

# پیاده‌سازی روش CALIC برای فشرده‌سازی بی تلف تصویر



عباس حاتمی خوشمردان

<https://github.com/khoshmard/calic/>

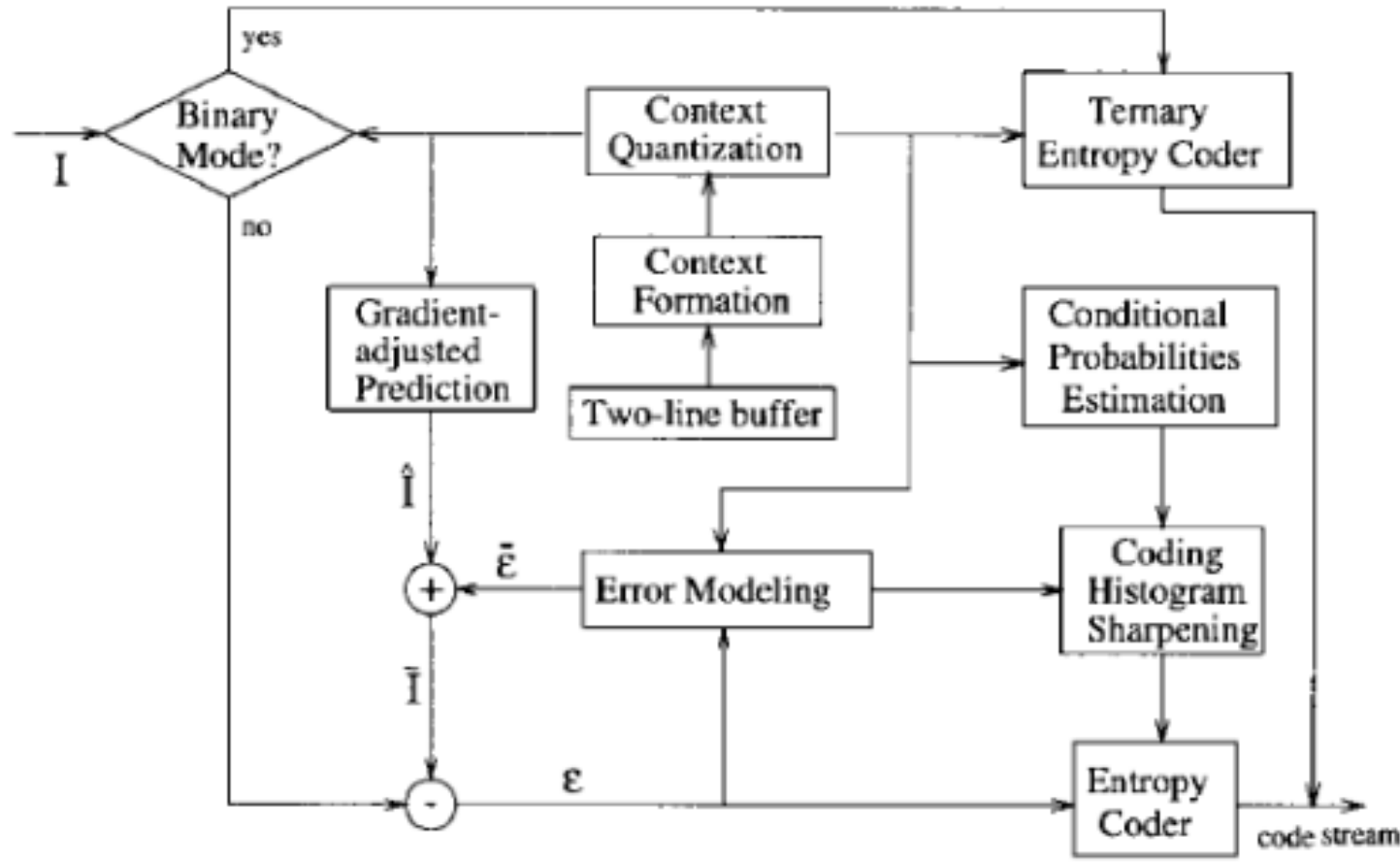
# تاریخچه

- کمیته‌ی JPEG در سال ۱۹۹۴ برای پیدا کردن الگوریتم بهتری برای فشرده‌سازی بی‌تلف تصویر ثابت درخواست ارائه پیشنهاد کرد [۱].
- ۹ الگوریتم با توجه به شرایط اعلام شده‌ی کمیته ارائه شد.
- در بررسی الگوریتم CALIC بهترین عملکرد را دارا بود [۲].
- آقایان «ژیائولینگ وو» و «نصیر ممون» الگوریتم CALIC را پیشنهاد دادند [۳].
- CALIC مخفف «کدک تصویر بی‌تلف و فقی زمینه‌محور» است.

