

DỰ ĐOÁN LT GIẢI TÍCH 2

I-CHƯƠNG 1:

KHẢ VI :

1. ĐN

2. Hàm số $u = f(x, y)$ được gọi là khả vi trong miền D nếu nó khả vi tại mọi điểm thuộc D .

2. ĐK CẦN

B. Điều kiện cần để hàm số khả vi

Định lý: Nếu $f(x, y)$ khả vi tại (x_0, y_0) thì liên tục tại đó.

Chú ý: Hàm số liên tục tại một điểm có thể không khả vi tại điểm đó.

Định lý: Nếu $f(x, y)$ khả vi tại (x_0, y_0) thì f có các ĐHR tại (x_0, y_0) và $A = f'_x(x_0, y_0)$, $B = f'_y(x_0, y_0)$

Nhận xét: $f(x, y)$ có thể có các ĐHR tại (x_0, y_0) nhưng không khả vi tại (x_0, y_0) .

3.ĐK ĐỦ

C. Điều kiện đủ để hàm số khả vi

Định lý:

Nếu hàm số $u = f(x, y)$ có các ĐHR $f'_x(x, y), f'_y(x, y)$ liên tục tại $M_0(x_0, y_0)$ thì $f(x, y)$ khả vi tại M_0 .

4. CÁC CT HAY GẶP

E. Áp dụng vi phân để tính gần đúng

Giả sử hàm số $f(x, y)$ khả vi tại (x_0, y_0) , ta có:

$$f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) \approx f(x_0, y_0) + f'_x(x_0, y_0) \cdot \Delta x + f'_y(x_0, y_0) \cdot \Delta y \quad (*)$$

d) Gradient

* Định nghĩa:

Gradient của f tại M_0 là véctor

$$(f'_x(M_0), f'_y(M_0), f'_z(M_0))$$

Kí hiệu là $\overrightarrow{\text{grad}} f(M_0)$.

5. CỰC TRỊ

Định nghĩa:

- * Điểm mà tại đó các đạo hàm riêng của f bằng 0 gọi là điểm dừng của hàm số f .
- * Điểm dừng hoặc điểm mà tại đó các ĐHR của f không tồn tại gọi là điểm tới hạn của f .

Nhận xét:

Điểm cực trị của hàm số (nếu có) phải là điểm tới hạn.

-gradient

Nếu f khả vi tại M_0 thì

$$\frac{\partial f}{\partial \vec{l}}(M_0) = \overrightarrow{\text{grad } f(M_0)} \cdot \vec{l}_1$$

trong đó \vec{l}_1 là vectơ đơn vị của \vec{l} .

6. MINMAX

Để tìm GTLN, GTNN của f trên D , ta

- * **Tìm giá trị của f tại các điểm tới hạn (và là điểm trong của D)**

(các điểm có các đạo hàm riêng đồng thời = 0 hoặc không xác định)

- * **Tìm GTLN, GTNN của f trên biên của D (tìm các điểm tới hạn trên biên của D và so sánh f tại các điểm đó)**

- * **So sánh các giá trị trên.**
-

II-CHƯƠNG II

—> dễ lừa tích phân 2 lớp

c) Nhận xét:

Nếu $f(x, y)$ liên tục trên miền đóng, bị chặn D

thì f khả tích trên D .

5⁰) Nếu $f(x, y) \leq g(x, y)$ với $\forall (x, y) \in D$

$$\text{thì } \iint_D f(x, y) dx dy \leq \iint_D g(x, y) dx dy$$

6⁰) Nếu $m \leq f(x, y) \leq M$ với $\forall (x, y) \in D$

$$\text{thì } mS \leq \iint_D f(x, y) dx dy \leq MS$$

$$3^0) \iint_D \lambda f(x, y) dx dy = \lambda \iint_D f(x, y) dx dy \quad (\lambda \in \mathbb{R})$$

4⁰) Nếu D được chia thành 2 miền D_1, D_2 không đâm
lên nhau thì

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \iint_{D_1} f(x, y) dx dy + \iint_{D_2} f(x, y) dx dy$$

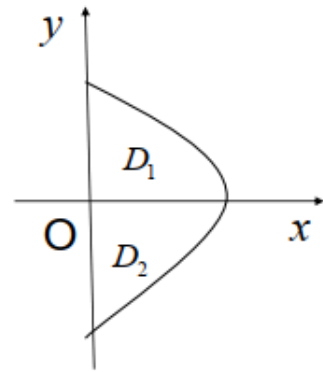
* **Nhận xét:** Giả sử miền D có tính đối xứng qua trục Ox .

