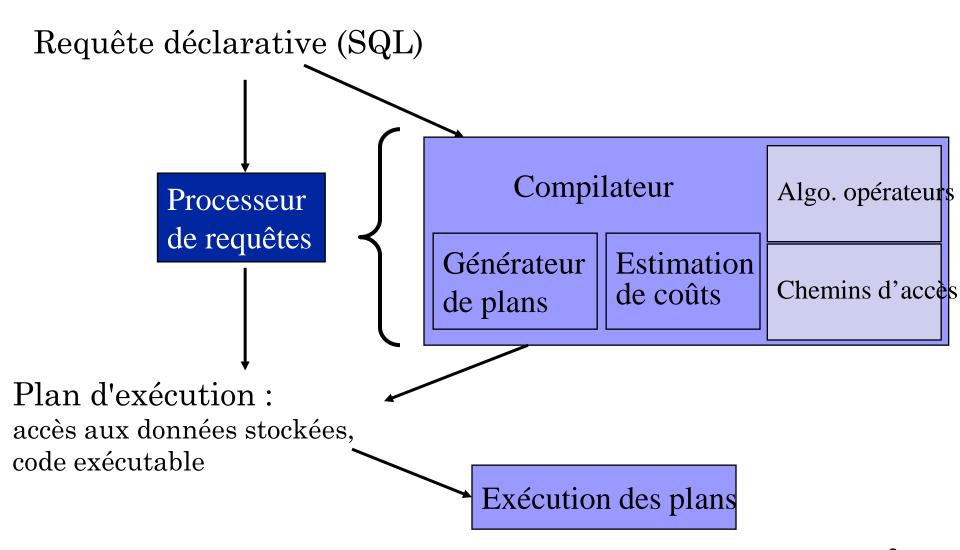
BDR 4I803 Cours 4

Opérateurs relationnels Implémentation et coût

Plan

- Rappel et Objectif
- Notion de pipeline
- Tri
- Sélection
- Projection
- Jointure
- Autres

Traitement des requêtes



Objectif

- Comprendre les algorithmes qui évaluent les opérateurs relationnels
- Quantifier les accès aux données nécessaire pour évaluer une opération
 - Unité de mesure : la page
 - Les opérations principales sont :
 - sélection, projection, jointure, tri, ...
- Disposer d'un modèle (i.e., des formules) pour déterminer le coût d'une opération en termes d'accès aux données
- Hypothèses : coût E/S >> coût CPU
 - Lire un nuplet à partir d'une page de données stockée sur disque dure beaucoup plus longtemps que de calculer un nuplet à partir de données déjà en mémoire.

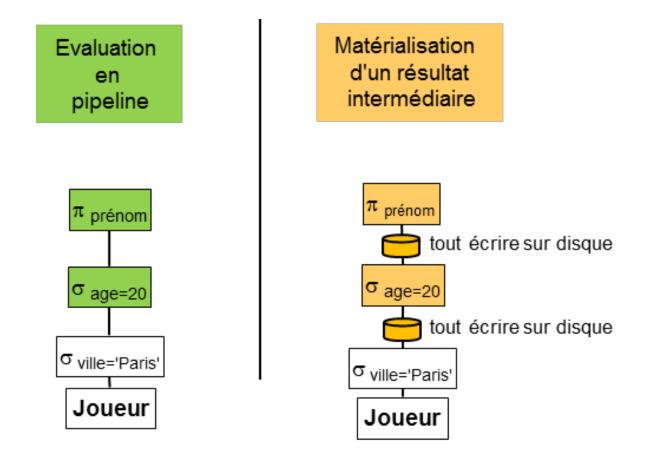
Implémentation des opérateurs

- Il existe plusieurs algorithmes *physiques* possibles pour un opérateur *logique*
 - comprendre les différentes variantes
- Détailler les étapes de l'algorithme physique
- Faire la distinction entre
 - Etape impliquant un accès aux données
 - Etape sans accès aux données

Evaluation en pipeline d'une opération

- Une opération est évaluée en pipeline
 - Si elle est évaluée sans lire aucune donnée stockée dans la base
 - Chaque opérande (données en entrée) doit être le résultat d'une autre opération
 - Opérande ≠ table
 - Opérande **non** matérialisée : jamais stockée temporairement sur disque avant de d'évaluer l'opération
 - On « consomme » les opérandes pour « produire » la sortie progressivement
- Pipeline = traitement à la volée
- Avantage : le coût d'une opération en pipeline est négligeable

Pipeline vs. matérialisation



• Rmq: pas de pipeline pour la première sélection car accès aux données stockées.

