

数据

1 综合

1.1 ++

--

2 数据结构

2.1 表

--

存储:顺序 链式

2.2 栈

--

先入后出, 后入先出

存储:顺序 链式

2.3 队列

--

先入先出, 后入后出

存储:顺序 链式

2.4 二叉树

--

二叉树第 $i(i \geq 1)$ 层上的节点最多为 $2^{(i-1)}$ 个。

深度为 $k(k \geq 1)$ 的二叉树最多有 $2^k - 1$ 个节点

在任意一棵二叉树中, 树叶的数目比度数为2的节点的数目多一

满二叉树 :深度为 $k(k \geq 1)$ 时有 $2^k - 1$ 个节点的二叉树

完全二叉树 :只有最下面两层有度数小于2的节点, 且最下面一层的叶节点集中在最左边的若干位置上

当 $i > 1$ (不是根节点)时, 有父节点, 其编号为 $i/2$

当 $2i \leq n$ 时, 有左孩子, 其编号为 $2i$, 否则没有左孩子, 本身是叶节点

当 $2i + 1 \leq n$ 时, 有右孩子, 其编号为 $2i + 1$, 否则没有右孩子

当 i 为奇数且不为1时, 有左兄弟, 其编号为 $i - 1$, 否则没有左兄弟

当 i 为偶数且小于 n 时, 有右兄弟, 其编号为 $i - 1$, 否则没有右兄弟

存储:顺序 链式

遍历:先序 中序 后序 分层

节点是红色或者黑色

根节点是黑色

每个叶子的节点都是黑色的空节点 (NULL)

每个红色节点的两个子节点都是黑色的。

从任意节点到其每个叶子的所有路径都包含相同的黑色节点。

2.5 图

--

有向图和无向图 稀疏图和稠密图 完全图和连通图

弧头与弧尾 路径与回路 边 权 网 子图

度:顶点相关联的边的条数 无向图:度 有向图:入度、出度

存储:顺序 一维数组 二维数组 链式 邻接表 逆邻接表 十字链表

遍历:深度优先DFS 广度优先BFS

3 算法

3.1 查找

顺序查找 折半查找 分块查找 hash查找

--

顺序

```
int SqSearch(int *p, int size, int key)
{
    int i;
    for (i = 0; i < size; i++)
    {
        if (key == p[i])
        {
            return i;
        }
    }
    return -1;
}
```

--

二分

```
int BinSearch(int *p, int size, int key)
{
    int low = 0;
    int high = size - 1;
    int min;
    while (low < high)
    {
        min = (low+high) / 2;
        if (key == p[min])
        {
            return min;
        }
        else if (key < p[min])
```

```

{
high = min;
}
else if (key > p[min])
{
low = min;
}
}
}

```

3.2 排序

--

稳定与不稳定排序 内与外排序

插入:直接插入 折半插入 链表插入

交换:冒泡排序 选择排序 快速排序 归并排序 堆排序

--

冒泡

```

void BubbleSort(int *p, int size)
{
    int i, j, t;
    for (i = 0; i < size - 1; i++)
    {
        for (j = 0; j < size - 1 - i; j++)
        {
            if (p[j] < p[j+1])
            {
                t = p[j];
                p[j] = p[j+1];
                p[j+1] = t;
            }
        }
    }
}

```

--

选择

```

void BubbleSort(int *p, int size)
{
    int i, j, t;
    for (i = 0; i < size; i++)
    {
        for (j = i + 1; j < size; j++)
        {
            if (p[i] < p[j])
            {
                t = p[i];
                p[i] = p[j];

```

```

    p[j] = t;
}
}
}
}

```

--

快速

```

void q_sort(int *p, int start, int end)
{
    int i = start;
    int j = end;
    int x = p[start];
    if(i > j)
        return;
    while(i < j)
    {
        while(i < j && p[j] >= x)
            j--;
        if(p[j] < x)
        {
            p[i] = p[j];
            i++;
        }
        while(i < j && p[i] <= x)
            i++;
        if(p[i] > x)
        {
            p[j] = p[i];
            j--;
        }
    }
    p[i] = x;
    q_sort(p, start, i-1);
    q_sort(p, i+1, end);
}

