



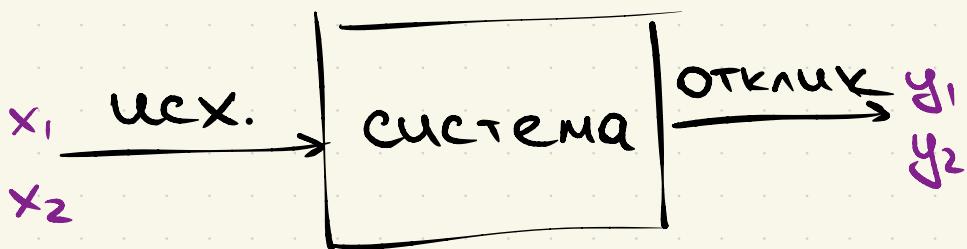
Teopuz no

РТ уенем

3 семестр

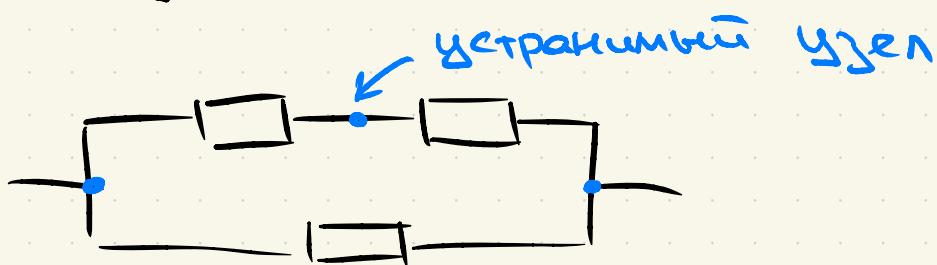
Лекция 1

5.09.2023



$$\alpha x_1 + \beta x_2 \rightarrow \alpha y_1 + \beta y_2$$

$$x_1 \rightarrow y_1; x_2 \rightarrow y_2$$

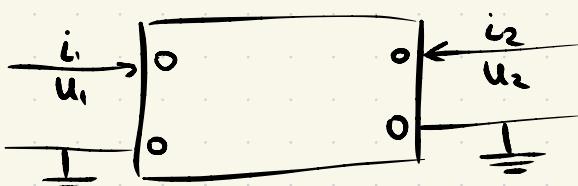


Ветвь называется участком эл. цепи, где протекает один и тот же ток.

Узел - место соединения ветвей.

Первый закон Кирхгофа: алгебраическая сумма мгновенных значений всех токов ветвей, которые сходятся в узле, равна нулю, или $\sum i_k = 0$.

Второй закон Кирхгофа: алгебраическая сумма мгновенных напряжений на резистивных элементах замкнутого контура равна алгебраической сумме ЭДС, входящих в этот контур.



$$i_1 = f_1(U_1, U_2)$$

$$i_2 = f_2(U_1, U_2)$$

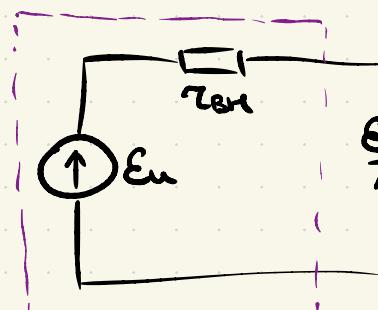
g_{11} - входная проводимость $= g_{12}$ - обратная проходная проводимость

$$\begin{cases} dI_1 = \left(\frac{\partial f_1}{\partial U_1}\right) dU_1 + \left(\frac{\partial f_1}{\partial U_2}\right) dU_2 \\ dI_2 = \left(\frac{\partial f_2}{\partial U_1}\right) dU_1 + \left(\frac{\partial f_2}{\partial U_2}\right) dU_2 \end{cases}$$

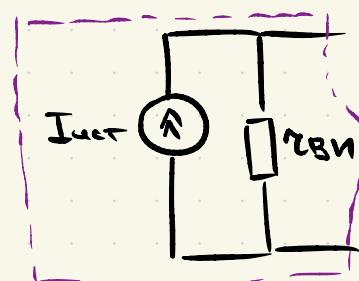
g_{21} - прямая проходная проводимость $= g_{22}$ - выходная проводимость

$$\begin{cases} I_1 = Y_{11} U_1 + Y_{12} U_2 \\ I_2 = Y_{21} U_1 + Y_{22} U_2 \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \end{pmatrix} = Y \begin{pmatrix} U_1 \\ U_2 \end{pmatrix}$$

Th. Тевенина и Кортана:



ТЕВЕНИНА



КОРТОНА

Ток произвольной ветви линейкой электрической цепи не изменится, если автономный двухполюсник, к которому подключена данная ветвь, заменить эквивалентным линеаризованным источником энергии, который может быть представлен паралл. или послед. схемой замещения.

ЭДС идеального источника наприм. послед. схемы замещения равна напряжению холостого хода автономного двухполюсника. Ток идеального источника паралл. схемы замещ. равен току к.з. авт. двухполюсника, а внутр. сопр. и внутр. проводимость этикет. ист. энергии равны соотв. комплексному входному сопротивлению и компл. вх. проводимости автономного двухполюсника.

$$\begin{aligned} U_1 &= f_1(i_1, i_2) \Rightarrow \left\{ dU_1 = \frac{\partial f_1}{\partial i_1} di_1 + \frac{\partial f_1}{\partial i_2} di_2 \right. \\ U_2 &= f_2(i_1, i_2) \quad \left. \left\{ dU_2 = \frac{\partial f_2}{\partial i_1} di_1 + \frac{\partial f_2}{\partial i_2} di_2 \right. \right. \end{aligned}$$

$$\begin{matrix} =Z_{11} \\ Z_{21} \end{matrix} \quad \begin{matrix} =Z_{12} \\ Z_{22} \end{matrix}$$

Z_{11} - входное сопротивление; Z_{12} - обратное проходное сопр.
 Z_{21} - прямое проходное; Z_{22} - выходное

$$\begin{cases} U_1 = Z_{11} I_1 + Z_{12} I_2 \\ U_2 = Z_{21} I_1 + Z_{22} I_2 \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} U_1 \\ U_2 \end{pmatrix} = Z \begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \end{pmatrix}$$

$$Z_{11} = \frac{Y_{22}}{IY_1} ; Z_{12} = - \frac{Y_{12}}{IY_1} ; Z_{21} = - \frac{Y_{21}}{IY_1} ; Z_{22} = \frac{Y_{11}}{IY_1}$$

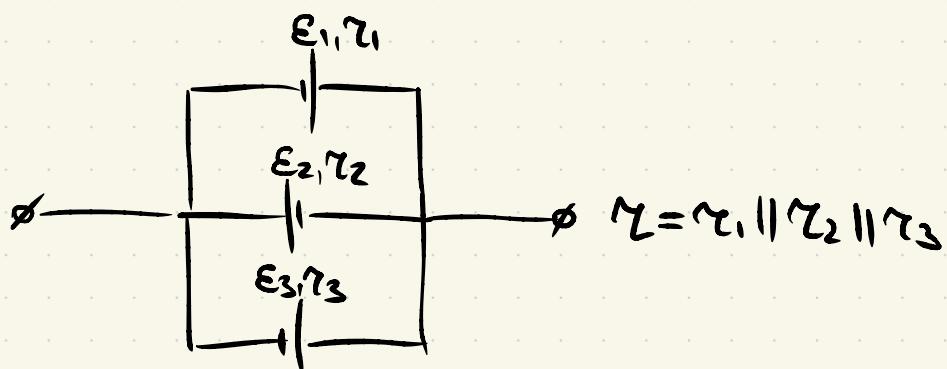
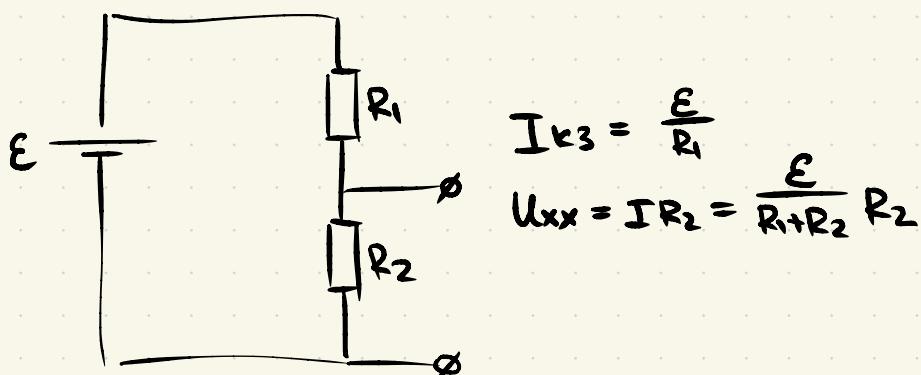
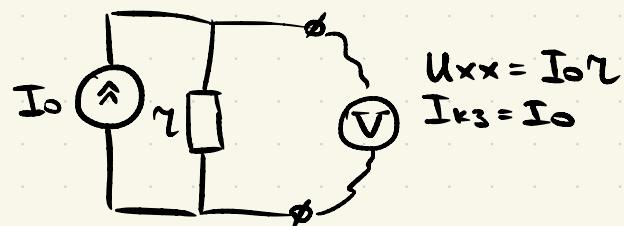
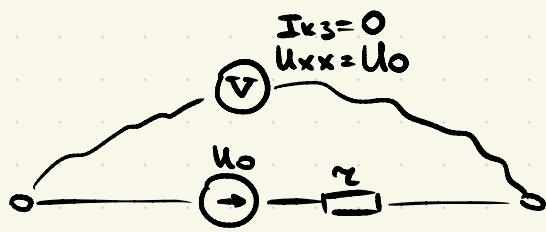
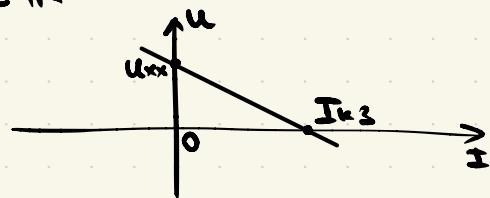
$$\begin{cases} dU_1 = h_{11} di_1 + h_{12} dU_2 \\ dI_2 = h_{21} di_1 + h_{22} dU_2 \end{cases}$$

Семинар 1, 2 (лабораторный)
2.09.2023, 9.09.2023

двуходиосник
 (U, I)
 $U = f(I) - BAX$

Лінійний двухіодиосник: $(U_1, I_1) \cup (U_2, I_2) \Rightarrow (\alpha_1 U_1 + \alpha_2 U_2; \alpha_1 I_1 + \alpha_2 I_2)$
 $\alpha_i \in \mathbb{R}$

- 0 - $(0; 0)$
- 1 - по звороту
- 2 - $(IR; IR)$



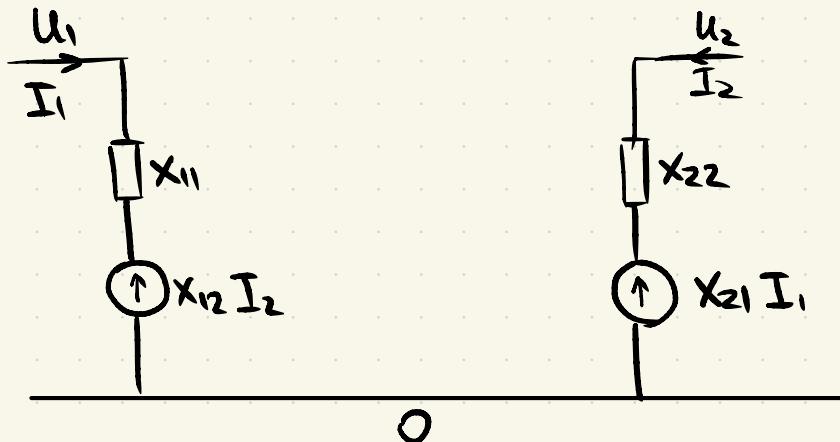
$$\begin{cases} \alpha_1 U_1 + \beta_1 I_1 + \gamma_1 U_2 + \delta_1 I_2 = 0 \\ \alpha_2 U_1 + \beta_2 I_2 + \gamma_2 U_2 + \delta_2 I_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} \alpha_1 & \beta_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_1 \\ U_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\gamma_1 & -\delta_1 \\ -\gamma_2 & -\delta_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} U_1 \\ I_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{11} & h_{12} \\ h_{21} & h_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_2 \\ I_1 \end{pmatrix}$$