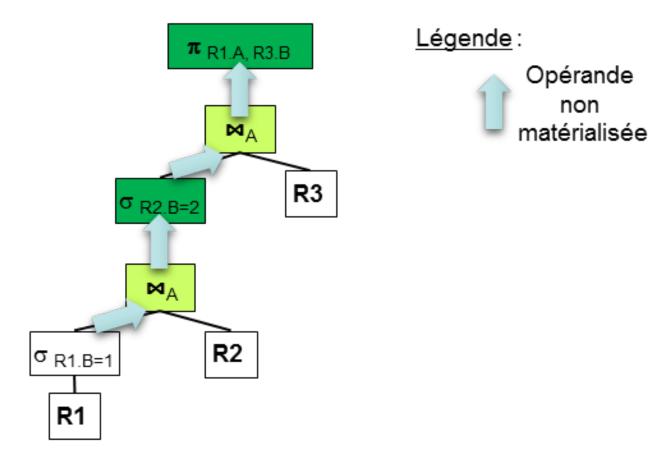
Opération unaire évaluée en pipeline

- Une opération unaire a une opérande *e*
 - Exples: $\sigma_{pr\'edicat}(e)$ $\pi_{attributs}(e)$
- Si l'opérande e est une expression composée d'au moins une opération, c-à-d, si $e \neq$ table alors
 - $-\operatorname{coût}(\sigma_{pr\acute{e}dicat}(e)) \simeq \operatorname{coût}(e)$
 - $-\operatorname{coût}(\pi_{attributs}(e)) \simeq \operatorname{coût}(e)$

Opération binaire évaluée en pipeline

- Opération binaire en pipeline
 - Union avec doublons
 - opération non relationnelle: UNION ALL en SQL
 - Fusion de listes déjà triées
 - Jointure entre une "petite" et une "grande" relation
- Coût d'une opération *n-aire* en pipeline
 - = somme du coût de ses opérandes

Opération binaire évaluée en pipeline



- "Flux" de nuplets "remontant" sur la branche principale.
- Evaluation en pipeline possible des jointures si R2 et R3 ont préalablement été "chargés" en mémoire.

Evaluation itérative en pipeline

- Une opération en pipeline est itérative
 - Parcours itératif des nuplets de l'opérande pour calculer, un par un, les nuplets du résulat.
 - Le 1^{er} nuplet du résultat dépend seulement des *m* premiers éléments de l'opérande
 - Le 2^{ème} nuplet du résultat dépend seulement des *n* éléments suivants de l'opérande
 - ... ainsi de suite jusqu'au dernier nuplet du résultat
- Interface itérative
 - Commune à tous les opérateurs :
 - méthodes open, nextTuple(), close
 - nextTuple() invoque récursivement nextTuple() des opérandes
- Avantage:
 - Chaque opérateur produit son résultat à la demande de son père
 - Contrôle du flux des nuplets intermédiaires

Algorithmes des opérateurs relationnels

- Diapos suivantes
 - Parcours séquentiel
 - Tri
 - Sélection
 - Projection
 - Jointure

— ...

Parcours séquentiel d'une table

- Requête:
 - Select * from R
- R stockée dans page(R) pages du disque
 - Taille d'une page en octets : T_{page}
 - Nombre de nuplets de R dans une page :
 - $T_{page} / largeur(R)$
 - $page(R) = card(R) / (T_{page} / largeur(R))$
- Parcours séquentiel : Table Access Full
 - $\operatorname{Coût}(R) = \operatorname{page}(R) \cdot c$
 - avec c < 1 si les pages à lire sont contigües
 - $\sin c = 1$

