Электродинамика и распространение радиоволн

Лекции

Русов Юрий Сергеевич

1 ОСНОВНЫЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ И УРАВНЕНИЯ ЭЛЕКТРОМАГНИТНОГО ПОЛЯ И СРЕДЫ

1.9 Уравнения электромагнитного поля в частных производных второго порядка (волновые уравнения)

Уравнения для напряженностей поля. Первое и второе уравнения Максвелла с учетом уравнений состояния среды (1.7) можно записать в виде

$$\operatorname{rot} \mathbf{H} = \varepsilon_{a} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} + \mathbf{J},$$

$$\operatorname{rot} \mathbf{E} = -\mu_{a} \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t}.$$
(1.14)

Для определения волнового уравнения напряженности электрического поля возьмем rot от обеих частей второго уравнения системы (1.14)

$$\operatorname{rot}\operatorname{rot}\mathbf{E} = -\mu_{a}\frac{\partial}{\partial t}\operatorname{rot}\mathbf{H}.$$

Подставляя сюда ${
m rot}{f H}$ из первого уравнения системы (1.14), получаем волновое уравнение

$$\operatorname{rot} \operatorname{rot} \mathbf{E} + \mu_{a} \varepsilon_{a} \frac{\partial^{2} \mathbf{E}}{\partial t^{2}} = -\mu_{a} \frac{\partial \mathbf{J}}{\partial t}. \tag{1.15}$$

Если свободные заряды отсутствуют ($\rho = 0$), то $\operatorname{div} \mathbf{D} = 0$

rotrot
$$\mathbf{E} = \operatorname{grad}\operatorname{div}\mathbf{E} - \Delta\mathbf{E} = -\Delta\mathbf{E}$$
.

При этом уравнение (1.15) примет вид

$$\Delta \mathbf{E} - \mu_a \varepsilon_a \frac{\partial^2 \mathbf{E}}{\partial t^2} = \mu_a \frac{\partial \mathbf{J}}{\partial t}.$$
 (1.16)

Аналогичным образом, взяв rot от обеих частей первого уравнения системы (1.14) и подставляя $\mathrm{rot}\mathbf{E}$ из второго уравнения, получим волновое уравнение для напряженности магнитного поля

rot rot
$$\mathbf{H} = \varepsilon_a \frac{\partial}{\partial t} (\operatorname{rot} \mathbf{E}) + \operatorname{rot} \mathbf{J} = -\mu_a \varepsilon_a \frac{\partial^2 \mathbf{H}}{\partial t^2} + \operatorname{rot} \mathbf{J}.$$

$$\Delta \mathbf{H} - \mu_a \varepsilon_a \frac{\partial^2 \mathbf{H}}{\partial t^2} = -\text{rot } \mathbf{J}. \tag{1.17}$$

Векторные уравнения (1.16) и (1.17) эквивалентны шести скалярным, в то время как уравнения Максвелла (I–IV) эквивалентны восьми скалярным уравнениям.

Уравнения (1.16) и (1.17) называются неоднородными векторными волновыми уравнениями или уравнениями Даламбера.

Уравнения для электромагнитных потенциалов. Эти уравнения получим для линейной среды. Из уравнения Максвелла (IV)

$$\operatorname{div} \mathbf{B} = 0$$

следует, что поле магнитной индукции соленоидально, и вектор В можно представить в виде

$$\mathbf{B} = \mathrm{rot}\mathbf{A}$$
,

где **A** – векторный электромагнитный потенциал. Если среда линейна, то

$$\mathbf{H} = \frac{1}{\mu_a} \operatorname{rot} \mathbf{A}. \tag{1.18}$$

Подставляя (1.18) в (II), получим

$$\operatorname{rot}\left(\mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t}\right) = 0.$$

Используем соотношение

$$\mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} = \operatorname{grad}(-\varphi).$$

Отсюда
$$\mathbf{E} = -\operatorname{grad} \varphi - \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t},$$
 (1.19)

где ϕ – электромагнитный скалярный потенциал.

Потребуем, чтобы **E** и **H**, выраженные через **A** и φ, удовлетворяли уравнению (I). Подставим (1.18) и (1.19) в (I)

$$\operatorname{rotrot} \mathbf{A} = \mu_a \mathbf{J} + \varepsilon_a \mu_a \frac{\partial}{\partial t} \left(-\frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} - \operatorname{grad} \varphi \right).$$

Преобразуя $\operatorname{rotrot} \mathbf{A}$, получим

$$-\Delta \mathbf{A} + \varepsilon_a \mu_a \frac{\partial^2 \mathbf{A}}{\partial t^2} + \nabla \left(\nabla \mathbf{A} + \varepsilon_a \mu_a \frac{\partial \varphi}{\partial t} \right) = \mu_a \mathbf{J}. \quad (1.20)$$

Это векторное уравнение эквивалентно трем скалярным, связывающим четыре скалярных величины A_i и ϕ .

