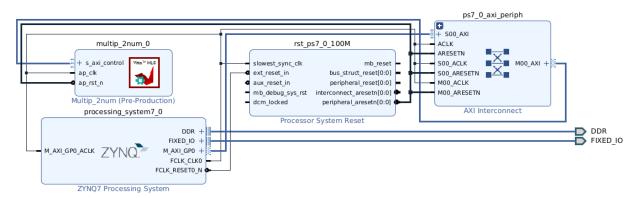
Lab1 Report

1. Introduction about the overall system



Labl 為基礎環境的建置與乘法在硬體(PYNQ Z2)上的實作。透過 Vitis_hls 撰寫 pragma 來定義輸入與輸出透過何種 program I/O 來傳輸,並使用先前寫好的 testbench 對於主程式進行 C simulation。在 Simulation後,進行 Synthesis,觀察在主視窗跳出的 synthesis report 並分析其 timing 和 area 的 information。接著進行 C 和 RTL 的 Cosimulation 觀察波型,並輸出 RTL code 供 Vivado 進行下一步動作。

由 Vitis_hls 所匯出的 RTL code 匯入 Vivado, 並對其進行 block design 和加入 ZYNQ7 Processing System 作為 host 端。進行完 block design 後,對其進行 wrapper 以利後續 Bitstream 的生成。最後將 Bitstream 輸出的.bit 檔、.hwh 檔和 host program 上傳至 OnlineFPGA 的 Jupyter Notebook 中,在 PYNQ 上進行運算,並與先前 Vitis_hls 的 C Simulation 結果進行比較。

2. Observation & Learning

(1) 建製實驗環境(ubuntu)遇到的問題與學習到的指令

在建置 ubuntu 的環境時,觀察出每一個 command 都有它的含意,如 mkdir 為建立資料夾所使用的指令、ls 為列出工作路徑下的檔案或是目錄清單的指令、cd 為切換到目錄的路徑的指令、cp 為拷貝檔案或目錄的指令和 sudo 指令為 superuser do,用以暫時提升管理權限進行一些需要 root 權限的指令。

依照安裝說明書操作時,我發現到一些指令無效指令,上網搜尋後得到一些見解,在以下列出。在分割硬碟時,需使用 fdisk 指令來處理,然而 fdisk 需要 root 權限才能進行,故若要切割 sdb 硬碟,需使用 sudo fdisk /dev/sdb 指令。在安裝 Vitis 前的設置部分,欲了解所有可更新 software 需使用 sudo apt update 指令。在安裝 Vitis 時,因著/tools/Xilinx 的還未建立,系統將會提示是否自動建立資料夾,然而使用自動建立資料夾造成在安裝完成後,執行 echo 'source /tools/Xilinx/Vitis/2022.1/settings64.sh' sudo tee -a ~/.bashrc 指令時將找不到 source /tools/Xilinx/Vitis/2022.1/settings64.sh 指令的路徑,故後來我使用 mkdir 建立資料夾來解決此問題。

(2) Vitis_hls

示。

HLS 為 High Level Synthesis 的縮寫,其為透過高階程式語言(如 C語言)的形式來表述硬體的行為,並透過 pragma 來定義每個 interface 之間所使用的 protocol(通訊協定)。在 Vitis_hls 中,所有的 interface 都是使用 axi protocol 來規定的,且 protocol 可以大致區分為 block level protocol 和 port level protocol。

```
#include "Multiplication.h"

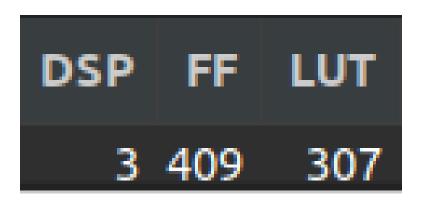
description with the proof of the pr
```

