Compilation : B.A.BA Analyse du flot de contrôle

Compilation Avancée, 2ème partie Cours 1

Karine Heydemann karine.heydemann@lip6.fr

Les besoins

- Puissance de calcul + contraintes : consommation, taille de code, temps de réponse (dur/mou), fiabilité, portabilité, temps de conception.
- Les systèmes haute-performance sont complexes : architectures généralistes superscalaires, VLIW/DSP, GPU, multi-coeurs homogènes/hétérogènes
- ▶ Volume des applications
- ► Temps de mise au point d'une application/système ⇒ le compilateur a un rôle clé pour produire rapidement et automatiquement un code exécutable satisfaisant les besoins/contraintes

Comment produire un code performant pour une architecture donnée ? Comment tirer profit de la puissance de calcul offerte ? Est ce facile ?

Organisation de la 2ème partie

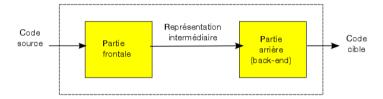
- ▶ Cours : Karine Heydemann ; TD-TP : Karine Heydemann
- ▶ Cours le 28 février puis le 21, 28 mars, puis les 18 et 25 avril.
- ▶ TD-TP le 2 mars, puis 23 et 30 mars, puis les 20 et 27 avril
- ► Support de cours mis en ligne : www-soc.lip6.fr/ĥeydeman/
- ► TPs à rendre sous forme de projet à la fin de l'UE, avec étapes intermédiaires notées (pour vous forcer à avancer).

Compilation

- ➤ Compilation : série de phases qui analysent séquentiellement une forme de programme et qui en synthétisent une nouvelle
- En général
 - L'entrée est un programme source vue comme une séquence de caractères
 - La sortie est un code objet qui peut être lié à d'autres, un code exécutable qui peut être chargé en mémoire pour être exécuté
- ► La traduction doit être
 - être correcte : respecter la sémantique du programme
 - cacher la complexité du matériel
 - produire un code efficace : exploiter les ressources tout en respectant les contraintes
- La structure des compilateurs n'a pas beaucoup changé depuis les années 50

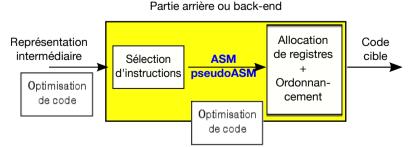
Structure d'un compilateur

- Partie dépendante du langage est le frontal/front-end
- Partie dépendante de la cible est la partie arrière/back-end
- ► NB : forme de programme en entrée (source, asm) et nouvelle forme de programme en sortie (C pre-processé, asm, objet, executable).



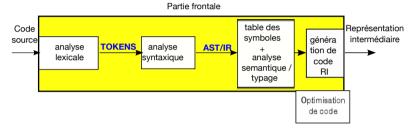
Coeurs et back-end d'un compilateur

- ► Coeur = partie indépendante du langage et de la cible.
- Back-end :
 - Génération de code = sélection d'instructions dans le jeu d'instructions de la cible + implantation des données
 - Allocation de registres et ordonnancement des instructions



Frontal d'un compilateur

- Partie dépendante du langage
- Etapes clé
 - Analyse lexicale : analyse la séquence de caractères composant le code et produit une série de tokens
 - Analyse syntaxique : analyse la séquence de tokens et produit une représentation intermédiaire (IR) + table des symboles
 - Analyse sémantique : à partir de IR et table des symboles vérifie des proriétés sémantiques requises par le langage (ex : identifiant déclaré et utilisé de manière cohérente)
 - Génération de code intermédiaire (code cible directement si compilateur basique)



Génération de code performant

- ▶ Production de code performant, exploitant bien les ressources de la cible → les compilateurs appliquent des optimisations de code pour adapter les calculs à la microarchitecture cible.
- Optimisation ou plutôt application de transformation de code
- Transformation nécessite phases d'analyse préalables pour récupérer information sur le code
- Pas de code performant sans optimisation de code
- Pas de code performant sans prendre en compte l'architecture cible

