



# Rapport TP n°2 THL

*Construire un automate simple à partir d'un automate généralisé*

Réalisé par :  
Bouhenni Sarra  
Groupe 8, section B

## Table des matières :

Table des matières :	2
1. Problématique :	3
2. Analyse générale :	3
2.1. Passage d'un automate généralisé AG à un automate partiellement généralisé APG.....	3
2.2. Passage d'un automate partiellement généralisé APG à un automate simple AS: .....	3
3. Structures de données utilisées :	4
4. Liste des fonctions et procédures utilisées :	5
5. Algorithmes utilisés :	6
5.1. Construire un automate partiellement généralisé à partir d'un automate généralisé : .....	6
5.2. Construire un automate simple à partir d'un automate partiellement généralisé : .....	8
6. Déroulement d'un exemple d'automate généralisé :	9
7. Résultats de l'exécution des algorithmes de construction de l'automate simple :	10

## 1. Problématique :

Un automate généralisé est défini par le quintuplet  $A_G \langle X^*, S, S_0, IF, II \rangle$

$$II : S \times X^* \rightsquigarrow P(S)$$

On trouve dans un automate généralisé 3 types de transitions :

- 1- Transitions causées par les lettres de  $X$ .
- 2- Transitions causées par les mots de longueur supérieure à 1.
- 3- Les transitions causées par le mot vide (transitions spontanées).

**Donc, comment passer d'un automate généralisé à un automate simple contenant que des transitions causées par les lettres de l'alphabet ?**

## 2. Analyse générale :

Pour passer d'un automate généralisé à un automate simple, on utilise un automate intermédiaire dit : partiellement généralisé.

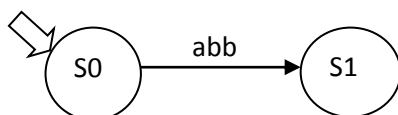
### 2.1. Passage d'un automate généralisé AG à un automate partiellement généralisé APG.

APG est défini par :  $AG \langle X^*, S, S_0, F, II \rangle \rightsquigarrow APG \langle X \cup \{\epsilon\}, S, S_0, F, I \rangle$

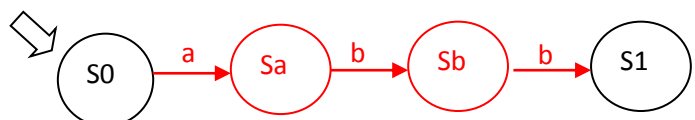
Avec  $L(APG) = L(AG)$

On construit APG à partir de AG en éliminant les transitions causées par des mots de longueur supérieure à 1.

Exemple :



Automate généralisé



Automate partiellement généralisé équivalent

Initialisation de l'automate APG :

$$S'_0 = S_0 ; S' = S ; X' = X ; F' = F ; II' = \emptyset$$

- Pour toutes les transitions de  $II (S_i, w, S_j)$
- Si  $(|w|=0 \text{ ou } |w|=1)$  alors :  $II' = II' \cup \{(S_i, w, S_j)\}$
- Sinon  $(|w|=n \text{ et } w=w_1.w_2...w_n)$ 
  - $II' = II' \cup \{(S_i, w_1, S_{i1}), (S_{i1}, w_2, S_{i2}), \dots, (S_{i(n-1)}, w_n, S_j)\}$
  - $S' = S' \cup \{S_{i1}, S_{i2}, \dots, S_{i(n-1)}\}$

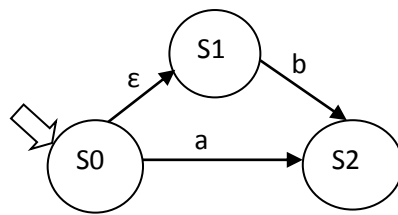
### 2.2. Passage d'un automate partiellement généralisé APG à un automate simple AS:

AS est défini par :  $APG \langle X \cup \{\epsilon\}, S, S_0, F, I \rangle \rightsquigarrow AS \langle X, S, S_0, F, II \rangle$

