# Rockchip RK3588 Linux SDK 快速入门

文档标识: RK-JC-YF-915

发布版本: V1.5.0

日期: 2024-06-20

文件密级:□绝密 □秘密 □内部资料 ■公开

#### 免责声明

本文档按"现状"提供,瑞芯微电子股份有限公司("本公司",下同)不对本文档的任何陈述、信息和内容的准确性、可靠性、完整性、适销性、特定目的性和非侵权性提供任何明示或暗示的声明或保证。本文档仅作为使用指导的参考。

由于产品版本升级或其他原因,本文档将可能在未经任何通知的情况下,不定期进行更新或修改。

#### 商标声明

"Rockchip"、"瑞芯微"、"瑞芯"均为本公司的注册商标,归本公司所有。

本文档可能提及的其他所有注册商标或商标,由其各自拥有者所有。

#### 版权所有© 2024 瑞芯微电子股份有限公司

超越合理使用范畴,非经本公司书面许可,任何单位和个人不得擅自摘抄、复制本文档内容的部分或全部,并不得以任何形式传播。

瑞芯微电子股份有限公司

Rockchip Electronics Co., Ltd.

地址: 福建省福州市铜盘路软件园A区18号

网址: <u>www.rock-chips.com</u>

客户服务电话: +86-4007-700-590

客户服务传真: +86-591-83951833

客户服务邮箱: fae@rock-chips.com

#### 前言

#### 概述

本文主要描述了RK3588 Linux SDK的基本使用方法,旨在帮助开发者快速了解并使用RK3588 SDK开发包。

#### 读者对象

本文档(本指南)主要适用于以下工程师:

技术支持工程师

软件开发工程师

#### 各芯片系统支持状态

| 芯片名称       | Uboot版本 | Kernel版本 | Debian版本 | Buildroot版本     |
|------------|---------|----------|----------|-----------------|
| RK3588系列芯片 | 2017.9  | 5.10、6.1 | 11、12    | 2021.11、2024.02 |

#### 修订记录

| 日期         | 版本     | 作者          | 修改说明           |
|------------|--------|-------------|----------------|
| 2022-01-15 | V0.0.1 | Caesar Wang | 初始版本           |
| 2022-04-14 | V0.1.0 | Caesar Wang | 更新Beta版本       |
| 2022-04-21 | V0.1.1 | Caesar Wang | 更新Beta版本到0.1.1 |
| 2022-05-20 | V1.0.0 | Caesar Wang | 更新Release版本    |
| 2022-06-20 | V1.0.1 | Caesar Wang | 更新SDK到V1.0.1   |
| 2022-08-20 | V1.0.2 | Caesar Wang | 更新SDK到V1.0.2   |
| 2022-09-20 | V1.0.3 | Caesar Wang | 更新SDK到V1.0.3   |
| 2022-11-20 | V1.0.4 | Caesar Wang | 更新刷机说明。        |
| 2023-04-20 | V1.1.0 | Caesar Wang | 更新SDK到V1.1.0。  |
| 2023-05-20 | V1.1.1 | Caesar Wang | 更新SDK到V1.1.1。  |
| 2023-06-20 | V1.2.0 | Caesar Wang | 更新SDK到V1.2.0。  |
| 2023-09-20 | V1.3.0 | Caesar Wang | 更新SDK到V1.3.0。  |
| 2023-12-20 | V1.4.0 | Caesar Wang | 更新SDK到V1.4.0。  |
| 2024-06-20 | V1.5.0 | Caesar Wang | 适配新版本SDK。      |

# 1. SDK预编译镜像

使用RK3588 Linux SDK预编译镜像,开发人员可以省去从源代码编译整个操作系统的过程,直接将预编译的镜像刷入RK3588开发板,从而快速启动开发和进行相关评估、对比,可减少因编译问题导致的开发时间和成本浪费。