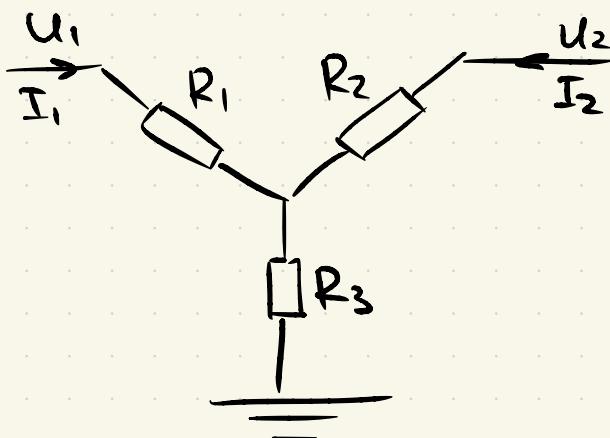
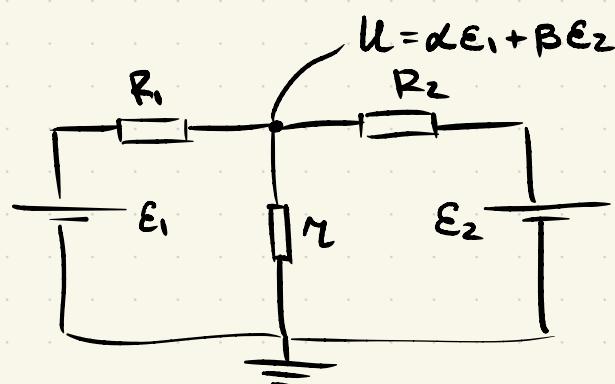
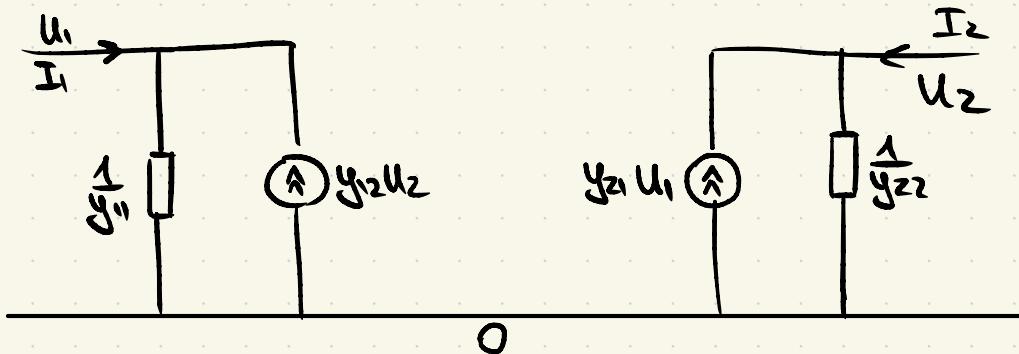
H- параметри

$$\begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \end{pmatrix} = Y \begin{pmatrix} U_1 \\ U_2 \end{pmatrix} ; \begin{pmatrix} U_1 \\ U_2 \end{pmatrix} = X \begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \end{pmatrix} \Rightarrow X^{-1} = Y$$

$$\begin{cases} U_1 = x_{11} I_1 + x_{12} I_2 \\ U_2 = x_{21} I_1 + x_{22} I_2 \end{cases}$$

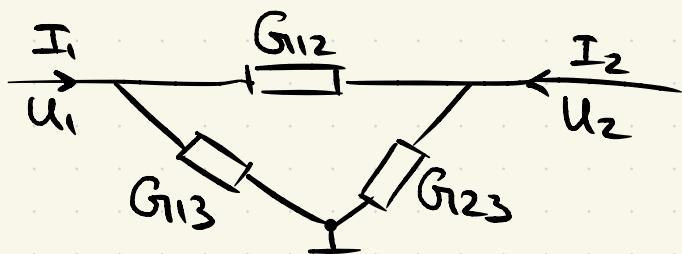


$$\begin{cases} I_1 = y_{11} U_1 + y_{12} U_2 \\ I_2 = y_{21} U_1 + y_{22} U_2 \end{cases}$$



$$\begin{cases} U_1 = x_{11} I_1 + x_{12} I_2 \\ U_2 = x_{21} I_1 + x_{22} I_2 \\ \begin{cases} U_1 = (R_1 + R_3) I_1 \\ U_2 = I_1 R_3 \end{cases} \\ \begin{cases} U_2 = I_2 (R_2 + R_3) \\ U_1 = I_2 R_3 \end{cases} \end{cases}$$

$$\underline{X} = \begin{pmatrix} R_1 + R_3 & R_3 \\ R_3 & R_2 + R_3 \end{pmatrix}$$



$$G_{12} = \frac{1}{R_{12}} ; G - \text{напородимость} [O^{-1}]$$

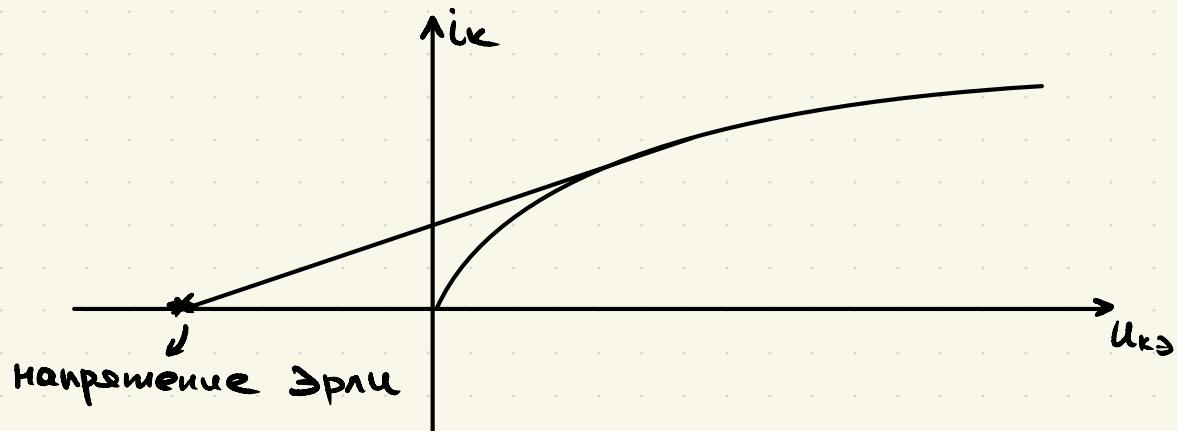
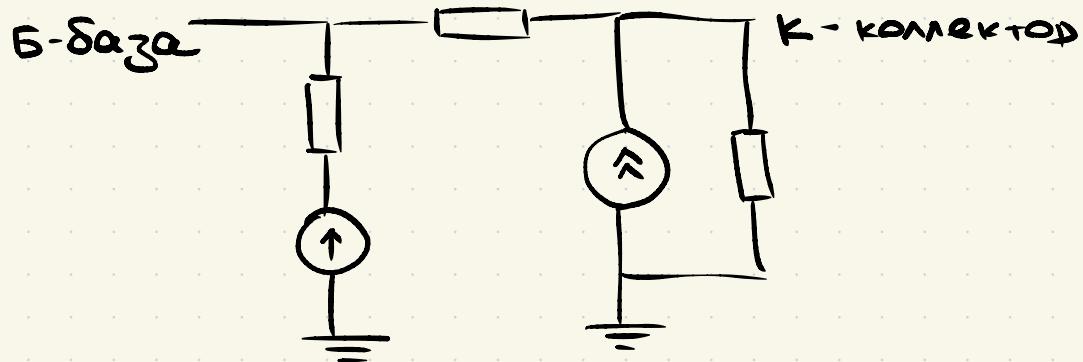
$$\begin{cases} I_1 = y_{11}U_1 + y_{12}U_2 \\ I_2 = y_{21}U_1 + y_{22}U_2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} I_1 = U_1(G_{13} + G_{12}) \\ I_2 = -U_1G_{12} \end{cases} \rightarrow \begin{cases} I_1 = -U_2G_{12} \\ I_2 = U_2(G_{12} + G_{123}) \end{cases}$$

$$\underline{Y} = \begin{pmatrix} G_{13} + G_{12} & -G_{12} \\ -G_{12} & G_{12} + G_{123} \end{pmatrix}$$

"Звезда-треугольник"рок-бо: $\underline{X}^{-1} = \underline{Y}$

Лекция 2
12.09.2023



$$\begin{pmatrix} S_{11} & S_{12} \\ S_{21} & S_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B_1 \\ B_2 \end{pmatrix}$$

S_{21} - коэффициент передачи сигнала, идущего на вход A_2 , уходит с выхода B_1
 S_{12} - обр. к усиленнию
 S_{11} - подавление помех

Амплитудный сигнал - сигнал, в спектре которого нет отрицательных частот

$$\tilde{U} = A(\cos \omega t + i \sin \omega t) = A_0 e^{j\omega t}$$

$$\tilde{I} = \frac{\tilde{U}}{R} \Rightarrow R = \frac{\tilde{U}}{\tilde{I}}$$

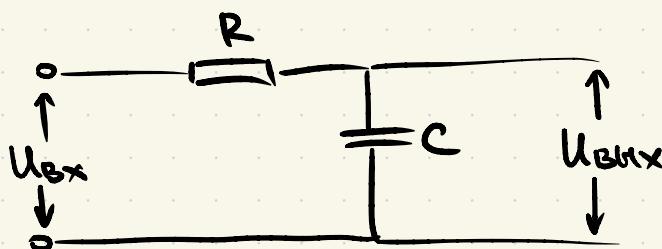


$$\tilde{I} = C \frac{d\tilde{U}}{dt} = CA_0 j\omega e^{j\omega t}$$

$$Z_C = \frac{\tilde{U}}{\tilde{I}} = \frac{1}{j\omega C} - \text{импеданс конденсатора}$$

$$\tilde{U} = L \frac{d\tilde{I}}{dt} \parallel \tilde{I} = B_0 e^{j\omega t} \parallel = LB_0 j\omega e^{j\omega t}$$

$$\frac{\tilde{U}}{\tilde{I}} = j\omega L$$



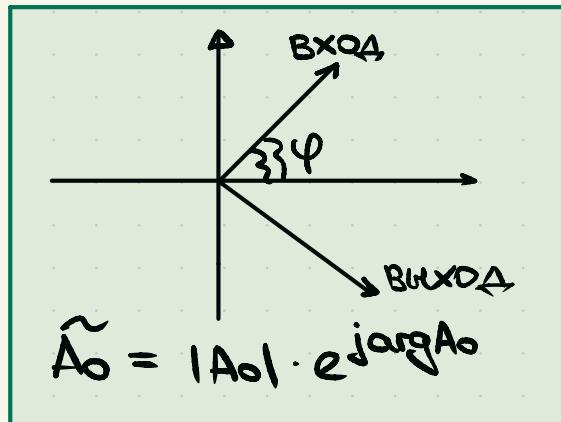
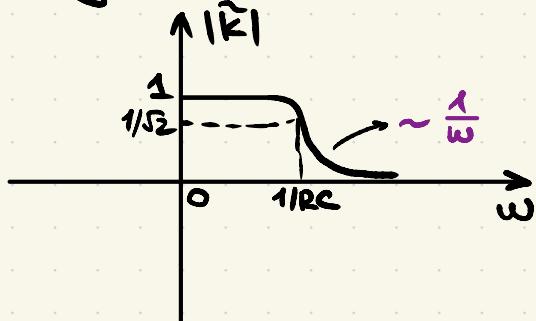
$$I_{BX} = \frac{U_{BX}}{R + \frac{1}{j\omega C}} \Rightarrow U_{BX} = I \cdot \frac{1}{j\omega C}$$

$$U_{BX} = \frac{U_{BX}}{R + \frac{1}{j\omega C}} \cdot \frac{1}{j\omega C} = \frac{U_{BX}}{1 + j\omega RC}$$