Classification des optimisations

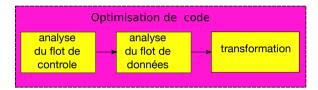
- Optimisations indépendantes de l'architecture cible
 - Réduction du nombre d'opérations statiques ou dynamiques/de leur coût
 - Elimination de sous-expression commune, propagation de copies, élimination du code inutile
- Optimisations dépendantes de l'architecture : besoin des caractéristiques de l'architecture cible, adaptation des calculs aux ressources, pour tirer profit des ressources disponibles
 - Ordonnancement des instructions
 - Allocation de registres
 - Optimisation pour la hiérarchie mémoire

Langage machine et jeu d'instructions

- ► Un programme de haut niveau → prog binaire = ensemble d'instructions compréhensibles par le processeur cible.
- Ces instructions sont dites en langage machine.
- Chaque processeur dispose d'un ensemble de traitements qui s'appuient sur son architecture (registres qu'il contient, organisation de la mémoire qu'il supporte, format des instructions qui a été défini en même temps que son architecture).

Analyses de code et représentation du code

- Les analyses réalisées par un compilateur pour récupérer information sur le code sont de plusieurs natures :
 - ► Analyse du flot d'exécution i.e de la structure du code
 - Analyse du flot de données i.e utilisation des variables
 - Analyse d'alias i.e cibles potentielles des variables de type pointeur
- ▶ Différentes représentations du programme
 - Graphe de flot d'exécution : représente le code et les différents chemins d'exécution
 - Graphe de flot de données ou de dépendance : représente les dépendances entre les opérations du programme ou des données manipulées/calculées par le programme



Jeu d'instructions

- ▶ La vue externe d'un processeur peut être définie par l'ensemble des instructions qu'il est capable de traiter
- Ces instructions sont stockées en mémoire et codées en binaire
- Le jeu d'instructions d'un processeur (ISA) est la donnée :
 - 1. de l'ensemble des instructions qu'il peut effectuer
 - 2. du codage de ces instructions en binaire

Qu'est ce qu'une instruction?

- Instruction en langage machine = commande donnée au processeur
 - ▶ 1 traitement à effectuer
 - Opération mise en jeu (addition, opération logique, opération mémoire)
 - Opérandes : opérande(s) source(s), opérande destination (pas toujours)
 - ► Quelle sera la prochaine instruction à exécuter :
 - Modèle implicite séquentiel : la prochaine instruction est celle implantée en mémoire juste après.
 - \rightarrow l'adresse de la prochaine instruction à exécuter implicite dans ce cas.
 - Instructions spéciales pour spécifier l'adresse de la prochaine instruction sinon.

Instructions arithmétiques et logiques (1)

Ces instructions utilisent l'ALU pour réaliser le calcul.

```
▶ instructions arithmétiques : add, addi, sub, mult, ...
```

```
add $2, $3, $4:
    $2 ← $3 + $4
addi $2, $3, 0x25:
    $2 ← $3 + 0x00000025
mult ($0), $4, $2:
    ($hi, $10) ← $4 * $2
instructions logiques: or, ori, and, andi, xor, ...
or $2, $3, $4:
    $2 ← $3 | $4
andi $2, $3, 0xFF00:
    $2 ← $3 & 0x0000FF00
xor $4, $2, $3:
    $2 ← $3 ^ $4
```

Les différentes classes d'instructions MIPS

Il y a 4 classes d'instructions :

- ► Les instructions arithmétiques et logiques (entière et flottante)
- ▶ Les instructions de transfert/accès mémoire
- ▶ Les instructions de rupture de séguence
- ▶ Les instructions système macro-instructions

Instructions arithmétiques et logiques (2)