Для того чтобы решить уравнение (1.20), необходимо ввести дополнительное условие для потенциалов **A** и φ , называемое условием калибровки

$$\nabla \mathbf{A} + \varepsilon_a \mu_a \frac{\partial \mathbf{\phi}}{\partial t} = 0. \tag{1.21}$$

Тогда (1.20) переходит в уравнение

$$\Delta \mathbf{A} - \varepsilon_a \mu_a \frac{\partial^2 \mathbf{A}}{\partial t^2} = -\mu_a \mathbf{J}. \tag{1.22}$$

Уравнение для ф найдем подстановкой (1.19) в (III)

$$-\frac{\partial}{\partial t}\nabla\mathbf{A} - \Delta\boldsymbol{\varphi} = \frac{\boldsymbol{\rho}}{\boldsymbol{\varepsilon}_a},$$

Подставляя значение $\nabla {f A}$ из (1.21), получим

$$\Delta \varphi - \varepsilon_a \mu_a \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} = -\frac{\rho}{\varepsilon_a}.$$
 (1.23)

Уравнения (1.22) и (1.23) представляют собой неоднородные волновые уравнения, связывающие скалярный и векторный потенциалы с величинами плотностей заряда ρ и тока **J**.

Введение электромагнитных потенциалов **A** и ф упрощает решение задач электродинамики, так как решение уравнений сводится к определению четырех величин (трех проекций **A** и ф) вместо шести (проекций **E** и **H**); **E** и **H** находятся простым дифференцированием выражений (1.18) и (1.19).

Два поля физически тождественны, если они характеризуются одними и теми же векторами **E** и **H**. Если заданы потенциалы **A** и φ , то согласно (1.18) и (1.19) однозначно определены **E** и **H**, а значит, и поле. Однако одному и тому же полю могут соответствовать разные потенциалы. Если в выражения (1.18) и (1.19) подставить

$$\mathbf{A}' = \mathbf{A} + \operatorname{grad} f, \qquad \varphi' = \varphi - \frac{\partial f}{\partial t}, \qquad (1.24)$$

где *f* – произвольная функция от координат и времени, то **E** и **H** не изменяются. Таким образом, преобразование потенциалов вида (1.24) не изменяет поля. Такая инвариантность называется градиентной. При наложении калибровочного условия (1.21) электромагнитные потенциалы определяются однозначно.

Вектор Герца. Потенциалы **A** и φ, удовлетворяющие условию калибровки (1.21), можно выразить через вектор **Z** – поляризационный потенциал или вектор Герца:

$$\mathbf{A} = \mathbf{\varepsilon}_a \mathbf{\mu}_a \frac{\partial \mathbf{Z}}{\partial t}, \quad \mathbf{\phi} = -\operatorname{div} \mathbf{Z}. \tag{1.25}$$

Эти выражения удовлетворяют уравнению калибровки (1.21).

Подставляя выражения (1.25) в уравнение (1.22) или (1.23), получим

$$\frac{\partial}{\partial t} \left(\nabla^2 \mathbf{Z} - \varepsilon_a \mu_a \frac{\partial^2 \mathbf{Z}}{\partial t^2} \right) = -\frac{\mathbf{J}}{\varepsilon_a}$$
 (1.26)

ИЛИ

$$\Delta \mathbf{Z} - \varepsilon_a \mu_a \frac{\partial^2 \mathbf{Z}}{\partial t^2} = -\frac{\mathbf{p}}{\varepsilon_a}, \tag{1.27}$$

где вектор
$$\mathbf{p} = \int \mathbf{J} \, \mathrm{d}t$$

называется вектором поляризации по аналогии. С током свободных разрядов он связан также

$$\mathbf{J} = \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial t}$$

как истинный вектор поляризации **Р** (вектор поляризации единицы объема диэлектрика) с током поляризации

$$\mathbf{J}_{\text{пол}} = \frac{\partial \mathbf{P}}{\partial t}$$

Подставляя (1.25) в (1.18) и (1.19), получим

$$\mathbf{E} = -\varepsilon_a \mu_a \frac{\partial^2 \mathbf{Z}}{\partial t^2} + \text{grad div } \mathbf{Z},$$

$$\mathbf{H} = \varepsilon_a \frac{\partial}{\partial t} \text{rot } \mathbf{Z}.$$
(1.28)