本次實驗中,block level protocol 使用的為 data-driven 的 ap_ctrl_none。此實驗中共有兩個 input port 和一個 output port,都是使用 s_axilite 作為 port level protocol。在 testbench 部分則是匯入標頭檔後,對於乘數位於 1~9 和被乘數位於 1~9 的乘法進行測試,若結果正確輸出"Test passed!",反之則輸出"Test failed!"。在了解程式碼的運作方式後對於其進行 C Simulation,可透過testbench 對於 C code 進行 behavior 的驗證,如下圖 testbench 片段所

在進行完成 C simulation 後,將對於 C code 進行 Synthesis。

Latency(cycles)	Latency(ns)
3	30.000

在 Performance 部分,在系統頻率 100MHz 的環境下共花了 3 個 cycles / 30 ns 來完成此次的任務。而在 Utilization 部分,共使用了 3 個 DSP(Digital System Processing)、409 個 FF(Flip-Flop)和 307 個 LUT(Look Up Table)來建構此運算需要的 resource,如下圖所示。



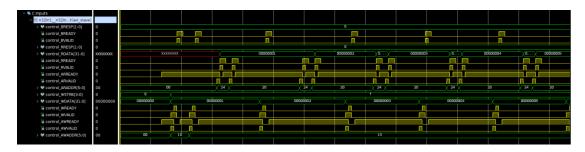
在 C synthesis 的部分,也可以觀察每個 I/O port 系統給予對應到的 configuration register,如 Input Port n32ln1 被分配到 0x10 的 register、Input Port n32ln2 被分配到 0x18 的 register、Output Port pn32ResOut 被分配到 0x20 的 register 和系統指定的 pn32ResOut_Ctrl 被分配到 0x24 的 register,如下圖所示。

Interface	Register	Offset	Width	Access	Description	Bit Fields
s_axi_control	n32In1	0x10	32	W	Data signal of n32In1	
s_axi_control	n32In2	0x18	32	W	Data signal of n32In2	
s_axi_control	pn32ResOut	0x20	32	R	Data signal of pn32ResOut	
s_axi_control	pn32ResOut_ctrl	0x24	32	R	Control signal of pn32ResOut	0=pn32ResOut_ap_vld

在完成 C Synthesis 後,進行 C 和 RTL 的 Co-simulation,可得整個 系統的 Waveform,如下圖所示。



上圖為 block level protocol 的 Waveform,綠色波型依序為 ap_start、ap_done、ap_idle、ap_ready 和 ap_rst_n,在要開始執行時 ap_rst_n 由 0 升至 1 等待開始運作。隨著 ap_start 的抬升,ap_idle 離開 ap_idle 狀態由 1 轉乘 0。當 ap_ready 由 0 抬升至 1,ap_done 也隨之升起,此時 Master 端與 Slave 端開始 handshake。而當 ap_ready 下降至 0 時,ap_start 與 ap_done 隨之下降至 0,ap_idle 則抬升至 1 等待下一次handshake。



下半部分為 port level protocol 的 Waveform,可觀察到在 AW(address write)和 AR(address read)的部分, ready 的訊號都打得比 valid 的訊號早,我猜測前面可能有接 buffer 才能達到此種效果。觀察 R(read)和 W(write)訊號可發現兩個動作時序排序方式不太一樣, read 的部分為在取得要讀取的資料位址後才發送 Rvalid 訊號,而 write 的則為先發出 Wvalid,當取得寫入資料位址時,直接將 Wready 訊號拉為 1 進行寫入。

在完成 C 和 RTL 的 Co-simulation 後, 匯出 RTL code 供 Vivado 進一步分析使用。

(3) Vivado

由 Vitis_hls 匯出的 RTL code,在 Vivado 中可建立其 block design, 並將設計好的 kernel 與 host 端(ZYNQ7 Processing System)接線,而 後對其 wrapper 並生成 BitStream。

(4) Jupyter Notebook

由 Vivado 輸出的 BitStream 中的.bit 檔、.hwh 檔與寫好的.ipynb 檔, 將其上傳至 OnlineFPGA 的 Jupyter Notebook 中並在 PYZQ Z2 上進

