# 모션인식 을통한 수부재활 프로그램

전진하, 김수연, 이은경, 유혜지

#### Table of contents

01 배경 및 필요성

O3 Model

- -DNN
- -CNN
- -LSTM

02 데이터 수집 / 전처리

-keypoint logging-data preprocessing

O4 Conclusion -프로젝트 한계

-프로젝트 한계 -개선 방안



# 수부재활 프로그램의 필요성



수부부상

과제지향적 활동이 **10집기 근력, 조작능력, 동작수행**에 유의미하게 긍정적 영향



재활의 어려움

혼자서 **과제지향적 활동**을 하기 어려움 병원의 경우 **시간과 돈**을 수반





### Keypoint Logging - 데이터 수집

```
while True:
   ret, frame = cap.read()
   if not ret:
       print("fail")
    res = hand.process(cv2.cvtColor(frame, cv2.COLOR_BGR2RGB))
   if number == -1:
       key = cv2.waitKey(10)
       number, mode = select_mode(key, mode)
    image_width, image_height = frame.shape[1], frame.shape[0]
   # image = copy.deepcopy(frame)
   # image = cv2.flip(image, 1)
   # image = cv2.cvtColor(image, cv2.COLOR_BGR2RGB)
    if res.multi_hand_landmarks:
        for landmarks in res.multi_hand_landmarks:
           mp_drawing.draw_landmarks(frame, landmarks, mp_hand.HAND_CONNECTIONS,
                                     mp_styles.get_default_hand_landmarks_style(),
                                     mp_styles.get_default_hand_connections_style())
            landmark_list = calc_landmark_list(image_width, image_height, landmarks)
           pre_processed_landmark_list = pre_process_landmark(landmark_list)
           print(number, frame_cnt)
           if number == 1:
               logging_csv(number, mode, pre_processed_landmark_list, count)
               frame_cnt += 1
               if frame_cnt == 56:
                   number = -1
                   frame_cnt = 0
                   count += 1
    cv2.imshow("MediaPipe Hands", cv2.flip(frame, 1))
    if cv2.waitKey(5)==ord('q'):
            allWindows()
```

# MediaPipe





### Keypoint Logging - 데이터 수집



손가락벌림 모음굴곡운동



손끝 대립 운동



충양근 운동

#### Labeling

- 0\_손가락벌림 모음굴곡운동 왼손
- 1\_손가락벌림 모음굴곡운동 오른손
- 2\_엄지 검지 손끝 대립 왼손
- 3\_엄지 검지 손끝 대립 오른손
- 4 엄지 중지 손끝 대립 왼손
- 5 엄지 중지 손끝 대립 오른손
- 6 엄지 약지 손끝 대립 왼손
- 7\_엄지 약지 손끝 대립 오른손
- 8 엄지 소지 손끝 대립 왼손
- 9 엄지 소지 손끝 대립 오른손
- 10 충양근운동 왼손
- 11\_충양근운동 오른손

Left\_hand\_label = [0, 2, 4, 6, 8, 10] right\_hand\_label = [1, 3, 5, 7, 9, 11]

출처: https://www.youtube.com/watch?v=a-sTkn15dE8

#### **Data Preprocessing**

#### Frame > 70 제거

```
# 70 프레임 이상인 Tabel과 count로 구성된 Tist를 반환
def get drop index list(df):
 drop_label = pd.DataFrame(data[['count', 'label']].value_counts() > 70)
 drop_label.reset_index(inplace=True)
 drop_label_df = drop_label[drop_label[0] == True][['count', 'label']]
 drop_index_list = []
 for idx, row in drop_label_df.iterrows():
   drop_index_list.append([row['label'], row['count']])
 return drop_index_list
# 특정 라벨에 해당하는 동작의 프레임 전체 반환
def label_dataframe(label_idx, df):
 result_df = pd.DataFrame(columns = data.columns)
 for idx, row in df.iterrows():
  if row['label'] == label idx:
     result_df.append(row)
 return result_df
```

```
# 특정 라벨값에 대하여 프레임 수가 70 초과인 행의 인덱스 반환
def drop_row(label_idx, df):
 result_df = label_dataframe(label_idx, df)
 drop_index_list = get_drop_index_list(data)
 for i in range(len(drop_index_list)):
   if drop_index_list[i][0] == label_idx:
     drop_idx = result_df[(result_df['label'] == label_idx) & (result_df['count'] == drop_index_list[i][1])].index
     result_df.drop(drop_idx, inplace=True)
 return result_df
# 프레임 수 70 초과인 label, count에 대하여 행 제거
def drop_morethan70(label_idx, label_list, label_df):
 preprocessed_ = label_dataframe(label_idx, label_df)
 for idx, row in preprocessed_.iterrows():
   if row['count'] not in label_list:
     preprocessed_, drop(idx, inplace=True)
 return preprocessed
```