可从公开地址下载 SDK固件下载点击这里

固件路径: 通用 Linux SDK 固件-> Linux5.10 -> RK3588

如果需要修改SDK代码或快速入门,请参考下面章节。

# 2. 开发环境搭建

### 2.1 准备开发环境

我们推荐使用 Ubuntu 22.04 或更高版本的系统进行编译。其他的 Linux 版本可能需要对软件包做相应调整。除了系统要求外,还有其他软硬件方面的要求。

硬件要求: 64 位系统, 硬盘空间大于 40G。如果您进行多个构建, 将需要更大的硬盘空间。

软件要求: Ubuntu 22.04 或更高版本系统。

# 2.2 安装库和工具集

使用命令行进行设备开发时,可以通过以下步骤安装编译SDK需要的库和工具。

使用如下apt-get命令安装后续操作所需的库和工具:

sudo apt-get update && sudo apt-get install git ssh make gcc libssl-dev \ liblz4-tool expect expect-dev g++ patchelf chrpath gawk texinfo chrpath \ diffstat binfmt-support qemu-user-static live-build bison flex fakeroot \ cmake gcc-multilib g++-multilib unzip device-tree-compiler ncurses-dev \ libgucharmap-2-90-dev bzip2 expat gpgv2 cpp-aarch64-linux-gnu libgmp-dev \ libmpc-dev bc python-is-python3 python2

#### 说明:

安装命令适用于Ubuntu22.04, 其他版本请根据安装包名称采用对应的安装命令, 若编译遇到报错, 可以视报错信息, 安装对应的软件包。其中:

- python要求安装python 3.6及以上版本,此处以python 3.6为例。
- make要求安装 make 4.0及以上版本,此处以 make 4.2为例。
- lz4要求安装 lz4 1.7.3及以上版本。
- 编译Yocto需要VPN网络, git没有CVE-2022-39253安全检测补丁。

## 2.2.1 检查和升级主机的 python 版本

检查和升级主机的 python 版本方法如下:

• 检查主机 python 版本

```
$ python3 --version
Python 3.10.6
```

如果不满足python>=3.6版本的要求, 可通过如下方式升级:

• 升级 python 3.6.15 新版本

```
PYTHON3_VER=3.6.15
echo "wget
https://www.python.org/ftp/python/${PYTHON3_VER}/Python-${PYTHON3_VER}.tgz"
echo "tar xf Python-${PYTHON3_VER}.tgz"
echo "cd Python-${PYTHON3_VER}"
echo "sudo apt-get install libsqlite3-dev"
echo "./configure --enable-optimizations"
echo "sudo make install -j8"
```

#### 2.2.2 检查和升级主机的 make 版本

检查和升级主机的 make 版本方法如下:

• 检查主机 make 版本

```
$ make -v
GNU Make 4.2
Built for x86_64-pc-linux-gnu
```

• 升级 make 4.2 新版本

```
$ sudo apt update && sudo apt install -y autoconf autopoint

git clone https://gitee.com/mirrors/make.git
cd make
git checkout 4.2
git am $BUILDROOT_DIR/package/make/*.patch
autoreconf -f -i
./configure
make make -j8
sudo install -m 0755 make /usr/bin/make
```

#### 2.2.3 检查和升级主机的 1z4 版本

检查和升级主机的 1z4 版本方法如下:

• 检查主机 1z4 版本

```
$ 1z4 -v
*** LZ4 command line interface 64-bits v1.9.3, by Yann Collet ***
```

#### • 升级 1z4 新版本

```
git clone https://gitee.com/mirrors/LZ4_old1.git
cd LZ4_old1

make
sudo make install
sudo install -m 0755 lz4 /usr/bin/lz4
```

#### 2.2.4 检查和升级主机的 git 版本

• 检查主机 git 版本

```
$ git -v
git version 2.38.0
```

• 升级 git 新版本

```
$ sudo apt update && sudo apt install -y libcurl4-gnutls-dev

git clone https://gitee.com/mirrors/git.git --depth 1 -b v2.38.0

cd git

make git -j8

make install
sudo install -m 0755 git /usr/bin/git
```

# 3. Docker环境搭建

为帮助开发者快速完成上面复杂的开发环境准备工作,我们也提供了交叉编译器Docker镜像,以便客户可以快速验证,从而缩短编译环境的构建时间。

使用Docker环境前,可参考如下文档进行操作

<SDK>/docs/cn/Linux/Docker/Rockchip\_Developer\_Guide\_Linux\_Docker\_Deploy\_CN.pdf .