# الگوریتم CALIC

- فقط به یک بار پایش تصویر نیاز دارد
- از پیش‌بینی و الگوی زمینه همزمان استفاده می‌کند
- پیش‌بینی و الگوی زمینه فقط به دو خط پایش شده‌ی قبلی تصویر بستگی دارند
- در پیاده‌سازی نیاز به یک بافر ساده دارد
- دو حالت دودویی و پیوسته دارد [۳]

# اجزای اصلی الگوریتم CALIC



- پیش‌بینی تنظیم‌شده با گرادیان
- انتخاب زمینه و چندی‌سازی
- مدل‌سازی خطای پیش‌بینی با زمینه
- کدگذاری آنتروپی خطای پیش‌بینی [۴]

		NN	NNE
	NW	N	NE
WW	W	X	

## پیش بینی تنظیم شده با گردیان

- می خواهیم پیش بینی  $\hat{X}$  را از روی  $X$  پیدا کنیم.
- دو گردایان عمودی و افقی را تشکیل می دهیم.
- با توجه به مقدار این گردایان ها پیش بینی را انتخاب می کنیم [۵]

```

if  $d_h - d_v > 80$ 
     $\hat{X} \leftarrow N$ 
else if  $d_v - d_h > 80$ 
     $\hat{X} \leftarrow W$ 
else
{
     $\hat{X} \leftarrow (N + W)/2 + (NE - NW)/4$ 
    if  $d_h - d_v > 32$ 
         $\hat{X} \leftarrow (\hat{X} + N)/2$ 
    else if  $d_v - d_h > 32$ 
         $\hat{X} \leftarrow (\hat{X} + W)/2$ 
    else if  $d_h - d_v > 8$ 
         $\hat{X} \leftarrow (3\hat{X} + N)/4$ 
    else if  $d_v - d_h > 8$ 
         $\hat{X} \leftarrow (3\hat{X} + W)/4$ 
}

```

$$d_h = |W - WW| + |N - NW| + |NE - N|$$

$$d_v = |W - NW| + |N - NN| + |NE - NNE|$$

# پیش‌بینی تنظیم‌شده با گردیان

- پیاده‌سازی بخش GAP در پایتون

- فایل gap.py

```
10 def GAP(im, i, j):
11
12     Iw = get(im, i-1, j)
13     Ine = get(im, i+1, j-1)
14     Inw = get(im, i-1, j-1)
15     Inn = get(im, i, j-2)
16     Iww = get(im, i-2, j)
17     Inne = get(im, i+1, j-2)
18     dh = abs(Iw - Iww) + abs(In - Inw) + abs(In - Ine)
19     dv = abs(Iw - Inw) + abs(In - Inn) + abs(Ine - Inne)
20     if dv - dh > 80: #sharp horizontal edge
21         return Iw
22     elif dv - dh < -80: #sharp vertical edge
23         return In
24     else:
25         ic = (Iw + In) / 2 + (Ine - Inw) / 4
26         if dv - dh > 32: # horizontal edge
27             return (ic + Iw) / 2
28         elif dv - dh > 8: #weak horizontal edge
29             return (3*ic + Iw) / 4
30         elif dv - dh < -32: # vertical edge
31             return (ic + In) / 2
32         elif dv - dh < -8: # weak vertical edge
33             return (3*ic + In) / 4
34     return ic
```

```
def get(im, i, j):
    if 0 <= i < im.shape[0] and 0 <= j < im.shape[1]:
        return im[i, j]
    return 0
```

```
37 im = data.camera() # is gray scale image.
38 out = np.empty((im.shape[0], im.shape[1])) # Icap
39
40 for i in range(im.shape[0]):
41     for j in range(im.shape[1]):
42         out[i, j] = GAP(im, i, j)
```