3. Screen dump

(1) Performance

```
16 == Performance Estimates
17 ======
18 + Timina:
19
    * Summarv:
   | Clock | Target | Estimated| Uncertainty|
21
    +-----
   |ap_clk | 10.00 ns| 6.912 ns| 2.70 ns|
23
24
26 + Latency:
    * Summary:
27
28
   | Latency (cycles) | Latency (absolute) | Interval | Pipeline|
| min | max | min | max | min | max | Type |
29
31
         3| 3| 30.000 ns| 30.000 ns| 4| 4| no|
32
34
35
    + Detail:
       * Instance:
36
       N/A
37
38
39
       * Loop:
       N/A
```

(2) Utilization

```
45 == Utilization Estimates
47 * Summary:
49 | Name | BRAM_18K| DSP | FF | LUT | URAM| 50 +-----
59 | Total | 0| 3| 409 | 307 | 0 | 60 +-----
61 | Available | 280 | 220 | 106400 | 53200 | 0 | 62 +------
63 |Utilization (%) | 0| 1| ~0| ~0| 0|
64 +-----
65
66 + Detail:
67
  * Instance:
68
      Instance | Module | BRAM_18K| DSP| FF | LUT | URAM|
  74
                       | 0| 3| 309| 282| 0|
```

```
* DSP:
77
78
   N/A
79
   * Memorv:
80
81
   N/A
82
   * FIFO:
83
84
   N/A
85
86
   * Expression:
87
   N/A
88
89
   * Multiplexer:
90
   +----+
   | Name | LUT| Input Size| Bits| Total Bits|
91
92
   +----+
   |ap_NS_fsm | 25| 5| 1| 5|
93
   +----+
94
   |Total | 25| 5| 1|
95
   +-----+
96
97
98
   * Register:
99
   +------
   | Name | FF | LUT| Bits| Const Bits|
100
101
   +------
   102
                          0|
103
                          0|
104
105
106
   +-----
   |Total | 100| 0| 100| 0|
107
108
   +----+
```

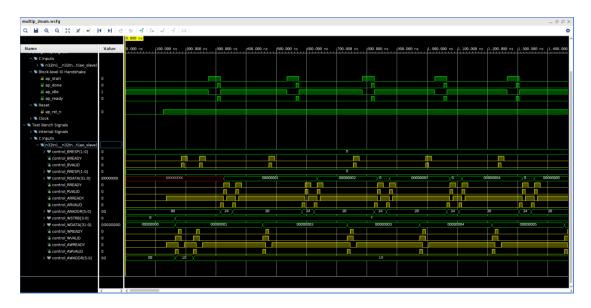
(3) Interface

```
113 == Interface
114 -----
115 * Summary:
116 +-----
117 | RTL Ports | Dir | Bits| Protocol | Source Object| C Type | 118 +-----
119 |s_axi_control_AWVALID | in| 1| s_axi| control| pointer|
120 |s_axi_control_AWREADY | out| 1| s_axi| control| pointer|
121 |s_axi_control_AWADDR | in| 6| s_axi| control| pointer|
122 |s_axi_control_WVALID | in| 1| s_axi| control| pointer|
123 |s_axi_control_WREADY | out| 1| s_axi| control| pointer|
124 |s_axi_control_WDATA | in| 32| s_axi| control| pointer|
                                              s_axi|
s_axi|
s_axi|
s_axi|
s_axi|
124 |s_axi_control_WDATA
                             | in| 32|
                                                                control
                                                                                  pointer|
125 |s_axi_control_WSTRB
                                                                control|
                              | in|
                                        4
                                                  s_axi|
                                                                                  pointer|
                                                  s_axi|
s_axi|
s_axi|
126 |s_axi_control_ARVALID | in|
127 |s_axi_control_ARREADY | out|
                                         1 |
1 |
                                                                                  pointer!
                                                                control
                                                                  control
                                                                                   pointer
                                        6
                                                                control|
128 |s_axi_control_ARADDR
                                                                                  pointer|
                                 inl
                              | out|
                                                  s_axi
                                                                                  pointer
129 |s_axi_control_RVALID
                                        1|
                                                                control
                                               s_axi|
s_axi|
s_axi|
s_axi|
130 |s_axi_control_RREADY
                             | in|
                                                                control|
                                                                                  pointer
                                         1
                                 out
                                        32
131 |s_axi_control_RDATA
                              control
                                                                                   pointer
132 |s_axi_control_RRESP
                                 out
                                         2
                                                                  control
                                                                                   pointer|
                                                                control|
133 |s_axi_control_BVALID
                              | out|
                                         1|
                                                                                  pointer
                                                                               pointer|
                                                             control|
control|
                                         1| s_axi|
2| s_axi|
134 |s_axi_control_BREADY
                             | in|
                                       2
135 |s_axi_control_BRESP
                              out
                                                                                  pointer
                                                             multip_2num| return value|
multip_2num| return value|
                                        1| ap_ctrl_hs|
1| ap_ctrl_hs|
                              | in|
| in|
136 |ap_clk
137 |ap_rst_n
                                 in| 1| ap_ctrl_hs| multip_2num| return value|
138 |ap start
                                out| 1| ap_ctrl_hs| multip_2num| return value|
out| 1| ap_ctrl_hs| multip_2num| return value|
139 | ap_done
140 |ap idle
```