己验证的系统如下:

| 发行版本         | Docker 版本 | 镜像加载 | 固件编译         |
|--------------|-----------|------|--------------|
| ubuntu 22.04 | 24.0.5    | pass | pass         |
| ubuntu 21.10 | 20.10.12  | pass | pass         |
| ubuntu 21.04 | 20.10.7   | pass | pass         |
| ubuntu 18.04 | 20.10.7   | pass | pass         |
| fedora35     | 20.10.12  | pass | NR (not run) |

# 4. 软件开发指南

### 4.1 开发向导

为帮助开发工程师更快上手熟悉 SDK 的开发调试工作,随 SDK 发布

《Rockchip\_Developer\_Guide\_Linux\_Software\_CN.pdf》,可在 docs/cn/RK3588 目录下获取,并会不断完善更新

## 4.2 芯片资料

为帮助开发工程师更快上手熟悉 RK3588、RK3588S 的开发调试工作,随 SDK 发布《Rockchip\_RK3588\_Datasheet\_V1.7-20231117.pdf》和《Rockchip\_RK3588S2\_Datasheet\_V1.0-20231101.pdf》等芯片手册。可在 docs/cn/RK3588/Datasheet 目录下获取,并会不断完善更新。

### 4.3 Buildroot开发指南

为帮助开发工程师更快上手熟悉Buildroot系统的开发调试,随 SDK 发布《Rockchip\_Developer\_Guide\_Buildroot\_CN.pdf》开发指南,可在 docs/cn/Linux/System 目录下获取,并会不断完善更新。

# 4.4 Debian开发指南

为帮助开发工程师更快上手熟悉Debian系统的开发调试,随 SDK 发布

《Rockchip\_Developer\_Guide\_Debian\_CN.pdf》开发指南,可在 docs/cn/Linux/System 下获取,并会不断完善更新。

# 4.5 第三方OS移植

为帮助开发工程师更快上手熟悉第三方OS的移植适配,随 SDK 发布《Rockchip\_Developer\_Guide\_Third\_Party\_System\_Adaptation\_CN.pdf》开发向导,可在docs/cn/Linux/System 目录下获取,并会不断完善更新。

# 4.6 UEFI开发指南

为帮助开发工程师更快上手熟悉 RK3588 UEFI的开发调试,随 SDK 发布《Rockchip\_Developer\_Guide\_UEFI\_CN.pdf》和《Rockchip\_Developer\_Guide\_Debian\_ISO\_Install\_CN.pdf》开发向导,可在 docs/cn/RK3588/UEFI 下获取,并会不断完善更新。

## 4.7 RKNPU开发指南

SDK提供了RKNPU相关开发工具,具体如下:

#### **RKNN-TOOLKIT2:**

RKNN-Toolkit2是在PC上进行RKNN模型生成及评估的开发套件:

开发套件在 external/rknn-toolkit2 目录下,主要用来实现模型转换、优化、量化、推理、性能评估和精度分析等一系列功能。

基本功能如下:

| 功能   | 说明  |
|------|---|
| 模型转换 | 支持Pytorch / TensorFlow / TFLite / ONNX / Caffe / Darknet的浮点模型<br>支持Pytorch / TensorFlow / TFLite的量化感知模型(QAT)<br>支持动态输入模型(动态化/原生动态)<br>支持大模型 |
| 模型优化 | 常量折叠/ OP矫正/ OP Fuse&Convert / 权重稀疏化/ 模型剪枝   |
| 模型量化 | 支持量化类型: 非对称i8/fp16<br>支持Layer / Channel量化方式; Normal / KL/ MMSE量化算法<br>支持混合量化以平衡性能和精度  |
| 模型推理 | 支持在PC上通过模拟器进行模型推理<br>支持将模型传到NPU硬件平台上完成模型推理(连板推理)<br>支持批量推理,支持多输入模型  |
| 模型评估 | 支持模型在NPU硬件平台上的性能和内存评估   |
| 精度分析 | 支持量化精度分析功能(模拟器/ NPU)  |
| 附加功能 | 支持版本/设备查询功能等  |

具体使用说明请参考当前 doc/ 的目录文档:



#### **RKNN API:**

RKNN API的开发说明在工程目录 external/rknpu2 下,用于推理RKNN-Toolkit2生成的rknn模型。 具体使用说明请参考当前 doc/ 的目录文档:

```
...

- 02_Rockchip_RKNPU_User_Guide_RKNN_SDK_V2.0.0beta0_CN.pdf

- 02_Rockchip_RKNPU_User_Guide_RKNN_SDK_V2.0.0beta0_EN.pdf

- 03_Rockchip_RKNPU_API_Reference_RKNN_Toolkit2_V2.0.0beta0_CN.pdf

- 03_Rockchip_RKNPU_API_Reference_RKNN_Toolkit2_V2.0.0beta0_EN.pdf

- 04_Rockchip_RKNPU_API_Reference_RKNNRT_V2.0.0beta0_CN.pdf

- 04_Rockchip_RKNPU_API_Reference_RKNNRT_V2.0.0beta0_EN.pdf
```