# پیش‌بینی تنظیم‌شده با گردیان

- مقایسه خروجی تابع GAP با تصویر ورودی



# انتخاب زمینه و چندی سازی

$$\delta = d_h + d_v + 2 |N - \hat{N}|$$

$$0 \leq \delta < q_1 \Rightarrow \text{Context 1}$$

$$q_1 \leq \delta < q_2 \Rightarrow \text{Context 2}$$

$$q_2 \leq \delta < q_3 \Rightarrow \text{Context 3}$$

$$q_3 \leq \delta < q_4 \Rightarrow \text{Context 4}$$

$$q_4 \leq \delta < q_5 \Rightarrow \text{Context 5}$$

$$q_5 \leq \delta < q_6 \Rightarrow \text{Context 6}$$

$$q_6 \leq \delta < q_7 \Rightarrow \text{Context 7}$$

$$q_7 \leq \delta < q_8 \Rightarrow \text{Context 8}$$

- فقط محاسبه GAP افزونگی آماری را کاملاً از بین نمی برد.
- پراکنش خطای پیش بینی با نرمی تصویر در اطراف پیکسل پیش بینی همبستگی زیادی دارد.
- برای مدل سازی این همبستگی  $\delta$  را محاسبه می کنیم.
- مقدار  $\delta$  را چندی سازی می کنیم و بر اساس این چندی سازی زمینه را تعیین می کنیم
- در عمل تعداد سطوح چندی سازی را ۸ می گیریم
- همچنین مقدار پیش بینی را با مقادیر زیر مقایسه می کنیم [۵]

$$[N, W, NW, NE, NN, WW, 2N - NN, 2W - WW]$$



# انتخاب زمینه و چندی سازی

```
# Texture Quantizer
temp = list(map(lambda x: int(x < ic), [(2*Iw)-Iww, (2*In)-Inn, Iww, Inn, Ine, Inw, Iw, In]))
B = temp[0] << 7 | temp[1] << 6 | temp[2] << 5 | temp[3] << 4 | temp[4] << 3 | temp[5] << 2 | temp[6] << 1 | temp[7]
```

```
# Delta.
global err_for_del
delt = dh + dv + 2*abs(err_for_del) #Error energy estimator computation

# Error Energy Quantizer
# Now quantize error energy estimator according to thresholds given by CALIC
# Into 8 partitions
Qdel = -1
k = 0
while k < len(thre):
    if delt <= thre[k]:
        Qdel = k
        break
    k += 1
if Qdel == -1:
    Qdel = 7
```

$$b_k = \begin{cases} 0 & \text{if } x_k \geq \dot{I}[i, j] \\ 1 & \text{if } x_k < \dot{I}[i, j] \end{cases}, \quad 0 \leq k < K = 8.$$

```
# Context Modeling Context C
C = B * Qdel // 2
```

# مدل سازی خطای پیش بینی با زمینه

```
# global err
# Update N (No of occurrences)
N[C] += 1
S[C] += err_for_del
# Limit the count
if N[C] == 255:
    N[C] = N[C] / 2
    S[C] = S[C] / 2

ed = S[C] // N[C]
Itilde = ic + ed
out[i, j] = Itilde
context[i, j] = C # store the context
err_for_del = get(im, i, j) - Itilde
```

