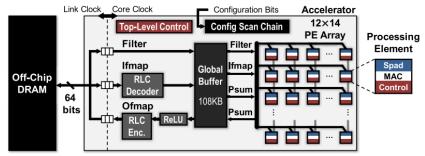
# AOC Paper Reading and Review 3 Eyeriss: An Energy-Efficient Reconfigurable Accelerator for Deep N26122246 胡家豪

## 1. Motivation

本篇 paper 提出了一種 CNN 的加速器,稱為「Eyeriss」,其由 168 個 PE 組成,並且作者提倡使用「Row stationary」的 data flow,並且使用了「RLE」的方式將數據進行壓縮。在這個架構之下,作者表示「Eyeriss」能夠達到 high throughput 與 energy-efficiency

# 2. Proposed solution

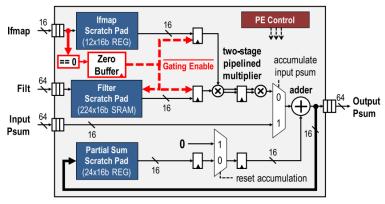
-. Eyeriss Architecture



在本篇的 Eyeriss 架構中,分別有 Core Clock 與 Link Clock 兩種 Clock, 其透過 Asynchronous FIFO 將 DRAM 內的 ifmap、Filter 傳入。 1.Top-Level Control

Top Control 主要負責 DRAM、Global Buffer 以及 PE Array 之間的溝通。其控制 DRAM 取出 Filter、Ifmap 至 chip 上的 Buffer、控制 Buffer 取出 Filter、Ifmap 至 PE array 與 Psum 的累加。

### 2.lower -Level Control



在每一個 PE 單元內均有一個 control,並且彼此之間互相獨立。 Lower Control 控制一般 PE 的 MAC 運算,值得一提的是作者在 ifmap 中有額外進行一個判斷是否為 0 的邏輯,如果成立便會跳過後面的 dataflow 直接執行下一個非 0 的運算,如此一來可以減少 45%的功耗。

### 二. RLE(Run Length Encoding)

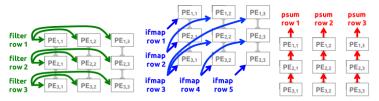
**Input:** 0, 0, 12, 0, 0, 0, 0, 53, 0, 0, 22, ...

Run Level Run Level Run Level Term

Output (64b): 2 12 4 53 2 22 0 5b 16b 5b 16b 5b 16b 1b

由於作者發現較知名且有效的模型,通常會進行 ReLU 運算。如此一來會導致 ofmap 的結果有很多 0 的出現,所以作者在 ofmap 進行 RLE,如此一來可以用較少的 bits 表示 0 的數量,達到節省存儲空間的目的。

### 三. Row stationary



Row stationary 是本篇首次提出的 data flow,主要作法是將 Filter 與 ifmap 以 row 為單位進行運算。

如此是為了最大化減少各種資料的 data movement(不論是 ifmap, filter 或 psum),以達到 energy efficienct 的效果。

# 3. Evaluation

1.Performance

作者使用「Eyeriss」執行 VGG-16 的 model, Batch size 設為 3, Supply voltage 為 1V, on-Chip clock 為 200MHz : 外部的 clock 為 60MHz。

Layer	Power	Total	Processing	Num. of	Num. of	Zeros in	Global Buff.	DRAM
	(mW)	Latency (ms)	Latency (ms)	MACs	Active PEs	Ifmaps (%)	Accesses	Accesses
CONV1-1	247	76.2	38.0	0.26G	156 (93%)	1.6%	112.6 MB	15.4 MB
CONV1-2	218	910.3	810.6	5.55G	156 (93%)	47.7%	2402.8 MB	54.0 MB
CONV2-1	242	470.3	405.3	2.77G	156 (93%)	24.8%	1201.4 MB	33.4 MB
CONV2-2	231	894.3	810.8	5.55G	156 (93%)	38.7%	2402.8 MB	48.5 MB
CONV3-1	254	241.1	204.0	2.77G	156 (93%)	39.7%	607.4 MB	20.2 MB
CONV3-2	235	460.9	408.1	5.55G	156 (93%)	58.1%	1214.8 MB	32.2 MB
CONV3-3	233	457.7	408.1	5.55G	156 (93%)	58.7%	1214.8 MB	30.8 MB
CONV4-1	278	135.8	105.1	2.77G	168 (100%)	64.3%	321.8 MB	17.8 MB
CONV4-2	261	254.8	210.0	5.55G	168 (100%)	74.7%	643.7 MB	28.6 MB
CONV4-3	240	246.3	210.0	5.55G	168 (100%)	85.4%	643.7 MB	22.8 MB
CONV5-1	258	54.3	48.3	1.39G	168 (100%)	79.4%	90.0 MB	6.3 MB
CONV5-2	236	53.7	48.5	1.39G	168 (100%)	87.4%	90.0 MB	5.7 MB
CONV5-3	230	53.7	48.5	1.39G	168 (100%)	88.5%	90.0 MB	5.6 MB
Total	236	4309.5	3755.2	46.04G	158 (94%)	58.6%	11035.8 MB	321.1 MB

Power(mW):每一層所花的功率,(total 為平均功率)

Total Latency (ms):完成此層所花費的時間

Processing Latency(ms): 單純進行 MAC 所花費的時間

Num of MACs:此層所執行的乘加運算數目

Num of Active PE:在執行此層運算, work 的 PE 比例 Zero in Ifmaps:此層運算時, input feature 有 0 的比率

Global Buff Accesses:執行此層運算時, on Chip 的 Buffer 存取了多少 data DRAM Accesses:執行此層運算時, DRAM 的 Buffer 存取了多少 data

# 2. My analysis

我認為 Eyeriss 提出的「Row stationary」算是一個蠻大的創舉。在他之前多數的架構都是用「weight stationary」或是「output stationary」等等比較傳統的方式將一種資料固定,對其進行重複利用。

而 Eyeriss 提出的「Row stationary」則是首次將每一個 ROW 一次計算完畢 以後再進行下一個 ROW 的計算,如此可以最大化 weight 和 activation 在 PE array 的使用次數。如此一來就可以降低功耗。

但是 Eyeriss 的 PE 相較於一般的 systolic MAC, Eyeriss 的 PE 控制更加複雜、而且由於 PE 內部需要 SPAD, 所以面積會比較大。

而且由於 PE 需要等待 ifmap 與 filter 的 procast, 比起 systolic 的計算還是較為小一些,所以 Eyeriss 還是在能耗方面比較有優勢。

不過在讀這篇 paper 之前,過去我只知道 systolic array 它的核心精神是將資料盡可能的併行處理與讓資料在 PE 單元內多「流動」,以此減少記憶體的存取,達到加速與節能。但是對於各種 stationary 的方法雖然聽過,但是都不太知道具體是如何操作,這篇論文讓我更加了解了加速器內部的結構與操作。