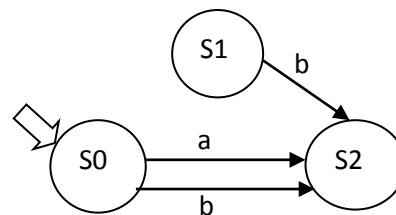
Avec  $L(AS) = L(APG)$

On construit AS à partir de APG en supprimant les transitions spontanées (Causées par le mot vide)

Exemple :



*Automate partiellement généralisé*



*Automate simple équivalent*

**Initialisation de l'automate AS :**

On prend X : l'ensemble de l'alphabet

$S' = S$  ;  $S'_0 = S_0$  ;  $F' = F$  ;  $II' = \emptyset$

- 1- On parcourt l'ensemble des transitions de APG ( $S_i, w, S_j$ )
- 2- Si c'est une transition spontanée :  $w = \epsilon$  alors
  - Si ( $S_j \in F$ ) alors  $F' = F \cup S_i$
  - On supprime la transition spontanée
  - Si ( $S_i \neq S_j$ ) Tous les successeurs de  $S_j$  deviennent des successeurs de  $S_i$
- 3- Sinon (transition non spontanée)
  - $II' = II' \cup \{(S_i, w, S_j)\}$
- 4- Parcourir  $II'$ , si on trouve une transition spontanée : aller à 1  
Sinon fin.

### 3. Structures de données utilisées :

Structure = Etat // Cette structure contient le nom de l'état

Nom : chaîne de caractères

Structure = instruction // Une structure contenant l'instruction :  $\langle S_i, w_i, S_j \rangle$

$S_i$  : Etat

Lettre : chaîne de caractères

$S_j$  : Etat

Structure = ListEtat // Structure de la liste des états

Etat : Etat

suivant : (pointeur vers) ListEtat

Structure = ListInstruction //Structure de la liste des états

Ins : instruction

Suivant : (pointeur vers) ListInstruction

Structure = Automate //Structure de l'automate

X : tableau [50] de caractères

S : (pointeur vers) ListEtat

S0 : Etat

F : (pointeur vers) ListEtat

I : (pointeur vers) ListInstruction

## 4. Liste des fonctions et procédures utilisées :

*construireAPG (A : Automate) : Automate*

Cette procédure retourne l'automate partiellement généralisée équivalent à l'automate généralisé A.

*construireAS (A : Automate) : Automate*

La procédure construireAS retourne l'automate simple équivalent à l'automate partiellement généralisé A qui est donné à l'entrée.

*InsertionEtat (liste : (ptr) listetat, nometat : chaine de caractères) : Listetat (ptr)*

La fonction insertion état insère un état donné dans la liste des états dans l'entrée et retourne la tête de la liste mise à jour.

*Insertioninst (liste\_I : listinstruction, ins : instruction) : Listinstruction (ptr)*

Insérer une instruction dans la liste des instructions donnée à l'entrée et retourner la tête de la liste des instructions mise à jour.

*Existe (nometat : chaine de caractères, etats : listetats(ptr)) : booléen*

Cette fonction vérifie si un état "Sj" existe déjà dans la liste des états "etats"

*Existe\_Inst(instruction inst, I : listinstruction (ptr)) : booléen*

Vérifier si une instruction existe déjà dans la liste des instructions donnée à l'entrée ou non.

*existe\_alphabet(alphabet : tableau[] de caractères, c : caractères) :booléen*

Tester si une lettre 'c' existe déjà dans le tableau de l'alphabet donné à l'entrée.

*lire\_automate() :*

Lecture de l'automate déterministe simple non réduit inséré par l'utilisateur

L'alphabet : X

Les états de l'automate : S

L'état initial de l'automate : S0

Les états finaux de l'automate : F

La liste des instructions de l'automate : I

*affiche\_automate (A : Automate)*

Afficher un automate A, donné à l'entrée .

*affiche\_listinstruction (p : (ptr) listinstruction)*

Affichage de la liste des transitions dans une liste d'instructions donnée.

*affiche\_listetat (p : (ptr) listetat)*

Afficher la liste des états contenus dans une liste donnée à l'entrée de la procédure.