### 4.8 DPDK开发指南

为帮助开发工程师更快上手熟悉 RK3588 DPDK的开发调试,随 SDK 发布《Rockchip\_Developer\_Guide\_Linux\_DPDK\_CN.pdf》和《Rockchip\_Developer\_Guide\_Linux\_GMAC\_DPDK\_CN.pdf》 开发向导,分别可在《SDK》/external/dpdk/rk\_docs 目录下获取,并会不断完善更新。

## 4.9 实时性Linux开发说明

随着产品对实时性能要求的提高,标准Linux的实时性已经满足不了很多产品的需求,需要对标准Linux进行一定的优化,来提高实时性能,比如: PREEMPT\_RT, Xenomai实时系统。

详情请参考 docs/Patches/Real-Time-Performance/ 开发补丁包和说明。

### 4.10 软件更新记录

• 软件发布版本升级通过工程 xml 进行查看,具体方法如下:

```
.repo/manifests$ realpath rk3588_linux_release.xml
# 例如:打印的版本号为v1.5.0,更新时间为20240620
# <SDK>/.repo/manifests/rk3588_linux/rk3588_linux_release_v1.5.0_20240620.xml
```

• 软件发布版本升级更新内容通过工程文本可以查看,参考工程目录:

```
<SDK>/.repo/manifests/rk3588_linux/RK3588_Linux5.10_SDK_Note.md
或者
<SDK>/docs/cn/RK3588/RK3588_Linux5.10_SDK_Note.md
```

• 板端可通过如下方式获取版本信息

```
buildroot:/# cat /etc/os-release
NAME=Buildroot
VERSION=linux-5.10-gen-rkr8
ID=buildroot
VERSION_ID=2021.11
PRETTY_NAME="Buildroot 2021.11"
OS="buildroot"
BUILD_INFO="xxx Mon Dec 18 23:12:04 CST 2023 - rockchip_rk3588"
KERNEL="5.10 - rockchip_linux_defconfig"
```

# 5. 硬件开发指南

硬件相关开发可以参考用户使用指南,在工程目录:

RK3588 硬件设计和用户指南:

```
<SDK>/docs/cn/RK3588/Hardware/
    RK3588_PinOut_V1.1_20220922.xlsx
    Rockchip_RK3588M_EVB_User_Guide_V1.0_CN.pdf
    Rockchip_RK3588S_EVB_User_Guide_V1.1_CN.pdf
    Rockchip_RK3588S_Hardware_Design_Guide_V1.2_CN.pdf
    Rockchip_RK3588_EVB1_User_Guide_V1.2_CN.pdf
    Rockchip_RK3588_EVB7_User_Guide_V1.0_CN.pdf
    Rockchip_RK3588_EVB7_User_Guide_V1.0_CN.pdf
    Rockchip_RK3588_Hardware_Design_Guide_V1.4_CN.pdf
```

# 6. SDK 配置框架说明

### 6.1 SDK 工程目录介绍

SDK 工程目录包含有 buildroot、debian、rtos、app、kernel、u-boot、device、docs、external 等目录。采用manifest来管理仓库,用repo工具来管理每个目录或其子目录会对应的 git 工程。

- app: 存放上层应用 APP, 主要是一些应用Demo。
- buildroot: 基于 Buildroot (2021或2024) 开发的根文件系统。
- debian: 基于 Debian bullseye(11或12) 开发的根文件系统。
- device/rockchip: 存放芯片板级配置以及一些编译和打包固件的脚本和文件。
- docs: 存放开发指导文件、平台支持列表、工具使用文档、Linux 开发指南等。
- external: 存放第三方相关仓库,包括显示、音视频、摄像头、网络、安全等。
- kernel: 存放 Kernel 开发的代码。
- hal: 存放基于RK HAL硬件抽象层的裸机开发库,用于AMP方案。
- output: 存放每次生成的固件信息、编译信息、XML、主机环境等。
- prebuilts: 存放交叉编译工具链。
- rkbin: 存放 Rockchip 相关二进制和工具。
- rockdev: 存放编译输出固件,实际软链接到 output/firmware。
- rtos: 存放基于RT-Thread 4.1开发的根文件系统。
- tools: 存放 Linux 和 Window 操作系统下常用工具。
- u-boot: 存放基于 v2017.09 版本进行开发的 U-Boot 代码。
- uefi: 存放基于 edk2 V2.7版本进行开发的 UEFI 代码。
- yocto: 存放基于 Yocto 4.0或5.0开发的根文件系统。