```

4 STL

4.1 基本

--

容器：各种数据结构，如vector、list、deque、set、map等,用来存放数据，从实现角度来看，STL容器是一种class template。

算法：各种常用的算法，如sort、find、copy、for_each。从实现的角度来看，STL算法是一种function template。

迭代器：扮演了容器与算法之间的胶合剂，共有五种类型，从实现角度来看，迭代器是一种将operator*，operator->，operator++，operator--等指针相关操作予以重载的class template。所有STL容器都附带有自己专属的迭代器，只有容器的设计者才知道如何遍历自己的元素。原生指针(native pointer)也是一种迭代器。

仿函数：行为类似函数，可作为算法的某种策略。从实现角度来看，仿函数是一种重载了 `operator()` 的 `class` 或者 `class template`

适配器：一种用来修饰容器或者仿函数或迭代器接口的东西。

空间配置：负责空间的配置与管理。从实现角度看，配置器是一个实现了动态空间配置、空间管理、空间释放的 `class template`。

STL六大组件的交互关系，容器通过空间配置器取得数据存储空间，算法通过迭代器存储容器中的内容，适配器可以修饰仿函数，仿函数可以协助算法完成不同的策略的变化。

谓词是指普通函数或重载的 `operator()` 返回值是 `bool` 类型的函数对象(仿函数)。如果 `operator` 接受一个参数，那么叫做一元谓词，如果接受两个参数，那么叫做二元谓词，谓词可作为一个判断

4.2 string 容器

--

`string` 封装了 `char`，管理这个字符串，是一个 `char` 型的容器

4.3 vector 容器

--

单端数组

`array` 是静态空间，一旦配置了就不能改变

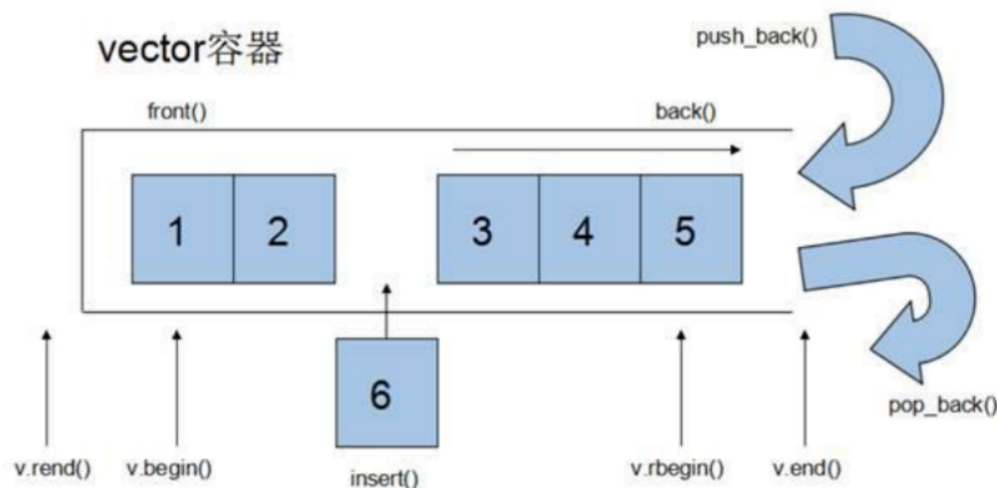
`vector` 是动态空间，随着元素的加入，它的内部机制会自动扩充空间以容纳新元素

`vector` 实际配置的大小可能比客户端需求大一些，

一旦容量等于大小，便是满载，下次再有新增元素，整个 `vector` 容器就得另觅

所谓动态增加大小，并不是在原空间之后续接新空间(因为无法保证原空

间之后尚有可配置的空间)，而是一块更大的内存空间，然后将原数据拷贝新空间，并释放原空间。因此，对 `vector` 的任何操作，一旦引起空间的重新配置，指向原 `vector` 的所有迭代器就都失效了