## 5. Algorithmes utilisés :

### 5.1. Construire un automate partiellement généralisé à partir d'un automate généralisé :



```

int i=0,n=0,j=0;
for(i=0;i<strlen(AG.X);i++) APG.X[i]=AG.X[i]; /* construire X de APG à partir de X de AG */
APG.S=AG.S ;   APG.S0=AG.S0;   APG.F=AG.F;
ListInstruction *liste=NULL, *p=AG.l;
instruction inst;   ListEtat *si=NULL, *sj=NULL;
char e[]="S";      char c='a';
while(p!=NULL) /* parcourir la liste des instructions de AG */
{
    si=NULL;   sj=NULL;
    if(strlen(p->ins.lettre)>1)
    { /* si le mot est de longueur > 1 */
        si=insertionEtat(si,p->ins.Si.nom); /* construire un nouveau etat portant le nom de Si */
        n=strlen(p->ins.lettre); /* n est le nombre de transitions qu'on va ajouter */
        for(i=0;i<n;i++){
            if (i<n-1)
            { /* si c'est la dernière transition, on prend Sj comme état d'arrivée */
                sprintf(etatName[j],"%s%c\0",e,c) ; /* créer le nom du nouvel état */
                sj=insertionEtat(sj,etatName[j]);
                j++; c++;
            }
            Else    sj=insertionEtat(sj,p->ins.Sj.nom);
            /* on insere le nouvel état dans la liste des états de APG */
            APG.S=insertionEtat(APG.S,sj->etat.nom);
            /* Créer une nouvelle transition avec un mot de taille=1 */
            inst.lettre[0]=p->ins.lettre[i];
            inst.lettre[1]='\0';
            inst.Si=si->etat;
            inst.Sj=sj->etat;
            liste=insertionInst(liste,inst); /* insertion de la nouvelle transition
                                             dans la liste des instructions de APG */
            si=sj; /* l'état d'arrivée devient l'état de départ de la prochaine instruction à créer */
            sj=NULL;
        }
    }
    Else
    {
        /* le mot est de longueur inférieure ou égale à 1 */
        strcpy(inst.lettre,p->ins.lettre);
        inst.Si=p->ins.Si;
        inst.Sj=p->ins.Sj;
        /* l'union { (si, w, sj) } */
        liste= insertionInst(liste,inst);
    }
    p=p->suivant; /* passer à la prochaine instruction */
}
APG.l=liste;

```

## 5.2. Construire un automate simple à partir d'un automate partiellement

```
ListInstruction *I=NULL, *p=APG.I, *q=APG.I;
ListEtat *F=APG.F;
instruction ins; int trouv=1,i=0;

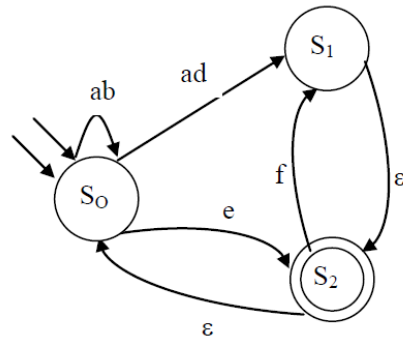
while(trouv)
{ /*Tant qu'il y a des transitions spontanées, on reboucle pour les éliminer*/
    trouv=0;
    while(p!=NULL)
    { /*parcourir la liste des instructions pour chercher les transitions spontanées*/
        if(p->ins.lettre[0]!='$')
        {
            ins.Si=p->ins.Si;
            strcpy(ins.lettre, p->ins.lettre);
            ins.Sj=p->ins.Sj;
            I=insertionInst(I,ins);
        }
        else{
            trouv=1;
            if ( existe(p->ins.Sj.nom,APG.F)) /*Si sj est un etat final alors si devient final*/
                F=insertionEtat(F,p->ins.Si.nom);
            while(q!=NULL) /*parcourir la liste des instructions*/
            { if (strcmp(p->ins.Sj.nom,q->ins.Si.nom)==0)
                /* si Sj' est un successeur de Sj, Sj' devient successeur de Sj */
                {
                    ins.Si=p->ins.Si;
                    ins.Sj=q->ins.Sj;
                    strcpy(ins.lettre,q->ins.lettre);
                    I=insertionInst(I,ins); /* insérer ins dans la nouvelle liste des transitions*/
                }
                q=q->suivant ;
            }
            p=p->suivant;    q=APG.I;
        }
    }
    If (trouv==1) /* si on a trouvé une transition spontanée , on refait la
        même chose avec la nouvelle liste d'instructions */
    {
        p=I;  I=NULL;  q=p;
    }
}
AS.F=F; AS.I=I; AS.S=APG.S; AS.S0=APG.S0;

/*l'ensemble de l'alphabet de AS = L'ensemble de l'alphabet de APG sans le mot vide*/
if(strlen(APG.X)>0) for(i=0;i<strlen(APG.X)-1;i++) AS.X[i]=APG.X[i];
```