Ces instructions utilisent l'ALU pour réaliser le calcul.

```
▶ instructions de décalage:sll, srl, sra, sllv, srav,
srlv
```

```
► à gauche sllv $2, $3, $4:
$2 ← $3 « $4
```

► à droite 'signé' avec immédiat sra \$2, \$3, 4: \$2 ← \$3 » 4

▶ instruction d'affectation de registre : lui, mfhi, mflo

```
► lui $2, 0xABCD:
$2 ← 0xABCD0000
```

Transferts mémoire

- Ces instructions lisent ou écrivent des valeurs en mémoire, en indiquant :
 - l'adresse mémoire = contenu d'un registre + un immédiat
 - le registre contenant la valeur à écrire (écriture) ou où écrire la valeur lue en mémoire (lecture)
 - la taille du mot à lire/écrire via le code de l'opération.
- ► Les instructions en MIPS :

```
    ▶ lecture réalisant Rdst ← MEM[Rsrc + Immediat]:
    ▶ d'un mot lw $4, 0($3):
    $4 ← MEM[$3 + 0]
    ▶ d'un demi mot lh $4, 2($3)
    ▶ d'un octet lb $4, 12($3)
    ▶ écriture réalisant Rsrc2 → MEM[Rsrc1 + Immediat]:
    ▶ d'un mot sw $4, 0($3):
    $4 → MEM[$3 + 0]
    ▶ d'un demi-mot sh $4, 2($3)
    ▶ d'un octet sb $4, 12($3)
```

Macro-instructions

- ► Instructions non codées en binaire directement
- Correspondent à une ou plusieurs instructions du jeu d'instructions.
- Traduites en ces une ou plusieurs instructions au moment du codage.

```
bnz $4, etiquette_inst
move $2, $4
li $2, 0x12345679
la $2, etiquette
```

Rupture de séquence

- Ces instructions indiquent quelle est l'adresse de la prochaine instruction.
- ► Il v a deux types de saut :
 - les sauts inconditionnels qui ont toujours lieu :

```
j etiquette_instjal ma_fonction
```

▶ jr \$31

 les sauts conditionnels qui sont effectués si et seulement une condition est vérifiée :

```
beq $0, $4, etiquette_inst
bne $0, $4, etiquette_inst
bltz $4, etiquette_inst
```

Exécution d'une instruction

L'exécution d'une instruction nécessite plusieurs étapes :

- ▶ Lire l'instruction en mémoire
- ▶ Décoder l'instruction (quelle opération, quels opérandes)
- Exécuter l'instruction (réaliser le traitement correspondant à l'instruction)
- ▶ Déterminer l'adresse de la prochaine instruction

Exemple de code assembleur MIPS

Comporte un ensemble de directives, d'instructions et d'étiquettes.

```
.set nomacro
 . file 1 "test 01a.c"
                                            addiu $sp.$sp.-24
 .section .mdebug.abi32
                                            sw $fp.20($sp)
 .previous
                                            move $fp,$sp
 .gnu attribute 4, 1
                                            li $2.2
 . abicalls
                                            sw $2,8($fp)
 . text
                  #debut code
                                            lw $2,8($fp)
 .align 2
                                            move $sp.$fp
 .globl main
                                            lw $fp,20($sp)
 .set nomips16
                                            addiu $sp,$sp,24
                #decl fonction
 .ent main
                                            i $31
 .type main, @function
                                                   #delayed slot
                                            nop
main:
 .frame $fp.24.$31
                                             .set macro
 .mask 0x40000000.-4
                                             .set reorder
 .fmask 0x000000000.0
                                             .end main
 .set noreorder
                                             .size main, .-main
 .set nomacro
                                             .ident "GCC: (GNU) 4.5.2"
```

Bloc de base : définition et calcul

- ► Bloc de base : séquence d'instructions comportant un seul point d'entrée (1er inst) et un seul point de sortie
- ► Entête : première instruction d'un bloc de base
- Algorithme de construction des blocs de base
 - 1. Déterminer les entêtes
 - 2. Déterminer les BBs
- Remarque : la notion de BB existe à tous les niveaux (source, IR, asm)