4.4 deque 容器

--

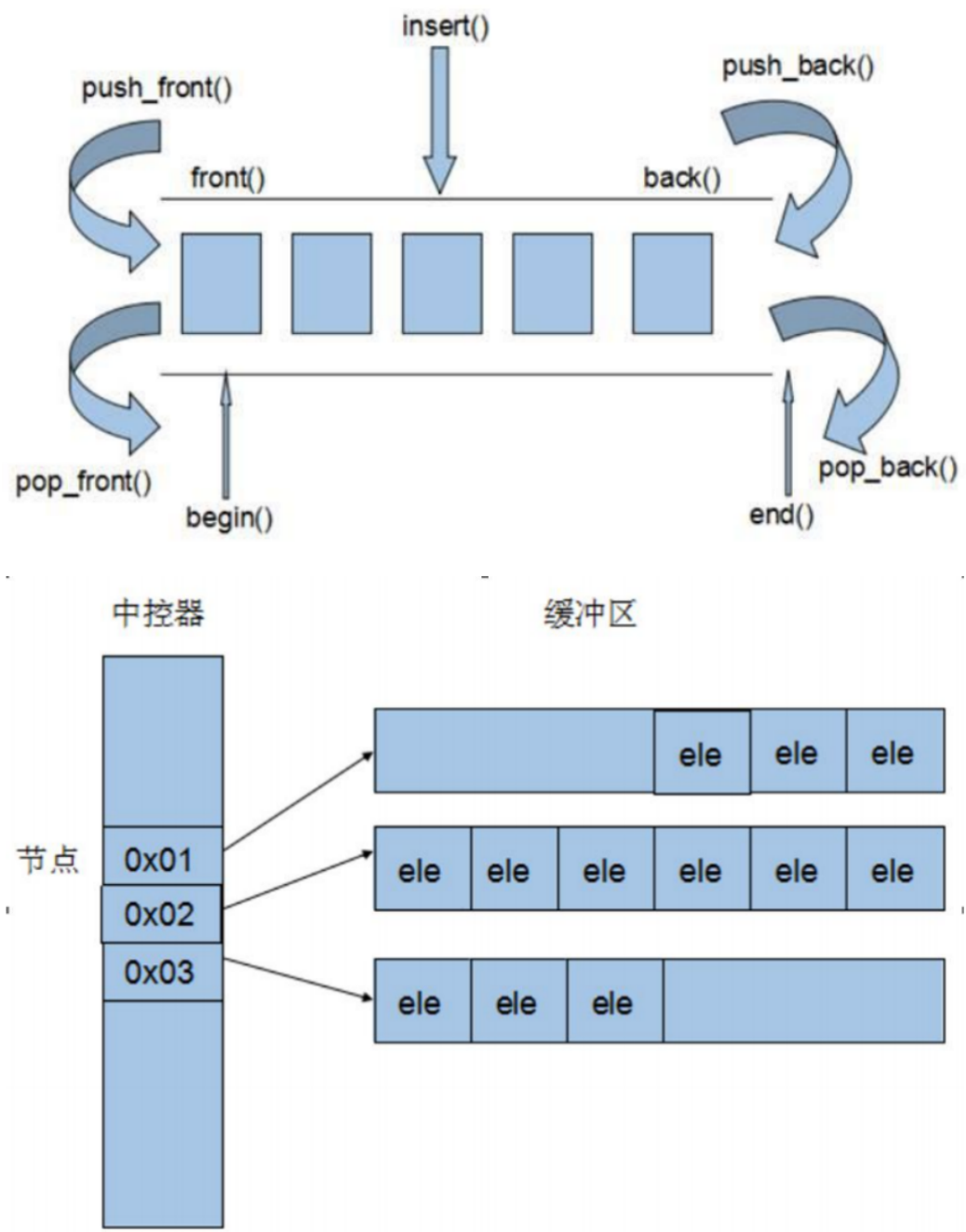
双端数组

`vector` 容器是单向开口的连续内存空间，`deque` 则是一种双向开口的连续线性空间差异，

一在于 `deque` 允许使用常数项时间对头端进行元素的插入和删除操作

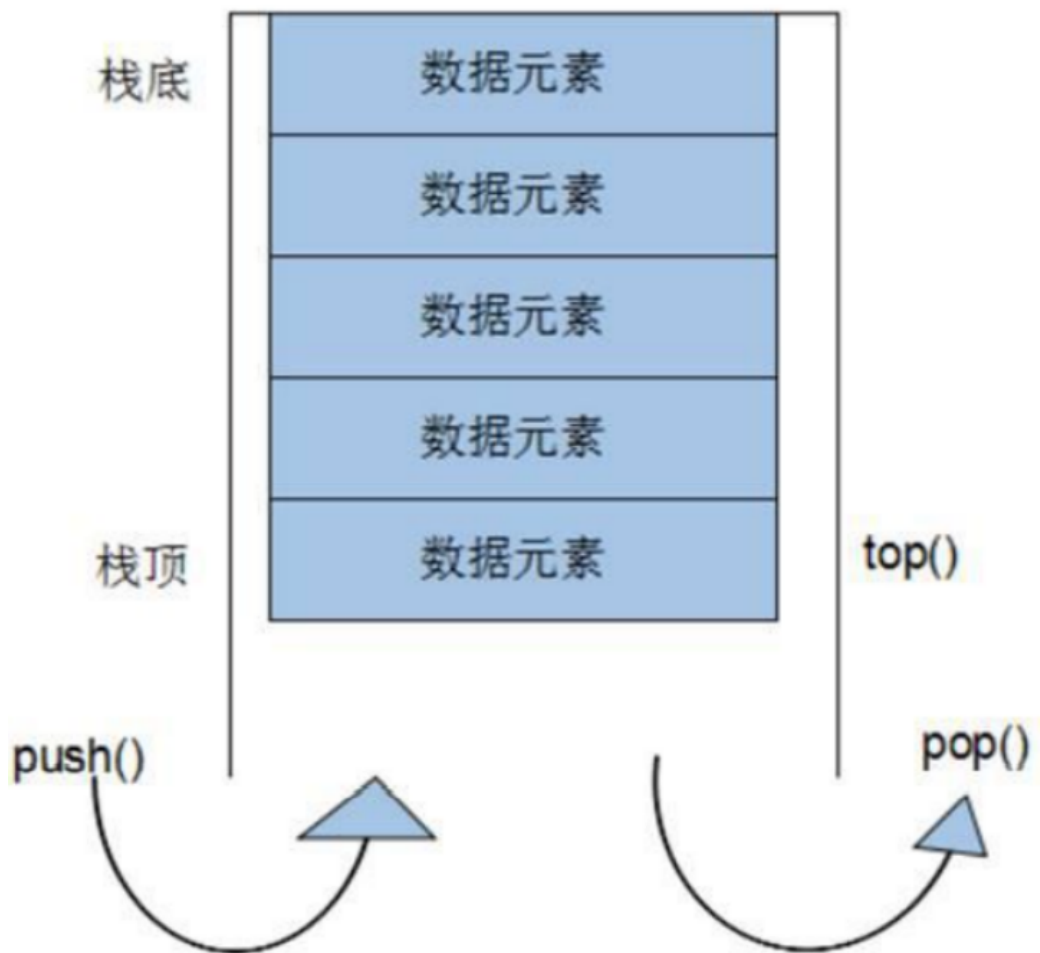
二在于 `deque` 没有容量的概念，因为它是动态的以分段连续空间组合而成，随时可以增加一段新的空间并链接起来

因此，deque 没有必须要提供所谓的空间保留(reserve)功能
对 deque 进行的排序操作，为了最高效率，可将 deque 先完整的复制到一个 vector 中，对 vector 容器进行排序，再复制回 deque
deque 采取一块所谓的map(注意，不是 STL 的 map 容器)作为主控，这里所谓的 map 是一小块连续的内存空间，其中每一个元素(此处成为一个结点)都是一个指针，指向另一段连续性内存空间，称作缓冲区。缓冲区才是 deque 的存储空间主体