Сравнивая уравнения (1.16), (1.17), (1.22), (1.23) и (1.27) для напряженностей поля **E** и **H**, потенциалов **A** и φ, вектора Герца **Z**, видим, что все эти величины удовлетворяют одинаковым уравнениям вида

$$\Delta \mathbf{F} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \mathbf{F}}{\partial t^2} = -\chi,$$
 (1.29) где $\chi = \chi(\rho, J, t), \qquad v = \frac{1}{\sqrt{\varepsilon_a \mu_a}}.$

Решение уравнения (1.29) имеет вид

$$F(r,t) = \frac{1}{4\pi} \int_{V} \frac{\chi(t-r/v)}{r} \, dV.$$

Учитывая в (1.16), (1.17), (1.22), (1.23) и (1.27) значение $\chi(t-r/v)$, получим следующие выражения:

для запаздывающего скалярного потенциала

$$\varphi(t) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_a} \int_{V} \frac{\rho(t - r/v)}{r} \, dV, \qquad (1.30)$$

для запаздывающего векторного потенциала

$$\mathbf{A}(t) = \frac{\mu_a}{4\pi} \int_{V} \frac{\mathbf{J}(t - r/v)}{r} \, dV, \qquad (1.31)$$

для запаздывающего потенциала Герца

$$\mathbf{Z} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_a} \int_{V} \frac{\mathbf{p}(t - r/v)}{r} \, dV. \tag{1.32}$$

Во многих случаях объемное распределение токов и зарядов можно заменить их линейным распределением по проводнику, тогда выражения (1.30) и (1.31) примут вид

$$\varphi(t) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_a} \int_{L} \frac{\tau(t - r/v)}{r} \, \mathrm{d}l, \qquad (1.33)$$

$$\mathbf{A}(t) = \frac{\mu_a}{4\pi} \int_{L} \frac{I(t - r/v)}{r} \, \mathrm{d}\mathbf{l},\tag{1.34}$$

где τ – линейная плотность заряда; I – ток.

Из полученных выражений видно, что потенциалы в любой точке переменного поля, отстоящей от источника на расстоянии r, в любой момент времени t определяются плотностью зарядов и токов источников в предшествующий момент t-r/v.

Поэтому эти потенциалы называются запаздывающими. Здесь r/v — время, необходимое для распространения поля от источника к исследуемой точке.

Электромагнитное поле возбуждается зарядами и токами проводимости и распространяется от места возбуждения с конечной скоростью $v = \frac{1}{\sqrt{\varepsilon_a \mu_a}}$.

В воздухе скорость распространения электромагнитных волн равна скорости света.

Классификация электромагнитных полей основана на зависимости векторов поля **E** и **H** от времени.

Нестационарное поле, или быстро изменяющееся во времени поле, создается неравномерно движущимися зарядами. Это поле в линейной среде описывается всей системой уравнений Максвелла (I–IV) и волновыми уравнениями (1.16), (1.17), (1.22), (1.23) и (1.27).

Электромагнитные потенциалы и напряженности поля связаны соотношениями (1.18) и (1.19).

Уравнения состояния для сред записываются в форме (1.7), граничные условия приведены в § 1.7.

При быстро изменяющемся во времени поле составляющие

$$\frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}$$
 \mathbf{u} $\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$

в уравнениях Максвелла (I) и (II) значительны, т. е. электромагнитное поле в этом случае может распространяться вдали от зарядов и токов, создающих поле.

Квазистационарное, или медленно изменяющееся во времени поле, также создается неравномерно движущимися зарядами ($\mathbf{J} = \mathbf{J}(t)$). Однако скорость изменения процесса в этом случае много меньше, чем в предыдущем.

Квазистационарное поле описывается теми же уравнениями Максвелла, что и нестационарное. Изменяется лишь первое уравнение. При наличии тока проводимости в этом уравнении можно пренебречь током смещения, так как для квазистационарных процессов

$$\frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} \ll \mathbf{J}.$$

В этом случае уравнение Максвелла (I) будет иметь вид

 $rot \mathbf{H} \approx \mathbf{J}$.

Остальные уравнения останутся без изменения. Излучение во внешнее пространство электромагнитной энергии из-за малости производных

$$\frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}$$
 и $\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$ незначительно.

Электромагнитное поле концентрируется около зарядов и проводников с током.