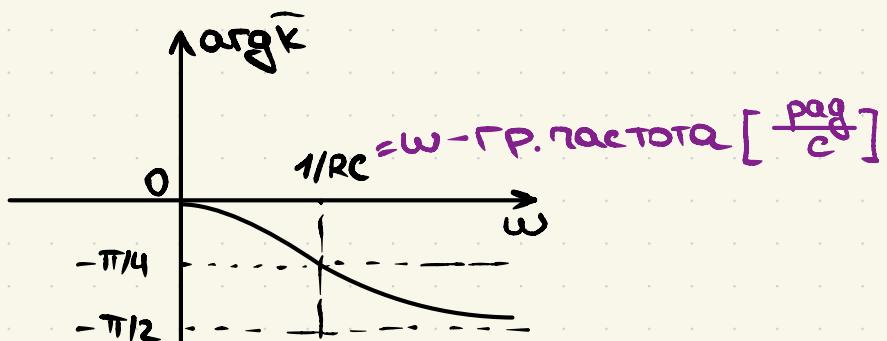
$$\tilde{K} = \frac{\tilde{U}_{BX}}{\tilde{U}_{BX}} = \frac{1}{1 + j\omega RC} = \frac{1 - j\omega RC}{1 + \omega^2 R^2 C^2}$$

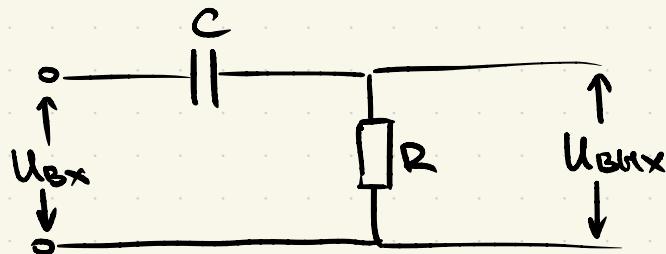
$$|\tilde{K}| = \frac{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 C^2}}{1 + \omega^2 R^2 C^2} = \frac{1}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 C^2}}$$

$$\arg \tilde{K} = \arctg(-\omega RC)$$



$$\tilde{A}_0 = |A_0| \cdot e^{j\arg A_0}$$



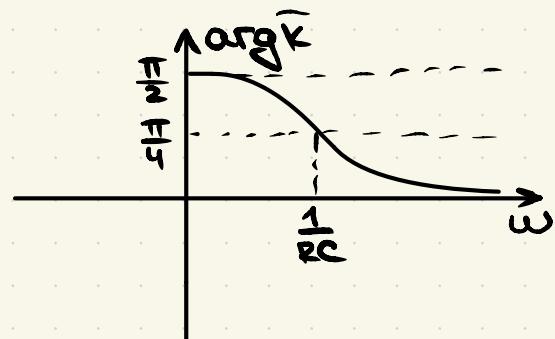
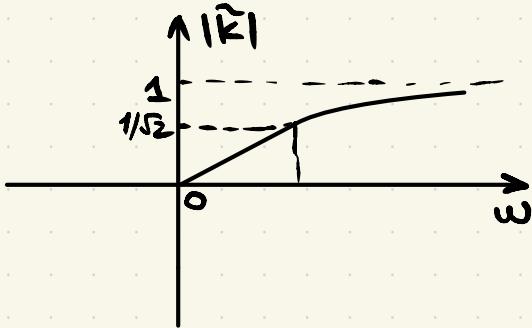


$$I_{Bx} = \frac{U_{Bx}}{R + \frac{1}{j\omega C}} \quad ; \quad U_{Bx} = IR$$

$$U_{Bnx} = \frac{U_{Bx}}{R + \frac{1}{j\omega C}} \cdot R = \frac{j\omega RC}{1 + j\omega RC} U_{Bx}$$

$$\tilde{K} = \frac{\tilde{U}_{Bnx}}{\tilde{U}_{Bx}} = \frac{j\omega RC}{1 + j\omega RC} = \frac{j\omega RC + \omega^2 R^2 C^2}{1 + \omega^2 R^2 C^2}$$

$$|K| = \frac{\omega RC}{\sqrt{1 + \omega^2 R^2 C^2}} \quad ; \quad \arg \tilde{K} = \arctg \left(\frac{1}{\omega RC} \right)$$



Семинар 4 (Н/Р)
23.09.2023

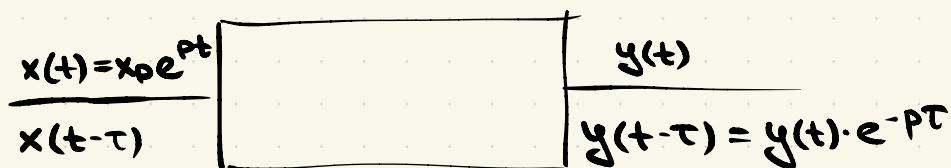


1) Линейность: $\alpha_1 x_1(t) + \alpha_2 x_2(t) \rightarrow \alpha_1 y_1(t) + \alpha_2 y_2(t)$, где $x_1(t) \rightarrow y_1(t)$
 $x_2(t) \rightarrow y_2(t)$

2) Стационарность: $x(t-\tau) \rightarrow y(t-\tau)$, $\tau = \text{const}$

3) Притягательность: отклик не раньше воздействия

$$x(t) = |x_p| e^{j\varphi} \cdot e^{\delta t} \cdot e^{j\omega t}, x_p \in \mathbb{R}$$



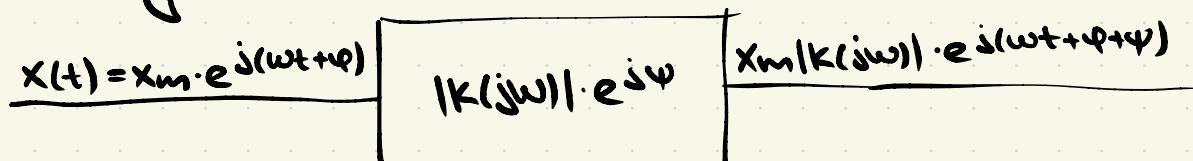
$$p = \delta + j\omega ; x_p = |x_p| \cdot e^{j\varphi} ; x(t-\tau) = x_p e^{\delta t} e^{-pt}$$

Передаточная функция: $H(p) = \frac{y_p}{x_p} \in \mathbb{C}$

Комплексный коэффиц. передачи: $K(j\omega) = H(p)|_{p=j\omega}$

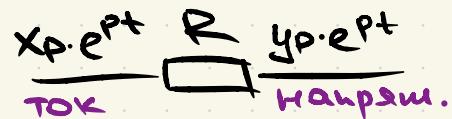
$$A(j\omega) = |K(j\omega)|$$

$$\Phi(j\omega) = \arg K(j\omega)$$



$$y(t) = \frac{1}{2} (H(p)x_p e^{\delta t} + H(p^*) \bar{x}_p e^{\bar{\delta}t})$$

$$H(p^*) = H^*(p), \text{ если } p \in \mathbb{R}$$



$$H(p) = \frac{y_p}{x_p} = R \in \mathbb{R}; Z = \frac{U_p}{I_p} - \text{импеданс}; Z_R = R$$

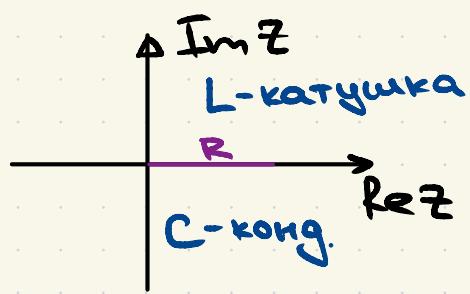
$$Y = \frac{i_p}{U_p} - \text{имmittанс}$$

$$C: i(t) = C \frac{dU(t)}{dt} \Rightarrow i_p e^{\delta t} = C U_p e^{\delta t} \cdot p \Rightarrow Z_C = \frac{1}{pC}$$

$$L: L \frac{di}{dt} = U(t) \Rightarrow L i_p e^{\delta t} \cdot p = U_p e^{\delta t} \Rightarrow Z_L = pL$$

$$Z_1 \quad Z_2 \quad Z_{\Sigma} = Z_1 + Z_2$$

$$Y_1 \quad Y_2 \quad Y_{\Sigma} = Y_1 + Y_2$$



Мощность

$$Z = |Z| \cdot e^{j\varphi}$$

$$U(t) = U_m \cos \omega t \Rightarrow U_p \cdot e^{pt}; U_p = U_m; P = j\omega$$

$$i(t) = \frac{U_p}{Z} = \frac{U_m}{|Z|} e^{j\omega t - j\varphi} \rightarrow i_m \cos(\omega t - \varphi)$$

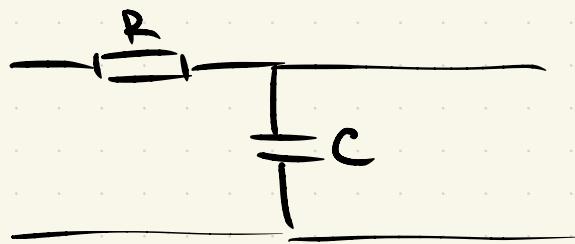
$$N = U(t) \cdot i(t) = U_m \cdot i_m [\cos^2 \omega t \cos \varphi + \cos \omega t \sin \omega t \sin \varphi] = \\ = \frac{1}{2} U_m i_m [(1 + \cos 2\omega t) \cos \varphi + \sin 2\omega t \cdot \sin \varphi]$$

$$P = \frac{1}{2} U_m i_m \cos \varphi; Q = \frac{1}{2} U_m i_m \sin \varphi$$

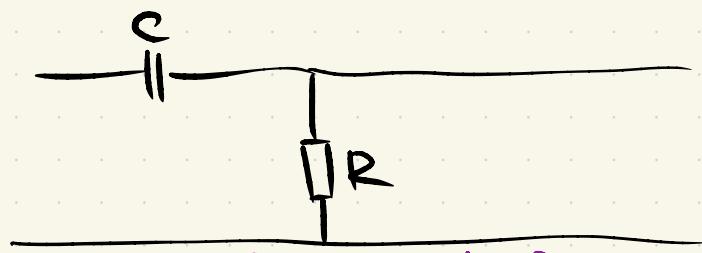
$$P^+ = P + jQ = \frac{U_p i_m}{2} = \frac{1}{2} (U_m \cdot i_m e^{j\varphi})$$

$$N = P(1 + \cos 2\omega t) + Q \cdot \sin 2\omega t$$

$$i(t) = i_m p e^{j\varphi} e^{pt} e^{j\omega t}$$



интегральная



дифференциальная

$$H(p) = \frac{1}{1 + j\omega RC} = \frac{1}{1 + j\frac{\omega}{\omega_0}} = \frac{1}{1 + s} \text{ - для интегрирующей}$$

$$U(t) = U_p \cdot e^{pt}$$

$$\int U_p \cdot e^{pt} = \frac{1}{p} U_p \cdot e^{pt}; P = j\omega$$

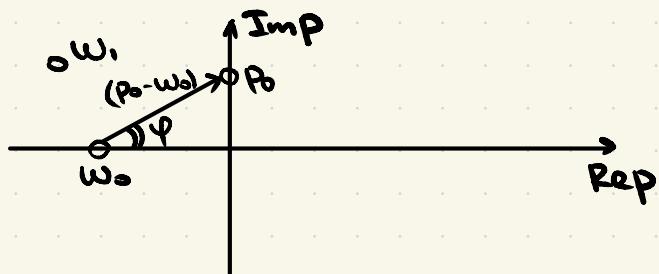
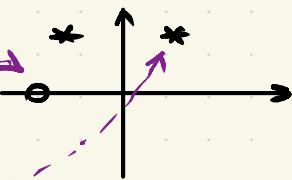
$$U_p \cdot e^{pt} \cdot \frac{1}{1 + pRC} = \frac{1}{p} U_p \cdot e^{pt} = U_{вых}$$

поэтому цепь называется интегрирующей

$$Z_R = R; Z_C = \frac{1}{\omega C}; Z_L = \omega L$$

$$K = \frac{(\omega - \omega_0)(\omega - \omega_1) \dots (\omega - \omega_N)}{(\omega - \omega'_0)(\omega - \omega'_1) \dots (\omega - \omega'_N)}$$

