Филимонов Степан РЛ6-31

Лабараторная номер 2

Задача:

Волновая функция, описывающая состояние микрочастицы движущейся в сферически симметричном силовом поле с расстоянием г до центра имеет вид:

$$Y(r, t) = A*exp(-r/a)*exp(-i*(E/h)*t)$$

Здесь:

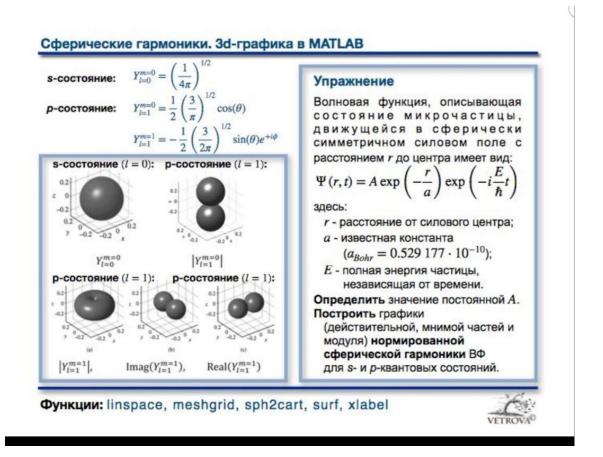
r - расстояние силового центра;

а - известная константа(а = 0.529177*10^(-10));

Е - полная энергия яастицы независящая от времени.

- 1) Определить занечение постоянной А.
- **2)** Построить графики (действительной, мнимой частей и модуля) **нормиравнной сферической гармоники** ВФ для *s-* и *p-* квантовых состояний.

Фото задания:



Теория:

Сферические функции — представляют собой угловую часть семейства ортогональных решений уравнения Лапласа, записанную в сферических координатах.

Квантовое состояние — любое возможное состояние, в котором может находиться квантовая система*. Чистое квантовое состояние может быть описано:

- *В волновой механике* волновой функцией,
- *В матричной механике* вектором состояния, или полным набором квантовых чисел для определённой системы.

Эти описания математически эквивалентны.

Главное квантовое число — целое число, для водорода и водородободобных атомов определяет возможные значения энергии. Главное квантовое число обозначается как n. Главное квантовое число связано с радиальным квантовым числом, nr, выражением:

$$n = n_r + \ell + 1$$

где ℓ — Оробитальное квантовое число и nr равно числу узлов радиальной части волновой функции.

Оробитальное квантовое число (ℓ) - число определяющие форму электронного облака.

Магнитное квантовое число (m) - характеризует ориентацию в пространстве орбитального момента импульса электрона или пространственное расположение атомной орбитали.

*квантовая система - Реальные или модельные системы, подчиняющиеся законам квантовой физики, называют квантовыми системами. Пример: электрон в атоме водорода.

1) Найдем коэфициент А:

$$\int_{V} |\psi|^2 dV = 1$$

Раскрываем в сферических кординатах:

$$\int_{r=0}^{\infty} \int_{d=0}^{2\pi} \int_{0}^{\pi} |\Psi|^{2} * r^{2} * \sin\theta \, dr \, d\phi \, d\theta = 1$$

Сокращаем:

$$\int_{r=0}^{\infty} |\Psi|^2 * 4 * \pi \, dr = 1$$

Подставим уравненние $\Psi = A * \exp\left(-\frac{r}{a}\right) * \exp\left(-i * \frac{E}{\hbar} * t\right)$:

$$\int_0^\infty |A * \exp\left(-\frac{r}{a}\right) * \exp\left(-i * \frac{E}{\hbar} * t\right)|^2 * 4 * \pi d\mathbf{r} = 1$$

Преобразуем и вынесем $4*\pi*|A|^2$, а так же подставим мнимую часть без минуса, чтобы сократить ее:

$$4 * \pi * |A|^2 * \int_0^\infty \exp\left(-\frac{r}{a}\right) * \exp\left(-i * \frac{E}{\hbar} * t\right) * \exp\left(-\frac{r}{a}\right) * \exp\left(i * \frac{E}{\hbar} * t\right) d\mathbf{r} = 1$$

, тогда:

$$4 * \pi * |A|^2 * \int_0^\infty \exp\left(-\frac{2*r}{a}\right) dr = 1$$

это

$$-4 * \pi * |A|^2 * \frac{a}{2} * e^{\frac{-2*r}{a}}|_0^{\infty} = 1$$

$$4 * \pi * |A|^2 * \left(-\frac{a}{2} * e^{\frac{-2*\infty}{a}} + \frac{a}{2} * e^{\frac{-2*0}{a}} \right) = 1$$

$$4 * \pi * |A|^2 * \frac{a}{2} = 1$$

$$2 * \pi * |A|^2 * a = 1$$

Преобразуем:

$$A = \sqrt{\frac{1}{2 * \pi * a}}$$

Так как а = $0.529177*10^{(-10)}$, то A равно $\approx 5,48*10^{(4)}$

Проведем проверку, решим интеграл в MATLAB, используем библиотеку Math Toolbox

Код Matlab:

```
syms x;
a = 0.529177*1e-10;
A = sqrt(1 /( 4*pi*int(exp(-2*x/a),0, inf)));
A = double(A)
```

A = 5.4855e + 04

2) Построим графики:

Код Matlab:

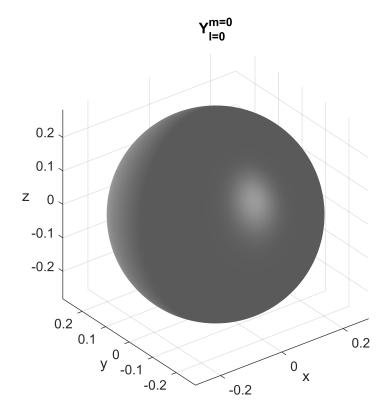
Постоянные значения:

```
cla reset;
i = sqrt(-1);
phi = linspace(0, 2*pi);
theta = linspace(0, pi);
[Phi, Theta] = meshgrid(phi, theta);
Azimuth = Phi;
Elevation = (pi/2) - Theta;
rSstatus = sqrt(1/(4*pi));
rPm0status = (1/2)*sqrt(3/pi)*cos(Theta);
```

```
rPm1status = (-1/2)*sqrt(3/(2*pi)).*sin(Theta).*exp(i.*Phi);
```

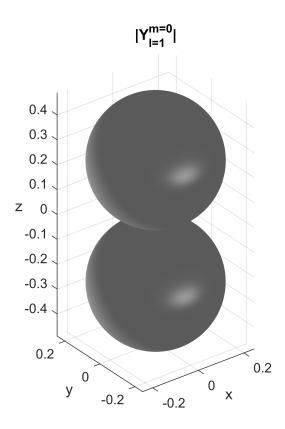
График для **s-состояния** $Y_{l=0}^{m=0}$:

```
plot(Azimuth,Elevation,rSstatus); %*(см. ниже)
title('Y_{l=0}^{m=0}');
xlabel('x',"Position",[-0.3, -0.76]);
ylabel('y',"Position",[-0.66, -0.4]);
zlabel('z','Rotation',0);
```



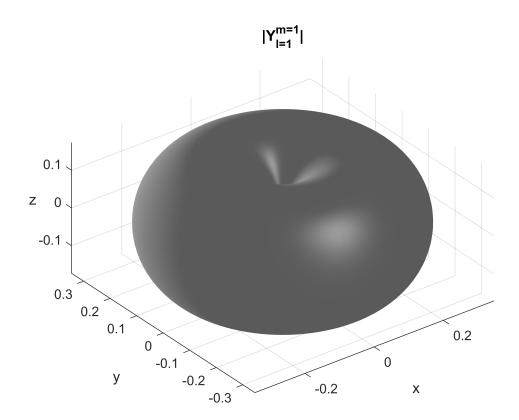
Графики для *p-состояния* $|Y_{l=1}^{m=0}|$:

```
plot(Azimuth, Elevation, abs(rPm0status));
title('|Y_{l=1}^{m=0}|')
xlabel('x', "Position", [-0.5, -1.05]);
ylabel('y', "Position", [-0.9, -0.7]);
zlabel('z', 'Rotation',0);
```



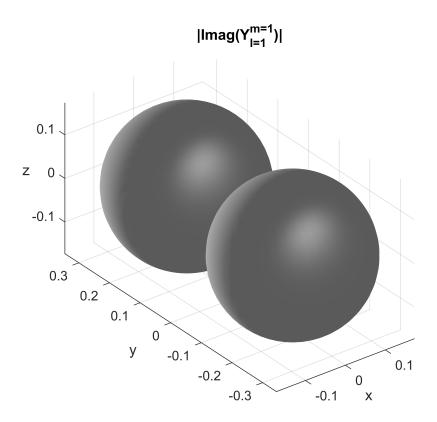
Графики для *p-состояния* $|Y_{l=1}^{m=1}|$:

```
plot(Azimuth, Elevation, abs(rPm1status));
title('|Y_{l=1}^{m=1}|');
xlabel('x', "Position", [-0.2, -0.75]);
ylabel('y', "Position", [-0.7, -0.3]);
zlabel('z', 'Rotation',0);
```



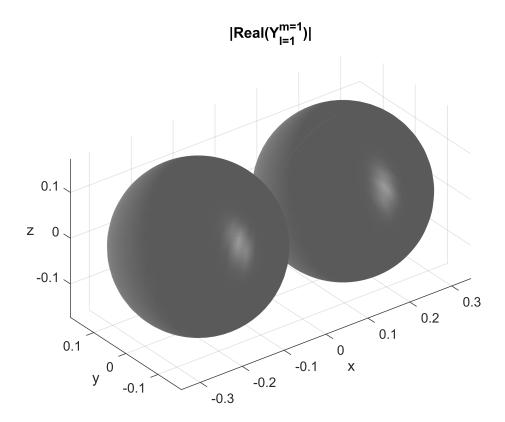
Графики для *p-состояния* $|\mathrm{imag}(Y_{l=1}^{m=1})|$:

```
plot(Azimuth, Elevation, abs(imag(rPm1status)));
title('|Imag(Y_{l=1}^{m=1})|');
xlabel('x', "Position", [-0.2, -0.67]);
ylabel('y', "Position", [-0.45, -0.25]);
zlabel('z', 'Rotation',0);
```



Графики для *p-состояния* $|\operatorname{real}(Y_{l=1}^{m=1})|$:

```
plot(Azimuth, Elevation, abs(real(rPm1status)));
title('|Real(Y_{l=1}^{m=1})|');
xlabel('x', "Position", [-0.2, -0.5]);
ylabel('y', "Position", [-0.6, -0.25]);
zlabel('z', 'Rotation',0);
```



Время:

```
datetime('now')
ans = datetime
    29-Sep-2021 12:55:04
```

*Функция создания графика:

```
function plot(Azimuth, Elevation, r)
  [X,Y,Z] = sph2cart(Azimuth, Elevation, r);
  surfl(X,Y,Z);
  axis('equal');
  colormap("gray");
  shading interp;
end
```