Tri externe

- Hypothèse : k pages tiennent en mémoire
- Algorithme en s étapes : tri de blocs puis fusions de blocs
- Etape n°1: tri
 - Lire R pour créer des paquets triés de k pages chacun
 - Nombre de paquets obtenus : page(R)/k
 - Coût de l'étape de tri (lecture + matérialisation) : 2.page(R)
- Puis étapes n° 2, 3, ..., s: fusion
 - Fusion
 - Charger la première page de k paquets et les fusionner
 - Dès qu'une page est vide, charger la suivante du même paquet
 - Dès que les k premiers paquets ont été fusionné, fusionner les k paquets suivants
 - On obtient des paquets triés de taille k² pages
 - Coût d'une étape : lire et matérialiser toutes les données : 2.page(R)
 - Nombre de paquets : page(R)/k²
 - Continuer jusqu'à obtenir un seul paquet, on a donc :
 - page(R) / $k^s \le 1$

Tri externe (suite)

- Nombre d'étape s tq : $k^s \ge page(R)$: $s = \lceil \log_k(page(R)) \rceil$
- Coût total des s étapes :
 - $Coût(tri(R)) = 2 \cdot page(R) \cdot s$
- Si on ne matérialise **pas** le résultat de la dernière étape :
 - $Coût(tri(R)) = page(R) \cdot (2s 1)$
- Si R est une expression composée (R ≠ table)

 Tri fait en pipeline, pas besoin de la première lecture de R

Sélection: o

- Sélection : $\sigma_{p(A)}(R)$
 - avec p(A) est un prédicat dépendant de l'attribut A
- Si R est une expression composée
 - $-\operatorname{Coût}(\sigma_{p(A)}(R)) = \operatorname{coût}(R)$
- Si R est une table et l'attribut A n'est pas indexé
 - Coût($\sigma_{p(A)}(R)$) = page(R)

Sélection par index non plaçant: : σ_{NP}

- Index non plaçant sur A, accès en 2 étapes
 - Etape 1: traverser l'index
 - Index Scan : atteindre une feuille de l'index pour évaluer une égalité
 - C_{index}= 1 pour une table de hachage linéaire
 - C_{index}= 2 pour une table de hachage extensible
 - Ou Index Range Scan : atteindre des feuilles consécutives de l'index pour évaluer une inégalité
 - C_{index}= hauteur de l'arbre + (nombre de feuilles concernées 1)
 - Lire les rowid des nuplets (sauf si unique, stocké dans la feuille)
 - $C_{\text{rowid}} = \lceil \text{card}(\sigma_{p(A)}(R)) / \text{nombre de rowid par page} \rceil$
 - Etape 2: Table Access By Rowid
 - lire une page par nuplet du résultat
 - $-\operatorname{Coût}(\sigma_{\operatorname{NP}p(A)}(R)) = C_{\operatorname{index}} + C_{\operatorname{rowid}} + \operatorname{card}(\sigma_{\operatorname{p(A)}}(R)) . 1$

Sélection par index **plaçant**: σ_P

- Index plaçant sur A, accès en 2 étapes
 - Etape 1: traverser l'index
 - obtenir l'adresse de la première page indexée
 - C_{index}= 0 pour une table de hachage linéaire
 - C_{index}= 1 pour une table de hachage extensible
 - C_{index}= hauteur de l'arbre 1
 - Etape 2 : lire des pages "pleines" de nuplets du résultat
 - lire une fraction de la table

Coût
$$(\sigma_{Pp(A)}(R)) = C_{index} + \lceil page(R) * card(\sigma_{p(A)}(R)) / card(R) \rceil$$

- Rappel pour calculer $\operatorname{card}(\sigma_{p(A)}(R))$
 - la distribution des attributs est uniforme. Les attributs sont tous indépendants les uns des autres.

Sélections complexes

- Sélections complexes sur une table contenant plusieurs prédicats
- Lorsque plusieurs attributs sont indexés séparément
 - Conjonction (AND)
 - Intersection d'adresses de nuplets (rowid)
 - Vecteur binaire puis ET logique
 - Disjonction (OR)
 - Union d'adresses de nuplets
 - Vecteur binaire puis OU logique