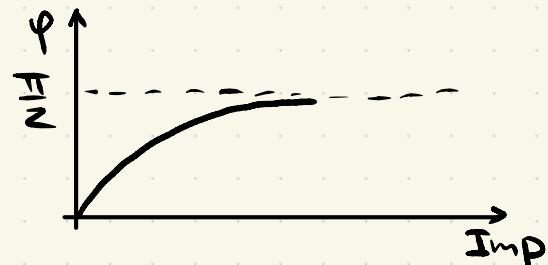
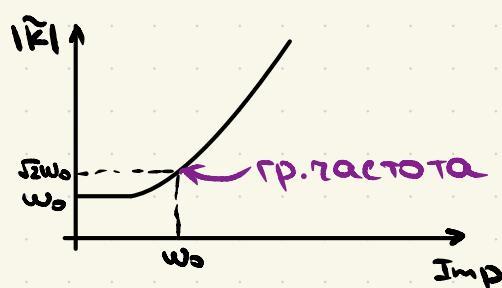
$$K = \frac{(p - \omega_0)(p - \omega_1) \dots (p - \omega_N)}{(p - \omega'_0)(p - \omega'_1) \dots (p - \omega'_N)}$$



$$\tilde{K} = \frac{A_0 \cdot e^{jB_0} \cdot A_1 \cdot e^{jB_1} \dots \cdot A_n e^{jB_n}}{C_0 \cdot e^{jD_0} \cdot C_1 \cdot e^{jD_1} \dots \cdot C_m e^{jD_m}} = \frac{A_0 \cdot A_1 \dots A_n}{C_0 \cdot C_1 \dots C_m} \frac{e^{j(B_0 + B_1 + \dots + B_n - D_0 - D_1 - \dots - D_m)}}{|K| e^{j \arg K}}$$

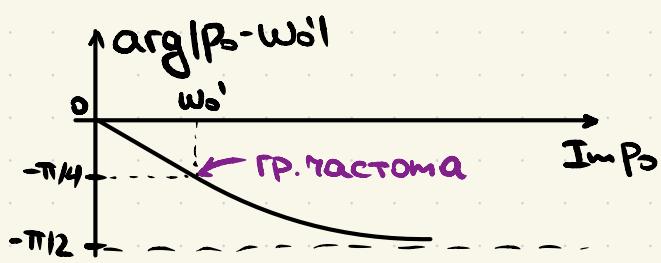
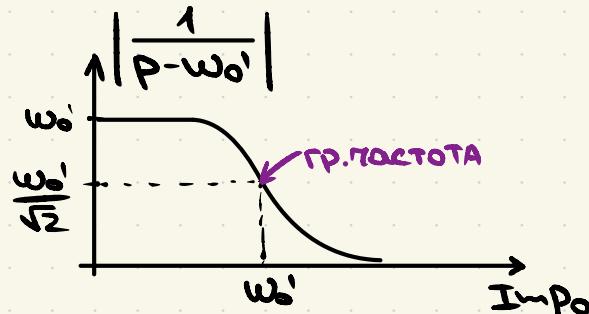
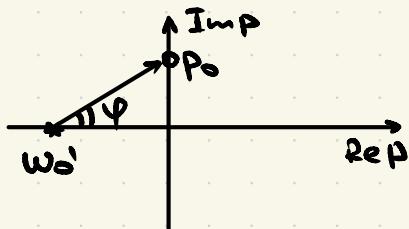
$$A_0 = \sqrt{(R_{p0} - R_{w0})^2 + (I_{p0} - I_{w0})^2}$$

$$B_0 = \arctg \left(\frac{I_{p0} - I_{w0}}{R_{p0} - R_{w0}} \right)$$



$$\arg \left(\frac{1}{p - \omega'_0} \right) = -\varphi$$

$$\left| \frac{1}{p - \omega'_0} \right| = \frac{1}{\sqrt{(R_{p0} - R_{w0'})^2 + (I_{p0} - I_{w0'})^2}}$$



Семинар 5 (Л/П)
30.09.2023

$$x(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) \delta(t-\tau) d\tau \rightarrow y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) h(t-\tau) d\tau = (x * h)(t)$$

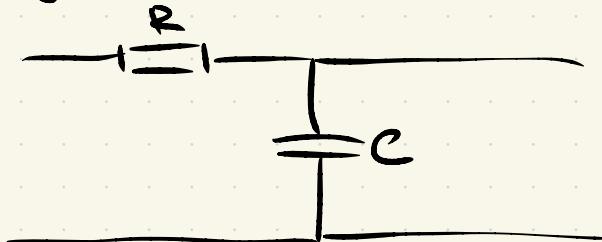
$$\partial x(t) = \frac{dx(t)}{dt}; \quad \partial^{-1} x(t) = \int x(u) du$$

$$(x * y)(t) = (\partial^{-1} x(u) * \partial y(u))(t)$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} x(j\omega) e^{j\omega t} d\omega = \frac{1}{2\pi j} \int_{-\infty}^{\infty} x(j\omega) e^{j\omega t} d(j\omega)$$

$$X(j\omega) = F[x(t)] = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$X(p) = L[x(t)] = \int_0^{\infty} x(t) e^{-pt} dt$$



$$H(p) = \frac{1}{1 + pRC}$$

$$H(p) = k_0 \cdot \frac{\sum \alpha_i p^i}{\sum \beta_j p^j} = k_0 \cdot \frac{\prod (p - \alpha_i)}{\prod (p - \beta_j)}$$

$$p - \mu = |p - \mu| \cdot e^{j\arg(p - \mu)} = l_p(\mu) e^{j\varphi_p(\mu)}$$

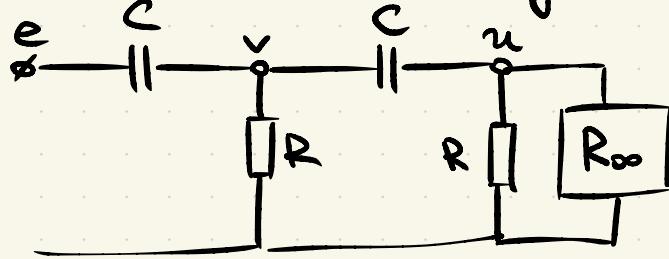
$$H(p) = k_0 \cdot \frac{\prod l_p(\alpha_i)}{\prod l_p(\beta_j)} e^{j(\varphi_p(\alpha_i) - \varphi_p(\beta_j))}$$

$$AUX = |k_0| \cdot \frac{\prod l_p(\alpha_i)}{\prod l_p(\beta_j)}; \quad \Phi_{AUX} = \sum_i \varphi_p(\alpha_i) - \sum_j \varphi_p(\beta_j)$$

$$AUX = k_0'' \cdot \frac{\prod |\frac{j\omega}{\alpha_i} + 1|}{\prod |\frac{j\omega}{\beta_j} + 1|}$$

$$K(\text{dB}) = 20 \lg AUX = 20 \lg k_0'' + 20 \lg \sum |\frac{j\omega}{\alpha_i} + 1| - 20 \sum \lg |\frac{j\omega}{\beta_j} + 1|$$

$$20 \lg |\frac{j\omega}{\mu} + 1| = \begin{cases} 0, \omega \ll \mu \\ 20 \lg \omega - 20 \lg \mu, \omega \gg \mu \end{cases}$$

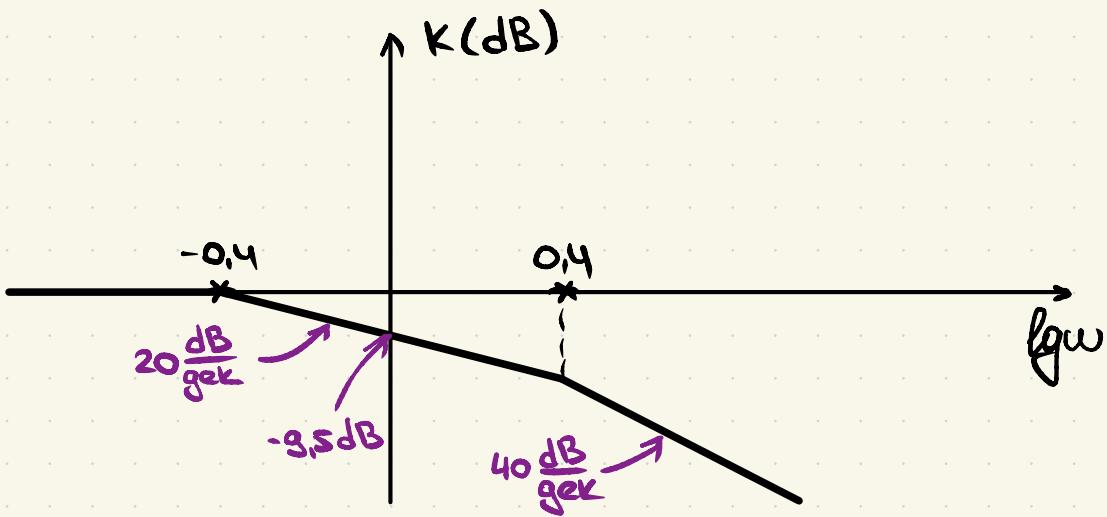


$$S = j \frac{\omega}{\omega_0} = j\omega RC$$

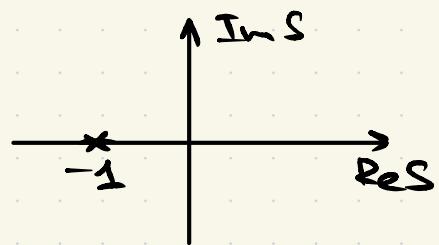
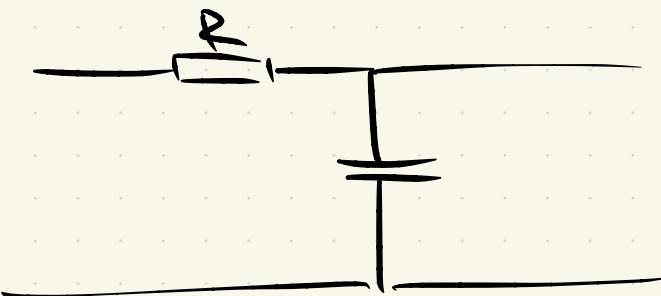
$$R = 1$$

$$Z_C = \frac{1}{j\omega C} = \frac{1}{S}; \quad Z_R = 1$$

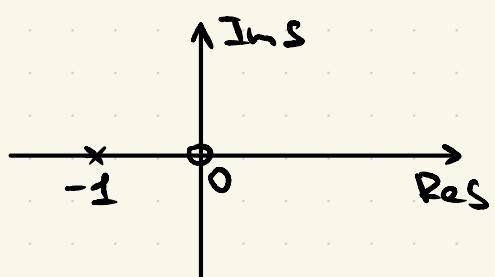
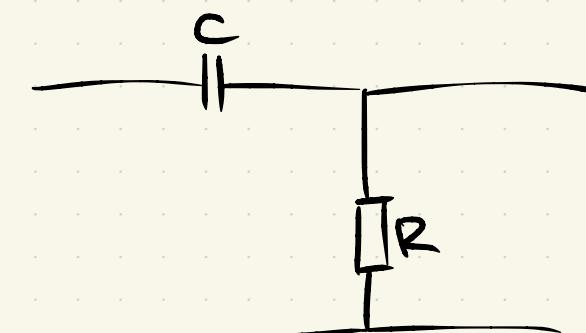
$$\begin{cases} \frac{e-v}{1/s} = \frac{v-u}{1/s} + \frac{x}{1} \\ \frac{v-u}{1/s} = \frac{u}{1} \end{cases} \Rightarrow H(p) = \frac{1}{s^2 + 3s + 1} = \frac{u}{e} \Rightarrow s_{1,2} = \frac{-3 \pm \sqrt{5}}{2}$$



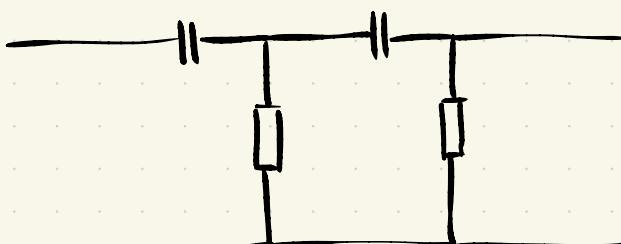
Лекция 5
3.10.2023



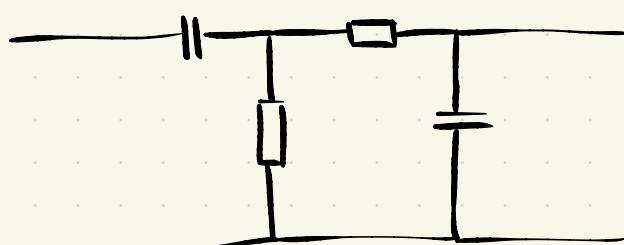
$$K = \frac{1}{1+j\omega RC} = \frac{1}{1+PRC} = \frac{1}{1+s} \Rightarrow P = \frac{s}{RC}$$