Représentation du code bas niveau

- ► Une fichier assembleur peut être représenté comme une liste de lignes de type directive, label ou instruction (cf. TP associé à ce cours)
- ▶ Une ligne est soit une directive, une instruction ou une étiquette
- ► Une instruction comporte entre autre un type, une opération, des opérandes sources et potentiellement un destination
- Un opérande est soit un registre, un label, un immédiat ou une expression
- Une fonction est alors un sous-ensemble de lignes d'un fichier
- ▶ Le compilateur manipule une structure appelée graphe de flot de contrôle (CFG) représentant le code d'une fonction (à construire en TP)
- ➤ Séquence d'instructions souvent manipulée appelée le bloc de base (à délimiter en premier)

Bloc de base : calcul

Déterminer les entêtes

- La première instruction du code d'une fonction est une entête
- ► Toute instruction cible d'un saut est une entête
- Toute instruction qui suit un saut (ou dernière instruction des delayed slots) est une entête

2. Déterminer les BBs

 Pour chaque entête, le BB correspondant est constitué de toutes les instructions qui la suivent jusqu'à l'entête suivante, non comprise (ou la fin de la fonction).

CFG : graphe de contrôle de flot

- ▶ Les liens entre les BB traduisent le flot de contrôle du programme
- ► CFG : graphe reflétant le flot de contrôle et manipulé par le compilateur
- Les noeuds sont des blocs de base
- ▶ Il y a un arc entre deux blocs BB1 et BB2 si
 - ▶ il y a un saut de BB1 vers BB2
 - si BB2 suit BB1 dans le l'ordre du programme et BB1 ne se termine pas par un saut inconditionnel (forme j etiquette)
- ► Calculé pour les fonctions en général, CFG inter-procédural possible aussi.
- ► Remarque : la notion de CFG existe à tous les niveaux (source, IR, asm)

CFG d'une fonction : exemple

```
Id $11, 0($1)
add $3, $11, $1
label2:
add $4, $3, 1
bne $4, $0, label1
nop
sub $4, $11, $2
add $5, $4, $2
beq $5, $0, label2
nop
label1:
Id $12, 0($2)
or $3, $2, $2
```

CFG d'une fonction : exemple

```
Id $11, 0($1)
add $3, $11, $1
label2:
add $4, $3, 1
bne $4, $0, label1
nop
sub $4, $11, $2
add $5, $4, $2
beq $5, $0, label2
nop
label1:
Id $12, 0($2)
or $3, $2, $2

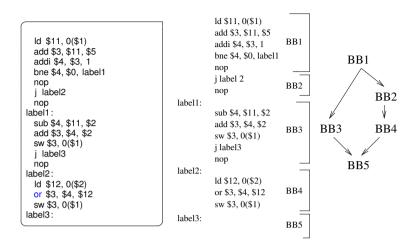
label1:
```

```
ld $11, 0($1)
                                B1
                   B1
add $3, $11, $1
addi $4, $3, 1
bne $4, $0, label1
                   B2
sub $4, $11, $2
add $5, $4, $2
                   В3
                                B3
beq $5, $0, label2
ld $12, 0($2)
                    B4
                                B4
or $3, $2, $2
```

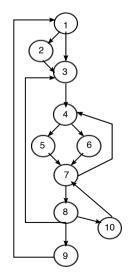
CFG d'une fonction : exemple

```
ld $11, 0($1)
 add $3, $11, $5
 addi $4, $3, 1
 bne $4, $0, label1
 i label2
 nop
label1:
 sub $4, $11, $2
 add $3, $4, $2
 sw $3, 0($1)
 j label3
 nop
label2:
 ld $12, 0($2)
 or $3, $4, $12
 sw $3, 0($1)
label3:
```