Учитывая малость
$$\frac{\partial^2 \mathbf{A}}{\partial t^2}$$
 и $\frac{\partial^2 \mathbf{\phi}}{\partial t^2}$

по сравнению с другими составляющими, можно переписать уравнения Даламбера в виде:

$$\Delta \mathbf{A} \approx -\mu_a \mathbf{J},$$

$$\Delta \varphi \approx -\rho/\varepsilon_a.$$
(1.35)

Решение этих уравнений, называемых уравнениями Пуассона, имеет вид:

$$\mathbf{A}(\mathbf{r},t) = \frac{\mu_a}{4\pi} \int_{V} \frac{\mathbf{J}(t)}{r} \, dV,$$

$$\phi(\mathbf{r},t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_a} \int_{V} \frac{\rho(t)}{r} \, dV.$$
(1.36)

Выражения для напряженностей поля через электромагнитные потенциалы, уравнения состояния среды и граничные условия те же, что и в случае нестационарного поля.

Понятие быстроты электромагнитного процесса относительно. Если область достаточно мала, то при любой скорости изменения процесс, протекающий в ней, можно рассматривать как квазистационарный.

В области, значительной по размерам, проявятся все особенности этого процесса как быстропеременного.

К квазистационарным полям относятся поля, создаваемые переменным током, текущим в проводах.

Стационарное поле — поле, не меняющееся во времени, создается равномерно движущимися зарядами (поле постоянного тока). Это поле описывается уравнениями Максвелла, в которых

$$\frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} = \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0.$$

rot
$$\mathbf{H} = \mathbf{J}$$
, rot $\mathbf{E} = 0$,
div $\mathbf{D} = \rho$, div $\mathbf{B} = 0$.

Излучение электромагнитного поля отсутствует.

Стационарное поле создается около проводов, по которым течет постоянный ток.

Уравнения состояния среды и граничные условия не изменяются. Электромагнитные потенциалы находятся решением уравнений Пуассона

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}) = \frac{\mu_a}{4\pi} \int_{V} \frac{\mathbf{J}}{r} \, dV, \qquad \phi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_a} \int_{V} \frac{\rho}{r} \, dV. \tag{1.37}$$

Напряженности поля связаны с электромагнитными потенциалами согласно (1.18) и (1.19) соотношениями

$$\mathbf{H} = \frac{1}{\mu_a} \operatorname{rot} \mathbf{A}, \quad \mathbf{E} = -\operatorname{grad} \boldsymbol{\varphi}.$$

Уравнения стационарного поля не являются какими-то приближениями исходных уравнений Максвелла, а точно соответствуют определенному частному случаю.

Статические поля характеризуются независимостью от времени и полным отсутствием движения зарядов (т. е. $\mathbf{J} = 0$).

Исходные уравнения и граничные условия в этом случае имеют вид:

$$\begin{array}{c|c}
\text{rot } \mathbf{E} = 0, \\
\text{div } \mathbf{D} = \rho, \\
\mathbf{D} = \mathcal{E}_a \mathbf{E}, \\
E_{\tau(1)} = E_{\tau(2)}, \\
D_{n(1)} - D_{n(2)} = \kappa
\end{array}$$

$$\begin{array}{c|c}
\text{rot } \mathbf{H} = 0, \\
\text{div } \mathbf{B} = 0, \\
\mathbf{B} = \mu_a \mathbf{H}, \\
H_{\tau(1)} = H_{\tau(2)}, \\
B_{n(1)} = B_{n(2)}
\end{array}$$
(1.39)

Уравнения разбиваются на две независимые системы; в одну из них входят только электрические величины, в другую – только магнитные.

Уравнения (1.38) описывают электростатические поля. Так как ${
m rot} {\bf E} = 0$, то поле потенциально и

$$\mathbf{E} = -\operatorname{grad} \boldsymbol{\varphi}$$
,

где φ – электростатический потенциал, удовлетворяющий уравнению Пуассона

$$\Delta \varphi = -\rho/\epsilon_a$$
.

Решение этого уравнения

$$\varphi(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_a} \int_{V}^{\bullet} \frac{\rho}{r} \, dV.$$

Уравнения (1.39) описывают магнитостатические поля. Первое уравнение позволяет формально записать

$$\mathbf{H} = -\operatorname{grad} \mathbf{\varphi}_{\mathbf{M}}$$
,

где $\phi_{\rm M}$ – магнитостатический потенциал, который, как видно из второго уравнения (1.39), удовлетворяет уравнению Лапласа.

Так как граничные условия для **H** совпадают с граничными условиями для **E** электростатической задачи, то решения магнитостатической задачи совпадают с решениями соответствующей электростатической задачи и могут быть получены из них простой заменой **E** на **H** и ε_a на μ_a .