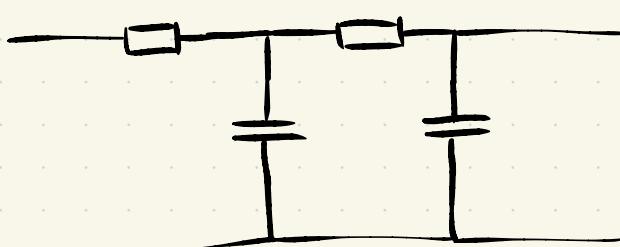
$$K = \frac{s}{1+s}$$



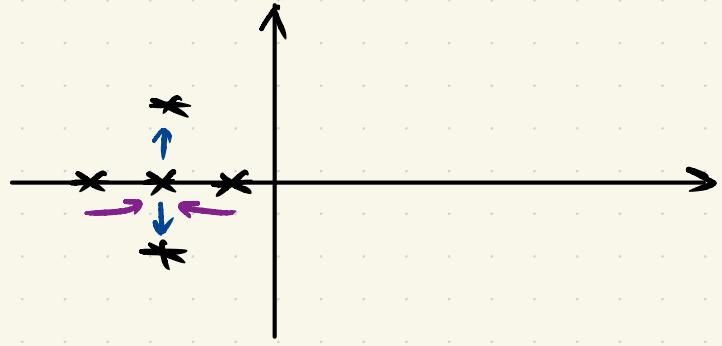
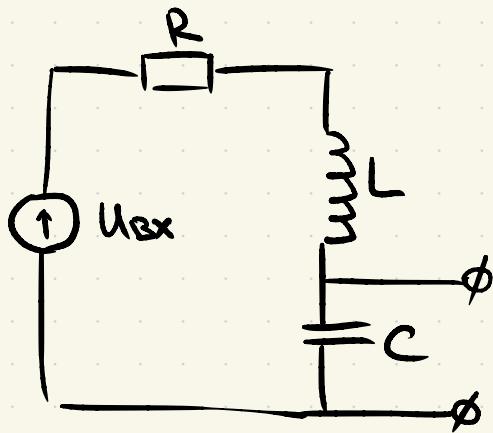
$$K = \frac{s^2}{s^2 + 3s + 1}$$



$$K = \frac{s}{s^2 + 3s + 1}$$



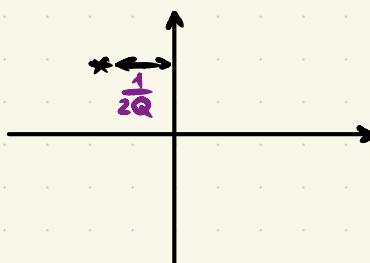
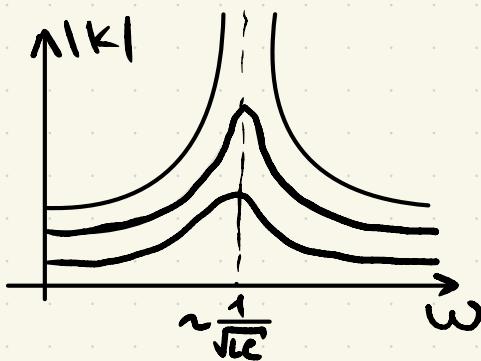
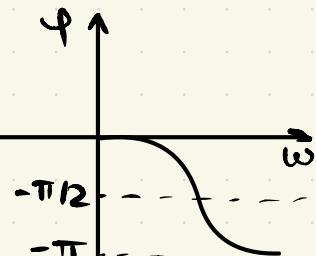
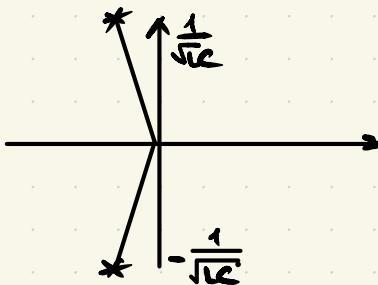
$$K = \frac{1}{s^2 + 3s + 1}$$



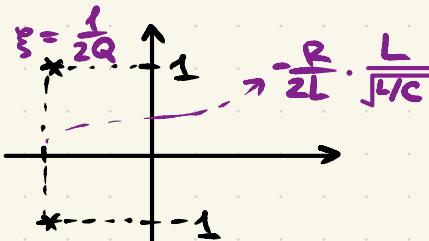
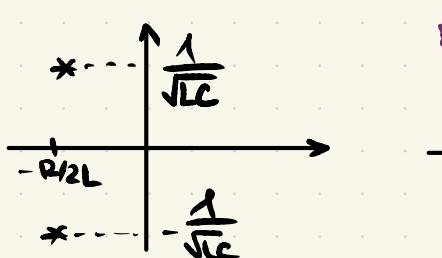
$$K = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{R + j\omega L + \frac{1}{j\omega C}} = \frac{1}{PLC + P^2LC + 1}$$

$$\rho_{1,2} = \frac{-RC \pm \sqrt{R^2C^2 - 4LC}}{2LC}$$

$$R \ll \sqrt{\frac{L}{C}} \Rightarrow \rho_{1,2} = \frac{-RC \pm 2j\sqrt{LC}}{2LC}$$



$$\rho_{1,2} = \frac{-R \pm 2j\sqrt{\frac{L}{C}}}{2L}$$



$$\frac{1}{2Q} = \frac{R}{2L} \sqrt{\frac{L}{C}} \Rightarrow Q = \frac{\sqrt{\frac{L}{C}}}{R}$$

характ. сопр.
конд. контура

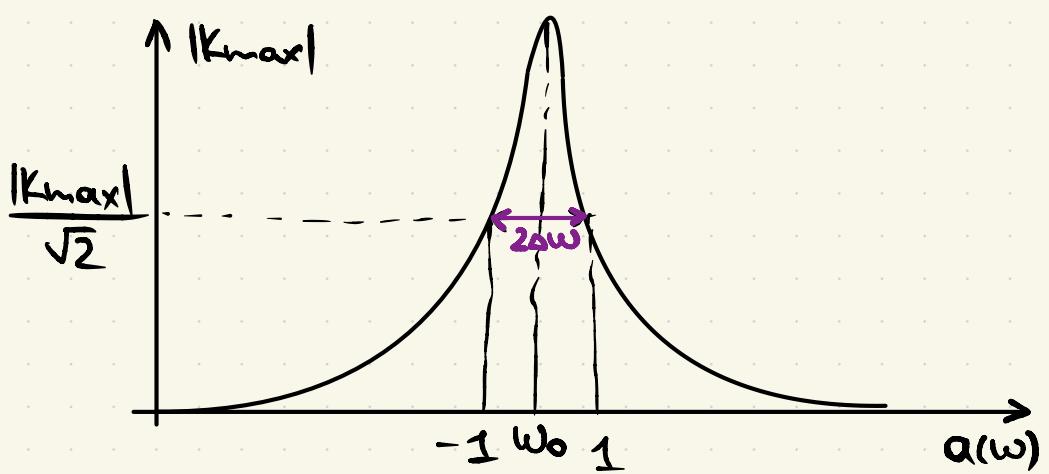
$$P = \frac{S}{\sqrt{LC}} \Rightarrow \xi = \frac{1}{2Q}$$

$$S^2 + S \frac{R}{\sqrt{LC}} + 1 = S^2 + 2\xi S + 1 = 2\xi S (1 + Q(S + \frac{1}{S})) = 2\xi S (1 + j\alpha(\omega))$$

$$\alpha(\omega) = Q \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right) = Q \left(\frac{\omega^2 - \omega_0^2}{\omega_0 \omega} \right) = Q \cdot \frac{2\omega \Delta \omega}{\omega_0 \omega} = Q \cdot \frac{2\Delta \omega}{\omega_0}$$

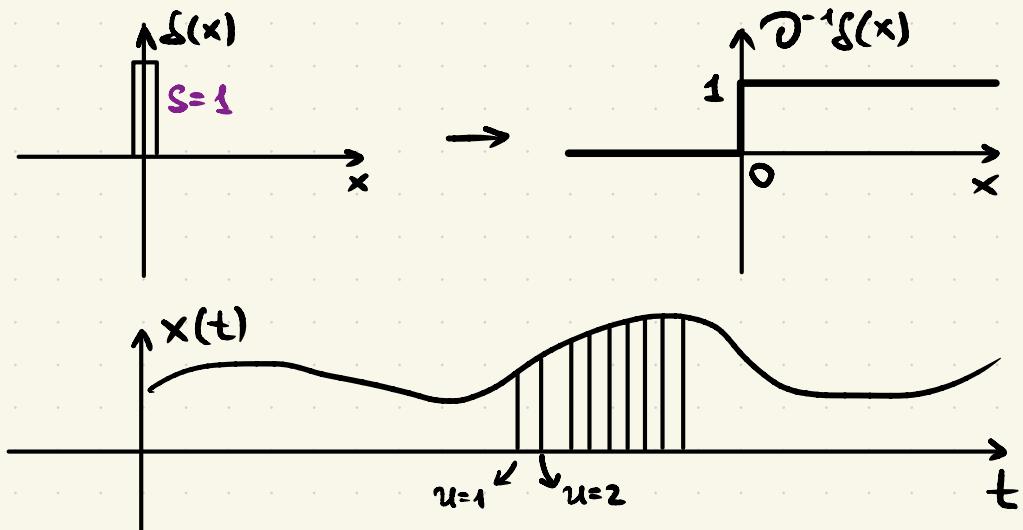
$$|\omega - \omega_0| \ll \omega_0$$

обобщенная резонансная



$$Q \frac{2\Delta\omega}{\omega_0} = 2 \Rightarrow Q = \frac{\omega_0}{\Delta\omega}$$

Семинар 6 (Л/Р)
7.10.2023



$$x(t) = \sum_{u=-\infty}^{\infty} x(u) \Pi(t-u) = \int_{-\infty}^{\infty} x(u) \delta(t-u) du$$



$$x(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(u) \delta(t-u) du \rightarrow y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(u) h(t-u) du = (x * h)(t)$$

1) Коммутативность: $(x * h)(t) = (h * x)(t)$

2) Ассоциативность: $((x * y) * z) = (x * (y * z))$

3) $(x * y)(t) = (\mathcal{D}^{-1} x(u) \mathcal{D} y(u))(t)$

Переходная характеристика: $h_0(t) = (\Theta * h)(t) = (\mathcal{D}\Theta * \mathcal{D}^{-1} h) = (\delta * \mathcal{D}^{-1} h) = \mathcal{D}^{-1} h$

$y(t) = (x * h)(t) = (\mathcal{D}x * \mathcal{D}^{-1} h)(t) = (\mathcal{D}x * h_0)(t)$

Преобразование Фурье:

$x(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(j\omega) e^{j\omega t} \cdot \frac{1}{2\pi j} d(j\omega)$ - находим сигнал, зная спектр

$x(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt$ - находим спектр, зная сигнал

Для нравств. сигнала (сигнал слева равен нулю):

$$\rho = j\omega + \delta$$

$$x(t) = \int x(\rho) e^{\rho t} d\rho ; x(\rho) = \int_0^{\infty} x(t) e^{-\rho t} dt$$

$$\mathcal{F}[x * y] = \int_{-\infty}^{+\infty} (x * y)(t) e^{-j\omega t} dt = \dots = \mathcal{F}[x] \cdot \mathcal{F}[y]$$

$$\mathcal{L}[(x * h)] = \mathcal{L}[x] \cdot \mathcal{L}[h]$$

$$y(t) = (x * h)(t); \quad y(j\omega) = X(j\omega) \cdot h(j\omega)$$

$$y(p) = x(p) \cdot h(p), \text{ где } h(p) = \frac{Y(p)}{X(p)} = H(p) - \text{передаточная ф-я}$$

$$H(p) = \int_0^\infty h(t) e^{-pt} dt$$

$$K(j\omega) = \mathcal{L}[h] = \int_{-\infty}^{\infty} h(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$\mathcal{L}[h(t)] = H(p)$$

$$\mathcal{L}[h_o(t)] = \mathcal{L}[(\Theta * h)(t)] = \mathcal{L}[\Theta] \cdot H(p) = \frac{H(p)}{p}$$

$$\mathcal{L}[\Theta] = \int_0^\infty f(t) e^{-pt} dt = \int_0^\infty e^{-pt} dt = \frac{1}{p}$$