+ Nếu biểu thức dưới dấu tích phân **chẵn đối với y**

(nghĩa là $f(x, y) = f(x, -y)$ với mọi $(x, y) \in D$)

$$\begin{aligned} \text{thì } \iint_D f(x, y) dx dy &= 2 \iint_{D_1} f(x, y) dx dy \\ &= 2 \iint_{D_2} f(x, y) dx dy \end{aligned}$$

(D_1, D_2 lần lượt là nửa trên, nửa dưới của D)



+ Nếu biểu thức dưới dấu tích phân **phân lẻ đối với y**

(nghĩa là $f(x, y) = -f(x, -y)$ với mọi $(x, y) \in D$)

$$\text{thì } \iint_D f(x, y) dx dy = 0.$$

* **Khối lượng bản phẳng** là: $m = \iint_D \rho(x, y) dx dy$

* **Trung tâm của bản phẳng** là: (\bar{x}, \bar{y})

—> tp 3 lớp tương tự

III- CHƯƠNG 3

Nếu hàm số $f(x, y)$ liên tục trên AB và cung AB trơn thì f khả tích trên AB .

$$*) \int_{AB} ds = l \quad (l: \text{Độ dài } AB)$$

—> green chỉ áp dụng đường cong kín

$$\oint_L Pdx + Qdy = \iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dxdy$$

Hệ quả:

Nếu đường kín L là biên của miền D thì diện tích miền D là:

$$S = \frac{1}{2} \oint_L -ydx + xdy.$$

→ 4 tính chất quan trọng tp ko phụ thuộc vào đường

$$1^0) \quad \frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial y} \quad \forall (x, y) \in D$$

$$2^0) \quad \oint_L Pdx + Qdy = 0 \quad \text{với mọi đường kín } L \text{ nằm trong } D \\ \text{(miền giới hạn bởi } L \text{ cũng nằm trong } D)$$

$$3^0) \quad \int_{AB} Pdx + Qdy \quad \text{chỉ phụ thuộc vào hai điểm } A, B \text{ mà} \\ \text{không phụ thuộc đường nối chúng } (\forall AB \subset D)$$

$$4^0) \quad \text{Biểu thức } Pdx + Qdy \text{ là vi phân toàn phần của một} \\ \text{hàm số } u(x, y) \text{ nào đó trên } D.$$

→ CT lấy tích phân

Nếu $Pdx + Qdy$ là vi phân toàn phần của hàm số $u(x, y)$ thì $u(x, y)$ có thể xác định bởi công thức:

$$u(x, y) = \int_{x_0}^x P(x, y_0)dx + \int_{y_0}^y Q(x, y)dy + C$$

$$\text{hoặc } u(x, y) = \int_{x_0}^x P(x, y)dx + \int_{y_0}^y Q(x_0, y)dy + C$$

—> LT mặt

* Cho mặt S xác định bởi phương trình $F(x, y, z) = 0$.

Điểm $M_0 \in S$ được gọi là **điểm chính quy** nếu F'_x, F'_y, F'_z tại M_0 **tồn tại** và **không đồng thời bằng 0**.

Điểm không chính quy gọi là **điểm kì dị**.

* Pháp tuyến của mặt $F(x, y, z) = 0$ tại M_0 có vector chỉ phương là: $(F'_x(M_0), F'_y(M_0), F'_z(M_0))$.

* **Mặt S** được gọi là **trơn** nếu nó liên tục, có **pháp tuyến biến thiên liên tục** (mọi điểm của S đều là điểm chính quy).

—> TP mặt loại I

* Khối lượng mặt S là: $m = \iint_S \rho(x, y, z) dS$

—> LT TRƯỜNG

b) Thông lượng

Cho trường vector $\vec{F}(x, y, z) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$

Thông lượng của trường vector \vec{F} qua mặt định hướng S là:

$$\iint_S P(x, y, z) dydz + Q(x, y, z) dzdx + R(x, y, z) dxdy$$

* **Lưu số** (hoàn lưu) của trường vector \vec{F} dọc theo AB

hay **công do lực** \vec{F} sinh ra khi di chuyển chất điểm

từ A đến B là:

$$\int_{AB} Pdx + Qdy + Rdz.$$

—> CHÚC AE THI TỐT