#### **Data Preprocessing**

Frame = 56 통일

# 56frame 미만 -> 편 동작 앞뒤 삽입 56frame 초과 -> 동작 앞뒤 프레임 제거

```
# 각 count에 대한 프레임 수를 데이터프레임으로 반환

def get_frame_count(df):
   frame_count = pd.DataFrame(df.groupby('count')['label'].count())
   frame_count.reset_index(inplace=True)
   frame_count.rename(columns={'label': 'frame_count'}, inplace=True)
   return frame_count
```

```
def get_56frames(df, count_df, label):
 remain = []
 for idx, row in count_df.iterrows():
   remain.append([row['count'], row['frame_count']])
 insert df = pd.DataFrame(columns=df.columns)
 for i in range(len(remain)):
   if remain[i][1] == 56:
     continue;
   # 프레임수 부족
   elif remain[i][1] < 56:
     default hand = pd.DataFrame(hands default)
     default_hand.insert(0, 'label', label)
     default_hand.insert(0, 'count', remain[i][0])
     for w in range(0, 56 - int(remain[i][1])):
       insert_df = pd.concat([insert_df, default_hand, df[df['count'] == remain[i][0]]], ignore_index=True)
       df.drop(df[df['count'] == remain[i][0]].index. axis=0. inplace=True)
    # 프레인수 초과
    elif remain[i][1] > 56:
     half = (int(remain[i][1]) - 56) // 2
     for k in range(0, half):
       del_idx1 = df[df['count'] == remain[i][0]].index[0]
       df.drop(del_idx1, axis=0, inplace=True)
      for j in range(0, int(remain[i][1]) - (56 + half)):
       del_idx2 = df[df['count'] == remain[i][0]].index[-1]
        df.drop(del_idx2, axis=0, inplace=True)
 return pd.concat([insert_df, df], ignore_index=True)
```

# Keypoint Logging - 데이터 수집

 0\_ 89
 6\_ 89

 1\_ 90
 7\_ 90

 2\_ 90
 8\_ 90

 3\_ 92
 9\_ 90

 4\_ 90
 10\_ 84

 5\_ 90
 11\_ 80

}

1,064개

# O3 Model

- -DNN
- -CNN
- -LSTM



#### DNN

#### Input\_shape = ((42 \* 56,))

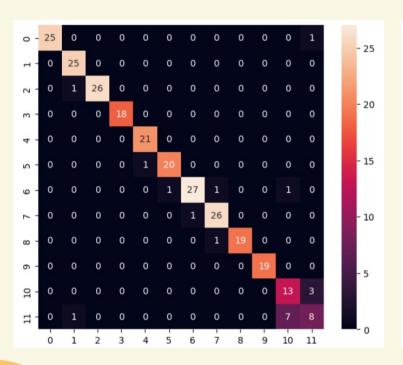
Model: "sequential"			
Layer (type)	Output	Shape	Param #
dropout (Dropout)	(None,	2352)	0
dense (Dense)	(None,	20)	47060
dropout_1 (Dropout)	(None,	20)	0
dense_1 (Dense)	(None,	10)	210
dense_2 (Dense)	(None,	12)	132
Total params: 47,402 Trainable params: 47,402 Non-trainable params: 0			

```
model.compile(
    optimizer='adam',
    loss='sparse_categorical_crossentropy',
    metrics=['accuracy']
)

model.fit(
    X_train,
    y_train,
    epochs=1000,
    batch_size=128,
    validation_data=(X_test, y_test),
    callbacks=[cp_callback, es_callback]
)
```

```
ETA: Os - loss: 0.5490 - accuracy: 0.7969
ve/MyDrive/KHUDA3rd 3차/0724/keypoint_classifier_0725_lstm.hdf5
Os 21ms/step - loss: 0.7254 - accuracy: 0.7368 - val_loss: 0.4291 - val_accuracy: 0.9286
```

#### DNN

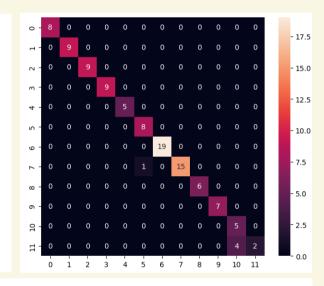


Classificatio	n Report			
	precision	recall	f1-score	support
0	1.00	0.96	0.98	26
1	0.93	1.00	0.96	25
2	1.00	0.96	0.98	27
3	1.00	1.00	1.00	18
4	0.95	1.00	0.98	21
5	0.95	0.95	0.95	21
6	0.96	0.90	0.93	30
7	0.93	0.96	0.95	27
8	1.00	0.95	0.97	20
9	1.00	1.00	1.00	19
10	0.62	0.81	0.70	16
11	0.67	0.50	0.57	16
accuracy			0.93	266
macro avg	0.92	0.92	0.91	266
weighted avg	0.93	0.93	0.93	266

