# Lab 3 Report 309551064 張凱翔

#### 1. Introduction

實做 EEGNet 和 DeepConvNet 的網路架構來做 BCI dataset 的二元分類問題(左手或 右手)。使用 3 種不同的 activation function(ELU, ReLU, Leaky ReLU)來觀察對結果的 影響,並調整 model 使 accuracy>=87%。

- 2. Experiment set up
  - A. The detail of your model
    - ◆ EEGNet

```
(Firstconv): Sequential(
  (0): Conv2d(1, 16, kernel_size=(1, 51), stride=(1, 1), padding=(0, 25), bias=False)
  (1): BatchNorm2d(16, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True, track_running_stats=True)
}
(deptwiseConv): Sequential(
  (0): Conv2d(16, 32, kernel_size=(2, 1), stride=(1, 1), groups=16, bias=False)
  (1): BatchNorm2d(32, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True, track_running_stats=True)
  (2): LeakyReLU(negative_slope=0.01)
  (3): AvgPool2d(kernel_size=(1, 4), stride=(1, 4), padding=0)
  (4): Dropout(p=0.25, inplace=False)
}
(separableConv): Sequential(
  (0): Conv2d(32, 32, kernel_size=(1, 15), stride=(1, 1), padding=(0, 7), bias=False)
  (1): BatchNorm2d(32, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True, track_running_stats=True)
  (2): LeakyReLU(negative_slope=0.01)
  (3): AvgPool2d(kernel_size=(1, 8), stride=(1, 8), padding=0)
  (4): Dropout(p=0.25, inplace=False)
}
(classify): Sequential(
  (0): Linear(in_features=736, out_features=2, bias=True)
}
```

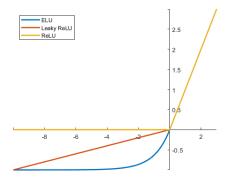
### DeepConvNet

```
DeepConvNet(
(conv2): Conv2d(1, 25, kernel_size=(1, 5), stride=(1, 1))
(conv1): Sequential(
(0): Conv2d(25, 25, kernel_size=(2, 1), stride=(1, 1))
(1): BatchNorm2d(25, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True, track_running_stats=True)
(2): LeakyReLU(negative_slope=0.01)
(3): MaxPool2d(kernel_size=(1, 2), stride=(1, 2), padding=0, dilation=1, ceil_mode=False)
(conv2): Sequential(
(0): Conv2d(25, 50, kernel_size=(1, 5), stride=(1, 1))
(1): BatchNorm2d(50, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True, track_running_stats=True)
(2): LeakyReLU(negative_slope=0.01)
(3): MaxPool2d(kernel_size=(1, 2), stride=(1, 2), padding=0, dilation=1, ceil_mode=False)
(4): Dropout(p=0.5, inplace=False)
)
(conv3): Sequential(
(0): Conv2d(50, 100, kernel_size=(1, 5), stride=(1, 1))
(1): BatchNorm2d(100, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True, track_running_stats=True)
(2): LeakyReLU(negative_slope=0.01)
(3): MaxPool2d(kernel_size=(1, 2), stride=(1, 2), padding=0, dilation=1, ceil_mode=False)
(4): Dropout(p=0.5, inplace=False)
)
(conv4): Sequential(
(0): Conv2d(100, 200, kernel_size=(1, 5), stride=(1, 1))
(1): BatchNorm2d(200, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True, track_running_stats=True)
(2): LeakyReLU(negative_slope=0.01)
(3): MaxPool2d(kernel_size=(1, 2), stride=(1, 2), padding=0, dilation=1, ceil_mode=False)
(4): Dropout(p=0.5, inplace=False)
)
(classify): Linear(in_features=8600, out_features=2, bias=True)
)
```

model 的架構是依照 spec 上提供的架構做出來的

使用的 hyper parameter 是 spec 上的,也沒有對 model 進行更改,只是在 train 的 時候加入 scheduler 對 learning rate 進行調整,結果便可以達到 87%。

## B. Explain the activation function (ReLU, Leaky ReLU, ELU)



#### ◆ ReLU

$$ReLU(x) = (x)^+ = \max(0, x)$$

在大於0的部份x=y,小於等於0的部份y=0。

♦ Leaky ReLU

$$\text{LeakyRELU}(x) = \begin{cases} x, & \text{if } x \geq 0 \\ \text{negative\_slope} \times x, & \text{otherwise} \end{cases}$$

Leaky ReLU 和 ReLU 的差別在於小於 0 的部份,LeakyReLU 會將值定為 x 乘上一個小於 1 的數字。

♦ ELU

$$\mathrm{ELU}(x) = \begin{cases} x, & \text{if } x > 0 \\ \alpha * (\exp(x) - 1), & \text{if } x \leq 0 \end{cases}$$

ELU 在 x>0 時跟 ReLU 一樣 x=y,小於等於 0 的部份則是 exp 後-1 乘上一個 alpha 值,成為一條趨近於-alpha 的曲線。

在這次作業中使用的 activation function 都是使用 pytorch 的 default 值。

- 3. Experimental results
  - A. The highest testing accuracy
    - Screenshot with two models

#### **EEGNet:**

elu 0.836111111111111 relu 0.8722222222222 leakyrelu 0.8814814814815

#### DeepConvNet:

elu 0.8138888888888889 relu 0.819444444444444 leakyrelu 0.830555555555555

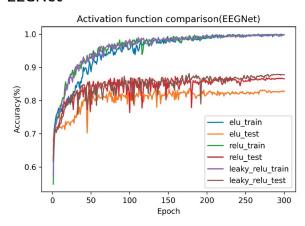
	ELU	ReLU	LeakyReLU
EEGNet	83.61%	87.22%	88.15%
DeepConvNet	81.39%	81.94%	83.06%

anything you want to present

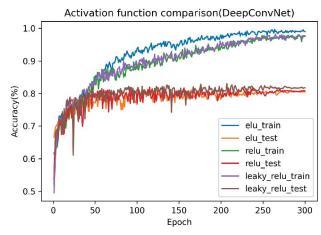
可以看到 EEGNet 的表現要比 DeepConvNet 的好很多,我認為可能的原因為 DeepConvNet 的層數過多,而導致 overfit,所以在 test 的結果上較不好。

## B. Comparison figures

### ◆ EEGNet



## ◆ DeepConvNet



### 4. Discussion

## A. Anything you want to share

- 1. 因為上學期有接觸過深度學習,對於建 model 和使用 Dataset 和 Dataloader 都有初步的理解,所以比起第一次大量數學的作業能更快的上手,所花的時間也較少。
- 2. 這次的 model 相較於第四次作業的 resnet 是比較簡單一些,所以可以簡單的調整 learning rate 便可以達到要求的準確度,相信第四次作業需要更動較多的架構。