# 7. SDK交叉编译工具链介绍

鉴于Rockchip Linux SDK目前只在Linux PC环境下编译,我们也仅提供了Linux下的交叉编译工具链。prebuilt目录下的预置的工具链是给U-Boot和Kernel使用。具体Rootfs需要用各自对应的工具链,或者使用第三方工具链进行编译。

## 7.1 U-Boot 及Kernel编译工具链

SDK prebuilts目录预置交叉编译目前用于U-Boot 及Kernel编译,如下:

| 目录   | 说明                        |
|--|---------------------------|
| prebuilts/gcc/linux-x86/aarch64/gcc-arm-10.3-2021.07-x86_64-aarch64-none-linux-gnu | gcc arm 10.3.1 64位工<br>具链 |
| prebuilts/gcc/linux-x86/arm/gcc-arm-10.3-2021.07-x86_64-arm-none-linux-gnueabihf   | gcc arm 10.3.1 32位工<br>具链 |

可从以下地址下载工具链:

点击这里

## 7.2 Buildroot工具链

#### 7.2.1 配置编译环境

若需要编译单个模块或者第三方应用,需交叉编译环境进行配置。比如RK3588其交叉编译工具位于buildroot/output/rockchip\_rk3588/host/usr 目录下,需要将工具的bin/目录和aarch64-buildroot-linux-gnu/bin/目录设为环境变量,在顶层目录执行自动配置环境变量的脚本:

```
source buildroot/envsetup.sh rockchip_rk3588
```

#### 输入命令查看:

```
cd buildroot/output/rockchip_rk3588/host/usr/bin
./aarch64-linux-gcc --version
```

此时会打印如下信息:

```
aarch64-linux-gcc.br real (Buildroot -gc307c95550) 12.3.0
```

#### 7.2.2 打包工具链

Buildroot 支持将内置工具链打包为压缩包,以供第三方应用单独编译使用。有关如何打包工具链的详细信息,请参阅 Buildroot 官方文档:

```
buildroot/docs/manual/using-buildroot-toolchain.txt
```

在 SDK 中,可以直接运行以下命令来生成工具链包:

```
./build.sh bmake:sdk
```

生成的工具链包位于 buildroot/output/\*/images/ 目录,名为 aarch64-buildroot-linux-gnu sdk-buildroot.tar.gz,供有需求的用户使用。解压后,gcc 的路径将是:

## 7.3 Debian工具链

使用docker机器端, gcc或者 dpkg-buildpackage 进行相关编译。

## 7.4 Yocto工具链

参考如下:

```
https://wiki.yoctoproject.org/wiki/Building_your_own_recipes_from_first_principle
s#Adding_new_recipes_to_the_build_system
https://docs.yoctoproject.org/dev/dev-manual/new-recipe.html
```

# 8. SDK 编译说明

SDK可通过 make 或./build.sh 加目标参数进行相关功能的配置和编译。 具体参考 device/rockchip/common/README.md 编译说明。

## 8.1 SDK编译命令查看

make help ,例如:

```
$ make help
menuconfig - interactive curses-based configurator
oldconfig - resolve any unresolved symbols in .config
syncconfig - Same as oldconfig, but quietly, additionally update
deps
olddefconfig - Same as syncconfig but sets new symbols to their
default value
savedefconfig - Save current config to RK_DEFCONFIG (minimal config)
...
```

make实际运行是 ./build.sh

即也可运行./build.sh <target> 来编译相关功能,具体可通过./build.sh help 查看具体编译命令。

chip[:<chip>[:<config>]] choose chip defconfig[:<config>] choose defconfig modify SDK defconfig config . . . updateimg build update image build A/B OTA update image otapackage all build images release images and build info release alias of release save all-release build and release images alias of all-release allsave shell setup a shell for developing cleanall cleanup clean[:module[:module]]... cleanup modules post-rootfs <rootfs dir> trigger post-rootfs hook scripts Default option is 'all'.