## 6. Déroulement d'un exemple d'automate généralisé :

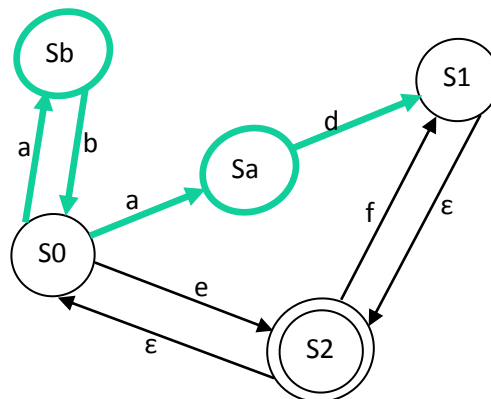
Soit l'automate  $A\langle X^*, S, S_0, F, I \rangle$  avec :  $X = \{a, b, c, d, e, f\}$



Automate généralisé AG

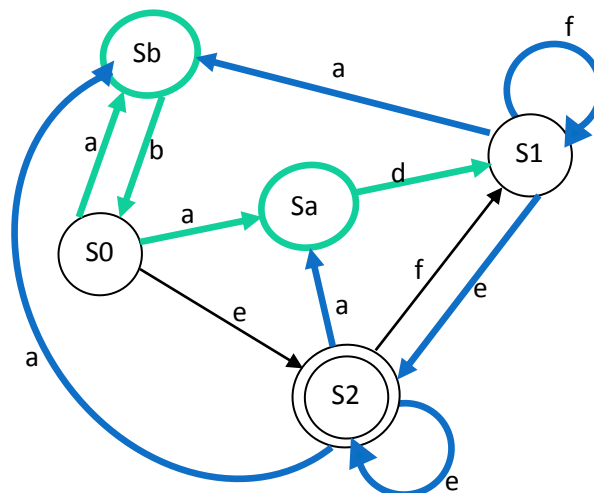
Construction de l'automate partiellement généralisé équivalent à cet automate :

Les états ajoutés sont : Sa, Sb donc  $S = S \cup \{Sa, Sb\}$



Automate partiellement généralisé APG

Construction de l'automate simple à partir de l'automate généralisé :