- می توان بخشی از خطای پیش بینی را با زمینه کاهش داد

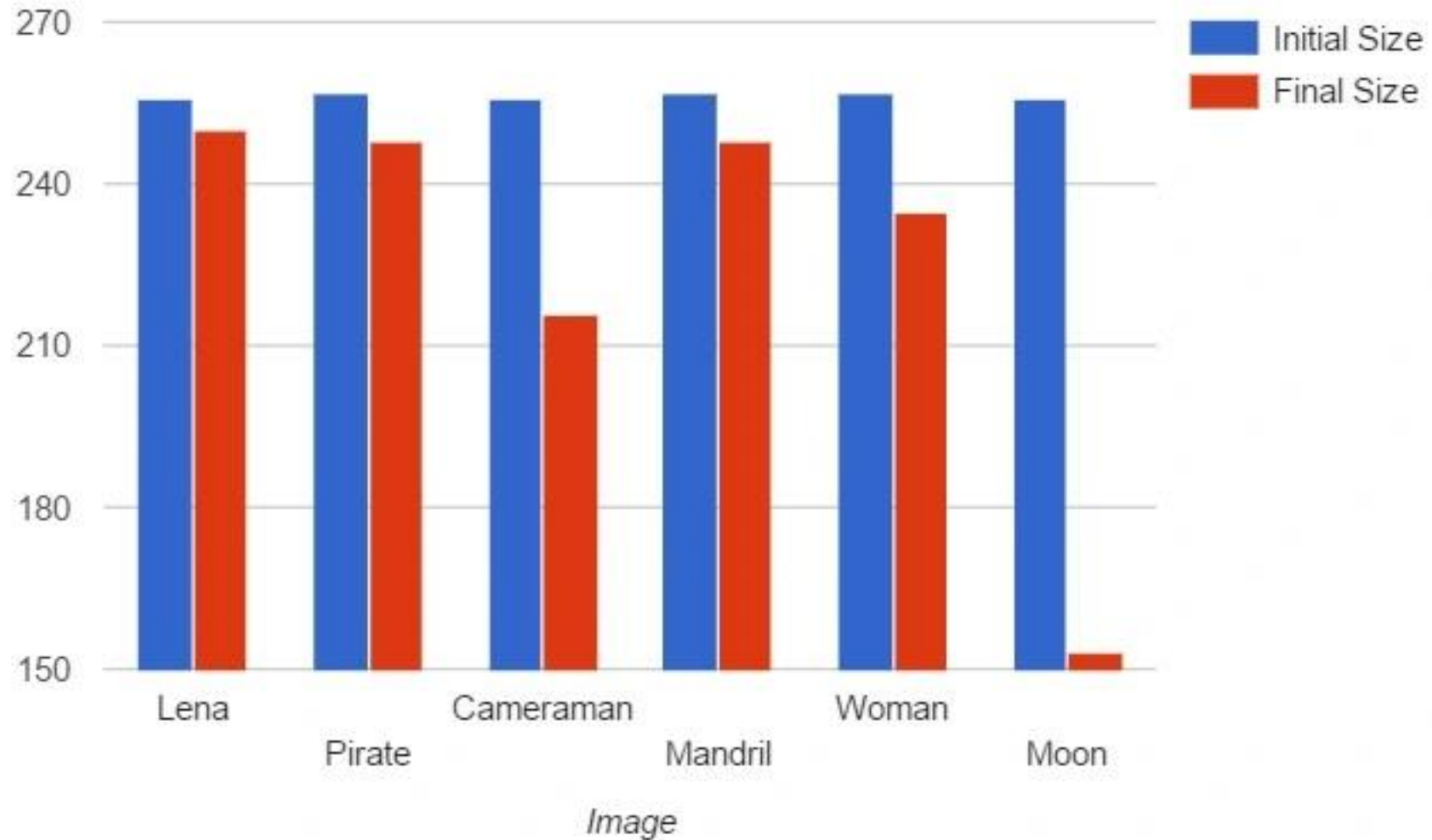
# کدگذاری آنتروپی خطای پیش‌بینی

- در [۳] نوع کدگذاری آنتروپی تعیین نشده است.
- کدگذاری آنتروپی می‌تواند حسابی یا هافمن تطبیقی باشد.
- در این پیاده‌سازی از کدگذاری حسابی استفاده شده است.
- <https://www.nayuki.io/page/reference-arithmetic-coding>
- فایل‌های arithmetic.py ، arithmeticcoding.py و arithmetic-adaptive-coding.py

# مراحل انجام کار

- در فایل `calic.ipynb` الگوریتم فراخوانی شده است.
- فایل های عکس فرخوانی می شوند و عکس خام آنها با فرمت `raw` ذخیره می شوند
- مراحل کدگذاری روی آنها انجام می شود
- با فرمت `craw` ذخیره می شوند
- کدگذاری حسابی روی فایل `craw` انجام می شود
- فایل نهایی با فرمت `calic` ذخیره می شوند

## Sizes before & After Encoding



# کارهای آینده

- الگوریتم CALIC در بعضی از محتواها بهتر از دیگر محتواها عمل می کند
- می توان بخشی به الگوریتم افزود که بر اساس محتوا الگوریتم را متناسب کند.
- می توان پارامترهای بهینه شده را از با استفاده از یادگیری ماشین پیدا کرد.
- می توان از کدگذاری Golomb-Rice نیز برای فشرده سازی خطای پیش بینی استفاده کرد.
- مکانیزیم فیدبک خطا پیاده سازی نشده است.



از توجه شما سپاسگذارم

- [1] ISO/IEC JTC 1/SC 29/WG 1. Call for contributions - lossless compression of continuous-tone still pictures. ISO Working Document ISO/IEC JTC1/SC29/WG1 N41, March 1994.
- [2] S. Urban. Compression results - lossless, lossy  $\pm 1$ , lossy  $\pm 3$ . ISO Working Document ISO/IEC JTC1/SC29/WG1 N281, 1995.
- [3] Xiaolin Wu and N. Memon, "CALIC—a context based adaptive lossless image codec," 1996 IEEE International Conference on Acoustics, Speech, and Signal Processing Conference Proceedings, Atlanta, GA, USA, 1996, pp. 1890–1893 vol. 4, doi: 10.1109/ICASSP.1996.544819.
- [4] Rashid Ansari and Nasir Memon, "The JPEG Lossless Standards", January 18, 1999
- [5] K. Sayood. Lossless Image Compression. In : Introduction to Data Compression. Morgan Kaufmann Publishers, San Francisco, CA, USA, 4th edition.