## 8.2 SDK板级配置

进入工程 <SDK>/device/rockchip/rk3588 目录:

| 板级配置                                     | 说明                             |  |
|--|--------------------------------|--|
| rockchip_rk3588_evb1_lp4_v10_defconfig   | 适用于 RK3588 EVB1 搭配 LPDDR4 开发板  |  |
| rockchip_rk3588_evb7_v11_defconfig       | 适用于 RK3588 EVB7 搭配 LPDDR4 开发板  |  |
| rockchip_rk3588s_evb1_lp4x_v10_defconfig | 适用于 RK3588S EVB1 搭配 LPDDR4 开发板 |  |
| rockchip_defconfig                       | 默认配置,具体会软链接到默认一个板级配置           |  |

#### 方法1

./build.sh 后面加上板级配置文件,例如:

#### 选择适用于RK3588 EVB1 搭配 LPDDR4 开发板的板级配置:

```
./build.sh device/rockchip/rk3588/rockchip_rk3588_evb1_lp4_v10_defconfig
```

#### 选择适用于 RK3588 EVB7搭配单PMIC开发板的板级配置:

```
./build.sh device/rockchip/rk3588/rockchip_rk3588_evb7_v11_defconfig
```

#### 选择适用于 RK3588S EVB1 搭配 LPDDR4 开发板的板级配置:

```
./build.sh device/rockchip/rk3588/rockchip_rk3588s_evb1_lp4x_v10_defconfig
```

```
rk3588$ ./build.sh lunch
Pick a defconfig:

1. rockchip_defconfig
2. rockchip_rk3588_evb1_lp4_v10_defconfig
3. rockchip_rk3588_evb7_v11_defconfig
4. rockchip_rk3588s_evb1_lp4x_v10_defconfig
Which would you like? [1]:
```

#### 说明:

2023.4之前从Rockchip官方获取的RK3588 EVB默认是EVB1配置,之后从Rockchip官方获取的RK3588 EVB默认是EVB7配置。

### 8.3 SDK定制化配置

SDK可通过 make menuconfig 进行相关配置,目前可配组件主要如下:

- Rootfs: 这里的Rootfs代表"根文件系统",在这里可选择Buildroot、Yocto、Debian等不同的根文件系统配置。
- Loader (u-boot): 这是引导加载器的配置,通常是u-boot,用于初始化硬件并加载主操作系统。
- AMP: 多核异构启动方案,适用于需要实时性能的应用场景。
- Kernel: 这里配置内核选项,定制适合自己的硬件和应用需求的Linux内核。
- Boot: 这里配置Boot分区支持格式。
- Recovery (based on buildroot): 这是基于buildroot的recovery环境的配置,用于系统恢复和升级。
- PCBA test (based on buildroot): 这是一个基于buildroot的PCBA(印刷电路板组装)测试环境的配置。
- Security: 安全功能开启,包含Secureboot开启方式、Optee存储方式、烧写Key等。
- Extra partitions: 用于配置额外的分区。
- Firmware: 在这里配置固件相关选项。
- Update (Rockchip update image): 用于配置Rockchip完整固件的选项。
- Others configurations: 其他额外的配置选项。

通过 make menuconfig 配置界面提供了一个基于文本的用户界面来选择和配置各种选项。 配置完成后,使用 make savedefconfig 命令保存这些配置,这样定制化编译就会根据这些设置来进行。

通过以上config,可选择不同Rootfs/Loader/Kernel等配置,进行各种定制化编译,这样就可以灵活地选择和配置系统组件以满足特定的需求。

### 8.4 全自动编译

为了确保软件开发套件(SDK)的每次更新都能顺利进行,建议在更新前清理之前的编译产物。这样做可以避免潜在的兼容性问题或编译错误,因为旧的编译产物可能不适用于新版本的SDK。要清理这些编译产物,可以直接运行命令./build.sh cleanall。

进入工程根目录执行以下命令自动完成所有的编译:

```
./build.sh all # 只编译模块代码(u-Boot, kernel, Rootfs, Recovery)
# 需要再执行`./build.sh ./mkfirmware.sh 进行固件打包

./build.sh # 编译模块代码(u-Boot, kernel, Rootfs, Recovery)
# 打包成update.img完整升级包
# 所有编译信息复制和生成到out目录下
```

默认是 Buildroot,可以通过设置坏境变量 RK\_ROOTFS\_SYSTEM 指定不同 rootfs。 RK\_ROOTFS\_SYSTEM 目前可设定三种系统: buildroot、debian、yocto。

比如需要 debain 可以通过以下命令进行生成:

```
export RK_ROOTFS_SYSTEM=debian
./build.sh

或
RK_ROOTFS_SYSTEM=debian ./build.sh
```

## 8.5 各模块编译

#### 8.5.1 U-Boot编译

```
./build.sh uboot
```

#### 8.5.2 Kernel编译

• 方法一

./build.sh kernel

• 方法二

```
cd kernel
export CROSS_COMPILE=../prebuilts/gcc/linux-x86/aarch64/gcc-arm-10.3-2021.07-
x86_64-aarch64-none-linux-gnu/bin/aarch64-none-linux-gnu-
make ARCH=arm64 rockchip_linux_defconfig rk3588_linux.config
make ARCH=arm64 rk3588-evb1-lp4-v10-linux.img -j
或
make ARCH=arm64 rk3588-evb7-v11-linux.img -j
```