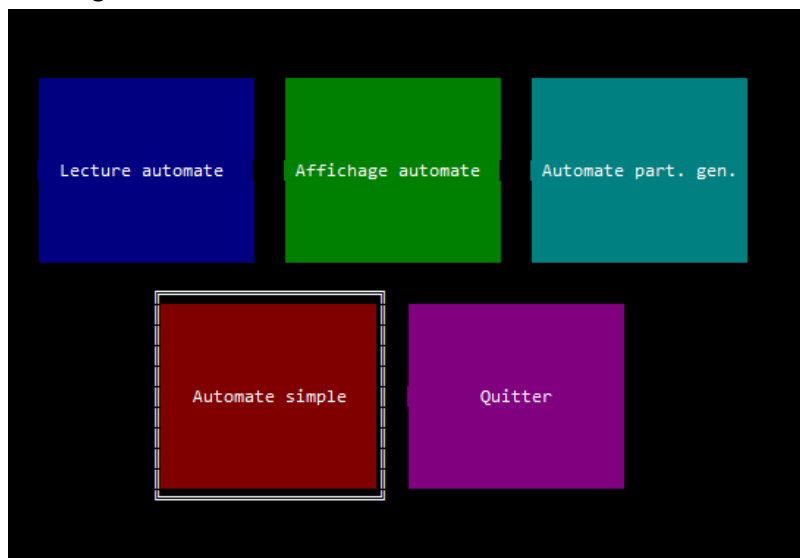
Automate simple AS

## 7. Résultats de l'exécution des algorithmes de construction de l'automate simple :

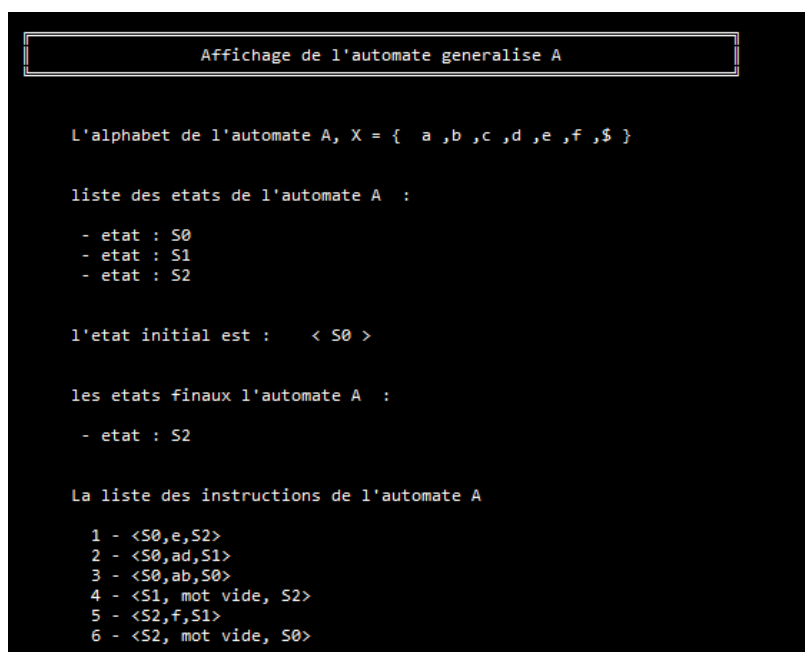
- Lancement du programme :



- Affichage du menu :



- Affichage de l'automate généralisé inséré par l'utilisateur :



- Affichage de l'automate partiellement généralisé équivalent :

```
L'alphabet de l'automate partiellemnt generalise, X = { a ,b ,c ,d ,e ,f ,mot vide }

liste des etats de l'automate partiellement generalise :

- etat : S0
- etat : S1
- etat : S2
- etat : Sa
- etat : Sb

l'etat initial est :    < S0 >

les etats finaux l'automate partiellement generalise :

- etat : S2

La liste des instructions de l'automate partiellemnt generalise

1 - <S2, mot vide, S0>
2 - <S2,f,S1>
3 - <S1, mot vide, S2>
4 - <Sb,b,S0>
5 - <S0,a,Sb>
6 - <Sa,d,S1>
7 - <S0,a,Sa>
8 - <S0,e,S2>
```

- Affichage de l'automate simple équivalent :

```
L'alphabet de l'automate simple A, X = { a ,b ,c ,d ,e ,f }

liste des etats de l'automate simple A :

- etat : S0
- etat : S1
- etat : S2
- etat : Sa
- etat : Sb

l'etat initial est :    < S0 >

les etats finaux l'automate simple A :

- etat : S2
- etat : S1

La liste des instructions de l'automate simple A

1 - <S0,e,S2>
2 - <S0,a,Sa>
3 - <Sa,d,S1>
4 - <S0,a,Sb>
5 - <Sb,b,S0>
6 - <S1,f,S1>
7 - <S1,a,Sb>
8 - <S1,a,Sa>
9 - <S1,e,S2>
10 - <S2,f,S1>
11 - <S2,e,S2>
12 - <S2,a,Sa>
13 - <S2,a,Sb>
```