c}_{=0}) \cdot u = 0 \Leftrightarrow$$

$$2\alpha r_* + b = 0 \quad (\Rightarrow \underbrace{\alpha \cdot \left(-\frac{b}{2\alpha} \right)}_{r_*} + b = 0) \quad \text{kai} \quad \alpha r_*^2 + br_* + c = 0, \quad \text{σιγή}$$

το r_* είναι είδα της καρακτηριστικής εξίσωσης

$$\Leftrightarrow \alpha \cdot u'' = 0 \quad \xrightarrow[\text{ws } 2\beta^2]{\alpha \neq 0} \quad u'' = 0 \quad \Rightarrow \quad u' = \beta \in \mathbb{R} \quad \Rightarrow$$

$$\Rightarrow u(t) = \beta \cdot t + n, \quad \beta, n \in \mathbb{R}$$

Ενιαία γραμμή $\beta = 1, n = 0$, από: $u(t) = t$

Ένακή λύση: $y(t) = c_1 \cdot e^{r_* t} + c_2 \cdot t \cdot e^{r_* t}$

Για $t = t_0$: $y(t_0) = c_1 \cdot e^{r_* t_0} + c_2 \cdot t_0 \cdot e^{r_* t_0} = y_0, \quad y_0 \in \mathbb{R}$

$$y'(t) = c_1 \cdot r_* \cdot e^{r_* t} + c_2 \cdot e^{r_* t} + c_2 \cdot t \cdot r_* \cdot e^{r_* t}$$

Για $t = t_0$: $y'(t_0) = c_1 \cdot r_* \cdot e^{r_* t_0} + c_2 \cdot (1 + r_* t_0) \cdot e^{r_* t_0} = y'_0, \quad y'_0 \in \mathbb{R}$

Σε μορφή πίνακα:

$$\underbrace{\begin{pmatrix} e^{r_* t_0} & t_0 \cdot e^{r_* t_0} \\ r_* \cdot e^{r_* t_0} & (1 + r_* t_0) \cdot e^{r_* t_0} \end{pmatrix}}_A \cdot \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_0 \\ y'_0 \end{pmatrix}$$

$$\det(A) = (1 + r_* t_0) \cdot e^{2r_* t_0} - r_* t_0 \cdot e^{2r_* t_0} = e^{2r_* t_0} > 0$$

, από για κάθε y_0, y'_0 η εξίσωση έχει μοναδική λύση.

Παράδειγμα

Να λυθεί το Π.Α.Τ. :

$$\begin{cases} y'' - 2y' + y = 0 \\ y(0) = 1 \\ y'(0) = 0 \end{cases}$$

ΔΥΣΗ

Η χαρακτηριστική είσωσης είναι: $r^2 - 2r + 1 = 0$

$$\Delta = 4 - 4 = 0 \quad , \quad r_* = -\frac{-2}{2} = 1$$

Γενική λύση: $y(t) = c_1 \cdot e^t + c_2 \cdot t \cdot e^t$

$$y'(t) = c_1 \cdot e^t + c_2 \cdot e^t + c_2 \cdot t \cdot e^t$$

Ισχύουν: $y(0) = 1 \Leftrightarrow c_1 = 1$

$$y'(0) = 0 \Leftrightarrow 1 + c_2 = 0 \Leftrightarrow c_2 = -1$$

Άρα, η γενική λύση γίνεται:

$$y(t) = e^t - t \cdot e^t$$

Εισαγωγή στους μη γενικούς αριθμούς (εισαγωγή της ΣΤΙΙ (Δ<0))

R.

Φανταστική μονάδα : i τ.ω. $i^2 = -1$ \rightarrow i = $\sqrt{-1}$
ορισμός της i

Ορίζω $G = \{z = \alpha + i\beta : \alpha, \beta \in \mathbb{R}\}$, $\mathbb{R} \subset G$

Π.Χ.: $z = 1 + 2i$, $\alpha = 1$ και $\beta = 2$

Ορίζω $\operatorname{Re}(z) = \alpha$ να τίμηται το πραγματικό μέρος του $z = \alpha + i\beta$ και $\operatorname{Im}(z) = \beta$ το φανταστικό μέρος του $z = \alpha + i\beta$

Ορίζω $\bar{z} = \alpha - i\beta$ συντηρήστε του $z = \alpha + i\beta$

Ισχύει: $\bar{z} + z = 2\operatorname{Re}(z)$ και $z - \bar{z} = 2\operatorname{Im}(z) \cdot i$

Έστω $\alpha z^2 + bz + c = 0$ με $\Delta = b^2 - 4ac < 0$.

$$\text{Tότε: } z_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{\Delta}}{2\alpha} = \frac{-b \pm \sqrt{-1|\Delta|}}{2\alpha} = \frac{-b \pm \sqrt{-1} \cdot \sqrt{|\Delta|}}{2\alpha}$$

(διότι ισχύει $\Delta = -1 \cdot |\Delta|$, n.χ. $-5 = -1 \cdot |5|$)

Αγού ορίσαμε $i = \sqrt{-1}$, έχουμε:

$$z_{1,2} = \frac{-b \pm i\sqrt{|\Delta|}}{2\alpha} = -\frac{b}{2\alpha} \pm i \cdot \frac{\sqrt{|\Delta|}}{2\alpha}$$

Έξομε 2 συγκριτικές πίσεις, ισημερινές:

$$z_1 = -\frac{b}{2a} + i \cdot \frac{\sqrt{|D|}}{2a} \quad \text{και} \quad z_2 = \bar{z}_1$$

Ισχύουν: $\operatorname{Re}(z_1) = -\frac{b}{2a}$ και $\operatorname{Im}(z_1) = \frac{\sqrt{|D|}}{2a}$

Μέχει στιγμής είδαμε λύσεις της μορφής:

$$e^{rt}$$

$$e^{r*t}, e^{r*t}$$

$$e^{r*t}, t \cdot e^{r*t}$$

$$e^{(k+i\lambda)t}, e^{(k-i\lambda)t}$$

Tautότητα του Euler: $e^{it} = \cos(t) + i \cdot \sin(t)$

Anóδειξη: Έστω $y(t) = e^{it}$. $y'(t) = i \cdot e^{it} = i \cdot y(t)$

Θα δράψουμε το Π.Α.Τ.:

$$\begin{cases} y'(t) - i \cdot y(t) = 0 \\ y(0) = 1 \end{cases} \rightarrow \text{Είναι Π.Α.Τ. με μοναδική λύση} \\ \text{την } y(t) = e^{it}$$

Οριζούμε: $w(t) = \cos(t) + i \cdot \sin(t)$

$$w'(t) = -\sin(t) + i \cdot \cos(t) =$$

$$\underline{i^2 = -1} \quad i \cdot \sin(t) + i \cdot \cos(t) = i \cdot (\cos(t) + i \cdot \sin(t)) = i \cdot w(t)$$

$$\begin{cases} w'(t) = -i \cdot w(t) = 0 \\ w(0) = 1 \end{cases} \rightarrow \text{Είναι Π.Α.Τ. με μοναδική λύση} \\ \text{την } w(t) = \cos(t) + i \cdot \sin(t)$$

Ta súo P.A.T. tivai iδia, apá kai on monadikés λúgetis θa tivai iδies, apá $w(t) = u(t)$

Aea: $e^{it} = \cos(t) + i \sin(t)$

Ia t=n: $e^{in} = \cos(n) + i \sin(n) \Leftrightarrow e^{in} - 1 = 0$