(4) Co-simulation transcript/waveform

```
1 INFO: [SIM 2] *************** CSIM start ************
 2 INFO: [SIM 4] CSIM will launch GCC as the compiler.
     Compiling ../../hls_Mutiplication/Multiplication.cpp in debug mode
     Generating csim.exe
 5 >> Start test!
 71 * 1 = 1
 81 * 2 = 2
91 * 3 = 3
10 1 * 4 = 4
11 1 * 5 = 5
12 1 * 6 = 6
13 1 * 7 = 7
14 1 * 8 = 8
15 1 * 9 = 9
16 -----
17 2 * 1 = 2
18 2 * 2 = 4
19 2 * 3 = 6
202 * 4 = 8
21 2 * 5 = 10
22 2 * 6 = 12
232 * 7 = 14
24 2 * 8 = 16
25 2 * 9 = 18
26 -----
27 3 * 1 = 3
283 * 2 = 6
29 3 * 3 = 9
30 3 * 4 = 12
31 3 * 5 = 15
32 3 * 6 = 18
33 3 * 7 = 21
34 3 * 8 = 24
35 3 * 9 = 27
36 -----
37 4 * 1 = 4
38 4 * 2 = 8
39 4 * 3 = 12
40 4 * 4 = 16
414 * 5 = 20
424 * 6 = 24
43 4 * 7 = 28
44 4 * 8 = 32
45 4 * 9 = 36
```

```
475 * 1 = 5
485 * 2 = 10
49 5 * 3 = 15
50 5 * 4 = 20
51 5 * 5 = 25
52 5 * 6 = 30
53 5 * 7 = 35
54 5 * 8 = 40
55 5 * 9 = 45
56 -----
576 * 1 = 6
58 6 * 2 = 12
59 6 * 3 = 18
60 6 * 4 = 24
61 6 * 5 = 30
62 6 * 6 = 36
63 6 * 7 = 42
64 6 * 8 = 48
656 * 9 = 54
66 -----
67 7 * 1 = 7
68 7 * 2 = 14
69 7 * 3 = 21
70 7 * 4 = 28
71 7 * 5 = 35
727 * 6 = 42
737 * 7 = 49
74 7 * 8 = 56
75 7 * 9 = 63
76 -----
77 8 * 1 = 8
78 8 * 2 = 16
798 * 3 = 24
80 8 * 4 = 32
81 8 * 5 = 40
82 8 * 6 = 48
83 8 * 7 = 56
84 8 * 8 = 64
85 8 * 9 = 72
86 -----
87 9 * 1 = 9
88 9 * 2 = 18
899 * 3 = 27
90 9 * 4 = 36
91 9 * 5 = 45
92 9 * 6 = 54
93 9 * 7 = 63
949 * 8 = 72
95 9 * 9 = 81
96 -----
97 >> Test passed!
```



(5) Jupyter Notebook execution results