4.4 stack容器

堆栈



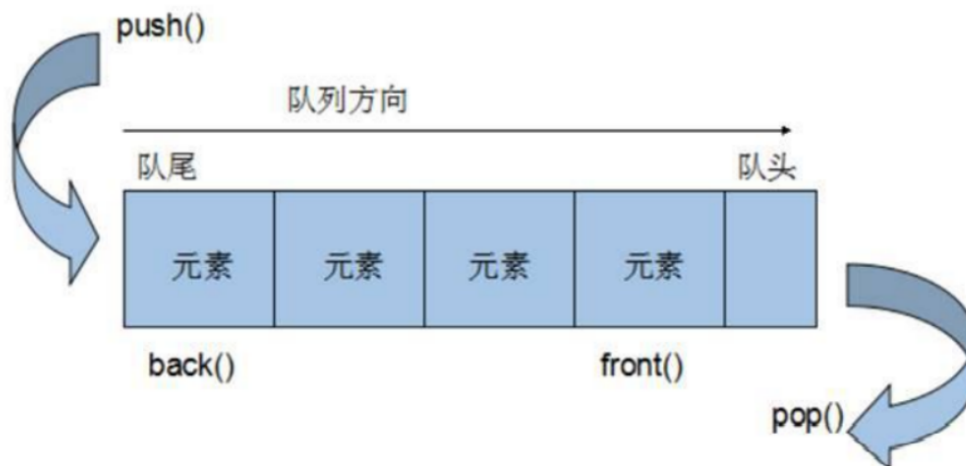
stack 是一种先进后出(First In Last Out,FIFO)的数据结构，它只有一个出口，形式如图所示。
stack 容器允许新增元素，移除元素，取得栈顶元素，但是除了最顶端外，没有任何其他方法可以存取 stack 的其他元素。换言之，stack 不允许有遍历行为，也不提供迭代器

4.5 queue 容器

--

队列

queue 是一种先进先出(First In First Out,FIFO)的数据结构，它有两个出口，queue容器允许从一端新增元素，从另一端移除元素



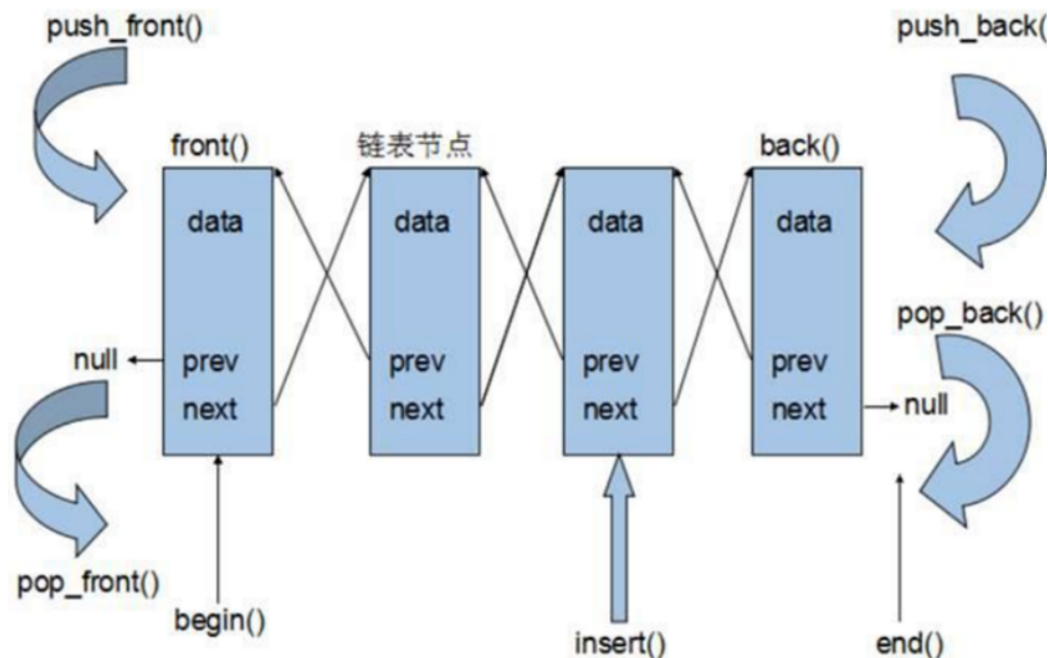
只有 queue 的顶端元素，才有机会被外界取用。queue 不提供遍历功能，也不提供迭代器