CFG d'une fonction : exemple



Dominance: exemple



noeud	dominateurs
1	
2	
3	
4	
5	
6	
7	
8	
9	
10	

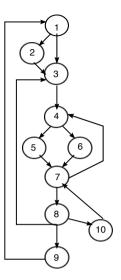
Relation de dominance

- ► Relation de dominance dans un graphe : noeud d domine le noeud i si tous les chemins de l'entrée à i passent par d
- ▶ On note d dom i la relation
- ► La relation est reflexive, transitive et antisymetrique
- ► Calcul des dominants : a domine b si
 - ▶ a = b
 - ▶ a est l'unique prédécesseur immediat de b
 - b a plusieurs prédécesseurs immédiats c et ∀c ∈ Pred (b), c ≠ a et a dom c

Relation de dominance immédiate

- ▶ Relation de dominance immédiate notée i dom :
 - a idom b avec $a \neq b$ ssi a dom b et \triangle c, a dom c et c dom b.
- ► Le dominateur immédiat est unique (s'il existe).
- ▶ La relation de dominance immédiate forme un arbre de noeuds d'un CFG dont la racine est le noeud d'entrée et les arcs représentent la relation de dominance immédiate
- Les chemins dans cet arbre indiquent alors toutes les dominances

Dominance immédiate et arbre de dominance

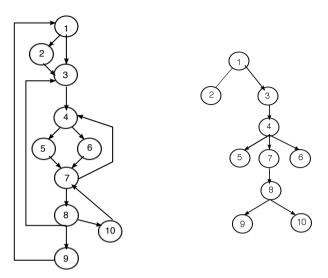


noeud	dominateurs	idom
1	1	
2	1, 2	
3	1, 3	
4	1, 3, 4	
5	1, 3, 4, 5	
6	1, 3, 4, 6	
7	1, 3, 4, 7	
8	1, 3, 4, 7, 8	
9	1, 3, 4, 7, 8, 9	
10	1, 3, 4, 7, 8, 10	

Calcul des dominants dans un CFG

```
Input: N: set of Node, Pred, Succ: Node -> set of Node, r: Node
Output: Domin: Node -> set of Node
D, T: set of Node; n, p, s: Node; WorkingList: List of Node
change := true
                        /* traitement de la racine */
Domin(r) = \{\}
WorkingList.push back(r) /* initialisation liste des BB a traiter */
for each n in N = \{r\} do /* initialisation pour tous les autres noeuds */
 Domin(n) := N
do while (WorkingList <> empty) /* iteration tant liste non vide */
n := Head and Remove(WorkingList) /* premier element qui est enleve*/
T := N
 for each p in Pred(n) do /* considerer tous les predecesseurs de n */
  T +:= Domin(p)
                       /* intersection des dominants des predecesseur*/
 D := T + \{n\}
                        /* ajout du noeud lui-meme */
 if D <> Domin(n) then /* detection de changement */
    Domin(n) := D
    change := true
 if change = true
                          /* si changement ajout des successeurs de n */
   for each s in Succ(n) do
     WorkingList.push back(s)
return Domin
```

Dominance immédiate et arbre de dominance



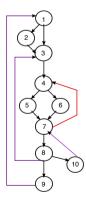
Relation de post-dominance

- ▶ Relation de post-dominance dans un graphe : noeud d post-domine le noeud i si tous les chemins de i à la sortie passent par d
- ▶ On note d pdom i la relation de post-dominance
- ▶ La relation est reflexive, transitive et antisymetrique
- ▶ Calcul des post-dominants : a post-domine b si
 - ▶ a = b
 - ▶ a est l'unique successeur immediat de b
 - ▶ b a plusieurs successeurs immédiats c et \forall c ∈ Succ (b), $c \neq$ a et a pdom c