Projection: π

- Projection sans doublons : $\pi_{\text{Attributs}}(R)$
 - R est une relation
 - Correspond au "Select distinct Attributs"
 - $-\sin \pi_{Attr}(R)$ tient en mémoire ou si R est sans doublons
 - $\operatorname{Coût}(\pi_{\operatorname{Attr}}(R)) = \operatorname{coût}(R)$
 - $-\sin \pi_{Attr}(R)$ ne tient **pas** en mémoire. Deux possibilités :
 - En triant
 - Lire R pour matérialiser R trié selon Attributs, puis lire R trié
 - OU en hachant
 - Lire R et la hacher sur disque, insérer uniquement si nouvelle valeur pour « Attributs » puis lire chaque paquet
- Projection SQL avec doublons : Select Attributs
 - Opération non relationnelle
 - $Coût(proj_{Attr}(R)) = coût(R)$

Jointures:

- Diapos suivantes :
- Boucles imbriquées
 - simple
 - par bloc
 - avec index
- Par hachage
- Par Tri fusion

•

Boucles imbriquées simples : >

- On suppose que S est une table
- Jointure notée R ⋈_{R.a=S.a} S
 - Lire R pour itérer sur les nuplets résultant de R
 - La lecture se fait page par page
 - Pour chaque page le R, lire S pour obtenir les nuplets de S qui satisfont le prédicat de jointure

```
foreach page Pr de R do
  foreach nuplet s∈ S do
  qqsoit r∈ Pr, if r.a=s.a then ajoute <r,s> dans T
```

• $\operatorname{Coût}(R \bowtie_{R,a=S,a} S) = \operatorname{coût}(R) + \operatorname{page}(R) \cdot \operatorname{page}(S)$

Boucles avec matérialisation : Mat

- Sert lorsque S est une sous-expression
 - i.e., S n'est pas une table
- Jointure notée R ⋈_{Mat R.a=S.a} S
 - Commencer par évaluer S et stocker le résultat dans S_{Mat}
 - Lire R pour itérer sur les nuplets résultant de R
 - Pour chaque r dans R, lire S_{Mat} pour obtenir les nuplets de S qui satisfont le prédicat de jointure

```
Coût(R \bowtie_{Mat R.a=S.a} S) = coût(S) + page(S) + coût(R) + page(R) \cdot page(S)
```

Jointure par blocs : ⋈_{Bloc} et ⋈_{MatBloc}

- Hypothèse
 - On suppose que M+2 pages de R tiennent en mémoire
- Possibilité de **réduire** le nombre d'accès à S
 - Itération principale par blocs de M pages de R
 - Puis joindre chaque nuplet de S avec le bloc courant
- Si S est une table
 - $Coût(R \bowtie_{Bloc A.a=B.a} S) = coût(R) + page(R)/M \cdot page(S)$
- Si S est une sous-expression
 - alors on matérialise S avant d'effectuer la jointure :

```
Co\hat{u}t(R \bowtie_{MatBloc\ A.a=B.a} S) = co\hat{u}t(S) + page(S) + co\hat{u}t(R) + page(R) / \underline{M} \ . \ page(S)
```

Jointure par boucles avec index: ⋈_{Ind}

- Jointure par boucle imbriquée et index sur l'attribut a de S
 - Évite de parcourir S entièrement pour chaque page de R

```
foreach tuple r∈R do

accès aux tuples s∈S par index

foreach tuple s do

ajouter <r,s> dans le résultat
```

• Coût($R \bowtie_{Ind R.a=S.a} S$) = coût(R) + card(R) . coût($\sigma_{a=v}(S)$)

```
On suppose que l'index tient en mémoire cf. diapo sur la sélection, on fixe C_{index} = 0 et C_{rowid} = 0
```

Le terme $co\hat{u}t(\sigma_{a=v}(S))$ dépend du type d'index :

- Index **non plaçant** sur S.a : $coût(\sigma_{a=v}(S)) = card(\sigma_{a=v}(S))$
- Index **plaçant** sur S.a : $coût(\sigma_{a=v}(S)) = \lceil page(S) * card(\sigma_{a=v}(S)) / card(S) \rceil$
- cas typique de la jointure naturelle
 - si l'attribut a est une clé de S, alors coût $(\sigma_{a=v}(S)) = 1$