#### **LSTM**

#### Input\_shape = ((56, 42, ))

Model: "sequential_13"				
Layer (type)	Output Shape	Param #		
Istm_10 (LSTM)	(None, 64)	27392		
dropout_20 (Dropout)	(None, 64)	0		
dense_30 (Dense)	(None, 32)	2080		
dense_31 (Dense)	(None, 12)	396		
Total params: 29,868 Trainable params: 29,868 Non-trainable params: 0				



ETA: Os - loss: 0.2334 - accuracy: 0.8924

ive/MyDrive/khuda\_3rd/final\_keypoint\_classifier.hdf5

1s 131ms/step - loss: 0.2334 - accuracy: 0.8924 - val\_loss: 0.0699 - val\_accuracy: 0.9626

### CNN

#### Input\_shape = ((56, 42, 1, ))

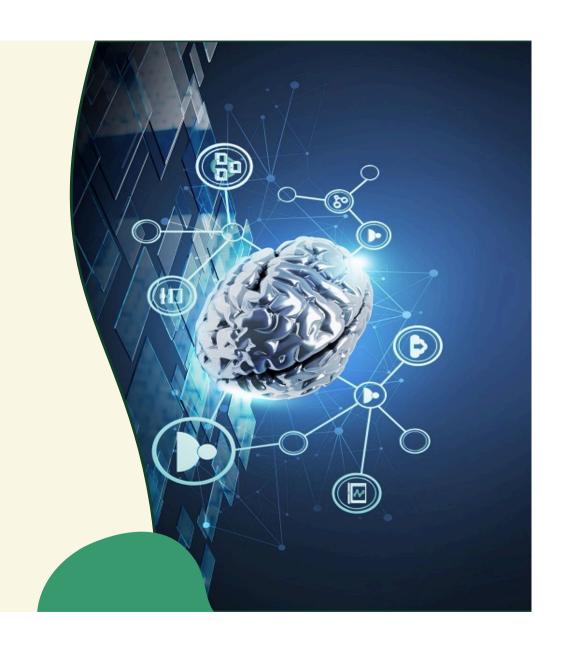
Model: "sequential_4"		
Layer (type)		Param #
	(None, 54, 40, 16)	
max_pooling2d (MaxPooling2D )	(None, 27, 20, 16)	0
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 25, 18, 32)	4640
max_pooling2d_1 (MaxPooling 2D)	(None, 12, 9, 32)	0
conv2d_2 (Conv2D)	(None, 10, 7, 32)	9248
max_pooling2d_2 (MaxPooling 2D)	(None, 5, 3, 32)	0
flatten (Flatten)	(None, 480)	0
dense_9 (Dense)	(None, 512)	246272
dense_10 (Dense)	(None, 1)	513
Total params: 260,833 Trainable params: 260,833 Non-trainable params: 0		

ETA: Os - loss: nan - accuracy: 0.0703 /e/MyDrive/KHUDA3rd 3차/0724/keypoint\_classifier\_0725\_lstm.hdf5 Os 23ms/step - loss: nan - accuracy: 0.0789 - val\_loss: nan - val\_accuracy: 0.0977

# O4 Conclusion

-프로젝트 의의 및 한계

-개선 방안



## 프로젝트 의의 및 한계

#### 의의

타 재활운동 프로그램같은 경우 단순히 동작의 시간만 재주는 식이었다면, 해당 재활운동 프로그램은 동작의 횟수, 정확도 등의 <mark>정량적 평가가 포함</mark>되어 재활 환자로 하여금 더욱 효율적인 과제를 수행하도록 할 수 있음.

## 프로젝트 의의 및 한계

#### 한계

- 동작을 느리게 또는 빠르게 수행하면 모델의 동작 인식 정확도가 떨어짐.
- 동작을 모두 56프레임으로 맞췄기 때문에 수행 시간이 긴 동작은 구별하기 어려움.
- 그래프의 peak를 찾는 시스템이 부정확할 경우 존재
- 카메라 정면을 바라보고 동작을 수행해야 함. → 손의 특정 방향, 각도만 인식 가능. 유연성X

## 개선 방안

- 동작 횟수를 카운트하는 방식을 더욱 정확하게 ex) 동작의 변곡점을 체크한 후 일정값 이하면 해당 동작을 무시
- 다양한 방향, 각도에서 동작하는 데이터셋을 추가로 수집해 유연한 분류가 가능하도록
- unity 등을 활용하여 더욱 편리한 UI 개발 및 모바일 환경 고려

# Thanks!

CREDITS: This presentation template was created by **Slidesgo**, including icons by **Flaticon**, and infographics & images by **Freepik** 

전진하, 김수연, 이은경, 유혜지