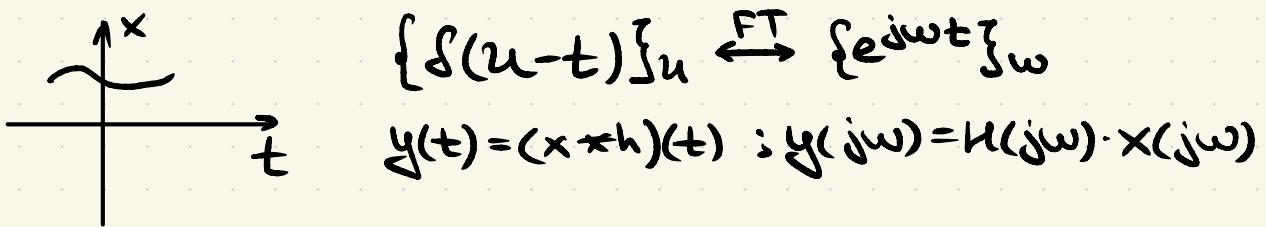
$$\mathcal{L}[S] = 1$$

$$\mathcal{L}[e^{-nt}] = \frac{1}{p+n}$$

Пример $H(s) = \frac{1}{1+s} = \frac{\omega_0}{p+\omega_0} = H(p); \quad S = \frac{p}{\omega_0}$

$$\frac{H(p)}{p} = \frac{\omega_0}{p(p+\omega_0)} = \frac{1}{p} - \frac{1}{p+\omega_0} \Rightarrow h_o(t) = \Theta(t) - e^{-\omega_0 t}$$

$\Theta(t) \quad \swarrow$ $e^{-\omega_0 t} \quad \swarrow$



Последовательный контур:



$$jwL = \frac{1}{jwC} = \frac{1}{wC}$$

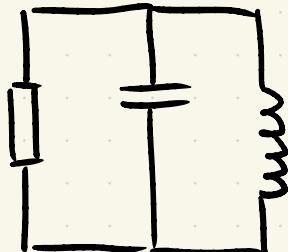
$$\omega_0 = \sqrt{\frac{1}{LC}} \Rightarrow |Z_L| = |Z_C| = \sqrt{\frac{L}{C}} = \rho$$

$$S = j \frac{w}{\omega_0} \Rightarrow Z_L = jwL = \rho S \Rightarrow Z_C = \frac{\rho}{S}$$

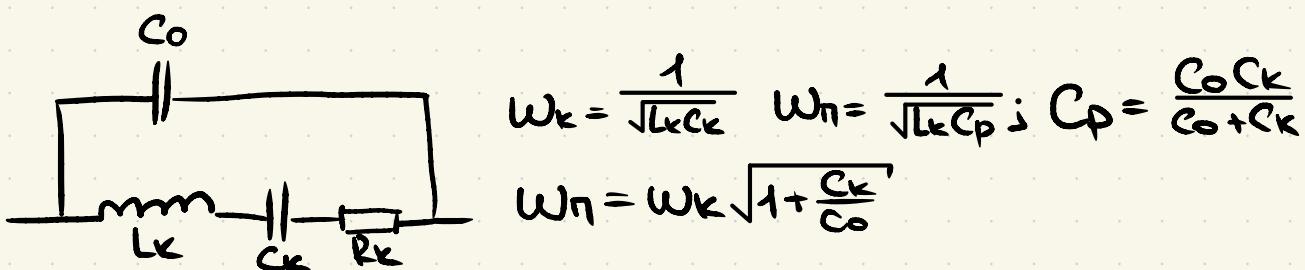
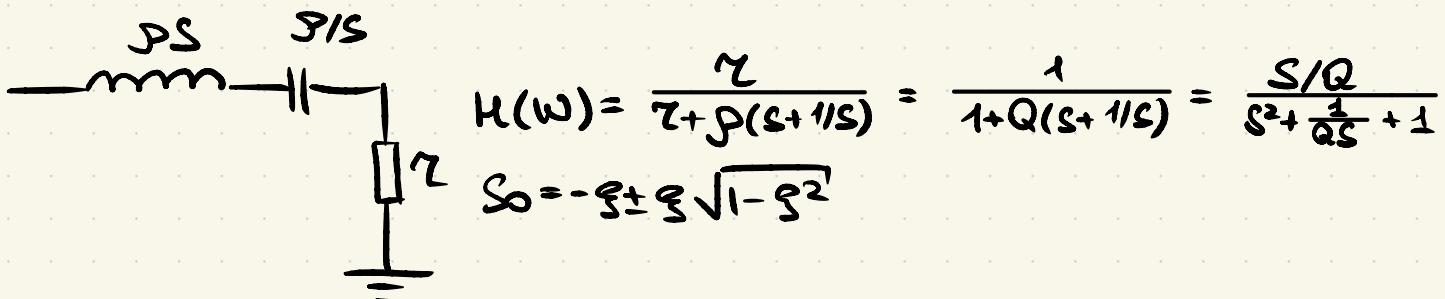
$$Z = r + \rho(S + \frac{1}{S}) = r \left[1 + jQ \left(\frac{w}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{w} \right) \right]$$

$$Q = \frac{\rho}{r}$$

Параллельный контур:



$$Q = \frac{r}{\rho}$$



8. Th. смещения

$$f(t) \doteq F(p)$$

$$e^{pt} f(t) \doteq F(p-p_0)$$

$$e^{pt} \cdot f(t) \doteq \int_0^\infty e^{pt} f(t) e^{-pt} dt = \int_0^\infty f(t) e^{-(p-p_0)t} dt = F(p-p_0)$$

$$e^{-at} \cdot \sin wt \doteq \frac{\omega}{(p+a)^2 + \omega^2}$$

$$e^{-at} \cos wt = \frac{p+a}{(p+a)^2 + \omega^2}$$

$$e^{-at} \cdot t^n \doteq \frac{n!}{(p+a)^{n+1}}$$

9. Th. умножения (Борель)

$$f(t) \doteq F(p), g(t) \doteq G(p)$$

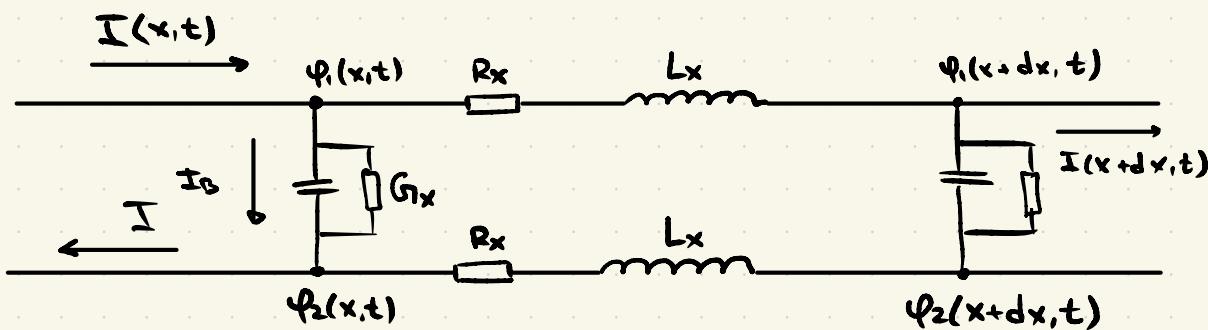
$$F(p) G(p) \doteq \int_0^t f(\tau) \cdot g(t-\tau) d\tau$$

$$\int_0^t f(t) g(t-\tau) d\tau \doteq \int_0^\infty e^{-pt} dt \int_0^t f(\tau) g(t-\tau) d\tau =$$

$$= \int_0^\infty f(\tau) d\tau \int_\tau^\infty e^{-pt} \cdot g(t-\tau) dt = \int_0^\infty f(\tau) e^{-p\tau} d\tau \int_0^\infty g(t_1) e^{-pt_1} dt_1 =$$

$$= F(p) G(p), \text{ где } t_1 = t - \tau$$

Семинар 8 (ЛП)
28.10.2023



$$(G_x + C_x \frac{d}{dt}) [\Phi_1(x,t) - \Phi_2(x,t)] = I_B(x,t)$$

$$U(0,t) = \sum_n A(0, \omega_n) e^{j\omega_n t}$$

$$A(x, \omega) = A_1 e^{-\delta(\omega)x} + A_2 e^{\delta(\omega)x}$$

$$\delta(\omega) = \alpha(\omega) + j\beta(\omega) = \sqrt{(R_x + j\omega L_x)(G_x + j\omega C_x)} \quad \text{- постоянная распространения}$$

$$U(x,t) = \sum_n A(x, \omega_n) e^{j\omega_n t}$$

$$I(x,t) = \sum_n B(x, \omega_n) e^{j\omega_n t}$$

$$\text{Волновое сопротивление } \Sigma(\omega) = \frac{A(x, \omega)}{B(x, \omega)} = \sqrt{\frac{R_x + j\omega L_x}{G_x + j\omega C_x}}$$

$$U = A(x, \omega) \cdot e^{j\omega t} = A_1 e^{-\delta(\omega)x} \cdot e^{j\omega t} + A_2 e^{\delta(\omega)x} \cdot e^{j\omega t}$$

$$= A_1 e^{-\alpha(\omega)x} \cdot e^{j\omega t} \cdot e^{-\beta(\omega)x} + A_2 e^{\alpha(\omega)x} \cdot e^{j\omega t} \cdot e^{\beta(\omega)x}$$

падающая волна

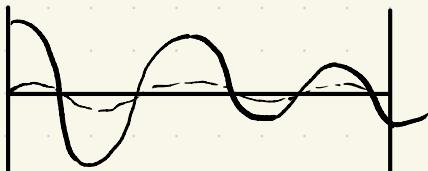
отраженная волна

$$U_{наг} = A_1 e^{-\delta(\omega)x} e^{j\omega t}$$

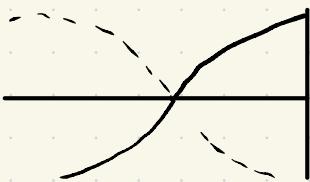
$$U_{отр} = A_2 e^{\delta(\omega)x} e^{j\omega t}$$

$$\text{Коэффициент отражения } \rho = \frac{U_{отр}}{U_{наг}} = \frac{Z - \Sigma}{Z + \Sigma}$$

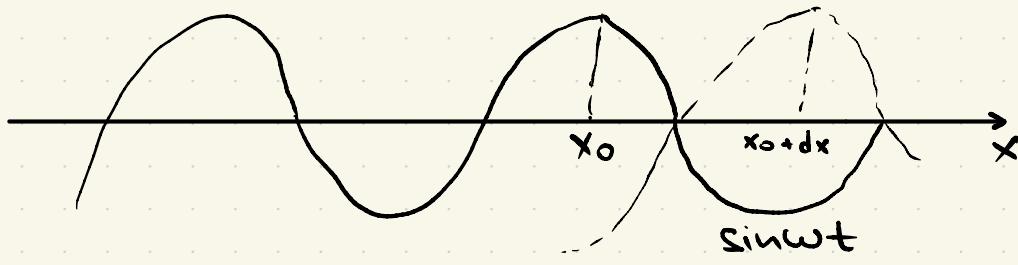
1) Хомостой ход ($Z_h = \infty \Rightarrow \rho = 1$)



2) Короткое замыкание ($Z_h = 0 \Rightarrow \rho = -1$)

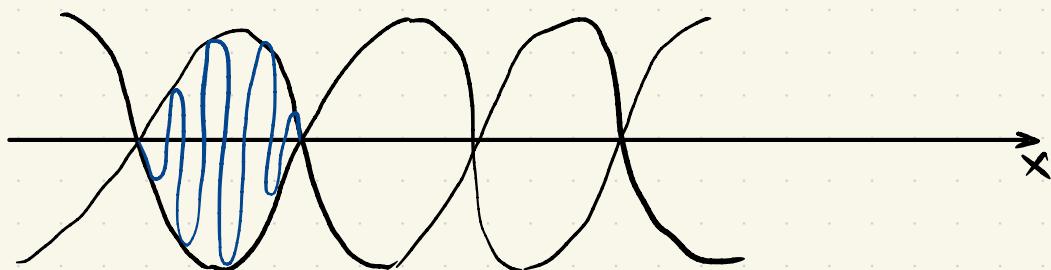


3) Симметричное сопротивление ($Z_h = \Sigma(\omega) \Rightarrow \rho = 0$)
всё поглощено ползунок