• 方法三

```
cd kernel
export CROSS_COMPILE=aarch64-linux-gnu-
make ARCH=arm64 rockchip_linux_defconfig rk3588_linux.config
make ARCH=arm64 rk3588-evb1-lp4-v10-linux.img -j
或
make ARCH=arm64 rk3588-evb7-v11-linux.img -j
```

### 8.5.3 Recovery编译

进入工程根目录执行以下命令自动完成 Recovery 的编译及打包。

```
<SDK>#./build.sh recovery
```

编译后在 Buildroot 目录 `output/rockchip\_rk3588\_recovery/images 生成 recovery.img。

注: recovery.img 是包含内核,所以每次 Kernel 更改,Recovery 是需要重新打包生成。Recovery重新打包的方法如下:

```
<SDK>#source buildroot/envsetup.sh
<SDK>#cd buildroot
<SDK>#make recovery-reconfigure
<SDK>#cd -
<SDK>#./build.sh recovery
```

注: Recovery是非必需的功能,有些板级配置不会设置

#### 8.5.4 Buildroot编译

进入工程目录根目录执行以下命令自动完成 Rootfs 的编译及打包:

```
./build.sh rootfs
```

编译后在Buildroot目录 output/rockchip\_rk3588/images 下生成不同格式的镜像,默认使用rootfs.ext4格式。

#### 8.5.5 Debian编译

```
./build.sh debian
```

编译后在 debian 目录下生成 linaro-rootfs.img。

```
说明:需要预先安装相关依赖包
sudo apt-get install binfmt-support qemu-user-static live-build
sudo dpkg -i ubuntu-build-service/packages/*
sudo apt-get install -f
```

具体可参考Debian开发文档参考:

<SDK>/docs/cn/Linux/ApplicationNote/Rockchip\_Developer\_Guide\_Debian\_CN.pdf

#### 8.5.6 Yocto 编译

进入工程目录根目录执行以下命令自动完成 Rootfs 的编译及打包:

```
./build.sh yocto
```

编译后在 yocto 目录 build/lastest 下生成 rootfs.img。

默认用户名登录是 root。Yocto 更多信息请参考 Rockchip Wiki。

#### FAQ:

• 上面编译如果遇到如下问题情况:

Please use a locale setting which supports UTF-8 (such as LANG=en\_US.UTF-8). Python can't change the filesystem locale after loading so we need a UTF-8 when Python starts or things won't work.

#### 解决方法:

```
locale-gen en_US.UTF-8
export LANG=en_US.UTF-8 LANGUAGE=en_US.en LC_ALL=en_US.UTF-8
```

或者参考 setup-locale-python3

#### 8.5.7 固件的打包

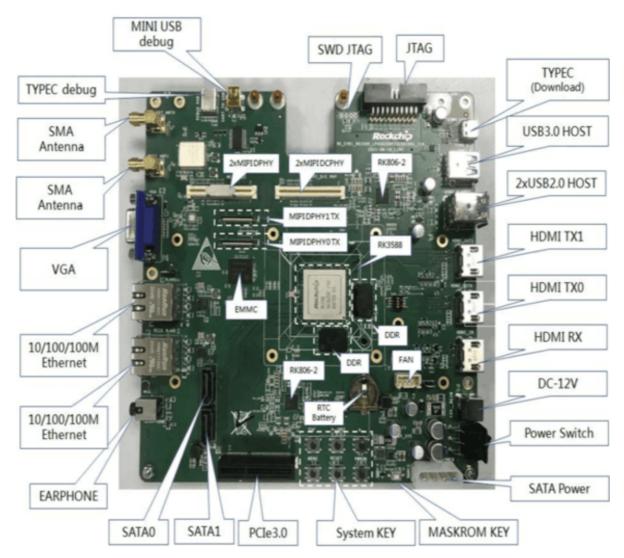
上面 Kernel/U-Boot/Recovery/Rootfs 各个部分的编译后,进入工程目录根目录执行以下命令自动完成所有固件打包到 output/firmware 目录下:

固件生成:

```
./build.sh firmware
```

# 9. 刷机说明

RK3588 EVB 开发板正面接口分布图如下:



RK3588 EVB1 开发板背面接口分布图如下:

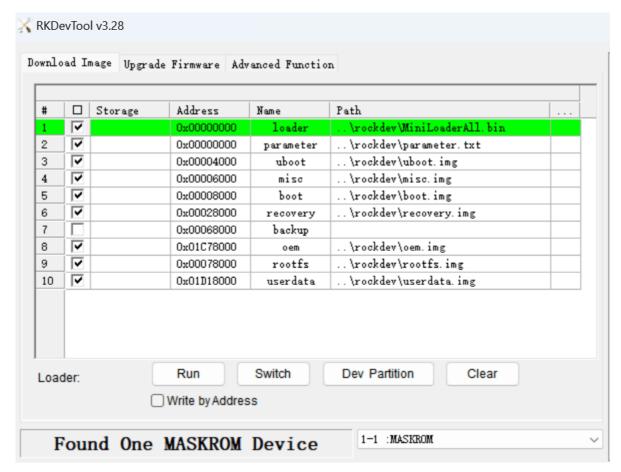


# 9.1 Windows 刷机说明

SDK 提供 Windows 烧写工具(工具版本需要 V3.28 或以上),工具位于工程根目录:

如下图,编译生成相应的固件后,设备烧写需要进入 MASKROM 或 BootROM 烧写模式,连接好 USB 下载线后,按住按键"MASKROM"不放并按下复位键"RST"后松手,就能进入MASKROM 模式,加载编译生成固件的相应路径后,点击"执行"进行烧写,也可以按 "recovery"按键不放并按下复位键 "RST" 后松手进入 loader 模式进行烧写,下面是 MASKROM 模式的分区偏移及烧写文件。

(注意: Windows PC 需要在管理员权限运行工具才可执行)



注: 烧写前, 需安装最新 USB 驱动, 驱动详见:

```
<SDK>/tools/windows/DriverAssitant_v5.13.zip
```

# **9.2 Linux** 刷机说明

Linux 下的烧写工具位于 tools/linux 目录下(Linux\_Upgrade\_Tool 工具版本需要 V2.36 或以上),请确认你的板子连接到 MASKROM/loader rockusb。比如编译生成的固件在 rockdev 目录下,升级命令如下:

```
sudo ./upgrade_tool ul rockdev/MiniLoaderAll.bin -noreset
sudo ./upgrade_tool di -p rockdev/parameter.txt
sudo ./upgrade_tool di -u rockdev/uboot.img
sudo ./upgrade_tool di -misc rockdev/misc.img
sudo ./upgrade_tool di -b rockdev/boot.img
sudo ./upgrade_tool di -recovery rockdev/recovery.img
sudo ./upgrade_tool di -oem rockdev/oem.img
sudo ./upgrade_tool di -rootfs rocdev/rootfs.img
sudo ./upgrade_tool di -userdata rockdev/userdata.img
sudo ./upgrade_tool rd
```

或升级打包后的完整固件:

```
sudo ./upgrade_tool uf rockdev/update.img
```

或在根目录, 机器在 MASKROM 状态运行如下升级:

```
./rkflash.sh
```

# 9.3 系统分区说明

默认分区说明 (下面是 RK3588 EVB 分区参考)

| Number | Start (sector) | End (sector) | Size   | Name     |
|--------|----------------|--------------|--------|----------|
| 1      | 8389kB         | 12.6MB       | 4194kB | uboot    |
| 2      | 12.6MB         | 16.8MB       | 4194kB | misc     |
| 3      | 16.8MB         | 83.9MB       | 67.1MB | boot     |
| 4      | 83.9MB         | 218MB        | 134MB  | recovery |
| 5      | 218MB          | 252MB        | 33.6MB | bakcup   |
| 6      | 252MB          | 15.3GB       | 15.0GB | rootfs   |
| 7      | 15.3GB         | 15.4GB       | 134MB  | oem      |
| 8      | 15.6GB         | 31.3GB       | 15.6GB | userdata |

- uboot 分区:供 uboot 编译出来的 uboot.img。
- misc 分区: 供 misc.img, 给 recovery 使用。
- boot 分区:供 kernel 编译出来的 boot.img。
- recovery 分区: 供 recovery 编译出的 recovery.img。
- backup 分区: 预留,暂时没有用。
- rootfs 分区: 供 buildroot、debian 或 yocto 编出来的 rootfs.img。
- oem 分区:给厂家使用,存放厂家的 APP 或数据。挂载在 /oem 目录。
- userdata 分区:供 APP 临时生成文件或给最终用户使用,挂载在 /userdata 目录下。