Relation de post-dominance immédiate

- ▶ Relation de post-dominance immédiate notée idom :
 - a ipdom b avec $a \neq b$ ssi
 - a pdom bet Ac, a pdom cet c pdom b.
- Le post-dominateur immédiat est unique (s'il existe).
- ► La relation de post-dominance immédiate forme un arbre de noeuds d'un CFG dont la racine est le noeud de sortie et les arcs représentent la relation de post-dominance immédiate
- ► Les chemins dans cet arbre indiquent alors toutes les post-dominances

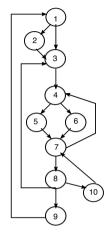
Boucles naturelles

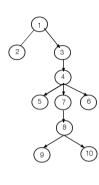


- ► Une boucle naturelle induite par un arc retour BBy → BBx est le sous-graphe sG
 - = (sN,sE) de G avec
 - ▶ BBx est l'unique entête de la boucle
 - sN = ensemble avec BBx + les noeuds de N depuis lesquels BBy est accessible sans passer par BBx
 - ► sE = ensemble des arcs de E connectant les blocs de base sN

Arcs retour

▶ On appelle un arc retour BBy \rightarrow BBx dans un graphe G = (N, E) un arc tel que BBx dom BBy

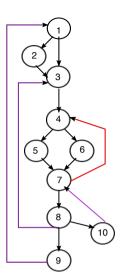




Boucles naturelles

- ▶ Une boucle naturelle induite par un arc retour $BBy \to BBx$ est le sous-graphe sG = (sN, sE) de G avec
 - ▶ BBx est l'unique entête de la boucle
 - ► sN = ensemble avec BBx + les noeuds de N depuis lesquels BBy est accessible sans passer par BBx
 - ▶ sE = ensemble des arcs de E connectant les blocs de base sN
- ➤ On peut construire le sous-graphe associé à un arc retour en partant de BBy et en ajoutant ses prédécesseurs jusqu'à BBx.
- Un arc avec un bloc prédécesseur ne définit pas forcément une boucle naturelle.

Arc retour et boucles naturelles : exemple

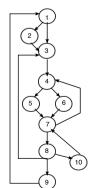


➤ On peut construire le sous-graphe associé à un arc retour en partant de BBy et en ajoutant ses prédécesseurs jusqu'à BBx.

arc	boucle naturelle
10 → 7	
$7 \rightarrow 4$	
8 → 3	
9 → 1	

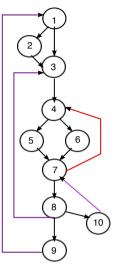
Boucles (naturelles) internes et imbrications

- ➤ Si deux boucles n'ont pas le même bloc en-tête : imbriquées ou disjointes
- ► S'il n'y a aucun arc arrière entre ses blocs autre que l'arc avec l'entête = boucle interne
- ➤ Si en-tete commune on ne peut rien dire sans connaître le code (une seule ou deux boucles).





Arc retour et boucles naturelles : exemple

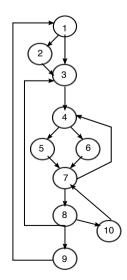


➤ On peut construire le sous-graphe associé à un arc retour en partant de BBy et en ajoutant ses prédécesseurs jusqu'à BBx.

arc	boucle naturelle
10 → 7	7, 8, 10
$7 \rightarrow 4$	4, 5, 6, 7, 8, 10
8 o 3	tous sauf 1, 2, 9
9 → 1	tous

Extended basic blocs

- Blocs de base étendu/superblocs
- ▶ Un seul point d'entrée p
- Plusieurs points de sortie
- ► A un forme d'arbre de BB
- Seul p a |Pred(p)| ≥ 1 dans le CFG
- Utilisés dans certaines optimisations



Extended basic blocs

- ► Blocs de base étendu/superblocs
- ► Un seul point d'entrée p
- ► Plusieurs points de sortie
- ► A un forme d'arbre de BB
- Seul p a |Pred(p)| ≥ 1 dans le CFG
- Utilisés dans certaines optimisations