Видим. Времями to параметром x_0 : $u = \sin(\omega t - \beta x) \sim e^{j(\omega t - \beta x)}$, $u(x_0, t_0) = \sin(\omega t_0 - \beta x_0)$
Через Δt : $u(x_0 + dx, t_0 + dt) = \sin(\omega t_0 - \beta x_0 + \omega dt - \beta dx)$
 $u(x_0, t_0) = u(x_0 + dx, t_0 + dt) \rightarrow \omega dt = \beta dx$

$$\frac{dx}{dt} = v_\phi = \frac{\omega}{\beta} \quad - \text{групповая скорость}$$



$$\Delta \beta = \beta_2 - \beta_1$$

$$\Delta \omega = \omega_2 - \omega_1$$

$$\sin(\omega_1 t - \beta_1 x) + \sin(\omega_2 t - \beta_2 x) = 2 \cos(\Delta \omega t - \Delta \beta x) \cdot \sin(\omega_1 t - \beta_1 x)$$

$$v_{gp} = \frac{x}{t} = \frac{\Delta \omega}{\Delta \beta} \quad - \text{групповая задержка}$$

$$v = \frac{\omega}{\beta(\omega)} \quad - \text{линейные без потерь: } R_x = G_x = 0$$

1. $v_{gp} = v_\phi$ - не зависит от ω

$$\Omega = \sqrt{L/C}$$

2. Волны не искашаются

Условие Хевисайда: $\alpha = \frac{R_x}{L_x} = \frac{G_x}{C_x}$:

$$\Omega = \sqrt{\frac{R_x + j\omega L_x}{G_x + j\omega C_x}} = \sqrt{\frac{\alpha L_x + j\omega L_x}{\alpha C_x + j\omega C_x}}$$

$$v_\phi = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad ; \quad \Omega = \omega = \sqrt{\frac{L}{C}} \quad ; \quad \delta = \frac{R}{L} = \frac{G}{C} \Rightarrow e^{-\delta t}$$

$$\beta = \frac{R}{\omega} = G \cdot W \rightarrow e^{-\beta x}$$

$$\begin{aligned} U &= U_{\text{mag}} + U_{\text{imp}} \\ i &= i_{\text{mag}} + i_{\text{imp}} \\ a = \frac{U+i\omega}{2} ; \quad b = \frac{U-i\omega}{2} &\quad \Rightarrow \quad z = \frac{U}{i} \\ g = \frac{b}{a} &= \frac{z-\omega}{z+\omega} \end{aligned}$$

$$P = \operatorname{Re} \left(\frac{U \cdot i^*}{2} \right) = \frac{|a|^2}{2\omega} - \frac{|b|^2}{2\omega}$$

$a(0)$

$a(\ell)$

$$p(\ell) = \frac{b(0)e^{j\ell}}{a(0)e^{-j\ell}} = \frac{z_h - \omega}{z_h + \omega} = p(0) \cdot e^{2j\ell}$$

$$Z(0) = \omega \cdot \frac{1 + p(0)}{1 - p(0)} = \omega \frac{1 + p_{3x} \cdot e^{-2j\ell}}{1 - p_{3x} e^{-2j\ell}} =$$

$$= \omega \frac{e^{j\ell} + p_{3x} e^{-j\ell}}{e^{j\ell} - p_{3x} e^{-j\ell}}, \text{ где } \omega - \text{ физическое сопротивление}$$

$$Z(0) \Big|_{Z(\ell)=0} = j\omega \cdot \operatorname{tg}(K\ell)$$

$$\text{где } \gamma = j K$$

$$Z(0) \Big|_{Z(\ell)=\infty} = -j\omega \operatorname{ctg}(K\ell)$$

Лекция 9
31.10.2023

 $I = \frac{U}{R}, \tilde{I} = \frac{\tilde{U}}{R}, L(I) = \frac{L(u)}{R}$

 $I = C \frac{du}{dt}, \tilde{I} = \frac{\tilde{u}}{j\omega C}, L(I) = C(P L(u) - u(0))$

$$L(I) = \frac{L(u)}{\frac{1}{PC}} - Cu(0)$$

 $u = L \frac{dI}{dt}, \tilde{u} = j\omega L \tilde{I}, L(u) = L_p L(I) - L(0)$

Импульсные характеристики



$$I = C \frac{df(t)}{dt} = C f'(t)$$

$$L(I) = \int_0^\infty C f'(t) e^{-pt} dt = Cp$$

$$L(f(t)) = \int_0^\infty f(t) e^{-pt} dt = 1$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(t) \cdot f(t) dt = f(0), \int_{-\infty}^{+\infty} f'(t) f(t) dt = -f'(0)$$

$$H(p) = \frac{\tilde{u}_{bx}}{\tilde{u}_{bx}} = \frac{L(u_{bx})}{L(u_{bx})} = L(h_u); K(j\omega) \neq H(p)$$

$$h_u = L^{-1}(H(p))$$

$$u_{bx} = L^{-1}[H(p) \cdot L(u_{bx})]; u_{bx} = \int_0^t u_{bx}(\tau) h_u(t-\tau) d\tau$$

11. Основные th. умножения

$$f(t) \doteq F(p)$$

$$g(t, \tau) \doteq G(p) e^{-\tau q(p)}$$

$$F(q(p)) G_1(p) \doteq \int_0^\infty f(\tau) g(t, \tau) d\tau$$

12. Th. о разложении

$$F(p) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{c_k}{p^k}, \quad f(t) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{c_k}{(k-1)!} t^{k-1}$$

$$\begin{aligned} \int_0^\infty f(\tau) g(t, \tau) d\tau &= \int_0^\infty e^{-pt} dt \int_0^\infty f(\tau) g(t, \tau) d\tau = \int_0^\infty f(\tau) d\tau \int_0^\infty g(t, \tau) e^{-pt} dt = \\ &= G_1(p) \int_0^\infty f(\tau) e^{-q(p)\tau} d\tau = G_1(p) F(q(p)) \end{aligned}$$

13. Второй th. о разложении

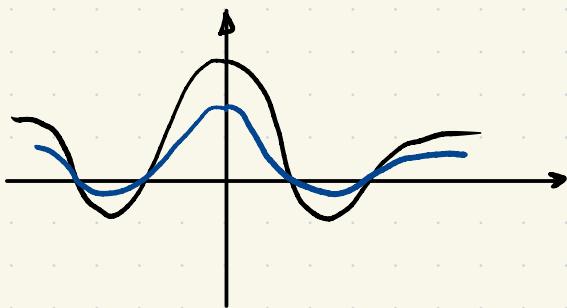
$$F(p) = \sum_{(p_k)} \operatorname{res}_{p_k} F(p) \cdot e^{pt}$$

$$f(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{\gamma-jw}^{\gamma+jw} e^{pt} F(p) dp = \sum_{p_k} \operatorname{res}_{p_k} (F(p) \cdot e^{pt})$$

$$F(p) e^{pt} = \dots + C_2 p^{-2} + C_1 p^{-1} + C_0 + C_1 p^1 + C_2 p^2 + \dots$$

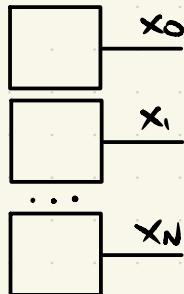
$$C_{-1} = \operatorname{res}_{p_k} F(p) e^{pt} \Big|_{p=p_k}$$

$$\operatorname{res}_{p=p_k} F(p) = \frac{1}{(n_k-1)!} \cdot \lim_{p \rightarrow p_k} \frac{d^{n_k-1}}{dp^{n_k-1}} [F(p)(p-p_k)^{n_k}]$$



$$n^2(t) = \langle n, n \rangle(t) = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} n(u) n(u-t) du$$

$n^2(0)$ - мощность сигнала
 $\langle x, y \rangle(t) = 0$ - гаусс. спектр. сигнала



Система называется эргодической, если среднее в однократных системах при $N \rightarrow \infty$ эквивалентно среднему по времени одной системы

$$\int_{-\infty}^{+\infty} n^2(t) \cdot e^{-i \cdot 2\pi f t} dt = n^2(f)$$

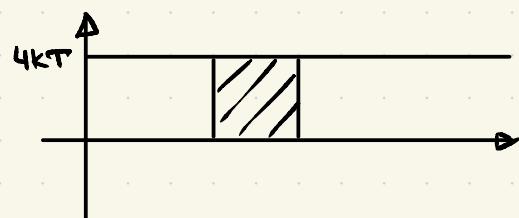
$$h(t) \xrightarrow{h_u(t)} h_{uu}(t) \quad \langle h(t) * h_u(t), h(t) * h_u(t) \rangle(t) = \langle h(t) * h(t) \rangle * \langle h_u(t), h_u(t) \rangle =$$

$$= n^2(f) \int_{-\infty}^{+\infty} h_u(u) h_u(u-t) du \cdot e^{-i \cdot 2\pi f t} dt = \frac{n^2(f)}{n^2(t)}$$

$$= n^2(f) \cdot h_u(f) \cdot h_u^*(f) = n^2(f) \cdot h_u(f) \cdot h_u^*(f) = n^2(f) \cdot |h_u(f)|^2 = n^2(f) \cdot |K(j\omega)|^2$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} h_u(-t) e^{-j\omega t} dt = - \int_{-\infty}^{+\infty} h_u(t) e^{-j\omega(-t)} dt = -h_u(-f)$$

$$n^2(f) = 4kT$$



$$K = 1,38 \cdot 10^{-23} \text{Дж/К}; T = 300 \text{ К}$$

$$4kT \approx 4 \cdot 10^{-21} \text{Дж}$$

$$\frac{4kT}{e} \approx 25 \text{ мВ}$$

$$h^2(t) = \langle h, h \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} h(u) \cdot h(u-t) du$$

$$\frac{h^2(f)}{2} = \int_{-\infty}^{+\infty} h^2(t) e^{-j2\pi ft} dt$$

$$P(\text{напряжение}) = h^2(0) \quad (t=0) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{h^2(f)}{2} e^{j2\pi ft} df = \int_0^{+\infty} h^2(f) df$$

$h(f) = \sqrt{h^2(f)}$ - амплитудное напряжение

$$x(t) \xrightarrow{K(jw)} y(t)$$

$$h_2(f) = |K(jw)| \cdot h_1(f)$$

$$y(f) = K(jw) \cdot x(f), \quad y(f) = \int_{-\infty}^{+\infty} y(t) \cdot e^{-j2\pi ft} dt$$

$$h^2(t) = \langle h, h \rangle; \quad h(t) = \sum_i (h_i \times e_i)(t);$$

$$h^2(t) = \langle \sum_i (h_i \times e_i), \sum_k (h_k \times e_k) \rangle = \sum_{i,k} (\langle h_i, h_k \rangle \times \langle e_i, e_k \rangle) =$$

$$= \sum_i (h^2(t) \times e^2(t)) \Rightarrow$$

$$h^2(f) = \sum_i e_i^2(f) \cdot |K(jw)|^2$$

$$e \xrightarrow{h}$$

$$K(jw) = \frac{1}{1 + j \frac{f}{f_0}}$$

$$P = \int_0^{\infty} h^2(f) df = \int_0^{\infty} e^2(f) \cdot |K(jw)|^2 df = N_0 \cdot K_0^2 \int_0^{\infty} \left| \frac{K(jw)}{K_0} \right|^2 df =$$

$$= N_0 \int_0^{\infty} \frac{1}{1+x^2} dx = N_0 f_0 \cdot \frac{\pi}{2} = \frac{\pi}{2} \cdot 4KTR \cdot \frac{1}{2\pi RC} = \frac{KT}{C}$$

$$\frac{Cu^2}{2} = \frac{KT}{2} \Rightarrow U^2 = \frac{KT}{C}$$

$$P = \underline{e^2(t) R \cdot f_0}$$

$$\frac{4KT}{R} \quad \frac{\pi f_0}{2}$$

$$e \xrightarrow{h}$$

$$K(jw) = \frac{1}{1 + R/Z_{\text{нап}}^2} = \frac{1}{1 + jwRC + R/jwL} = \frac{1}{1 + Q(P + \frac{1}{P})}$$

$$Q = \frac{R}{jP}; \quad P = j \frac{f}{f_0}; \quad jP = \sqrt{\frac{L}{C}}; \quad f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$