4.6 list容器

双向链表

链表是一种物理存储单元上非连续、非顺序的存储结构，数据元素的逻辑顺序是通过链表中的指针链接次序实现的

元素的存储空间是随机的(不连续的存储空间)，所以在访问元素的时候，通过迭代器访问元素，不能用元素的序号访问



4.7 set/multiset容器

所有元素都会根据元素的键值自动被排序，set 的元素即是键值又是实值
multiset 特性及用法和 set 完全相同，唯一的差别在于它允许键值重复
不可通过迭代器修改键值

4.8 map/multimap容器

所有元素都会根据元素的键值自动排序。map 所有的元素都是pair,同时拥有实值和键值，pair 的第一元素被视为键值，第二元素被视为实值

Multimap 和 map 的操作类似，唯一区别 multimap 键值可重复
不可通过迭代器修改键值，可以修改实值

4.9 STL 容器使用时机

	vector	deque	list	set	multiset	map	multimap
典型内存结构	单端数组	双端数组	双向链表	二叉树	二叉树	二叉树	二叉树
可随机存取	是	是	否	否	否	对 key 而言：不是	否

	vector	deque	list	set	multiset	map	multimap
元素搜寻速度	慢	慢	非常慢	快	快	对 key 而言：快	对 key 而言：快
元素安插移除	尾端	头尾两端	任何位置	-	-	-	-

vector.at()比 deque.at()效率高，比如 vector.at(0)是固定的，deque 的开始位置 却是不固定的。

如果有大量释放操作的话，vector 花的时间更少，这跟二者的内部实现有关

deque 支持头部的快速插入与快速移除，这是 deque 的优点。

list 的使用场景：比如公交车乘客的存储，随时可能有乘客下车，支持频繁的不确实位置元素的移除插入。

set 的使用场景：比如对手机游戏的个人得分记录的存储，存储要求从高分到低分顺序排列。

map 的使用场景：比如按 ID 号存储十万个用户，想要快速要通过 ID 查找对应的用户。二叉树的查找效率，这时就体现出来了。如果是vector 容器，最坏的情况下可能要遍历完整个容器才能找到该用户

4.10 常用算法

--

常用的遍历算法有哪些

遍历容器元素

```
for_each(iterator beg, iterator end, _callback);
```

将指定容器区间元素搬运到另一容器中

```
transform(iterator beg1, iterator end1, iterator beg2, _callback);
```

--

常用的查找算法有哪些

查找元素

```
find(iterator beg, iterator end, value);
```

条件查找

```
find_if(iterator beg, iterator end, _callback);
```

查找相邻重复元素

```
adjacent_find(iterator beg, iterator end, _callback);
```

二分查找法

```
bool binary_search(iterator beg, iterator end, value);
```

统计元素出现的次数

```
count(iterator beg, iterator end, value);
```

--

常用拷贝和替换算法

--

常用的排序算法有哪些

容器元素合并

`merge(iterator beg1, iterator end1, iterator beg2, iterator end2, iterator dest);`

容器元素排序

`sort(iterator beg, iterator end, _callback);`

对指定范围内的元素随机调整次序

`random_shuffle(iterator beg, iterator end);`

反转指定范围的元素

`reverse(iterator beg, iterator end);`

--

常用拷贝和替换算法

copy算法 将容器内指定范围的元素拷贝到另一容器中

`copy(iterator beg, iterator end, iterator dest)`

replace算法 将容器内指定范围的旧元素修改为新元素

`replace(iterator beg, iterator end, oldvalue, newvalue)`

replace_if算法 将容器内指定范围满足条件的元素替换为新元素

`replace_if(iterator beg, iterator end, _callback, newvalue)`

swap算法 互换两个容器的元素

`swap(container c1, container c2)`

--

常用算法生成算法

accumulate算法 计算容器元素累计总和

`accumulate(iterator beg, iterator end, value)`

fill算法 向容器中添加元素 `fill(iterator beg, iterator end, value)`