Jointure par tri puis fusion : \bowtie_{TF}

- Tri-fusion
 - trier R et S sur l'attribut de jointure : Sort(join)
 - voir tri externe
 - Fusionner les relations triées : Merge join
 - Amélioration: commencer la fusion de R avec S, avant la fin complète du tri
 - on peut fusionner directement les 2 relations dès que le nombre de paquets restant dans les 2 relations est inférieur à k
 - Trier R en P_R paquets, et trier S en P_S paquets, tq: $P_R + P_S < k$
 - Fusion des Pr paquets de R avec les Ps paquets de S en une seule étape
 - Exemple: jointure entre 2 tables R et S
 - Page(R)=6000, page(S)=3000 k=100 pages en mémoire
 - Tri: 2. (page(R) + page(S),
 - On obtient 60 blocs de R et 30 blocs de S soit un total de 90 blocs
 - Il suffit de lire les blocs pour les fusionner : page(R) + page(S)
 - $Coût(R \bowtie_{TF R.a=S.a} S) = 3 (page(R) + page(S))$

Jointure par hachage : ⋈_H

Hachage en mémoire

- Lire S et construire une hashmap temporaire en mémoire:
 - Associer l'attribut de jointure avec les nuplets correspondants
 - Map<A, List<Nuplet>>
- Lire R pour itérer sur les nuplets de R :
- Pour chaque r dans R, obtenir les nuplets de S associés avec la valeur R.a
 - Pour chaque nuplet associé : produire un nuplet du résultat
- $\operatorname{Coût}(R \bowtie_{H R.a=S.a} S) = \operatorname{coût}(S) + \operatorname{coût}(R)$

Hachage externe

- Hacher R et S avec la même fonction de hachage : h(a)
- Les données doivent être hachées suffisamment "finement" de telle sorte que :
 - un paquet de R avec un paquet de S tiennent en mémoire
 - Lecture : coût(R) + coût(S)
 - Ecriture: page(R) + page(S)
- pour chaque paquet i de R et i de S, associer les nuplets r et s tq r.a = s.a
 - page(R) + page(S)
- $\operatorname{Coût}(R \bowtie_{\operatorname{HExt} R.a=S.a} S) = \operatorname{coût}(R) + \operatorname{coût}(S) + 2 \cdot (\operatorname{page}(R) + \operatorname{page}(S))$

Order by

• Voir tri externe

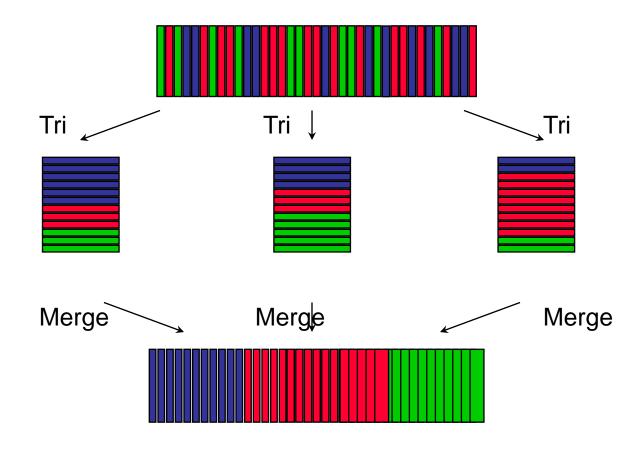
Autres opérations

- Group By avec agrégation
 - Hachage ou tri
- a IN (sous-requête)
 - Evaluer la sous-requête pour chaque valeur de a
 - Algorithme général de type "boucles imbriquées"
 - Lorsque la sous-requête ne dépend pas de la requête principale
 - Evaluer une (semi) jointure : Requête principale ⋉ sous-requête
 - Charger la sous requête en mémoire : voir algo de type \bowtie_H Ou
 - Matérialiser la sous-requête : voir algo de type ⋈_{Mat}

Perspectives

- Nombreuses autres variantes pour implémenter les opérateurs relationnels
- Evaluation en parallèle d'un opérateur
- Tri externe en parallèle
 - Sort benchmark : sortbenchmark.org
 - 2009: 500 GO/mn, 2013: 1,4 TO/mn, 2014: 4,3 TO/mn
 - 2015: **16** TO/mn http://sortbenchmark.org/FuxiSort2015.pdf

Tri externe: Fusion en 1 seule étape



Fusion en plusieurs étapes