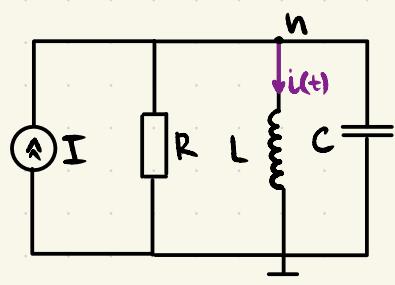
$$2jQ \frac{\Delta f}{f_0}$$

$$P = \int_0^{\infty} h^2(f) df = \int_0^{\infty} |K(jw)|^2 e^2(f) df = N_0 \int_0^{\infty} \left| \frac{1}{1+2jQ \frac{f}{f_0}} \right|^2 df = N_0 \int_0^{\infty} \frac{2}{1+4Q^2 \frac{f^2}{f_0^2}} df = 2N_0 \frac{f_0}{2Q} \cdot \frac{\pi}{2} = \frac{KT}{C}$$

$$e_1 \xrightarrow{h} e_2$$

$$K_1(jw) = \frac{R}{2R + \frac{1}{jwC} + jwL} = \frac{\frac{1}{2}}{1 + \frac{1}{2Q} Q(P + \frac{1}{P})}, \quad K_2(jw) = \frac{\frac{1}{2} + Q(f)}{1 + Q(f)}$$

$$h^2(f) = 4KTR (|K_1|^2 + |K_2|^2)$$



$$K = \frac{QP}{1+Q(P+\frac{1}{P})}$$

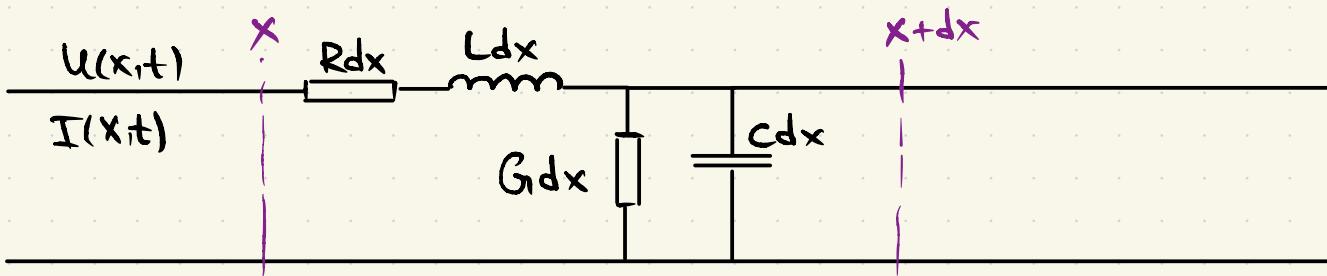
$$Q = \frac{R}{S} ; P = j\frac{f}{f_0} ; S = \sqrt{\frac{L}{C}} ; f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$

$$i^2(f) = I^2(f) \cdot |K(jf)|^2 ; I^2(f) = \frac{4kT}{R}$$

$$K(jf) = \frac{R}{1 + j\frac{R}{S}\left(\frac{f}{f_0} + \frac{f_0}{f}\right)} \Rightarrow |K(jf)|^2 = \left| \frac{R}{1 + \frac{R^2}{S^2}\left(\frac{f}{f_0} + \frac{f_0}{f}\right)^2} \left[1 - j\frac{R}{S}\left(\frac{f}{f_0} + \frac{f_0}{f}\right) \right] \right|^2$$

$$I^2(f) = \frac{4kT}{R} \cdot \frac{R^2}{S^2} = \frac{4kTR}{S^2} = \frac{4kT RC}{L}$$

Документ №
2.12.2023
Подготовка к егэ



$$-dU(x,t) = U(x,t) - U(x+dx,t) = (Ldx) \frac{dI(x,t)}{dt} + (Rdx) I(x,t)$$

$$-dI(x,t) = I(x,t) - I(x+dx,t) = (C dx) \frac{dU(x,t)}{dt} + (G dx) U(x,t)$$

↓

$$-\frac{\partial u(x,t)}{\partial x} = L \frac{\partial I(x,t)}{\partial t} + RI(x,t) ; \quad -\frac{\partial I(x,t)}{\partial x} = C \frac{\partial u(x,t)}{\partial t} + GU(x,t)$$

$v = \frac{1}{\sqrt{LC}}$ - скорость распространения волн вдоль линии

$w = \sqrt{\frac{E}{c}}$ – формула компоновки

$\frac{R}{L} = \frac{G_1}{C}$ - условие Хевисайда, при котором индуктивность окружается без дисперсии (скорость распространения волн не зависит от частоты)

$\delta_L = \frac{R}{L}$; $\delta_c = \frac{G_1}{C}$ - характеризуют скорость затухания волн во времени

$$\beta_L = \frac{sl}{\omega^2} = \frac{R}{\omega}; \quad \beta_C = \frac{sc}{\omega} = G_1 w = -11 - \text{в пространстве}$$

1

$$\frac{\partial u(x,t)}{\partial x} = - \left(\frac{1}{\sqrt{\sigma t}} + \beta \right) w I(x,t);$$

$$\frac{\partial w^I(x,t)}{\partial x} = - \left(\frac{1}{\sigma} \frac{\partial}{\partial t} + \beta \right) U(x,t)$$

$$A(x,t) = \frac{u(x,t) + w I(x,t)}{2} ; B(x,t) = \frac{u(x,t) - w I(x,t)}{2}$$

$$A(x,t) = e^{-\beta x} \tilde{A}(x - vt) ; \quad B(x,t) = e^{\beta x} \tilde{B}(x + vt)$$

надаючої воли

отримуючої воли

$$U(x,t) = A(x,t) + B(x,t) \quad ; \quad I(x,t) = \frac{A(x,t) - B(x,t)}{\omega}$$

$$R(x,t) = \frac{U(x,t)}{I(x,t)} = w \frac{A(x,t) + B(x,t)}{A(x,t) - B(x,t)} = w \frac{1+\rho(x,t)}{1-\rho(x,t)}$$

$$\rho(x,t) = \frac{B(x,t)}{A(x,t)} = \frac{R(x,t)-w}{R(x,t)+w} \text{ - коэффициент отражения}$$

$$P(x,t) = U(x,t) I(x,t) = \frac{A^2(x,t)}{w} - \frac{B^2(x,t)}{w} = \frac{A^2(x,t)}{w} (1-\rho^2)$$

Будем рассматривать гармонические волны:

$$A(x,t) = a(x)e^{i\omega t} = |a|e^{i\varphi_a} e^{i\omega t}; B(x,t) = b(x)e^{i\omega t} = |b|e^{i\varphi_b} e^{i\omega t}$$

$$\frac{da(x)}{dx} = -\gamma a(x); \frac{db(x)}{dx} = \gamma b(x), \gamma = \sqrt{\frac{\omega}{c}} + \beta = jk + \beta \text{ - комплексная постоянная распространения}$$

$$a(x) = a(0)e^{-\gamma x} = a(0)e^{-\gamma x} e^{-\beta x}, b(x) = b(0)e^{\gamma x} = b(0)e^{jkx} e^{\beta x}$$

$k = \frac{\omega}{v}$ - волновое число (пространственные частоты)

$$k\lambda = 2\pi \implies \lambda = \frac{2\pi}{k} = \frac{2\pi v}{\omega} = \frac{v}{f}$$

$$U(x) = a(x) + b(x); i(x) = \frac{a(x) - b(x)}{iw} ; Z = \frac{u}{i} = w \frac{1+\rho}{1-\rho}; \rho = \frac{b}{a} = \frac{z-w}{z+w}$$

$$\rho = \frac{\operatorname{Re}(u_i)}{2} = \frac{|a|^2}{2w} - \frac{|b|^2}{2w} = \frac{|a|^2}{2w} (1 - |\rho|^2)$$

активное сопротивление, передающее излучение волной

мощность в отраженной волне

коэффиц. отражения
мощности

$|u(x)| = |a(0)e^{-\gamma x} + b(0)e^{\gamma x}|$ - сумма двух комплексных векторов

Если их направления совпадают, длины складываются, наблюдается пучность. Если направления различны - дифракция.

Расстояние между пучностью и чужом: $k\delta l = \frac{\pi}{2}$

Влияние без потерь: $a(x), b(x) - \text{const}$, отношение коэффициентов в пучности и чужле:

$$\frac{|a|+|b|}{|a|-|b|} = \frac{1+\rho}{1-\rho} \text{ - коэффициент стоячей волны}$$



$$\rho_l = \frac{Z_l - w}{Z_l + w} = \frac{be^{-\gamma l}}{ae^{-\gamma l}}; \rho_0 = \frac{b}{a} = \rho_l e^{-2\gamma l}$$

Линия согласована на выходе: $Z_l = w \implies \rho_l = \rho_0 = 0$

$$Z_0|_{Z_l=0} Z_0|_{Z_l=\infty} = w^2$$

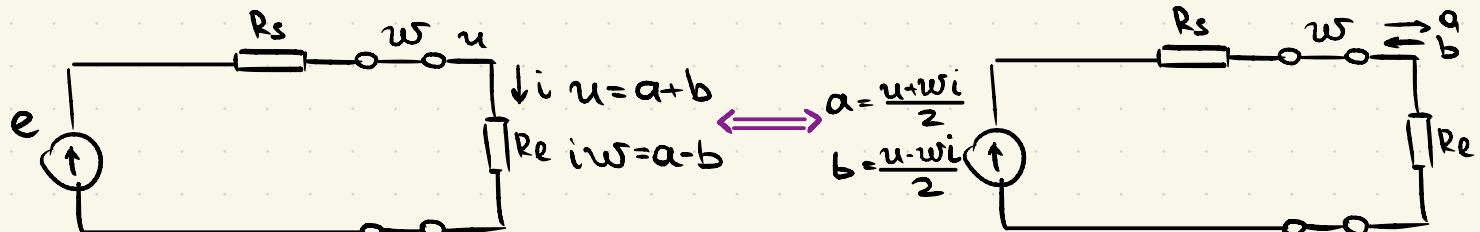
$$Z_0 = w \frac{1+\rho_0}{1-\rho_0} = w \frac{e^{\gamma l} + \rho_0 e^{-\gamma l}}{e^{\gamma l} - \rho_0 e^{-\gamma l}}$$

В линии без потерь: $\beta=0, \gamma=jk$

$$Z_{0l} \text{ при } z=0 = j\omega t g k l ; Z_{0l} \text{ при } z=\infty = -j\omega t g k l$$

$$kl = \frac{\pi}{2}, l = \frac{\lambda}{4} : \beta_0 = \beta_0 e^{-2jkL} = \beta_0 e^{-2jkL} e^{-2j\beta L} = -\beta_0 e^{-\beta \lambda/2} \xrightarrow[\text{потеря}]{\text{нет}} P_0 = -\beta_0, \text{ т.е. } Z_0 Z_L = \omega^2$$

Чтобы согласовать источник с сопротивлением R_s с нагрузкой R_L следует соединить их четвертьволновым отражением $W = \sqrt{R_s R_L}$



$$u = i R_L ; u = e - i R_s \Rightarrow u = e \frac{R_L}{R_s + R_L} ; i = \frac{e}{R_s + R_L}$$

$$a = \frac{u + wi}{2}, b = \frac{u - wi}{2} : \quad u = i R_L \rightarrow b = \beta_0 Q, \beta_0 = \frac{R_L - W}{R_L + W}$$
$$u = e - i R_s \rightarrow \frac{Q}{2}(1 - \beta_s) = a - \beta_s b, \beta_s = \frac{R_s - W}{R_s + W}$$

$$\frac{Q}{2}(1 - \beta_s) = Q(1 - \beta_s \beta_0) \Rightarrow a = \frac{Q}{2} \frac{1 - \beta_s}{1 - \beta_s \beta_0} ; b = \frac{Q}{2} \frac{(1 - \beta_s) \beta_0}{(1 - \beta_s \beta_0)}$$

Пусть $R_s = W$ - согласованный источник, тогда $\beta_s = 0$; $u = \frac{Q}{2}(1 + \beta_0)$; $i = \frac{e}{2W}(1 - \beta_0)$
 $P_e = \frac{R_e(u)^2}{2} = \frac{e^2}{8W}(1 - \beta_0)^2$ - источник излучает мощность Q и излучает мощность P_e .

Согласованная нагрузка ($\beta_0 = 0$) излучает всю эту мощность